

# 第12章

---

## 优先级队列

# 本章内容

- **12.1** 定义和应用
- **12.2** 抽象数据类型
- 12.3 线性表
- **12.4** 堆
- 12.5 左高树
- **12.6** 应用
  - 12.6.1 堆排序
  - 12.6.2 机器调度
  - 12.6.3 霍夫曼编码

# 12.1 定义和应用

## ■ 优先级队列

- 优先级队列(priority queue)是0个或多个元素的集合，每个元素都有一个优先级或值。
- 与FIFO结构的队列不同，优先级队列中元素出队列的顺序由元素的优先级决定。
- 从优先级队列中删除元素是根据优先级高或低的次序，而不是元素进入队列的次序。
- 对优先级队列执行的操作有：
  - 1)查找一个元素(top)
  - 2)插入一个新元素(push)
  - 3)删除一个元素(pop)

# 优先级队列

- 两种优先级队列：
  - 最小优先级队列(Min priority queue)
  - 最大优先级队列(Max priority queue)
- 在**最小优先级队列**(Min priority queue)中，“查找/删除”操作用来“查找/删除”优先级最小的元素；
- 在**最大优先级队列**(Max priority queue)中，“查找/删除”操作用来“查找/删除”优先级最大的元素。
- 优先级队列中的元素可以有相同的优先级。

## 12.2 抽象数据类型

抽象数据类型 *MaxPriorityQueue*{

实例

有限个元素集合，每个元素都有一个优先级

操作

*empty()*: 判断优先级队列是否为空，为空时返回true

*Size()*: 返回队列中的元素数目

*top()*: 返回优先级最大的元素

*pop()*: 删除优先级最大的元素

*push(x)*: 插入元素  $x$

}

### ■ 最小优先级队列的抽象数据类型描述?

# 优先级队列的描述

- 优先级队列的描述
  - 线性表
  - 堆 (Heaps)
  - 左高树 (Leftist trees)

## 12.2 线性表

- 采用无序线性表描述最大优先级队列
  - 数组描述(利用公式 $\text{Location}(i)=i-1$ )
    - 插入：表的右端末尾执行，时间： $\Theta(1)$ ；
    - 删除：查找优先级最大的元素，时间： $\Theta(n)$ ；
  - 链表描述
    - 插入：在链头执行，时间： $\Theta(1)$ ；
    - 删除： 查找优先级最大的元素，  $\Theta(n)$ ；

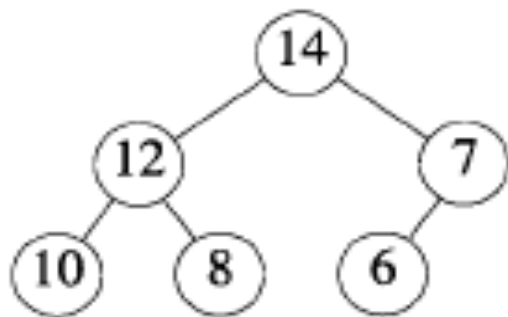
# 线性表

- 采用有序线性表描述最大优先级队列
  - 数组描述(利用公式 $\text{Location}(i)=i-1$ ),元素按递增次序排列
    - 插入: 先查找插入元素的位置, 时间:  $O(n)$  ;
    - 删除: 删除最右元素, 时间:  $\Theta(1)$  ;
  - 链表描述(按递减次序排列)
    - 插入: 先查找插入元素的位置, 时间:  $O(n)$  ;
    - 删除: 表头删除, 时间:  $\Theta(1)$  ;

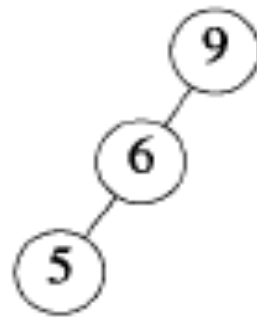


## 12.4 堆(Heaps)

- 12.4.1 定义
- 定义[大根树(小根树)] 每个节点的值都大于(小于)或等于其子节点(如果有的话)值的树。
- 大根树(max tree): 又称最大树
- 小根树(min tree): 又称最小树
- 大根树或小根树节点的子节点个数可以大于2。



a)

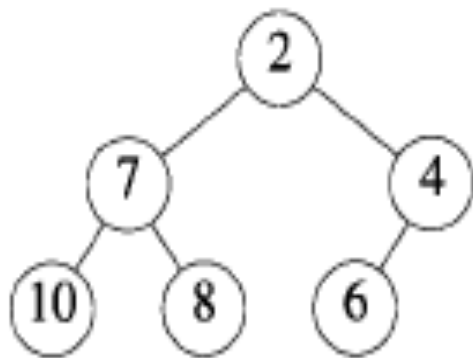


b)

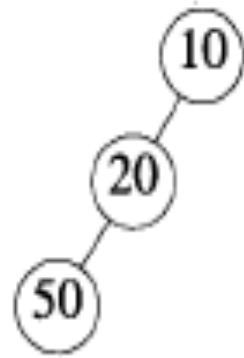


c)

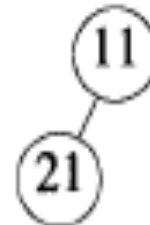
## 大根树



a)



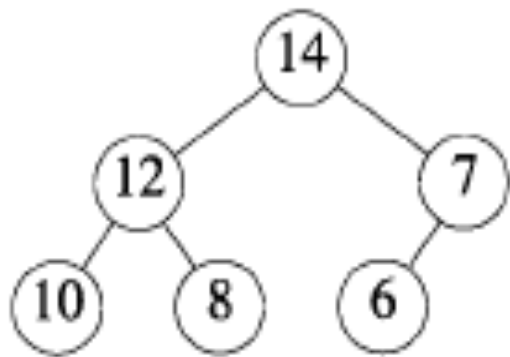
b)



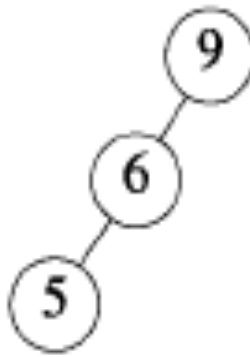
c)

## 小根树

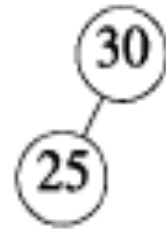
- 定义[大根堆(小根堆)]：既是大根树(小根树)，又是完全二叉树。
- 大根堆(max heap): 又称最大堆，小根堆(min heap): 又称最小堆。



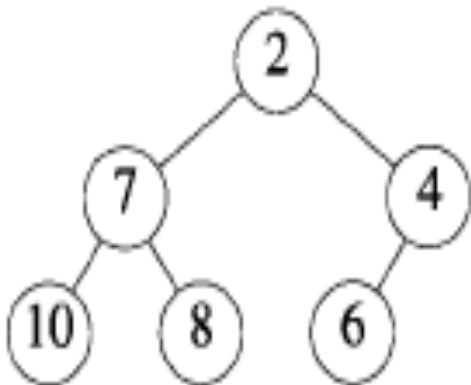
a)



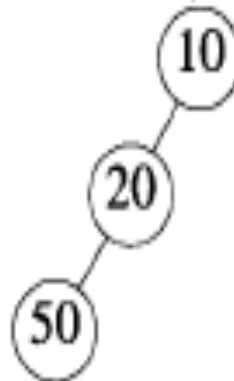
b)



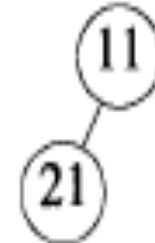
c)



a)

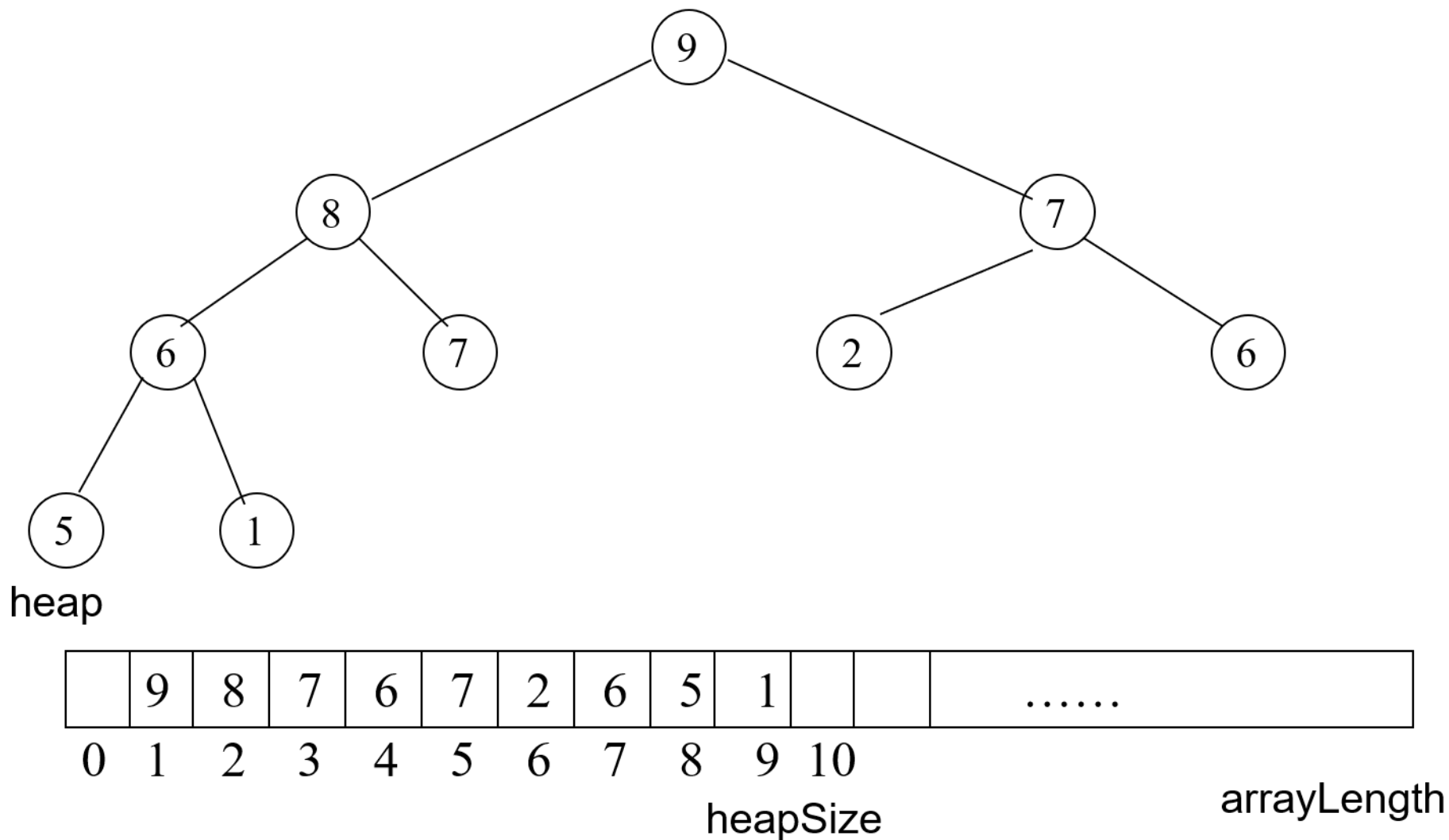


b)



c)

