

Atividade Prática

Disciplina	MAP Bootcamp	
Atividade	Rede Perceptron	

1. Objetivos

Vamos rodar o programa em Python 3.x para treinar uma rede Perceptron. A ideia é ter uma rede que responda às entradas para:

- quadrupede = 1
- bipede = -1

Valores para treinamento da rede:



```
#!/usr/bin/env python
       # aplicativo para verificar se o ser vivo eh quadrupede ou bipede
       # quadrupede = 1, bipede = -1
       # cao = [-1,-1,1,1] | resposta = 1
# gato = [1,1,1,1] | resposta = 1
# cavalo = [1,1,-1,1] | resposta = 1
10
11
12
       W = [0,0,0,0]
13
14
       X = [[-1, -1, 1, 1],
              [1,1,1,1],
              [1,1,-1,1],
              [-1, -1, -1, 1]
17
       t = [1, 1, 1, -1]
       b = 0
       y = 0
24
       max_int = 18
       # taxa de aprendizado
27
       taxa_aprendizado = 1
29
       soma = 0
       threshold = 1
       animal = ""
34
       resposta = ""
       d = {'-1,-1,1,1' : 'cao',
'1,1,1,1' : 'gato',
              '1,1,-1,1' : 'cavalo',
'-1,-1,-1,1' : 'homem' }
48
42
       print("Treinando")
```



```
def listToString(List):
   s = str(List).strip('[]')
s = s.replace(' ', '')
#print ("funcao" + s)
 ir k im range(1,max_int):
    acertos = 0
    print("INTERACAO "+str(k)+"----")
      r i in range(0,len(x)):
        soma = 0
        if (listToString(x[i])) in d:
          animal = d[listToString(x[i])]
            animal = ""
        soma \leftarrow x[i][j] * w[j]
        # a saida eh igual a adicao do bias com a soma anterior y_in = b + soma
        #print("y in = ",str(y in))
        # funcao de saida eh determinada pelo threshold
if y_in > threshold:
        y = 1
elif y_in >= -threshold and y_in <= threshold:
           y = -1
```

```
if y = t[i]:
                    acertos=1
resposta = "acerto"
                else:
for j in range (0,len(w)):

pero ant + (ix apr
                         print ("Novo peso "+ str(j)+" "+str(w[j]))
# bias ou erro = classe anterior - classe atual
                b = t[i] - y
resposta = "Fall
#imprime a resposta
if y == 1:
                                y
"Falha - Peso atualizado "+"Bias = "+str(b)
                 print(animal+" = quadrupede = "+resposta)
elif y == 0:
                   print(animal+" = padrao nao identificado = "+resposta)
                    print(animal+" = bipede = "+resposta)
102
            if acertos = len(x):
                print("Funcionalidade aprendida com "+str(k)+" interacoes")
104
           print("")
       print("Finalizado")
106
```



1. Conclusão

Ainda testando o notebook no Google Colab rodamos um programa que faz as interações em uma rede Perceptron até que tenhamos os pesos calibrados e a rede treinada.