

$$\lambda = v T \Rightarrow \boxed{\omega = k v}$$

(255)<sub>r</sub>

63

- La generalizzazione ad una direzione di propagazione qualsiasi, cioè ad un'onda con velocità generica  $\vec{v}$  è:

$$\boxed{a(t, \vec{x}) = a \sin(\omega t - \vec{k} \cdot \vec{x})} \quad (256)_r$$

dove  $\vec{k}$  è detto "vettore (numero) d'onda", e la "relazione di dispersione",

(255)<sub>r</sub> è generalizzata a

$$\boxed{\omega^2 = v^2 |\vec{k}|^2} \quad (257)_r$$

- Se  $a(t, \vec{x})$  è una grandezza scalare, è necessario che lo fase in (256) ha un invariante. Notiamo che possiamo scrivere

$$\begin{aligned} \omega t - \vec{k} \cdot \vec{x} &= -\frac{1}{c} (-\omega_j c t + \vec{k} \cdot \vec{x}) = \cancel{\frac{1}{c} (-\omega_j c t + \vec{k} \cdot \vec{x})} \\ &= -\left(-\frac{\omega}{c} \cdot x^0 + \vec{k} \cdot \vec{x}\right) \end{aligned} \quad (258)_r$$

Introducendo

$$\boxed{k_\mu = \left(-\frac{\omega}{c}, \vec{k}\right)} \quad (259)_r$$

abbiamo quindi

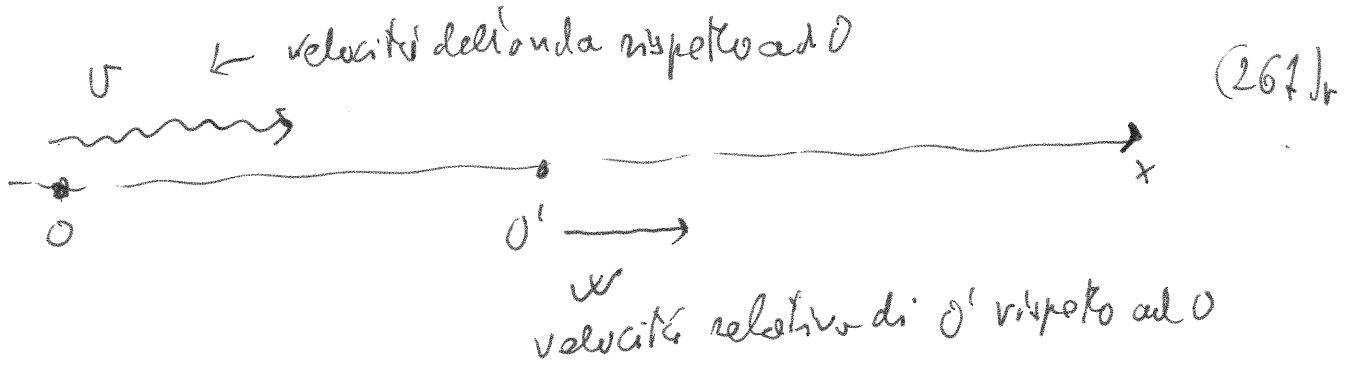
$$\begin{aligned} \omega t - \vec{k} \cdot \vec{x} &= -\left(k_0 x^0 + \vec{k} \cdot \vec{x}\right) = -k_\mu x^\mu \\ &= -k \cdot x \end{aligned} \quad (260)_r$$

Questo è un invariante  $\Leftrightarrow k_\mu$  è un quadrivettore covariante!

- Da questo semplice statement segue, in particolare, l'espressione dell' Effetto Doppler relativistico

### Effetto Doppler Longitudinale

Supponiamo che l'onda si propaghi nella direzione  $x$  e consideriamo l'effetto di una T.L. collineare:



La TL che collega le coordinate di  $O'$  ed  $O$  è effettuata dalla

matrice  $\hat{\Lambda} = \gamma \begin{pmatrix} 1 & -\beta \\ -\beta & 1 \end{pmatrix}$ , con  $\beta = \frac{u}{c}$  :  $\gamma = \frac{1}{\sqrt{1-\beta^2}}$  (262)<sub>r</sub>

sulle coordinate  $x^0, x^1$  mentre  $x^2, x^3$  sono invariate: ~~Da qui~~

La trasformazione inversa si ha per  $\beta \rightarrow -\beta$ :

$$\hat{\Lambda}^{-1} = \gamma \begin{pmatrix} 1 & \beta \\ \beta & 1 \end{pmatrix} \quad (263)_r$$

