# Лабораторна робота №1

Івасюк Михайло. Тишнюк Роман

# 3BIT

# ЗАВДАННЯ 1

#### Алгоритм Краскала

Алгоритм виконаний у парадигмі ООП. В основі алгоритму Краскала я імплементував псевдокод, основна ідея та перевага якого, в тому, що він при ітерації по ребрам графа, шукає в яких множинах знаходяться початок та кінець даного ребра, відповідно якщо вони в різних множинах - тоді між ними не існує циклу, а отже ребро можна додавати в каркас та з'єднувати ці 2 множини.

```
class kruskal_alghoritm:
   def __init__(self, graph) -> None:
       self.nodes = [[i] for i in graph.nodes]
       self.edges = self.kruskal(list(graph.edges(data = True)), self.nodes)
   @staticmethod
   def find(u, nodes):
       for mn in nodes:
           if u in mn:
               return mn
   def kruskal(self, edges, nodes):
       edges = sorted(edges, key= lambda x : x[2]['weight'])
       edges_tree = []
       for edge in edges:
           if len(nodes) == 1:
               return edges_tree
           vertex1 = kruskal_alghoritm.find(edge[0], nodes)
           vertex2 = kruskal_alghoritm.find(edge[1], nodes)
           if vertex1 != vertex2:
                edges_tree.append((edge[0], edge[1]))
               nodes[nodes.index(vertex2)] += (vertex1)
               nodes.pop(nodes.index(vertex1))
        return edges_tree
```

Також він не застосовує ніяких додаткових ітерацій та порівнянь для знаходження тих самих множин вершин ребер в основній множині, а просто викорисутовує індексацію: nodes[nodes.index(vertex2)] +=(vertex1) та nodes.pop(nodes.index(vertex1)).

Ось той пошук множини:

```
def find(u, nodes):
    for mn in nodes:
        if u in mn:
        return mn
```

Та відповідно саме порівняння:

```
vertex1 = kruskal_alghoritm.find(edge[0], nodes)
vertex2 = kruskal_alghoritm.find(edge[1], nodes)
if vertex1 != vertex2:
```

## Порівняння з алгоритмом модуля networkx

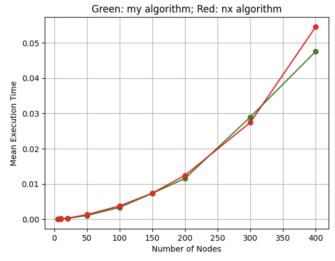
Порівняння було виконано шляхом зіставлення функції графіка створеного алгоритму та алгоритму networkx.

\*при створенні функцій використовувався масив, що складався з середнього значення роботи функції для кожної кількості вершин.

Отже, графік роботи алгоритмів:

1)

- Кількість вершин: [5, 10, 20, 50, 100, 150, 200, 300, 400].
- Кількість ітерацій: 50
- Ймовірність з'єднання вершинами ребер 0.1

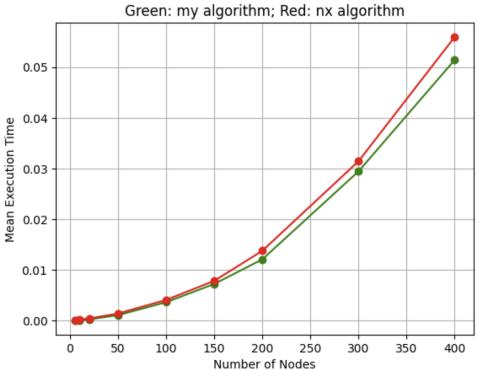


2)

• Кількість вершин: [5, 10, 20, 50, 100, 150, 200, 300, 400].

• Кількість ітерацій: 100

• Ймовірність з'єднання вершинами ребер - 0.1

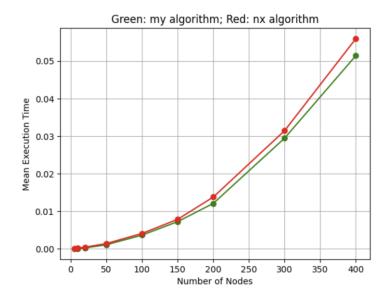


3)

• Кількість вершин: [5, 10, 20, 50, 100, 150, 200, 300, 400].

