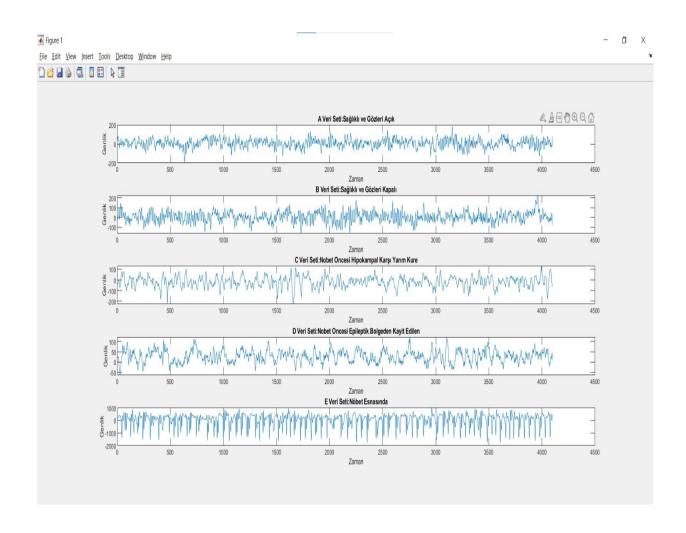


# T.C. INÖNÜ ÜNİVERSİTESİ BİLGİSAYAR MÜHENDİSLİĞİ BİTİRME PROJESİ ANALİZ RAPORU

Ders Sorumlusu	Dr. Öğr. Üyesi Bilal ŞENOL
Öğrenciler	Tuğba GÜNAÇGÜN, Doğuş İPEKSAÇ, Bünyamin ERTAŞ
Proje İsmi	EEG Sinyallerini Sınıflandırarak Epilepsi Hastalıklarını Teşhis Etmek
Aşama Tanımı	Proje Süresince Yapılanlar

Projemizin ilk aşamasında veri seti bulduk. Bu çalışmada kullanılan EEG verileri Bonn Üniversitesi veri tabanından alınmıştır. Veri seti A,B,C,D,E olmak üzere beş kümeden oluşmaktadır. A veri seti sağlıklı, gözler açık ve B veri seti sağlıklı, gözler kapalı C veri seti nöbet öncesi hipokampal karşı yarım küre ve D veri seti nöbet öncesi epileptik bölgeden kayıt edilen EEG sinyalleridir. E veri seti EEG sinyali ise nöbet esnasında ve elektrotlar epileptik bölgede konumlandırılarak kayıt edilmiştir. Her bir küme tek kanallı 100 bölütten oluşmaktadır. Aşağıda her bir veri setinden bir kişinin EEG sinyali verilmiştir.

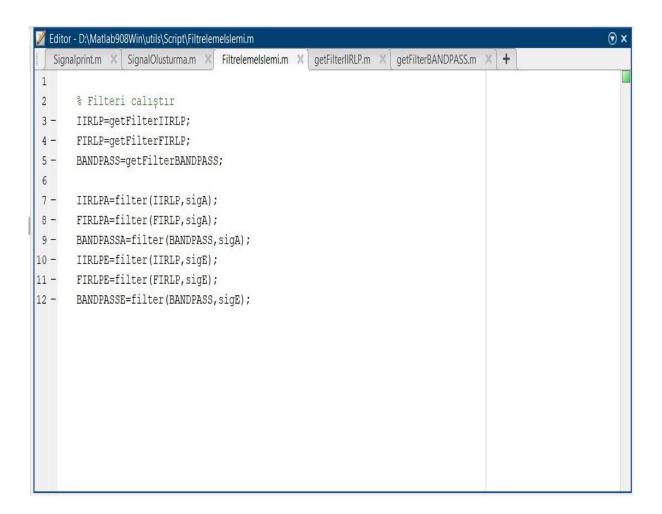


Sonrasında filtreleme işlemini gerçekleştirdik. Elimizdeki EEG veri seti tek kanallı bir sinyal olduğundan dolayı iyi bir filtreleme işlemi yapmamız gerekiyordu. Üç çeşit filtre ile filtreledik. Kullanılan EEG sinyallerini 0.53-40Hz arasında sırayla IIR lowpass ve FIR lowpass ile filtreledik.

