

Aplicações com Microcontroladores

Unidade 2 | Capítulo 3



















Objetivos

Revisão

Exemplo Prático

Exemplo de Código

Conclusão





Objetivo

- Desenvolver aplicações IoT utilizando microcontroladores e protocolos de comunicação.

 Realizar práticas de aplicações IoT

Revisão

- Nas últimas aulas você aprendeu:
 - Compreender as características e funcionamento da interface de comunicação sem fio
 - Desenvolver rotinas de configuração de interfaces sem fio, codificandoas para o microcontrolador
 - Avaliar e implementar protocolos para comunicação em IoT

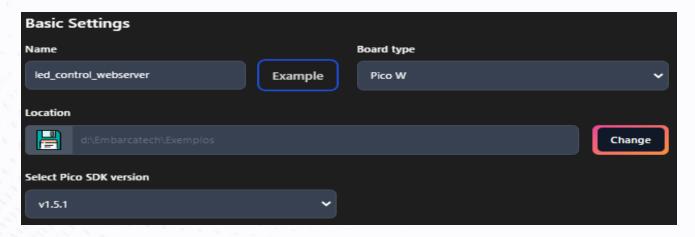
Exemplo Prático

- -Servidor Web
- -Hospeda a aplicação.
- -Gerencia as requisições HTTP feitas pelos usuários.
- -Sensores e Atuadores
- -Conexão via GPIOs ou interfaces como I2C, SPI ou UART.
- -Sensores: Capturam informações do ambiente.
- -Atuadores: Executam ações físicas baseadas em comandos recebidos.
- -Interface Web
- -Ponto de interação do usuário com o sistema.
- -Permite a visualização de dados coletados.
- -Facilita o envio de comandos para controlar os atuadores.
- -Rede de Comunicação
- -Conecta todos os elementos do sistema.
- -Permite acesso ao servidor por dispositivos na mesma rede local.
- -Suporte a acesso remoto com configurações de segurança adequadas.

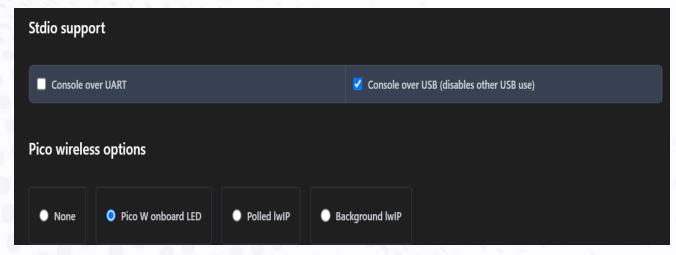


Exemplos de Códigos

- Configuração básica de um novo programa



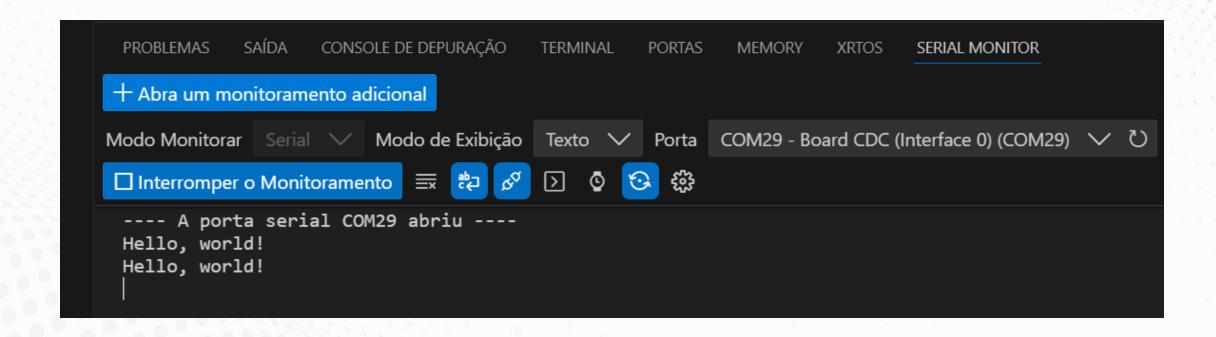
- -Digite o nome do seu programa
- Selecione a Pico W
- Selecione a versão do SDK



- Selecione o Console over USB
- Selecione Pico W onboard LED

Exemplos de Códigos

- Sugestão: Compile o código gerado e verifique se o texto "Hello world" foi impresso no terminal.



