

# IIC 2433 Minería de Datos

https://github.com/marcelomendoza/IIC2433

# - TSNE, MDS Y UMAP -

### Stochastic Neighbor Embedding (SNE)

Objetivo: Proyectar los datos a 2D o 3D para visualización.

Idea: Convertir distancias (Euclideanas) a probabilidades condicionales.

$$p_{j|i} = \frac{\exp\left(-\|x_i - x_j\|^2 / 2\sigma_i^2\right)}{\sum_{k \neq i} \exp\left(-\|x_i - x_k\|^2 / 2\sigma_i^2\right)}$$
 Vecindario (parametrizable)

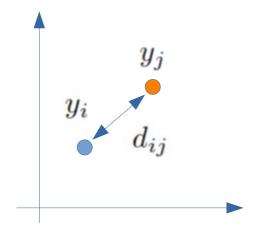
Definimos la proyección tal que:  $q_{j|i} = \frac{\exp\left(-\|y_i - y_j\|^2\right)}{\sum_{k \neq i} \exp\left(-\|y_i - y_k\|^2\right)}$ 

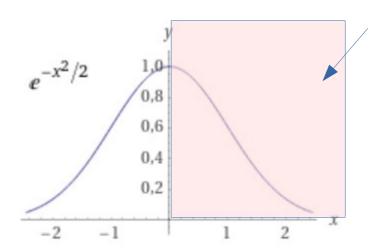
Notar que:  $p_{i|i} = q_{i|i} = 0$ .

# Stochastic Neighbor Embedding (SNE)

Hacemos lo mismo en un espacio de menor dimensionalidad (proyección):

$$q_{j|i} = \frac{\exp(-\|y_i - y_j\|^2)}{\sum_{k \neq i} \exp(-\|y_i - y_k\|^2)}$$





# Stochastic Neighbor Embedding (SNE)

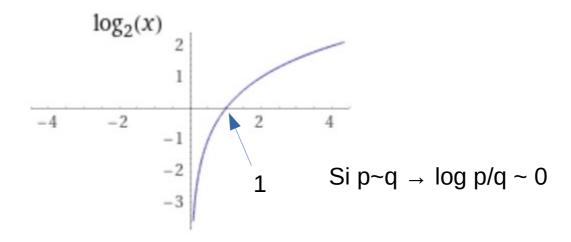
¿Cómo mido cuanto se parece el espacio original al proyectado?

Voy a comparar distribuciones de probabilidad.

Divergencia de Kullback-Leibler:

$$C = \sum_{i} KL(P_i||Q_i) = \sum_{i} \sum_{j} p_{j|i} \log \frac{p_{j|i}}{q_{j|i}}$$

La divergencia es menor en la medida que ambas distribuciones son más parecidas.



# Model complexity

Principio (navaja de Ockham o principio de parsimonia)

"El modelo más simple es también el modelo más plausible"



### Model complexity

Principio (navaja de Ockham o principio de parsimonia)

"El modelo más simple es también el modelo más plausible"

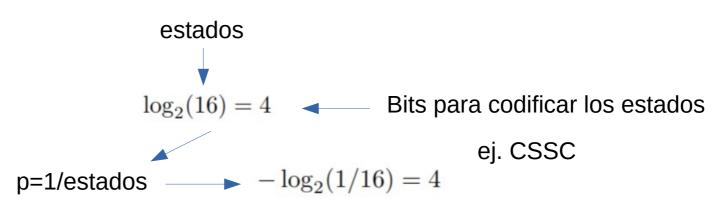


Una medida de complejidad: Entropía (basada en familias de objetos)

$$H(P_i) = -\sum_j p_{j|i} \log_2 p_{j|i}.$$

Explicación: entropía como medida de información.

