

Feliks Bańka, 323733

MNUM – Projekt 3

Zadanie 1

1. Proszę znaleźć wszystkie pierwiastki funkcji

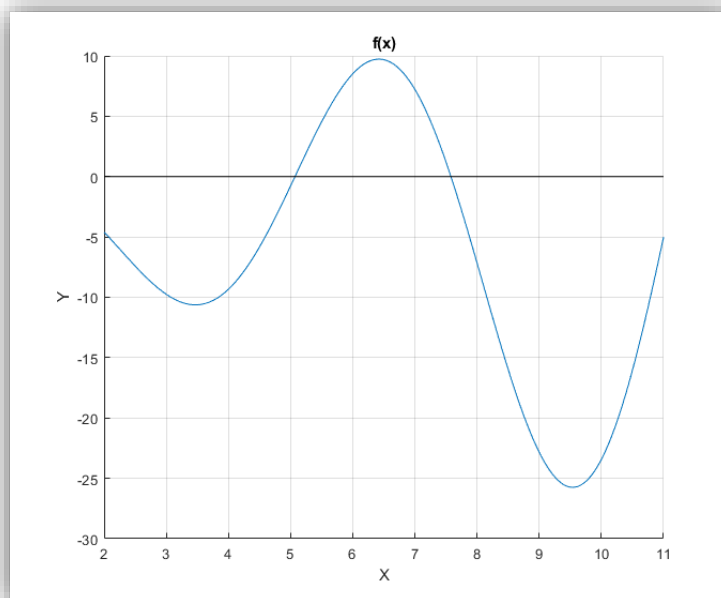
$$f(x) = 2.2x \cos(x) - 2 \ln(x + 2) \quad \text{w przedziale } [2, 11]$$

używając dla każdego zera:

a) własnego solwera z implementacją metody bisekcji.

b) podanego na stronie przedmiotu solwera `newton.m` z implementacją metody Newtona.

Obie wymienione metody są metodami iteracyjnymi, co oznacza, iż z każdą kolejną iteracją nasz x (rozumiany jako pierwiastek) jest coraz bliżej faktycznego rozwiązania. Zanim wykonamy kolejne iteracje, musimy wyznaczyć (oszacować) przedział, w którym będzie się znajdować pierwiastek równania (przedział izolacji pierwiastka). Najłatwiej wykorzystać jest do tego program, który rysuje przybliżony wykres funkcji i odczytać z niego przedziały.



Z powyższego wykresu (wygenerowanego w programie MATLAB) możemy oszacować, iż pierwiastki znajdują się w okolicach $x = 5$ oraz $x = 7,5$, a w związku z tym możemy podzielić

nasz przedział $[2; 11]$ na dwa mniejsze przedziały np. $[2; 6,5]$ i $[6,5; 11]$, które są naszymi przedziałami izolacji pierwiastka.

Na skutek każdej kolejnej iteracji wartość $f(x)$ zbliża się coraz bardziej do 0.

$\lim_{n \rightarrow \infty} f(x_n) = 0$, gdzie n to liczba iteracji.

Metoda bisekcji

W tej metodzie nasz początkowo oszacowany przedział oznaczamy jako przedział dla iteracji ($n=0$) $[a, b] = [a_0, b_0]$.

W każdej iteracji (n -tej) dzielimy nasz przedział na dwa mniejsze (równe):

$$[a_n, c_n], [b_n, c_n]$$

$$\text{Dla } c_n = \frac{a_n + b_n}{2}$$

A następnie wyznaczamy nowy przedział $[a_{n+1}, b_{n+1}]$, równy temu przedziałowi $f(a_n) \times f(c_n)$ lub $f(b_n) \times f(c_n)$, którego iloczyn jest ujemny (co oznacza, że właśnie w tym przedziale znajduje się pierwiastek równania).

