

Wydział Nauk Ekonomicznych i Technicznych

Marcin Białecki Hubert Gwóźdź Adrian Tretyn

# Tworzenie alarmu przy pomocy Arduino

Praca zaliczeniowa mgr inż. Arkadiusz Kubacki **1. Temat:** Tworzenie alarmu przy pomocy Arduino.

## 2. Wstęp

Celem projektu było stworzenie alarmu przy pomocy Arduino. Projekt był oparty na przerwaniach. Alarm był załączany kiedy czujnik światła wykrył natężenie światła poniżej określonego poziomu.

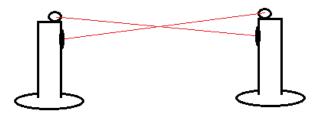
#### Zestaw wykorzystany do projektu:

- płytka Arduino (2 sztuki),
- laser (2 sztuki),
- fotorezystor (2 sztuki),
- rezystory 1 kΩ (2 sztuki),
- stojak na lasery i fotorezystory (2 sztuki),
- kabelki.

## 3. Opis projektu

Alarm oparty na przerwaniach, załącza się kiedy czujnik światła wykrywa natężenie światła poniżej określonego poziomu.

#### Działanie:



Na stojakach ustawione są dwa lasery, których wiązki światła trzeba ustawić tak, aby padały na fotorezystory umieszczony obok laserów. Do każdego stojaka przypada po jednej płytce Arduino, która odpowiada za właściwe zinterpretowanie sygnałów.

Arduino Uno z modułem Multi Function Shield odpowiada za uruchomienie alarmu w przypadku przerwania wiązki lasera wysyłanej z drugiego Arduino.

Przy starcie laser ciągle świeci ułatwiając ustawienie laserów w odpowiedniej pozycji. Po wciśnięciu przycisku A3 na płytce z modułem Multi Function Shield laser przestaje świecić i sprawdza czy wiązka z drugiego lasera pada cały czas na fotorezystor, w przypadku kiedy tak nie jest, załącza się alarm.

Druga płytka Arduino Uno zaprogramowana jest w taki sposób, że po otrzymaniu 3 mignięć lasera z pierwszego Arduino, wyłącza swój laser. Po 5 takich sygnałach, laser ponownie się włącza.

W celu oszczędzania energii oba Arduino wchodzą w stan uśpienia, jeśli nie zarejestrują żadnych działań użytkownika, bądź wiązka laserowa nie zostanie przerwana. Kod obu płytek oparty jest na przerwaniach, które wznawiają działanie Arduino kiedy zajdzie taka potrzeba.

#### Arduino Uno z modułem Multi Function Shield posiada 3 przyciski, które odpowiadają za:

- A1 włączenie drugiego lasera (wysyła 3 sygnały laserem do drugiego Arduino)
- A2 wyłączenie drugiego lasera (wysyła 5 sygnałów laserem do drugiego Arduino)
- A3 aktywacja alarmu po pierwszym uruchomieniu oraz wyłączanie alarmu w przypadku jego aktywowania