- 堆的描述：堆是完全二叉树，可用一维数组有效地描述堆。



# 类maxHeap

heap

	9	8	7	6	7	2	6	5	1			.....
0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10		
heapSize											arrayLength	

## ■ 数据成员：

- `T *heap;` // 元素数组
- `int arrayLength;` //数组的容量
- `int heapSize;` //堆中的元素个数

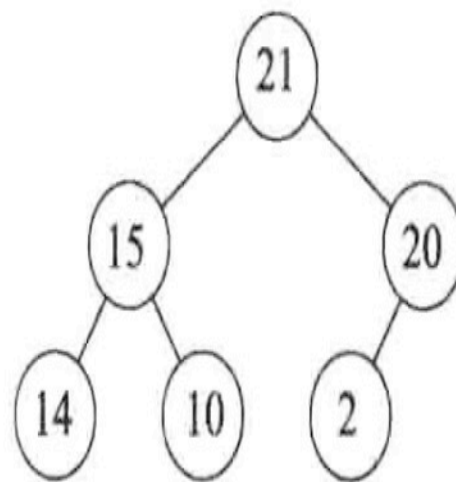
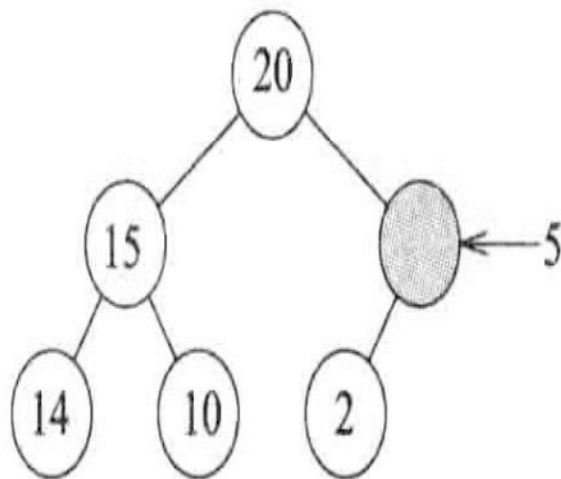
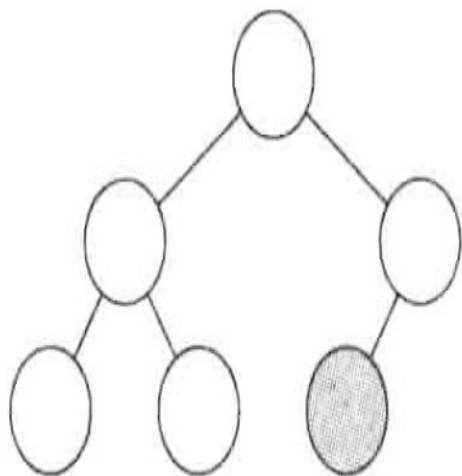
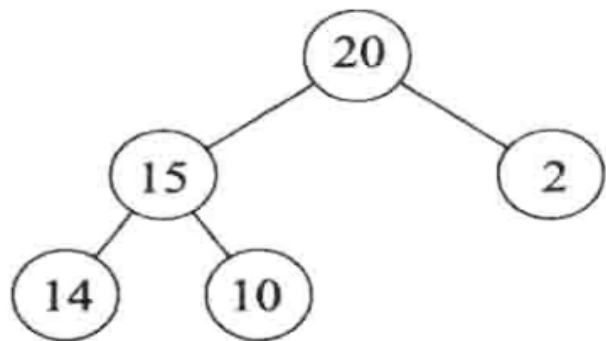
## ■ 方法：

- `empty()`
- `Size()`
- `top()`
- `pop()`
- `push(x)`

# 方法empty,Size,top

- 方法empty
  - 判断heapSize是否为0.
- 方法Size
  - 返回heapSize的值
- 方法top
  - 如果 堆为空(heapSize==0)
  - 则 抛出异常queueEmpty
  - 否则 返回 heap[1]

## 12.4.2 大根堆的插入



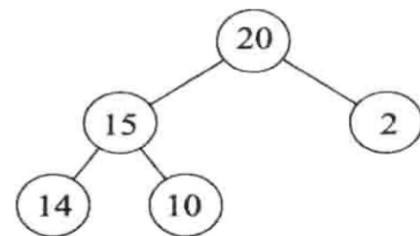
• 插入新元素5

• 插入新元素21

```

template<class T>
maxHeap<T>& maxHeap<T>::push(const T& theElement)
{
    // 把theElement 插入到大根堆中
    if (heapSize == arrayLength-1) // 没有足够空间
        .....//数组长度加倍
    //为theElement寻找应插入位置
    // currentNode 从新的叶节点开始，并沿着树上升
    int currentNode = ++heapSize;
    while (currentNode != 1 &&
           theElement > heap[currentNode/2])
    {
        //不能够把theElement放入heap[currentNode]
        heap[currentNode] = heap[currentNode/2]; // 将元素下移
        currentNode /= 2; // 移向父节点
    }
    heap[currentNode] = theElement;
}

```

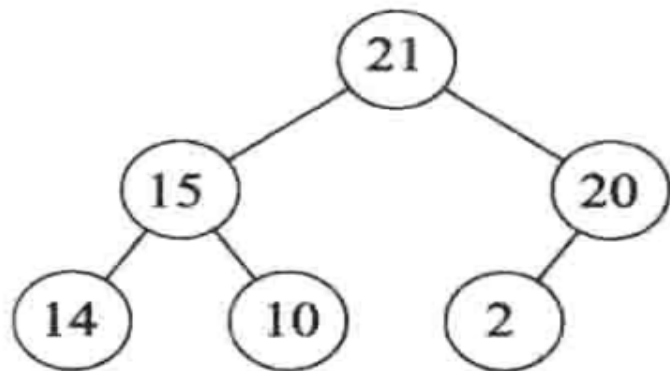




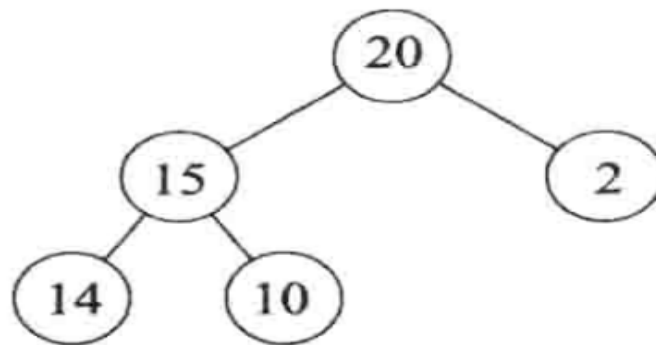
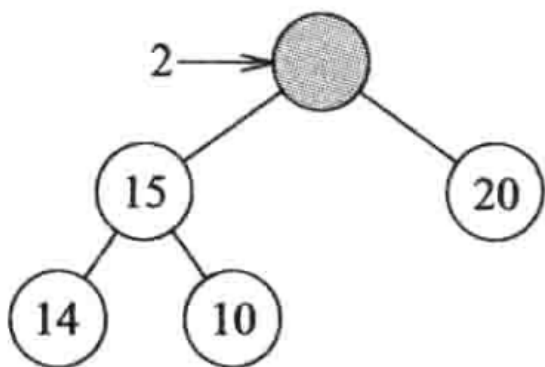
# 大根堆的插入时间复杂性

- 插入的时间复杂性:
  - 每一层的工作, 耗时:  $\Theta(1)$
  - 实现插入策略的时间复杂性:
  - $O(\text{height}) = O(\log_2 n)$ , ( $n$  是堆的大小)

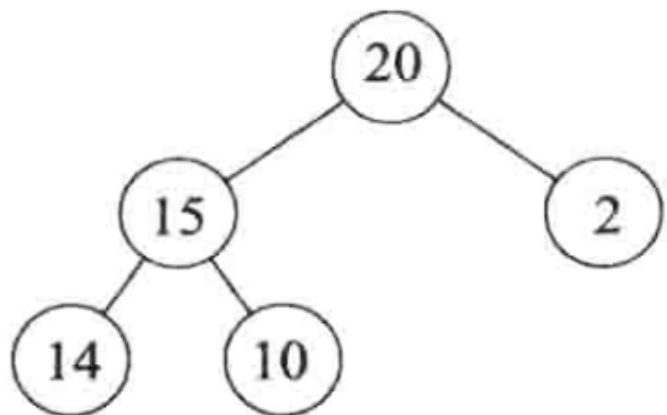
## 12.4.3 大根堆的删除



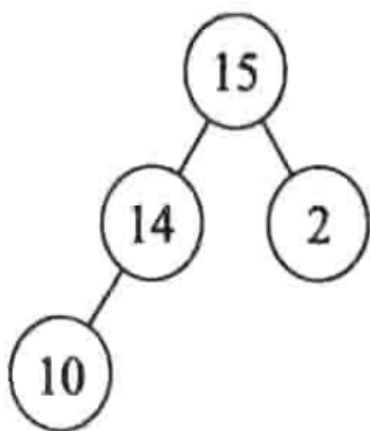
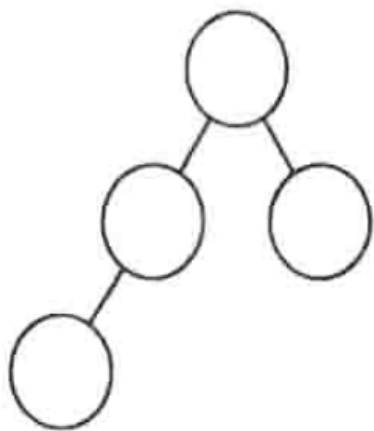
- 删除最大元素21:
- 2放入根上，不是堆，
- 将根的孩子的大者20放到根上；2放到位  
置3上，是堆；



