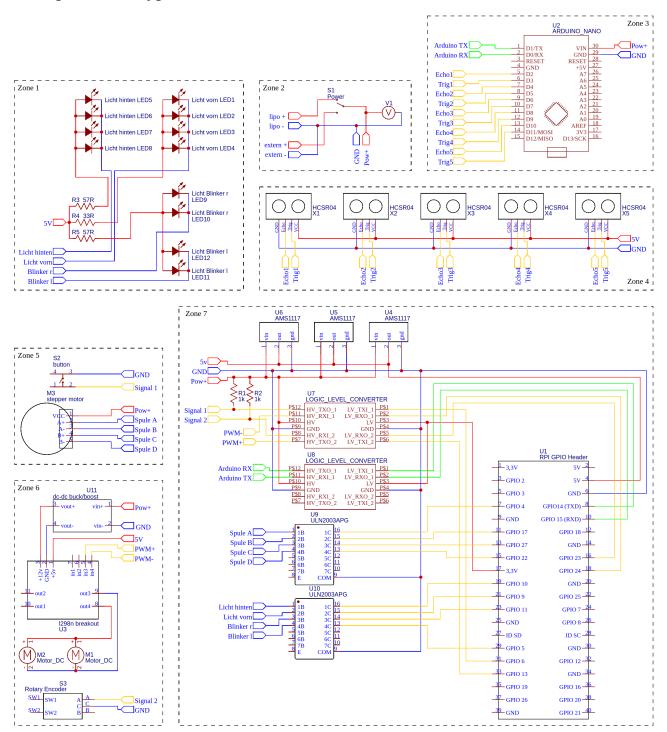
Anhang Seite I

Anhang

Anhang Seite II

Schaltplan Prototyp 1



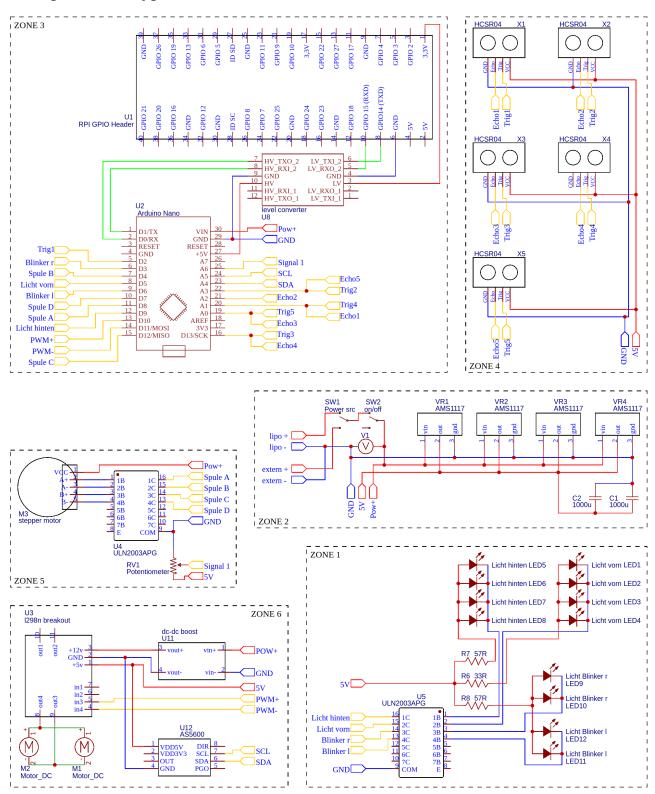
Anhang Seite III

Legende zu Schaltplan Prototyp 1

Zone	Bauteilkennung	Name / Verwendung
Zone 1	LED1; LED2; LED3; LED4	Auf- und Abblendlicht
Zone 1	LED5; LED6; LED7; LED8	Rück- und Bremslicht
	LED9; LED10	Blinker rechts
	LED11; LED12	Blinker links
	R3	Vorwiderstand Licht hinten
	R4	Vorwiderstand Licht vorn
	R5	Vorwiderstand Blinker
	Anschluss "5V"	5 V der Spannungsregler
	Anschluss "Licht hinten"; "Licht vorne"; "Blinker r"; "Blinker l"	Geschaltete Masseverbindungen der einzelnen Lichtverbunde
Zone 2	S1	Ein / Aus Schalter
	V1	Voltmeter zur Spannungskontrolle
	Anschluss "lipo+"; "lipo-"	Anschlüsse für Akku
	Anschluss "extern+"; "extern-"	Anschlüsse für externe Stromversorgung
	Anschluss "GND"	Masse
	Anschluss "Pow+"	Batteriespannung
Zone 3	U2	Arduino Nano
	Anschluss "Arduino TX"; "Arduino RX"	Leitungen der seriellen Schnittstelle
	Anschluss "GND"	Masse
	Anschluss "Pow+"	Batteriespannung
	Anschluss "Echo 1" "Echo 5"	Ausgänge der Ultraschallsensoren
	Anschluss "Trig 1" "Trig 5"	Eingänge der Ultraschallsensoren
Zone 4	X1	Ultraschallsensoren vorn links
Zone 1	X2	Ultraschallsensoren vorn rechts
	X3	Ultraschallsensoren links
	X4	Ultraschallsensoren rechts
	X4 X5	Ultraschallsensoren hinten
	Anschluss "5V"	5 V der Spannungsregler
	Anschluss "GND"	Masse
Zone 5	S2	
Zone 5		Taster am Lenkanschlag
	M3	Lenkaktor
	Anschluss "GND"	Masse
	Anschluss "Pow+"	Batteriespannung
	Anschluss "Signal 1"	Signal des Lenkanschlags
-	Anschluss "Spule A" "Spule D"	Anschlüsse der Motorspulen
Zone 6	U11	Boost Converter für Motorspannung
	M1; M2	Antriebsmotoren
	U3	H-Brücke
	S3	Drehencoder
	Anschluss "GND"	Masse
	Anschluss "Pow+"	Batteriespannung
	Anschluss "5V"	5 V der Spannungsregler
	Anschluss "Signal 2"	Signal des Drehencoders
	Anschluss "PWM+"; "PWM-"	PWM Signal für Vorwärts- und Rückwärtsfahren
Zone 7	U1	Raspberry Pi
	01	Itaspherry II
	U4; U5; U6	Spannungsregler
	U4; U5; U6 U7; U8	Spannungsregler Pegelwandler
	U4; U5; U6 U7; U8 U9; U10	Spannungsregler Pegelwandler Transistor-Arrays
	U4; U5; U6 U7; U8 U9; U10 R1; R2	Spannungsregler Pegelwandler Transistor-Arrays Pulldown Widerstände für Signalleitungen
	U4; U5; U6 U7; U8 U9; U10 R1; R2 Anschluss "GND"	Spannungsregler Pegelwandler Transistor-Arrays Pulldown Widerstände für Signalleitungen Masse
	U4; U5; U6 U7; U8 U9; U10 R1; R2 Anschluss "GND" Anschluss "Pow+"	Spannungsregler Pegelwandler Transistor-Arrays Pulldown Widerstände für Signalleitungen Masse Batteriespannung
