مدارهای الکتریکی و الکترونیکی فصل نهم: پاسخ فركانسى

استاد درس: محمود ممتاز پور ceit.aut.ac.ir/~momtazpour

فهرست مطالب

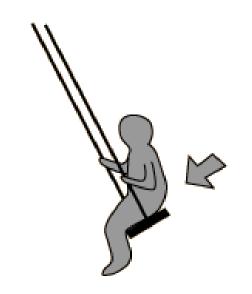
- ا تشدید
- □ پاسخ فركانسى و تابع انتقال
 - □ فیلتر فرکانس

تشديد

- رزونانس یا تشدید پدیدهای است که در آن یک نیروی خارجی باعث میشود سیستم با دامنه بیشتری نوسان کند.
- به فرکانسی که در آن تشدید اتفاق میافتد فرکانس تشدید گویند.



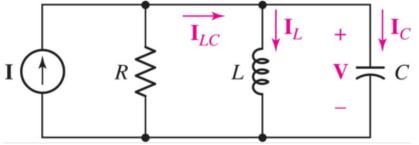
9. پاسخ فركانسى



Tacoma bridge, 1940, US

تشديد الكتريكي

در مدار زیر، فرکانس منبع سینوسی چقدر باشد تا نسبت $\frac{V}{I}$ بیشینه شود (تشدید رخ دهد)؟



$$\square \frac{V}{I} = Z_{eq} = \frac{R}{1 + jR(c\omega - \frac{1}{L\omega})} \to Z_{max} = R$$

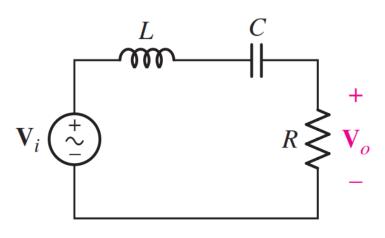
- ے فرکانس تشدید $\omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}}$ است.
- □ سلف و خازن شروع به تبادل انرژی بین خود میکنند و دیگر از منبع انرژی نمیگیرند.

تشديد

□ در مثال قبل دیدید زمانی که تشدید رخ میدهد، قسمت موهومی امپدانس صفر میشود.

- □ این امر برای همه مدارهای RLC صادق است یعنی تشدید وقتی رخ میدهد که قسمت موهومی امپدانس یا ادمیتانس صفر شود
- □ در این حالت جریان و ولتاژ مدار هم فاز میشوند (چون امپدانس معادل مدار یک عدد حقیقی است و مانند یک مقاومت عمل

تشدید: مثال



 \Box در مدار RLC سری، فرکانس تشدید چقدر است؟

- $\square Z_{eq} = R + j\omega L + \frac{1}{j\omega C}$
- $\square Img(Z_{eq}) = 0 \to \omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}}$

پاسخ فركانسى

- □ در یک مدار مرتبه n با ورودی سینوسی، تحلیل پاسخ فرکانسی عبارت است از یافتن:
 - A نسبت دامنه خروجی به ورودی مدار $(\frac{I_m}{V_m})$ که به آن بهره میگویند.
 - $(\phi- heta)$ و اختلاف فاز آنها ا

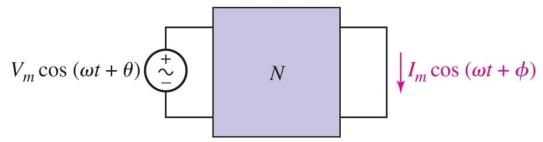
در فرکانسهای مخت

$$V_m \cos(\omega t + \theta)$$
 \sim
 N
 $I_m \cos(\omega t + \phi)$

□ برای این کار از تابع انتقال استفاده میکنیم.

تابع انتقال

 $\mathbf{H}(j\omega)$ نسبت فازور خروجی به فازور ورودی را تابع انتقال \square



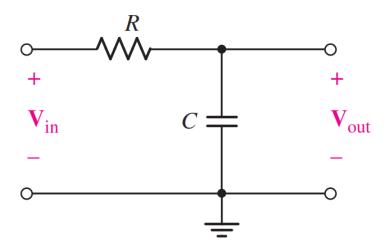
$$\square \mathbf{H}(j\omega) = \frac{I_m e^{j\phi}}{V_m e^{j\theta}}$$

$$\Box A = |\mathbf{H}(j\omega)| = \frac{I_m}{V_m}$$

Phase - XH(im) - A 9. باسخ فر كانسى

فیلتر پایینگذر RC

$$V_{out} = \frac{\frac{1}{j\omega C}}{\frac{1}{j\omega C} + R} V_{in} = \frac{1}{1 + j\omega RC} V_{in}$$



□ با فرض ولتاژ خازن به عنوان خروجی مدار، تابع انتقال برابر است با:

$$\mathbf{H}(j\omega) = \frac{V_{out}}{V_{in}} = \frac{1}{1 + j\omega RC}$$

Bode Diagram

دیاگرام بود

- □ دیاگرام بود نموداری است که اندازه و زاویه تابع انتقال را بر حسب فرکانس و در مقیاس لگاریتمی نشان میدهد.
 - □ محور افقی بیانگر فرکانس و در مقیاس لگاریتمی است.
 - محور عمودی نمودار اندازه در مقیاس دسیبل (dB) است.
 - □ محور عمودی نمودار زاویه در مقیاس خطی است.