Lanzamos una moneda 4 veces. Posibles estados del ejercicio:  $2 \cdot 2 \cdot 2 \cdot 2$ 



### Model complexity

Si los eventos no son equiprobables, debemos promediar:

$$H(P_i) = -\sum_j p_{j|i} \log_2 p_{j|i}.$$

Información codificada en el espacio original

Volvamos a SNE:

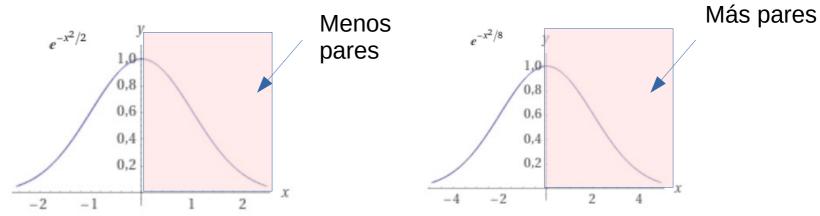
El usuario define:  $Perp(P_i) = 2^{H(P_i)}$ 

 $\sigma = 1$ 

Me da el # de estados promedio (vecinos de cada punto)

lo cual permite determinar  $\sigma_i$  (internamente).

Es decir, el usuario define la complejidad de la proyección, la cual es modelada en sigma!!!



### Multi-Dimensional Scaling (MDS)

MDS = Principal Coordinate Analysis (PCoA)

Dos variantes: métrica (datos continuos) y no métrica (datos ordinales)

MDS: se calcula una matriz de proximidades o distancias en el espacio original. La proyección preserva las distancias (valores) originales.

Non metric MDS: se calcula una matriz de proximidades o distancias en el espacio original. La proyección preserva el orden entre los objetos.

Matriz de distancias entre objetos

$$\begin{bmatrix} 0 \\ d(2,1) & 0 \\ d(3,1) & d(3,2) & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ d(n,1) & d(n,2) & \cdots & \cdots & 0 \end{bmatrix}$$

### Multi-Dimensional Scaling (MDS)

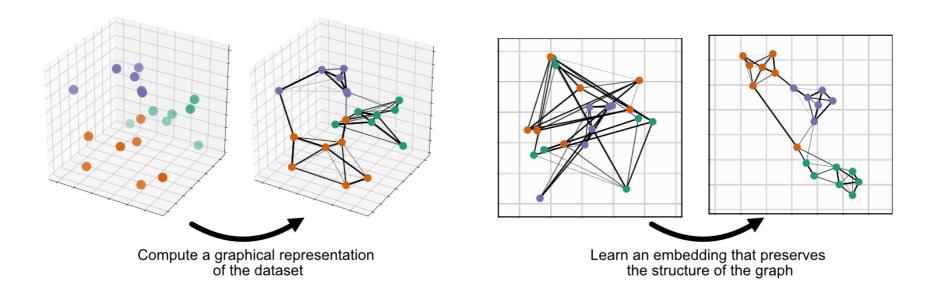
MDS: para random projections de X, se calcula:

$$stress = \sqrt{\frac{\sum_{i} \sum_{j} (d_{ij} - \hat{d}_{ij})}{\sum_{i} \sum_{j} (d_{ij}^{2})}}$$

Luego se usa un algoritmo iterativo que optimiza la función objetivo.

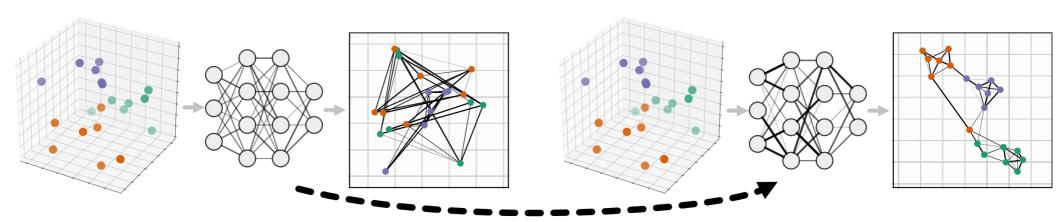
# Uniform Manifold Approximation and Projection (UMAP)

Idea básica: UMAP calcula un grafo que representa los datos, luego aprende un embedding a partir del grafo.