	U4; U5; U6 U7; U8 U9; U10 R1; R2 Anschluss "GND" Anschluss "Pow+" Anschluss "5V"	Spannungsregler Pegelwandler Transistor-Arrays Pulldown Widerstände für Signalleitungen Masse Batteriespannung 5 V der Spannungsregler
	U4; U5; U6 U7; U8 U9; U10 R1; R2 Anschluss "GND" Anschluss "Pow+" Anschluss "5V" Anschluss "Signal 1"	Spannungsregler Pegelwandler Transistor-Arrays Pulldown Widerstände für Signalleitungen Masse Batteriespannung 5 V der Spannungsregler Signal des Lenkanschlags
	U4; U5; U6 U7; U8 U9; U10 R1; R2 Anschluss "GND" Anschluss "Pow+" Anschluss "5V" Anschluss "Signal 1" Anschluss "Signal 2"	Spannungsregler Pegelwandler Transistor-Arrays Pulldown Widerstände für Signalleitungen Masse Batteriespannung 5 V der Spannungsregler Signal des Lenkanschlags Signal des Drehencoders
	U4; U5; U6 U7; U8 U9; U10 R1; R2 Anschluss "GND" Anschluss "Pow+" Anschluss "5V" Anschluss "Signal 1" Anschluss "Signal 2" Anschluss "PWM+"; "PWM-"	Spannungsregler Pegelwandler Transistor-Arrays Pulldown Widerstände für Signalleitungen Masse Batteriespannung 5 V der Spannungsregler Signal des Lenkanschlags Signal des Drehencoders PWM Signal für Vorwärts- und Rückwärtsfahren
	U4; U5; U6 U7; U8 U9; U10 R1; R2 Anschluss "GND" Anschluss "Fow+" Anschluss "5V" Anschluss "Signal 1" Anschluss "Signal 2" Anschluss "PWM+"; "PWM-" Anschluss "Arduino TX"; "Arduino RX"	Spannungsregler Pegelwandler Transistor-Arrays Pulldown Widerstände für Signalleitungen Masse Batteriespannung 5 V der Spannungsregler Signal des Lenkanschlags Signal des Drehencoders PWM Signal für Vorwärts- und Rückwärtsfahren Leitungen der seriellen Schnittstelle
	U4; U5; U6 U7; U8 U9; U10 R1; R2 Anschluss "GND" Anschluss "Pow+" Anschluss "Signal 1" Anschluss "Signal 2" Anschluss "Signal 2" Anschluss "PWM+"; "PWM-" Anschluss "Arduino TX"; "Arduino RX" Anschluss "Spule A" "Spule D"	Spannungsregler Pegelwandler Transistor-Arrays Pulldown Widerstände für Signalleitungen Masse Batteriespannung 5 V der Spannungsregler Signal des Lenkanschlags Signal des Drehencoders PWM Signal für Vorwärts- und Rückwärtsfahren Leitungen der seriellen Schnittstelle Anschlüsse der Motorspulen
	U4; U5; U6 U7; U8 U9; U10 R1; R2 Anschluss "GND" Anschluss "Fow+" Anschluss "5V" Anschluss "Signal 1" Anschluss "Signal 2" Anschluss "PWM+"; "PWM-" Anschluss "Arduino TX"; "Arduino RX"	Spannungsregler Pegelwandler Transistor-Arrays Pulldown Widerstände für Signalleitungen Masse Batteriespannung 5 V der Spannungsregler Signal des Lenkanschlags Signal des Drehencoders PWM Signal für Vorwärts- und Rückwärtsfahren Leitungen der seriellen Schnittstelle

