

更多嵌入式 Linux 学习资料, 请关注: 一口 Linux 回复关键字:1024



什么是条件变量

条件变量是利用线程间共享的全局变量进行同步的一种机制。

主要包括两个动作: 一个线程等待“条件变量的条件成立”而挂起; 另一个线程使“条件成立”(给出条件成立信号)。

为了防止竞争, 条件变量的使用总是和一个互斥锁结合在一起。

条件变量类型为 `pthread_cond_t`。

条件变量有什么用

使用条件变量可以以原子方式阻塞线程, 直到某个特定条件为真为止。条件变量始终与互斥锁一起使用, 对条件的测试是在互斥锁(互斥)的保护下进行的。

如果条件为假, 线程通常会基于条件变量阻塞, 并以原子方式释放等待条件变化的互斥锁。如果另一个线程更改了条件, 该线程可能会向相关的条件变量发出信号, 从而使一个或多个等待的线程执行以下操作:

唤醒

再次获取互斥锁

重新评估条件

条件变量的用法

创建和注销

条件变量和互斥锁一样, 都有静态动态两种创建方式, 静态方式使用

`PTHREAD_COND_INITIALIZER` 常量, 如下:

```
pthread_cond_t cond=PTHREAD_COND_INITIALIZER; 1
```

动态方式调用 `pthread_cond_init()` 函数, 定义如下:

```
int pthread_cond_init(pthread_cond_t *cond, pthread_condattr_t *cond_attr);
```

//成功返回 0, 失败返回错误码.

尽管 POSIX 标准中为条件变量定义了属性, 但在 LinuxThreads 中没有实现, 因此 `cond_attr` 值通常为 NULL, 且被忽略。

注销一个条件变量需要调用 `pthread_cond_destroy()` 函数, 只有在没有线程在该条件变量上等待的时候才能注销这个条件变量, 否则返回 EBUSY。因为 Linux 实现的条件变量没有分配什么资源, 所以注销动作只包括检查是否有等待线程。

定义如下:

```
int pthread_cond_destroy(pthread_cond_t *cond) ;
```

//成功返回 0, 失败返回错误码.

等待和唤醒

等待

两种等待方式, 无条件等待 `pthread_cond_wait()` 和计时等待

`pthread_cond_timedwait()`。接口为:

```
int pthread_cond_wait(pthread_cond_t *cond, pthread_mutex_t *mutex);
int pthread_cond_timedwait(pthread_cond_t *cond, pthread_mutex_t *mutex,
const struct timespec *abstime);
```

//成功返回 0, 失败返回错误码.

其中计时等待方式如果在给定时刻前条件没有满足, 则返回 ETIMEOUT, 结束等待, 其中 `abstime` 以与 `time()` 系统调用相同意义的绝对时间形式出现, 0 表示格林尼治时间 1970 年 1 月 1 日 0 时 0 分 0 秒。

无论哪种等待方式, 都必须和一个互斥锁配合, 以防止多个线程同时请求 `pthread_cond_wait()` (或 `pthread_cond_timedwait()`) 的竞争条件 (Race Condition)。mutex 互斥锁必须是普通锁或者适应锁, 且在调用 `pthread_cond_wait()` 前必须由本线程加锁, 而在更新条件等待队列以前, mutex 保持锁定状态, 并在线程挂起进入等待前解锁。在条件满足从而离开 `pthread_cond_wait()` 之前, mutex 将被重新加锁, 以与进入 `pthread_cond_wait()` 前的加锁动作对应。

`pthread_cond_wait()` 函数的返回并不意味着条件的值一定发生了变化, 必须重新检查条件的值。

阻塞在条件变量上的线程被唤醒以后, 直到 `pthread_cond_wait()` 函数返回之前条件的值都有可能发生变化。所以函数返回以后, 在锁定相应的互斥锁之前, 必须重新测试条件值。最好的测试方法是循环调用 `pthread_cond_wait` 函数, 并把满足条件的表达式置为循环的终止条件。如:

```
pthread_mutex_lock();

while (condition_is_false)

    pthread_cond_wait();

pthread_mutex_unlock();
```