# 大根堆的删除



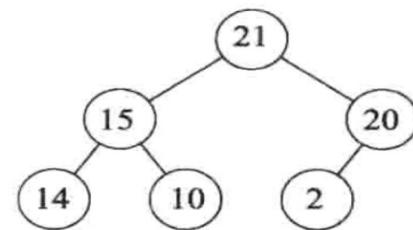
- 删除最大元素20
- 10放入根上，不是堆，将根的孩子的大者15放到根上；
- 10放入位置2上，不是堆，将位置2的孩子的大者14放到位置2上； 10放入位置4上



```

template<class T>
maxHeap<T>& maxHeap<T>::pop()
{
    // 从堆中删除最大元素
    if (heapSize == 0) throw queueEmpty(); // 检查堆是否为空
    heap[1].~T(); // 删除最大元素
    // 删除最后一个元素，然后重新构造堆
    T lastElement = heap[heapSize--]; // 最后一个元素
    // 从根开始，为lastElement 寻找合适的位置
    int currentNode= 1, // 堆的当前节点
        child = 2; // currentNode的孩子
    while (child <= heapSize)
    {
        if (child < heapSize && heap[child] < heap[child+1]) child++;
        // heap[child] 是currentNode的大孩子
        // 可以把lastElement 放入heap[currentNode]吗?
        if (lastElement >= heap[child]) break; // 可以
        // 不可以
        heap[currentNode] = heap[child]; // 将孩子child上移
        currentNode = child; // currentNode下移一层
        child *= 2;
    }
    heap[currentNode] = lastElement;
}

```



# 大根堆的删除性能

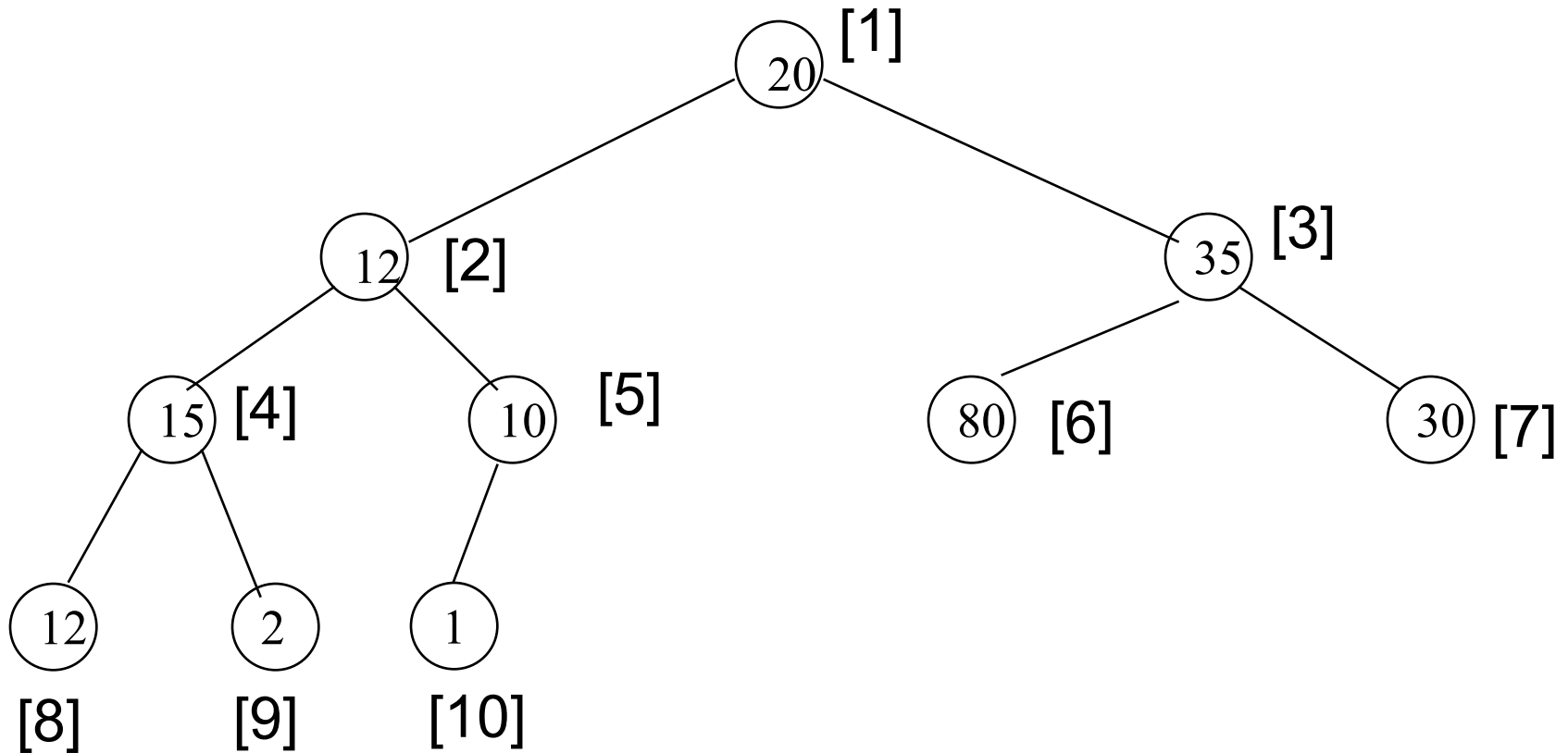
- 删除的时间复杂性:
  - 删除的时间复杂性与插入的时间复杂性相同.
  - 每一层的工作, 耗时:  $\Theta(1)$
  - 实现删除策略的时间复杂性:
  - $O(\text{height}) = O(\log_2 n)$ , ( $n$  是堆的大小)

## 12.4.4 大根堆的初始化

- 1. 通过在初始化为空的堆中执行 $n$ 次插入操作来构造。
  - $O(n\log_2 n)$
- 2. 通过必要时对树进行调整的方法构造。
  - $\Theta(n)$

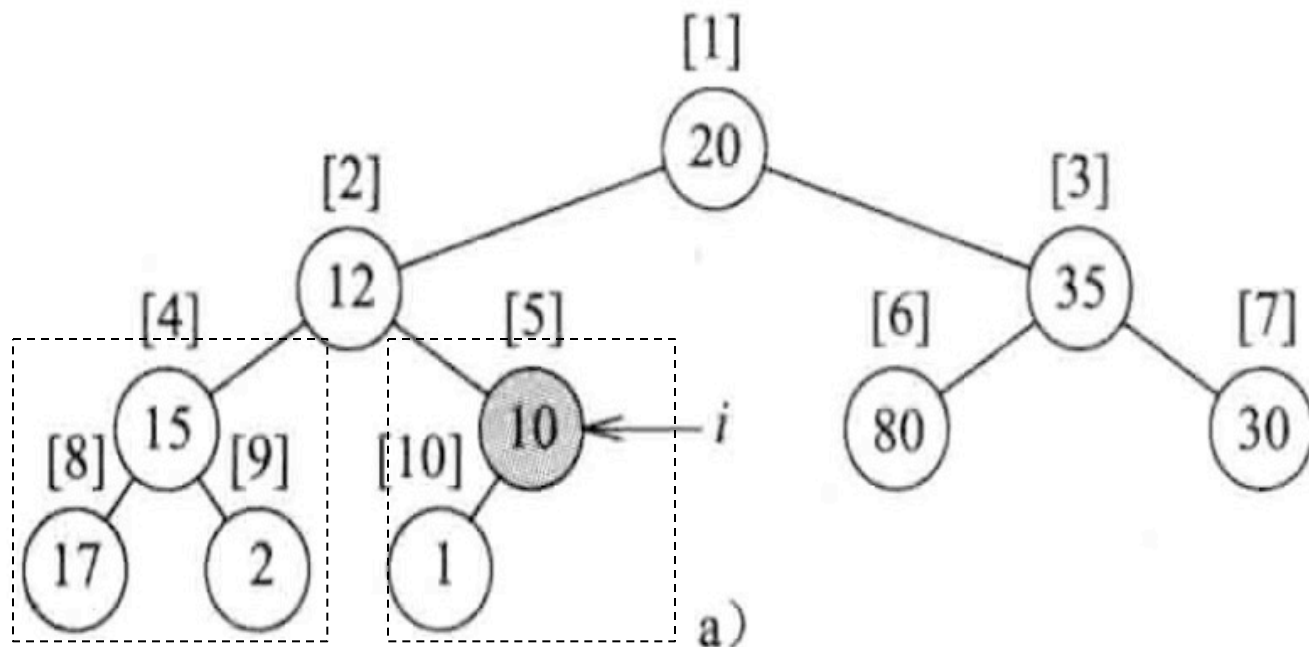
# 大根堆的初始化

- 例：数组 $a[1..10] = [20, 12, 35, 15, 10, 80, 30, 12, 2, 1]$
- 将数组 $a$ 初始化为大根堆.



