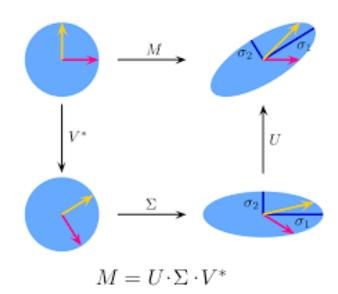
09.04.03 Прикладная информатика
Профиль «Машинное обучение и анализ данных»
Дисциплина «Математические основы анализа данных»
Лекция 5

Разложения матриц и их приложения



План лекции

- LU-разложение матриц
- Решение СЛУ методом LU-разложения
- Метод Холецкого решения СЛУ
- Сингулярное разложение матриц
- Приложения сингулярного разложения

LU-разложение матриц

- LU-разложение (LU-декомпозиция, LU-факторизация) представление матрицы A в виде произведения двух матриц, A = LU, где L нижняя (Lower) треугольная матрица, а U верхняя (Upper) треугольная матрица.
- *LU*-разложение используется для решения систем линейных уравнений, обращения матриц и вычисления определителя.
- LU-разложение существует только в том случае, когда матрица A обратима, а все <u>главные миноры матрицы</u> A невырождены.

Алгоритм LU-разложения

- Пусть A прямоугольная матрица порядка $m \times n$ любого ранга.
- С правой стороны матрицы A приписываем единичную матрицу E порядка $m \times m$.
- Применяем к матрице A | E метод исключения Гаусса.
- Если на каком-то этапе ведущий элемент равен нулю, и существует ненулевой элемент, расположенный ниже ведущего элемента, то *LU*-разложение данной матрицы невозможно.
- Если же элементы ниже ведущего элемента нулевые, то выбираем новый ведущий элемент той же строки и следующего столбца.

- Приводим матрицу $A \mid E$ к треугольному или ступенчатому виду.
- Получим матрицу $U \mid L_0$, где U- верхняя треугольная или ступенчатая матрица, а L_0- нижняя треугольная матрица.
- Заметим, что полученная матрица L_0 приводит A к треугольному или ступенчатому виду:

$$L_0A = U$$
.

• Так как L_0 — квадратная невырожденная матрица, следовательно имеет обратную матрицу. Тогда $A=L_0^{-1}U$ или A=LU.

Пример LU – разложения:

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 2 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 2 \end{bmatrix} \qquad \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 2 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 2 \end{bmatrix} \qquad \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 2 \end{bmatrix} \rightarrow \qquad \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -3 & -1 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & -3 & 1 & -1 & 0 & 1 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} U & L_0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -3 & 1 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & -3 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 1 & -1 & 1 \end{bmatrix} \qquad L = L_0^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 0 \end{bmatrix} \qquad U = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -3 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \end{bmatrix}$$

Решение СЛАУ методом LU-разложения

• Если матрица A исходной СЛУ разложена в произведение треугольных матриц L и U, то, значит, можно записать эквивалентное уравнение:

$$Ax = b \rightarrow LUx = b$$

• Введём вектор вспомогательных переменных *у*, тогда последнее выражение можно переписать в виде системы:

$$\int Ly = b$$

$$Ux = y$$

• Таким образом, решение данной системы с квадратной матрицей коэффициентов сводится к последовательному решению двух систем с треугольными матрицами коэффициентов.

