

Complementi di elettromagnetismo

Ritorniamo alle equazioni di Maxwell

I fenomeni elettro-magnetici sono governati dalle equazioni di Maxwell:

$$\begin{cases} \vec{\nabla} \cdot \vec{E} = \rho / \epsilon_0 & (1) \\ \vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0 & (2) \\ \vec{\nabla} \times \vec{E} + \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} = 0 & (3) \\ \vec{\nabla} \times \vec{B} - \mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} = \mu_0 \vec{j} & (4) \end{cases}$$

dove

$$\begin{cases} \rho(t, \vec{x}) = \text{densità di carica elettrica} \\ \vec{j}(t, \vec{x}) = \text{corrente elettrica} \end{cases} \quad (5)$$

• L'eq. (1) corrisponde alla legge di Gauss. Integrandola su di un volume V delimitato da una superficie chiusa Σ essa diviene



$$\int_V \vec{\nabla} \cdot \vec{E} dV = \frac{1}{\epsilon_0} \int_V \rho dV = \frac{Q}{\epsilon_0}$$

(1) Stokes

$$\Rightarrow \boxed{\Phi_E(\Sigma) = \frac{Q}{\epsilon_0}} \quad (6)$$

$$\int_{\Sigma} \vec{E} \cdot d\vec{A} = \Phi_E(\Sigma)$$

↑ flusso del campo elettrico attraverso Σ

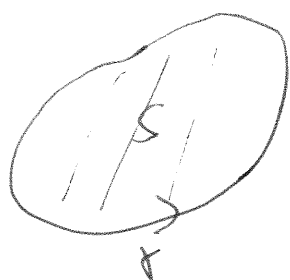
dove \oint è la curva totale contenuta in V , cioè all'interno di Σ .

- L'eq. (2) corrisponde all'assente di monopoli magnetici, cioè curve magnetiche isolate su cui possano terminare le linee di flusso di \vec{B} . Integrandola come per l'eq. (1) otteniamo con parallelogrammi analoghi,

$$\boxed{\oint_{\Sigma} \vec{B} \cdot d\vec{A} = 0 \quad (4)}$$

La "carica magnetica" è sempre nulla

- L'eq. (3) corrisponde alla legge di Faraday e nella sua prima integrale esprime la circuitazione del campo elettrico, integrandola su una superficie S bordata da una curva γ , si ha



$$\int_{\gamma} (\vec{\nabla} \times \vec{E}) \cdot d\vec{A} = - \frac{\partial}{\partial t} \int_S \vec{B} \cdot d\vec{A} = - \frac{\partial}{\partial t} \Phi_B(S)$$

// Stokes

↑
variazione del flusso
magnetico concatenato

circuitazione
del campo
elettrico $\int_{\gamma} \vec{E} \cdot d\vec{c}$

$$\Rightarrow \boxed{\int_{\gamma=\partial S} \vec{E} \cdot d\vec{c} = - \frac{\partial}{\partial t} \Phi_B(S) \quad (8)}$$

- L'eq. (4) include la legge di Ampere e la corrente di spostamento, e nella sua prima integrale esprime la circuitazione del campo magnetico lungo una curva chiusa γ

$$\oint_S (\vec{\nabla} \times \vec{B}) \cdot d\vec{A} = \mu_0 \epsilon_0 \frac{d}{dt} \oint_S \vec{E} \cdot d\vec{A} + \mu_0 \oint_S \vec{j} \cdot d\vec{A}$$

|| Stokes

$$\oint_C \vec{B} \cdot d\vec{\ell} = \mu_0 \epsilon_0 \frac{d}{dt} \Phi_E(S) + \mu_0 \Phi_j(S) \quad (9)$$

flusso elettrico
concentrato
flusso di corrente
concentrato

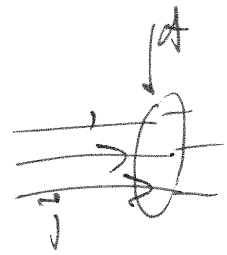
Le equazioni di Maxwell sono lineari (e anzi tiene conto della retro-azione dei campi stessi sulle cariche e correnti tramite le forze di Coulomb e Lorentz): i campi elettrici generati da diverse cariche sono sovrapponibili, e così pure i campi magnetici, generati da correnti.