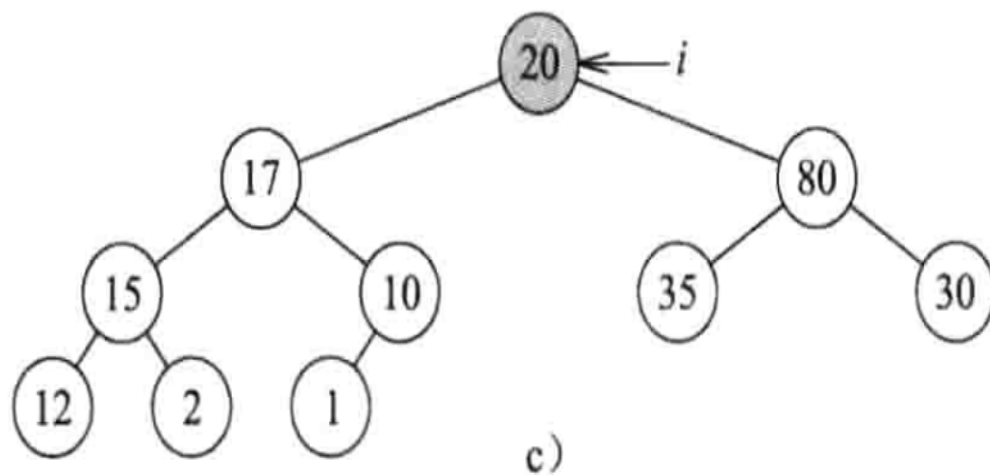
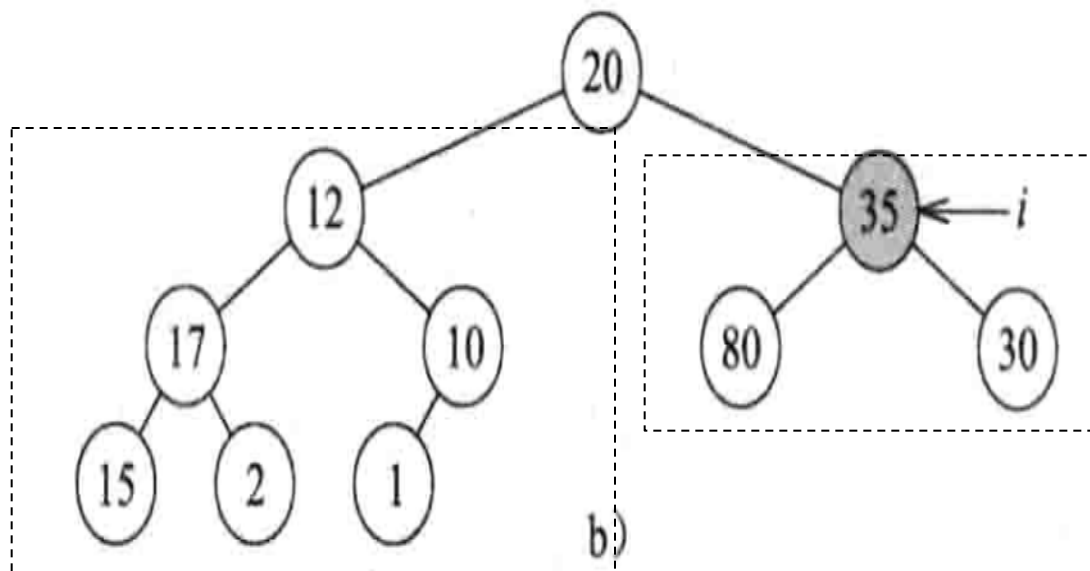
# 大根堆的初始化

- 从数组中最右一个有孩子的节点开始。

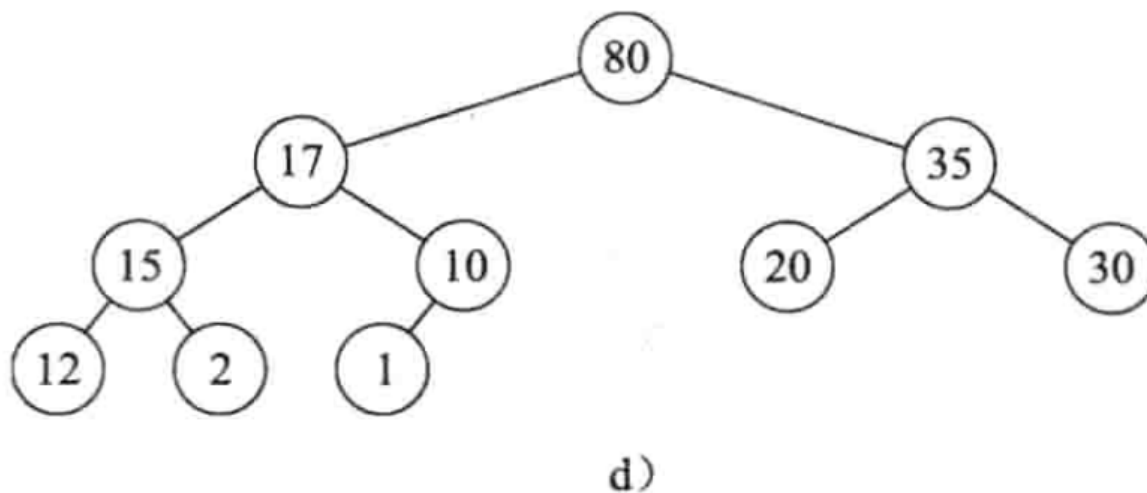
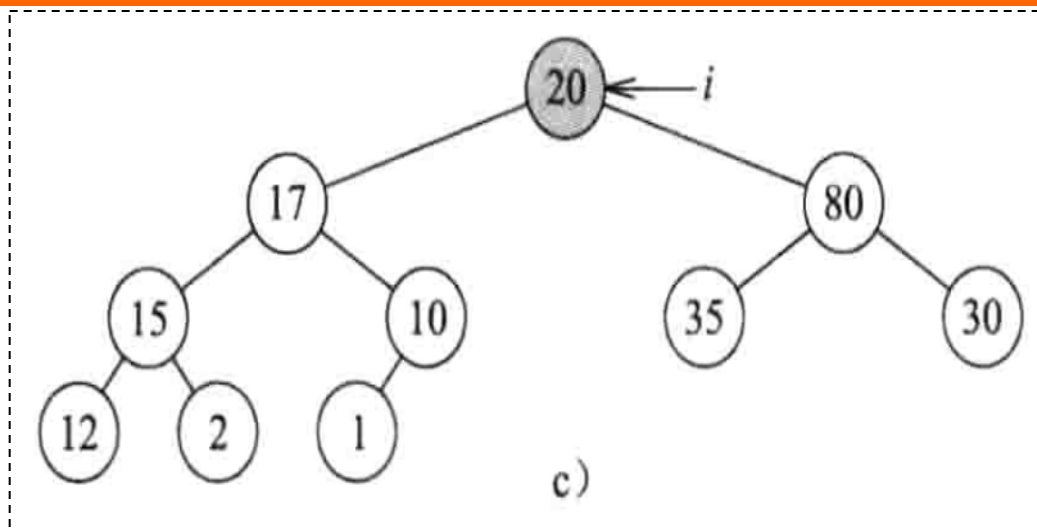




# 大根堆的初始化



# 大根堆的初始化



```
void maxHeap<T>::initialize(T *theHeap, int theSize)
```

```
{// 在数组theHeap[1.. theSize]中建大根堆.
```

```
    delete []heap; heap = theHeap;
```

```
    heapSize = theSize;
```

```
    // 堆化
```

```
    for (int root = heapSize/2; root >= 1; root--) {
```

```
        T rootElement = heap[root]; // 子树的根
```

```
        // 寻找放置rootElement的位置
```

```
        int child = 2*root; // child的父节点是元素rootElement的位置
```

```
        while (child <= heapSize) {
```

```
            // heap[child] 应是兄弟中较大者
```

```
            if (child < heapSize && heap[child] < heap[child+1])
```

```
                child++;
```

```
            //能把rootElement放入heap[child/2]吗?
```

```
            if (rootElement >= heap[child]) break; // 能
```

```
            // 不能
```

```
            heap[child/2] = heap[child]; // 将孩子上移
```

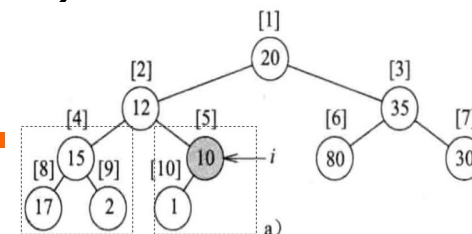
```
            child *= 2; // 下移一层
```

```
        }
```

```
        heap[child/2] = rootElement;
```

```
    }
```

```
}
```



# 初始化堆的时间复杂性

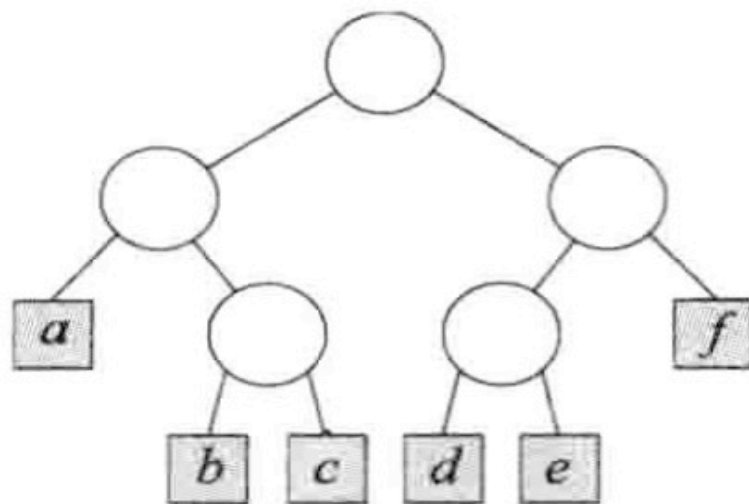
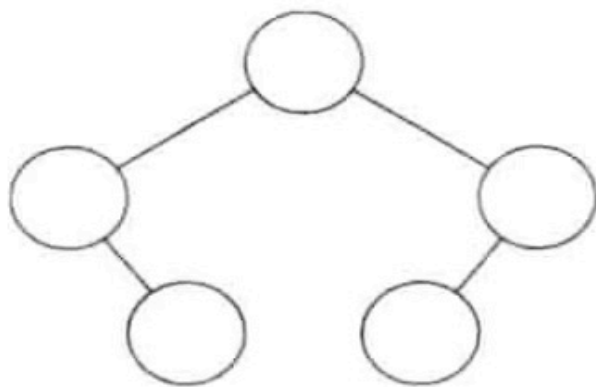
- 堆的高度 =  $h$ .
- 在 $j$ 层节点的数目  $\leq 2^{j-1}$ .
- 以 $j$ 层节点为根的子树的高度 =  $h-j+1$
- 调整(或重构)以 $j$ 层节点为根的子树:  $O(h-j+1)$ .
- 调整(或重构)所有以 $j$ 层节点为根的子树:  
 $\leq 2^{j-1}(h-j+1) = t(j)$ .
- 总的时间:  $t(1) + t(2) + \dots + t(h-1)$
- $= O(2^h)$
- $= O(n)$ .

