Inhaltsverzeichnis

1	Kon	nplexe Zahlen	9
	1.1	Definition	9
	1.2	Veranschaulichung	9
	1.3	Rechenregeln in $\mathbb C$	9
	1.4	Definition Absolutbetrag	10
	1.5	Rechenreglen für den Absolutbetrag	11
	1.6	Darstellung durch Polarkoordinaten	12
	1.7	Additionstheoreme der Trigonometrie	13
	1.8	geometrische Interpretation der Multiplikation	13
	1.9	Bemerkung und Definition	14
	1.10	Satz: Komplexe Wurzeln	15
	1.11	Beispiel	15
	1.12	Bemerkung	16
2	Folg	gen und Reihen	16
	2.1	Definition	16
	2.2	Beispiel	16
	2.3	Definition	17
	2.4	Definition	17
	2.5	Beispiele	18
	2.6	Satz: Beschränktheit und Konvergenz	20
	2.7	Bemerkung	20
	2.8	Satz (Rechenregeln für konvergente Folgen)	20
	2.9	Satz: Kriterien für Nullfolgen	21
	2.10	Bemerkung	23
		Definition	23
	2.12	Satz: Landausymbole bei Polynomen	24
	2.13	Bemerkung	24
		Definition	25
		Beispiel	25
	2.16	Satz: Monotonie und Konvergenz	25

	2.17	Satz (Cauchy'sches Konvergenzkriterium)	26
	2.18	Definition	26
	2.19	Satz: Reihenkonvergenz	27
	2.20	Beispiele	28
	2.21	Satz (Leibniz-Kriterium)	30
	2.22	Satz (Majoranten-Kriterium)	30
	2.23	Beispiel	30
	2.24	Definition	31
	2.25	Korollar	31
	2.26	Satz: Wurzel- und Quotientenkriterium	31
	2.27	Bemerkung	33
	2.28	Beispiel	33
	2.29	Bemerkung	33
	2.30	Definition	33
	2.31	Satz: Konvergenz im Cauchy Produkt	34
3	Pote	enzreihen	34
	3.1	Definition	34
	3.2	Beispiel	34
	3.3	Satz	35
	3.4	Bemerkung	36
	3.5	Die Exponentialreihe	36
4	Fun	ktionen und Grenzwerte	39
7		Definition	39
	4.2	Beispiel	39
	4.3	Definition	42
	4.4	Beispiel	43
	4.5	Definition	44
	4.6	Beispiel	44
	4.7	Satz $(\varepsilon - \delta)$ -Kriterium	46
	4.8	Satz (Rechenregeln für Grenzwerte)	49
	4.9	Beispiel	49
		DEISDIEL	4.9

	4.11 Beispiel	50
	4.12 Definition	50
	4.13 Beispiel	51
	4.14 Bemerkung	51
	4.15 Definition	51
	4.16 Satz: Grenzwerte gegen unendlich	52
	4.17 Beispiel	53
5	Stetigkeit	55
	5.1 Definition	55
	5.2 Satz	55
	5.3 Beispiel	55
	5.4 Satz (Rechenregeln für Stetigkeit)	57
	5.5 Satz: Hintereinanderausführung von stetigen Funktionen	57
	5.6 Beispiel	58
	5.7 Satz: Stetigkeit von Potenzreihen	58
	5.8 Korollar	58
	5.9 Satz (Nullstellensatz für stetige Funktionen)	58
	5.10 Korollar (Zwischenwertsatz)	59
	5.11 Satz (Min-Max-Theorem)	60
	5.12 Definition	60
	5.13 Satz: Injektive Funktionen nur bei Monotonie	60
	5.14 Satz (Stetigkeit der Umkehrfunktion)	61
	5.15 Korollar	62
	5.16 Satz: Exponentialfunktion und Logarithmus naturalis	62
	5.17 Satz: Wachstum des natürlichen Logarithmus'	63
	5.18 Definition	63
	5.19 Satz	64
	5.20 Bemerkung	64
	5.21 Definition	64
	5.22 Satz	64

6	Diffe	erenzierbare Funktionen	65
	6.1	Definition	66
	6.2	Beispiel	66
	6.3	Satz	67
	6.4	Korollar	67
	6.5	Satz (Ableitungsregeln)	68
	6.6	Beispiel	68
	6.7	Satz	69
	6.8	Satz: Ableitungsregeln von cosinus und sinus	69
	6.9	Beispiel	70
	6.10	Satz: Potenzreihen und diverenzierbarkeit	71
	6.11	Korollar	71
	6.12	Satz (Ableitung der Umkehrfunktion)	71
	6.13	Bemerkung	72
	6.14	Satz	73
	6.15	Satz (logarithmische Abbildung)	73
	6.16	Beispiel	73
	6.17	Definition	73
	6.18	Satz	74
	6.19	Satz (Mittelwertsatz)	75
	6.20	Korollar	76
	6.21	Korollar	76
	6.22	Satz (Regeln von L'Hôpital)	76
	6.23	Beispiel	77
7	Das		77
7		bestimmte Integral Definition	77 70
	7.1		78 70
	7.2	Definition	79 70
	7.3	Satz: Regelfunktionen	79
	7.4	Satz: Regelfunktion und Stetigkeit	80
	7.5	Beispiel	80
	7.6	Lemma	82
	77	Definition	83

	7.8	Beispiel	83
	7.9	Satz (Rechenregeln für Integrale)	84
	7.10	Beispiel	84
	7.11	Satz (Mittelwertsatz der Integralrechnung)	84
8	Der	Hauptsatz der Differential- und Integralrechnung	85
	8.1	Definition	85
	8.2	Definition	85
	8.3	Bemerkung	87
	8.4	Beispiel	87
	8.5	Satz	88
	8.6	Satz	88
	8.7	Definition	90
	8.8	Satz (Hauptsatz der Differential- und Integralrechnung)	90
	8.9	Beispiele	91
	8.10	Beispiel	92
	8.11	Satz (Partielle Integration)	92
	8.12	Beispiele	93
	8.13	Satz (Integration durch Substitution)	94
	8.14	Satz	95
	8.15	Beispiel	95
9	Mat	rizen und lineare Gleichungssysteme	96
	9.1	Definition	96
	9.2	Definition	97
	9.3	Definition	98
	9.4	Beispiel	98
	9.5	Satz (Rechenregeln von Matrizen)	100
	9.6	Definition	101
	9.7	Definition	103
	9.8	Definition	103
	9.9	Bemerkung	103
	9.10	Algorithmus zur Transformation einer Matrix auf Zeilenstufenform mit	
		elementaren Zeilenumformungen	104

9.	11 Beispiel	105
9.	12 Gauß-Algorithmus	105
9.	13 Beispiel	107
10 De	er Vektorraum $\operatorname{\mathbb{R}}^+$ (Nicht mehr Klausurrelevant)	110
10	.1 Satz (Rechenregeln in \mathbb{R}^n)	111
10	.2 Definition	112
10	.3 Beispiele	112
10	.4 Satz	113
10	.5 Beispiel	114
10	.6 Definition	115
10	.7 Beispiel	116
۸hh	ildungovorzajahnia	
AUU	ildungsverzeichnis	
1	Veranschaulichung Komplexe Zahlen	9
2	Absolutbetrag	11
3	Imaginäre Zahlen im Koordinatensystem durch Polarkoordinaten	12
4	Winkel im Bogenmaß	12
5	Multiplizieren komplexer Zahlen	14
6	Multiplikation mit i	14
7	Beschränktheit von Folgen	18
8	Beschränkte aber nicht konvergente Folge	19
9	Cauchy'sches Konvergenzkriterium	26
10	Monotonie	29
11	Konvergenzradien	35
12	Die Exponentialreihe	38
13	$f(x) = x^3 - 2x^2 - x + 2$	40
14	e^x	41
15	Bogenmaß	41
16	Sinus und Cosinus	42
17	Tangens und Kotangens	43
18	x^2	44

19	x+1	45
20	Abschnittsweise definierte Funktion	46
21	$\sin(\frac{1}{x})$	46
22	$x \cdot \sin(\frac{1}{x})$	47
23	geometrische Darstellung des ε – δ Kriteriums	47
24	Abschnittsweise definierte Funktion	48
25	Grenzwerte gegen einen Festen Wert	50
26	Funktionen $\lim_{x\to\infty} = \infty$	52
27	$sin(\frac{1}{x})$	53
28	$\frac{e^x}{x^n}$	54
29	Abschnittsweise definierte Funktion	56
30	Sinus und Cosinus am Einheitskreis	57
31	Zwischenwerte	59
32	Eine Funktion und ihre Umkehrfunktion	61
33	$\exp(x)$ und $\ln(x)$	62
34	Verschiedene Arten Exponentialfunktionen	63
35	Logithmen mit Basen > 1 und < 1	65
36	Steigung am Steigungsdreieck	65
37	Sekante an Funktion	67
38	Abschnittsweise definierte cosinus Funktion	70
39	Zwei Funktionen an der Winkelhalbierenden	72
40	Ableitung keine Hinreichende Bedingung für Minima/Maxima	74
41	Eine Funktion und ihrer Steigung an der Stelle c $\ldots \ldots \ldots$	75
42	Flächeninhalt unter einer Funktion f	78
43	Treppenfunktion	79
44	Treppenfunktion	80
45	Abschnittsweise stetige Funktion	81
46	Treppenfunktion (Untersumme) von x^2	81
47	Nicht integrierbare Funktion	82
48	Mittelwertsatz der Integralrechnung	85
49	Lokal Integrierbar von u bis v	86
50	Die Welt der Funktionen	89

51	Stammfunktionbildung	89
52	Integral Berechnung $x \cdot \cos(x)$	93
53	Matrix Multiplikation	99
54	Ein Vektor dargestellt durch seinen Ortsvektor	111
55	Vektoraddition durch Parallelogrammbildung	111
56	Gerade dargestellt durch Vektoren	113

1 Komplexe Zahlen

1.1 Definition

Menge der komplexen Zahlen $\mathbb{C} = \{a + bi : a, b \in \mathbb{R}\}\$

Addition:
$$(a+bi)+(c+di)=(a+c)+(b+d)i$$

Multiplikation: $(a+bi)\cdot(c+di)=(ac-bd)+(ad+bc)i^{1}$

 $\mathbb{R} \subset \mathbb{C}$, $a \in \mathbb{R}$: $a + 0 \cdot i = a$. Rein imaginäre Zahlen: $b \cdot i$, $b \in \mathbb{R}$, (0 + bi) i imaginäre Einheit. $z = a + bi \in \mathbb{C}$. $a = \Re(z)$ Realteil von z (Re(z)). $b = \Im(z)$ Imaginärteil von z (Im(z)).

 $\bar{z} = a - bi \ (= a + (-b)i)$ Die zu z konjugiert komplexe Zahl.

