

Computação de Alto Desempenho

Felipe Schreiber Fernandes

May 22 2021

1 Introdução

A equação que o programe busca a solucionar é uma equação diferencial parcial elíptica:

$$\frac{\partial^2 T}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 T}{\partial y^2} = 0 \quad (1)$$

Ela modela uma gama de problemas nos quais conhecemos os valores de uma função na borda e queremos avaliar o seu interior. Para resolvê-la do ponto de vista numérico, uma etapa crucial é discretizá-la, que envolve dividir o interior da região com o auxílio de um grid. Assim, cada o valor em cada ponto do grid pode ser expresso pela influência dos pontos adjacentes (acima, abaixo, a esquerda e direita). Contudo, como não conhecemos o valor dos pontos interiores e muitos pontos interiores são vizinhos entre si, então precisamos chutar um valor inicial e a cada iteração atualizar com um valor mais preciso. A figura abaixo mostra isso. A condição de parada pode ser o número de iterações ou caso a máxima diferença, ou seja considerando todos os pontos do interior, entre atualizações sucessivas seja menor que um certo valor. Esse método é conhecido na literatura como o método de Gauss-Seidel.

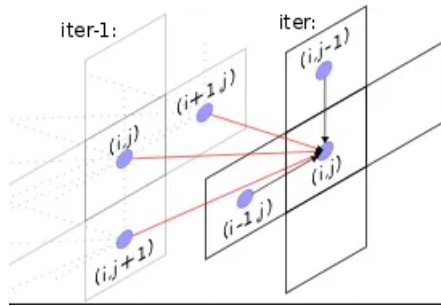


Figure 1: Atualização do valor da função no ponto interior pelo método iterativo de Gauss-Seidel

```

Real cte = 0.5/(dx2 + dy2);
#pragma omp parallel for shared(u) private(i,tmp) num_threads(this->NUM_THRDS)
for (i=1; i<nx-1; ++i) {
    #pragma omp parallel for shared(u) private(j,tmp) reduction(+:err) num_threads(this->NUM_THRDS)
    for (j=1; j<ny-1; ++j) {
        tmp = u[i][j];
        u[i][j] = ((u[i-1][j] + u[i+1][j])*dy2 +
                    (u[i][j-1] + u[i][j+1])*dx2)*cte;
        err += SQR(u[i][j] - tmp);
    }
}
return sqrt(err);

```

Figure 2: Loop que consumia maior tempo do programa, após modificação

Como o programa pode levar muitas iterações, de acordo com tão pequeno for o erro desejado e número de pontos no grid, a perfilagem de código é de extrema importância. Conforme resultado do trabalho anterior, principais hotspots são a função `timeStep` e a `SQR`. Uma análise mais detalhada do código nos leva a ver que ele não obedece aos padrões de boa prática de programação, pois ele chama função no loop interno, por exemplo.

2 Alterações realizadas

Elas consistiram em, principalmente:

- Acrescentar a diretiva `#pragma omp parallel for shared(u) private(i,tmp) num_threads(this->NUM_THRDS)` ao loop externo e,
- Acrescentar `#pragma omp parallel for shared(u) private(j,tmp) num_threads(this->NUM_THRDS)` ao loop interno

Importante notar que `this->NUM_THRDS` corresponde ao um atributo adicionado a classe. Ele informa quantas threads serão utilizadas. Dessa forma, o loop que mais consumia recursos computacionais ficou: As alterações acima foram possíveis pois relaxamos uma condição que antes estava presente: as atualizações de cada valor da matriz precisava seguir a ordem estabelecida. Uma vez que essa condição foi relaxada, podemos criar threads para paralelizar os loops interno e externo. Isso foi feito colocando `pragma omp parallel for`. Além disso, é necessário passar os parâmetros `shared` e `private` para determinar como os dados estarão disponíveis para cada thread.