• Dimensionalità nel S.I.

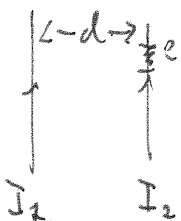
• nel S.I. le grandezze fondamentali sono

$$(10) \quad L, t, M, I, T, \dots$$

\uparrow
 corrente elettrica = flusso di densità di corrente
 $I(A) = \oint_j j(A)$



• La corrente elettrica è definita operativamente tramite la forza di Ampère (per unità di lunghezza) tra due fili paralleli percorsi da corrente:



$$\frac{F}{l} = \frac{2\mu_0}{4\pi} \frac{I_1 I_2}{d}$$

(11)

l'unità di misura scelta è l'Ampere (A), con

$$[\mu_0] = [F I^{-2}] \quad , \quad \mu_0 = 4\pi \cdot 10^{-7} N A^{-2} \quad (12)$$

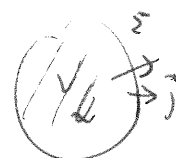
- La densità di corrente \vec{j} ha le dimensioni

$$[\vec{j}] = [I/L^2] \quad (12)$$

e si misura quindi in A/m^2 .

- l'equazione di continuità (che richiederemo a breve) in forma integrale si dice che

$$\frac{dQ}{dt} = \oint_V \vec{j} \cdot d\vec{\sigma} = I(\Sigma)$$



⇒ la carica ha dimensioni

$$\Rightarrow [Q] = [I \cdot t]$$

(13)

e si misura in Coulomb (C) $1C = 1A \cdot 1s$.

- la densità di carica ρ ha le dimensioni

$$[\rho] = [Q/V] = [Q L^{-3}] \quad (14)$$

- la forza di Coulomb, in modulo

$$F = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{Q_1 Q_2}{r^2} \quad (15)$$

si dice che

$$[\epsilon_0] = \left[\frac{Q^2}{L^2 \cdot F} \right] = \left[\frac{I^2 t^2}{L^2 M L t^{-2}} \right] = \left[\frac{I^2 t^4}{L^3 M} \right] \quad (16)$$

e il suo valore risulta sperimentalmente essere

$$\boxed{\epsilon_0 = 8.85 \cdot 10^{-12} C^2 N^{-1} m^{-2}} \quad (17)$$

- Il campo elettrico \vec{E} è una forza per unità di carica, dunque

$$[\vec{E}] = \left[\frac{F}{Q} \right] = \left[\frac{M L t^{-2}}{I \cdot t} \right] = [M L t^{-3} I^{-1}] \quad (18)$$

- Il campo magnetico \vec{B} è collegato ad \vec{E} dalla eq. di Maxwell (3), che a livello dimensionale implica

$$[\vec{B}] = \left[\vec{E} \cdot \frac{t}{L} \right] = \left[\frac{V}{v} \right] \quad (19)$$

- Lascia come esercizio di controllare che le eq. di Maxwell (1)-(4) sono tutte compatibili con le dimensionalità ora descritte.

- Equazione delle onde p.m. nel vuoto, e velocità della luce nel vuoto ($\rho=0, \vec{j}=0$) le eq. di Maxwell si riducono a:

$$\left\{ \begin{array}{l} \vec{\nabla} \cdot \vec{E} = 0 \\ \vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0 \\ \vec{\nabla} \times \vec{E} + \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} = \vec{0} \\ \vec{\nabla} \times \vec{B} - \mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} = \vec{0} \end{array} \right. \quad (20)$$