Araştırmalarımız sonucunda BANDPASS için EEG sinyallerinin en ideal değerleri Fstop1 = 1, Fpass1 = 3, Fpass2 = 40, Fstop2=85 olduğunu bulduk ve bu değerler ile filtreledik. IIR ve FIR ile filtrelenen EEG sinyallerinin örnekleme hızı 173.61 Hz'dir. BANDPASS ile filtrelenen EEG sinyalinin örnekleme hızı 178.61 Hz'dir.

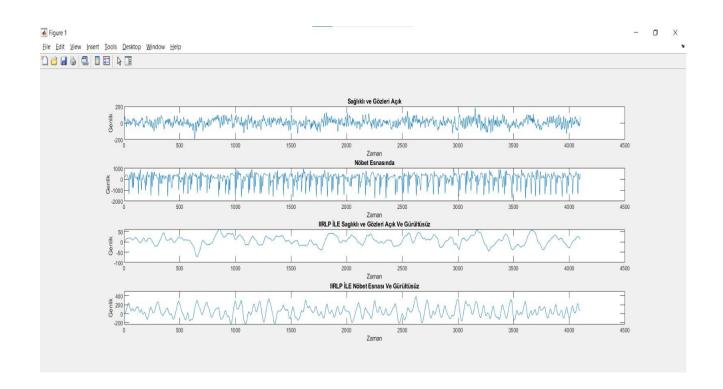
Aşağıda filtreleme işlemlerinin kodları ve ekran çıktıları verilmiştir.

# Filtreleme İşlemi



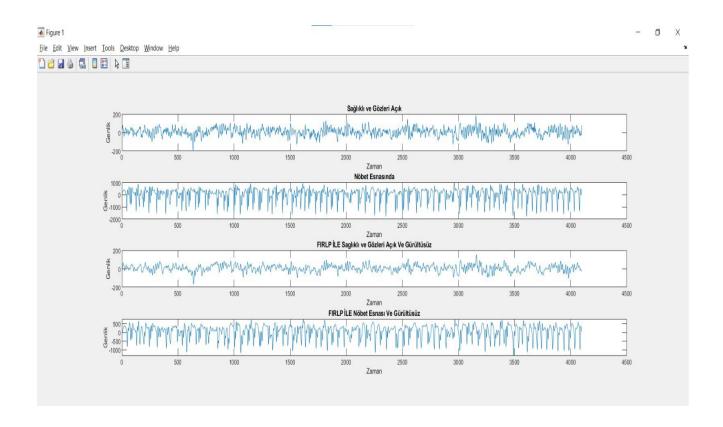
# **IIR FİLTRE**

```
Editor - D:\Matlab908Win\utils\Script\getFilterIIRLP.m
   Signalprint.m × SignalOlusturma.m × Filtrelemelslemi.m × getFilterlIRLP.m × +
 1
 2
     function Hd = getFilterIIRLP
       %GETFILTER Returns a discrete-time filter object.
 3
 4
 5
       % MATLAB Code
       % Generated by MATLAB(R) 9.8 and DSP System Toolbox 9.10.
 6
       % Generated on: 31-Dec-2020 17:08:33
 7
 8
 9 -
       Fpass = 0.53; % Passband Frequency
10 -
        Fstop = 40;
                       % Stopband Frequency
11 -
       Apass = 1;
                        % Passband Ripple (dB)
12 -
       Astop = 60;
                        % Stopband Attenuation (dB)
13 -
       Fs = 173.61; % Sampling Frequency
14
15 -
       h = fdesign.lowpass('fp,fst,ap,ast', Fpass, Fstop, Apass, Astop, Fs);
16
17 -
       Hd = design(h, 'butter', ...
            'MatchExactly', 'stopband', ...
18
19
            'SOSScaleNorm', 'Linf');
20
21
```