O parâmetro `shared(u)` informa que matriz está disponível para todas as threads e portanto uma cópia não é necessária. A exclusão mútua não foi utilizada pois, apesar da matriz estar sendo atualizada por diferentes threads ao mesmo tempo, cada thread irá modificar apenas seu respectivo índice `i,j` passado, não havendo condição de corrida.

Por outro lado, as variáveis i, j e tmp precisam estar privadas para cada thread. Isso porque cada thread irá modificar apenas um índice específico da matriz. Caso o `private` não fosse utilizado, estaria sujeito a mais de uma thread ler o mesmo valor dos índices e tentar modificar a mesma posição na matriz, gerando uma condição de corrida. De maneira similar, a variável tmp poderia ser sobreescrita com o valor em outra thread antes que $SQR(u[i][i]-tmp)$ na thread original fosse computado, gerando novamente uma condição de corrida.

Por fim o parâmetro `reduction(+:err)` informa que a variável privada `err` ao final do bloco paralelo é somada com o valor de todas as demais threads. O parâmetro `num_threads(this->NUM_THRDS)` apenas especifica o número de threads que serão utilizadas.

3 Resultados

De acordo com as especificações, foram gerados 4 variantes do código em questão: uma sem qualquer otimização, outra apenas incluindo a vetorização por meio da flag `-O3`, uma utilizando apenas o OMP com as modificações listadas acima, e por fim uma com a vetorização e o OMP. Cada um desses 4 programas foram executados modificando o tamanho do grid $N \times N$, $N \in \{512, 1024, 2048\}$ e, no caso daqueles que utilizam OMP, a quantidade de threads utilizadas $NUM_THRDS \in \{1, 2, \dots, omp_get_max_threads()\}$. Foram medidos o tempo de execução de cada uma dessas execuções, gerando a tabela 3.

4 Discussão dos resultados

A partir da tabela acima, podemos notar alguns fatos interessantes:

- Conforme duplicamos N , o tempo de execução é multiplicado por 4 no caso do programa sem qualquer otimização, o que é de se esperar pois o tamanho da matriz é na ordem de N^2 . Porém nos demais esse aumento é um pouco menor.
- O programa com omp e vetorização, fixando a quantidade de threads em 1, era de se esperar que tivesse um resultado similar aquele apenas com a vetorização. Mas os dados apontam que obteve um resultado 2x melhor.
- Utilizando apenas o OMP, parece que aumentar o número de threads de 2 para 3 piora o resultado, possivelmente por conta do overhead criado. Utilizando OMP em conjunto com a vetorização o aumento da quantidade de threads impactou diretamente, melhorando bastante o tempo de execução.
- No geral, a combinação da paralelização com a vetorização foi o que gerou os melhores resultados, independente de N .

	program	nx	num_threads	tempo				
0	./laplace	512	1	4.204004				
1	./laplace	1024	1	17.548815				
2	./laplace	2048	1	76.868279	13	./laplace_omp	2048	2 36.850189
3	./laplace_vec	512	1	3.248734	14	./laplace_omp	2048	3 38.591171
4	./laplace_vec	1024	1	13.591241	15	./laplace_omp_vec	512	1 2.076559
5	./laplace_vec	2048	1	60.024839	16	./laplace_omp_vec	512	2 1.225685
6	./laplace_omp	512	1	3.986706	17	./laplace_omp_vec	512	3 0.925183
7	./laplace_omp	512	2	2.481313	18	./laplace_omp_vec	1024	1 7.618921
8	./laplace_omp	512	3	2.664023	19	./laplace_omp_vec	1024	2 4.038153
9	./laplace_omp	1024	1	15.337704	20	./laplace_omp_vec	1024	3 3.063765
10	./laplace_omp	1024	2	9.218728	21	./laplace_omp_vec	2048	1 33.620965
11	./laplace_omp	1024	3	9.876598	22	./laplace_omp_vec	2048	2 15.217518
12	./laplace_omp	2048	1	65.666409	23	./laplace_omp_vec	2048	3 10.825928

Figure 3: Tabela de resultados