Derivando l'ultima eq. rispetto al tempo, ed usando per le stesse operazioni, otteniamo

$$\vec{0} = -\mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial^2 \vec{E}}{\partial t^2} + \vec{\nabla} \times \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} = -\mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial^2 \vec{E}}{\partial t^2} + \vec{\nabla} \times (\vec{\nabla} \times \vec{E}) \quad (21)$$

Posiamo ora usare l'identità

$$\vec{\nabla} \times (\vec{\nabla} \times \vec{E}) = -\Delta \vec{E} + \vec{\nabla} (\vec{\nabla} \cdot \vec{E}) \quad (22)$$

(vedi pag. 5 bis per un richiamo sulla dimostrazione)

Tenendo conto della 1^a equazione, $\vec{\nabla} \cdot \vec{E} = 0$, otteniamo

7. In generale, per qualsiasi tre vettori $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}$ che non commutano fra di loro, si ha

$$\boxed{\vec{a} \times (\vec{b} \times \vec{c}) = a_i b_j c^i - (\vec{a} \cdot \vec{b}) \vec{c}}$$

(22-1)

dove abbiamo usato la "convenzione di Einstein": indici ripetuti si intendono sommati. l'eq (22) è il caso $\vec{a} = \vec{b} = \vec{\nabla}, \vec{c} = \vec{\phi}$ (e \vec{a}, \vec{b} commutano).

Possiamo mostrare la (22-1) partendo dall'espressione in componenti del prodotto esterno:

$$\boxed{(\vec{a} \times \vec{b})^i = \epsilon^{ijk} a_j b_k}$$

(22-2)

dove ϵ^{ijk} è il tensore di Levi-Civita, totalmente antisimmetrico e tale che

$$1 = \epsilon^{123} = -\epsilon^{213} = \epsilon^{321} = -\epsilon^{312} = -\epsilon^{231} = \epsilon^{132}$$

(22-3)

Usando la (22-2) nel ~~lato~~ membro di sinistra della (22-1) abbiamo

$$[(\vec{a} \times (\vec{b} \times \vec{c}))]^i = \epsilon^{ijk} a_j (\vec{b} \times \vec{c})_k = \epsilon^{ijk} \underbrace{\epsilon_{k\ell m}}_{\epsilon^{ij\ell m}} a_j b^\ell c^m$$

(22-4)

Per il tensore di Levi-Civita vale la proprietà

$$\boxed{\epsilon^{kij} \epsilon_{k\ell m} = \delta^i_\ell \delta^j_m - \delta^j_\ell \delta^i_m}$$

(22-5)

Infatti, ad esempio, scegliendo $ij = 23$, \Rightarrow k può essere 1, e

$$\epsilon^{123} \epsilon_{1\ell m} \begin{matrix} \swarrow \text{gli indici} \\ \text{devono essere} \\ 2 \text{ o } 3 \end{matrix} \Rightarrow \begin{cases} \ell=2, m=3 & \ell=1, m=j \rightarrow 1 \\ \ell=3, m=2 & \ell=j, m=i \rightarrow -1 \end{cases}$$

Dunque la (22-4) diventa

$$[(\vec{a} \times (\vec{b} \times \vec{c}))]^i = (\delta^i_\ell \delta^j_m - \delta^j_\ell \delta^i_m) a_j b^\ell c^m = a_j b^i c^j - a_j b^j c^i$$

(22-6)

dove la (22-1) scritta in componenti.

$$-\mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial^2 \vec{E}}{\partial t^2} + \Delta \vec{E} = \vec{0} \quad (23)$$

Introducendo

$$c = \frac{1}{\sqrt{\epsilon_0 \mu_0}} \quad (24)$$

poniamo dunque

$$\left[-\frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \vec{E}}{\partial t^2} + \Delta \vec{E} = \vec{0} \right] \quad (25)$$

Questa è un'equazione delle onde (equazione di D'Alembert) con velocità di propagazione dell'onda pari a c .