1.2 Veranschaulichung

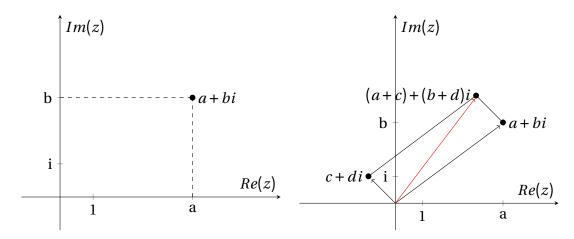


Abbildung 1: Addition entspricht Vektoraddition

1.3 Rechenregeln in ℂ

a) Es gelten alle Rechenregeln wie in \mathbb{R} . (z.B Kommutativität bzgl. +, \cdot : $z_1+z_2=z_2+z_1$ und $z_1\cdot z_2=z_2\cdot z_1$)

¹Ausmultiplizieren und $i^2 = -1$ beachten

Inversenbildung bzgl. \cdot :

 $z = a + bi \neq 0$, d.h $a \neq 0$ oder $b \neq 0$:

$$z^{-1} = \frac{1}{z} = \frac{a}{a^2 + b^2} - \frac{b}{a^2 + b^2}i$$
$$z \cdot z^{-1} = 1$$

Beispiel:
$$\frac{5-7i}{3+2i} = (5-7i) \cdot (3+2i)^{-1}$$

$$= (5-7i) \cdot (\frac{3}{13} - \frac{2}{13}i)$$

$$= (\frac{15}{13} - \frac{14}{13}) + (-\frac{10}{13} - \frac{21}{13})i$$

$$= \frac{1}{13} - \frac{31}{13}i$$

Speziell: $(bi)^{-1} = \frac{1}{bi} = -\frac{1}{b}i$ insbesondere: $\frac{1}{i} = -i$

1.4 Definition Absolutbetrag

a) Absolutbetrag von
$$z = a + bi \in \mathbb{C}$$
: $|z| = + \underbrace{\sqrt{a^2 + b^2}}_{\in \mathbb{R}, \geq 0}$

$$\boxed{a^2 + b^2 = z \cdot \overline{z}}$$

$$|z| = +\sqrt{z \cdot \bar{z}}$$

$$(a+bi)\cdot(a-bi) = (a^2+b^2)+0i = a^2+b^2$$

|z| = Abstand von z zu 0

= Länge des Vektors, der z entspricht

b) Abstand von $z_1, z_2 \in \mathbb{C}$:

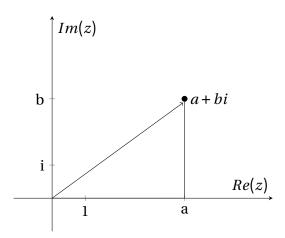


Abbildung 2: Graphische Definition des Absolutbetrages

$$d(z_1, z_2) := |z_1 - z_2|$$

1.5 Rechenreglen für den Absolutbetrag

(a)
$$|z| = 0 \Leftrightarrow z = 0$$

(b)
$$|z_1 \cdot z_2| = |z_1| \cdot |z_2|$$

(c)
$$|z_1 + z_2| \le |z_1| + |z_2|$$

$$||z_1| - |z_2|| \le |z_1 - z_2| \le |z_1| + |z_2|$$

$$|-z| = |z|$$

1.6 Darstellung durch Polarkoordinaten

a) Jeder Punkt \neq (0,0) lässt sich durch seine Polarkoordinaten (r, φ) beschreiben: $-r \geq 0, r \in \mathbb{R}$

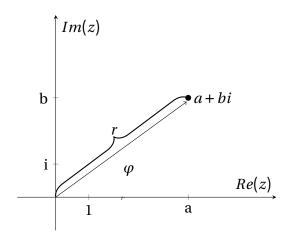
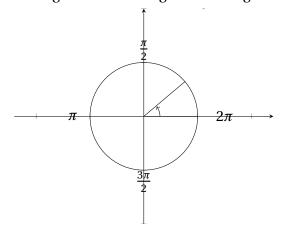


Abbildung 3: Polarkoordinaten

 $0 \le \varphi \le 2\pi$, wird gemessen von der positiven x-Achse entgegen des Uhrzeigersinnes

Abbildung 4: Umrechnung Grad zu Bogenmaß



Umfang: 2π

 φ in Grad $\underline{\underline{\mathcal{G}}}_{360}^{2n\cdot \varphi}$ im Bogenmaß

Für Punkte mit kartesischen Koordinaten \neq (0,0) werden als Polarkoordinate (r, φ) verwendet.

b) komplexe Zahl
$$z = a + ib$$

$$r = |z| = +\sqrt{a^2 + b^2}$$

$$a = |z| \cdot \cos(\varphi)$$

$$b = |z| \cdot \sin(\varphi)$$

$$z = |z| \cdot \cos(\varphi) + i \cdot |z| \cdot \sin(\varphi)$$

$$z = |z| \cdot (\cos(\varphi) + i \cdot \sin(\varphi))$$

Darstellung von z durch Polarkoordinate

Beispiel:

a)
$$z_1 = 2 \cdot (\cos(\frac{\pi}{4}) + i \cdot \sin(\frac{\pi}{4}))$$

= $2 \cdot (0, 5\sqrt{2} + i \cdot 0.5\sqrt{2})$

b)
$$z_2 = 2 + i$$

$$|z_2| = \sqrt{5}$$

$$z_2 = \sqrt{5} \cdot (\frac{2}{\sqrt{5} + \frac{1}{\sqrt{5}}}i)$$
 Suche φ mit $0 \le 2\pi$ mit $\cos(\varphi) = \frac{2}{\sqrt{5}}$, $\sin(\frac{1}{\sqrt{5}}z_2 \approx \sqrt{5} \cdot (\cos(0, 46) + i \cdot \sin(0, 46))$

c) Die komplexen Zahlen von Betrag 1 entsprechen den Punkten auf Einheitskreis:

$$\cos(\varphi) + i\sin(\varphi), 0 \le \varphi \le 2\pi$$

1.7 Additionstheoreme der Trigonometrie

(a)
$$\sin(\varphi + \psi) = \sin(\varphi) \cdot \cos(\psi) + \cos(\varphi) \cdot \sin(\psi)$$

(b)
$$\cos(\varphi + \psi) = \cos(\varphi) \cdot \cos(\psi) - \sin(\varphi) \cdot \sin(\varphi) \cdot \sin(\psi)$$

1.8 geometrische Interpretation der Multiplikation

a)
$$w = |w| \cdot (\cos(\varphi) + i \cdot \sin(\varphi))$$

 $z = |z| \cdot (\cos(\psi) + i \cdot \sin(\psi))$
 $w \cdot z = |w| \cdot |z| \cdot (\cos(\varphi) \cdot \cos(\psi) - \sin(\varphi) \cdot \sin(\psi)) + i(\sin(\varphi) \cdot \cos(\psi) + \cos(\varphi) \cdot \sin(\psi))$
 $w \cdot z = |w \cdot z| (\cos(\varphi + \psi) + i \cdot \sin(\varphi + \psi))$

b)
$$z = i, w = a + ib$$

 $i \cdot w = -b \cdot ia$

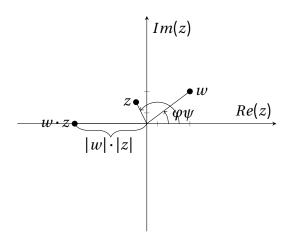


Abbildung 5: Multiplizieren komplexer Zahlen

Multiplikation mit i \checkmark Drehung um 90°

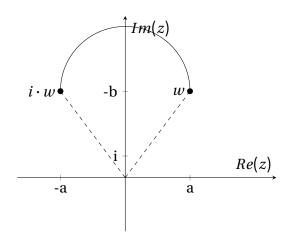


Abbildung 6: Multiplikation mit i

Bemerkung und Definition

Wir werden später die komplexe Exponentialfunktion einführen.

 e^z für alle $z \in \mathbb{C}$ e = Euler'sche Zahl $\approx 2,718718...$

$$e^{z_1} = cde^{z_2} = e^{z_1+z_2}, e^{-z} = \frac{1}{e^{z_1}}$$

 $e^{z_1} = cde^{z_2} = e^{z_1 + z_2}, e^{-z} = \frac{1}{e^z}$ Es gilt: $t \in \mathbb{R} : e^{it} = \cos(t) + i \cdot \sin(t)$

Jede komplexe Zahl lässt sich schreiben $z=r\cdot e^{i\cdot \varphi}$, $r=|z|,\varphi$ Winkel

 $r \cdot (\cos(\varphi) + i \sin(\varphi))$ ist Polarform von z. z = a + bi ist kartesische Form von z. $\bullet(r, \varphi)$ Polarkoordinaten $|e^{i\varphi}| = +\sqrt{\cos^2(\varphi) + \sin^2(\varphi)} = 1$ $e^{i\varphi}, 0 \le \varphi \le 2\pi$, Punkte auf dem Einheitskreis. $e^{i\pi} = -1$ $e^{i\pi} + 1 = 0$ Euler'sche Gleichung

1.10 Satz

Sei
$$w = |w| \cdot (\cos(\varphi) + i \cdot \sin(\varphi)) \in \mathbb{C}$$

a) Ist
$$m \in \mathbb{Z}$$
, so ist $w^m = |w|^m \cdot (\cos(m \cdot \varphi) + i \cdot \sin(m \cdot \varphi))$
 $(m < 0 : w^m = \frac{1}{w^{|m|}}), w \neq 0$

- b) Quadratwurzeln
- c) Ist $n \in \mathbb{N}$, $w \neq 0$, so gibt es genau n n-te Wurzeln von w: $\sqrt[n]{w} = + \sqrt[n]{|w|} \cdot (\cos(\frac{\varphi}{n} + \frac{2\pi \cdot k}{n}) + i\sin(\frac{\varphi}{n} + \frac{2\pi \cdot k}{n})), n \in \mathbb{N}, k \in \{0, ..., n-1\}$

Beweis. a) richtig, wenn m = 0, 1

 $m \ge 2$. Folgt aus (\star)

$$m = -a$$
:

$$m'' = \frac{1}{w} = \frac{1}{|w|^2 \cdot (\cos^2(\varphi) + i \cdot \sin^2(\varphi))} \cdot |w| \cdot \cos(\varphi) - \sin(\varphi)$$

$$= \frac{1}{w} = \frac{1}{midw| \cdot (\cos^2(\varphi) + i \cdot \sin^2(\varphi))} \cdot |w| \cdot \cos(\varphi) - \sin(\varphi)$$

$$= \frac{1}{|w|} \cdot (\cos(-\varphi + i \cdot \sin(-\varphi)) = |w|^{-1} \cdot (\cos(-\varphi) + \sin(-\varphi))$$

1.11 Beispiel

Quadratwurzel aus i:

|i| = 1
Nach 1.10 b):
$$\sqrt{i} = \pm (\cos(\frac{\pi}{4} + i \cdot \sin(\frac{\pi}{4})))$$

= $\pm (\frac{1}{2}\sqrt{2} + \frac{1}{2}\sqrt{2}i)$

1.12 Bemerkung

Nach 1.10 hat jedes Polynom

$$x^n - w \ (w \in \mathbb{C})$$

eine Nullstelle in \mathbb{C} (sogar n verschiedene wenn $w \neq 0$)

Es gilt sogar : Fundamentalsatz der Algebra

(C. F. Gauß 1777-1855)

Jedes Polynom $a_n x^n + ... + a_0$

mit irgendwelchen Koeffizienten: $a_n \dots a_0 \in \mathbb{C}$ hat Nullstelle in \mathbb{C}

2 Folgen und Reihen

2.1 Definition

Sei $k \in \mathbb{Z}$, $A_k := \{m \in \mathbb{Z} : m > k\}$

$$(k = 0 A_0 \in \mathbb{N}_0, k = 1, A_n \in \mathbb{N})$$

Abbildung $a : A \Rightarrow \mathbb{R}(\text{oder } \mathbb{C})$

$$m \Rightarrow a_n$$

heißt Folge reeller Zahlen

$$(a_k, a_{k-1}...)$$

Schreibweise:

 $(a_m)_{m>k}$ oder einfach (a_m)

 a_m heißt m-tes Glied der Folge, m Index

2.2 Beispiel

a) $a_n = 5$ für alle n > 1

(5,5,5,5,5,5,5,5,5,5,5,5,5,...)

b) $a_n = n$ für alle n > 1

(1,2,3,4,5,6,7,8,9,10,...)

2 Folgen und Reihen 2.3 Definition

c)
$$a_n = \frac{1}{n}$$

 $(\frac{1}{1}, \frac{1}{2}, \frac{1}{3}, \frac{1}{4}, ...)$

d)
$$a_n \frac{(n+1)^2}{2^n}$$
 $(2, \frac{9}{4}, 2, \frac{25}{16}, ...)$

e)
$$a_n = (-1)^n$$

 $(-1, 1, -1, 1, -1, 1, ...)$

f)
$$a_n = \frac{1}{2} a_{n_1} = \frac{1}{a_{n-1}}$$
 für $n \ge 2$, $a_1 = 1$ $(1, \frac{3}{2}, \frac{17}{12}, ...)$

g)
$$a_n = \sum_{i=1}^n \frac{1}{i}$$

 $(1, \frac{3}{2}, \frac{11}{6}, ...)$

h)
$$a_n = \sum_{i=1}^n (-1)^i \cdot \frac{1}{i}$$

 $(-1, \frac{-1}{2}, -\frac{-5}{6}, \dots)$

2.3 Definition

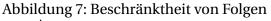
Eine Folge $(a_n)_{n>k}$ heißt *beschränkt*, wenn die Menge der Folgenglieder beschränkt ist.