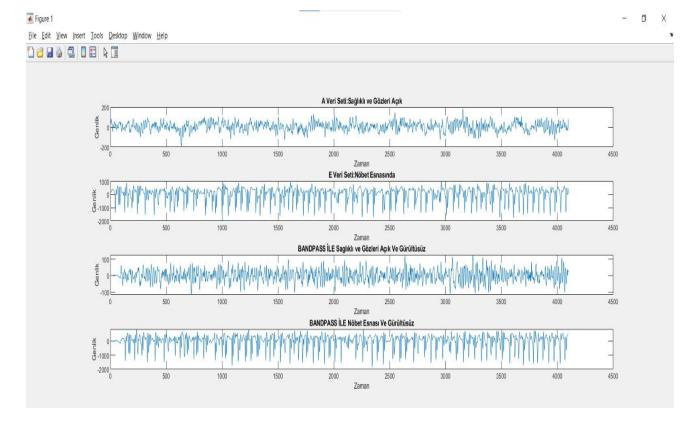
# **FIR FILTRE**

```
Editor - D:\Matlab908Win\utils\Script\getFilterFIRLP.m*
   Signalprint.m X SignalOlusturma.m X Filtrelemelslemi.m X getFilterlIRLP.m X getFilterBANDPASS.m X getFilterFIRLP.m* X +
     ☐ function Hd = getFilterFIRLP
       %GETFILTER Returns a discrete-time filter object.
2
3
 4
       % MATLAB Code
       % Generated by MATLAB(R) 9.8 and DSP System Toolbox 9.10.
       % Generated on: 01-Jan-2021 19:12:45
 7
       Fpass = 0.53; % Passband Frequency
 8 -
 9 -
       Fstop = 40; % Stopband Frequency
10 -
       Apass = 1;
                        % Passband Ripple (dB)
11 -
       Astop = 60;
                        % Stopband Attenuation (dB)
       Fs = 173.61; % Sampling Frequency
12 -
13
14 -
      h = fdesign.lowpass('fp,fst,ap,ast', Fpass, Fstop, Apass, Astop, Fs);
15
16 -
      Hd = design(h, 'equiripple', ...
           'MinOrder', 'any', ...
17
           'StopbandShape', 'flat');
18
19
20
21
```



# **BANDPASS FILTRE**

```
Editor - D:\Matlab908Win\utils\Script\getFilterBANDPASS.m
   Signalprint.m 🗶 SignalOlusturma.m 🗶 Filtrelemelslemi.m 🗶 getFilterIRLP.m 🗶 getFilterBANDPASS.m 🗶 getFilterFIRLP.m
     function Hd = getFilterBANDPASS
1
       %GETFILTER Returns a discrete-time filter object.
2
3
 4
       % MATLAB Code
       % Generated by MATLAB(R) 9.8 and DSP System Toolbox 9.10.
 5
       % Generated on: 02-Jan-2021 20:40:33
 6
 7
8 -
       Fstop1 = 1;
                      % First Stopband Frequency
9 -
       Fpass1 = 3;
                      % First Passband Frequency
10 -
       Fpass2 = 40; % Second Passband Frequency
11 -
       Fstop2 = 85; % Second Stopband Frequency
12 -
       Astop1 = 60; % First Stopband Attenuation (dB)
13 -
                      % Passband Ripple (dB)
       Apass = 1;
14 -
       Astop2 = 60; % Second Stopband Attenuation (dB)
15 -
           = 178.61; % Sampling Frequency
16
17 -
      h = fdesign.bandpass('fst1, fp1, fp2, fst2, ast1, ap, ast2', Fstop1, Fpass1, ...
18
           Fpass2, Fstop2, Astop1, Apass, Astop2, Fs);
19
20 -
       Hd = design(h, 'equiripple', ...
21
         'MinOrder', 'any');
```



