

L'INDIPENDENZA DELLA MEDIA E VARIANZA CAMPIONARIE IN UNA DISTRIBUZIONE NORMALE, ATTRAVERSO DUE DISTINTE VIE: TEOREMA DI DALY E TEOREMA DI COCHRAN

FILIPPO MARIA MASI, 833659

1. ESERCIZIO : DIMOSTRARE LA PROPRIETÀ DELLA NORMALE

La distribuzione Normale ha una caratteristica che la distingue dalle altre distribuzioni note. Infatti considerando un vettore casuale (X_1, X_2, \dots, X_n) composto da variabili casuali indipendenti identicamente distribuite come una $N(0, 1)$, la media campionaria di esse, definita come: $\bar{X}_n = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_i$, e la loro varianza campionaria: $S^2 = \frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^n (X_i - \bar{X}_n)^2$, sono indipendenti.

L'Esercizio della Relazione richiede la dimostrazione dell'indipendenza tra le due statistiche campionarie e troverà la soluzione attraverso l'impiego di due vie differenti.

Inizialmente verrà provata l'indipendenza grazie all'applicazione di **trasformazioni ortogonali** e del **teorema di Daly**; nella seconda soluzione, la prova è ottenuta dall'utilizzo di **forme quadratiche** e del **teorema di Cochran**.

2. PROCEDIMENTI E SOLUZIONI

2.1. Primo Metodo. Come primo passo, si esibisce una definizione di distribuzione Normale Multivariata che servirà poi per dimostrare una sua proprietà importante.

Def NormaleMultivariata

Il vettore casuale n -dimensionale \mathbf{X} è normale se e solo se, per ogni vettore n -dimensionale \mathbf{a} , la variabile casuale (unidimensionale) $\mathbf{a}'\mathbf{X}$ è normale.

La notazione $\mathbf{X} \in N_n(\boldsymbol{\mu}, \boldsymbol{\Sigma})$ sarà usata nell'elaborato per denotare che \mathbf{X} ha una distribuzione normale multivariata n -dimensionale con media $\boldsymbol{\mu}$ e varianza $\boldsymbol{\Sigma}$, con $n \in \mathbb{N}$.

Ora si può procedere con il seguente teorema:

Theorem 2.1. *Sia $\mathbf{X} \in N_n(\boldsymbol{\mu}, \boldsymbol{\Sigma})$ e $\mathbf{Y} = \mathbf{B}\mathbf{X} + \mathbf{b}$, allora $\mathbf{Y} \in N_n(\mathbf{B}\boldsymbol{\mu} + \mathbf{b}, \mathbf{B}\boldsymbol{\Sigma}\mathbf{B}')$.*

Proof. Dalla definizione sopra esposta si nota che basta mostrare che $\mathbf{a}'\mathbf{Y}$ sia normale $\forall \mathbf{a}$ vettore n -dimensionale.

$$(2.1) \quad \mathbf{a}'\mathbf{Y} = \mathbf{a}'\mathbf{B}\mathbf{X} + \mathbf{a}'\mathbf{b} = (\mathbf{B}'\mathbf{a})'\mathbf{X} + \mathbf{a}'\mathbf{b} = \mathbf{c}'\mathbf{X} + d,$$

dove $\mathbf{c} = \mathbf{B}'\mathbf{a}$ e $d = \mathbf{a}'\mathbf{b}$. Dal momento che $\mathbf{c}'\mathbf{X}$ è normale $\forall \mathbf{c}$ secondo la definizione, e d è una costante, ne consegue che $\mathbf{a}'\mathbf{Y}$ è normale.

Infine:

$$E[\mathbf{Y}] = \mathbf{B}E[\mathbf{X}] + \mathbf{b} = \mathbf{B}\boldsymbol{\mu} + \mathbf{b},$$

e

$$\text{Cov}[\mathbf{Y}] = E[(\mathbf{Y} - E[\mathbf{Y}])(\mathbf{Y} - E[\mathbf{Y}])'] = E[\mathbf{B}(\mathbf{X} - \boldsymbol{\mu})(\mathbf{X} - \boldsymbol{\mu})'\mathbf{B}'] = \mathbf{B} E[(\mathbf{X} - \boldsymbol{\mu})(\mathbf{X} - \boldsymbol{\mu})'\mathbf{B}'] = \mathbf{B}\boldsymbol{\Sigma}\mathbf{B}'. \quad (2.2)$$

□

Questo esito mostra che nell'applicare una trasformazione lineare ad un vettore normale, la normalità si mantiene.

