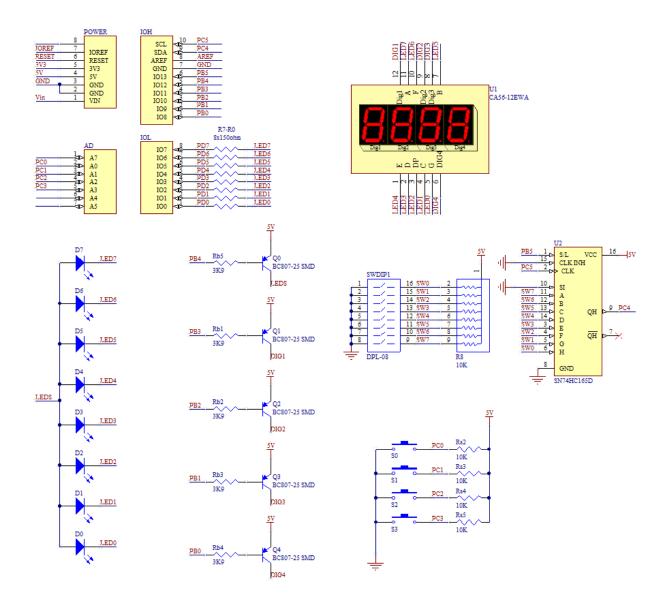
Arduino PLS7 ekspanziona ploča (4x7SEG + LED+ tasteri + prekidači)

Šema PLS7 ekspanzione ploče



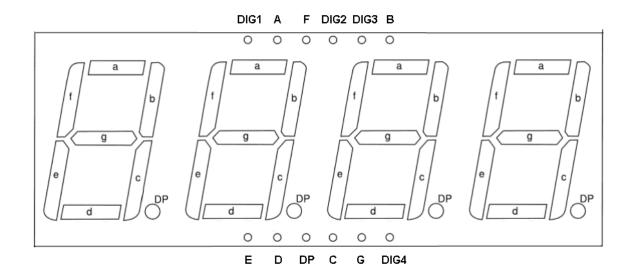
LED diode

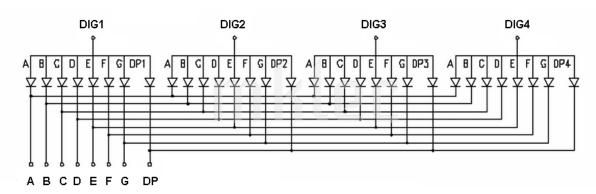
Niz od 8 LED dioda (*LED7-LED0*) povezan je u spoju sa zajedničkom anodom. Spoj između napona napajanja (Vcc=5V) i čvora na koji su vezane anode ostvaruje se preko prekidačkog tranzistora *Q0*. Tranzistorom *Q0* se upravlja pomoću pina **PB4**. Pošto je u pitanju PNP tranzistor čiji emiter je spojen na napon napajanja, njegovo uključivanje se vrši dovođenjem niskog napona na bazu (odnosno kada je **PB4=0**), a kada je napon na bazi visok (**PB4=1**), *Q0* će biti isključen, čime se istovremeno prekida proticanje struje kroz ceo niz LED dioda.

Katode su preko otpornika *R7-R0* vrednosti 150Ω povezane sa pinovima porta D mikrokontrolera *ATMega328p* (**PD7-PD0**). Na ovaj način moguće je kontrolisati stanje svake LED diode pojedinačno. Za uključenje diode na poziciji n, pored toga što tranzistor *Q0* mora biti uključen, potrebno je još i postaviti pin **PDn** na nizak logički nivo (**PDn=0**). U suprotnom, kada je **PDn=1**, na katodi se pojavljuje visok napon, čime se dioda isključuje.

