

# IIC 2433 Minería de Datos

https://github.com/marcelomendoza/IIC2433

## - GMM -

probabilidad del dato  $p(\mathbf{x}_n) = \sum_{k=1}^K \pi_k p(\mathbf{x}_n | \theta_k)$  parámetros del modelo componentes de la mezcla

pesos de la mezcla

Pesos de la mezcla:

$$0 \le \pi_k \le 1 \ (k = 1, ..., K), \ \ \mathsf{y} \qquad \sum_{k=1}^K \pi_k = 1.$$

Modelos de mezcla

$$\Theta = \{\pi_1, \ldots, \pi_K, \theta_1, \ldots, \theta_K\}$$

Inferencia de parámetros del modelo:  $\{\pi_k\}$  y  $\{\theta_k\}$ .

El número de componentes K se considera fijo (hiper-parámetro).

Asumimos que los datos son muestreados i.i.d., la probabilidad de generación del dataset es:

$$p(\mathbf{X}|\Theta) = \prod_{n=1}^{N} \sum_{k=1}^{K} \pi_k p(\mathbf{x}_n | \mathbf{\theta}_k)$$

y en forma logarítmica:

$$\log p(\mathbf{X}|\Theta) = \sum_{n=1}^{N} \log \sum_{k=1}^{K} \pi_k p(\mathbf{x}_n | \theta_k).$$

Se usa el enfoque a máxima verosimilitud para inferencia:

$$\Theta_{ML} = \arg\max_{\Theta} \{\log p(\mathbf{X}|\Theta)\}\$$



MLE: la mejor estimación es aquella que maximiza la probabilidad de generar las observaciones.

Modelos de mezcla



**Bayes** 

$$\Theta_{ML} = \arg\max_{\Theta} \{\log p(\mathbf{X}|\Theta)\}$$

Verosimilitud (cuan probable es la evidencia condicionada al modelo)

Prior (nuestra creencia antes de observar la evidencia)

$$P(\Theta|X) = \frac{P(X|\Theta) \cdot P(\Theta)}{P(X)}$$



Marginal (distribución de la evidencia, antes de pasar por el modelo)

Posterior (cuan probable es el modelo condicionado a la evidencia)



**Carl Gauss** 

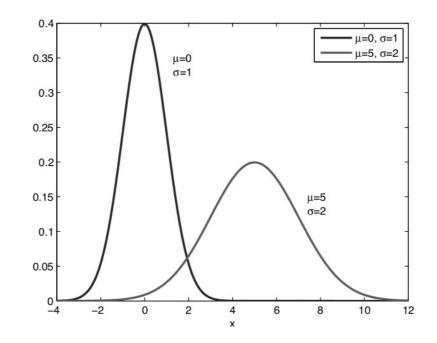
Ej.:

Modelos de mezcla Gaussianas

Cada componente de la mezcla es una distribución Gaussiana.

$$\mathcal{N}(x|\mu,\sigma^2) = \frac{1}{(2\pi\sigma^2)^{1/2}} \exp\{-\frac{1}{2\sigma^2}(x-\mu)^2\}$$
 media

varianza



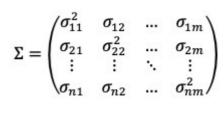


**Carl Gauss** 

Ej.:

Modelos de mezcla Gaussianas

 $Si \times es D dimensional:$ 

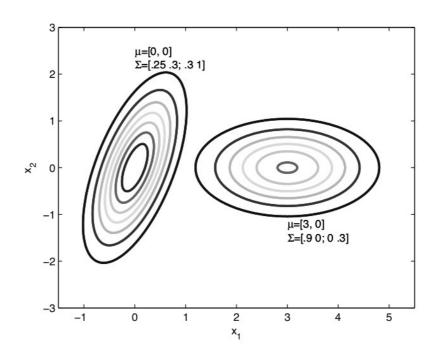


ightharpoonup Matriz de covarianza  $D \times D$ 

$$\mathcal{N}(\mathbf{x}|\mu, \Sigma) = \frac{1}{(2\pi)^{D/2}} \frac{1}{|\Sigma|^{1/2}} \exp\{-\frac{1}{2} (\mathbf{x} - \mu)^T \Sigma^{-1} (\mathbf{x} - \mu)\}$$