## 12.5 左高树(Leftist Trees)

- 堆结构是一种隐式数据结构(implicit data structure)。时间效率和空间利用率都很高。
  - 没有明确的指针或其他数据能够用来重塑这种结构
- 左高树是一种适合于实现优先队列的链表结构。
- 左高树适合于优先队列的某些应用
  - 合并两个优先队列或多个长度不同的队列
- 左高树
  - 高度优先左高树(HBLT— height-biased leftist tree)
    - 最大/最小HBLT
  - 重量优先左高树(WBLT—weight-biased leftist tree)
    - 最大/最小WBLT

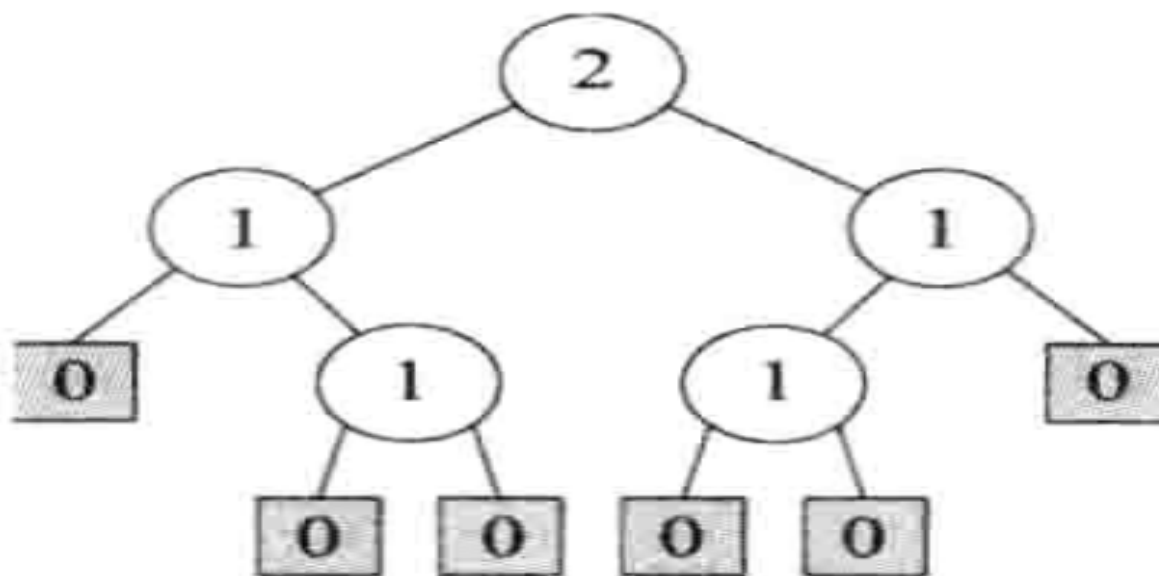
# 扩充二叉树(Extended Binary Tree)

- 外部节点( External node) –代替树中的空子树的节点。
- 内部节点( Internal node) – 其余节点。
- 扩充二叉树(Extended binary tree) –增加了外部节点的二叉树。



# 函数 $s()$

- 对扩充二叉树中的任意节点 $x$ , 令 $s(x)$ 为从节点 $x$ 到它的子树的外部节点的所有路径中最短的一条路径长度。



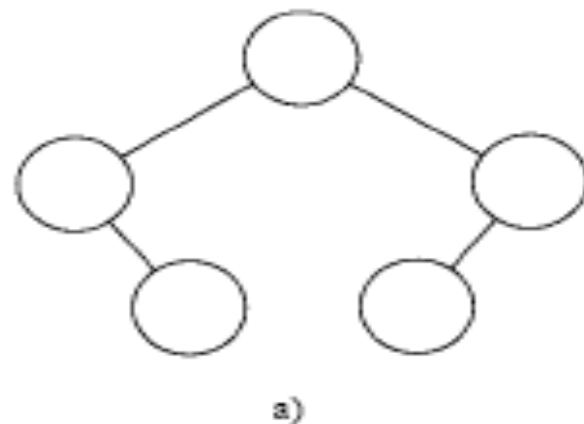
# $s()$ 的特性

- 根据  $s(x)$  的定义可知:
- 若  $x$  是外部节点, 则  $s(x) = 0$ .
- 否则,
  - $s(x) = \min \{s(L), s(R)\} + 1$
  - 其中  $L$  与  $R$  分别为  $x$  的左右孩子。



# 高度优先左高树 (HBLT)

- 定义[高度优先左高树] 当且仅当一棵二叉树的任何一个内部节点，其左孩子的 $s$ 值大于等于右孩子的 $s$ 值时，该二叉树为高度优先左高树(height-biased leftist tree, HBLT)。
- 对每一个内部节点  $x$ ,
  - $s(L) \geq s(R)$ , 其中  $L$  与  $R$  分别为  $x$  的左右孩子。
- 图所示的二叉树是 HBLT?

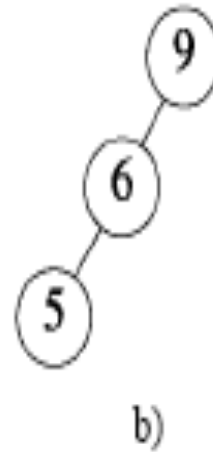
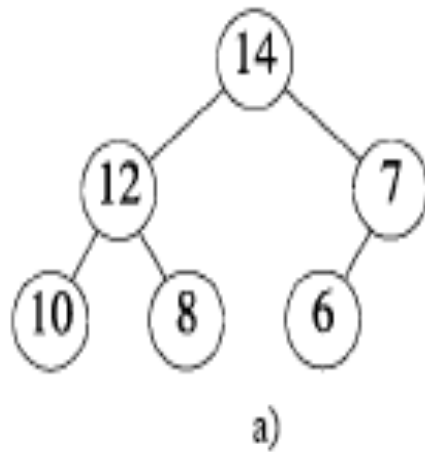


# 高度优先左高树 (HBLT)

- 定理12-1: 令 $x$ 为一个HBLT的内部节点, 则
  - (a)以 $x$ 为根的子树的节点数目至少 $2^{s(x)} - 1$
  - (b)若以 $x$ 为根的子树有 $m$ 个节点, 则 $s(x)$ 最多为 $\log_2(m+1)$
  - (c)通过最右路径(即, 此路径是从 $x$ 开始沿右孩子移动)从 $x$ 到达外部节点的路径长度为 $s(x)$ .
- 证明:
  - (a)根据 $s(x)$ 的定义, 从 $x$ 节点往下第 $s(x)-1$ 层没有外部节点(否则 $x$ 的 $s$ 值将更小)。
  - 以 $x$ 为根的子树中 $1 \sim s(x)$ 层全是内部节点。共 $2^{s(x)} - 1$
  - (b)有(a)知 $m \geq 2^{s(x)} - 1$ ; 所以 $s(x) \leq \log_2(m+1)$

# 最大/最小HBLT

- 定义[最大HBLT]：即同时又是最大树的HBLT；

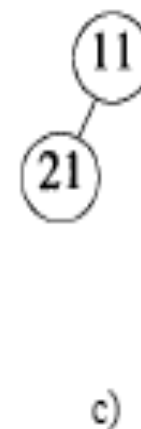
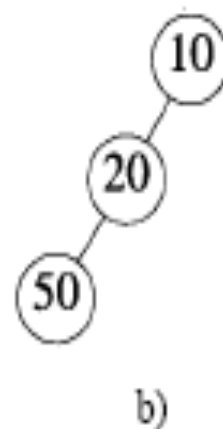
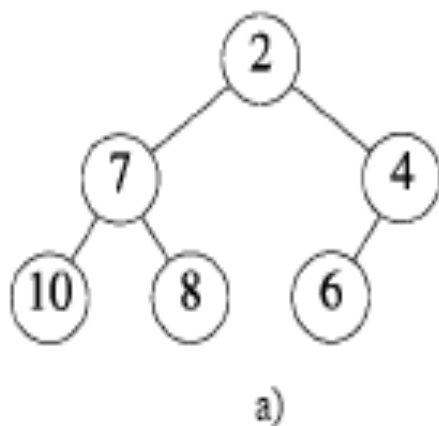


—是最大HBLT吗？

—是！

# 最大/最小HBLT

- 定义[最小HBLT] 即同时又是最小树的HBLT。



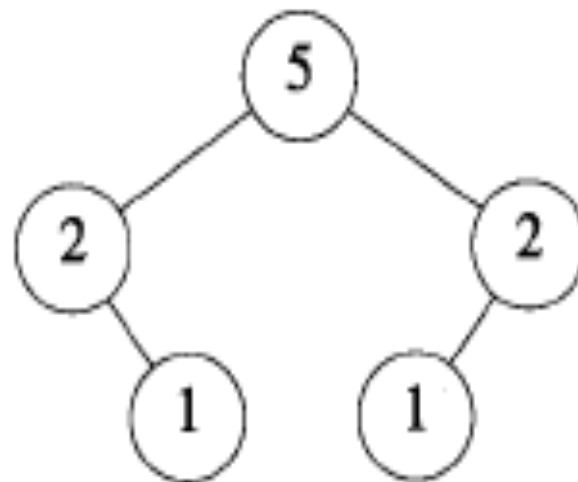
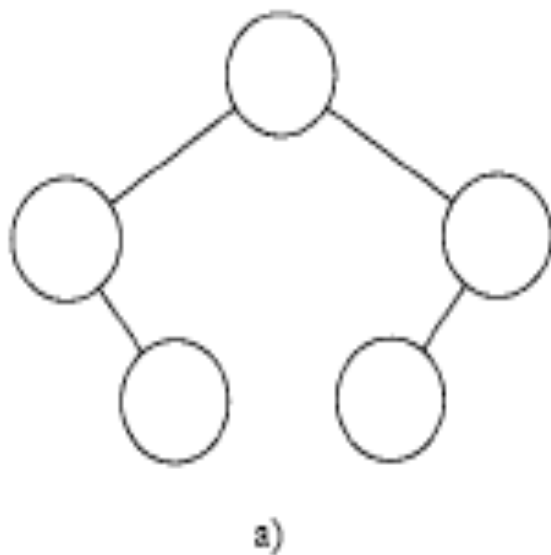
—是最小HBLT吗?