LED displej 4x7SEG

Na ploči se nalazi komponenta *U1* koja sadrži četiri sedmosegmentna displeja sa decimalnom tačkom, integrisana u zajedničko kućište. LED diode koje čine segmente displeja povezane su u spoju sa zajedničkom anodom. Katode odgovarajućih segmenata kod sva 4 displeja kratko su spojene, kao što je prikazano na internoj šemi displeja (dole na slici):





Na različitim displejima (*DIG1-DIG4*), katode odgovarajućih segmenata (A-DPx) su kratko spojene, a anode su razdvojene. Na red sa anodama displeja *DIG1-DIG4* povezani su prekidački tranzistori *Q1-Q4* pomoću kojih je moguće prekidati struju i time uključivati/isključivati pojedine displeje. Anode su preko otpornika za ograničavanje struje *R7-R0* povezane sa pinovima porta D mikrokontrolera (**PD7-PD0**). Logika upravljanja displejima realizuje se tzv. vremenskim multipleksiranjem: displej se osvežava u pravilnim vremenskim intervalima. Perioda osvežavanja displeja T podeljena je na 4 intervala jednakog trajanja: T1 = T2 = T3 = T4 = T/4. Na

početku intervala T1, uključuje se tranzistor *Q1* i isključuju tranzistori *Q2-Q4*. Tada stanja pinova porta D (**PD7-PD0**) određuju stanja pojedinih segmenata displeja *DIG1*¹. Nakon toga, tokom intervala T2 uključuje se *Q2*, ostali tranzistori se isključuju, a pinovi porta D kontrolišu segmente displeja *DIG2*, i tako redom do poslednjeg displeja DIG4. Frekvencija osvežavanja treba da bude dovoljno velika (bar 25Hz), kako bi korisnik imao iluziju da je prikaz na displeju nepomičan. Tranzistori *Q1-Q4* kontrolišu se pinovima porta B (**PB4-PB0**)². U narednoj tabeli prikazana je veza između stanja pinova na portovima B i D i segmenata na displeju, odnosno LED dioda:

Aktivan displej	PB4	PB3	PB2	PB1	PB0	PD7	PD6	PD5	PD4	PD3	PD2	PD1	PD0
LEDS	0	1	1	1	1	LED ₇	LED ₆	LED ₅	LED ₄	LED ₃	LED ₂	LED ₁	LED ₀
DIG1	1	0	1	1	1	A_1	F ₁	B ₁	E ₁	D_1	DP_1	C_1	G_1
DIG2	1	1	0	1	1	A ₂	F ₂	B ₂	E ₂	D ₂	DP ₂	C_2	G ₂
DIG3	1	1	1	0	1	A_3	F ₃	B ₃	E ₃	D_3	DP ₃	C ₃	G_3
DIG4	1	1	1	1	0	A_4	F ₄	B ₄	E ₄	D_4	DP ₄	C_4	G_4

```
#include <avr/io.h>
#include <util/delay.h>
const unsigned char simboli[] = {
    0x0c, 0xa4, 0x27, 0xc4
}; //look-up tabela sa simbolima za ispis na displej (A,b,C,d)
int main(void)
    unsigned char displej;
    DDRD = 0xff; //port D -> izlaz
    DDRB = 0x0f; //PB3 - PB0 -> izlazi
    while (1)
        for (displej = 1; displej <= 4; displej++)</pre>
             PORTB = \sim (0 \times 01 \ll (4 - \text{displej}));
                                                   //ukljucuje se tranzistor
                                                   //na odgovarajucoj poziciji
            PORTD = simboli[displej-1];
                                                   //ispis simbola iz tabele
            delay ms(2);
                                                   //pauza 2ms
        }
    }
    return 0;
}
```

¹ Kao i kod niza LED dioda, pojedini segmenti displeja DIGn uključuju se postavljanjem pinova porta D na logičku nulu (**PDx = 0**), pod uslovom da je odgovarajući prekidački tranzistor Qn uključen.

² Poput tranzistora Q0 i tranzistori Q1-Q4 su PNP sa emiterom direktno spojenim na Vcc. Uključivanje se vrši dovođenjem niskog napona na bazu, odnosno kada je odgovarajući pin **PBn = 0**.