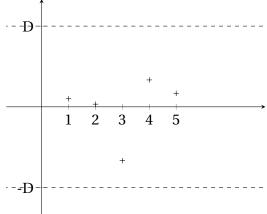
D.h. $\exists D > 0 : -D \le a_n \le D$ für alle n > k.

2.4 Definition

Eine Folge $(a_n)_{n\geq k}$ heißt konvergent gegen $\varepsilon\in\mathbb{R}$ (konvergent gegen ε), falls gilt: $\forall \varepsilon>0 \exists n(\varepsilon)\in\mathbb{N} \forall n\geq n(\varepsilon): |a_n-c|<\varepsilon$ $c=\lim_{n\to\infty}a_n$ (oder einfach $c=\lim a_n$) c heißt Grenzwert (oder Limes) der Folge (a_n) (Grenzwert hängt nicht von endlich vielen Anfangsgliedern ab (der Folge))

2.5 Beispiele 2 Folgen und Reihen





Eine Folge die gegen 0 konvertiert, heißt Nullfolge

2.5 Beispiele

a) $r \in \mathbb{R}$: $a_n = r$ für alle $n \ge 1$ (r, r, ...) $\lim_{n \to \infty} = r$ $|a_n - r| = 0$ für alle n

Für jedes $\varepsilon > 0$ kann man $n(\varepsilon) = 1$ wählen

- b) $a_n = n$ für alle $n \ge 1$ Folge ist nicht beschränkt, konvergiert nicht.
- c) $a_n = \frac{1}{n}$ für alle $n \ge 1$ (a_n) ist Nullfolge.

Sei $\varepsilon > 0$ beliebig. Suche Index $n(\varepsilon)$ mit $|a_n - o| < \varepsilon$ für alle $n \ge n(\varepsilon)$

D.s. es muss gelten.

$$\frac{1}{n} < \varepsilon$$
 für alle $n \ge n(\varepsilon)$

Ich brauche : $\frac{1}{n(\varepsilon)} < \varepsilon$

Ich brauche $n(\varepsilon) > \frac{1}{\varepsilon}$

Aus Mathe I folgt, dass solch ein $n(\varepsilon)$ existiert.

z.B
$$n(\varepsilon) - \lceil \frac{1}{2} \rceil + 1 > \frac{1}{\varepsilon}$$

2 FOLGEN UND REIHEN 2.5 Beispiele

$$|a_n - 0| < \frac{1}{n} < \varepsilon$$
 für alle $n \ge n(\varepsilon)$

d)
$$a_n = \frac{3n^2 + 1}{n^2 + n + 1}$$
 für lle $n \ge 1$

Behauptung:
$$\lim_{n\to\infty} a_n = 3$$

Behauptung:
$$\lim_{n \to \infty} a_n = 3$$

 $|a-3| = \left| \frac{3n^2+1}{n^2+n+1} - 3 \right| = \left| \frac{3n^2+1-3(n^2+n+1)}{n^2+n+1} \right|$
 $= \left| \frac{-3n-2}{n^2+n+1} \right| = \frac{3n+2}{n^2+n+1}$
Sei $\varepsilon > 0$. Benötigt wird $n(\varepsilon) \in \mathbb{N}$ mit $\frac{3n+2}{n^2+n+1} < \varepsilon$ für alle $n > n(\varepsilon)$.

$$\frac{3n+2}{n^2+n+1} \le \frac{5n}{n^2} = \frac{5}{n}$$

 $\frac{3n+2}{n^2+n+1} \le \frac{5n}{n^2} = \frac{5}{n}$ Wähle $n(\varepsilon)$ so, dass $n(\varepsilon) > \frac{5}{\varepsilon}$

Dann gilt für alle $n \ge n(\varepsilon)$.

Dann girt für alle
$$n \ge n(\varepsilon)$$
.
 $|a_n - 3| = \frac{3n+2}{n^2+n+1} \le \frac{5}{n} \le \frac{5}{n(\varepsilon)} < \frac{5\varepsilon}{5} = \varepsilon$
Für alle $n \ge n(\varepsilon)$

e) $a_n = (-1)^n$ beschränkte Folge $-1 \le a \le 1$ konvergiert nicht. Sei $c \in \mathbb{R}$ beliebig, Wähle $\varepsilon = \frac{1}{2}$

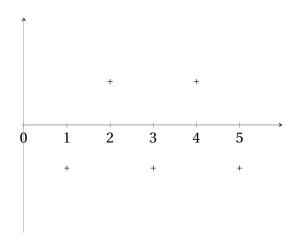


Abbildung 8: $(-1)^n$ ist beschränkt aber konvergiert nicht

$$2 = |a_n - a_{n+1}| \le |a_n - c| + |c - a_{n+1}| < \frac{1}{2} + \frac{1}{2} = 1$$

2.6 Satz

Jede konvergente Folge ist beschränkt. (Umkehrung nicht: 2.5e))

Beweis. Sei $c = \lim a_n$, wähle $\varepsilon = 1$, Es existiert $n(1) \in \mathbb{N}$ mit $|a_n - c| < 1$ für alle $n \ge n(1)$ Dann ist $|a_n| = |a_n - c + c| \le |a_n - c| + |c| < 1 + |c|$ für alle $n \ge n(1)$ $M = \max\{|a_k|, |a_{k+1}|, \dots, |a_{n(1)-1}|, 1 + |c|\}$ Dann: $|a_n| \le M$ für alle $n \ge k$ $-M \le a_n \le M$

2.7 Bemerkung

- a) $(a_n)_{n\geq 1}$ Nullfolge $\Leftrightarrow (|a_n|)_{n\geq 1}$ Nullfolge $(|a_n-0|=|a_n|-||a_n|-0|)$
- b) $\lim_{n\to\infty} a_n = c \Leftrightarrow (a_n-c)_{n\geq k}$ ist Nullfolge $\Leftrightarrow (|a_n-c|)_{n\geq k}$ ist Nullfolge

2.8 Satz (Rechenregeln für konvergente Folgen)

Seien $(a_n)_{n\geq k}$ und $(b_n)_{n\geq k}$ konvergente Folgen, $\lim a_n=c$, $\lim b_n=d$.

- a) $\lim |a_n| = |c|$
- b) $\lim(a_n \pm b_n) = c \pm d$
- c) $\lim(a_n \cdot b_n) = c \cdot d$ insbesondere $\lim(r \cdot b_N) = r \cdot \lim b_n = r \cdot d$ für jedes $r \in \mathbb{R}$.
- d) Ist $b_n \neq 0$ für alle $n \geq k$ und ist $d \neq 0$, so $\lim \left(\frac{a_n}{k_n}\right) = \frac{c}{d}$
- e) Ist (b_n) Nullfolge, $b_n \neq 0$ für alle $n \geq k$, so konvergiert $(\frac{1}{b_n} nicht!)$.
- f) Existiert $m \ge k$ mit $a_n \le b_n$ für alle $n \ge m$, so ist $c \le d$.
- g) Ist $(c_n)_{n \ge k}$ Folge und existiert $m \ge k$ mit $0 \le c_n \le a_n$ für alle $n \ge m$ und ist (a_n) eine Nullfolge, so ist auch (c_n) eine Nullfolge.

h) Ist $(c_n)_{n\geq l}$ beschränkte Folge und ist $(a_n)_{n\geq k}$ Nullfolge, so ist auch $(c_n\cdot a_n)_{n\geq k}$ Nullfolge.

 c_n muss nicht konvergieren!

Beweis. Exemplarisch:

- b) Sei $\varepsilon > 0$. Dann existiert $n_1(\frac{\varepsilon}{2})$ und $n_2(\frac{\varepsilon}{2})$ und $|a_n c| < \frac{\varepsilon}{2}$ für alle $n \ge n_1(\frac{\varepsilon}{2})$ $|b_n d| < \frac{\varepsilon}{2}$ für alle $n \ge n_2(\frac{\varepsilon}{2})$ Suche $n(\varepsilon) = max(n_1(\frac{\varepsilon}{2}, n_2(\frac{\varepsilon}{2}))$ Dann gilt für alle $n > n(\varepsilon)$: $|a_n + b_n (c + d)| = |(a_n c) + (b_n d)| \le |a_n c| + |b_n d| < \frac{\varepsilon}{2} + \frac{\varepsilon}{2} = \varepsilon$
- f) Angenommen c > d. Setze $\delta = c d > 0$ Es existiert $\tilde{m} \ge m$ mit $|c a_n| < \frac{\delta}{2}$ und $|b_n d| < \frac{\delta}{2}$ für alle $n \ge \tilde{m}$.

 Für diese n gilt: $0 < \delta \le \delta + b_n a_n = c d + b_n a_n \ge 0 \text{ nach Voraussetzung}$ $= |c a_n d + b_n| \le |c a_n| + |d b_n|$ $\le \frac{\delta}{2} + \frac{\delta}{2} = \delta \frac{d}{2}$

2.9 Satz

- a) $0 \le q \le 1$ Dann ist $(q^n)_{n \ge 1}$ Nullfolge
- b) Ist $m \in \mathbb{N}$, so ist $((\frac{1}{n^m})_{n \ge 1})$ Nullfolge.
- c) Sei $0 \le q < 1, m \in \mathbb{N}$ Dann ist $(n^m \cdot q^n)_{n \ge 1}$ Nullfolge
- d) Ist r > 1, $m \in \mathbb{N}$, so ist $(\frac{n^m}{r^n})_{r \ge 1}$ eine Nullfolge)
- e) $P(x) = a_m \cdot x^m + \dots a_0, a_i \in \mathbb{R}, a_m \neq 0$ $Q(x) = b_e \cdot x^e + \dots b_0, b_i \in \mathbb{R}, b_e \neq 0$ Sei $Q(n) \neq 0$ für alle $n \geq k$.

- Ist m > e, so ist $\frac{P(n)}{O(n)}$ nicht konvergent
- Ist m = e, so ist $\lim_{n \to \infty} \frac{P(n)}{Q(n)} = \frac{a_m}{b_e} = \frac{a_m}{b_m}$
- Ist m < l, so ist $(\frac{P(n)}{O(n)})$ ein Nullfolge
- a) Sei $0 \le q \le 1$ Dann ist $(q^n)_{n \ge}$ eine Nullfolge

Beweis. a) Richtig für q > 0. Sei jetzt q > 0.

Sei $\varepsilon > 0$. Mathe I: Es gibt ein $n(\varepsilon) \in \mathbb{N}$ mit $q^{n(\varepsilon)} < \varepsilon$.

Für alle $n \ge n(\varepsilon)$ gilt: $|q^n - o| = q^n < q^{n(\varepsilon)} < \varepsilon$.

b) 2.5c): $\frac{1}{n} \underset{n \ge 1}{\text{Nullfolge Beh. folgt mit 2.8.c)}}$

c) Richtig für q = 0. Sei jetzt q > 0.

$$\frac{1}{q} = 1 + t, t > 0.$$

$$(t+1)^{n} = 1 + nt + \frac{n(n+1)}{2}t^{2} > \frac{n(n-1)}{2}t^{2} \text{ für alle } n \ge 2$$

$$q^{n} = \frac{1}{(1+t)^{n}} < \frac{2}{n(n-1)t^{2}}$$

$$0 \le n \cdot q^{n} < \frac{2}{(n-1)t^{2}} \iff \text{Nullfolge 2.5e}, 2.8e$$

$$a^n = \frac{Binomialsatz}{2}$$

$$0 < n \cdot a^n < \frac{2}{n(n-1)t^2}$$

$$0 < n \cdot a^n < \frac{2}{n(n-1)t^2}$$
Mullfolge 2.5e) 2

Nach 2.8g) ist $(n \cdot q^n)_{n \ge q}$ Nullfolge, also auch $(n \cdot q^n)_{n \ge 1}$.