Tą procedurę powtarzamy, aż do momentu, gdy $f(c_n) \leq \delta$, gdzie δ to wybrana przez nas dokładność rozwiązania (w naszym przypadku jest to $1e - 8$).

Niestety metoda ta wymaga, od nas również sprawdzenia czy długość przedziału $|b_n - a_n|$ nie jest zbyt mała, gdyż wtedy pochodna w otoczeniu zera funkcji może być z mała, co będzie prowadziło do nieprecyzyjnego wyniku.

Natomiast zaletą tej metody jest fakt, iż jest ona zbieżna liniowo ($p = 1$), co oznacza, iż znajdzie ona przybliżoną wartość pierwiastka niezależnie od początkowych wartości na końcach przedziałów (choćby $|b_n - a_n|$ była bardzo duża) – zbieżność tej metody jest globalna. Jedyne warunki jakie musi zostać spełnione jest ciągłość funkcji (oraz oczywiście istnienie pierwiastków).

Implementacja w Matlab'ie

```
1 function [c, fc, i] = bisection(f, a, b, delta)
2 %(...)
23
24     if nargin < 4
25         delta = 1e-8;
26     end
27
28     fc=inf; % to run while loop
29     i=0;
30     while (abs(fc) > delta && abs(b-a)>1e-8)
31         i=i+1;
32
33         c=(a+b)/2; % gets points c between a and b
34         fc=f(c);
35         fa=f(a);
36
37         if (fa*fc<0) % if root is between a and c
38             b=c;
39         else
40             a=c;
41         end
42     end
43 end
```

Metoda Newtona

Metoda Newtona do wyznaczenia pierwiastków równania wykorzystuje rozwinięcie w szereg Taylora. Na początku musimy wyznaczyć aktualne przybliżenie pierwiastka $x_n = x_0$, gdzie x_0 jest oszacowaną przez nas wartością (np. z wykresu).

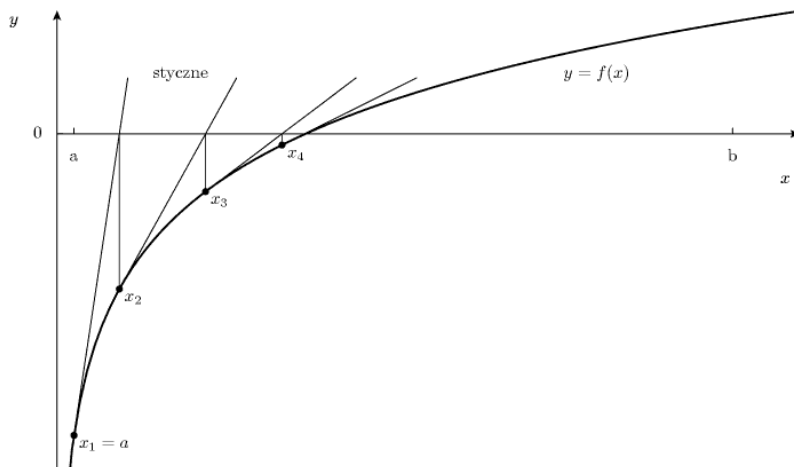
Następnie po zapisaniu funkcji jako

$$f(x) \approx f(x_n) + f'(x_n)(x - x_n)$$

Oraz przyrównaniu jej od zera możemy wyznaczyć wartość x_{n+1} . Wartość ta będzie wynosić:

$$x_{n+1} = x_n - \frac{f(x_n)}{f'(x_n)}$$

Funkcja ta jest tym dokładniejsza im bardziej stroma jest funkcja o otoczeniu pierwiastka, przy czym nie zalecane jest jej używanie, kiedy w pobliżu pierwiastka jest ona prawie pozioma (bo wtedy wartość $f'(x)$ jest bardzo mała).



https://pl.wikipedia.org/wiki/Metoda_Newtona#/media/Plik:Metoda_Newtona-4_kroki.png

Wyniki

Poniżej prezentują się liczby iteracji potrzebnych do uzyskania precyzji rzędu $1e-8$, dla poszczególnych metod w zależności od: pp – punktu początkowego (lub x_0 dla metody Newtona), $f(pp)$ – wartości funkcji w pp, pk – punktu końcowego, $f(pk)$ – wartości funkcji w pk.