# Uniform Manifold Approximation and Projection (UMAP)

#### UMAP paramétrico



Learn a set of neural network weights that preserves the structure of the graph

# - KMEANS -

Clustering permite entender como se agrupan los datos

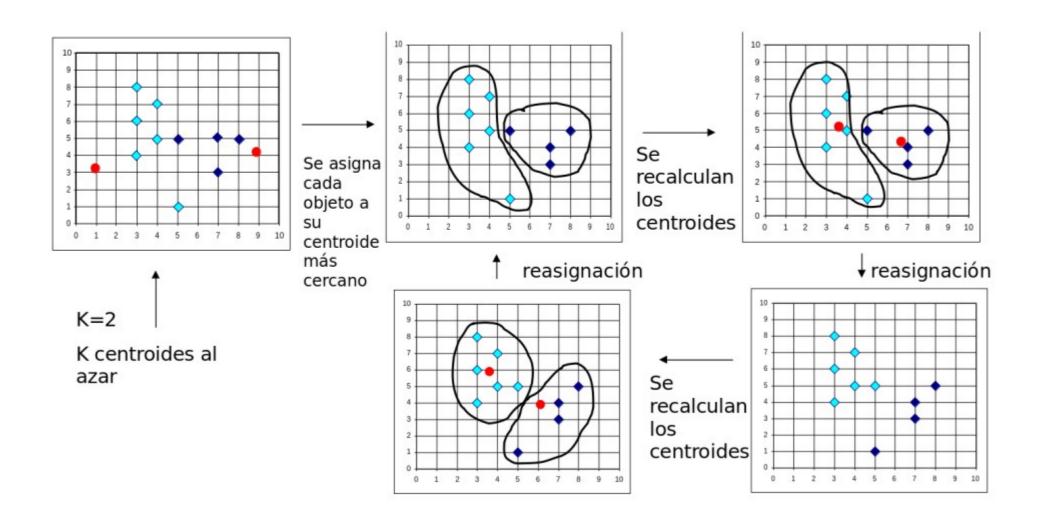
- Cada cluster en K-means es definido por un centroide.
- Objetivo: optimizar alguna noción de distancia:
  - Intra-cluster: (Minimizar) distancia entre objetos de un cluster a su centroide.
  - 2. Inter-cluster: (Maximizar) distancia entre objetos de clusters distintos.
- Centroide:

$$c_i = \frac{1}{m_i} \sum_{x \in C_i} x$$

donde  $C_i$  denota un cluster.

- Idea del algoritmo:
  - Asignación inicial: k centroides al azar.
  - Reasignación: asignar cada objeto a su centroide más cercano (algoritmo avaro).
  - Recomputación: recalcular los centroides.

# Ejemplo



#### Hechos importantes:

- K-means converge. (McQueen, 67)
- Criterios de parada
  - 1. Iteraciones: (Máximo) número de iteraciones.
  - 2. Error tolerado: (Optimizar) alguna noción de distancia entre objetos.
- Complejidad:
  - K-means es NP hard en cualquier espacio d-dimensional con distancia Euclideana o coseno.
  - 2. K-means es NP hard para cualquier valor de k.

SSE: Suma de errores al <sup>2</sup>

# Clustering con k-means

k-means minimiza el SSE: 
$$\mathrm{SSE} = \sum_{i=1}^K \sum_{x \in C_i} (c_i - x)^2$$
 implícitamente

implícitamente

k-means minimiza el SSE: 
$$SSE = \sum_{i=1}^{K} \sum_{x \in C_i} (c_i - x)^2$$
 implícitamente

$$\frac{\partial}{\partial c_k} SSE = \frac{\partial}{\partial c_k} \sum_{i=1}^K \sum_{x \in C_i} (c_i - x)^2$$

$$= \sum_{i=1}^K \sum_{x \in C_i} \frac{\partial}{\partial c_k} (c_i - x)^2$$

$$= \sum_{x \in C_k} 2 * (c_k - x_k) = 0$$

implícitamente

k-means minimiza el SSE: 
$$SSE = \sum_{i=1}^{K} \sum_{x \in C_i} (c_i - x)^2$$
 implícitamente