• Пример: Используя метод LU-разложения,

решить систему
$$\begin{cases} 2x_1 + 6x_2 + 4x_3 = 8 \\ x_1 + 5x_2 + 4x_3 = 8 \\ x_1 + 5x_2 + 7x_3 = 17 \end{cases}$$

• Матрица системы:
$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 2 & 6 & 4 \\ 1 & 5 & 4 \\ 1 & 5 & 7 \end{pmatrix}$$

• Находим её LU-разложение:

$$L = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 0 \\ 1 & 2 & 3 \end{pmatrix} \qquad U = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 2 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

• Решение исходной системы сводится к последовательному решению систем

$$\begin{cases} \mathbf{2y}_1 = \mathbf{8} \\ \mathbf{y}_1 + \mathbf{2y}_2 = \mathbf{8} \\ \mathbf{y}_1 + \mathbf{2y}_2 + \mathbf{3y}_3 = \mathbf{17} \end{cases} \begin{cases} \mathbf{x}_1 + \mathbf{3x}_2 + \mathbf{2x}_3 = \mathbf{y}_1 \\ \mathbf{x}_2 + \mathbf{x}_3 = \mathbf{y}_2 \\ \mathbf{x}_3 = \mathbf{y}_3 \end{cases}$$

• Решаем первую: y1 = 8/2 = 4

$$3y3 = 17 - y1 - 2y2 = 17 - 4 - 2 \times 2 = 9 \Rightarrow y3 = 3$$
.

• Находим столбец неизвестных х:

$$x3 = y3 = 3$$
;
 $x2 = y2 - x3 = 2 - 3 = -1$;
 $x1 = y1 - 3x2 - 2x3 = 4 - 3(-1) - 2 \times 3 = 1$.

Метод Холецкого (метод квадратного корня)

- Метод использует разложение Холецкого, которое впервые было предложено французским офицером и математиком Андре-Луи Холецким (André-Louis Cholesky, 15 октября 1875 31 августа 1918).
- Сам Холецкий погиб в бою в Первой Мировой войне, а идея разложения была опубликована в 1924 году его сослуживцем.
- Название метода связано с характерными операциями, отсутствующими в родственном разложении Гаусса.



- Если матрица системы является <u>симметричной и</u> <u>положительно определённой</u>, то для решения системы применяют метод Холецкого (метод квадратного корня).
- В основе метода лежит алгоритм LU-разложения матрицы A, в результате чего она приводится к виду

$$A = LL^{T}$$

где L — нижняя треугольная матрица со строго положительными элементами на диагонали.

$$L = egin{bmatrix} l_{11} & 0 & 0 & \cdots & \cdots & 0 \ l_{21} & l_{22} & 0 & \cdots & \cdots & 0 \ l_{31} & l_{32} & l_{33} & \cdots & \cdots & 0 \ dots & dots & \ddots & \ddots & dots & dots \ l_{n-11} & \cdots & \cdots & l_{n-1\,n-2} & l_{n-1\,n-1} & 0 \ l_{n1} & \cdots & \cdots & l_{n\,n-2} & l_{n\,n-1} & l_{n\,n} \ \end{bmatrix}$$

Теорема. Для любой симметричной положительно определённой матрицы разложение Холецкого существует и единственно.

Система 1

$$\begin{cases} 3x - y + 2z = 1 \\ -x - 3z = 1 \\ 2x - 3y + z = 1 \end{cases}$$

Метод Холецкого применять нельзя!

Система 2

$$\begin{cases} 5x + 2y - 4z = 1 \\ 2x + y - 2z = 2 \\ -4x - 2y + 5z = 3 \end{cases}$$

Метод Холецкого применять можно

Алгоритм метода Холецкого

- $1.\;\;$ Строится разложение матрицы A в виде $A=LL^T$
- 2. Решение системы Ax = b сводится к последовательному решению двух систем с треугольными матрицами:

$$Ly = b \text{ in } L^Tx = y$$

• Элементы матрицы L можно вычислить, начиная с верхнего левого угла матрицы A, по следующим формулам:

$$egin{aligned} l_{11} &= \sqrt{a_{11}}, \ l_{j1} &= rac{a_{j1}}{l_{11}}, \quad j \in [2,n], \ \ l_{ii} &= \sqrt{a_{ii} - \sum_{p=1}^{i-1} l_{ip}^2}, \quad i \in [2,n], \ \ l_{ji} &= \left(a_{ji} - \sum_{p=1}^{i-1} l_{ip} l_{jp}
ight)/l_{ii}, \quad i \in [2,n-1], j \in [i+1,n]. \end{aligned}$$