Inoltre è possibile effettuare una trasformazione lineare ad un vettore normale in modo tale che il nuovo abbia componenti indipendenti. In particolare, qualsiasi trasformazione ortogonale di

un vettore normale le cui componenti hanno varianza comune, produce un nuovo vettore casuale normale con componenti indipendenti. Come mostrato nel seguente risultato:

Theorem 2.2. *Sia $\mathbf{X} \in N_n(\boldsymbol{\mu}, \sigma^2 \mathbf{I})$, dove $\sigma^2 > 0$, e sia \mathbf{C} una matrice ortogonale. Si ponga $\mathbf{Y} = \mathbf{C}\mathbf{X}$. Allora $\mathbf{Y} \in N_n(\mathbf{C}\boldsymbol{\mu}, \sigma^2 \mathbf{I})$ e Y_1, Y_2, \dots, Y_n sono variabili casuali indipendenti.*

Proof. Dal Teorema 2.1 segue che $\mathbf{Y} \in N_n(\mathbf{C}\boldsymbol{\mu}, \sigma^2 \mathbf{I})$.

Infatti per il Teorema, la matrice varianze covarianze è data dal prodotto matriciale tra $\mathbf{C}\sigma^2 \mathbf{I}\mathbf{C}'$, ma grazie all'ipotesi di ortogonalità di \mathbf{C} si ha:

$$\sigma^2 \mathbf{C}\mathbf{I}\mathbf{C}' = \sigma^2 \mathbf{C}\mathbf{C}' = \sigma^2 \mathbf{I}.$$

Le componenti di \mathbf{Y} risultano perciò Normali e incorrelate, condizione necessaria e sufficiente per la loro indipendenza. \square

Quest'ultima proprietà dà il seguito al teorema che permette di dimostrare il risultato richiesto nell'esercizio:

Theorem 2.3 (Teorema di Daly). *Sia $\mathbf{X} \in N_n(\mathbf{0}, \mathbf{I})$ e sia $\bar{X}_n = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_i$. Supponiamo che $g(\mathbf{x})$ sia una trasformazione invariante rispetto alla traslazione (cioè, $\forall \mathbf{x} \in \mathbf{R}^n$, $g(\mathbf{x} + a\mathbf{1}) = g(\mathbf{x})$ per ogni a), allora \bar{X}_n e $g(\mathbf{X})$ sono indipendenti.*

Proof. Per procedere con un cambio di variabile, si definisce una matrice ortogonale \mathbf{C} tale che la sua prima riga abbia tutti gli elementi uguali a $\frac{1}{\sqrt{n}}$. Sia così $\mathbf{Y} = \mathbf{C}\mathbf{X}$. Per costruzione si ha $Y_1 = \sqrt{n} \cdot \bar{X}_n$, e per il teorema 2.2 $\mathbf{Y} \in N_n(\mathbf{0}, \mathbf{I})$. Inoltre considerando la partizione di \mathbf{Y} nei due elementi (Y_1) e (Y_2, Y_3, \dots, Y_n) per il teorema, essi risultano indipendenti. L'invarianza della funzione $g(\cdot)$ alle traslazioni implica che essa stia nell'iperpiano $(n-1)$ -dimensionale $x_1 + x_2 + \dots + x_n = \text{costante}$ sul quale \bar{X}_n è costante. Per questo motivo la funzione dipende solo dagli elementi Y_2, Y_3, \dots, Y_n e dunque è indipendente da Y_1 e di conseguenza anche da \bar{X}_n . \square

2.1.1. Prima Soluzione. Riconsiderando il vettore casuale di componenti normali standard dell'esercizio, illustrato nella prima Sezione, si osservi che esso si distribuisce come una Normale n -dimensionale, di media il vettore nullo e come matrice varianze e covarianze l'identità, ovvero:

$$(X_1, X_2, \dots, X_n) = \mathbf{X} \in N_n(\mathbf{0}, \mathbf{I}).$$

Questo implica che ad esso si può applicare il Teorema di Daly ed affermare che: poichè la varianza campionaria è una funzione delle osservazioni invariante rispetto alla traslazione, essa è indipendente dalla media campionaria.