$$\frac{\partial}{\partial c_k} SSE = \frac{\partial}{\partial c_k} \sum_{i=1}^K \sum_{x \in C_i} (c_i - x)^2$$

$$= \sum_{i=1}^K \sum_{x \in C_i} \frac{\partial}{\partial c_k} (c_i - x)^2$$

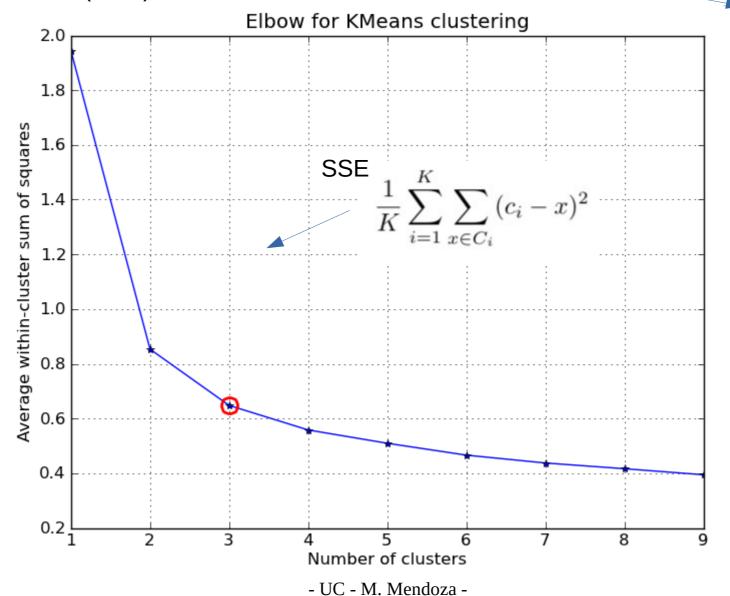
$$= \sum_{x \in C_k} 2 * (c_k - x_k) = 0$$

$$\sum_{x \in C_k} 2 * (c_k - x_k) = 0 \Rightarrow m_k c_k = \sum_{x \in C_k} x_k \Rightarrow c_k = \frac{1}{m_k} \sum_{x \in C_k} x_k$$

# elementos en el clúster

Variar k buscando el codo

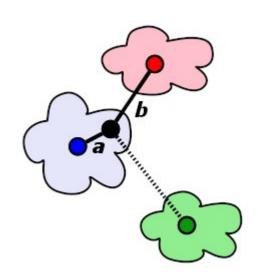
ELBOW (codo):



Silhouette:

Congruencia de x<sub>i</sub> a C<sub>i</sub>: 
$$a(i) = \frac{1}{|C_i|-1} \sum_{j \in C_i, i \neq j} d(i,j)$$

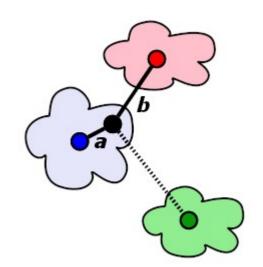
Congruencia de  $x_i$  a otros clusters:  $b(i) = \min_{k \neq i} \frac{1}{|C_k|} \sum_{i \in C_k} d(i, j)$ 



Silhouette:

Congruencia de 
$$\mathbf{x_i}$$
 a  $\mathbf{C_i}$ :  $a(i) = \frac{1}{|C_i|-1} \sum_{j \in C_i, i \neq j} d(i,j)$ 

Congruencia de 
$$\mathbf{x_i}$$
 a otros clusters:  $b(i) = \min_{k \neq i} \frac{1}{|C_k|} \sum_{j \in C_k} d(i, j)$ 



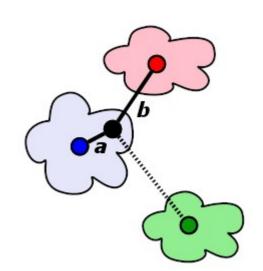
Silhouette Coef.: 
$$s(i) = \frac{b(i) - a(i)}{\max\{a(i), b(i)\}}$$
, si  $|C_i| > 1$ ,

$$s(i) = 0$$
, si  $|C_i| = 1$ .