Пример. Решить систему Ax = b методом Холецкого,

если
$$A = \begin{pmatrix} 81 & -45 & 45 \\ -45 & 50 & -15 \\ 45 & -15 & 38 \end{pmatrix}$$
, $b = \begin{pmatrix} 531 \\ -460 \\ 193 \end{pmatrix}$

• Находим элементы матрицы L:

$$l_{11} = \sqrt{81} = 9 \ l_{22} = \sqrt{50 - (-5)^2} = 5 \ l_{33} = \sqrt{38 - 5^2 - 2^2} = 3$$

$$l_{21} = \frac{-45}{9} = -5 \ l_{32} = \frac{-15 - 5 \cdot (-5)}{5} = 2$$

$$l_{31} = \frac{45}{9} = 5$$

• Разложение матрицы А:

$$A = LL^{T} = \begin{pmatrix} 9 & 0 & 0 \\ -5 & 5 & 0 \\ 5 & 2 & 3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 9 & -5 & 5 \\ 0 & 5 & 2 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}$$

• Последовательно решаем системы:

1) Ly = b

$$\begin{pmatrix} 9 & 0 & 0 \\ -5 & 5 & 0 \\ 5 & 2 & 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 531 \\ -460 \\ 193 \end{pmatrix} \qquad y = \begin{pmatrix} 59 \\ -33 \\ -12 \end{pmatrix}$$

$$y = \begin{pmatrix} 59 \\ -33 \\ -12 \end{pmatrix}$$

2)
$$L^{T}x = y$$

$$\begin{pmatrix} 9 & -5 & 5 \\ 0 & 5 & 2 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix} y = \begin{pmatrix} 59 \\ -33 \\ -12 \end{pmatrix} \qquad x = \begin{pmatrix} 6 \\ -5 \\ -4 \end{pmatrix}$$

$$x = \begin{pmatrix} 6 \\ -5 \\ -4 \end{pmatrix}$$

Ответ: (6; -5; -4).

Другие виды разложений матриц

- Ранговая факторизация: A = CF, где C— матрица $m \times r$ и F— матрица $r \times n$.
- QR-разложение: A = QR, где Q ортогональная матрица размера $m \times m$, и R верхняя треугольная размера $m \times n$.
- Интерполяционное разложение
- Спектральное разложение: $A = VDV^{-1}$, где D диагональная матрица, образованная из собственных значений A, а столбцы V соответствующие собственные вектора.
- Жорданова нормальная форма: $A = CJC^{-1}$, где J— матрица специального вида, называемая жордановой, а C— матрица перехода к новому базису.
- Сингулярное разложение

Сингулярное разложение

- Сингулярное разложение (Singular Value Decomposition, SVD) декомпозиция вещественной матрицы с целью её приведения к каноническому виду.
- Сингулярное разложение является удобным методом при работе с матрицами.
- Оно показывает геометрическую структуру матрицы и позволяет <u>наглядно представить</u> имеющиеся данные.

Некоторые предварительные сведения о матрице А

- Обе матрицы AA^T и A^TA симметричны (хотя не обязательно одинаковых порядков).
- Если rank A = r, то rank $AA^T = rank A^T A = r$.
- Характеристические полиномы матриц AA^T и A^TA могут различаться только лишь на степень переменной.
- Собственные числа обеих матриц вещественны и неотрицательны. Количество ненулевых совпадает с rank A = r.
- Обозначим положительные собственные числа $\lambda_1^2,\dots,\lambda_{\mathfrak{r}}^2$
- Таким образом спектры матриц:

$$egin{array}{c|c} A \cdot A^{ op} & A^{ op}A \ \hline \{\lambda_1^2, \dots, \lambda_{\mathfrak{r}}^2, \underbrace{0, \dots, 0}_{m-\mathfrak{r}}\} & \{\lambda_1^2, \dots, \lambda_{\mathfrak{r}}^2, \underbrace{0, \dots, 0}_{n-\mathfrak{r}}\} \ . \end{array}$$