La tesi iniziale è stata provata e l'obiettivo dell'esercizio raggiunto.

2.2. Secondo Metodo. Per ottenere il risultato desiderato con un secondo procedimento, si parte dalla seguente partizione:

$$(2.3) \quad \sum_{i=1}^n X_i^2 = \sum_{i=1}^n (X_i - \bar{X}_n)^2 + n\bar{X}_n^2$$

dove le X_i costituiscono le n variabili Normali presentate nella prima sezione e \bar{X}_n la loro media campionaria.

Si noti che il primo addendo del lato destro della equazione 2.3 è uguale a $(n-1)S^2$ (dove S^2 è la loro varianza campionaria), per questo motivo è sufficiente mostrare l'indipendenza dei due addendi a destra dell'uguale per provare il risultato ricercato nell'esercizio.

Per procedere nel seguente modo è doveroso esibire il Teorema 2.4 utile per la dimostrazione del Teorema di Cochran.

Theorem 2.4. *Considerati x_1, x_2, \dots, x_n numeri reali, supponiamo che $\sum_{i=1}^n x_i^2$ possa essere diviso in una somma di forme quadratiche definite non negative, cioè che:*

$$\sum_{i=1}^n x_i^2 = Q_1 + Q_2 + \dots + Q_k,$$

dove $Q_i = \mathbf{x}' \mathbf{A}_i \mathbf{x}$ e $\text{Rank}(\mathbf{A}_i) = r_i$ per $i = 1, 2, \dots, k$. Se $\sum_{i=1}^k r_i = n$, allora esiste una matrice ortogonale \mathbf{C} tale che, con $\mathbf{x} = \mathbf{C}\mathbf{y}$, abbiamo che:

$$(2.4) \quad \begin{aligned} Q_1 &= y_1^2 + y_2^2 + \dots + y_{r_1}^2, \\ Q_2 &= y_{r_1+1}^2 + y_{r_1+2}^2 + \dots + y_{r_1+r_2}^2, \\ &\vdots \\ Q_k &= y_{n-r_k+1}^2 + y_{n-r_k+2}^2 + \dots + y_n^2. \end{aligned}$$

Dimostrazione. Se $K = 2$ si ha che:

$$(2.5) \quad Q = \sum_{i=1}^n x_i^2 = \mathbf{x}' \mathbf{A}_1 \mathbf{x} + \mathbf{x}' \mathbf{A}_2 \mathbf{x} = (Q_1 + Q_2),$$

dove \mathbf{A}_1 e \mathbf{A}_2 sono matrici definite non negative con ranghi r_1 e r_2 rispettivamente e $r_1 + r_2 = n$ per ipotesi.

Poiché \mathbf{A}_1 è definita non negativa, esiste una matrice ortogonale \mathbf{C} tale che $\mathbf{C}' \mathbf{A}_1 \mathbf{C} = \mathbf{D}$, dove \mathbf{D} è una matrice diagonale, con gli elementi sulla stessa diagonale $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$ che sono gli autovalori di \mathbf{A}_1 .

Poiché $\text{rank}(\mathbf{A}_1) = r_1$, ci sono r_1 valori tra i λ positivi e $n - r_1$ valori nulli.

Supponiamo, senza limitazioni, che $\lambda_i > 0$ per $i = 1, 2, \dots, r_1$ e che $\lambda_{r_1+1} = \lambda_{r_1+2} = \dots = \lambda_n = 0$, e poniamo $\mathbf{x} = \mathbf{C}\mathbf{y}$. Quindi:

$$Q = \sum_{i=1}^n y_i^2 = \sum_{i=1}^{r_1} \lambda_i \cdot y_i^2 + \mathbf{y}' \mathbf{C}' \mathbf{A}_2 \mathbf{C} \mathbf{y}$$

O equivalentemente:

$$(2.6) \quad \sum_{i=1}^{r_1} (1 - \lambda_i) \cdot y_i^2 + \sum_{i=r_1+1}^n y_i^2 = \mathbf{y}' \mathbf{C}' \mathbf{A}_2 \mathbf{C} \mathbf{y}.$$

Poiché il rango del lato destro di 2.6 è $r_2 = n - r_1$, ne segue che $\lambda_1 = \lambda_2 = \dots = \lambda_{r_1} = 1$, il che dimostra:

$$(2.7) \quad Q_1 = \sum_{i=1}^{r_1} y_i^2 \text{ e } Q_2 = \sum_{i=r_1+1}^n y_i^2$$