2. Fall: m > 1.

Setze
$$0 < q' = \sqrt[m]{q} \in \mathbb{R}$$

$$n^{m} \cdot q^{n} = n^{m} \cdot (q')^{n})^{m})^{n}$$
$$= (n \cdot (q')^{n})^{m})^{n} = 1 \text{anwenden}$$

 $(n^m + q^n)_{n \ge 1}$ Nullfolge noch Fall m = 1 und 2.8e)

d) Folgt aus c) und $q = \frac{1}{r}$

22

e) Ist
$$m \le l$$
, so ist $\frac{P(n)}{Q(n)} = \frac{n^m (a_m + a_{m-1} \cdot \frac{1}{n} + \dots + a_1 \cdot \frac{1}{n^{m-1}} + a_0 \cdot \frac{1}{n^m})}{n^l (b_l + b_{l-1} \cdot \frac{1}{n} + \dots + b_1 \cdot \frac{1}{n^{l-1}} + b_0 \cdot \frac{1}{n^l})} = \frac{1}{n^{l-m}} \cdot \frac{I}{II}$

$$(I) \longrightarrow a_m, (II) \longrightarrow b_l \frac{(I)}{(II)} \Rightarrow \frac{a_m}{b_l}$$
 $n < l, \frac{1}{n^{l-m}}$ Nullfolge
$$\frac{P(n)}{Q(n)} \Rightarrow 0 \cdot \frac{a_m}{b_l}$$
 $m > l$:

Beh. folgt aus Fall m < l und 2.8e).

2.10 Bemerkung

Betrachte Bijektionsverfahren, die Zahl $x \in \mathbb{R}$ bestimmt.

$$a_0 \le a_1 \le a_2 \le \dots$$

 $b_0 \ge b_1 \ge b_2 \ge \dots$
 $a_n \le x \le b_n$
 $0 < b_n - a_n = \frac{b_0 - a_0}{2^n}$
 $0 \le |x - a_n| \le b_n - a_n = \frac{b_0 - a_n}{2} \iff \text{Nullfolge (2.9b)}$
 $2.8e)(|x - a_n|) \text{ Nullfolge.}$

2.7e): $\lim_{n\to\infty} a_n = x$

Analog: $\lim_{n\to\infty} b_n = x$

2.9 d) e) sind Beispiele für asymptotischen Vergleich von Folgen

2.11 Definition

a) Eine Folge $(a_n)_{n\geq k}$ heißt *strikt positiv*, falls $a_n>0$ für alle $n\geq k$. Sei im Folgenden $(a_n)_{n\geq k}$ eine strikt positive Folge.

b)
$$\mathbb{O}(a_n) = \{(b_n)_{n \ge k} : \text{ ist beschränkt}\}$$

= $\{(b_n)_{n \ge k} \exists C > 0 \text{ mit } |b_n| \le C \cdot a_n\}$

c)
$$O(a_n) = \{(b_n)_{n \geq k} : (\frac{b_n}{a_n} \text{ist Nullfolge}\}$$

 $(b_n) \in o(a_n)$ heißt Folge (a_n) wächst wesentlich schneller als die Folge (b_n) . Klar: $o(a_n) \subset O(a_n)$
 $O, o(\text{ "groß Oh", "klein Oh")}$
 $Landau$ -Symbole

z.B
$$(n^2)$$
 $\in o(n^3)$
 $(n^2 + n + 1)$ $\in O(n^2)$ $n^2 + n + 1 \le 3n^2$
 (n^2) $\in O(n^2 + n + 1)$ $n^2 \le n^2 + n + 1$

O(1) = Menge der beschränkten Folgen

o(1) = Menge aller Nullfolgen

Häufig gewählte Schreibweise:

$$n^{2} = o(n^{2}) \operatorname{statt}(n^{2}) \in o(n^{3})$$
eig. falsch!
$$n^{2} + n + 1 = O(n^{2}) \operatorname{statt}(n^{2} + n + 1)$$

2.12 Satz

Sei
$$P(x) = a_m \cdot x^m + ... + a_1 \cdot x + a_0, m \ge 0, a_m \ne 0.$$

- a) $(P(n)) \in o(n!)$ für alle l > m und $(P(n)) \in O(n')$ für alle $l \ge m$.
- b) ist r > 1, so ist $(P(n)) \in o(r^n)$. $[(r^n)$ wächst deutlich schneller als (P(n))]

Beweis. a) folgt aus 2.9e).m = l (2.6)b) folgt aus 2.9d) und 2.8 b)c)

2.13 Bemerkung

Algorithmus:

Sei t_n = maximale Anzahl von Reihenschritten des Algorithmus' bei Input der Länge n (binär codiert).

Worst-Case-Komplexität:

Algorithmus hat polynomielle Zeitkomplexität, falls ein $l \in \mathbb{N}$ existiert mit $(t_n) \in O(n^l)$. (gutartig)

Algorithmus hat polynomielle Zeitkomplexität, falls ein $l \in \mathbb{N}$ existiert mindestens exponentielle Zeitkomplexität, falls r > 1 exestiert mit $\binom{r}{n} \in O(b_n)$ (*bösartig*)

2 Folgen und Reihen 2.14 Definition

2.14 Definition

a) Eine Folge $(a_n)_{n\geq k}$ heißt monoton wachsend (steigend), wenn $a_n\leq a_{n+1}$ für alle $n\geq k$. Sie heißt steng monoton wachsend (steigend), wenn $a_n< a_{n+1}$ für alle $n\geq k$

b) $(a_n)_{n\geq k}$ heißt monoton fallend, falls $a\geq a_{n+1}$ für alle $n\geq k$

2.15 Beispiel

- a) $a_n = 1$ für alle $n > 1(a_n)$ ist monoton steigend und monoton fallend.
- b) $a_n = \frac{1}{n}$ für alle $n \ge 1$. (a_n) streng monoton fallend.
- c) $a_n = \sqrt{n}$ (positive Wuzel) $(a_n)n \ge 1$ streng monoton steigend.
- d) $a_n = 1 \frac{1}{n}, n \ge 1$ $(a_n)_{n \ge 1}$ streng monoton steigend.
- e) $a_n = (-1)^n$, $n \ge 1$ (a_n) ist weder monoton steigend noch monoton fallend.

2.16 Satz

- a) Ist $(a_n)_{n \ge k}$ monoton steigend und nach oben beschränkt (d.h es existiert $D \in \mathbb{R}$ mit $a_n \le D$ für alle $n \ge k$), so konvergiert $(a_n)'$ und $\lim_{n \to \infty} a_n = \sup\{a_n : n \ge k\}$
- b) $(a_n)_{n\geq k}$ monoton fallend und nach unten beschränkt, so konvergiert $(a_n)_{n\geq k}$ und $\lim_{n\to\infty}a_n=\inf\{a_n:n\geq k\}.$

Beweis. a)

 $c \sup\{a_n : n \ge k\}$. existiert (Mathe I). Zeige: $\lim_{n \to \infty} = c$.

Sei $\varepsilon > 0$. Dann existiert $n(\varepsilon)$ mit $c - \varepsilon < a_{n(\varepsilon)} \le c$

Denn sonst $a_n \le c - \varepsilon$ für alle $n \ge k$ und $c - \varepsilon$ wäre obere Schranke für $\{a_n : n \ge k\}$ Widerspruch dazu, dass c kleinste obere Schranke. Für alle $n \ge n(\varepsilon)$

$$c - \varepsilon \le a_{n(\varepsilon)} \le a_n \le c$$

$$|a_n-c|<\varepsilon$$
 für alle $n\geq n(\varepsilon)$.
b) analog

2.17 Satz (Cauchy'sches Konvergenzkriterium)

(Cauchy, 1789 - 1859)

Sei $(a_n)_{n \ge k}$ eine Folge. Dann sind äquivalent:

- (1) $(a_n)_{n \ge k}$ konvergent
- (2) $\forall \varepsilon > 0 \exists N M(\varepsilon) \forall n, m \ge N : |a_n a_m| < \varepsilon$ (Cauchyfolge) Grenzwert muss nicht bekannt sein!

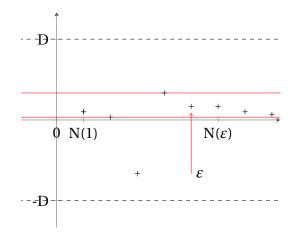


Abbildung 9: Cauchy'sches Konvergenzkriterium

2.18 Definition

a) Sei $(a_i)_{i\geq k}$ eine Folge, $s_n\sum\limits_{i=k}^n a_i, n\geq k$ (Partialsummen der Folge) Dann heißt $(s_n)_{n\geq k}$ eine *unendliche Reihe* $(k-1:a_1,a_1+a_2,a_1+a_2+a_2,\ldots)$ Schreibweise: $\sum\limits_{i=k}^{\infty}a_i$ b) Ist die Folge $(s_n)_{n\geq k}$ konvergent mit $\lim_{n\to\infty} s_n = c$,

so schreibt man $\sum_{i=k}^{\infty} a_i = c$. Reihe *konvergiert*.

Wenn (s_n) nicht konvergiert, so heißt die Reihe $\sum_{i=1}^{\infty} a_i$ divergent.

(Zwei Bedeutungen von $\sum_{i=1}^{\infty} a_i$:

- Folge der Partialsummen
- Grenzwert von (s_n) , falls dieser existiert

$$\sum_{i=k}^{\infty} a_i = \sum_{n=k}^{\infty} a_n = (s_m)_{m \ge k}$$

2.19 Satz

- a) Ist die Reihe $\sum_{i=1}^{\infty} a_i$ konvergent, so ist $(a_i)_{i \ge k}$ eine Nullfolge.
- b) Ist die Folge der Partialsummen $s_n = \sum_{i=1}^{\infty} a_i$ beschränkt und ist $a_i \ge 0$ für alle i, so ist $\sum_{i=1}^{\infty} a_i$ konvergent.

Sei
$$\sum_{i=k}^{\infty} a_i = c$$
.

Sei $\varepsilon > 0$ Dann existiert $n(\frac{\varepsilon}{2}) \ge k$ mit $|\sum_{i=k}^{\infty} 2a_i - c| < \frac{\varepsilon}{2}$ für alle $n \ge n(\frac{\varepsilon}{2})$ Dann gilt $|a_{n+1} - o| = |a_n + 1| = |\sum_{i=k}^{n+1} a_i + \sum_{i=k}^n a_i| =$

Dann gilt
$$|a_{n+1} - o| = |a_n + 1| = |\sum_{i=k}^{n+1} a_i + \sum_{i=k}^{n} a_i| =$$

$$\left|\sum_{i=k}^{n+1} a_i + c - \sum_{i=k}^n a_i + c\right| \le \left|\sum_{i=k}^{n+1} a_i + c\right| + \left|\sum_{i=k}^n a_i - c\right| < \frac{\varepsilon}{2} + \frac{\varepsilon}{2} = \varepsilon.$$
(a_n) ist Nullfolge

b) folgt aus 2.16 a), denn (s_n) ist monoton steigend

Beispiele 2.20

a) Sei $q \in \mathbb{R}$.

Ist
$$q \neq 1$$
, so ist $\sum_{i=k}^{n} q^{i} = \frac{q^{n+1}-1}{q-1}$

$$\left[\left(\sum_{i=k}^{n} q^{i}\right) \cdot (q-1)\right]$$

Sei $|q| < 1$, d.h $-1 < q < 1$.

Dann ist $\sum_{i=k}^{\infty} q^i = \frac{1}{1-q}$ (konvergiert)

$$s_n = \sum_{i=k}^n q^1 = \frac{q^{n+1}-1}{q-1}$$

$$\lim_{n \to \infty} s_n = \lim_{n \to \infty} \frac{q^{n+1}}{q-1}$$

$$\lim_{n \to \infty} s_n = \lim_{n \to \infty} \frac{q^{n+1} = 1}{q - 1}$$

$$(q^n) \text{ Nullfolge } (2.9_{a)} \text{ für } q \ge 0, 2.8_e) + 2.9_{a)} \text{ für } q < 0, q = -|q|)$$

Geometrische Reihe Sei $|q| \ge 1$. Dann ist $\sum_{i=k}^{\infty} q^i$ divergent, da dann (q^i) keine Nullfolge (2.18_a)

b) $\sum_{i=k}^{\infty} \frac{1}{i} \text{ divergiert}$ harmonische Reihe $\sum_{i=k}^{n} \frac{1}{n}$

$$\sum_{i=k}^{n} \frac{1}{n}$$

$$n = 2^0 = 1 : s_1 = 1$$

$$n = 2^{0} = 1 : s_{1} = 1$$
 $n = 2^{1} = 2 : s_{2} = 1 + \frac{1}{2}$

...
$$n = 2^3 = 8$$
 : $s_8 = 1 + \frac{1}{2} + \frac{1}{3} + \frac{1}{4} + \frac{1}{5} + \frac{1}{6} + \frac{1}{7} + \frac{1}{8} > s_7 > s_6 \dots$ Per Induktion zu beweisen!

c) $\sum_{i=0}^{\infty} \frac{1}{n^2}$ konvergiert.