—是!

# 重量优先左高树 (WBLT)

- 定义 $x$ 的重量 $w(x)$ , 为以 $x$ 为根的子树的内部节点数目。
- $\rightarrow$ 若 $x$  是外部节点, 则 $w(x) = 0$
- $\rightarrow$ 若 $x$ 为内部节点, 其重量为其孩子节点的重量的和加1。
- 定义[重量优先左高树](WBLT—weight-biased leftist tree): 当且仅当一棵二叉树的任何一个内部节点, 其左孩子的 $w$ 值大于等于右孩子的 $w$ 值时。
- [最大(小)WBLT] 该二叉树为重量优先左高树即同时又是最大(小)树的WBLT。

# 重量优先左高树 (WBLT)



■ 是 WBLT吗?

# 最大HBLT的操作

- 12.5.2 最大HBLT的插入
- 12.5.3 最大HBLT的删除
- 12.5.4 两棵最大HBLT的合并
- 12.5.5 初始化最大HBLT

# 最大HBLT的插入

- 创建一棵含有插入元素的单元素最大HBLT，与被插入的最大HBLT合并；



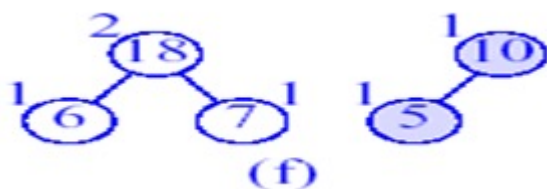
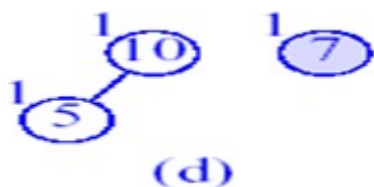
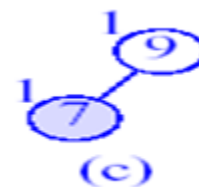
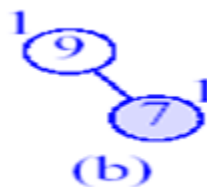
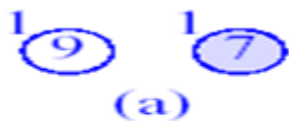
# 最大HBLT的删除

- 删除根节点.
- 合并根节点的左子树和右子树（都是最大HBLT）。

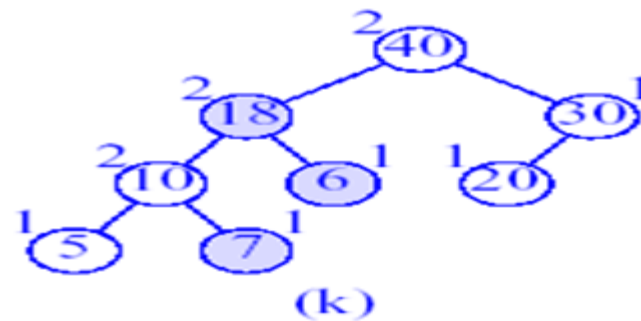
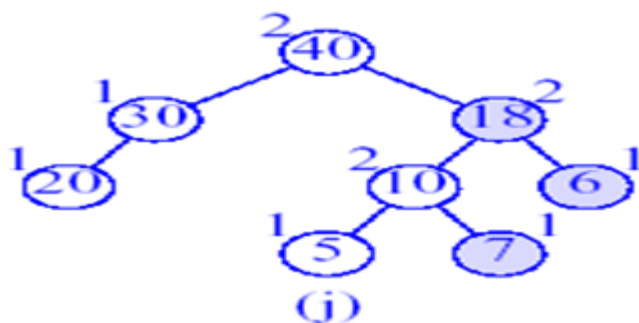
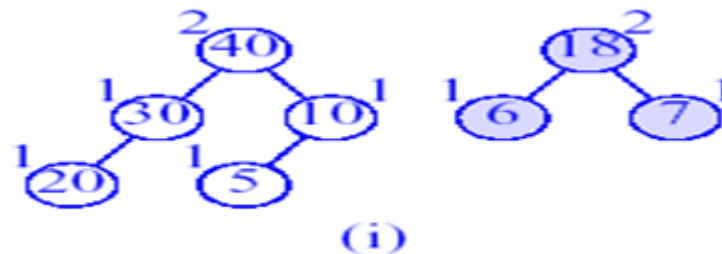
# 合并两棵最大HBLT

- $A$ 、 $B$ ：需要合并的两棵最大HBLT
- $A$ 、 $B$ 其中一个为空，将另一个作为合并的结果；
- $A$ 、 $B$ 均不为空
  - 比较 $A$ 、 $B$ 的根元素，较大者为合并后的HBLT的根
  - 设 $A$ 具有较大的根， $A$ 的左子树为 $AL$ ， $A$ 的右子树 $AR$
  - $A$ 的右子树 $AR$ 与 $B$ 合并的结果： $C$
  - $A$ 与 $B$ 合并的结果：以 $A$ 的根为根， $AL$ 与 $C$ 为左右子树的最大HBLT
  - 如果 $AL$ 的 $s$ 值小于 $C$ 的 $s$ 值，则 $C$ 为左子树，否则 $L$ 为左子树

# 合并最大HBLT



# 合并最大HBLT



# 初始化最大HBLT

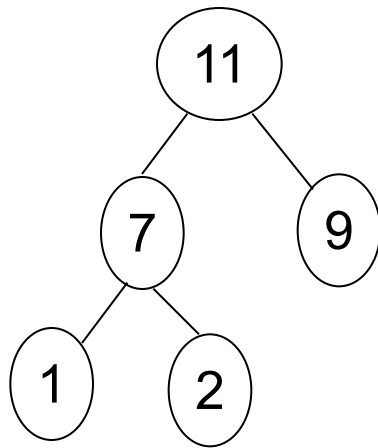
- 方法1.
  - 通过将 $n$ 个元素插入到最初为空的**最大HBLT**中来进行初始化.
- 时间为: $O(n\log n)$

## 12.5.5 初始化最大HBLT

- 方法2.
  - 1、创建 $n$ 个最大HBLT，每个树中包含一个元素，这 $n$ 棵树排成一个FIFO队列
  - 2、从队列中依次删除两个最大HBLT，将其合并，然后再加入队列末尾。
  - 重复第2步，直到最后只有一棵最大HBLT。
- 时间复杂性:  $O(n)$

## 12.5.5 初始化最大HBLT

- 元素:7,1, 9, 11,2



## 12.5.5 初始化最大HBLT

### ■ 时间复杂性

- 为简单起见，假设 $n$ 是2的幂次方。
- 合并 $n/2$ 对具有1个元素的最大HBLT，每次合并 $O(1)$ 。
- 合并 $n/4$ 对含有2个元素的最大HBLT，每次合并 $O(2)$ 。
- 合并 $n/8$ 对含有4个元素的最大HBLT，每次合并 $O(3)$ 。
- ...。
- 合并两棵含 $2^i$ 个元素的最大HBLT，每次合并 $O(i+1)$ ，
- ...。
- 合并1对含 $n/2 (2^{k-1})$ 个元素的最大HBLT,每次合并 $O(k)$
- 因此总时间为：
- $O(n/2 + 2*(n/4) + 3*(n/8) + \dots + k*(n/n)) = O(n)$