• Кількість ітерацій: 10

• Ймовірність з'єднання вершинами ребер - 0.1



**Висново**к: як бачимо по графікам функцій, їхній вигляд практично ідентичний, що свідчить про вдалу імплементацію та відповідну складність алгоритму. Загалом в деяких моментах вдалося навіть обігнати алгоритм *networkx* по середній швидкості виконання.

## Алгоритм Пріма

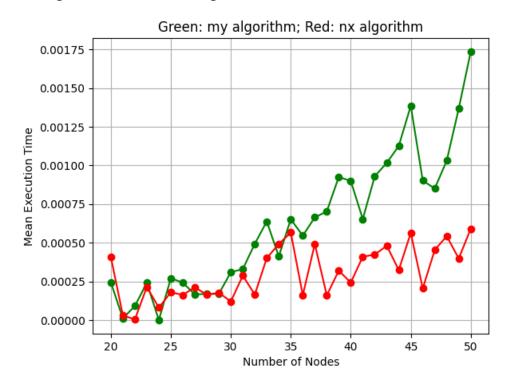
Реалізований в парадигмі ООП. Кожну ітерацію він підбирає ребро з найменшою вагою, яке можна долучити до списку ребер каркаса. Не завжди додає ті самі ребра, що і алгоритм від networkx, це пов'язано з тим, що деякі графи мають ребра однакової ваги, тому мінімальний каркас залишається незмінним.

Ось порівняння часу роботи мого алгоритму Пріма та алгоритму від networkx:

1)К-сть ітерацій: 100

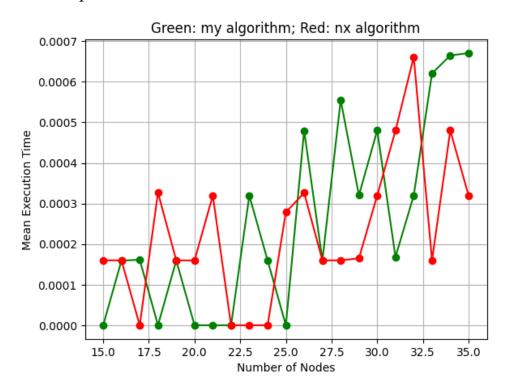
К-сть вершин 20 - 50

#### Імовірність з'єднання вершин: 0.1



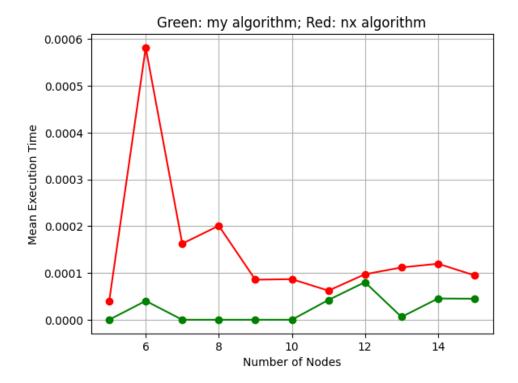
# 2) К-сть ітерацій - 50

# К-сть вершин 15 – 35



3) К-сть ітерацій: 200

K - сть вершин: 5-15



Висновок: на більшій кількості вершин мій алгоритм працює дещо повільніше, але добре показує себе на меншій.