Folge der Partialsummen ist monoton steigend.

2.16a) Zeige, dass die Folge der Partialsummen nach aber beschränkt ist.

$$s_{n} \leq s_{2^{n}-1} = 1 + \left(\frac{1}{2} + \frac{1}{3}\right) + \left(\frac{1}{4^{2}} + \frac{1}{5^{2}} + \frac{1}{6^{2}} + \frac{1}{7^{2}}\right) + \dots + \left(\frac{1}{(2^{n-1})^{2}} + \dots + \frac{1}{(2^{n-1})^{2}}\right)$$

$$\leq 1 + 2 \cdot \frac{2}{2^{2}} + 4 \cdot \frac{1}{4^{4}} + \dots + 2^{n-1} \cdot \frac{1}{(2^{n-1})^{2}}$$

$$\leq \sum_{i=0}^{\infty} \frac{1}{2^{i}} = \frac{1}{1 - \frac{1}{2}} = 2$$

2.16a) $\sum_{i=0}^{\infty} \frac{1}{2^i}$ Kgt., Grenzwert ≤ 2. (später: Grenzwert ist $\frac{\pi^2}{6}$)

2 FOLGEN UND REIHEN 2.20 Beispiele

Es gilt allgemeiner:

$$s \in \mathbb{N}, s \ge 2 \Rightarrow \sum_{i=0}^{\infty} \frac{1}{i^s}$$
 konvergiert.

All gemeiner: $s \in \mathbb{R}, s > 1 \Rightarrow \sum_{i=n}^{\infty} \frac{i}{i^2}$ konvergiert

d)
$$\sum_{i=0}^{\infty} (-1)^{i} \cdot \frac{1}{i} \text{ konvergiert:}$$

$$s_{2n} = \underbrace{\left(-1 + \frac{1}{2}\right) + \left(-\frac{1}{3} + \frac{1}{4}\right) + \dots \left(-\frac{1}{2n-1} + \frac{1}{2n}\right)}_{<0}$$

$$s_{2n} \le s2(n+1) \text{ für alle } n \in \mathbb{N}$$

$$(s_{2n}) \text{ ist monoton fallend. } s_{2n-1} = -1 + \underbrace{\left(\frac{1}{2} - \frac{1}{3}\right) + \dots + \underbrace{\left(\frac{1}{2n-2} - \frac{1}{2n-1}\right)}_{>0}}_{>0}$$

 (s_{2n-1}) ist monoton wachsend

Ist k ungerade, so ist $s_k < s_l$: Wähle n so, dass $2n - a \ge k, 2n \ge l$

$$\begin{array}{c} s_k \leq s_{2n-1} < s_{2n} \leq s_l \\ s_{2n} = s_{2n-1} + \frac{1}{2n} \\ \text{Abstand } s_{2n} - s_{2n-1} = \frac{1}{2n} \text{ geht gegen 0.} \end{array}$$

$$\sup \{s_{2n-1} : n \ge 1\}$$

$$\inf \{s_{2n} : n \ge 1\}$$

$$= \lim_{i \to \infty} (-1^{i})^{\frac{1}{i}} \in]-1, -\frac{1}{2}[\text{ (Es gilt } limes = -\ln 2)$$

Bemerkung

Was bedeutet $0.\overline{8} = 0.888888888...$? (Dezimalsystem)

$$0.\overline{8} = \frac{8}{10} + \frac{8}{100} + \frac{8}{1000} + \dots = 8 \cdot \sum_{i=0}^{\infty} \frac{1}{10^{i}} = 8 \cdot \left(\frac{10}{9} - 1\right) = \frac{8}{9}$$

$$\sum_{i=0}^{\infty} \frac{1}{10^i} = \sum_{i=0}^{\infty} \left(\frac{1}{10}\right)^i = \frac{1}{1 - \frac{1}{10}} = \frac{10}{9}$$

Satz (Leibniz-Kriterium) 2.21

Ist $(a_i)_{i\geq k}$ eine monoton fallende Nullfolge (insbesondere $a_i\geq 0$ falls $i\geq k$), so ist $\sum_{i=1}^{\infty} (-1)^i a_i \text{ konvergent.}$

Satz (Majoranten-Kriterium)

Seien $(a_i)_{i \ge k}$, $(b_i)_{i \ge k}$ Folgen, wobei $b_i \ge 0$ für alle $i \ge k$ und $|a_i| \le b_i$ für alle $i \ge k$. Dann gilt

Ist
$$\sum_{i=k}^{\infty} b_i$$
 konvergent, so auch $\sum_{i=k}^{\infty} a_i$ und $\sum_{i=k}^{\infty} |a_i|$. Für die Grenzwerte gilt:

$$\left|\sum_{i=k}^{\infty} a_i\right| \le \sum_{i=k}^{\infty} |a_i| \le \sum_{i=k}^{\infty} b_i$$

Beweis. Konvergenz

von
$$\sum_{i=k}^{\infty} |a_i|$$
 folgt aus 2.16 a)

$$\sum_{i=h}^{\infty} |a_i| \le \sum_{i=h}^{\infty} b_i \text{ folgt aus 2.8 f})$$

$$\underset{m}{\operatorname{Sei}} m > n$$

von
$$\sum_{i=k}^{\infty} |a_i|$$
 folgt aus 2.16 a).
 $\sum_{i=k}^{\infty} |a_i| \le \sum_{i=k}^{\infty} b_i$ folgt aus 2.8 f).
Sei $m > n$:
 $|\sum_{i=k}^{m} a_i - \sum_{i=k}^{n} b_i| = \sum_{i=n+1}^{m} a_i \le \sum_{i=n+1}^{m} |a_i| = |\sum_{i=k}^{m} |a_i| - \sum_{i=k}^{n} |a_i||$

Mit Cauchy-Kriterium 2.17 folgt daher aus der Konvergenz von $\sum_{i=k}^{m} |a_i|$ auch die von

$$\sum_{i=k}^{\infty} a_i.$$

2.23 Beispiel

$$\sum_{i=1}^{\infty} \frac{1}{+\sqrt{i}}$$

 $\sqrt{i} \le i$ für alle $i \in \mathbb{N}$

$$\frac{1}{\sqrt{i}} \ge \frac{1}{i}$$
 für alle $i \in \mathbb{N}$

Ang. $\sum_{i=1}^{\infty} \frac{1}{+\sqrt{i}}$ konvergiert. $\Rightarrow \sum_{i=1}^{\infty} \frac{1}{i}$ konvergiert. \nleq

Widerspruch zu 2.20 b)

2 FOLGEN UND REIHEN 2.24 Definition

$$a_i = (-1)^i \frac{1}{i}$$

2.20d): $\sum_{i=1}^{\infty} a_i$ konvergiert, aber $\sum_{i=1}^{\infty} |a_i|$ konvergiert nicht. (\star)

2.24 Definition

$$\sum\limits_{i=k}^{\infty}a_{i}$$
 heißt *absolut konvergent*, falls $\sum\limits_{i=k}^{\infty}|a_{i}|$ konvergiert. (Falls alle $a_{i}\geq0$: Konvergent = absolut Konvergent)

2.25 Korollar

Ist $\sum_{i=1}^{\infty} a_i$ absolut konvergent, sp ist auch konvergiert. Die Umkehrung gilt im Allge-

Beweis: 1.Behauptung 2.22 mit $b_i = |a_i|$ Umkehrung siehe (★)

Bermerkung

Was bedeutet 0, a_1 , a_2 , a_3 , a_4 ...

$$a_i \in \{0...9\}$$
 (Dezimalsystem)

$$a_1 \cdot \frac{1}{10} a_2 \cdot \frac{1}{100} \dots a_n \cdot \frac{1}{10^n} \le 9 \cdot \frac{1}{10} 9 \cdot \frac{1}{100} \dots 9 \cdot \frac{1}{10^n}$$
 $a_1 \cdot \frac{1}{10} \le 9 \cdot \frac{1}{100}$

$$a_{1} \cdot \frac{1}{10} a_{2} \cdot \frac{1}{100} \dots a_{n} \cdot \frac{1}{10^{n}} \leq 9 \cdot \frac{1}{10} 9 \cdot \frac{1}{100} \dots 9 \cdot \frac{1}{10^{n}}$$

$$a_{1} \cdot \frac{1}{10} \leq 9 \cdot \frac{1}{10}$$

$$\sum_{i=k}^{\infty} 9 \cdot \frac{1}{10} = 9 \cdot \left(\frac{1}{1 - \frac{1}{10}} - 1\right) = 1 \Rightarrow \sum_{i=k}^{\infty} a_{i} \cdot \frac{1}{10} \text{ konvergient}$$

2.26 Satz

Sei
$$\sum_{i=k}^{\infty} a_i$$
 eine Reihe.

a) Wurzelkriterium

Existiert q < 1 und ein Index i_0 , so dass $\sqrt[i]{|a_i|} \le q$ für alle $i \ge i_0$.

so konvergiert die Reihe $\sum_{i=k}^{\infty} a_i$ absolut.

Ist
$$\sqrt[i]{|a_i|} \ge 1$$
 für unendlich viele i so divergiert $\sum_{i=k}^{\infty} a_i$.

b) Quotientenkriterium

Existiert q > 1 und ein Index i_0 , so dass $\left| \frac{a_{i+1}}{a_i} \right| \le \text{für alle } i \ge i_0$, so konvergiert $\sum_{i=k}^{\infty} a_i$ absolut.

Beweis.

a)
$$|a_i| \le q^i$$
 für alle $i \ge i_0$

$$\sum_{i=i_0}^{\infty} q^i \text{ konvergiert (2.20 a))}$$

$$\Rightarrow \sum_{i=i_0}^{\infty} |a_i|$$
 konvergiert

$$\Rightarrow \sum_{i=k}^{\infty} |a_i|$$
 konvergiert.

$$\sqrt[i]{|a_i|} \ge 1$$
 für unendlich viele i

$$\Rightarrow |a_i| \ge 1$$
 für unendlich viele i

$$\Rightarrow$$
 (a_i) sind keine Nullfolge

$$\Rightarrow \sum_{i=k}^{\infty} a_i$$
 divergiert.

b) Sei
$$i \ge i_0$$
.

$$\left|\frac{a_i}{a_{i0}}\right| = \left|\frac{a_i}{a_{i-1}}\right| \cdot \left|\frac{a_i}{a_{i-2}}\right| \cdot \dots \cdot \left|\frac{a_{io+1}}{a_{i0}}\right| \le q \cdot q \cdot \dots \le q^{i-i0} = \frac{q^i}{q^{i0}}$$

$$\uparrow \text{Voraussetzing:}$$

$$|a_i| \le \frac{|a_i 0|}{q^{i0}} \cdot q^i$$
 jeder dieser Quotienten ist $\le q$

$$\sum_{i=i_0}^{\infty} c \cdot q^i \text{ konvergent}$$

$$\Rightarrow_{2.22} \sum_{i=i_0}^{\infty} |a_i| \text{ konvergiert.}$$

$$\Rightarrow \sum_{i=k}^{\infty} |a_i|$$
 konvergiert

2.27 **Bemerkung**

- a) Es reicht *nicht* in 2.26 nur vorauszusetzen, dass $\sqrt[i]{|a_i|} > 1$ für alle $i \ge i_0$ bzw. $\frac{a_{i+1}}{a_i} < 1$ für alle $i \ge i_0$.
 - z.B. harmonische Reihen : $\sum_{i=1}^{\infty} \frac{1}{i}$ divergiert.