Da qui la trasformazione di  $K_\mu$ ,

$$K_\mu \rightarrow K'_\mu = (\hat{\Lambda}^{-1})^\top K$$

diviene semplicemente

$$\begin{cases} K_0' = \gamma K_0 + \gamma \beta K_1 \\ K_1' = \gamma \beta K_0 + \gamma K_1 \end{cases} \quad \begin{matrix} (K \equiv K_1) \\ \xrightarrow{K_0 = -\frac{\omega}{c}} \end{matrix} \quad \begin{cases} \omega' = \gamma \omega - \gamma \beta c K \\ K' = -\gamma \beta \frac{\omega}{c} + \gamma K \end{cases} \quad (265)_r$$

con  $K_2' = K_2$ ,  $K_3' = K_3$ .

Ricordando la relazione di dispersione (255)r, cui 65  
 $\omega = kv$  in questo caso, la (265)r si può scrivere come ( $k_0 = \omega$ )

$$\left\{ \begin{array}{l} \omega' = \gamma \omega \left(1 - \frac{v}{c}\right) \\ k' = \gamma k \left(1 - \frac{v}{c}\right) \end{array} \right. \quad \text{Effetto Doppler Longitudinale} \quad (266)r$$

$$(k_2' = k_2, \quad k_3' = k_3)$$

• Nel limite non-relativistico si ha  $\gamma(\omega) \rightarrow 1$ ,  $\frac{v\omega}{c^2} \ll 1$  per cui queste formule si riducono alle usuali espressioni classiche:

$$\left\{ \begin{array}{l} \omega' = \omega \left(1 - \frac{v}{c}\right) \\ k' = k \end{array} \right. \quad (267)r$$

• Nel limite non-relativistico, infatti, la lunghezza d'onda  $\lambda = \frac{2\pi}{k}$  non varia.

• N.B. La (266)r è consistente con la legge di composizione delle velocità. Infatti,

$$v' = \frac{\omega'}{k'} = \frac{v - \omega}{1 - \frac{v\omega}{c^2}} \quad (268)r$$

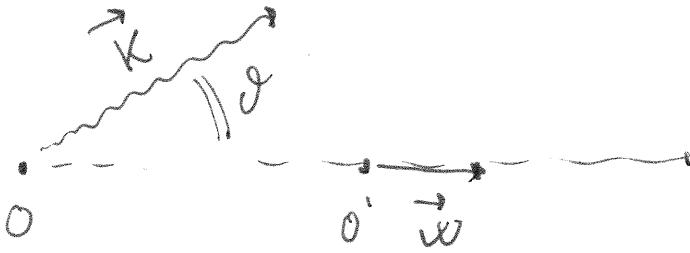
• Effetto Doppler Longitudinale per onde luminose

Se l'onda si propaga con velocità  $c$  (cioè si ha  $\frac{\omega}{k} = c$ ) la (266)r dà come

$$\left\{ \begin{array}{l} \omega' = \gamma \omega \left(1 - \frac{v}{c}\right) = \frac{1-\beta}{\sqrt{1-\beta^2}} \omega = \sqrt{\frac{1-\beta}{1+\beta}} \omega \\ k' = \gamma k \left(1 - \frac{v}{c}\right) = \dots = \sqrt{\frac{1-\beta}{1+\beta}} k \end{array} \right. \quad (269)r$$

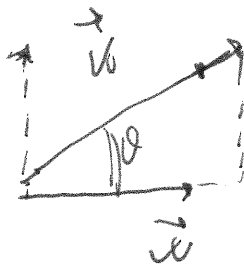
# Effetto Doppler: formule generali

Supponiamo ora di effettuare una TL dove la velocità  $\vec{w}$  non è collineare a  $\vec{k}$

(270)<sub>r</sub>

Definiamo un  $\theta$  l'angolo tra il vettore  $\vec{k}$  e la velocità relativa  $\vec{w}$