# 12.6 应用

---

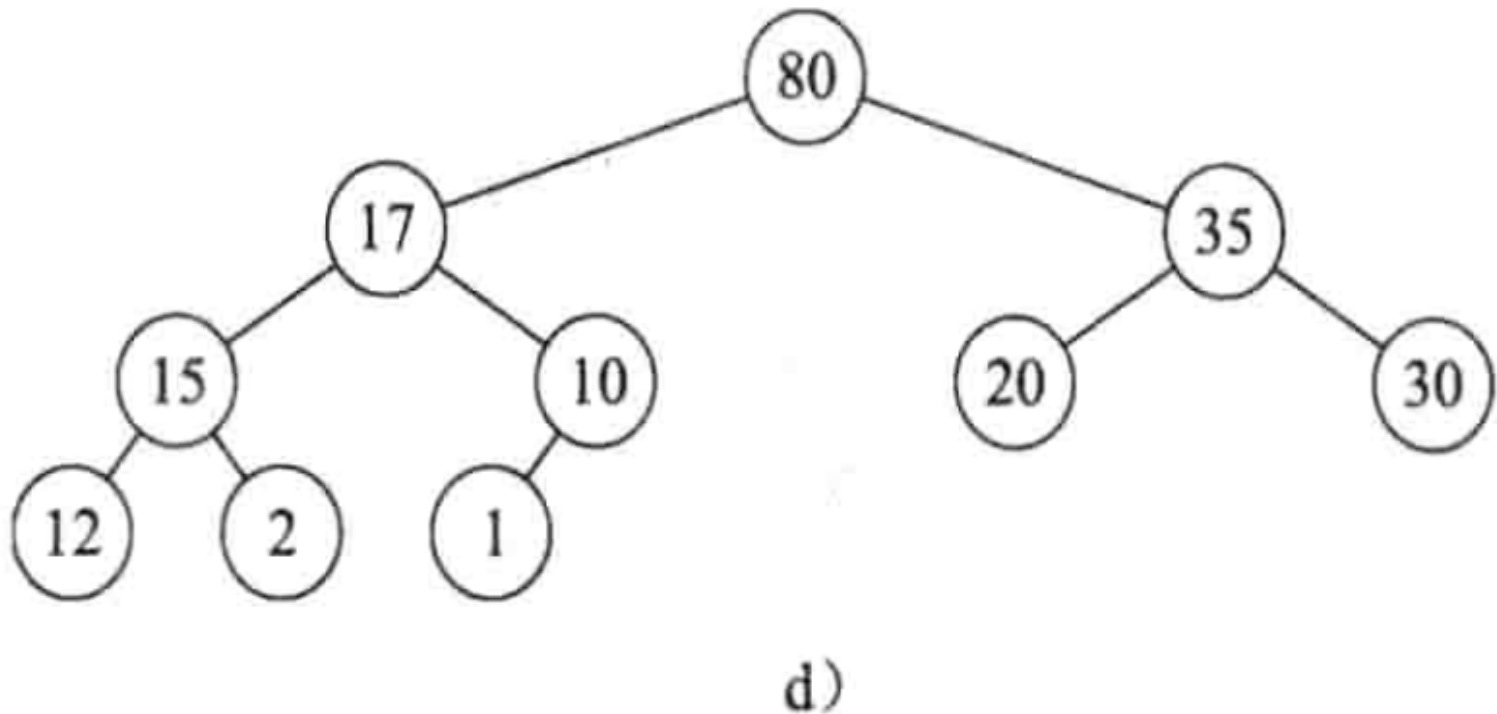
- 12.6.1 堆排序
- 12.6.2 机器调度
- 12.6.3 霍夫曼编码

## 12.6.1 堆排序(Heap Sort)

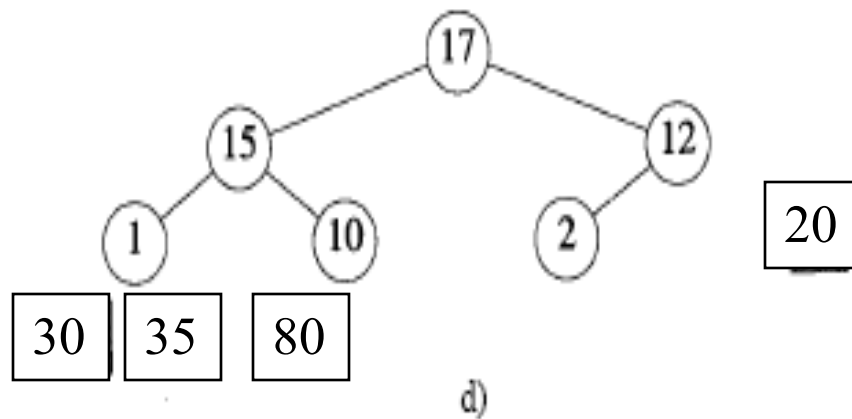
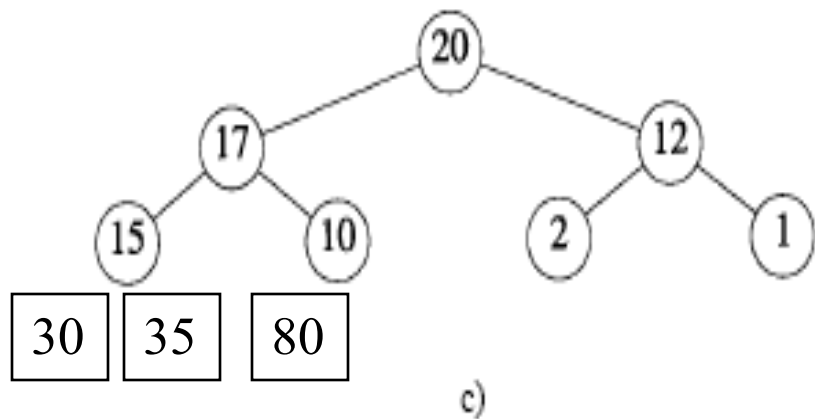
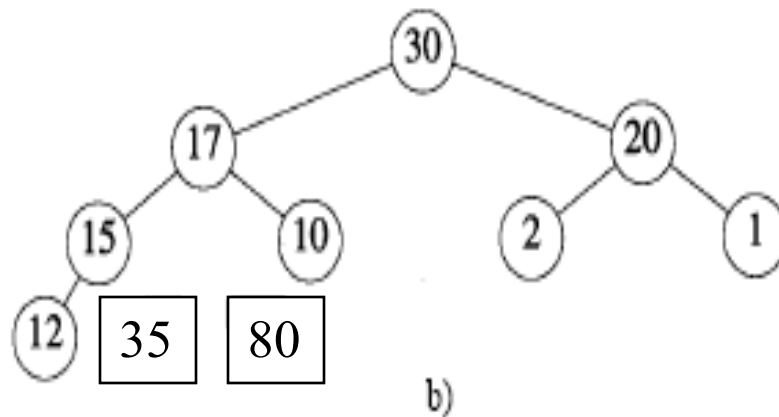
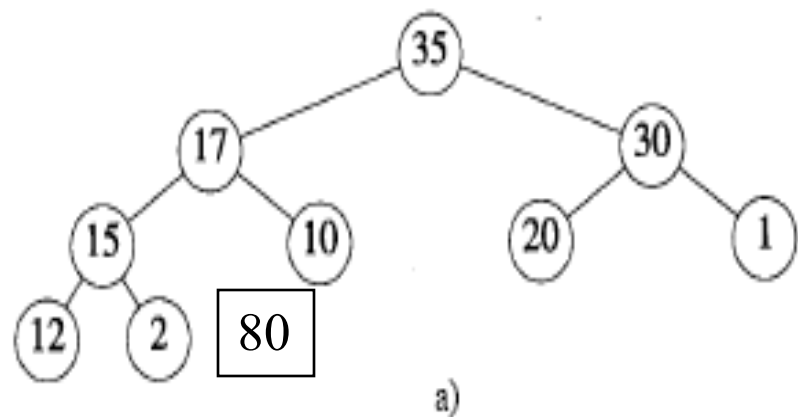
- 可利用堆来实现 $n$ 个元素的排序，每个元素的关键值为优先级。
- 堆排序算法：
  - 将要排序的 $n$ 个元素初始化为一个大(小)根堆。
  - 每次从堆中提取(即删除)元素。
    - 如果使用大根堆,各元素将按非递增次序排列。
    - 如果使用小根堆,各元素将按非递减次序排列。

# 例：堆排序

- $A=[-, 20, 12, 35, 15, 10, 80, 30, 17, 2, 1]$
- 初始化大根堆



# 例：堆排序



# 堆排序实现

```
template <class T>
void heapSort(T a[], int n)
{// 利用堆排序算法对数组a[1:n] 进行排序

//在数组上创建一个最大根堆
maxHeap<T> heap(1);
heap.initialize(a, n);
// 从大根堆中逐个抽取元素
for (int i = n-1; i >= 1; i--) {
    T x=heap.top();
    heap.pop();
    a[i+1] = x;
}
heap.deactivateArray(); // 从堆的析构函数中保存数组a
}
```

# 堆排序的时间复杂性分析

- 对  $n$  个元素进行排序：
  - 初始化所需要的时间为：  $\Theta(n)$
  - 每次删除所需要的时间为：  $O(\log n)$
  - 共有  $n$  个元素，总时间为：  **$O(n \log n)$**

## 12.6.3 霍夫曼编码(Huffman Codes)

- 基于LZW算法的文本压缩工具，利用了字符串在文本中重复出现的规律。
- 霍夫曼编码(Huffman code)是另外一种文本压缩算法，它根据不同符号在一段文字中的相对出现频率来进行压缩编码。

# 霍夫曼编码

- 假设:
  - 文本是由a,x, u, z组成的字符串(aaxuaxaxz.....);
  - 这个字符串的长度为:1000
- 每个字符用一个字节来存储.
  - 字符串: 1000 个字节(8000位).
- 每个字符的编码具有相同的位数(两位)
  - a:00;    x:01;    u: 10;    z:11
  - 字符串: 2000位.



# 霍夫曼编码

- 编码表:
  - 采用如下格式来存储:
  - 符号个数, 代码1, 符号1, 代码2, 符号2,  
.....
- 每个字符的编码长度 =  $\lceil \log_2 (\text{符号个数}) \rceil$
- 
- $\text{aaxuaxz} \Leftrightarrow 00000110000111$   
(编码总长度: 14bits)

# 霍夫曼编码

- 霍夫曼编码根据不同符号在一段文字中的**相对出现频率**来设计压缩编码。
- **频率(frequency)**: 一个字符出现的次数称为频率。
- aaxuaxz:
  - 频率:    a:3        x:2        u:1        z:1

# 霍夫曼编码

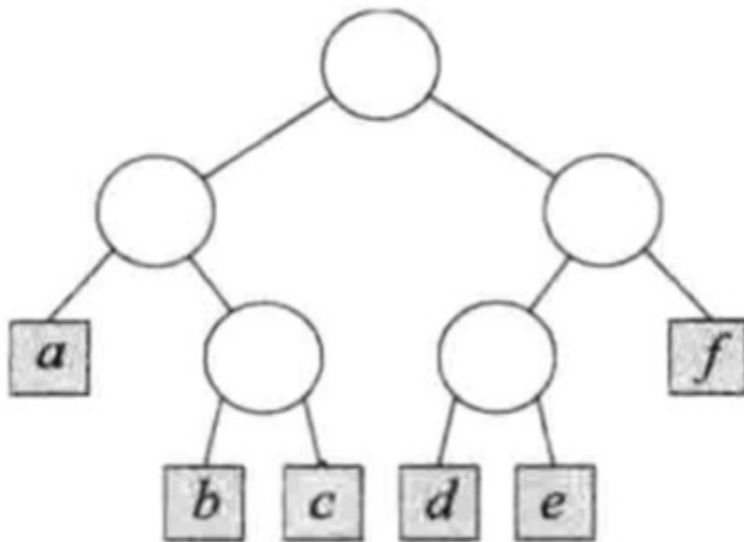
- 编码:    a:0            x:10            u:110            z:111
- aaxuaxz:    0010110010111
  - 编码总长度:13bits (<14bits)。当频率相差大时这种差别会更为明显。
- 当每个字符出现的频率有很大变化时, 可以通过可变长的编码来降低编码串的长度。
- 0010110010111  $\Rightarrow$  aaxuaxz