Aber:
$$\sqrt[i]{\frac{1}{i}} > 1$$
 für alle i. $\frac{i}{i+1} < 1$ für alle i

b) Es gibt Beispiele von absolut konvergenten Reihen mit $|\frac{a_{i+1}}{a_i}|$ für unendlich viele i.

2.28 Beispiel

Sei $x \in \mathbb{R}$. Dann konvergiert $\sum_{i=0}^{\infty} \frac{x^i}{i!}$ absolut $(0^0 = 1, 0! = 1)$:

Quotientenkriterium:
$$\left|\frac{x^{i+1} \cdot i!}{(i+1)! \cdot x^i}\right| = \left|fracxi + 1\right| = \frac{|x|}{i+1} \text{ W\"ahle } i_o, \text{ so dass } i_0 + 1 > 2 \cdot |x|$$
 F¨ur alle $i \ge i_0$:

$$\frac{|x|}{(i+1)} \le \frac{|x|}{(i_0+1)} < \frac{|x|}{2 \cdot |x|} = \frac{1}{2} = q.$$

2.29 Bemerkung

Gegeben seien zwei endliche Summen

$$\sum_{a_n}^k n = 0, \sum_{b_n}^l n = 0.$$

$$(\sum_{a_n}^k n = 0)(\sum_{b_n}^l n = 0) \quad (\bigstar)$$

Distributivgesetz: Multipliziere a_i mit jedem b_i und addiere diese Produkte.

$$\left(\bigstar\right) = \underbrace{a_0b_0}_{\text{Indexsumme 0}} + \underbrace{(a_0b_1 + a_1b_0)}_{\text{Indexsumme 2}} + \dots + \underbrace{a_kb_l}_{\text{Indexsumme k+l}}$$

2.30 Definition

Seien
$$\sum_{i=0}^{\infty} a_n$$
, $\sum_{i=0}^{\infty} b_n$ unendliche Reihen.

Das Cauchy-Produkt(Faltungsprodukt) der beiden Reihen ist die Reihe $\sum_{i=0}^{\infty} c_n$, wobei

$$c_n = \sum_{i=0}^{\infty} a_i \cdot b_{n-1} = a_0 b_n + a b_{n-1} + \dots + a_n b_0$$

2.31 Satz

Sind $\sum_{i=0}^{\infty} a_n$, $\sum_{i=0}^{\infty} b_n$ absolut konvergent Reihen mit Grenzwert c, d, so ist das Cauchy Produkt auch absolut konvergent mit Grenzwert $c \cdot d$.

Beweis: [1]

3 Potenzreihen

3.1 Definition

Sei (b_n) eine reelle Zahlenfolge, $a \in \mathfrak{R}$

Dann heißt $\sum_{n=0}^{\infty} b_n \cdot (x-a)^n$ eine *Potenzreihe* (mit *Entwicklungspunkt* a)) Speziell: a=0

$$\sum_{n=0}^{\infty} b_n \cdot x^n$$
(Potengrai

(Potenzreihe im engeren Sinne)

Hauptfolge: Für welche $x \in \mathbb{R}$ konv. die Potenzreihe (absolut)?

Suche für x = a

Dann Grenzwert b_0 (da $0^0 = 1$)

Ob Potenzreihe für andere x konvergiert, hängt von b_n ab!

3.2 Beispiel

a) $\sum_{i=0}^{\infty} x^n (b_n = 1 \text{ für alle } n)$ geometrische Reihe, konvergiert für alle $x \in]-1,1[$

b)
$$\sum_{i=0}^{\infty} 2^n \cdot x^n (b_n = 2^n) = \sum_{i=0}^{\infty} (2 \cdot x)^n$$
 konvergiert genau dann nach a), wenn $|2x| < 1$, d.h $|x| < \frac{1}{2}$ d.h. $x \in]-0.5, 0.5[$

3 POTENZREIHEN 3.3 Satz

c)
$$\sum_{i=0}^{\infty} \frac{x^{i}}{n!} (b_{n} = \frac{1}{n})$$
 konvergiert für alle $x, x \in]-\infty, \infty[=\mathbb{R}]$

3.3 Satz

Sei $\sum_{i=0}^{\infty} b_n \cdot x^n$ eine Potenzreihe (um 0). Dann gibt es $R \in \mathbb{R} \cup \{\infty\}$, $R \ge 0$, so dass gilt.

- 1. Für alle $x \in \mathbb{R}$ und |x| < R konvergiert Potenzreihe absolut (d.h. $\sum_{i=0}^{\infty} b_n \cdot x^n$ konvergiert, dann auch $\sum_{i=0}^{\infty} b_n \cdot x^n$) Falls $R = \infty$, so heißt das, dass Potenzreihe für alle $x \in \mathbb{R}$ absolut konvergiert.
- 2. Für alle $x \in \mathbb{R}$ mit |x| > R divergiert $\sum_{i=0}^{\infty} b_n \cdot x^n$ $(\lim_{n\to\infty} \sqrt[n]{|b_n|} = 0 \Rightarrow R = \infty)$ (Für |x| = R lassen sich keine allgemeine Aussagen

Abbildung 11: Konvergenzradien und ihre Aussagen

treffen).

R heißt der *Konvergenzradius* der Potenzreihe $\sum_{i=0}^{\infty} b_n \cdot x^n$

Konvergenzintervall $\langle -R, R \rangle$

besteht aus allen x für die $\sum_{i=0}^{\infty} b_n \cdot x^n$ konvergiert.

< kann [oder] bedeuten.

> kann | oder [bedeuten.

Beweis.
$$|x_1, x_2| \mathbb{R}, |x_1| \le |x_2|$$

Dann: Falls
$$\sum_{i=0}^{\infty} |b_n| \cdot |x_n|^n$$
 konvergiert, so auch $\sum_{i=0}^{\infty} |b_n| \cdot |x_n|^n$ (2.22) $\left(\bigstar\right)$ Falls $\sum b_n \cdot x_n$ für alle x absolut konvergiert, so setze $R = \infty$

Wenn nicht, so setze $R = \sup\{|x| : x \in \mathbb{R}, \sum_{i=0}^{\infty} |b_n| \cdot |x_n| \text{ konvergient}\} < \infty \text{ Nach } (\star) \text{ gilt:}$

 $|x| < R \Rightarrow \sum b_n x^n$ konvergiert absolut.

Für |x| > R konvergiert $\sum b_n x^n$ nicht absolut.

Sie konvergiert sogar selbst nicht.

$$\sqrt[n]{|b_n| \cdot |x|^n} \le q < 1$$
 für alle $n \ge n_0$

$$\Leftrightarrow |x| \cdot \sqrt[n]{|b_n|} \le 1 < 1$$
 für alle $n \ge n_0$

$$\Leftrightarrow \lim_{n \to \infty} |x_n| \cdot \sqrt[n]{|b_n|} < 1$$

$$\uparrow \text{ (setze } \varepsilon = 1 - \lim_{n \to \infty} |x| \cdot \sqrt[n]{|b_n|} > 0)$$

$$\Leftrightarrow |x| < \frac{1}{\lim_{n \to \infty} \sqrt[n]{|b_n|}}$$

$$\exists n_0 \forall \, n \geq n_0 : s - \frac{\varepsilon}{2} < |x| \cdot \sqrt[n]{b_n} \leq s + \frac{\varepsilon}{2} =: q < 1$$

3.4 Bemerkung

Konvergenz von Potenzreihen der Form $\sum_{i=0}^{\infty} b_n \cdot (x-a)^n$:

gleichen Konvergenzradius R wie $\sum_{i=0}^{\infty} b_n \cdot x^n$

konvergiert absolut für |x-a| < R, d.h $x \in]a-R$, a+R[Divergiert für |x-a| > R.

Keine Aussage für |x - a| = R, d.h x = a - R oder x = a + R

Konvergenzintervall < a - R, a + R >

3.5 Die Exponentialreihe

a) Exponentialreihe

$$\sum_{i=0}^{\infty} \frac{x^n}{n!} (b_n = \frac{1}{n!})$$

36

2.28 Reihe konvergiert für alle $x \in \mathbb{R}$.

Setze für
$$x \in \mathbb{R}$$
: $\exp(x) := \sum_{i=0}^{\infty} \frac{x^i}{n!}$
Exponentialfunktion $\exp(0) = \frac{0^n}{0!} = 1$

b) Serien $x, y \in \mathbb{R}$ $\exp(x) \cdot \exp(y) = \text{Limes des Cauchy Produkts der beiden Reihen.}$

$$= \sum_{n=0}^{\infty} \left(\sum_{i=0}^{\infty} \frac{x^{i}}{i!} \cdot \frac{y^{n-i}}{(n-i)!}\right)$$

$$= \sum_{n=0}^{\infty} \left(\sum_{i=0}^{\infty} \frac{1}{n!} \cdot \frac{n!}{i! \cdot (n-i)!} \cdot x^{i} \cdot y^{n-i}\right)$$

$$= \sum_{n=0}^{\infty} \left(\sum_{i=0}^{\infty} \binom{n}{i} \cdot x \cdot y^{n-i}\right)$$

$$= \sum_{i=0}^{\infty} \frac{1}{n}! \cdot (x+y)^{n} = \exp(x+y)$$

$$= \exp(x+y) = \exp(x) \cdot \exp(y) \text{ für alle } x, y \in \mathbb{R}$$
Daraus folgt: $1 = \exp(0) = \exp(x+(-x)) = \exp(x) \cdot \exp(-x)$

$$= \exp(-x) = \frac{1}{\exp(x)} \text{ für alle } x \in \mathbb{R}$$
Für alle $x \ge 0 : \exp(x) > 0$. Dann auch wegen (\star)

$$= \exp(x) > 0 \text{ für alle } x \in \mathbb{R}$$

c)
$$\exp(1) = \sum_{i=0}^{\infty} \frac{1}{n!} = e$$

Euler'sche Zahl

$$m = 2 1 + 1 + \frac{1}{2} = 2,5$$
Approximation e durch $\sum_{i=0}^{\infty} \frac{1}{n!} m = 3 2,5 + \frac{1}{6} = 2,\bar{6}$

$$...m = 6 \frac{326}{126} + \frac{1}{720} = 2,7180\bar{5}$$

Es ist: $e \approx 2,71828...$ (irrationale Zahl)

$$\sum_{i=0}^{\infty} \frac{1}{n!}$$
 konvergiert schnell

 $m \in \mathbb{N}$

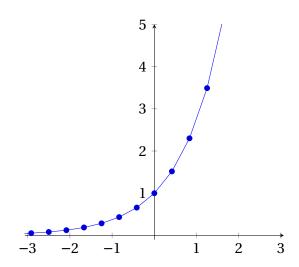


Abbildung 12: Die Exponentialreihe

$$\exp(m) = \exp(1 + \dots + 1)$$

$$\exp(1)^m = e^m$$

$$e^0 = 1 \exp(-m) = \frac{1}{\exp(m)} = e^{-m}$$

$$n \neq 0, n \in \mathbb{N} :$$

$$e = \exp(1) = \exp(\frac{n}{n}) = \exp(\frac{1}{n}^n)$$

$$\exp(\frac{1}{n}) = + \sqrt[n]{e} = e^{\frac{1}{n}}$$

$$\exp(\frac{m}{n}) = e^{\frac{m}{n}}.$$

Für alle $x \in \mathbb{Q}$ stimmt $\exp(x)$ mit der 'normalen' Potenz e^x überein.

Dann definiert man für beliebige $x \in R$:

$$e^x := \exp(x) = \sum_{i=0}^{\infty} \frac{x^i}{n!}$$

In kürze: Definition a^x für $a > 0, x \in \mathbb{R}$

d) Bei komplexen Zahlen kam e^{it} ($i^2 = -1, t \in \mathbb{R}$) vor als Abkürzung für $\cos(t) + i\sin(t)$

Tatsächlich kann auch für jedes $z \in \mathbb{C}$ definieren $e^z = \sum_{i=0}^{\infty} \frac{z^n}{n!}$

Dabei: Konvergenz von Folgen/Reihen in $\mathbb C$ wie in $\mathbb R$ mit komplexem Absolutbetrag.

