# Министерство высшего образования и науки Российской Федерации федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования «Иркутский государственный университет» (ФГБОУ ВО «ИГУ») Физический факультет

Кафедра теоретической физики
И.о. зав. кафедрой
Доцент, к.фм.н.,
Ловцов С.В.

#### Курсовая работа

# Оценка качества численного решения уравнения осцилляций нейтрино в среде

Работы выполнил:	
D	
Руководитель:	
Нормоконтроль:	

# Содержание

1	Введение	3
2	Уравнение нейтринных осцилляций в среде	3
3	Метод численного интегрирования	4

## 1 Введение

Нейтринная физика сейчас является одним из рубежей современной физики. Также благодаря своим необычным свойствам нейтрино являются важным элементом для построения моделей за пределами стандартной модели.

Нейтрино - это общее название электрически нейтральной фундаментальной частицы

# 2 Уравнение нейтринных осцилляций в среде

Когда активные флэйворные нейтрино распространяются в веществе, на их эволюционное уравнение влияют эффективные потенциалы из-за когерентного взаимодействия со средой посредством реакций нейтрального и заряженного токов. Таким образом, влияние среды можно описать в терминах потенциалов, в которых распространяются нейтрино, зависящим от состава среды, электрической нейтральности, намагниченности (ориентации спинов), скоростей частиц среды.

Когда три известных состояния аромата  $|\nu_{\alpha}\rangle(\alpha=e,\mu,\tau)$  являются линейными комбинациями состояний  $|\nu_{i}\rangle$  с массами  $m_{i}(i=1,2,3)$ , состояния флейворных нейтрино являются суперпозицией состояний массовых нейтрино

$$|\nu_{\alpha}\rangle = \sum_{i} U_{\alpha i}^{*} |\nu_{i}\rangle, \tag{1}$$

Коэффициенты  $U_{\alpha i}$  являются элементами унитарной матрицы смешивания U, называемой матрицей Понтекорва–Маки–Накагавы–Сакаты. Для нейтрино Дирака матрица обычно выражается как

$$U = O_{23} \Gamma O_{13} \Gamma^{\dagger} O_{12}, \tag{2}$$

где  $O_{ij}$  ортогональные матрицы, представляющие повороты на углы  $\Theta_{ij} \in [0, \pi/2]$  в соответствующих плоскостях, в то время как  $\Gamma = \text{diag}(1,1,e^{i\delta})$ —диагональная матрица, меняющаяся в пределах  $[0,2\pi]$ .

Рассмотрим нейтрино  $\nu_{\alpha}$  рожденное в момент времени  $t_0$  в среде. Состояние системы  $|\Psi(t)\rangle$  для момента времени  $t\geq t_0$  можно представить в виде

$$|\Psi(t)\rangle = \sum_{\beta} \Psi_{\beta}(t)|\nu_{\beta}\rangle,$$
 (3)

Причем  $\Psi_{\beta}(t_0) = \delta_{\alpha\beta}$ . Вероятность иметь состояние аромата  $\beta$  в точке в точке  $r = t(\hbar = c = 1)$  равна

$$P_{\alpha\beta}(r) = |\Psi_{\beta}(r)|^2. \tag{4}$$

После того, как нейтрино покидают среду, амплитуды эволюционируют в соответствии с уравнением, которое управляет вакуумными колебаниями, решение которого проще, если записать его в базисе массовых собственных состояний. Используя уравнению (7), и обозначив амплитуду

вероятности нахождения  $|\nu_j\rangle$  на краю среды, для  $r\geq r_*$  через  $A_j=\phi_j(r_*),$  мы получаем

$$\Psi_{\beta}(r) = \sum_{j=1}^{3} U_{\beta j} A_j e^{-iE_j L}$$

$$\tag{5}$$

где  $E_j = \sqrt{|\boldsymbol{p}|^2 + m_j^2}$ ,  $L = r - r_*$  это расстояние пройденное нейтрино в вакууме. Теперь в уравнении (4) мы мы используем выражение (5) и получаем

$$P_{\alpha\beta} = \sum_{i} |U_{\beta j}|^2 |A_j|^2 + 2 \sum_{i>j} \text{Re}[U_{\beta i} U_{\beta j}^* A_i A_j^* e^{-i\Delta_{ij} L}].$$
 (6)

Величина  $\Delta_{ij} = \Delta m_{ij}/2E$ , для  $E = |\boldsymbol{p}|$ , представляет собой волновое число колебаний, связанное с квадратом разности масс  $\Delta m_{ij}^2 = m_i^2 - m_j^2$ .

В результате задача вычисления  $P_{\alpha\beta}$  сводится к определению величин  $A_j$ ) т.е. нахождению амплитуд собственных массовых состояний  $\phi_j(r)$  внутри среды, при начальном условии  $\phi_j(r_0) = U_{\alpha j}^*$ . Для релятивистских нейтрино, распространяющихся в обычной материи, после вычитания глобальной фазы уравнение эволюции для этих амплитуд имеет вид

$$i\frac{\mathrm{d}\Phi}{\mathrm{d}\xi} = [H_0 + U^{\dagger}VU]\Phi,\tag{7}$$

где  $\Phi^T(r)=(\phi_1(\xi),\phi_2(\xi),\phi_3(\xi)),\ U$  - матрица смешивания, и  $V={\rm diag}(1,0,0),\ \xi=\frac{r}{R_0},$  где  $R_0$  — солнечный радиус, Первый член в скобках - это матрица Гамильтона, которая управляет эволюцией аромата в вакууме  $H_0$ , он имеет вид:

$$H_0 = \frac{a}{E} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & b & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \tag{8}$$

## 3 Метод численного интегрирования

Для численного интегрирования систем дифференциальных уравнений может использоваться семейство методов Рунге-Кутты, метод численного решения задачи Коши для системы обыкновенных дифференциальных уравнений. Самый известный из членов семейства методов Рунге-Кутты часто называется «классическим методом Рунге-Кутты», «RK4» или просто «методом Рунге-Кутты».