Importação de Bibliotecas

```
#include "pico/stdlib.h"
#include "hardware/adc.h"
#include "pico/cyw43_arch.h"
#include <stdio.h>
#include <string.h>
#include <stdlib.h>
#include "lwip/pbuf.h"
#include "lwip/tcp.h"
#include "lwip/netif.h"
```

Configurações Iniciais

```
#define WIFI_SSID "Multilaser2"
#define WIFI_PASSWORD "123456789"

#define LED_PIN CYW43_WL_GPIO_LED_PIN
#define LED_BLUE_PIN 12
#define LED_GREEN_PIN 11
#define LED_RED_PIN 13
```

Função de Callback HTTP

```
// Função de callback para processar requisições HTTP recebidas.
static err_t tcp_server_recv(void *arg, struct tcp_pcb *tpcb, struct pbuf *p, err_t err) {
    if (!p) { // Verifica se o pacote recebido é nulo (conexão encerrada).
       tcp close(tpcb); // Fecha a conexão TCP.
       tcp_recv(tpcb, NULL); // Desabilita o recebimento de dados.
       return ERR OK;
   // Copia a requisição HTTP para uma string alocada dinamicamente.
   char *request = (char *)malloc(p->len + 1);
   memcpy(request, p->payload, p->len);
   request[p->len] = '\0';
    printf("Request: %s\n", request); // Exibe a requisição recebida.
   // Controle dos LEDs com base na URL requisitada.
   if (strstr(request, "GET /blue_on") != NULL) // Liga o LED azul.
       gpio put(LED BLUE PIN, 1);
   else if (strstr(request, "GET /blue off") != NULL) // Desliga o LED azul.
       gpio put(LED BLUE PIN, 0);
   else if (strstr(request, "GET /green on") != NULL) // Liga o LED verde.
       gpio_put(LED_GREEN_PIN, 1);
   else if (strstr(request, "GET /green off") != NULL) // Desliga o LED verde.
       gpio put(LED GREEN PIN, 0);
   else if (strstr(request, "GET /red_on") != NULL) // Liga o LED vermelho.
       gpio_put(LED_RED_PIN, 1);
   else if (strstr(request, "GET /red off") != NULL) // Desliga o LED vermelho.
       gpio put(LED RED PIN, 0);
   else if (strstr(request, "GET /on") != NULL) // Liga o LED embutido.
       cyw43 arch gpio put(LED PIN, 1);
   else if (strstr(request, "GET /off") != NULL) // Desliga o LED embutido.
       cyw43 arch gpio put(LED PIN, 0);
```

```
// Leitura da temperatura interna usando o ADC.
adc select input(4); // Seleciona o canal 4 do ADC para o sensor interno.
uint16 t raw value = adc_read(); // Lê o valor do ADC.
const float conversion factor = 3.3f / (1 << 12); // Fator de conversão do ADC.</pre>
float temperature = 27.0f - ((raw_value * conversion_factor) - 0.706f) / 0.001721f;
char html[1024];
snprintf(html, sizeof(html),
        "HTTP/1.1 200 OK\r\n" "Content-Type: text/html\r\n" "\r\n" "<!DOCTYPE html>\n"
         "<html>\n" "<head>\n" "<title>LED Control</title>\n"
                                                                "<style>\n"
         "body { font-family: Arial, sans-serif; text-align: center; margin-top: 50px; }\n"
         "h1 { font-size: 64px; margin-bottom: 30px; }\n"
         "button { font-size: 36px; margin: 10px; padding: 20px 40px; border-radius: 10px; }\n"
        ".temperature { font-size: 48px; margin-top: 30px; color: #333; }\n"
         "</style>\n" "</head>\n" "<body>\n" "<h1>LED Control</h1>\n"
         "<form action=\"./blue on\"><button>Ligar Azul</button></form>\n"
        "<form action=\"./blue off\"><button>Desligar Azul</button></form>\n"
        "<form action=\"./green on\"><button>Ligar Verde</button></form>\n"
        "<form action=\"./green off\"><button>Desligar Verde</button></form>\n"
        "<form action=\"./red_on\"><button>Ligar Vermelho</button></form>\n"
        "<form action=\"./red_off\"><button>Desligar Vermelho</button></form>\n"
         "Temperatura Interna: %.2f °C\n"
        "</body>\n" "</html>\n", temperature);
tcp write(tpcb, html, strlen(html), TCP WRITE FLAG COPY); // Envia a resposta ao cliente.
tcp output(tpcb); // Força o envio imediato.
free(request); // Libera a memória alocada para a requisição.
pbuf free(p); // Libera o buffer de pacotes.
return ERR OK;
```