## 4. Kody programu

## 4.1. Kod wgrany na płytkę Arduino Uno z modułem Multi Function Shield

```
//dodanie potrzebnych bibliotek
#include <PinChangeInterrupt.h>
#include <TimerOne.h>
#include <LowPower.h>
#include <MFShield.h>
//definiowanie nazw pinow
#define laserPin 5
#define fotoResPin A5
#define dioda1 13
#define dioda4 10
#define BUTTON1 A1
#define BUTTON2 A2
#define BUTTON3 A3
#define BUZZER 3
MFShield mfs; //tworzenie obiektu do obsługi modulu Multi Function Shield
volatile int fotoResStatus; //natezenie swiatla na fotorezystorze
volatile int timer = 0; //zmienna pozwalajaca wywolywac rozne funkcji co okreslony
volatile int LaserOnStatus = 0; //zmienna ktora uaktywnia komunikacje z drugim
Arduino w celu wlaczenia lasera, przy ustawieniu na 1 zaczyna sie komunikacja, a
po zakonczeniu wysylania sygnalow zmienna ustawiana jest na 0
volatile int LaserOffStatus = 0; //zmienna ktora uaktywnia komunikacje z drugim
Arduino w celu wylaczenia lasera, przy ustawieniu na 1 zaczyna sie komunikacja, a
po zakonczeniu wysylania sygnalow zmienna ustawiana jest na 0
volatile bool alarmActivated = false; //aktywuje alarm
volatile int sleepMode = 0; //po przyjeciu okreslonej wartosci Arduino przechodzi
w stan uspienia
void setup() {
  Timer1.initialize(10000); //inicjalizacja timera na 10ms
  Timer1.attachInterrupt(actions); //przypisanie funkcji ktora bedzie wywolywana
co okreslony czas
  //ustawianie trybow kazdego z uzywanych pinow
  pinMode(dioda1, OUTPUT);
  pinMode(dioda4, OUTPUT);
  pinMode(laserPin, OUTPUT);
  pinMode(fotoResPin, INPUT);
  pinMode(BUTTON1, INPUT_PULLUP);
```

```
pinMode(BUTTON2, INPUT_PULLUP);
  pinMode(BUTTON3, INPUT PULLUP);
  digitalWrite(dioda1, LOW); //zapala diode1
  digitalWrite(dioda4, HIGH); //gasi diode4
  digitalWrite(laserPin, HIGH); //aktywacja lasera
  mfs.showDisplay(false); //wylaczenie wyswietlacza
  fotoResStatus = analogRead(fotoResPin); //sprawdza natezenie swiatla padajacego
na fotorezystor
  mfs.display(fotoResStatus); //wyswietla na wyswietlaczu czterocyfrowym
  while(digitalRead(BUTTON3)) //po uruchomieniu Arduino czeka na nacisniecie
BUTTON3, dopoki nie wcisnie sie tego przycisku alarm jest nieaktywny, mozna wtedy
ustawic lasery w odpowiedniej pozycji poniewaz ciagle swieci
  {}
  digitalWrite(dioda1, HIGH); //gasi diode1
  digitalWrite(laserPin, LOW); //wylacza laser
  //ustawienie przerwań dla fotorezystora i trzech przyciskow
  attachPCINT(digitalPinToPCINT(fotoResPin), alarmOn, FALLING);
  attachPCINT(digitalPinToPCINT(BUTTON1), LaserOn, RISING);
  attachPCINT(digitalPinToPCINT(BUTTON2), LaserOff, RISING);
  attachPCINT(digitalPinToPCINT(BUTTON3), alarmOff, RISING);
void loop() {
  if(sleepMode >= 1500){ //po 15 sekundach Arduino wejdzie w stan uspienia
   mfs.showDisplay(false); //wyłączenie wyswietlacza
    LowPower.powerDown(SLEEP_FOREVER, ADC_OFF, BOD_OFF); //wejscie Arduino w stan
uspienia, do czasu wystapienia dowolnego przerwania
  }
  mfs.loop(); //odswierzanie wyswietlacza
  while(alarmActivated){ //zalaczenie alarmu dzwiekowego dopoki zmienna
"alarmActivated" nie zostanie zmieniona na "false" poprzez odpowiednie przerwanie
    digitalWrite(BUZZER, LOW); //sygnal dzwiekowy Buzzera
    digitalWrite(dioda4, LOW); //wlaczenie diody4
    delay(250); //odczekanie 250ms
    digitalWrite(dioda4, HIGH); //wylaczenie diody4
    digitalWrite(BUZZER, HIGH); //wylaczenie sygnalu dzwiekowego Buzzera
    delay(250);
  }
}
void actions(){ //funkcja odpowiadajaca za wywolywanie innych funkcji co okreslony
  ++timer; //zwiekszanie tej zmiennej pozwala zmierzyc czas aktywnosci Arduino
  ++sleepMode; //odlicza czas do uspienia Arduino
  if(timer%100 == 0){ //wyswietlanie co 1s stanu natezenia swiatla na
fotorezystorze
      fotoResStatus = analogRead(fotoResPin);
      mfs.display(fotoResStatus);
  }
  if(LaserOffStatus > 0) LaserOffFunction(); //aktywuje funkcje wylaczajaca laser
drugiego Arduino
```

```
if(LaserOnStatus > 0) LaserOnFunction(); //aktywuje funkcje wlaczajaca laser
drugiego Arduino
  if(timer >= 2000000000) timer = 0; //zaczyna odliczanie od zera, kiedy zmienna
"timer" jest bliska konca zakresu obslugiwanego przez typ intiger
void LaserOn(){
  LaserOnStatus = 1; //aktywuje funkcje wlaczajaca laser drugiego Arduino
  sleepMode = 0; //resetuje odliczanie do uspienia
void LaserOnFunction(){ //funkcja wysyla 5 migniec laserem w ciagu 0.5s, ktore
aktywuja laser drugiego Arduino
  if(LaserOnStatus%10 == 0) //wylacza laser co 100ms
    digitalWrite(laserPin, LOW);
  else if (LaserOnStatus%10 == 5) //wlacza laser co 100ms
    digitalWrite(laserPin, HIGH);
  if(LaserOnStatus >= 50) //limit czasu dzialania funkcji ustawiony na 0.5s
    LaserOnStatus = 0; //dezaktywuje funkcje
    ++LaserOnStatus; //zwieksza licznik ilosci wykonan funkcji, do czasu
osiagniecia wartosci 50
void LaserOff(){
  LaserOffStatus = 1; //aktywuje funkcje wylaczajaca laser drugiego Arduino
  sleepMode = 0; //resetuje odliczanie do uspienia
void LaserOffFunction(){ //funkcja wysyla 3 migniec laserem w ciagu 0.6s, ktore
dezaktywuja laser drugiego Arduino
  if(LaserOffStatus%20 == 0) //wylacza laser co 200ms
    digitalWrite(laserPin, LOW);
  else if (LaserOffStatus%20 == 10) //wlacza laser co 200ms
    digitalWrite(laserPin, HIGH);
  if(LaserOffStatus >= 60) //limit czasu dzialania funkcji ustawiony na 0.6s
    LaserOffStatus = 0; //dezaktywuje funkcje
  else
    ++LaserOffStatus; //zwieksza licznik ilosci wykonan funkcji, do czasu
osiagniecia wartosci 60
void alarmOn(){
  alarmActivated = true; //aktywuje alarm
  digitalWrite(dioda4, LOW); //zapala diode4
  mfs.showDisplay(false); //wylacza wyswietlacz
  sleepMode = 0; //resetuje odliczanie do uspienia
void alarmOff(){
  alarmActivated = false; //dezaktywuje alarm
  digitalWrite(dioda4, HIGH); //gasi diode4
  sleepMode = 0; //resetuje odliczanie do uspienia
}
```

