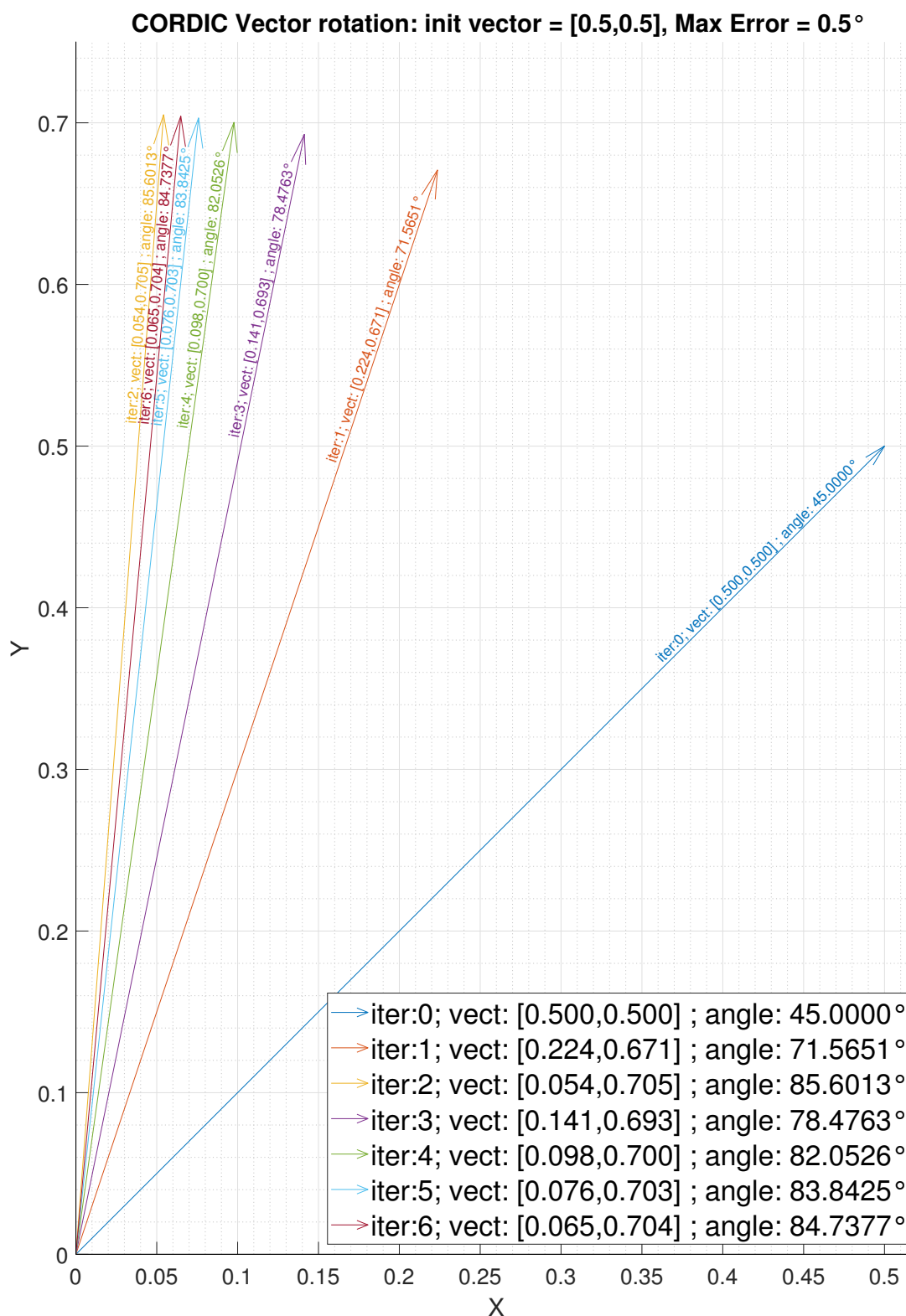


1 Úkol 1:

Uvažujte algoritmus CORDIC v módu vektorové rotace. Kolik iterací je třeba pro otočení počátečního vektoru $[0.5 \ 0.5]$ o -40° s chybou menší než $0,5^\circ$? Průběh jednotlivých iterací (zejména aktuální úhel) popište numericky a doplňte přehledným obrázkem. (2 body)