Silhouette:

Congruencia de 
$$\mathbf{x_i}$$
 a  $\mathbf{C_i}$ :  $a(i) = \frac{1}{|C_i|-1} \sum_{j \in C_i, i \neq j} d(i,j)$ 

Congruencia de 
$$\mathbf{x}_i$$
 a otros clusters:  $b(i) = \min_{k \neq i} \frac{1}{|C_k|} \sum_{j \in C_k} d(i, j)$ 



Silhouette Coef.: 
$$s(i) = \frac{b(i) - a(i)}{\max\{a(i), b(i)\}}$$
, si  $|C_i| > 1$ ,

$$s(i) = 0$$
, si  $|C_i| = 1$ .

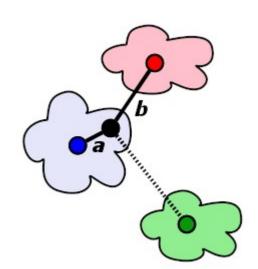


¿Intervalo?

Silhouette:

Congruencia de 
$$\mathbf{x_i}$$
 a  $\mathbf{C_i}$ :  $a(i) = \frac{1}{|C_i|-1} \sum_{j \in C_i, i \neq j} d(i,j)$ 

Congruencia de 
$$\mathbf{x}_i$$
 a otros clusters:  $b(i) = \min_{k \neq i} \frac{1}{|C_k|} \sum_{j \in C_k} d(i, j)$ 



Silhouette Coef.: 
$$s(i) = \frac{b(i) - a(i)}{\max\{a(i), b(i)\}}$$
, si  $|C_i| > 1$ ,

$$s(i) = 0$$
, si  $|C_i| = 1$ .



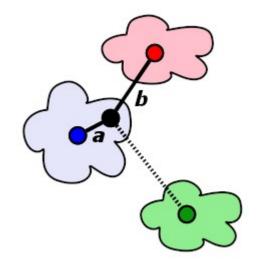
[-1, 1]

Silhouette:

Un valor alto indica poca congruencia

Congruencia de x<sub>i</sub> a C<sub>i</sub>: 
$$a(i) = \frac{1}{|C_i|-1} \sum_{j \in C_i, i \neq j} d(i,j)$$

Congruencia de 
$$\mathbf{x}_i$$
 a otros clusters:  $b(i) = \min_{k \neq i} \frac{1}{|C_k|} \sum_{j \in C_k} d(i, j)$ 



Silhouette Coef.:

$$s(i) = \frac{b(i) - a(i)}{\max\{a(i), b(i)\}}, \text{ si } |C_i| > 1,$$

$$s(i) = 0$$
, si  $|C_i| = 1$ .

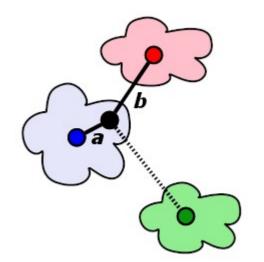
[-1, 1]

Silhouette:

Un valor alto indica poca congruencia

Congruencia de 
$$\mathbf{x_i}$$
 a  $\mathbf{C_i}$ :  $a(i) = \frac{1}{|C_i|-1} \sum_{j \in C_i, i \neq j} d(i,j)$ 

Congruencia de 
$$x_i$$
 a otros clusters:  $b(i) = \min_{k \neq i} \frac{1}{|C_k|} \sum_{j \in C_k} d(i, j)$ 