Possiamo distinguere la componente parallela e trasversa di  $\vec{k}$ :



$$\begin{cases} k_{\parallel} = |\vec{k}| \cos \theta \\ k_{\perp} = |\vec{k}| \sin \theta \end{cases} \quad (271)_r$$

$$\Rightarrow \tan \theta = \frac{k_{\perp}}{k_{\parallel}}$$

Sotto la TL con velocità  $\vec{w}$ , si ha l'analogo della (265)<sub>r</sub> in cui  $k_{\parallel} \rightarrow k'_{\parallel}$ , mentre  $k_{\perp}$  rimane invariato. Dunque

$$\begin{cases} \omega' = \gamma \omega - \gamma |\vec{w}| k_{\parallel} = \gamma \omega - \gamma |\vec{w}| |\vec{k}| \cos \theta \\ k'_{\parallel} = \gamma k_{\parallel} - \gamma \frac{|\vec{w}| \omega}{c^2} = \gamma k_{\parallel} \\ k'_{\perp} = k_{\perp} \end{cases} \quad (272)_r$$

La relazione di dispersione è

$$|\omega| = v |\vec{k}|$$

(273)<sub>r</sub>

per cui troviamo

$$\begin{cases} \omega' = \gamma \omega \left( 1 - \frac{|\vec{w}|}{v} \cos \theta \right) \\ k'_{\parallel} = \gamma k_{\parallel} \left( 1 - \frac{|\vec{w}|}{v} \frac{1}{\cos \theta} \right) \end{cases}, \quad \boxed{k'_{\perp} = k_{\perp}} \quad (274)_r$$

(274)<sub>r</sub>

- La prima equazione ci dice che vi è una modifica di  $\omega$  anche per  $\vartheta = \pi/2$  (è l'effetto Doppler trasverso).

$$\omega' = \gamma \omega \quad (\text{per } \vartheta = \pi/2) \quad (275)_r$$

- Notiamo che l'angolo da cui è vista la direzione di propagazione dell'onda cambia anch'esso: nel  $SR'$ , analogamente alla (271)<sub>r</sub> avremo

$$\begin{cases} \kappa_{||}' = |\vec{\kappa}'| \cos \vartheta' \\ \kappa_{\perp}' = |\vec{\kappa}'| \sin \vartheta' \end{cases} \Rightarrow \operatorname{tg} \vartheta' = \frac{\kappa_{\perp}'}{\kappa_{||}'} \quad (276)_r$$

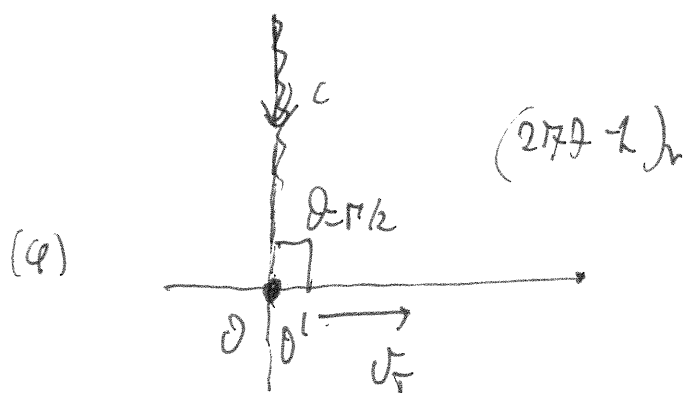
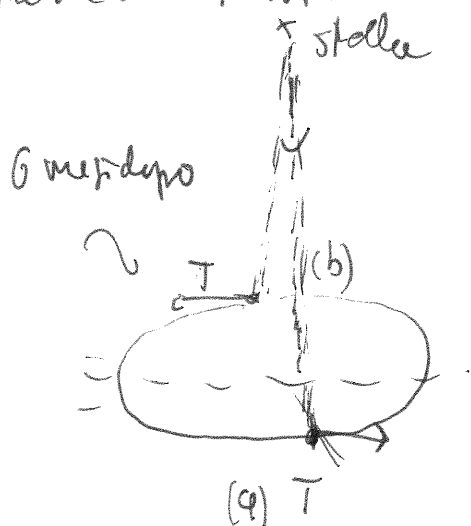
per cui dalla (274)<sub>b</sub> otteniamo, ricambiandola (271)<sub>r</sub>:

$$\operatorname{tg} \vartheta' = \frac{\kappa_{\perp}}{\gamma \kappa_{||} \left( 1 - \frac{|\vec{\omega}| v}{c^2} \frac{1}{\cos \vartheta} \right)} = \frac{\sin \vartheta}{\gamma \cos \vartheta \left( 1 - \frac{|\vec{\omega}| v}{c^2} \frac{1}{\cos \vartheta} \right)}$$

$$\boxed{\operatorname{tg} \vartheta' = \frac{\sin \vartheta}{\gamma \left( \cos \vartheta - \frac{|\vec{\omega}| v}{c^2} \right)}} \quad (277)_r$$

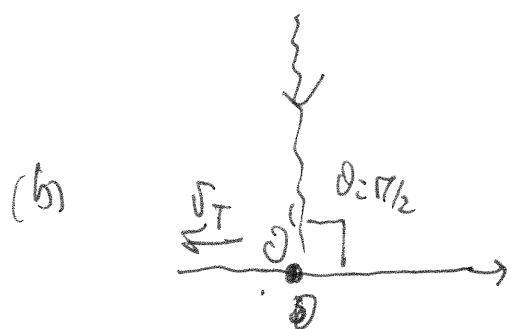
# Aberrazione della luce stellare

- Supponiamo di osservare una stella dalla Terra nelle stesse condizioni ma a 6 mesi di distanza.
- Per semplicità consideriamo una stella che, se la Terra fosse ferma, ci apparirebbe allo zenit.



$O$  = osservatore inerziale solidale con la stella

$O'$  = osservatore terrestre



In a),  $\beta = v_T/c$  ( $\sim 10^{-4}$ )  $v = c$

$$\theta = \pi/2$$

La 277 a dice che per l'osservatore terrestre

$$\tan \theta' = \frac{1}{-\gamma \beta} \quad (277-3)r$$

In b) abbiamo semplicemente  $v_T \rightarrow -v_T$ , i.e.  $\beta \rightarrow -\beta$  ( $\gamma \rightarrow \gamma$ ):

$$\tan \theta'' = \frac{1}{\gamma \beta}$$

(277-4)r

con  $\beta \sim 10^{-4}$ ,  $\frac{1}{\gamma\beta} \sim \frac{\sqrt{1-\beta^2}}{\beta} \sim \frac{1}{\beta} \gg 1$ . (277-5)<sub>r</sub> 67+ms

quindi  $\vartheta'$  e  $\vartheta''$  sono molto prossimi a  $\pi/2$ : abbiamo

$\frac{1}{\gamma} \frac{1}{\gamma\beta} \gg 1 \rightarrow \vartheta'' = \pi/2 - \alpha$  ( $\alpha \ll 1$ ) (277-6)<sub>r</sub>

$\frac{1}{\gamma} \frac{1}{\gamma\beta} \ll 1 \Rightarrow \vartheta' = \pi/2 + \alpha$   $\alpha$

invece

$\Rightarrow |\vartheta' - \vartheta''| = 2\alpha \approx 2 \tan \alpha = 2 \tan(\pi/2 - \vartheta'') = \frac{2}{\tan \vartheta''}$

$= 2\beta\gamma \sim \boxed{2\beta}$  (277-7)<sub>r</sub>

che è in accordo con le osservazioni.

• Esercizio generalizzare il caso in cui la stella non si muove per un osservatore inerziale che abbia  $\vartheta \neq \pi/2$ .

• Equazione del moto per una particella libera (~~in movimento~~)

• Anche in RS, l'assunzione è che valga il principio di inerzia: in assenza di interazioni, in ogni SR. inerziale un punto materiale si muove di moto rettilineo uniforme, dunque con  $\vec{v} = \frac{d\vec{x}}{dt} = \text{costante}$ .  
 • Se è costante  $\vec{v}$ , è costante anche la quadrivelocità  $u^\mu$