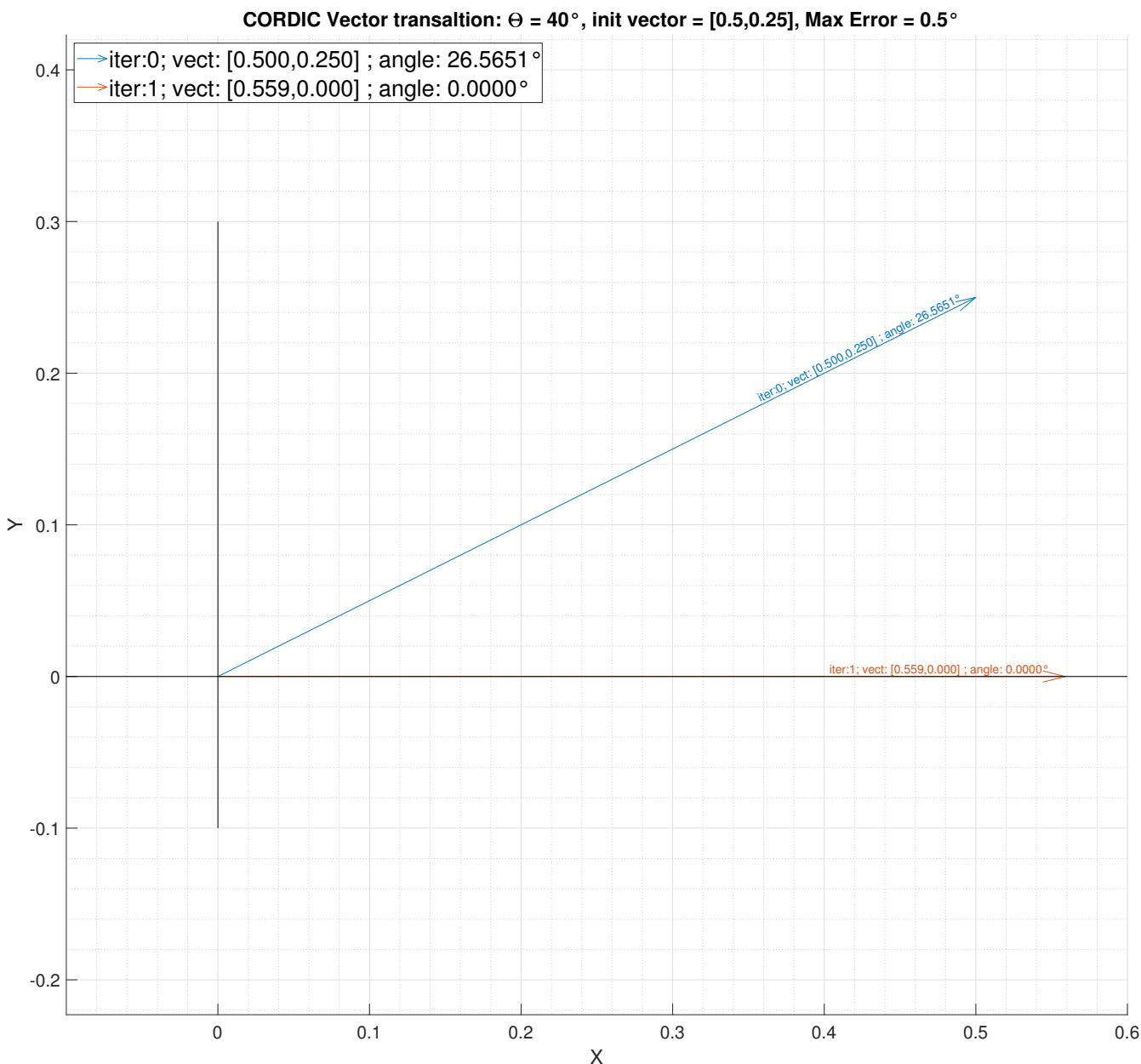
Úkol byl řešen pomocí MATLABU, příslušné scripty si můžete zobrazit v mém GITHUB repozitáři [zde](#) (je tam i podrobnější log).



2 Úkol 2:

Uvažujte algoritmus CORDIC v módu vektorové translace. Vstupní vektor je $[0.5 \ 0.25]$. Průběh jednotlivých iterací запиšte numericky a doplňte vhodným obrázkem. (2 body)

Obdobně jako v prvním úkolu, byl problém řešen pomocí MATLABU. V tomto případě, stačila pouze jedna iterace pro dosažení úhlu 0° . Dále se přiznávám, že jsem si trochu pomohl se "scalováním" vektorů po každé iteraci. Rozdíl spočívá v tom, že místo přenásobování konstantou K_i po každém kroku, vektor znormuju a vynásobím velikostí počátečního vektoru. Trochu tak postup ztrácí kouzlo a hlavní myšlenku CORDICU co nejméně zatěžovat μC , nicméně hlavním důvodem bylo vygenerovat obrázky, takže v rámci úspory času jsem se rozhodl pro nejrychlejší řešení. Dále jsem až po dokončení vlastní implementace viděl návod ze cvik, kde se Vaše a moje implementace především v rozhodování, zda se bude následující iterace přičítat nebo odečítat. V mé implementaci se rozhoduji podle rozdílu úhlů a ne hodnoty souřadnic.



3 Úkol 3:

Jakým způsobem je třeba algoritmus CORDIC upravit, aby pracoval ve všech kvadrantech? (2 body). Inspirací vám může být například následující obrázek:

Pro rotaci o neomezeně velký úhel, jsem CORDIC implementoval tak, že nejprve rotnu počáteční vektor po násobcích 45° tak dlouho, než úhlová chyba bude menší než 45° . Pak už je implementace stejná jako v předchozích úlohách. Na obrázku níže není zobrazen počáteční vektor. To protože jsem nechtěl výrazně zasahovat do funkce z předchozích úloh a tak se jako počáteční vektor v první iteraci zobrazuje až vektor posunutý o n -krát 45° . Pro ověření správnosti:

$$\text{Počáteční úhel } \Theta = \arccos\left(\frac{X}{|\text{vect}|}\right) = \arccos\left(X \frac{0.5}{\sqrt{0.5^2 + 0.7^2}}\right) = 54.46^\circ$$

Po otočení o 150° tedy dostáváme 204.46° , což sedí s obrázkem níže.