Novas Conexões

```
static err_t tcp_server_accept(void *arg, struct tcp_pcb *newpcb, err_t err)
{
    tcp_recv(newpcb, tcp_server_recv);
    return ERR_OK;
}
```

Função Principal

```
// Função principal.
int main()
    stdio_init_all(); // Inicializa a entrada/saída padrão.
    // Configuração dos pinos dos LEDs como saída.
    gpio init(LED BLUE PIN);
   gpio set dir(LED BLUE PIN, GPIO OUT);
    gpio put(LED BLUE PIN, false);
   gpio init(LED GREEN PIN);
   gpio set dir(LED GREEN PIN, GPIO OUT);
    gpio put(LED GREEN PIN, false);
   gpio init(LED RED PIN);
    gpio set dir(LED RED PIN, GPIO OUT);
   gpio put(LED RED PIN, false);
    while (cyw43 arch init()) { // Inicializa o Wi-Fi.
        printf("Falha ao inicializar Wi-Fi\n");
        sleep ms(100);
       return -1;
    cyw43 arch gpio put(LED PIN, 0);
    // Configura o Wi-Fi no modo estação.
    cyw43 arch enable sta mode();
    printf("Conectando ao Wi-Fi...\n");
```

```
while (cyw43 arch wifi connect timeout ms(WIFI SSID, WIFI PASSWORD,
CYW43 AUTH WPA2 AES PSK, 20000)) { // Tenta conectar ao Wi-Fi.
   printf("Falha ao conectar ao Wi-Fi\n");
   sleep ms(100);
   return -1:
printf("Conectado ao Wi-Fi\n");
if (netif default) // Exibe o IP atribuído ao dispositivo.
   printf("IP do dispositivo: %s\n", ipaddr ntoa(&netif default->ip addr));
// Configura o servidor TCP na porta 80.
struct tcp pcb *server = tcp new();
if (!server)
   printf("Falha ao criar servidor TCP\n");
   return -1;
if (tcp bind(server, IP ADDR ANY, 80) != ERR OK) {
   printf("Falha ao associar servidor TCP à porta 80\n");
    return -1;
server = tcp listen(server);
tcp_accept(server, tcp_server_accept);
printf("Servidor ouvindo na porta 80\n");
adc init(); // Inicializa o ADC.
adc_set_temp_sensor_enabled(true); // Habilita o sensor de temperatura interno.
while (true) {// Loop principal para manter o servidor ativo.
   cyw43_arch_poll(); }// Realiza operações do Wi-Fi.
cyw43_arch_deinit(); // Desativa o Wi-Fi antes de finalizar o programa.
return 0; |
```