$u^\mu = (\gamma(\vec{v})c, \gamma(\vec{v})\vec{v}) = \text{costante}$  (278)<sub>r</sub>

possiamo esprimere questa richiesta in forma <sup>di</sup> covariante come  
equazione del moto quadrivettoriale:

$$\frac{dU^\mu}{d\tau} = \frac{d^2 X^\mu}{d\tau^2} = 0 \quad (279)_r$$

NB si introduce anche il nome "quadrivettore", per il vettore

$$a^\mu \equiv \frac{dU^\mu}{d\tau} = \frac{d^2 X^\mu}{d\tau^2} \quad (280)_r$$

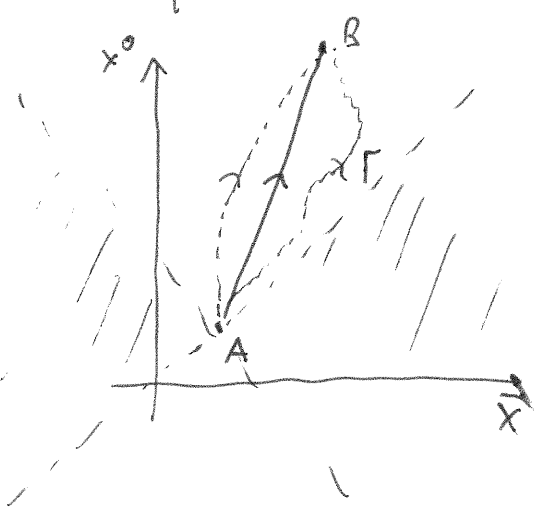
Le traiettorie nello spazio di Minkowski sono dunque rettilinee:  
l'espressione delle eq. del moto (279)<sub>r</sub> è

$$X^\mu(\tau) = X_0^\mu + \tau U^\mu \quad \mu = 0, 1, 2, 3 \quad (281)_r$$

ovè

$$X^0(\tau) = X_0^0 + \tau U^0, \quad X^1(\tau) = X_0^1 + \tau U^1, \quad \dots \quad (282)_r$$

che è l'eq. di una retta in forma parametrica



Per collegare gli eventi A e B, la  
particella libera segue la traiettoria  
rettilinea nello sp-tempo.  
Tra tutte le traiettorie  $\Gamma$  possibili, questa  
è la traiettoria che <sup>misura</sup> ~~minimizza~~ <sup>minimizza</sup> l'intervallo  
di tempo proprio  $\Delta\tau_{AB}(\Gamma)$

*estremi*

possiamo quindi derivare le eq. del moto (279)<sub>r</sub> da un principio di ~~minimizzazione~~  
azione in cui l'azione (con estremi fissati a A e B) è:

$$S_{AB}[\Gamma] = -mc^2 \Delta\tau_{AB}[\Gamma] = -mc \sqrt{-\Delta s_{AB}^2(\Gamma)} \quad (283)_r$$



• Ricordiamo che

$$-c^2 \Delta \tau_{AB}^2 = \Delta S_{AB}^2 < 0 \quad (274)_r$$

per la traiettoria di una particella massiva, dato che gli eventi A e B sono temporalmente separati: possono essere collegati da un segnale che è la particella stessa che viaggia con velocità  $< c$ .

• Il fattore  $mc$  è necessario per ragioni dimensionali:

$$[mc^2 \Delta \tau] = [\text{energia} \times \text{tempo}] = [\text{azione}] \quad (285)_r$$

• L'azione dunque si può scrivere come

$$\underbrace{\int_{\Gamma_m} [\dots] = -mc^2 \int_{\Gamma_m} d\tau}_{\text{lungo } \Gamma} = -mc^2 \int_{\Gamma} \underbrace{\sqrt{-\frac{dx^\mu}{dt} \eta_{\mu\nu} \frac{dx^\nu}{dt}}}_{=c} d\tau \quad (286)_r$$

• B. Se la traiettoria  $\Gamma$  è finita, e  $\tau$  è il tempo proprio lungo  $\Gamma$ , allora

$$-\frac{dx^\mu}{d\tau} \eta_{\mu\nu} \frac{dx^\nu}{d\tau} = -\frac{dx^\mu}{d\tau} \frac{dx_\mu}{d\tau} = c^2 \quad (287)_r$$

• Sostituendo l'ultima forma per  $c$  è utile per fare le variazioni di  $S$  rispetto alla traiettoria.