начальные условия задачи заданы следующие

$$\frac{\mathrm{d}y}{\mathrm{d}t} = g(t,y), \qquad y(t_0) = y_0 \tag{9}$$

Здесь, y — неизвестная функция (скалярная или векторная) времени t, который мы хотели бы приблизить. Утверждается, что  $\frac{\mathrm{d}y}{\mathrm{d}t}$  — скорость с которой y изменяется, является функцией от y и t. Также  $t_0$ ,  $y_0$  и функция g даны.

Необходимо выбрать размер шага h > 0, а после определить

$$y_{n+1} = y_n + \frac{h}{6}(k_1 + 2k_2 + 2k_3 + k_4),$$
  

$$t_{n+1} = t_n + h,$$
  

$$n = 0, 1, 2, 3, 4, \dots,$$
(10)

где:

$$k_{1} = g(t_{n}, y_{n}),$$

$$k_{2} = g(t_{n} + \frac{h}{2}, y_{n} + h\frac{k_{1}}{2}),$$

$$k_{3} = g(t_{n} + \frac{h}{2}, y_{n} + h\frac{k_{2}}{2}),$$

$$k_{3} = g(t_{n} + h, y_{n} + hl_{3}),$$

$$(11)$$

Здесь  $y_{n+1}$  является RK4 приближением  $y(t_{n+1})$ , а следующее значение  $y_{n+1}$  определяется текущим значением  $y_n$  плюс средневзвешенное значение четырех приращений, где каждое приращение является произведением размера интервала h и предполагаемого наклона, заданного функцией g в правой части дифференциального уравнения (рис.1).

Метод RK4 является методом четвертого порядка, что означает, что локальная ошибка усечения имеет порядок  $O(h^5)$ , в то время как общая накопленная ошибка составляет порядка $O(h^4)$ .

Семейства методов Рунге-Кутты бывают явными и неявными. В явных методах Рунге-Кутты значения вычисляются только по предыдущим значениям, а в неявных методах Рунге-Кутты значения вычисляются как и по предыдущим, так и по последующим значениям. Семейство явных методов Рунге-Кутты задается формулой

$$y_{n+1} = y_n + h \sum_{i=1}^{s} b_i k_i, \tag{12}$$

где

$$k_{1} = g(t_{n}, y_{n}),$$

$$k_{2} = g(t_{n} + c_{2}h, y_{n} + a_{21}k_{1}h),$$

$$k_{3} = g(t_{n} + c_{3}h, y_{n} + (a_{31}k_{1} + a_{32}k_{1})),$$

$$\vdots$$

$$k_{s} = g(t_{n} + c_{s}h, y_{n} + h\sum_{i=1}^{s-1} a_{si}k_{i}),$$

$$(13)$$

Чтобы указать конкретный метод, необходимо указать целое число s (количество стадий) и коэффициенты  $a_{ij}$  (для  $1 \le j < i \le s$  ),  $b_i$  (для i = 1, 2, ..., s ) и  $c_i$  (для i = 2, 3, ..., s ). Матрица  $[a_{ij}]$  называется матрицей Рунге–Кутты , тогда как  $b_i$  и  $c_i$  известны как веса и узлы .

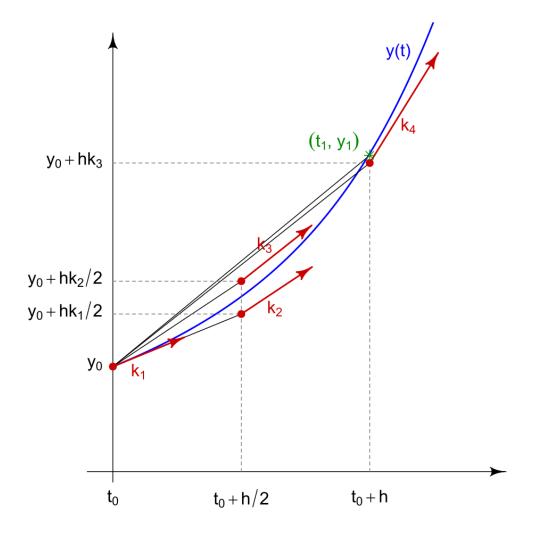


Рис. 1: Уклоны, используемые классическим методом Рунге-Кутта

Эти данные обычно предоставляются в виде таблицы Бутчера.

Разложение в ряд Тейлора показывает , что метод Рунге–Кутты является последовательным тогда и только тогда, когда

$$\sum_{i=1}^{s} b_i = 1. (14)$$

если явный s-этапный метод Рунге—Кутты имеет порядок p, что означает, что локальная ошибка

усечения равна  $O(h^{p+1})$ , то можно доказать, что число стадий должно удовлетворять  $s \geq p$ , а если  $p \geq 5$  то  $s \geq p+1$ . Однако неизвестно, являются ли эти границы точными во всех случаях. В некоторых случаях доказано, что граница не может быть достигнута. Например, Бутчер доказал, что для p > 6, нет явного метода с s = p+1. Бутчер также доказал, что для p > 7 не существует явного метода Рунге-Кутты с p+2. Однако, в целом, остается открытым вопрос о том, какое точное минимальное число стадий p.

Метод RK4 попадает в эту структуру. Его таблица