Determinante de  $\Sigma$ 

 $\mathcal{N}(\mathbf{x}|\mu, \Sigma) = \frac{1}{(2\pi)^{D/2}} \frac{1}{|\Sigma|^{1/2}} \exp\{-\frac{1}{2} (\mathbf{x} - \mu)^T \Sigma^{-1} (\mathbf{x} - \mu)\}$  Vector de medias D-dimensional





**Carl Gauss** 

Modelos de mezcla Gaussianas

Cada componente está representada por los parámetros de una Gaussiana multivariada  $p(\mathbf{x}_k|\theta_k) = \mathcal{N}(\mathbf{x}_n|\mu_k,\Sigma_k)$ :

$$p(\mathbf{x}_n|\Theta) = p(\mathbf{x}_n|\pi,\mu,\Sigma) = \sum_{k=1}^K \pi_k \mathcal{N}(\mathbf{x}_n|\mu_k,\Sigma_k).$$

Dado X, la función de verosimilitud queda dada por:

$$l(\Theta) = \log p(\mathbf{X}|\Theta) = \sum_{n=1}^{N} \log p(\mathbf{x}_n|\Theta) = \sum_{n=1}^{N} \log \sum_{k=1}^{K} \pi_k \mathcal{N}(\mathbf{x}_n|\mu_k, \Sigma_k).$$

Los parámetros del modelo son  $\pi_k$ ,  $\mu_k$ , y  $\Sigma_k$ .

Inferencia: basada en algoritmo Expectation - Maximization (EM).

#### Algorithm EM for Gaussian Mixtures

Given a set of data points and a Gaussian mixture model, the goal is to maximize the log-likelihood with respect to the parameters.

- 1: Initialize the means  $\mu_k^0$ , covariances  $\Sigma_k^0$ , and mixing probabilities  $\pi_k^0$ .
- 2: E-step: Compute

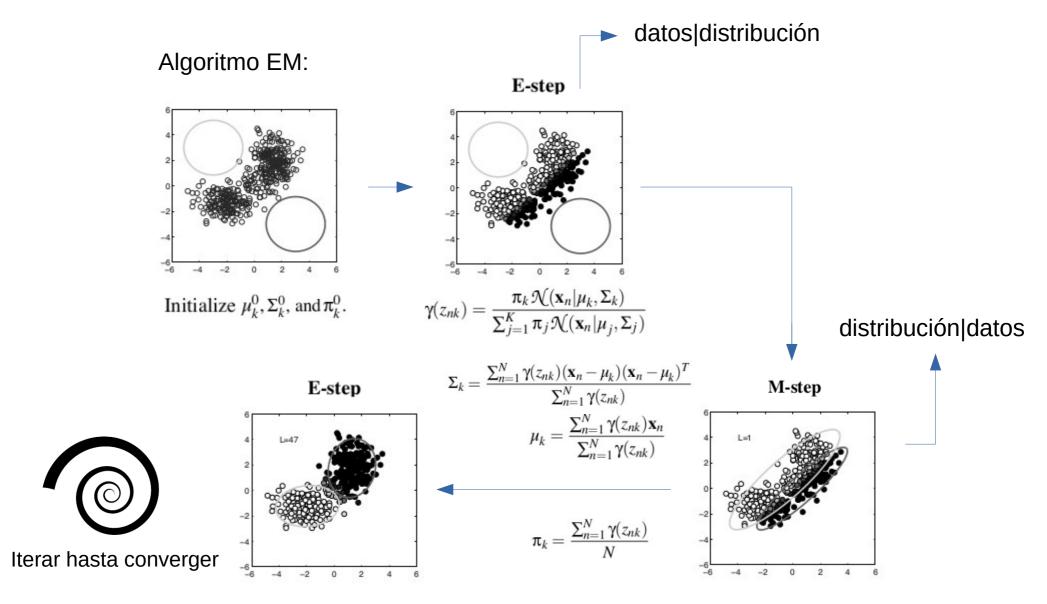
$$\gamma(z_{nk}) = \frac{\pi_k \mathcal{N}(\mathbf{x}_n | \mu_k, \Sigma_k)}{\sum_{j=1}^K \pi_j \mathcal{N}(\mathbf{x}_n | \mu_j, \Sigma_j)}.$$