Anhang Seite IV

Schaltplan Prototyp 2



Anhang Seite V

Legende zu Schaltplan Prototyp 2

Zone	Bauteilkennung	Name / Verwendung
Zone 1	LED1; LED2; LED3; LED4	Auf- und Abblendlicht
	LED5; LED6; LED7; LED8	Rück- und Bremslicht
	LED9; LED10	Blinker rechts
	LED11; LED12	Blinker links
	R7	Vorwiderstand Licht hinten
	R6	Vorwiderstand Licht vorn
	R8	Vorwiderstand Blinker
	Anschluss "5V"	5 V der Spannungsregler
	Anschluss "GND"	Masse
	Anschluss "Licht hinten"; "Licht vorne"; "Blinker r"; "Blinker l"	Signalleitungen der einzelnen Lichtverbunde
Zone 2	SW1	Auswahl der Stromversorgung
	SW2	Ein / Aus Schalter
	VR1 VR4	Spannungsregler
	V1	Voltmeter zur Spannungskontrolle
	C1; C2	Kondensatoren zur Spannungsstabilisierung
	Anschluss "lipo+"; "lipo-"	Anschlüsse für Akku
	Anschluss "extern+"; "extern-"	Anschlüsse für externe Stromversorgung
	Anschluss "GND"	Masse
	Anschluss "Pow+"	Batteriespannung
	Anschluss "5V"	5 V der Spannungsregler
Zone 3	U1	Raspberry Pi
	U2	Arduino Nano
	Anschluss "GND"	Masse
	Anschluss "Pow+"	Batteriespannung
	Anschluss "SDA"; "SCL"	Leitungen der I2C Schnittstelle
	Anschluss "Echo 1" "Echo 5"	Ausgänge der Ultraschallsensoren
	Anschluss "Trig 1" "Trig 5"	Eingänge der Ultraschallsensoren
	Anschluss "Licht hinten"; "Licht vorne"; "Blinker r"; "Blinker l"	Signalleitungen der einzelnen Lichtverbunde
	Anschluss "Spule A" "Spule D"	Signalleitunen der Motorspulen
	Anschluss "PWM+"; "PWM-"	PWM Signal für Vorwärts- und Rückwärtsfahren
	Anschluss "Signal 1"	Signal des Lenksensors
	U8	Pegelwandler
Zone 4	X1	Ultraschallsensoren vorn links
Zone 1	X2	Ultraschallsensoren vorn rechts
	X3	Ultraschallsensoren links
	X4	Ultraschallsensoren rechts
	X5	Ultraschallsensoren hinten
	Anschluss "5V"	5 V der Spannungsregler
	Anschluss "GND"	Masse
Zone 5	RV1	Potentiometer (Lenksensor)
Zone o	M3	Lenkaktor
	U4	Transistor-Array
	Anschluss "GND"	Masse
	Anschluss "Pow+"	Batteriespannung
	Anschluss "5V"	5 V der Spannungsregler
	Anschluss "Signal 1"	Signal des Lenksensors
	Anschluss "Spule A" "Spule D"	Anschlüsse der Motorspulen
Zone 6		-
Zone o	U11	Boost Converter für Motorspannung
Zone o	U11 M1; M2	Boost Converter für Motorspannung Antriebsmotoren
Zone o	M1; M2	Antriebsmotoren
Zone o	M1; M2 U3	Antriebsmotoren H-Brücke
Zone o	M1; M2 U3 U12	Antriebsmotoren H-Brücke Geschwindigkeitssensor (Absolutwertdrehgeber)
Zone o	M1; M2 U3 U12 Anschluss "GND"	Antriebsmotoren H-Brücke Geschwindigkeitssensor (Absolutwertdrehgeber) Masse
Zone o	M1; M2 U3 U12 Anschluss "GND" Anschluss "Pow+"	Antriebsmotoren H-Brücke Geschwindigkeitssensor (Absolutwertdrehgeber) Masse Batteriespannung
Zone o	M1; M2 U3 U12 Anschluss "GND"	Antriebsmotoren H-Brücke Geschwindigkeitssensor (Absolutwertdrehgeber) Masse