Pierwszy pierwiastek (z przedziału $[2; 6,5]$)

| Dane | | | | Liczba iteracji | |
|-------------------------|---------|-----|---------|-----------------|--------|
| pp (x_0 dla Newtona) | $f(pp)$ | pk | $f(pk)$ | Bisekcja | Newton |
| 2 | -4.6036 | 6.5 | 9.6851 | 29 | 11 |
| 4 | -9.3356 | 6 | 8.5154 | 30 | 5 |
| 4.5 | -5.8305 | 5.5 | 4.5451 | 29 | 3 |
| 4.9 | -1.8524 | 5.2 | 1.4117 | 27 | 3 |
| 5 | -0.7715 | 5.1 | 0.3207 | 26 | 2 |

Metoda bisekcji

Wyniki pierwszych 10 iteracji dla zawężonego przedziału $[4; 6]$

| Nr. Iteracji | Przybliżony argument x | Wartość funkcji $f(x)$ |
|--------------|------------------------|------------------------|
| 1 | 5 | -0.77154 |
| 2 | 5.5 | 4.545098 |
| 3 | 5.25 | 1.952584 |
| 4 | 5.125 | 0.594085 |
| 5 | 5.0625 | -0.08941 |
| 6 | 5.09375 | 0.252359 |
| 7 | 5.078125 | 0.081455 |
| 8 | 5.070313 | -0.00399 |
| 9 | 5.074219 | 0.038733 |
| 10 | 5.072266 | 0.017373 |

Metoda Newtona

Wyniki iteracji dla punktu początkowego $x_0 = 4$

| Nr. Iteracji | Przybliżony argument x | Wartość funkcji $f(x)$ |
|--------------|------------------------|------------------------|
| 1 | 5.9097 | 7.9689 |
| 2 | 4.6911 | -4.0215 |
| 3 | 5.0943 | 0.2589 |
| 4 | 5.0707 | 1.30E-05 |
| 5 | 5.0707 | 1.79E-13 |

Drugi pierwiastek (z przedziału [6,5; 11])

| Dane | | | | Liczba iteracji | |
|-------------------------|--------|-----|----------|-----------------|--------|
| pp (x_0 dla Newtona) | f(pp) | pk | f(pk) | Bisekcja | Newton |
| 6.5 ^[1] | 9.6852 | 11 | -5.0228 | 32 | 4 |
| 6.5 ^[1] | 9.6852 | 8.5 | -15.9604 | 30 | 4 |
| 7 | 7.2156 | 8 | -7.1659 | 29 | 4 |
| 7.4 | 2.6581 | 7.7 | -1.9460 | 23 | 3 |
| 7.5 | 1.2169 | 7.6 | -0.3225 | 23 | 3 |

^[1] - Metoda Newtona w dwóch pierwszych przedziałach znajdowała inny pierwiastek (spoza naszego zakresu), dlatego w przedziale zamiast punktu 6.5 został wykorzystany punkt 8.5.

Metoda bisekcji

Wyniki pierwszych 10 iteracji dla zawężonego przedziału [7; 8]

| Nr. Iteracji | Przybliżony argument x | Wartość funkcji f(x) |
|--------------|------------------------|----------------------|
| 1 | 7.5000 | 1.2169 |
| 2 | 7.7500 | -2.7848 |
| 3 | 7.6250 | -0.7210 |
| 4 | 7.5625 | 0.2654 |
| 5 | 7.5938 | -0.2236 |
| 6 | 7.5781 | 0.0220 |
| 7 | 7.5859 | -0.1006 |
| 8 | 7.5820 | -0.0392 |
| 9 | 7.5801 | -0.0086 |
| 10 | 7.5791 | 0.0067 |