3: M-step: Compute

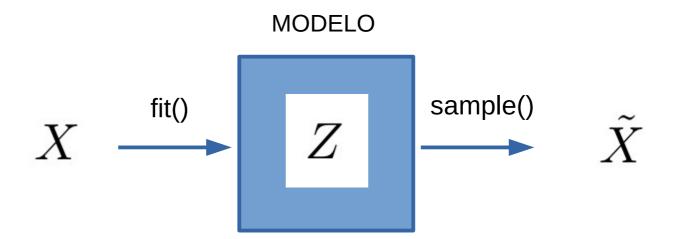
$$\Sigma_{k} = \frac{\sum_{n=1}^{N} \gamma(z_{nk}) (\mathbf{x}_{n} - \mu_{k}) (\mathbf{x}_{n} - \mu_{k})^{T}}{\sum_{n=1}^{N} \gamma(z_{nk})}. \quad \mu_{k} = \frac{\sum_{n=1}^{N} \gamma(z_{nk}) \mathbf{x}_{n}}{\sum_{n=1}^{N} \gamma(z_{nk})} \qquad \pi_{k} = \frac{\sum_{n=1}^{N} \gamma(z_{nk})}{N}$$

4: Compute the log-likelihood using  $\sum_{n=1}^{N} \log \sum_{k=1}^{K} \pi_k \mathcal{N}(\mathbf{x}_n | \mu_k, \Sigma_k)$ .

Inferencia: basada en algoritmo Expectation - Maximization (EM).



#### La idea del modelo generativo



## - ANEXO -

MLE: debemos calcular las derivadas de  $\log p(\mathbf{X}|\pi,\mu,\Sigma)$  w. r. t.  $\pi_k, \mu_k, \mathbf{y} \Sigma_k$ 

$$l(\Theta) = \log p(\mathbf{X}|\Theta) = \sum_{n=1}^{N} \log p(\mathbf{x}_n|\Theta) = \sum_{n=1}^{N} \log \sum_{k=1}^{K} \pi_k \mathcal{N}(\mathbf{x}_n|\mu_k, \Sigma_k).$$

$$\frac{d}{dx}(\exp(f(x))) = e^{f(x)} f'(x) \qquad \qquad \text{posterior}$$

$$\frac{\partial l}{\partial \mu_k} = \sum_{n=1}^{N} \frac{\pi_k \mathcal{N}(\mathbf{x}_n|\mu_k, \Sigma_k)}{\sum_{j=1}^{K} \pi_j \mathcal{N}(\mathbf{x}_n|\mu_j, \Sigma_j)} \sum_{k=1}^{K} (\mathbf{x}_n - \mu_k) = \sum_{n=1}^{N} \gamma(z_{nk}) \sum_{k=1}^{K} (\mathbf{x}_n - \mu_k) = 0$$

$$\frac{\partial \mathbf{L}}{\partial \mu} = -\frac{1}{2} \left( \frac{\partial (y - \mu)' \mathbf{\Sigma}^{-1}(\mathbf{y} - \mu)}{\partial \mu} \right)$$

$$= -\frac{1}{2} (-2\mathbf{\Sigma}^{-1}(y - \mu))$$

$$= \mathbf{\Sigma}^{-1}(y - \mu)$$

$$\Sigma_k = \frac{\sum_{n=1}^{N} \gamma(z_{nk})(\mathbf{x}_n - \mu_k)(\mathbf{x}_n - \mu_k)^T}{\sum_{n=1}^{N} \gamma(z_{nk})}.$$

$$\mu_k = \frac{\sum_{n=1}^{N} \gamma(z_{nk})\mathbf{x}_n}{\sum_{n=1}^{N} \gamma(z_{nk})}$$

$$\gamma(z_{nk}) = \frac{\pi_k \mathcal{N}(\mathbf{x}_n|\mu_k, \Sigma_k)}{\sum_{j=1}^{K} \pi_j \mathcal{N}(\mathbf{x}_n|\mu_j, \Sigma_j)}.$$

MLE: debemos calcular las derivadas de  $\log p(\mathbf{X}|\pi,\mu,\Sigma)$  w. r. t.  $\pi_k, \mu_k, \mathbf{y} \Sigma_k$ 

... falta un poco: se agrega ya que los  $\pi_k$  deben ser positivos y sumar 1.  $\log p(\mathbf{X}|\pi,\mu,\Sigma) + \lambda (\sum_{k=1}^K \pi_k - 1).$   $\pi_k = \frac{\sum_{n=1}^N \gamma(z_{nk})}{N}$