

IEEE Robotics & Automation Society RAS CIMATEC

Desafio TrainIEEE - 2° Etapa - Capacitação Geral Sistema de controle infravermelho para rodas Grupo A

Materiais:

- 01- Controle remoto;
- 01- Arduino UNO;
- 01- Receptor infravermelho;
- 01- Chip L293D(ponte-h);
- 02- Motores DC.

Instruções e objetivos:

- 1- Controlar a ponte-h utilizando controle infravermelho.
- 2- Apresentar 4 tipos de movimentação: Acelerar(com 3 velocidades), Frear, Virar para a direita e para a esquerda.
- 3- O versionamento do código deve ser feito no github, contendo um README que será utilizado para apresentação do projeto no dia 30/11/2021.

Links para auxílio:

controle por infra	dois motores	tinker this.
--------------------	--------------	--------------

Sistema de assistente de estacionamento baseado em sensores ultrassônicos Grupo B

Materiais:

- 03 Sensores Ultrassônicos(HC-SR04);
- 01- Arduino UNO;

Instruções e objetivos:

- 1- O sistema deve alertar o motorista com diferentes tipos de alarmes(sonoro, visual...) com diferenciação para cada distância (no mínimo 3 áreas: vermelho(muito perto), amarelo(perto), verde(longe).
- 2- Deve haver 3 sensores, um para a esquerda , direita e para trás.
- 3- O versionamento do código deve ser feito no github, contendo um README que será utilizado para apresentação do projeto no dia 30/11/2021.

Links para auxílio:

https://www.tinkercad.com/things/eUXMYPq6TEL dois motores tinker this	https://www.tink	ercad.com/things/eUXMYPq6TEL	dois motores	tinker this
---	------------------	------------------------------	--------------	-------------



Apresentação

O trabalho deve ser apresentado no dia 30/11/2021 para a diretoria do IEEE RAS CIMATEC, com o README do GitHub para avaliação e sugestões. No dia 04/12/2021 os grupos deverão montar apresentações dos seus desafios para apresentar na assembleia geral e para a diretoria do IEEE CIMATEC, a fim de concretizar o ingresso dos traineees na instituição.