## 4.2. Kod wgrany na płytkę Arduino Uno bez dodatkowych modułów

```
#include <PinChangeInterrupt.h>
#include <LowPower.h>
//definiowanie nazw pinow
#define laserPin 2
#define fotoResPin A5
volatile byte laserInpulse = 0; //nalicza ilosc sygnalow lasera
void setup() {
  //ustawianie trybow kazdego z uzywanych pinow
  pinMode(laserPin, OUTPUT);
  pinMode(fotoResPin, INPUT);
  digitalWrite(laserPin, HIGH); //aktywacja lasera
  //ustawienie przerwania dla fotorezystora
  attachPCINT(digitalPinToPCINT(fotoResPin), laserOnOff, RISING);
}
void loop() {
  LowPower.powerDown(SLEEP FOREVER, ADC OFF, BOD OFF); //wejscie Arduino w stan
uspienia, do czasu wystapienia przerwania
  delay(1000); //czeka na naliczenie sygnalow
  if(laserInpulse == 3)
    digitalWrite(laserPin, LOW); //aktywuje laser
  else if(laserInpulse == 5)
    digitalWrite(laserPin, HIGH); //dezaktywuje laser
  laserInpulse = 0; //zeruje ilosc naliczonych impulsow lasera
}
void laserOnOff(){
  ++laserInpulse; //nalicza kazdy impuls
```

#### 5. Wnioski

Jak można zauważyć mikrokontroler Arduino daje nam wiele możliwości do przydatnego działania. Potrzeba do tego "tylko" odpowiedniego kodu, kilka dodatkowych przedmiotów oraz tego co najważniejsze, czyli chęci do pracy i dobrego jej zaplanowania. Zrobienie tak działającego alarmu daje dużo przyjemności, ale też dużo doświadczenia i niekiedy może się przydać w codziennych zastosowaniach. Oczywiście taki mały mikrokontroler nie ma zastosowania w dużych firmach do wielkich projektów, ponieważ do takich są tworzone większe kontrolery na wzór Arduino, jednak do użytku domowego/osobistego jest wystarczający.