# 霍夫曼编码

- 编码:    a:0            x:01            u:001            z:111
- aaxuaxz:    0001001001111
- 0001001001111
  - $\Rightarrow$  ?
  - 无法译码
- 若使用可变长编码, 编码需要满足:
  - 没有任何一个代码是另一代码的前缀

# 霍夫曼编码

- 霍夫曼编码使用扩充二叉树(外部节点对应于字符串中被编码的字符)



a: 00

b: 010

c: 011

d: 100

e: 101

f: 11

# 霍夫曼树(Huffman Trees)

- 扩充二叉树(外部节点标记为1..n)的加权外部路径长度(Weighted External Path length)：

$$WEP = \sum_{i=1}^n L(i) * F(i)$$

- **L(i)** —从根到达外部节点*i* 的路径长度(即路径的边数);
- **F(i)** —外部节点*i* 的权值(weight) .
- 如果F(i)是字符串中被编码的字符的频率, WEP 就是压缩编码串的长度.
- 霍夫曼树: 对于给定的频率具有最小加权外部路径长度 的二叉树。

# 利用霍夫曼编码进行文本压缩编码

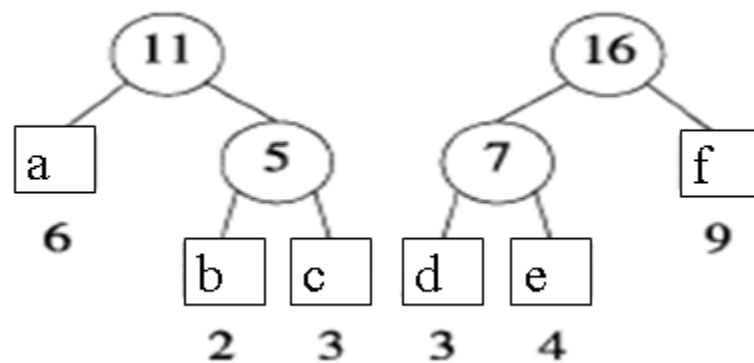
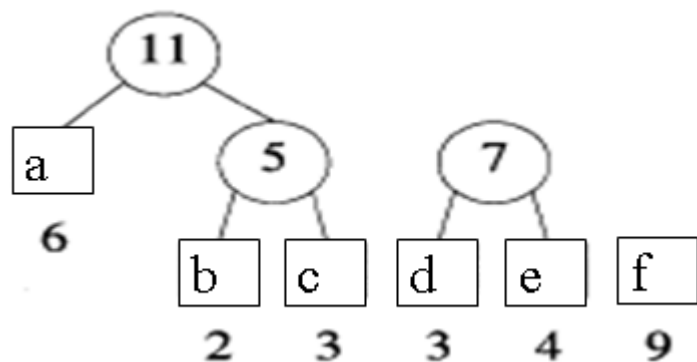
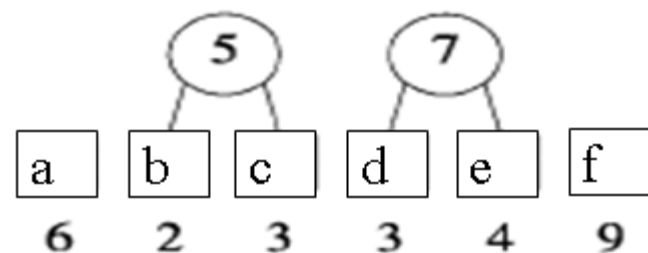
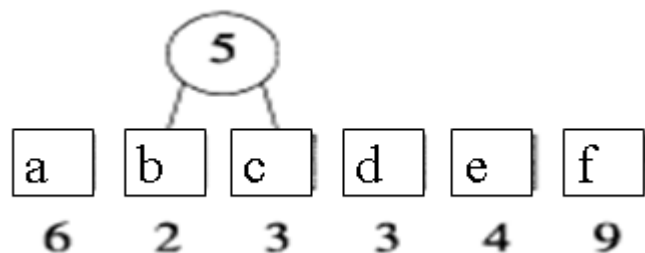
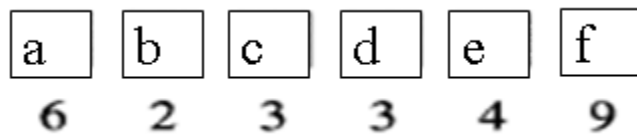
- 利用霍夫曼编码对字符串或一段文本进行压缩编码：
  - 1. 确定不同字符的频率。
  - 2. 建立具有最小加权外部路径的二叉树(即霍夫曼树)，树的外部节点用字符串中的字符表示，外部节点的权值(weight)即为该字符的频率。
  - 3. 遍历从根到外部节点的路径得到每个字符的编码。
  - 4. 用字符的编码来代替字符串中的字符。

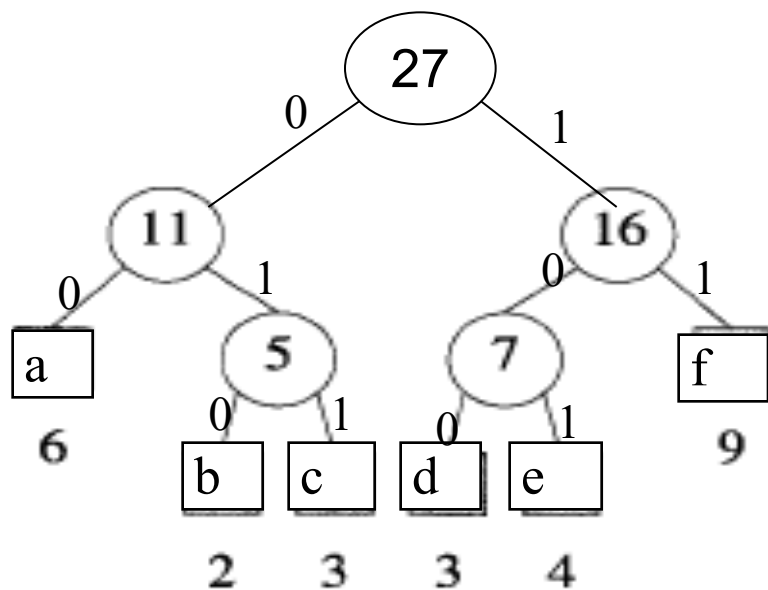
# 构造霍夫曼树

- 构造霍夫曼树：
  - 1. 初始化二叉树集合，每个二叉树含一个外部节点，每个外部节点代表字符串中一个不同的字符。
  - 2. 从集合中选择两棵具有最小权值的二叉树，并把它们合并成一棵新的二叉树。合并方法是把这两棵二叉树分别作为左右子树，然后增加一个新的根节点。新二叉树的权值为两棵子树的权值之和。
- 重复第2步，直到仅剩下一棵树为止。



# 构造霍夫曼树示例





a: 00

b: 010

c: 011

d: 100

e: 101

f: 11

# 构造霍夫曼树的实现

- 二叉树使用链表描述(linkedBinaryTree<int>)
  - 二叉树节点(成员: leftChild,element,rightChild)中, element为int类型
    - 外部节点中element值是字符的标识, 用1..n表示;
    - 内部节点中element值为0;
- linkedBinaryTree<T> 中合并两棵二叉树的方法  
linkedBinaryTree<T> ::makeTree(T& element,  
linkedBinaryTree<T>& left,  
linkedBinaryTree<T>& right)
  - 创建一个二叉树,element作为根节点中元素,left作为左子树,right作为右子树

# 构造霍夫曼树的实现

- 小根堆的元素类型huffmanNode<T> :

```
template<class T>
class huffmanNode<T>
{friend linkedBinaryTree<int> * huffmanTree(T[], int);
public:
    operator T() const {return weight;}//向类型T转换
private:
    linkedBinaryTree<int> *tree;
    T weight;
};
```

```

template <class T>
linkedBinaryTree <int>* HuffmanTree(T weight[], int n)
{
    // 用权值weight [1:n]构造霍夫曼树, n>=1
    // 创建一组单节点树hNode数组
    huffmanNode<T> *hNode = new huffmanNode<T> [n+1];
    linkedBinaryTree<int> emptyTree;
    for (int i = 1; i <= n; i++)
    {
        hNode[i].weight = weight[i];
        hNode[i].tree = new linkedBinaryTree<int>;
        hNode[i].tree ->makeTree(i,emptyTree,emptyTree);
    }

    // 将一组单节点树hNode [1:n]变成一个小根堆
    minHeap <huffmanNode<T>> heap(1);
    heap.initialize(hNode, n);
}

```

//不断从最小堆中取出两棵树合并成一棵放入,直到剩下一棵

```
huffmanNode <T> w, x, y;
```

```
linkedBinaryTree<int> *z;
```

```
for(i=1; i<n; i++)
```

```
{//从最小堆中选出两棵权值最小的树
```

```
x=heap.top(); heap.pop();
```

```
y=heap.top(); heap.pop();
```

```
//合并成一棵树w,放入堆
```

```
z= new linkedBinaryTree<int>;
```

```
z->makeTree(0, *x.tree, *y.tree);
```

```
w.weight = x.weight + y.weight; w.tree=z;
```

```
heap.push(w);
```

```
delete x.tree;
```

```
delete y.tree;
```

```
}
```

```
return heap.top().tree;
```

```
}
```

# Ch12 作业

---

- P320 练习26
- P321 练习40.(1) (2)