$$H_{dB} = 20 \log |\mathbf{H}(j\omega)|$$

دیاگرام بود فیلتر پایینگذر RC

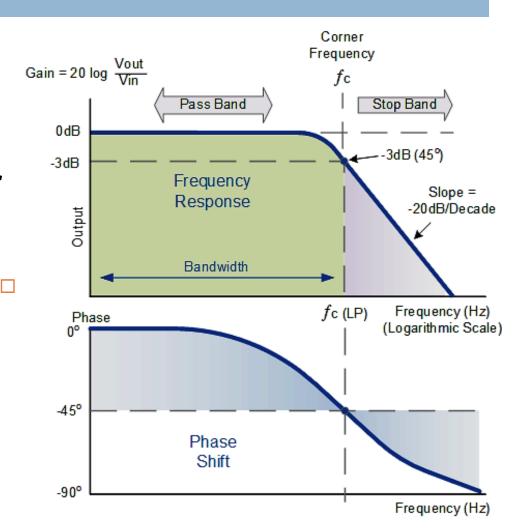
$$\qquad \qquad \mathbf{H}(j\omega) = \frac{V_{out}}{V_{in}} = \frac{1}{1 + j\omega RC}$$

$$|\mathbf{H}(j\omega)| = \frac{1}{\sqrt{1+\omega^2 R^2 C^2}}$$

□
$$\not$$
H $(j\omega) = -\tan^{-1} \omega RC$

م فرکانس قطع: جایی که اندازه تابع انتقال بر ابر با $\frac{1}{\sqrt{2}}$ بر ابر ماکزیمم آن می شود.

$$\Box f_c = \frac{1}{2\pi RC}$$



فيلتر بالاگذر RC

$$V_{out} = \frac{R}{\frac{1}{j\omega C} + R} V_{in} = \frac{j\omega RC}{1 + j\omega RC} V_{in} \quad v_{in} \stackrel{+}{\smile}$$

□ تابع انتقال:

$$\mathbf{H}(j\omega) = \frac{V_{out}}{V_{in}} = \frac{j\omega RC}{1 + j\omega RC}$$

دیاگرام بود فیلتر بالاگذر RC

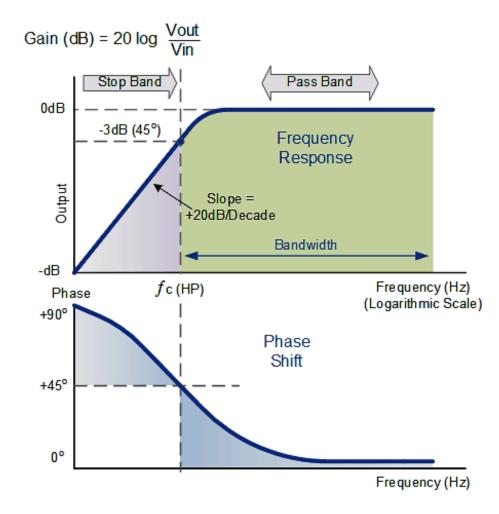
$$\square \mathbf{H}(j\omega) = \frac{V_{out}}{V_{in}} = \frac{j\omega RC}{1 + j\omega RC}$$

$$|\mathbf{H}(j\omega)| = \frac{\omega RC}{\sqrt{1+\omega^2 R^2 C^2}}$$

$$\square \not \mathbf{H}(j\omega) = \frac{\pi}{2} - \tan^{-1} \omega RC$$

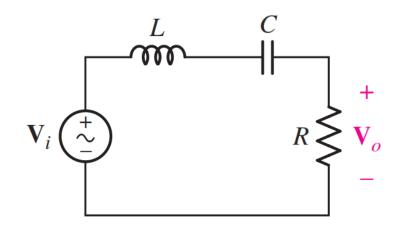
🗖 فركانس قطع:

$$f_c = \frac{1}{2\pi RC}$$



فیلتر میانگذر RLC

$$V_{out} = \frac{R}{j\omega L + \frac{1}{j\omega C} + R} V_{in}$$



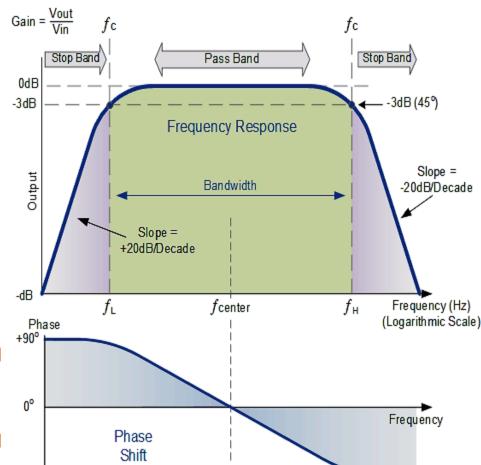
🗖 تابع انتقال:

$$\mathbf{H}(j\omega) = \frac{V_{out}}{V_{in}} = \frac{j\omega RC}{1 + j\omega RC - \omega^2 LC}$$

دیاگرام بود فیلتر میانگذر RLC

$$\qquad \mathbf{H}(j\omega) = \frac{V_{out}}{V_{in}} = \frac{j\omega RC}{1 + j\omega RC - \omega^2 LC}$$

$$|\mathbf{H}(j\omega)| = \frac{\omega RC}{\sqrt{(1-\omega^2 LC)^2 + \omega^2 R^2 C^2}}$$



- ورکانسهای قطع f_L و الم بیابید.
 - □ پهنای باند: فاصله میان دو

 $BW = 2\pi(f_H)$ فر فرکانس قطع