• Se parametrizziamo la traiettoria col tempo coordinato  $t$ , abbiamo

$$d\tau = \frac{dt}{\gamma} = \sqrt{1 - \frac{\vec{v}^2}{c^2}} dt \quad (288)_r$$

per cui dove  $\vec{v}(t) = \frac{d\vec{x}(t)}{dt}$  lungo la traiettoria, dunque

$$\underbrace{\int_{\Gamma_m} [\dots]}_{\text{lungo } \Gamma} = -mc^2 \int_{t_A}^{t_B} dt \sqrt{1 - \frac{\vec{v}^2}{c^2}} \quad (289)_r$$

• Nel limite non-relativistico,  $\frac{v^2}{c^2} \ll 1$ , lungo tutta la traiettoria,

70

$$S \sim -mc^2 \int_{t_A}^{t_B} dt \left( 1 - \frac{1}{2} \frac{v^2}{c^2} + \dots \right) =$$

$$S = -mc^2 \Delta t_{AB} + \int_{t_A}^{t_B} dt \cdot \frac{1}{2} m v^2 + \dots \quad (290)_h$$

$\Delta t_{AB}$  fissato, indipendente  
della traiettoria  
irrelevantemente nelle  
variazioni

$\uparrow$  Azione non-relativistica  
della particella libera

• Da questa azione possiamo determinare la traiettoria classica  $\uparrow$   
chiedendo che essa sia stabile rispetto a piccole variazioni arbitrarie di  $\tau$ :

$$X^\mu(\tau) \rightarrow X^\mu(\tau) + \delta X^\mu(\tau) \quad (291)_h$$

N.B.  $\Delta \tau$  non è piccolo tempo proprio della traiettoria variata:

$\Rightarrow$  prima di esplicitare l'effetto della variazione non possiamo assumere

$$-\frac{dx^\mu}{d\tau} \eta_{\mu\nu} \frac{dx^\nu}{d\tau} = c^2. \quad \text{Dunque chiediamo}$$

$$0 = \delta S = -mc \int_{\tau^1}^{\tau^2} \delta \left( \sqrt{-\frac{dx^\mu}{d\tau} \eta_{\mu\nu} \frac{dx^\nu}{d\tau}} \right) d\tau =$$

$$= -mc \int_{\tau^1}^{\tau^2} \frac{1}{2} \frac{1}{\sqrt{-\frac{dx^\mu}{d\tau} \eta_{\mu\nu} \frac{dx^\nu}{d\tau}}} \cdot 2 \left( - \right) \frac{dx^\mu}{d\tau} \eta_{\mu\nu} \frac{d\delta x^\nu}{d\tau} \cdot d\tau \quad (292)_h$$

ora  $g_{\mu\nu}$  viene valutato nella traiettoria "originaria",  $\rightarrow = c^2$

Dunque, integrando per parti,

71

$$0 = -m \int_{-\tau}^{\tau} d\tau \frac{d^2 x^\mu}{d\tau^2} \eta_{\mu\nu} \delta x^\nu \quad (293)_r$$

per  $\delta x^\nu$  arbitrario, da cui

$$\left| \frac{d^2 x^\mu}{d\tau^2} = \frac{d u^\mu}{d\tau} = 0 \right| \quad (294)_r$$

così proprio l'eq. del moto deriva per una particella libera, ~~da~~ (279)<sub>r</sub>.

In termini del quadrivettore, si comprende

$$\left| \frac{d p^\mu}{d\tau} = 0 \right| \quad (295)_r$$

ovè alla conservazione del quadrivettore per una particella libera

. Quadrivettore accelerazione Se introduciamo

$$\left| a^\mu \equiv \frac{d^2 x^\mu}{d\tau^2} = \frac{d u^\mu}{d\tau} \right| \quad (296)_r$$

l'eq. del moto è semplicemente

$$\left| a^\mu = 0 \right| \quad (297)_r$$

per una particella libera. Ricordiamo che (eq (244)<sub>r</sub>)

$$u^\mu = (\gamma c, \gamma \vec{v}) \quad (298)_r$$

da cui abbiamo

$$a^\mu = \frac{d u^\mu}{d\tau} = \frac{d}{d\tau} (\gamma c, \gamma \vec{v}) = \left( c \gamma \frac{d\gamma}{dt}, \gamma \frac{d}{dt} (\gamma \vec{v}) \right) \quad (299)_r$$