# ЗАВДАННЯ 2

## Алгоритм Беллмана-Форда

Алгоритм виконаний у парадигмі ООП. Алгоритм спочатку створює словник з відповідними шляхами від заданої початкової точки, до всіх інших. Кількість ітерацій становить |V| - 1. Основний цикл ітерується по ребрах вигляду (v, w, weight) та перевіряє чи: v + weight < w, відповідно тоді створюється нова "мітка" в словнику distance, та цикл продовжується.

```
class Berman_Ford_alghrotim:
    def __init__(self, orientated_graph, starting_node) -> None:
        self.starting_node = starting_node
        self.edges = list(orientated_graph.edges(data = True))
        self.nodes = orientated_graph.nodes
    def shortest_path(self):
        distance = {}
        for v in self.nodes:
            distance[v] = float('inf')
        distance[self.starting_node] = 0
        for _ in range(1, len(self.nodes) - 1):
    for edge in self.edges:
                 if distance[edge[0]] + edge[2]['weight'] < distance[edge[1]]:</pre>
                     distance[edge[1]] = distance[edge[0]] + edge[2]['weight']
        for edge in self.edges:
            if distance[edge[0]] + edge[2]['weight'] < distance[edge[1]]:</pre>
                return "Negative cycle detected"
        return \{i : j \text{ for } i, j \text{ in distance.items}() \text{ if } j != float('inf')\}
berman_ford_result = Berman_Ford_alghrotim(G, 0)
    dist = berman_ford_result.shortest_path()
    for u, w in dist.items():
        print(f"Distance to {u}:", w)
except ValueError:
   print("Negative cycle detected")
```

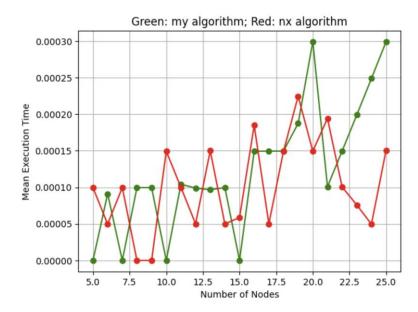
#### Порівняння з алгоритмом модуля networkx

Порівняння було виконано шляхом зіставлення функції графіка створеного алгоритму та алгоритму networkx.

Отже, графік роботи алгоритмів:

1)

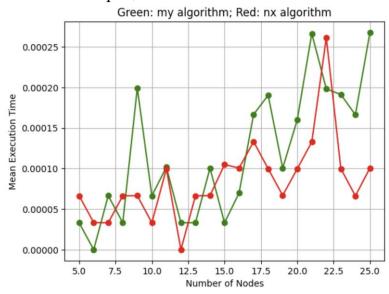
- Кількість вершин: [5, 6, 7, 8, 9, 10, 11, 12, 13, 14, 15, 16, 17, 18, 19, 20, 21, 22, 23, 24, 25]
- Кількість ітерацій: 20
- Ймовірність з'єднання вершинами ребер 0.01



2)

Кількість вершин: [5, 6, 7, 8, 9, 10, 11, 12, 13, 14, 15, 16, 17, 18, 19, 20, 21, 22, 23, 24, 25]

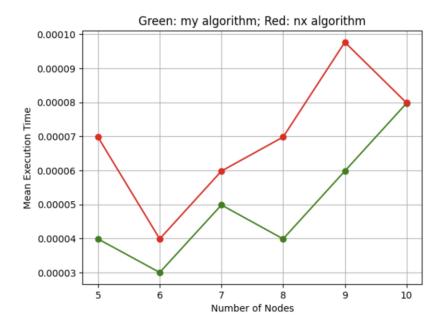
• Кількість ітерацій: 30



3)

• Кількість вершин: [5, 6, 7, 8, 9, 10]

• Кількість ітерацій: 100



**Висновок:** загалом графіки функцій по будові практично не відрізняються, але все ж алгоритм модуля *networkx* при більшій кількості вершин та ітерацій працює швидше.

