



Álgebra Linear Computacional COC473

Luís Volnei S. Sagrilo
(sagrilo@coc.ufrj.br)

Programa de Engenharia Civil

COPPE/UFRJ

Primeiro Semestre/2019



SOLUÇÃO ITERATIVA DE SISTEMAS DE EQUAÇÕES LINEARES

- Métodos iterativos (sistemas quadrados $m=n$):
 - Método JACOBI
 - Método Gauss-Seidel



SOLUÇÃO ITERATIVA DE SISTEMAS DE EQUAÇÕES LINEARES

- Métodos Diretos:
 - Decompõe ou invertem a matriz dos coeficientes \mathbf{A}
- Métodos Iterativos
 - Resolver $\mathbf{AX} = \mathbf{B}$ sem decompor ou inverter \mathbf{A}
 - Em linhas gerais:
 - $\mathbf{X}_0 \rightarrow$ vetor inicial de partida para a solução “aproximada”
 - $\mathbf{X}_1 \rightarrow$ vetor atualizado (por alguma regra) da solução aproximada
 - Repete-se a regra...
 - $\mathbf{X}_n \rightarrow$ vetor solução (satisfaz uma tolerância para o “resíduo”)



SOLUÇÃO ITERATIVA DE SISTEMAS DE EQUAÇÕES LINEARES

- Métodos Iterativos: Normas de um vetor
 - Norma de ordem p

$$\|\mathbf{X}\|_p = \left(\sum_{i=1}^n |x_i|^p \right)^{1/p} \quad \mathbf{X} = \begin{bmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix}$$

- Manhattan norm p=1

$$\|\mathbf{X}\|_1 = \left(\sum_{i=1}^n |x_i| \right)$$

- Norma Euclidiana (maior uso na prática) p=2

$$\|\mathbf{X}\|_2 = \left(\sum_{i=1}^n |x_i|^2 \right)^{1/2} = \left(\sum_{i=1}^n x_i^2 \right)^{1/2}$$



SOLUÇÃO ITERATIVA DE SISTEMAS DE EQUAÇÕES LINEARES

- Métodos Iterativos: JACOBI

$$a_{1,1}x_1 + a_{1,2}x_2 + \cdots + a_{1,n}x_n = b_1$$

$$a_{2,1}x_1 + a_{2,2}x_2 + \cdots + a_{2,n}x_n = b_2$$

\vdots

$$a_{n,1}x_1 + a_{n,2}x_2 + \cdots + a_{n,n}x_n = b_n$$

Pode ser re - escrito como :

$$x_1 = \frac{b_1 - a_{1,2}x_2 - \cdots - a_{1,n}x_n}{a_{1,1}}$$

$$x_2 = \frac{b_2 - a_{2,1}x_1 - a_{2,3}x_3 - \cdots - a_{2,n}x_n}{a_{2,2}}$$

\vdots

$$x_n = \frac{b_n - a_{n,1}x_1 - a_{n,2}x_2 - \cdots - a_{n-1,n-1}x_{n-1}}{a_{n,n}}$$



SOLUÇÃO ITERATIVA DE SISTEMAS DE EQUAÇÕES LINEARES

- Métodos Iterativos: JACOBI

$$x_1 = \frac{b_1 - a_{1,2}x_2 - \cdots - a_{1,n}x_n}{a_{1,1}}$$

$$x_2 = \frac{b_2 - a_{2,1}x_1 - a_{2,3}x_3 - \cdots - a_{2,n}x_n}{a_{2,2}}$$

\vdots

$$x_n = \frac{b_n - a_{n,1}x_1 - a_{n,2}x_2 - \cdots - a_{n-1,n-1}x_{n-1}}{a_{n,n}}$$

Pode ser re - escrito como :

$$x_i = \frac{b_i - \sum_{j=1, j \neq i}^n a_{i,j}x_j}{a_{i,i}}$$



SOLUÇÃO ITERATIVA DE SISTEMAS DE EQUAÇÕES LINEARES

- Métodos Iterativos: JACOBI

- Passo 1: Usar um vetor solução inicial \mathbf{x}^0
- Passo 2: Calcular a próxima “solução” \mathbf{x}^1 pela expressão recursiva

$$x_i^1 = \frac{b_i - \sum_{j=1, j \neq i}^n a_{i,j} x_j^0}{a_{i,i}}$$

- Passo 3: Verificar se o resíduo R da solução é menor que uma dada tolerância tol pré-estabelecida (usualmente 10^{-2} a 10^{-5})

$$R = \frac{\|\mathbf{x}_1 - \mathbf{x}_0\|_2}{\|\mathbf{x}_1\|_2}$$

- Repetir passos 2 e 3 a partir do último vetor solução até que $R \leq tol$



SOLUÇÃO ITERATIVA DE SISTEMAS DE EQUAÇÕES LINEARES

• Métodos Iterativos: JACOBI

$$\underbrace{\begin{bmatrix} +3 & -1 & -1 \\ -1 & +3 & -1 \\ -1 & -1 & +3 \end{bmatrix}}_{\mathbf{A}} \underbrace{\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix}}_{\mathbf{x}} = \underbrace{\begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix}}_{\mathbf{B}} \quad \mathbf{x}_0 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$x_1^1 = \frac{1 + 1 \times 1 + 1 \times 1}{3} = 1$$

$$x_2^1 = \frac{2 + 1 \times 1 + 1 \times 1}{3} = 4/3 = 1.33$$

$$x_3^1 = \frac{1 + 1 \times 1 + 1 \times 1}{3} = 1$$

$$\mathbf{x}_1^T = [1 \quad 1.33 \quad 1]$$

$$R = \frac{\|\mathbf{x}_1 - \mathbf{x}_0\|_2}{\|\mathbf{x}_1\|_2} = \frac{\sqrt{(0)^2 + (0.33)^2 + (0)^2}}{\sqrt{(1)^2 + (1.33)^2 + (1)^2}} = 0.171$$