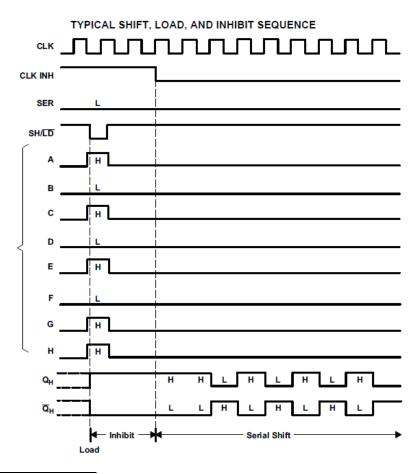
Tasteri

Tasteri S3-S0 povezani su direktno na pinove porta C (**PC3-PC0**). Svaki od tastera povezan je između ulaznog pina i mase, u kombinaciji sa *pull-up* otpornikom. To znači da kada taster nije pritisnut, stanje pina će biti 1 usled prisustva *pull-up* otpornika, a u pritisnutom stanju taster kratko spaja pin na masu, što se čita kao logička 0.

```
#include <avr/io.h>
#include <util/delay.h>
const unsigned char simboli[] = { 0x0c, 0xa4, 0x27, 0xc4 };
void ispis 7SEG (unsigned char karakter, unsigned char pozicija)
    PORTB = \sim (0 \times 01 \ll (4-\text{pozicija}));
                                          //ukljucenje displeja na zeljenoj
                                          //poziciji
    PORTD = karakter;
                                          //prikaz karaktera
    _delay_ms(2);
                                          //pauza 2ms
}
int main(void)
    unsigned char tasteri;
    DDRD = 0xff; //port D -> izlaz
    DDRC = 0 \times 00; //port C -> ulaz
    DDRB = 0 \times 0 f; //PB3 - PB0 izlazi
    while (1)
        tasteri = PINC & 0x0f; //ocitavanje stanja tastera
        if (!(tasteri & 0x01)) //provera stanja tastera S0
            ispis 7SEG (simboli[0], 1);
        else
            ispis 7SEG (0xfe, 1);
        if (!(tasteri & 0x02)) //provera stanja tastera S1
            ispis 7SEG (simboli[1], 2);
        else
            ispis 7SEG (0xfe, 2);
        if (!(tasteri & 0x04)) //provera stanja tastera S2
            ispis 7SEG (simboli[2], 3);
        else
            ispis 7SEG (0xfe, 3);
        if (!(tasteri & 0x08)) //provera stanja tastera S3
            ispis 7SEG (simboli[3], 4);
        else
            ispis 7SEG (0xfe, 4);
    }
    return 0;
}
```

Prekidači

Komponenta *SWDIP1* koja sadrži 8 prekidača u zajedničkom kućištu, nije direktno povezana na pinove mikrokontrolera, pošto bi za tako nešto bilo potrebno 8 pinova, a povezivanjem već opisanih komponenti preostala su samo 3 raspoloživa pina. Stoga su prekidači povezani na 8-bitni pomerački registar sa mogućnošću paralelnog upisa *74HC165* (komponenta *U2* na šemi). Pin mikrokontrolera **PB5** povezan je na liniju za dozvolu upisa u registar (*SH/LD*) i upravlja njenim stanjem. Upis tekućeg stanja svih 8 prekidača u registar vrši se postavljanjem ove linije na logičku 0 (**PB5 = 0**). Nakon toga, potrebno je ukinuti dozvolu upisa (postaviti **PB5 = 1**), čime se registar "zaključava" za dalji upis. Čitanje vrednosti registra obavlja se serijskim protokolom, na sledeći način: promenom stanja pina **PC5** mikrokontrolera generiše se takt signal (doveden na *CLK* ulaz) kojim se vrši pomeranje sadržaja registra. Serijski izlaz registra (*QH* izlaz) povezan je na pin **PC4**, preko koga se čita bit po bit tokom 8 perioda takta. Vremenski dijagrami tokom jednog ciklusa učitavanja stanja prekidača u kolo *74HC165* i njihovog serijskog prenosa prikazani su na slici³:



³ Linija *CLK INH* kojom se zabranjuje pomeranje sadržaja registra kratko je spojena na masu, čime je data stalna dozvola pomeranja.

```
#include <avr/io.h>
#include <util/delay.h>
//makroi za kontrolu pinova preko kojih je kontroler povezan sa 74HC165:
#define SCL HI (PORTC |= (1<<5))</pre>
#define SCL LO (PORTC &= \sim (1 << 5))
#define SDA (PINC & (1 << 4))
#define SHLD HI (PORTB |= (1<<5))</pre>
#define SHLD LO (PORTB &= \sim (1 << 5))
unsigned char ocitaj prekidace()
    unsigned char i, tmp = 0, mask = 0x80;
    //impuls za upis stanja prekidaca u registar
    SHLD HI;
    SHLD LO;
    SHLD HI;
    for (i=0; i<8; i++)</pre>
        SCL LO;
                     //generisanje aktivne ivice takta
        SCL HI;
                    //provera stanja ulaznog pina
        if (SDA)
            tmp |= mask;
        mask >>= 1;
    return tmp;
}
int main(void)
    DDRD = 0xff;
                    //port D -> izlaz
    DDRC = 0x20;
                    //PC5 -> izlaz
    DDRB = 0x30;
                     //PB5 i PB4 -> izlazi
    PORTB = \sim 0 \times 10; //ukljucenje tranzistora Q0
    while (1)
        PORTD = ocitaj prekidace();
    return 0;
}
```

PRILOG: Funkcije pinova mikrokontrolera ATmega 328 p

Port	Pin	Ulaz/Izlaz	Funkcija	Logika			
PORTB	PB5	Izlaz	Upis stanja prekidača u 74HC165	0 = UPIS			
	PB4	Izlaz	Kontrola tranzistora Q0 (niz 8 LED dioda)	0=ON, 1 = OFF			
	PB3	Izlaz	Kontrola tranzistora Q1 (displej DIG1)	0=ON, 1 = OFF			
	PB2	Izlaz	Kontrola tranzistora Q2 (displej DIG2)	0=ON, 1 = OFF			
	PB1	Izlaz	Kontrola tranzistora Q2 (displej DIG3)	0=ON, 1 = OFF			
	PB0	Izlaz	Kontrola tranzistora Q2 (displej DIG4)	0=ON, 1 = OFF			
PORTC	PC5	Izlaz	Takt za 74HC165	Pomeranje na rastuću ivicu (个)			
	PC4	Ulaz	Serijski ulaz za bite sa 74HC165	Neinvertujuća			
	PC3	Ulaz	Stanje tastera S3	0=PRITISNUT, 1=PUŠTEN			
	PC2	Ulaz	Stanje tastera S2	0=PRITISNUT, 1=PUŠTEN			
	PC1	Ulaz	Stanje tastera S1	0=PRITISNUT, 1=PUŠTEN			
	PC0	Ulaz	Stanje tastera SO	0=PRITISNUT, 1=PUŠTEN			
PORTD	PD7	Izlaz	LED 7, ili segment A na aktivnom displeju	0=ON, 1 = OFF			
	PD6	Izlaz	LED 6, ili segment F na aktivnom displeju	0=ON, 1 = OFF			
	PD5	Izlaz	LED 5, ili segment B na aktivnom displeju	0=ON, 1 = OFF			
	PD4	Izlaz	LED 4, ili segment E na aktivnom displeju	0=ON, 1 = OFF			
	PD3	Izlaz	LED 3, ili segment D na aktivnom displeju	0=ON, 1 = OFF			
	PD2	Izlaz	LED 2, ili segment DP na aktivnom displeju	0=ON, 1 = OFF			
	PD1	Izlaz	LED 1, ili segment C na aktivnom displeju	0=ON, 1 = OFF			
	PD0	Izlaz	LED 0, ili segment G na aktivnom displeju	0=ON, 1 = OFF			