## Алгоритм Флойда-Воршелла

Алгоритм реалізовано в парадигмі ООП. Для зручності в реалізації граф перетворювався в матрицю, що повпливало на швидкість виконання алгоритму.

```
class floyd_warshall:
   def __init__(self, graph):
       self.graph = graph
       self.matrix = self.graph_to_matr()
   def graph_to_matr(self):
       edges = list(self.graph.edges(data = True))
       n = len(self.graph.nodes())
       matrix = [[float('inf') for i in range(n)] for j in range(n)]
       for edge in edges:
           matrix[edge[0]][edge[1]] = edge[2]['weight']
       for i in range(n):
          matrix[i][i] = 0
       return matrix
   def floyd warshall(self):
       length = len(self.matrix)
       res = self.matrix.copy()
       for k in range(length):
           for i in range(length):
               for j in range(length):
                   res[i][j] = min(res[i][j], res[i][k] + res[k][j])
       dict_res = {}
       for row_i, row in enumerate(res):
           dict_res[row_i] = {el_i:el for el_i, el in enumerate(row)}
       return dict_res
```

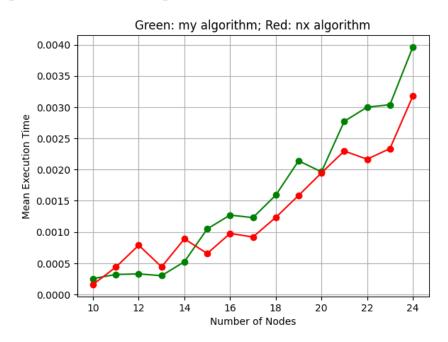
Функція graph\_to\_matr() перетворює граф із списку ребер в матрицю відстаней між вершинами, а далі головна функція вже змінює цю

матрицю, постійно порівнюючи існуючий шлях між вершинами і шлях через проміжну вершину. Далі швидкість було перевірено, порівнюючи мій алгоритм з уже існуючим алгоритмом від networkx. На основі даних про середній час виконання були побудовані графіки:

1) К-сть ітерацій:100

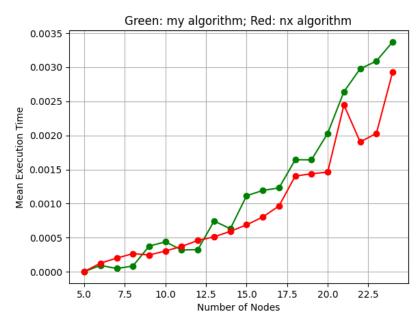
К-сть вершин: 10 – 24

Імовірність з'єднання вершин: 0.01



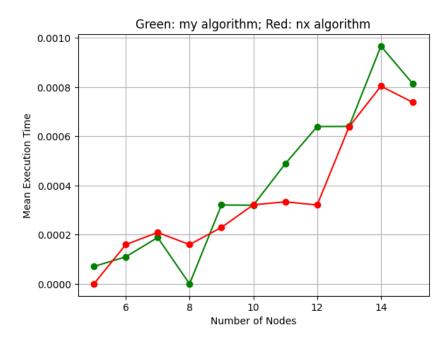
# 2) К-сть ітерацій:200

К-сть вершин: 5 - 24



#### 3) К-сть ітерацій:50

К-сть вершин: 5-15



Висновок: Алгоритми працюють приблизно однаково по часу, але на більшій кількості вершин мій починає працювати повільніше (ймовірно, через більшу складність перетворення великого графа у матрицю)

# Загальний підсумок

#### 1. Алгоритм Краскала:

- Імплементація дозволяє швидко знаходити мінімальний каркас.
- Результати порівняння з алгоритмом модуля networkx свідчать про вдалу реалізацію та подібність швидкості виконання.

#### 2. Алгоритм Пріма:

- Хороші результати, особливо на менших кількостях вершин.
- На більшій кількості вершин може працювати трохи повільніше.

## 3. Алгоритм Беллмана-Форда:

• Показав хороші результати, але алгоритм з модуля networkx працює трішки швидше, зокрема на більшій кількості вершин та ітерацій.

#### 4. Алгоритм Флойда-Воршелла:

- Приблизно аналогічна швидкість виконання з алгоритмом з модуля networkx.
- На більшій кількості вершин може стати трохи повільнішим.

Імплементацію алгоритмів вважаємо вдалою.