SOLUÇÃO ITERATIVA DE SISTEMAS DE EQUAÇÕES LINEARES

- Métodos Iterativos: JACOBI

- Exemplo:

ITER	X_i	X_{i+1}	R
1	$(1.000, 1.000, 1.000)^T$	$(1.000, 1.333, 1.000)^T$	0.171
2	$(1.000, 1.333, 1.000)^T$	$(1.111, 1.333, 1.113)^T$	0.076
...			
12	$(1.246, 1.496, 1.246)^T$	$(1.247, 1.497, 1.247)^T$	9.98×10^{-4}

- Solução exata

$$X = (1.25, 1.50, 1.25)^T$$



SOLUÇÃO ITERATIVA DE SISTEMAS DE EQUAÇÕES LINEARES

- Métodos Iterativos: JACOBI

- Condição para convergência da solução:

A matriz **A** deve ser **diagonal dominante**, i.e., as seguintes condições devem ser atendidas:

$$|a_{i,i}| \geq \sum_{j=1, j \neq i}^n |a_{i,j}| \quad \text{para todas as linhas}$$

$$|a_{i,i}| \geq \sum_{j=1, j \neq i}^n |a_{j,i}| \quad \text{para todas as colunas}$$



SOLUÇÃO ITERATIVA DE SISTEMAS DE EQUAÇÕES LINEARES

- Métodos Iterativos: JACOBI
 - Exemplo que NÃO converge

$$\underbrace{\begin{bmatrix} 1 & 2 & 2 \\ 4 & 4 & 2 \\ 4 & 6 & 4 \end{bmatrix}}_{\mathbf{A}} \underbrace{\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix}}_{\mathbf{X}} = \underbrace{\begin{bmatrix} 3 \\ 6 \\ 10 \end{bmatrix}}_{\mathbf{B}}$$

$$\text{linha 1: } |1| < |2| + |2|$$

$$\text{linha 2: } |4| < |4| + |2|$$

$$\text{linha 3: } |4| < |4| + |6|$$



SOLUÇÃO ITERATIVA DE SISTEMAS DE EQUAÇÕES LINEARES

• Métodos Iterativos: Gauss-Seidel

- Passo 1: Usar um vetor solução inicial \mathbf{x}_0
- Passo 2: Calcular a próxima “solução” \mathbf{x}_1 pela expressão recursiva

$$\mathbf{x}_i^1 = \frac{b_i - \sum_{j=1}^{i-1} a_{i,j} \mathbf{x}_j^{\text{new}} - \sum_{j=i+1}^n a_{i,j} \mathbf{x}_j^{\text{o (old)}}}{a_{i,i}}$$

- Passo 3: Verificar se o resíduo R da solução é menor que uma dada tolerância tol pré-estabelecida (usualmente 10^{-2} a 10^{-5})

$$R = \frac{\|\mathbf{x}_1 - \mathbf{x}_0\|_2}{\|\mathbf{x}_1\|_2}$$

- Repetir passos 2 e 3 a partir do último vetor solução até que $R \leq tol$
(USA A INFORMAÇÃO JÁ DISPONÍVEL)



SOLUÇÃO ITERATIVA DE SISTEMAS DE EQUAÇÕES LINEARES

• Métodos Iterativos: Gauss-Seidel

$$\underbrace{\begin{bmatrix} +3 & -1 & -1 \\ -1 & +3 & -1 \\ -1 & -1 & +3 \end{bmatrix}}_{\mathbf{A}} \underbrace{\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix}}_{\mathbf{X}} = \underbrace{\begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix}}_{\mathbf{B}} \quad \mathbf{X}_0 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$x_1^1 = \frac{1 + 1 \times 1 + 1 \times 1}{3} = 1$$

$$x_2^1 = \frac{2 + 1 \times 1 + 1 \times 1}{3} = 4/3 = 1.33$$

$$x_3^1 = \frac{1 + 1 \times 1 + 1 \times 1.33}{3} = 1.111$$

$$\mathbf{X}_1^T = [1 \quad 1.33 \quad 1.111]$$

$$R = \frac{\|\mathbf{X}_1 - \mathbf{X}_0\|_2}{\|\mathbf{X}_1^0\|_2} = \frac{\sqrt{(0)^2 + (0.33)^2 + (0.111)^2}}{\sqrt{(1)^2 + (1.33)^2 + (1.111)^2}} = 0.175$$



SOLUÇÃO ITERATIVA DE SISTEMAS DE EQUAÇÕES LINEARES

- Métodos Iterativos: Gauss-Seidel

- Exemplo:

ITER	X_i	X_{i+1}	R
1	$(1.000, 1.000, 1.000)^T$	$(1.000, 1.333, 1.111)^T$	0.175
2	$(1.000, 1.333, 1.111)^T$	$(1.148, 1.420, 1.189)^T$	0.087
...			
7	$(1.248, 1.499, 1.249)^T$	$(1.249, 1.499, 1.249)^T$	7.44×10^{-4}

- Solução exata

$$X = (1.25, 1.50, 1.25)^T$$



SOLUÇÃO ITERATIVA DE SISTEMAS DE EQUAÇÕES LINEARES

- Métodos Iterativos: Gauss-Seidel

- Convergência:

Valem as mesmas condições do método de JACOBI, porém, se a matriz for simétrica e positiva definida a convergência é sempre garantida.