# ÇIKARIMLARIMIZ

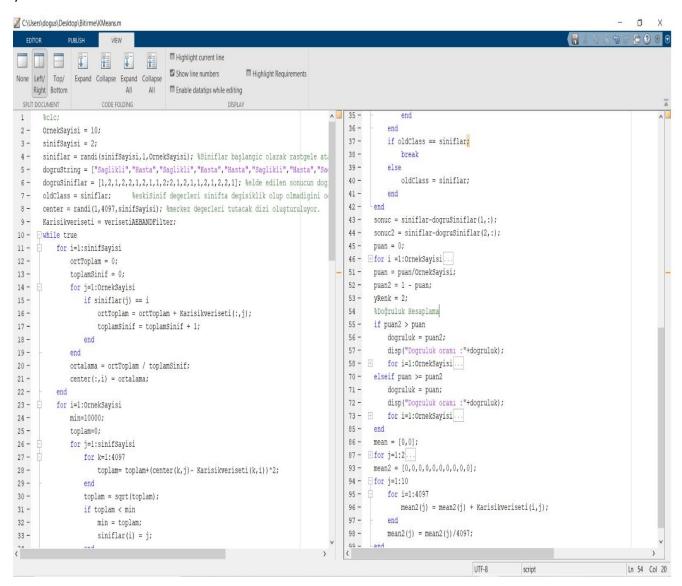
Biz projemizin ilk aşamasında veri setini elde ettik. İkinci aşamada kullandığımız veri seti için en uygun filtreyi bulmak istedik. Projemizin üçüncü aşamasında dalgacık dönüşümü algoritması ile bu filtreleme algoritmalarını kullanarak öznitelik çıkartmamız gerekiyordu. Bu aşamayı yapabilmek için filtreleme algoritmalarını öğrendik ve projemizin ilk iki adımını yaptıktan sonra dalgacık dönüşümünü diğer döneme bıraktık ve bu filtrelediğimiz sinyalleri K-Means algoritması ile sınıflayarak doğruluk değerlerini elde ettik. Burada gerçekleştirdiğimiz aşamaları sarı renkle gösterdik.



### **K-MEANS**

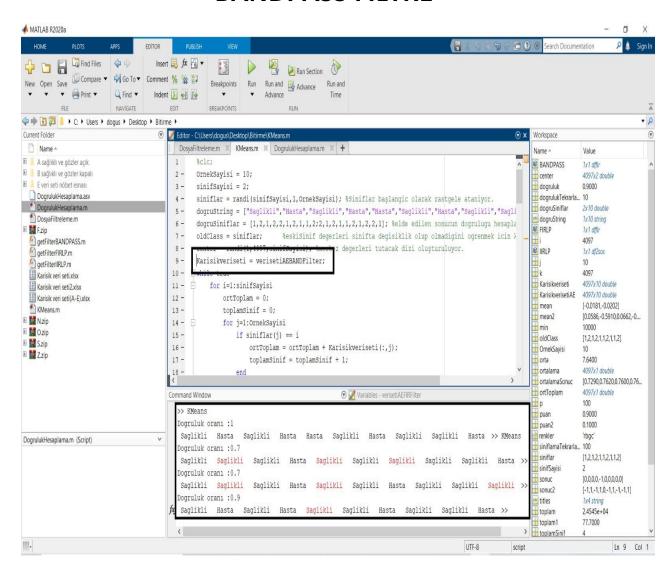
K-Means kümeleme yöntemi kümeleme problemlerinde kullanılan en basit gözetimsiz öğrenme algoritmalarından biridir. Bu yöntem k adet küme için orta nokta belirleyip n adet gözlemi bu k adet kümeye dağıtmaya çalışan bir yöntemdir. Kümeleme işlemi sonunda amaç küme içi benzerliğin en yüksek kümeler arası benzerliğin ise en düşük olmasını sağlamaktadır.

Biz burada yukarıda filtrelediğimiz sinyalleri K-Means ile değerlendirdik ve K-Means kodunu kendimiz yazdık.