□

Mostrato questo risultato, è dunque ora possibile provare il Teorema necessario per la prova dell'indipendenza ricercata nell'esercizio:

Theorem 2.5 (Teorema di Cochran). *Siano X_1, X_2, \dots, X_n v.c. indipendenti e identicamente distribuite come $N(0, \sigma^2)$ e che $\sum_{i=1}^n X_i^2 = Q_1 + Q_2 + \dots + Q_k$,*

dove Q_1, \dots, Q_k sono forme quadratiche definite non negative delle variabili X_1, \dots, X_n , tali che $Q_i = \mathbf{X}' \mathbf{A}_i \mathbf{X}$, $i = 1, \dots, k$.

Sia poi $\text{rank}(\mathbf{A}_i) = r_i$, $i = 1, \dots, k$.

Se $r_1 + r_2 + \dots + r_k = n$, allora:

(a) Q_1, \dots, Q_k sono indipendenti;

(b) $Q_i \in \sigma^2 \chi^2(r_i)$, $i = 1, \dots, k$.

Proof. Dal Teorema 2.4 segue che $\exists \mathbf{C}$, ortogonale, tale che $\mathbf{X} = \mathbf{C}\mathbf{Y}$ e valgano :

$$\begin{aligned}
 Q_1 &= Y_1^2 + Y_2^2 + \dots + Y_{r_1}^2, \\
 Q_2 &= Y_{r_1+1}^2 + Y_{r_1+2}^2 + \dots + Y_{r_1+r_2}^2, \\
 &\vdots \\
 Q_k &= Y_{n-r_k+1}^2 + Y_{n-r_k+2}^2 + \dots + Y_n^2.
 \end{aligned}
 \tag{2.8}$$

Poichè dal Teorema 2.2 Y_1, \dots, Y_n sono indipendenti e distribuiti come una $N(0, \sigma^2)$ e, poichè ogni Y_j^2 , con $j = 1, \dots, n$, si presenta esattamente in una sola Q_i , con $i = 1, \dots, k$, entrambe le tesi sono dimostrate. \square

2.2.1. Seconda soluzione. Riconsiderando la partizione 2.3 delle v.c. iniziali, si noti che il primo elemento $A_1 = (n-1)S^2$ e il secondo $A_2 = n \cdot \bar{X}_n^2$ sono forme quadratiche la cui somma dà $\sum_{i=1}^n X_i^2$. Per il Teorema di Cochran A_1 e A_2 sono dunque indipendenti, e di conseguenza anche S^2 e \bar{X}_n .

La dimostrazione richiesta dall'esercizio è stata nuovamente provata, con utilizzo di tecniche diverse, l'obiettivo è stato raggiunto. In più: $A_1 = (n-1)S^2 \in \sigma^2 \chi^2(n-1)$, che si traduce nel seguente risultato molto rilevante a fini applicativi (vedi Sezione finale):

$$W = (n-1) \frac{S^2}{\sigma^2} \sim \chi_{n-1}^2
 \tag{2.9}$$

3. APPLICAZIONE RISULTATO OTTENUTO

Il risultato ottenuto si rivela di grande importanza quando, da un campione (X_1, \dots, X_n) di v.c. indipendenti e identicamente distribuiti come una Normale con media μ e varianza σ^2 ignota, si vuole risolvere un test di verifica d'ipotesi sul valore atteso:

$$H_0 : \mu = \mu_0$$

Infatti, dati gli stimatori S^2 e \bar{X} per σ^2 e μ , grazie all'indipendenza provata, è possibile ottenere la seguente Statistica Test, che non dipende dall'ignota σ^2 :

$$T = \frac{Z}{\sqrt{W}} \sqrt{n-1} = \frac{\bar{X} - \mu}{\frac{S}{\sqrt{n}}} \mid H_0 \sim t_{n-1},
 \tag{3.1}$$

dove W è data dalla formula 2.9 e $Z = \frac{\bar{X} - \mu}{\frac{\sigma}{\sqrt{n}}} \sim N(0, 1)$.

Infine grazie alla T nell'equazione, si può ricavare anche un intervallo di confidenza per μ mediante i quantili della distribuzione T di student.