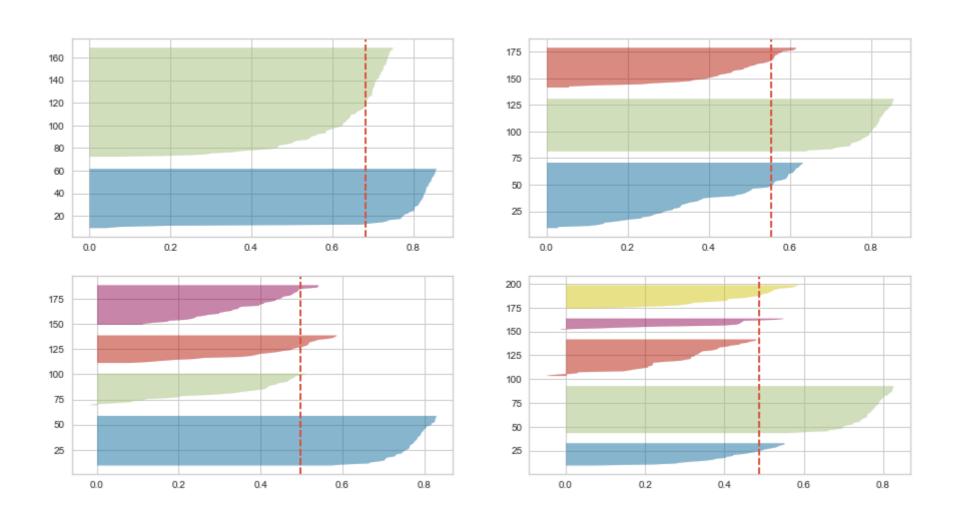
Silhouette Coef.: 
$$s(i) = \frac{b(i) - a(i)}{\max\{a(i), b(i)\}}, \quad \text{si} \quad |C_i| > 1,$$

$$s(i) = 0, \quad \text{si} \quad |C_i| = 1.$$

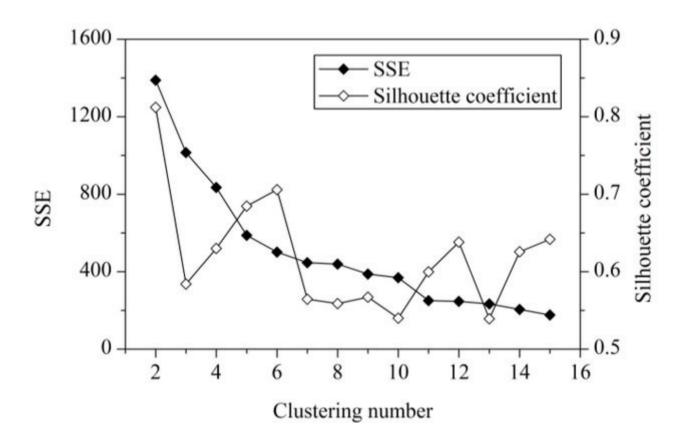
Un valor alto indica alta congruencia

$$[-1, 1]$$

### Silhouette promedio:

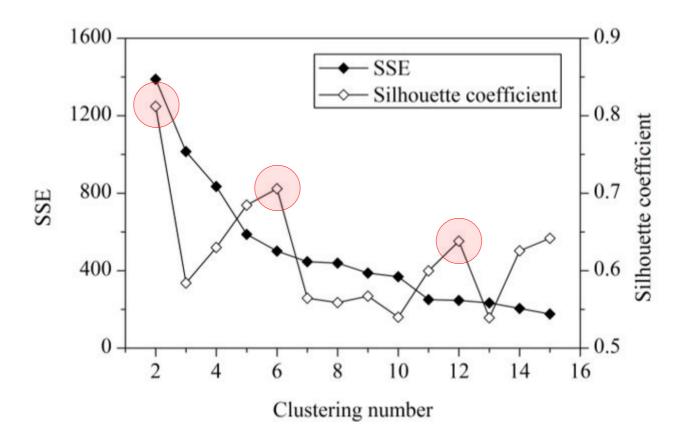


#### Silhouette v/s ELBOW:



¿Con cuál se quedan?

#### Silhouette v/s ELBOW:



¿Con cuál se quedan?