阻塞在同一个条件变量上的不同线程被释放的次序是**不一定**的。

注意: `pthread_cond_wait()` 函数是退出点, 如果在调用这个函数时, 已有一个挂起的退出请求, 且线程允许退出, 这个线程将被终止并开始执行善后处理函数, 而这时和条件变量相关的互斥锁仍将处在锁定状态。

唤醒

唤醒条件有两种形式, `pthread_cond_signal()` 唤醒一个等待该条件的线程, 存在多个等待线程时按入队顺序唤醒其中一个; 而 `pthread_cond_broadcast()` 则唤醒所有等待线程。

```
int pthread_cond_signal(pthread_cond_t *cptr);
int pthread_cond_broadcast (pthread_cond_t * cptr);
//成功返回 0, 失败返回错误码.
```

必须在互斥锁的保护下使用相应的条件变量。否则对条件变量的解锁有可能发生在锁定条件变量之前, 从而造成死锁。

唤醒阻塞在条件变量上的所有线程的顺序由调度策略决定, 如果线程的调度策略是 `SCHED_OTHER` 类型的, 系统将根据线程的优先级唤醒线程。

如果没有线程被阻塞在条件变量上, 那么调用 `pthread_cond_signal()` 将没有作用。

由于 `pthread_cond_broadcast` 函数唤醒所有阻塞在某个条件变量上的线程, 这些线程被唤醒后将再次竞争相应的互斥锁, 所以必须小心使用 `pthread_cond_broadcast` 函数。

唤醒丢失问题

在线程未获得相应的互斥锁时调用 `pthread_cond_signal` 或 `pthread_cond_broadcast` 函数可能会引起唤醒丢失问题。

唤醒丢失往往会在下面的情况下发生:

一个线程调用 `pthread_cond_signal` 或 `pthread_cond_broadcast` 函数;

另一个线程正处在测试条件变量和调用 `pthread_cond_wait` 函数之间;

没有线程正在处在阻塞等待的状态下。

实例

条件变量的使用可以分为两部分:

等待线程

使用 `pthread_cond_wait` 前要先加锁;

`pthread_cond_wait` 内部会解锁, 然后等待条件变量被其它线程激活;

`pthread_cond_wait` 被激活后会再自动加锁;

激活线程:

加锁（和等待线程用同一个锁）；

pthread_cond_signal 发送信号；

解锁；

激活线程的上面三个操作在运行时间上都在等待线程的 pthread_cond_wait 函数内部。

```
#include <stdio.h>
#include <pthread.h>
#include <unistd.h>

pthread_mutex_t count_lock;
pthread_cond_t count_nonzero;
unsigned count = 0;

void *decrement_count(void *arg)
{
    pthread_mutex_lock(&count_lock);
    printf("decrement_count get count_lock/n");
    while(count == 0)
    {
        printf("decrement_count count == 0 /n");
        printf("decrement_count before cond_wait /n");
        pthread_cond_wait(&count_nonzero, &count_lock);
        printf("decrement_count after cond_wait /n");
    }

    count = count + 1;
    pthread_mutex_unlock(&count_lock);
}

void *increment_count(void *arg)
{
    pthread_mutex_lock(&count_lock);
    printf("increment_count get count_lock /n");
    if(count == 0)
    {
        printf("increment_count before cond_signal /n");
        pthread_cond_signal(&count_nonzero);
    }
}
```

```
        printf("increment_count after cond_signal /n");
    }

    count = count + 1;
    pthread_mutex_unlock(&count_lock);
}

int main(void)
{
    pthread_t tid1, tid2;

    pthread_mutex_init(&count_lock, NULL);
    pthread_cond_init(&count_nonzero, NULL);

    pthread_create(&tid1, NULL, decrement_count, NULL);
    sleep(2);
    pthread_create(&tid2, NULL, increment_count, NULL);

    sleep(10);
    pthread_exit(0);

    return 0;
}
```

运行结果:

```
decrement_count get count_lock
decrement_count count == 0
decrement_count before cond_wait
increment_count get count_lock
increment_count before cond_signal
increment_count after cond_signal
decrement_count after cond_wait
```