Теорема (о сингулярном разложении)

• Для вещественной матрицы A размерности $m \times n$, ранга r существует представление её в виде произведения

$$A = V \Sigma W^T$$
,

- ullet где матрицы V(размерности $m \times m$) и W (размерности $n \times n$) ортогональные;
- матрица Σ размерности $m \times n$ имеет ненулевыми только диагональные элементы $\sigma_{jj} = \sigma_j$, которые расположены в порядке неубывания и равны арифметическим квадратным корням из ненулевых собственных чисел матрицы AA^T .
- Столбцы матрицы V— собственные векторы $A\!A^T$
- ullet Столбцы матрицы W- собственные векторы A^TA

- Диагональные элементы матрицы Σ называются **сингулярными числами** матрицы A.
- Столбцы матрицы V называют левыми сингулярными векторами, а столбцы матрицы W правыми сингулярными векторами матрицы A.
- Левый и правый сингулярные векторы, соответствующие одному и тому же сингулярному числу σ_i, связаны соотношениями:

$$AW_{[j]} = \sigma_j V_{[j]},$$

$$A^T V_{[j]} = \sigma_j W_{[j]}.$$

Схема разложения при m<n:

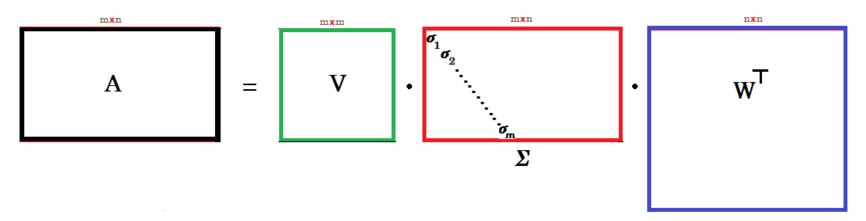
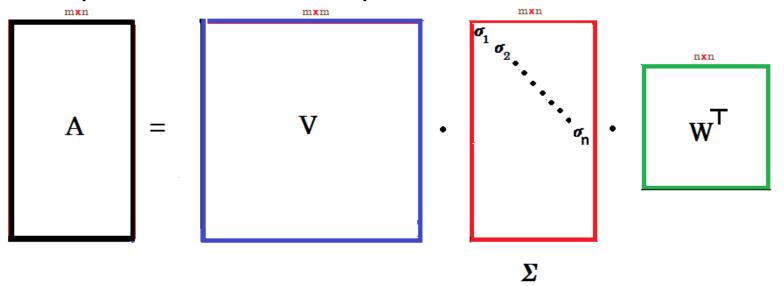


Схема разложения при m>n:



<u>Пример</u>:

• Для матрицы
$$M = egin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 2 \ 0 & 0 & 3 & 0 & 0 \ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \ 0 & 4 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

• Одним из сингулярных разложений является разложение

$$V = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}, \ \Sigma = \begin{bmatrix} 4 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \sqrt{5} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}, \ W = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ \sqrt{0.2} & 0 & 0 & 0 & \sqrt{0.8} \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ -\sqrt{0.8} & 0 & 0 & 0 & \sqrt{0.2} \end{bmatrix}$$

• Имеет место соотношение VW = WV = E.

Приложения сингулярного разложения

1. Псевдообратная матрица

- Если матрица A является вырожденной или прямоугольной, то обратной матрицы A^{-1} для неё не существует.
- Однако для A может быть найдена псевдообратная матрица A^+ такая матрица, для которой выполняются условия:

$$A^{+}A = E_{n}$$

$$AA^{+} = E_{m}$$

$$A^{+}AA^{+} = A^{+}$$

$$AA^{+}A = A$$

• Матрица A^+ , удовлетворяющая этим условиям существует и единственна.

