

**МИНОБРНАУКИ РОССИИ**  
**САНКТ-ПЕТЕРБУРГСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ**  
**ЭЛЕКТРОТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ**  
**«ЛЭТИ» ИМ. В.И. УЛЬЯНОВА (ЛЕНИНА)**  
**Кафедра МО ЭВМ**

**ОТЧЕТ**  
**по лабораторной работе №1**  
**по дисциплине «Построение и анализ алгоритмов»**  
**Тема: Поиск с возвратом**

Студент гр. 7383

\_\_\_\_\_

Корякин М.П.

Преподаватель

\_\_\_\_\_

Жангиров Т.Р.

Санкт-Петербург

2019

### **Цель работы.**

Изучить и реализовать на языке программирования C++ поиск с возвратом для задачи с минимальным количеством отрезков, помещающихся в столешницу.

### **Формулировка задания.**

У Вовы много квадратных обрезков доски. Их стороны (размер) изменяются от 1 до  $N-1$ , и у него есть неограниченное число обрезков любого размера. Но ему очень хочется получить большую столешницу - квадрат размера  $N$ . Он может получить ее, собрав из уже имеющихся обрезков (квадратов).

Внутри столешницы не должно быть пустот, обрезки не должны выходить за пределы столешницы и не должны перекрываться. Кроме того, Вова хочет использовать минимально возможное число обрезков.

Входные данные: Размер столешницы - одно целое число  $N$  ( $2 \leq N \leq 40$ ).

Выходные данные: Одно число  $K$ , задающее минимальное количество обрезков(квадратов), из которых можно построить столешницу(квадрат) заданного размера  $N$ . Далее должны идти  $K$  строк, каждая из которых должна содержать три целых числа  $x, y, w$ , задающие координаты левого верхнего угла ( $1 \leq x, y \leq N$ ) и длину стороны соответствующего обрезка (квадрата).

### **Описание работы алгоритма.**

Для быстроты работы алгоритма предусмотрена градация сторон квадрата: для четных сторон квадрата, для сторон квадрата кратных трем, кратных пяти предусмотрены отдельные функции, которые более быстро осуществляют расстановку отрезков в столешнице.

Для более сложных случаев, а именно для стороны квадрата, которая определена простым числом предусмотрен алгоритм основной алгоритм «бэктрекинга». Изначально мы заполняем наш квадрат тремя большими квадратами, и в минимальное количество квадратов записываем максимально возможное количество. Далее программа следует одному алгоритму: мы находим в квадрате точку, от которой мы

будем заполнять нашу столешницу отрезками (три больших квадрата, установленные на прошлом шаге, будут определены по дефолту в любом случае прогонки алгоритма «бэктрекинга»). После чего мы заполняем квадратную область столешницы максимально возможным квадратом, после чего снова ищем в столешнице свободную область для заполнения и снова заполняем ее максимально возможным квадратом. По итогу заполнения нашей столешнице квадратами мы сравниваем количество квадратов в ней с минимальным значением (которое изначально нарочно было сделано максимальным) квадратов в столешнице, и меняем его, если новое значение оказалось меньше. После этого программа сохраняет текущие координаты отрезков в столешнице, и алгоритм начинает рекурсивно откатываться назад для полного перебора отрезков: т.е. там где он вставил максимальный отрезок – вставит меньший отрезок. Таким образом будут перебраны все вариации расстановки отрезков и выявлена наилучшая для решения данной задачи.

#### **Результат работы программы.**

Входные данные	Результат
7	9 1 1 2 1 3 2 3 1 1 4 1 1 3 2 2 5 1 3 4 4 4 1 5 3 3 4 1
5	8 0 0 2 0 2 3 2 0 1 2 1 1 3 0 1 3 1 2 3 3 2 4 0 1
37	15 0 0 19 0 19 18 18 19 2 18 21 5 18 26 11

	19 0 18 19 18 1 20 18 3 23 18 8 29 26 3 29 29 8 31 18 6 31 24 1 31 25 1 32 24 5
21	6 0 0 14 0 14 7 7 14 7 14 0 7 14 7 7 14 14 7

### **Выводы.**

В ходе написания программы на языке C++ был изучен и реализован алгоритм «Поиск с возвратом». Данный алгоритм был применен для решения задачи с нахождением минимального количества квадратных отрезков, которые полностью заполняют квадратную столешницу.

