# Métodos matemáticos para la ciencia e Ingeniería: Choque inelástico

Fernanda Pérez

1 de Octubre, 2015

#### 1 Introducción

A partir de las ecuaciones de posición en el eje vertical para una partícula de masa m en presencia de gravedad y para un suelo que oscila sinusoidalmente con amplitud A y frecuencia  $\omega$ , en adición con la regla de velocidades que sigue un choque inelástico, se busca encontrar la forma de las soluciones del sistema luego de un periodo de relajación, variando el parámetro  $\omega$ .

#### 2 Ecuaciones y valores fijos a utilizar

Ecuaciones de posición y velocidad para una partícula de masa m, con posición inicial  $y_0$ , velocidad inicial  $v_0$  y aceleración de gravedad g:

$$y_p(t) = y_0 + v_0 t - \frac{1}{2}gt^2 \tag{1}$$

$$v_p(t) = v_0 t - gt \tag{2}$$

Ecuaciones de posición y velocidad para un suelo que oscila sinusoidalmente con amplitud A y frecuencia  $\omega$ :

$$y_s(t) = A\sin(\omega t) \tag{3}$$

$$v_s(t) = A\omega\cos(\omega t) \tag{4}$$

Variación de velocidad después de un choque inelástico:

$$v_p'(t^*) = (1+\eta)v_s(t^*) - \eta v_p(t^*)$$
(5)

En donde  $t^*$  corresponde al tiempo en que ocurre el choque,  $v_p'(t^*)$  es la velocidad de la partícula después del choque,  $v_p'(t^*)$  la velocidad de la partícula antes del choque y  $\eta$  es el coeficiente de restitución que va entre 0 y1.

Para la resolución del problema se utiliza  $m=1,\,g=1,\,A=1,\,y_0=0,\,v_0=2,\,\eta=0.15.$ 

3 
$$(y_{n+1}, v'_{n+1})$$
 a partir de  $(y_n, v'_n)$ 

A partir de la posición y velocidad de la partícula luego del n-ésimo rebote  $(y_n, v_n)$ , se busca obtener  $(y_{n+1}, v_{n+1})$ . Para esto se crea una función auxiliar,  $f(t) = particula\_menos\_suelo(t)$ , la cual nos entrega la resta entre la posición de la partícula y el suelo.

A partir de la Ecuación 1, podemos estima el tiempo en que ocurriría el rebote. Recordando que se utiliza  $y_0 = 0$  y g = 1, buscamos el tiempo en que la partícula vuelve a la posición 0:

$$0 = v_0 t_{estimado} - \frac{1}{2} (t_{estimado})^2 \tag{6}$$

Lo que finalmente nos deja:

$$t_{estimado} = 2 \cdot v_0 \tag{7}$$

Se escoge un delta = 1, para luego hacer uso del método bisect de scipy.optimize en python con la función f(t) y extremos de adivinanza  $a = t_{estimado} - delta$  y  $b = t_{estimado} + delta$ , y así se obtiene el tiempo de choque  $t_{choque}$ .

Finalmente, conocidos  $t_{choque}$ ,  $y_n$ ,  $v_n$  y dado que  $\omega = 1.66$  y  $\eta = 0.15$ , es posible mediante las ecuaciones de movimiento calcular  $y_{n+1}$  y  $v'_{n+1}$ .

### 4 Relajación del sistema $(N_{relax})$

Se busca encontrar el número de botes necesarios para regalar el sistema. Para esto se crea una función en python que nos permite ingresar los valores de los parmetros del sistema y la cantidad de botes que queremos que se efectúen. Esta función nos entrega los vectores de  $tiempo_choque$ ,  $y_n$  y  $v'_n$ . Luego se trafica n vs  $v'_n$ , con n el número de rebotes. A partir del gráfico se estima el  $N_{relax}$ , buscando el valor de n para el cual  $v'_n$  se ha estabilizado.

#### 5 Post $N_{relax}$

Una vez conocidos los  $N_{relax}$ , finalmente es posible conocer la forma de las soluciones del sistema luego del periodo de relajación.

Para la visualización de esto se grafica  $v_n'$  vs  $\omega$ , con  $\omega$  entre 1.66 y 1.776 para 50 rebotes, partiendo de  $n=2\cdot N_{relax\_max}$ , donde  $N_{relax\_max}$  es el máximo  $N_{relax}$  de los existentes con  $\omega$  entre 1.66 y 1.776. (Ver Figura 2).

## 6 Resultados

Variando el valor de  $\omega$  se obtiene el gráfico de la Figura 1, en donde se aprecia que los  $N_{relax}$  para  $\omega_1=1.66, \omega_2=1.685, \omega_3=1.7$  son aproximadamente 50, 3 y 3 respectivamente.

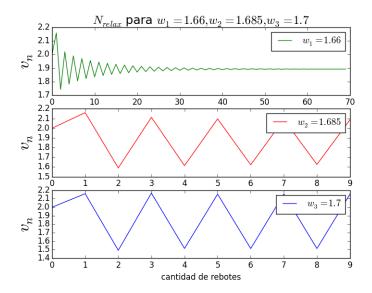


Figura 1: Gráfico n vs  $v_n'$  para distintos valores de w.

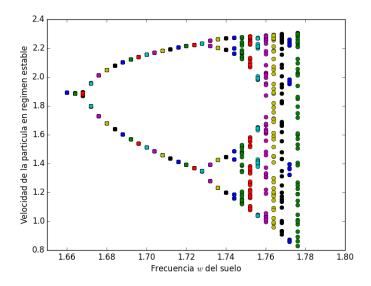


Figura 2: Gráfico n vs  $v_n'$  para distintos valores de  $\omega$ .

#### 7 Conclusiones

A partir de la Figura 1 vemos que existe una dependencia de  $\omega$  para el  $N_{relax}$  del sistema. También se observa que en la situación estable del sistema la partícula puede tener más de un valor  $v'_{p\_estable}$ , dependiendo del valor de  $\omega$ . Esta dependencia se ve con mayor claridad en la figura 2, donde se aprecia que en  $\omega=1.66$  hay un sólo valor para  $v'_{p\_estable}$ , pero luego en  $\omega\sim1.67$  hay una bifurcación en la gráfica, provocando que hayan dos valores  $v'_{p\_estable}$ . Luego en  $\omega\sim1.73$  vuelve a haber una bifurcación, habiendo entonces cuatro calores para  $v'_{p\_estable}$ .