Metoda Newtona

Wyniki iteracji dla punktu początkowego $x_0 = 7$

| Nr. Iteracji | Przybliżony argument x | Wartość funkcji f(x) |
|--------------|------------------------|----------------------|
| 1 | 7.8312 | -4.1783 |
| 2 | 7.5907 | -0.1761 |
| 3 | 7.5796 | -0.00054 |
| 4 | 7.5795 | -5.16E-09 |

Wnioski

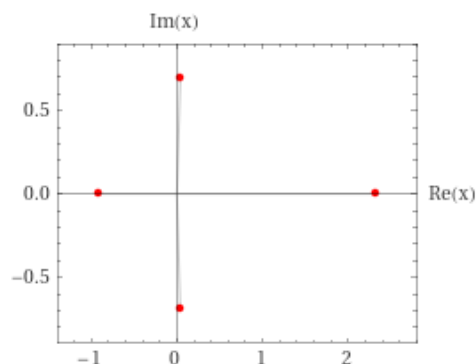
W obu przypadkach metoda bisekcji potrzebowała około 30 iteracji, podczas gdy metodzie Newtona wystarczyło za każdym razem ≤ 5 . Jest to bardzo duża wada tej metody, gdyż jest ona mało wydajna. Z drugiej strony jednak, należy pamiętać, że metoda Newtona jest zbieżna lokalnie (a nie globalnie) co prowadzi do takich sytuacji, jak w punkcie ^[1] gdzie znaleziony został pierwiastek z innego zakresu. Było to spowodowane faktem, iż punkt $x_0 = 6.5$ znajduje się blisko ekstremum.

Zadanie 2

2. Używając metody Laguerre'a proszę znaleźć wszystkie pierwiastki wielomianu czwartego stopnia:

$$f(x) = a_4x^4 + a_3x^3 + a_2x^2 + a_1x + a_0, \quad [a_4 \ a_3 \ a_2 \ a_1 \ a_0] = [-2 \ 3 \ 3 \ 1 \ 2]$$

Graficzne przedstawienie pierwiastków wielomianu (z wykorzystaniem wolframalpha):



Pierwiastki wielomianu

Wiemy, że każdy wielomian n -tego stopnia ma dokładnie n pierwiastków w dziedzinie zespolonej. Pierwiastki te mogą być zarówno: rzeczywiste lub zespolone (zawsze jako para liczba-sprężenie) i jednokrotne lub wielokrotne.

Do znalezienia tych pierwiastków możemy oczywiście wykorzystać znane już algorytmy, te same co do równań nieliniowych, jednak o wiele efektywniejsze jest wykorzystanie specjalnych algorytmów – przystosowanych do znajdowania pierwiastków wielomianów, które wykorzystują specjalne własności wielomianów (np. wielokrotną różniczkowalność).

Dodatkowo w naszym algorytmie można uwzględnić fakt, iż dla każdego pierwiastka zespolonego, jego sprzężenie jest również pierwiastek wielomianu, dzięki czemu od razu otrzymujemy dwa pierwiastki w jednym wykonaniu algorytmu.

Metoda Laguerre'a

Wzór na tę metodę wygląda następująco:

$$x_{k+1} = x_k - \frac{nf(x_k)}{f'(x_k) \pm \sqrt{(n-1)((n-1)f'(x_k)^2 - nf(x_k)f''(x_k))}}$$

Gdzie:

n – stopień wielomianu,

\pm - wybieramy tak, aby mianownik był jak największy (co do modułu)