Notiamo che dalle (12) e (15) abbiamo, analiticamente, (usando (93))

$$[\mu_0 \epsilon_0] = \left[\frac{F}{I} \frac{I}{L} \frac{L^2}{C^2} \right] = \left[\frac{F^2}{L^2} \right] = [V^{-2}] \quad (26)$$

e dai valori espliciti nella (92) e nella (97) si trova

$$c \approx 2.99 \times 10^8 \text{ m/s} \quad (27)$$

che ha esattamente lo stesso valore della velocità della luce nel vuoto.

Vediamo che la luce è infatti un'onda elettromagnetica.

[N.B. Anche \vec{B} soddisfa l'eq. delle onde]

• Equazione di continuità

In presenza di cariche e correnti ($\rho, \vec{j} \neq 0$) la consistenza delle equazioni di Maxwell (1)-(4) implica che esse soddisfanno una equazione di continuità.

Derivando l'eq. (1) rispetto a t otteniamo

7

$$\vec{\nabla} \cdot \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} = \frac{1}{\epsilon_0} \frac{\partial \rho}{\partial t} \quad (28)$$

Prendendo la divergenza dell'eq. (4) ~~che~~ abbiamo

$$\underbrace{\vec{\nabla} \cdot (\vec{\nabla} \times \vec{B})}_{=0} - \mu_0 \epsilon_0 \vec{\nabla} \cdot \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} = \mu_0 \vec{\nabla} \cdot \vec{j} \quad (29)$$

dove abbiamo usato il fatto che

$$\vec{\nabla} \cdot (\vec{\nabla} \times \vec{B}) = \partial_x (\cancel{\partial_y B_z} - \cancel{\partial_z B_y}) + \partial_y (\cancel{\partial_z B_x} - \cancel{\partial_x B_z}) + \partial_z (\cancel{\partial_x B_y} - \cancel{\partial_y B_x}) = 0 \quad (30)$$

(naturalmente, queste proprietà valgono per qualsiasi vettore).

La (29) si può scrivere come

$$\vec{\nabla} \cdot \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} = - \frac{1}{\epsilon_0} \vec{\nabla} \cdot \vec{j} \quad (31)$$

Confrontando con la (28) vediamo che

$$\frac{1}{\epsilon_0} \frac{\partial \rho}{\partial t} = - \frac{1}{\epsilon_0} \vec{\nabla} \cdot \vec{j} \Rightarrow \boxed{\frac{\partial \rho}{\partial t} + \vec{\nabla} \cdot \vec{j} = 0} \quad (32)$$

(equazione di continuità)

Integrando l'eq. di continuità su un volume V bordato da una superficie Σ abbiamo



$$\int_V \frac{\partial \rho}{\partial t} dV = \int_V \vec{\nabla} \cdot \vec{j} dV \stackrel{\text{teorema}}{=} \int_{\Sigma} \vec{j} \cdot d\vec{A} = \Phi_j(\Sigma) = I(\Sigma)$$

$$\frac{d}{dt} \int_V \rho dV = \frac{dQ(V)}{dt} \Rightarrow \boxed{\frac{dQ(V)}{dt} = I(\Sigma)} \quad (33)$$

Dunque la carica in una regione V varia nel tempo solo a seguito del flusso di corrente attraverso il suo bordo Σ .

• Forza elettromagnetica

Le eq. di Maxwell descrivono come una configurazione di cariche e correnti ~~teleattiva~~ influenza la forma dei campi e.m.. Ma dicono come, in senso inverso, una data configurazione di campi e.m. influenzi cariche e correnti.

• Nel caso in cui la ^{densità} carica e la densità di corrente sono associate ad una particella puntiforme di carica q e velocità \vec{v} (~~questo caso~~ tale effetto è dato dalla forza di Coulomb e di Lorentz sulla particella).

$$\boxed{\vec{F} = q \vec{E} + q \vec{v} \times \vec{B}} \quad (34)$$

• Una distribuzione continua di carica con densità ρ e densità di corrente \vec{j} subisce analogamente una densità di forza

$$\boxed{\vec{f} = \rho \vec{E} + \vec{j} \times \vec{B}} \quad (35)$$

• l'espressione dello ~~forza~~ di Lorentz non è direttamente ~~derivabile~~ derivabile da una lagrangiana o Hamiltoniana ~~scat~~ di interazione scritta in termini dei campi \vec{E} , \vec{B} .