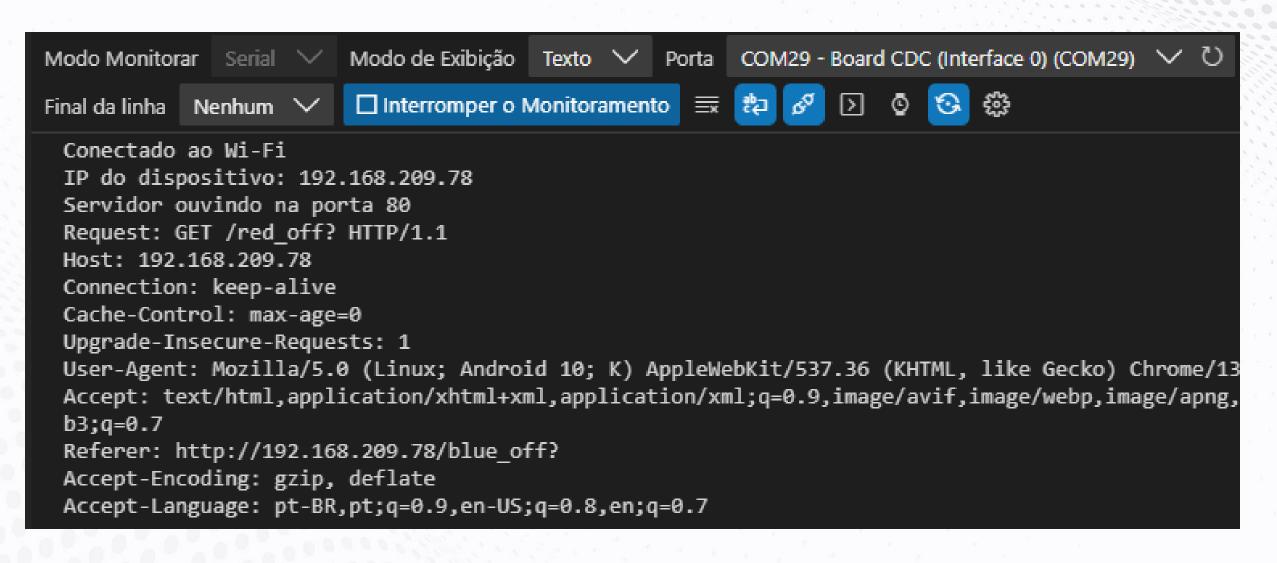
Configuração do CMakeLists

```
# Modify the below lines to enable/disable output over UART/USB
pico_enable_stdio_uart(led_control_webserver 0)
pico enable stdio usb(led control webserver 1)
# Add the standard library to the build
target link libraries(led control webserver
       pico stdlib
       hardware gpio
       hardware adc
       pico cyw43 arch lwip threadsafe background )
# Add the standard include files to the build
target include directories(led control webserver PRIVATE
   ${CMAKE CURRENT LIST DIR}
   ${PICO SDK PATH}/lib/lwip/src/include
   ${PICO SDK PATH}/lib/lwip/src/include/arch
   ${PICO_SDK_PATH}/lib/lwip/src/include/lwip )
target sources(led control webserver PRIVATE
   ${PICO SDK PATH}/lib/lwip/src/apps/http/httpd.c
   ${PICO SDK PATH}/lib/lwip/src/apps/http/fs.c )
# Add any user requested libraries
pico add extra outputs(led control webserver)
```

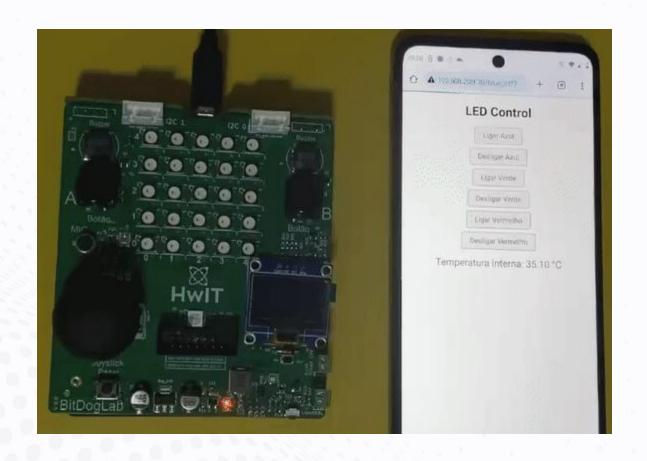
Test do código

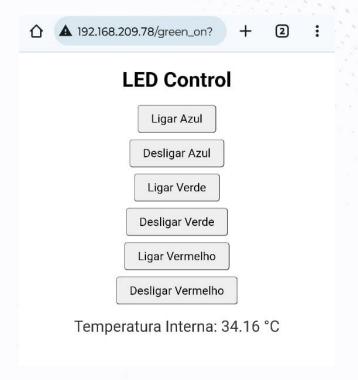
```
☐ Interromper o Monitoramento 🗮 🖏 👂 🖸 🐯
 Falha ao conectar ao Wi-Fi
 ---- Porta serial fechada COM29 devido à desconexão da máquina ----
 ---- Porta serial reaberta COM29 ----
 Conectando ao Wi-Fi...
 Falha ao conectar ao Wi-Fi
 ---- Porta serial fechada COM29 devido à desconexão da máquina --
 ---- Porta serial reaberta COM29 ----
 Conectando ao Wi-Fi...
 Conectado ao Wi-Fi
 IP do dispositivo: 192.168.209.78
 Servidor ouvindo na porta 80
```

Test do código



Test do código





Conclusão

- -Exploramos conceitos e aplicações de comunicação sem fio para IoT.
- Tecnologias destacadas: Wi-Fi.
- Aplicações práticas com a Raspberry Pi Pico W.
- Implementação de um servidor IoT para controle de LEDs e monitoramento de temperatura.

Link1: https://drive.google.com/file/d/1yBTNgRKwCv-

3qnHReNlhDygt5mZzxe7D/view?usp=drive_link

Link2: led_control_webserver_OK.zip

Aplicações com Microcontroladores