Implementacja w Matlab'ie

```
1 function [x, y, i] = laguerre(f, x0, delta)
2 % ...
22
23 n = size(f,2)-1;
24 df = polyder(f); %first differitial of f
25 d2f = polyder(df); %second differitial of f
26 X(1)=x0;
27 i=1;
28
29 while (abs(polyval(f,X(i))) > delta)
30     yf=polyval(f,X(i));
31     ydf=polyval(df,X(i));
32     yd2f=polyval(d2f,X(i));
33
34     G=sqrt((n-1)*((n-1)*ydf^2-n*yf*yd2f));
35
36     D1=ydf-G;
37     D2=ydf+G;
38     if abs(D1) > abs(D2) % chooses bigger absolute value
39         D=D1;
40     else
41         D=D2;
42     end
43
44     X(i+1)=X(i)-n*yf/D;
45     i=i+1;
46 end
47 x=X(i);
48 y=polyval(f,x);
49 end
```

Gdzie G oraz D:

$$x_{k+1} = x_k - \frac{nf(x_k)}{D_{1,2} \pm G} = x_k - \frac{nf(x_k)}{D}$$

Deflacja czynnikiem liniowym

Aby jeszcze usprawnić nasz algorytm, możemy zastawać tzw. deflację czynnikiem liniowym. Mianowicie po znalezieniu jednego pierwiastka (α), jeszcze przed wyznaczeniem kolejnego dzielimy nasz wielomian przez czynnik $(x - \alpha)$, dzięki czemu otrzymujemy prostszy wielomian (niższego rzędu) i nie wyznaczymy już drugi raz tego samego pierwiastka.

Jeśli:

$$f(x) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_1 x + a_0 = (x - \alpha) \cdot Q(x)$$

$$Q(x) = q_n x^{n-1} + \dots + q_2 x + q$$

To nasz algorytm dzielenie wielomianu $f(x)$ przez jednomian $(x - \alpha)$ możemy zapisać jako:

$$q_{n+1} \stackrel{\text{def}}{=} 0$$

$$q_i = a_i + q_{i+1}\alpha$$

gdzie $i = n, n-1, \dots, 0$ - i jest to tzw. Schemat Hornera.

Implementacja w Matlab'ie

```
1 function [Q] = horner(a,root)
2 % ...
19
20     n = length(a)-1; % degree of Q(x)
21     q=zeros(1,n-1);
22     q(1) = a(1);
23     for i = 2:n
24         q(i) = a(i) + q(i-1)*root;
25     end
26     Q=q;
27 end
```

Wyniki

Bez deflacji czynnikiem liniowym:

| Liczba iteracji | x (pierwiastek) | f(x) |
|-----------------|------------------|-----------|
| 3 | -0.9035 | -5.30E-12 |
| 3 | 2.3197 | 1.06E-10 |
| 5 | 0.0419 + 0.6895i | 0 |
| 5 | 0.0419 - 0.6895i | 0 |

Z deflacją:

| Liczba iteracji | x (pierwiastek) | f(x) |
|-----------------|------------------|-----------|
| 3 | -0.9035 | -5.30E-12 |
| 3 | 2.3197 | 6.60E-11 |
| 2 | 0.0419 - 0.6895i | 0 |
| 2 | 0.0419 + 0.6895i | 0 |

Wnioski

Jak widać algorytm Laguerre'a ten jest bardzo wydajny, gdyż potrzebne było łącznie tylko 16 iteracji, aby znaleźć wszystkie pierwiastki, jednakże, jeśli wykorzystamy jeszcze deflację czynnikiem liniowym to liczba ta spada do zaledwie 10 iteracji. Co więcej niewykorzystanie schematu Hornera wymaga od nas odpowiedniego doboru wartości x_0 , tak aby wszystkie pierwiastki były unikalne (bez powtórzeń), a korzystając z deflacji możemy podać dowolne punkty, które będą miały wpływ jedynie na liczbę iteracji (i to w niewielkim stopniu, bo przy podaniu np. $x_0 = 1000$ nasz algorytm potrzebujemy łącznie jedynie 16 iteracji).