• I potenziali scalare e vettore

Le equazioni di Maxwell omogenee (2) e (3) possono essere risolte in modo semplice esprimendo i campi \vec{E} e \vec{B} (in totale 6 componenti)

in termini di 4 quantità (1 scalare ed 3 vettore).

9

L'eq. (2), $\vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0$, è automaticamente risolta scrivendo

$$\boxed{\vec{B} = \vec{\nabla} \times \vec{A}} \quad (36)$$

dove $\vec{A}(t, \vec{x})$ è detto potenziale vettore. Infatti

$$\vec{\nabla} \cdot (\vec{\nabla} \times \vec{A}) = 0 \quad (37)$$

(vedi eq. (30)) e l'eq. (2) è automaticamente risolta. A questo punto, l'eq. (3) diventa

$$0 = \vec{\nabla} \times \vec{E} + \frac{\partial}{\partial t} \vec{\nabla} \times \vec{A} = \vec{\nabla} \times \left(\vec{E} + \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} \right) \quad (38)$$

Questa equazione è automaticamente risolta se ponendo

$$\boxed{\vec{E} + \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} = -\vec{\nabla} \phi} \quad (39)$$

dove ϕ è detto potenziale scalare. Il segno è scelto in modo che nel caso statico si ottenga la usuale relazione $\vec{E} = -\vec{\nabla} \phi$ tra il campo elettrico e il potenziale elettrostatico. Riassumendo, possiamo esprimere i campi e.m. in termini dei potenziali come

$$\boxed{\begin{aligned} \vec{B} &= \vec{\nabla} \times \vec{A} \\ \vec{E} &= -\vec{\nabla} \phi - \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} \end{aligned}} \quad (40)$$

• Invarianza di Gauge

I potenziali ϕ ed \vec{A} sono definiti a meno della seguente

$$\left[\phi \rightarrow \phi' = \phi + \frac{\partial \chi}{\partial t}, \quad \vec{A} \rightarrow \vec{A}' = \vec{A} - \vec{\nabla} \chi \right], \quad (41)$$

dove $\chi(t, \vec{x})$ è una generica funzione. Infatti i potenziali trasformati ϕ' ed \vec{A}' danno origine agli stessi campi p.m.:

$$\vec{B}' = \vec{\nabla} \times \vec{A}' = \vec{\nabla} \times (\vec{A} - \vec{\nabla} \chi) = \vec{\nabla} \times \vec{A} - \underbrace{\vec{\nabla} \times \vec{\nabla} \chi}_{=0} = \vec{B}$$

$$\vec{E}' = -\vec{\nabla} \phi' - \frac{\partial \vec{A}'}{\partial t} = -\vec{\nabla} \phi - \cancel{\vec{\nabla} \frac{\partial \chi}{\partial t}} - \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} + \cancel{\frac{\partial \vec{\nabla} \chi}{\partial t}} = \vec{E} \quad (42)$$

Condizioni di gauge

La libertà di ridefinire i potenziali tramite la trasformazione (23) ci dà la possibilità di imporre una condizione sui potenziali stessi.

Tali possibili condizioni sono dette "condizioni di gauge", o anche semplicemente "gauge di...". Ad esempio:

- Gauge di Coulomb: consiste nel fissare $\phi = 0$

$$\phi = 0 \quad (43)$$

Questo si può ottenere partendo da un ϕ qualsiasi e scegliendo χ tale che $\frac{\partial \chi}{\partial t} = -\phi$, in modo che

$$\phi' = \phi + \frac{\partial \chi}{\partial t} = 0 \quad (44)$$

è nel gauge di Coulomb.