Man kann dann zeigen:

 $\sum_{i=0}^{\infty} \frac{z^n}{n!}$ konvergiert für alle $z \in \mathbb{C}$. Dass tatsächlich dann gilt:

$$e^{it} = \sum_{i=0}^{\infty} \frac{(it)^n}{n!} = \cos(t) + \sin(t)$$
. zeigen wir später

2.718...) Man kann zeigen.

$$e = \lim_{n \to \infty} \left(1 + \left(\frac{1}{n}\right)^n\right)$$

Bedeutung:

- Angelegtes Guthaben G wird in einem Jahr mit 100% verzinst. Guthaben am Ende eines Jahres 2G(=G(1+1)
- Angelegtes Geld wird jedes halbe Jahr mit 50% verzinst. Am Ende eines Jahres (mit Zinsenzinsen)

$$G(1+\frac{1}{2})(1+\frac{1}{2})=2,25G$$

n- mal pro Jahr mit $\frac{100}{n}$ % verzinsen. Am Ende desx Jahres $G(1+\frac{1}{n})^n$.

$$\lim_{n \to \infty} G(1 + \frac{1}{n})^n = e \cdot G \approx 2.718...\cdot G \text{ (stetige Verzinsung)}$$

$$a\%$$
 statt $100\% \cdot Ge^{\frac{a}{100}}$

Reelle Funktionen und Grenzwerte von Funktionen

4.1 **Definition**

Reelle Funktionen fin einer Variable ist Abbildung

$$f: D \to \mathbb{R}$$
, wobei $D \subset \mathbb{R}$ ($D = Definitionsbereich$).

Typisch: $D = \mathbb{R}$, Intervall, Verschachtelung von Intervallen

4.2 Beispiel

a) Polynomfunktionen (ganzrationale Funktion, Polynome)

$$\begin{cases} \mathbb{R} \to \mathbb{R} \\ x \to a_n \cdot x^n + \dots a_1 x + a_0 \\ f(x) = a_n \cdot x^n + \dots a_1 \cdot x + q \end{cases}$$

 $a_n \neq 0$: n = Grad (f) f = 0 (Nullfunktion), $\text{Grad}(f) = \infty$ Grad 0: konstante Funktionen $\neq 0$ Graph von f:

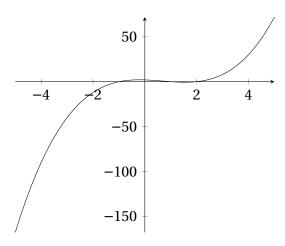


Abbildung 13: $f(x) = x^3 - 2x^2 - x + 2$

- b) $f,g:D\to R$ $(f\pm g)(x):=f(x)\pm g(x)$ für alle $x\in D$ Summe: Differenz, Produkt von f und g. Ist $g(x)\neq 0$ für $x\in D$, so Quotient. $\frac{f}{g}(x):=\frac{f(x)}{g(x)}$ für alle $x\in D$, Quotient von Polynomen = (gebrochen-)rationalen Funktionen |f|(x):=|f(x)| Betrag von f.
- c) Potenzreihe definiert Funktion auf ihrem Konvergenzintervall.

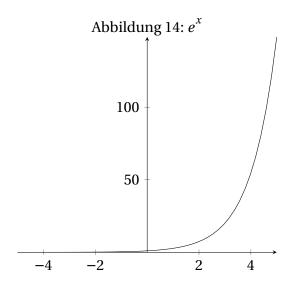
z.B:
$$e^x = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{x^n}{n!}$$

Fkt. $\mathbb{R} \to \mathbb{R}$

d) Hintereinanderausführung von Funktionen:

$$f: D_1 \to \mathbb{R}, g: D_2 \to \mathbb{R} f(D_1) \subset f(D_2), \text{ dann } g \circ f:$$

$$\begin{cases} D_1 \Rightarrow \mathbb{R} \\ x \to g(f(x)) \end{cases}$$



e)
$$f(x) = e^x$$
, $g(x) = x^2 + 1$
 $f, g : \mathbb{R} \to \mathbb{R}$
 $(g \circ f)(x) = g(e^x) = (e^x)^2 + 1 = e^2 x + 1$
 $(f \circ g)(x) = f(x^2 + 1) = e^{x^2 + 1}$

f) Trigonometrische Funktionen: Sinus- und Cosinusfunktion (vgl. \mathbb{C})

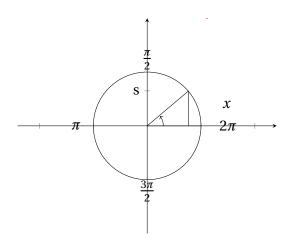


Abbildung 15: Bogenmaß

 $0 \ge x \ge 2\pi$ x = Bogenmaß von φ in Grad, so $x = \frac{\varphi}{360} \cdot \pi$ $\sin(x) = s, \cos(x) = c$ Für beliebig $x \in \mathbb{R}$: Periodische Fortsetzung, d.h. $x \in \mathbb{R}.x = x' + k \cdot 2\pi, k \in \mathbb{Z}, x' \in [0, 2\pi[$

$$\sin(x) := \sin(x')$$

$$\cos(x) := \cos(x')$$

$$|\cos(x)|, |\sin(x)| \le 1$$

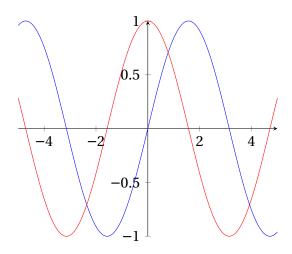


Abbildung 16: sin(x) und cos(x)

$$\cos^{2}(x) + \sin^{2}(x) = 1$$

$$\cos(x) = \sin(x + \frac{\pi}{2})$$

$$\sin(x) = 0 \Leftrightarrow x = k\pi, k \in \mathbb{Z}$$

$$\cos(x) = 0 \Leftrightarrow x = \frac{\pi}{2} + k\pi, k \in \mathbb{Z}$$

$$Tangens \ und \ Cotangens funktion$$

$$\tan(x) = \frac{\sin(x)}{\cos(x)} \text{ für alle } x \in \mathbb{R} \text{ mit } \cos(x) \neq 0$$

$$\cot(x) = \frac{\cos(x)}{\sin(x)} \text{ für alle } x \in \mathbb{R} \text{ mit } \sin(x) \neq 0$$

4.3 Definition

Sei $D \subset \mathbb{R}, c \in \mathbb{R}$ heißt Adharenzpunkt von D, falls es eine Folge $(a_n)_n, a_n \in D$, mit $\lim_{n \to \infty} a_n = c$ gibt.

 \bar{D} = Menge der Adharenzpunkte von D

= Abschluss von D

klar: $D \subset \bar{D}$.

 $d \in D$. konstante Folge $(a_n)_{n \ge 1}$ mit $a_n = d$. $\lim_{n \to \infty} a_n = \lim_{n \to \infty} d = d$.

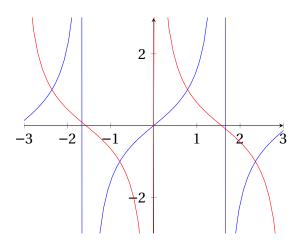


Abbildung 17: tan(x) and cot(x)

Also: $d \in \bar{D}$.

4.4 Beispiel:

a)
$$a, b \in \mathbb{R}, a > b, D =]a, b[$$

$$\begin{array}{ccc}
 & \downarrow & \downarrow \\
 & c & a & b
\end{array}$$

$$\bar{D} = [a, b]D \in \bar{D}$$

$$a \in \bar{D}$$

$$a_n = a + \frac{b-a}{n} \in D, n \ge 2$$

$$\lim_{n\to\infty}a_n=a$$

$$\lim_{n\to\infty} a_n = a$$
Also $[a,b] \subset \bar{D}$.

Ist $c \notin [a, b]$, etwa c < a, dann ist $|a_n - c| \ge a - c > 0$ für alle $a_n \in]a, b[$ Also: $\lim_{a_n} \ne c$

b) \mathscr{I} Intervall in $\mathbb{R}, x_1, \dots, x_r \in \mathscr{I}$,

$$\bar{D}=\bar{\mathcal{I}}=[a,b],$$

falls
$$\mathcal{I} = \langle a, b \rangle$$
.

c) $\mathbb{Q} \subset \mathbb{R}$

 $\bar{\mathbb{Q}} = \mathbb{R}$

4.5 Definition

 $f: D \rightarrow, c \in \bar{D}$.

 $d \in \mathbb{R}$ heißt *Grenzwert von* f(x) *für* x *gegen* $c,d = \lim_{x \to c}$, wenn für *jede* Folge $(a_n) \in D$, die gegen c konvergiert, die Bildfolge $(f(a_n))_n$ gegen d konvergiert.

4.6 Beispiel:

a) Sei $f(x) = b_k x^k + ... + b_1 x + b_0$, eine Polynomfunktion, $c \in \mathbb{R}$. Sei (a_n) Folge mit $\lim_{n \to \infty} a_n = c$

$$\lim_{n \to \infty} f(a_n) = \lim_{n \to \infty} b_k x^k + \dots + b_1 x + b_0$$

$$= b_k (\lim_{n \to \infty} a_n)^k + b_{k-1} \cdot (\lim_{n \to \infty} a_n)^{k-1} + \dots + b_0 \quad \text{Rechenregeln für Folgen, 2.8}$$

$$= b_k \cdot c^k + b_{k-1} \cdot c^{k-1} + \dots + b_1 \cdot c + b_0 = f(c).$$

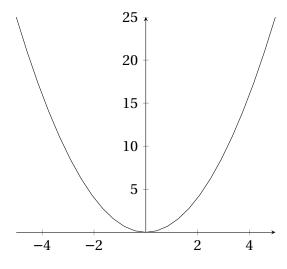
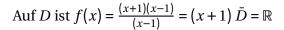


Abbildung 18: x^2

b) Sei
$$f(x) = \frac{x^2 - 1}{x - 1}$$
,
 $D = R \setminus \{1\}$



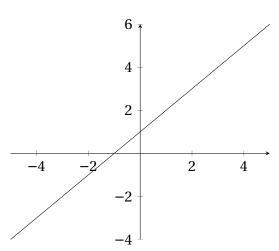


Abbildung 19: x+1

$$\lim_{x \to 1} f(x) = ?$$
Sei (a_n) Folge mit $D = \mathbb{R} \setminus \{1\}$ mit $\lim_{n \to \infty} a_n = 1$

$$f(a_n) = a_n + 1$$

$$\lim_{n \to \infty} f(a_n) = \lim_{n \to \infty} (a_n + 1) = 1 + 1 + 2 \cdot \lim_{x \to 1} = 2.$$

c)
$$f(x) = \begin{cases} 1 & \text{für } x > 0 \\ 0 & \text{für } x < 0 \end{cases} D = \mathbb{R}$$
$$\lim_{x \to 0} f(x)?$$
$$a_n = \frac{1}{n}.\lim a_n = 0.$$
$$\lim_{x \to \infty} f(a_n) = \lim_{n \to \infty} 1 = 1$$
$$a_n = -\frac{1}{n},\lim a_n = 0$$
$$\lim_{n \to \infty} f(a_n) = \lim_{n \to \infty} 0 = 0.$$
$$\lim_{n \to \infty} f(a_n) = \lim_{n \to \infty} 0 = 0.$$
$$\lim_{n \to \infty} \text{existiert nicht.}$$

d)
$$f(x) = \sin(\frac{1}{x}), D = \mathbb{R} \setminus \{0\}$$
 $a_n = \frac{1}{n\pi}, f(a_n) = \sin(n\pi) = 0$
 $a'_n = \frac{1}{(2n + \frac{1}{2}\pi)} \to 0, f(a'n) = \sin(2\pi n + \frac{\pi}{2}) = 1$
 $\lim(a_n) = 0$
 $\lim(f(a_n)) = \lim 0 = 0 \lim(f(a'_n)) = \lim 1 = 1$
 $\lim(f(x))_{x\to 0}$ existiert nicht