## ПРИЛОЖЕНИЕ А.

### ИСХОДНЫЙ КОД.

```
#include <iostream>
using namespace std;
struct Point{
    unsigned i;
    unsigned j;
};

class Foursquare{
private:
    unsigned num;
    unsigned** arr;
    unsigned** framing_arr;

public:
    void framing_odd(){
        this->set_main_sq();
        unsigned min = (num*num - 2*( (num/2) * (num/2)) - ( ((num+1)/2) *
((num+1)/2 )))+3;
        this->b_track(3, min);
        cout << min << endl;
        print_coordinates();
    }

    void framing_even(){
        for(unsigned i=0; i<num/2; i++){
            for(unsigned j=0; j<num/2; j++){
                framing_arr[i][j] = num/2;
            }

            for(unsigned i=num/2; i<num; i++){
                for(unsigned j=0; j<num/2; j++){
                    framing_arr[i][j] = num/2;
                }

                for(unsigned i=0; i<num/2; i++){
                    for(unsigned j=num/2; j<num; j++){
                        framing_arr[i][j] = num/2;
                    }

                    for(unsigned i=num/2; i<num; i++){
                        for(unsigned j=num/2; j<num; j++){
                            framing_arr[i][j] = num/2;
                        }
                    }
                }
            }
        }
    }
};
```

```

    cout << 4 << endl;
    print_coordinates();
}

void framing3(unsigned k){
    for(unsigned i=0; i<(k/3)*2; i++){
        for(unsigned j=0; j<(k/3)*2; j++){
            framing_arr[i][j] = (k/3)*2;
        }
    }
    for(unsigned i=(k/3)*2; i<k; i++){
        for(unsigned j=0; j<k; j++){
            framing_arr[i][j] = k/3;
        }
    }
    for(unsigned i=0; i<(k/3)*2; i++){
        for(unsigned j=(k/3)*2; j<k; j++){
            framing_arr[i][j] = k/3;
        }
    }
    cout << 6 << endl;
    print_coordinates();
}

void framing5(unsigned k){
    unsigned one = (k/5)*2;
    unsigned two = (k/5)*3;
    for(unsigned i=0; i<one; i++){
        for(unsigned j=0; j<one; j++){
            framing_arr[i][j] = one;
        }
    }

    for(unsigned i=0; i<two; i++){
        for(unsigned j=one; j<k; j++){
            framing_arr[i][j] = two;
        }
    }

    for(unsigned i=two; i<k; i++){
        for(unsigned j=one/2; j<k; j++){
            framing_arr[i][j] = one;
        }
    }

    for(unsigned i=one; i<two; i++){
        for(unsigned j=0; j<one; j++){
            framing_arr[i][j] = one/2;
        }
    }

    for(unsigned i=two; i<k; i++){
        for(unsigned j=0; j<(k-(one*2)); j++){

```

```

        framing_arr[i][j] = one/2;
    }

    cout << 8 << endl;
    print_coordinates();
}

void b_track(unsigned count, unsigned& min){
    if(min <= count)
        return;

    Point tmp = this->find_NoClrLeft();
    if(tmp.i == num && tmp.j == num){
        if(min > count){
            min = count;
            for(unsigned j=0; j<num; j++){
                for(unsigned k=0; k<num; k++){
                    framing_arr[j][k] = arr[j][k];
                }
            }

            return;
        }

        for(unsigned i=num/2; i>0; i--){
            if(is_fit(tmp, i)){
                count++;
                for(unsigned j=tmp.i; j<tmp.i+i; j++){
                    for(unsigned k=tmp.j; k<tmp.j+i; k++){
                        arr[j][k] = i;
                    }
                }

                b_track(count, min);
                count--;
                for(unsigned j=tmp.i; j<tmp.i+i; j++){
                    for(unsigned k=tmp.j; k<tmp.j+i; k++){
                        arr[j][k] = 0;
                    }
                }
            }
        }
    }

    bool is_fit(Point p, unsigned sz){
        for(unsigned i=p.i; i<p.i+sz; i++){
            for(unsigned j=p.j; j<p.j+sz; j++){
                if(i==num || j==num || arr[i][j])
                    return false;
            }
        }
    }
}

```

```

    }
}

return true;
}

void set_main_sq(){
    for(unsigned i=0; i<(num+1)/2; i++){
        for(unsigned j=0; j<(num+1)/2; j++){
            arr[i][j] = (num+1)/2;
        }

        for(unsigned i=num-1; i>num/2; i--){
            for(unsigned j=0; j<num/2; j++){
                arr[i][j] = num/2;
            }

            for(unsigned i=0; i<num/2; i++){
                for(unsigned j=num-1; j>num/2; --j)
                    arr[i][j] = num/2;
            }
        }
    }

void print_coordinates(unsigned k=1, Point cur_pos={0,0}){
    for(unsigned i=0; i<num; i++){
        for(unsigned j=0; j<num; j++){
            if(framing_arr[i][j]){
                cout << i*k << ' ' << j*k << ' ' << k*framing_arr[i][j] << endl;
                delete_fr_sq({i, j}, framing_arr[i][j]);
            }
        }
    }
}

void delete_fr_sq(Point st, unsigned sz){
    for(unsigned j=st.i; j<st.i+sz; j++){
        for(unsigned k=st.j; k<st.j+sz; k++){
            framing_arr[j][k] = 0;
        }
    }
}

public:
    Foursquare(unsigned sz){
        num = sz;
        arr = new unsigned*[num];
        for(unsigned i=0; i<num; i++){
            arr[i] = new unsigned[num];

```



```

        for(unsigned j=0; j<num; j++)
            arr[i][j] = 0;
    }
    framing_arr = new unsigned*[num];
    for(unsigned i=0; i<num; i++){
        framing_arr[i] = new unsigned[num];
        for(unsigned j=0; j<num; j++)
            framing_arr[i][j] = 0;
    }
}

void framing(){
    if(!(num%2))
        framing_even();
    else if(!(num%3))
        framing3(num);
    else if(!(num%5))
        framing5(num);
    else
        framing_odd();
}

Point find_NoClrLeft(){
    for(unsigned i=num/2; i<num; i++){
        for(unsigned j=num/2; j<num; j++)
        {
            if(!arr[i][j])
                return {i, j};
        }
    }

    return {num, num};
}

~Foursquare(){
    num = 0;
    for(unsigned i=0; i<num; i++){
        delete arr[i];
        delete framing_arr[i];
    }
}

};

```

```

int main(){

```

```

    unsigned N;

```

```
cin >> N;  
Foursquare a(N);  
a.framing();  
return 0;  
}
```