• Если $M = V\Sigma W$, то псевдообратная к ней матрица находится по формуле:

$$M^+ = V \Sigma^+ W$$

• где Σ^+ — псевдообратная к матрице Σ , получающаяся из неё заменой каждого ненулевого элемента σ_j на диагонали на обратный к нему: σ_j^{-1} , с последующим транспонированием самой матрицы.

2. Приближение матрицей меньшего ранга

- В некоторых практических задачах требуется приближать заданную матрицу M некоторой другой матрицей M_k с заранее заданным рангом k.
- Известна следующая теорема (Эккарта–Янга):
- Если потребовать, чтобы такое приближение было наилучшим в том смысле, что Фробениусова норма разности матриц M и M_k минимальна, при ограничении $rank\ M_k = k$, то оказывается, что наилучшая такая матрица M_k получается из сингулярного разложения матрицы M по формуле:

$$M_k = V \Sigma_k W$$

• где $\Sigma_{\mathbf{k}}$ — матрица Σ , в которой заменили нулями все диагональные элементы, кроме k наибольших элементов.

3. Метод наименьших квадратов и число обусловленности

- Задача наименьших квадратов ставится следующим образом: Даны действительная $m \times n$ матрица A и действительный m-мерный вектор Y.
- Требуется найти действительный n-мерный вектор w, минимизирующий Евклидову длину вектора невязки $|Y-Aw|_E o min$
- Решение задачи наименьших квадратов вектор

$$W = (A^T A)^{-1} (A^T Y)$$

- Для квадратных матриц A число обусловленности определено отношением $cond(A) = \|A\| \cdot \|A^{-1}\|$.
- Число обусловленности матрицы есть отношение её первого сингулярного числа к последнему: $cond(A) = \sigma_1/\sigma_n$

4. Сокращённое представление

- Для матрицы M порядка $m \times n$ при необходимости приближения матрицей ранга r меньшего чем n, часто используют компактное представление разложения: $M = V_r \Sigma_r W_r$
- Вычисляются только r столбцов Vи r строк W. Остальные столбцы Vи строки W не вычисляются.
- Это экономит большое количество памяти при r << n (r много больше n).
- Если мы хотим сохранить только 90% информации, то мы должны взять r, таким образом, чтобы сумма квадратов первых элементов Σ была 90% от общей суммы всех квадратов диагональных элементов Σ .

Пример. Для передачи матрицы

$$A = \begin{pmatrix} 72 & -24 & 0 & 569 & 356 & -63 & 278 & -404 & 464 & -148 & 497 & 425 \\ 301 & 337 & -335 & -41 & 78 & -308 & 414 & 321 & -362 & 394 & 337 & 325 \\ 215 & -191 & -243 & 563 & 327 & 264 & 426 & -65 & 264 & -240 & 738 & 425 \\ -168 & -79 & 136 & -389 & -263 & 111 & -323 & 149 & -197 & -6 & -483 & -398 \\ 74 & 96 & -83 & -214 & -216 & -10 & -207 & 196 & -184 & 42 & -141 & -174 \\ -70 & -290 & 104 & 26 & -302 & 453 & -664 & -111 & 307 & -542 & -207 & -439 \\ 434 & 443 & -248 & 670 & 184 & -433 & 11 & -420 & 536 & -73 & 714 & 540 \\ -61 & 105 & 172 & 118 & -39 & -172 & -308 & -349 & 325 & -108 & -129 & -48 \\ -255 & 78 & 251 & -260 & 71 & -273 & 133 & -73 & -160 & 311 & -386 & -34 \\ -297 & -275 & 225 & -423 & -233 & 292 & -289 & 155 & -203 & -84 & -573 & -480 \end{pmatrix}_{10 \times 12}$$

по каналу связи требуется переслать 120 её элементов.

• Попробуем уменьшить это количество за счёт предварительного сингулярного разложения матрицы.