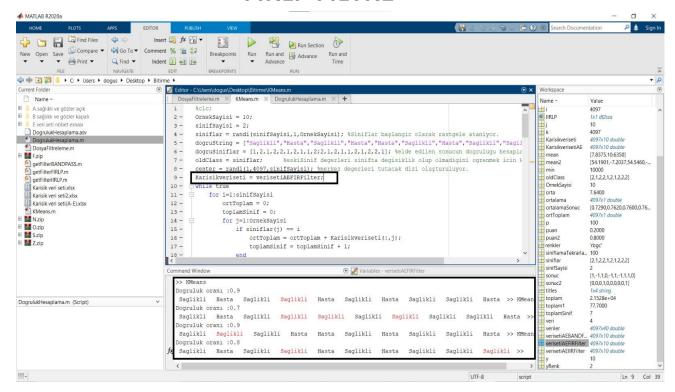


Burada BANDPASS, FIRLP ve IIRLP filtreleriyle filtrelediğimiz verilerin ve orijinal halinin K-Means algoritması ile 4 kez ayrı ayrı sınıflandırmalar yapıldıktan sonraki doğruluk oranı ve hatayı bulduğumuz kısımlar gösterilmiştir.

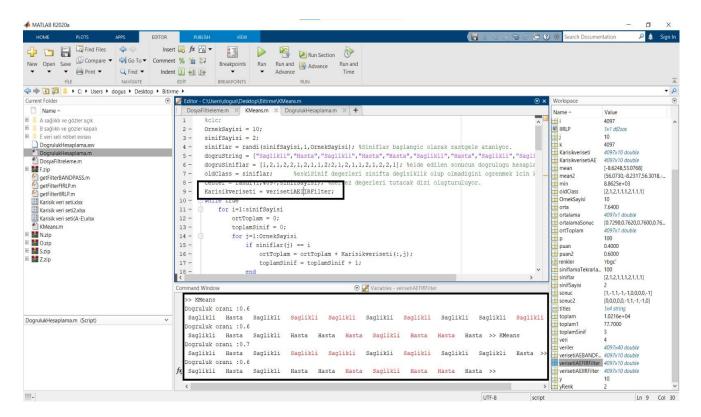
# **BANDPASS FILTRE**



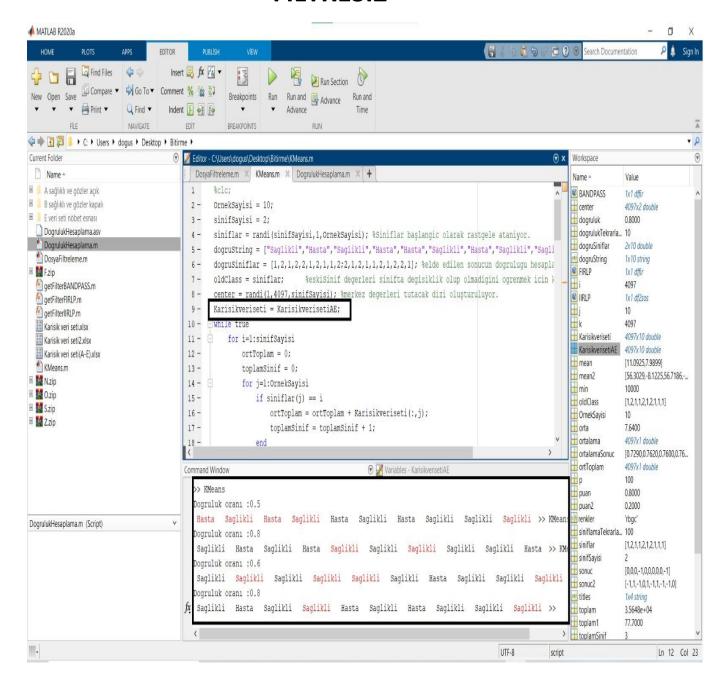
# **FIRLP FILTRE**



# **IIRLP FİLTRE**



# **FILTRESIZ**



Burada filtresiz ve filtrelenmiş verilerin K-Means ile sınıflandırıldıktan sonra ortalama doğruluk değerleri aşağıda verilmiştir. Bu verilerimiz rastgele olarak A(sağlıklı ve gözleri açık) ve E(nöbet esnasında) veri setlerinden 5'er kişi alınarak oluşturulmuştur.