• Имеем:

$$A \approx 2700.156919 \begin{pmatrix} -0.390369 \\ -0.193164 \\ -0.412283 \\ 0.337413 \\ 0.140855 \\ 0.222348 \\ -0.524734 \\ 0.001110 \\ 0.131021 \\ 0.405810 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -0.229044 \\ -0.143812 \\ 0.176558 \\ -0.429270 \\ -0.243324 \\ 0.156198 \\ -0.279937 \\ 0.166302 \\ -0.232733 \\ 0.003274 \\ -0.537057 \\ -0.423297 \end{pmatrix} + 1599.933523 \begin{pmatrix} 0.240669 \\ -0.572289 \\ 0.171253 \\ 0.011588 \\ -0.095070 \\ 0.637038 \\ 0.160932 \\ 0.269379 \\ -0.250291 \\ 0.095578 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -0.051775 \\ -0.232734 \\ 0.19333 \\ 0.283435 \\ -0.061748 \\ 0.298356 \\ -0.403913 \\ -0.317640 \\ 0.480821 \\ -0.486426 \\ 0.031925 \\ -0.151288 \end{pmatrix} + 999.456577V_{[3]}W_{[3]}^{\top} + 799.790045V_{[4]}W_{[4]}^{\top} +$$

$$+2.945378V_{[5]}W_{[5]}^{\top}+2.305654V_{[6]}W_{[6]}^{\top}+2.087323V_{[7]}W_{[7]}^{\top}+1.898662V_{[8]}W_{[8]}^{\top}+1.235953V_{[9]}W_{[9]}^{\top}+0.539705V_{[10]}W_{[10]}^{\top}.$$

• Если отбросить в этом разложении все слагаемые, соответствующие 6 минимальным сингулярным значениям (обозначены красным), то получим приближение матрицы А в виде матрицы ранга 4

- Эта матрица отличается от A. Однако, последняя «узнаваема» из A_4 .
- Если в ходе пересылки предполагается, что отправляемая матрица имеет только целочисленные элементы, то при получении матрицы A_4 мы вправе округлить ее элементы до ближайшего целого.
- Сделав это, увидим, что в 88 элементах из 120 ошибок не будет, а оставшиеся имеют ошибку в последней цифре в пределах 1 по абсолютной величине.
- Если такая погрешность допустима для нашей цели, имеет смысл пересылать именно матрицу A_4 , потому что это позволит сэкономить на количестве пересылаемых элементов.

$$A_4 = \sigma_1 V_{[1]} W_{[1]}^ op + \sigma_2 V_{[2]} W_{[2]}^ op + \sigma_3 V_{[3]} W_{[3]}^ op + \sigma_4 V_{[4]} W_{[4]}^ op$$

Программные реализации сингулярного разложения матриц

- SVD входит в список основных методов многих математических библиотек, в том числе свободно распространяемых.
- B GNU Scientific library (GSL): <u>https://www.gnu.org/software/gsl/manual/html_node/Singular-Value-Decomposition.html</u>
- библиотеке Intel® Math Kernel Library (Intel® MKL). https://software.intel.com/en-us/intel-mkl
- В библиотеке numpy для линейной алгебры в Python: <u>https://docs.scipy.org/doc/numpy-</u>
 1.12.0/reference/generated/numpy.linalg.svd.html
- В библиотеке для машинного обучения tensorflow:

https://www.tensorflow.org/api docs/python/tf/svd

Литература и источники

- Хорн Р., Джонсон Ч. Матричный анализ. М.: Мир. 1989.
- Жданов А. И. Введение в вычислительную линейную алгебру: электрон. учеб. пособие. М-во образования и науки РФ, Самарский гос. аэрокосм. ун-т им. С. П. Королева (нац. исслед. ун-т). Самара, 2011.
- http://pmpu.ru/vf4/algebra2/svd
- http://www.machinelearning.ru/wiki/index.php?title=C
 ингулярное разложение