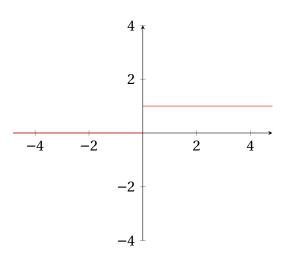


Abbildung 20: Abschnittsweise definierte Funktion

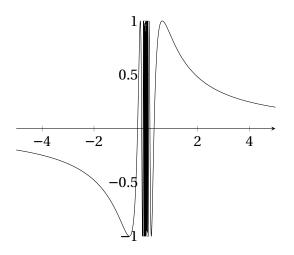


Abbildung 21: $\sin(\frac{1}{x})$

e)
$$f(x) = x \cdot \sin(\frac{1}{x}), D = \mathbb{R} \setminus \{0\} \lim_{x \to 0} f(x) = 0$$
 dann:
 $(a_n) \to 0, a_n \in \mathbb{R} \setminus \{0\}$
 $\lim_{n \to \infty} f(a_n) = \lim_{n \to \infty} a_n \cdot \sin(\frac{1}{a_n}) = 0$
 $\lim_{n \to \infty} f(a_n) = \lim_{n \to \infty} a_n \cdot \sin(\frac{1}{a_n}) = 0$

4.7 Satz $(\varepsilon - \delta)$ -Kriterium

 $f:D\to\mathbb{R},c\in\bar{D}.\ \mathrm{Dann}\ \mathrm{gilt:} \lim_{x\to c}f(x)=d \Leftrightarrow \forall\varepsilon>0\exists\delta\forall x\in D: |x-c|\leq\delta\to|f(x)-d|\leq\varepsilon$

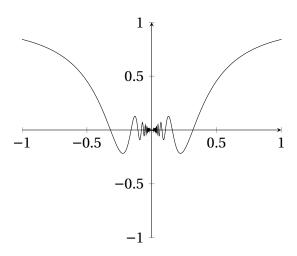
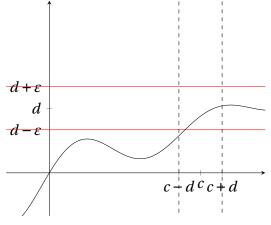


Abbildung 22: $x \cdot \sin(\frac{1}{x})$

Abbildung 23: geometrische Darstellung des ε – δ Kriteriums



Beweis. →: Angenommen falsch.

Dass heißt $\exists \varepsilon > 0$, so dass für alle $\delta > 0$ (z.B $\delta = \frac{1}{n}$) ein $x_n \in D$ existiert mit $|x_n - c| \le \frac{1}{n}$ und $|f(x_n) - d| > \varepsilon$

 $\lim_{n\to\infty} x_n = c. \text{ Aber:}$ $\lim_{n\to\infty} f(x_n) \neq d \notin$ $\iff \text{Sei } (a_n) \text{ Folge, } a_n \in D$

 $\lim_{n\to\infty} a_n = c.$ Zu zeigen: $\lim_{n\to\infty} f(a_n) = d, \text{ d.h } \forall \varepsilon > 0 \exists n(\varepsilon) \forall n \ge n(\varepsilon) : |f(a_n) - d| < \varepsilon.$

(*)

Für alle $x \in D$ mit $|x - c| \le \delta$ gilt $|f(x) - d| < \varepsilon$.

Da
$$\lim_{n\to\infty} a_n = c$$
, existiert n_0 mit $|a_n - c| \ge \delta$ für alle $n \ge n_0$
Nach (\star) gilt: $|f(a_n) - d| < \varepsilon \forall n \ge n_0$.

Bemerkung

 $\lim_{x\to c} f(x) = d \Leftrightarrow \text{Für alle Folgen } (a_n), a_n \in D, \text{ mit } \lim_{n\to\infty} a_n = c \text{ gilt } \lim_{n\to\infty} f(a_n) = e \text{ Wenn}$ man zeigen will, dass $\lim_{x\to c} f(x)$ nicht existiert, gibt es 2 Möglichkeiten:

- Suche *eine bestimmte* Folge (a_n) , $\lim_{n\to\infty} a_n = c$, so dass $\lim_{x\to\infty} f(a_n)$ nicht existiert.
- Suche zwei Folgen (a_n) , (b_n) , $\lim_{x\to\infty} a_n = c$, $\lim_{x\to\infty} b_n = c$ und $\lim_{x\to\infty} f(a_n) \neq \lim_{x\to\infty} f(b_n)$

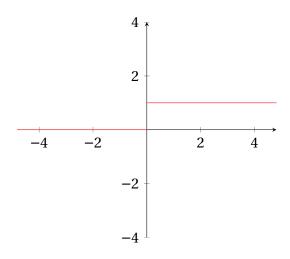


Abbildung 24: Abschnittsweise definierte Funktion

$$a_n = (-1)^n \cdot \frac{1}{n}$$

$$\lim_{n \to \infty} a_n = 0$$

$$f(a_n) = (101010...)$$

$$\lim_{n \to \infty} f(a_n) \text{ existiert nicht.}$$
Oder:
$$a_n = \frac{1}{n} \lim_{n \to \infty} a_n = 0$$

$$a_n = \frac{1}{n} \lim_{n \to \infty} a_n = 0$$

$$b_n = -\frac{1}{n} \lim_{n \to \infty} b_n = 0$$
Aber:
$$\lim_{x \to \infty} f(a_n) \neq \lim_{x \to \infty} f(b_n)$$

4.8 Satz (Rechenregeln für Grenzwerte)

 $f,g,D\to\mathbb{R},c\in\bar{D}$, Existieren die Grenzwerte auf der rechten Seite der folgenden Gleichungen, so auch die auf der linken (und es gilt Gleichheit)

a)
$$\lim_{x \to c} (f \pm / \cdot g) = \lim_{x \to c} f(x) \pm / \cdot \lim_{x \to c} g(x).$$

b) Ist $g(x) \neq 0$ für alle $x \in D$ und $\lim_{x \to c} g(x) \neq 0$, so

$$\lim_{x \to c} \left(\frac{f(x)}{g(x)} \right) = \frac{\lim_{x \to c} f(x)}{\lim_{x \to c} g(x)}$$

c)
$$\lim_{x \to c} |f(x)| = \left| \lim_{x \to c} f(x) \right|$$

Beweis. Folgt aus den entsprechenden Regeln für Folgen.

4.9 Beispiel:

$$f(x) = \frac{x^3 + 3x + 1}{2x^2 + 1}, D = \mathbb{R}$$

$$\lim_{x \to 2} = \frac{\lim_{x \to 2} (x^3 + 3x + 1)}{\lim_{x \to 2} (2x^2 + 1)}$$

$$= \frac{4 + 6 + 1}{8 + 1} = \frac{11}{9}$$

4.10 Bemerkung

Rechts- und linksseitige Grenzwerte:

Rechtsseitiger Grenzwert:

$$\lim_{x\to c^+} f(x) = d \Rightarrow \forall (a_n)_n, a_n \in D, a_n \ge c \text{ und } \lim_{n\to\infty} a_n = c \text{ gilt: } \lim_{n\to\infty} f(a_n) = d. \text{ Analog: } \\ \text{linksseitiger Grenzwert: } \lim_{x\to c^-} f(x) = d \\ (a_n \le c).$$

4.11 Beispiel:

$$f(x) = \begin{cases} 1 & x > 0 \\ 0 & x < 0 \end{cases} D = \mathbb{R} \setminus \{0\}, c = 0 \in \bar{D}$$

$$\lim_{x \to 0^+} f(x) = 1, \lim_{x \to 0^-} f(x) = 0.$$

$$\lim_{x \to 0} f(x) \text{ existiert nicht.}$$
Falls
$$\lim_{x \to c^+} \text{ und } \lim_{x \to c^-} \text{ existieren}$$

$$und \lim_{x \to c^+} f(x) = \lim_{x \to c^-} d$$
so exisitiert
$$\lim_{x \to c} f(x) = d. \text{ Grenzwert: } d \in \mathbb{R}$$

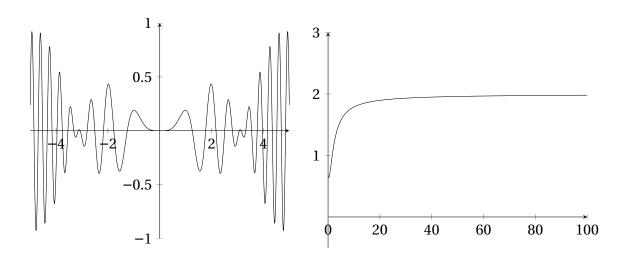


Abbildung 25: Grenzwerte gegen einen Festen Wert

4.12 Definition

$$D = \langle b, \infty[, f : D \to \mathbb{R}$$
 (z.B $D = \mathbb{R}$)
$$f \text{ konvergiert gegen } d \in \mathbb{R} \text{ für } x \text{ gegen unendlich,}$$

$$\lim_{f(x)} = d, \text{falls gilt:}$$

$$\forall \varepsilon > 0 \exists M = M(\varepsilon) \forall x \ge M : |f(x) - d| < \varepsilon.$$
 (Analog: $\lim_{x \to -\infty} f(x) = d$)

4.13 Beispiel

a)
$$\lim_{x \to \infty} \frac{1}{x} = 0$$
 $\frac{4}{2}$ $\frac{1}{2}$ $\frac{1}{2}$

Sei $\varepsilon > 0$. Wähle $M = \frac{1}{\varepsilon}$. Dann gilt für alle $x \ge M$:

$$|f(x)-0|=|\frac{1}{x}|\leq \frac{1}{m}=\varepsilon.$$

b) Allgemein gilt:

P, Q Polynome vom Grad k bzw. l $l \ge k$

$$P(x) = a_k \cdot x^k + \dots, Q(x) = b_i \cdot x^i + \dots, a_k \neq 0, b_i \neq 0 \lim_{x \to \infty} \frac{P(x)}{Q(x)} = \begin{cases} 0 & \text{für } l \ge k \\ \frac{a_k}{b_k} & \text{für } l = k \end{cases}$$

(Beweis wie für Folgen $\lim_{x\to\infty} \frac{P(n)}{Q(n)}$) $\lim_{x\to\infty} \frac{7x^5 + 205x^3 + x^2 + 17}{14x^5 + 0.5} = \frac{1}{2}$

$$\lim_{x \to \infty} \frac{7x^5 + 205x^3 + x^2 + 17}{14x^5 + 0.5} = \frac{1}{2}$$

4.14 Bemerkung

Die Rechenregeln aus 4.8 gelten auch für $x \to \infty / - \infty$

4.15 **Definition**

a) $f: D \to \mathbb{R}, c \in \bar{D}$

f geht gegen ∞ für x gegen c,

$$\lim_{x\to c} f(x) = \infty$$
, falls gilt:

$$\forall L > 0 \exists \delta > 0 \forall x \in D : |x - c| \le \delta \Rightarrow f(x) \ge L.$$

$$= \delta(L)$$

b) $\langle b, \infty[\supset D, f : D \to \mathbb{R}, f geht gegen \infty, f \ddot{u} r x gegen \infty : \lim_{x \to \infty} f(x) = \infty,$ falls gilt:

$$\forall L > 0 \exists M > 0 \forall x \in D, x \ge M, f(x) \ge L.$$

(Entsprechend:
$$\lim_{x \to c} f(x) = -\infty$$

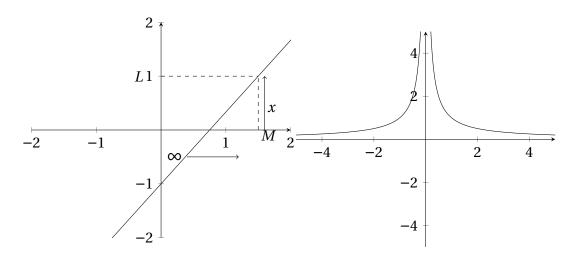
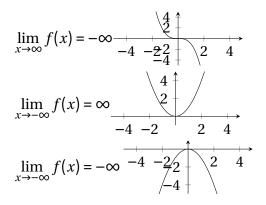


Abbildung 26: Funktionen $\lim_{x\to\infty} = \infty$



4.16 Satz

$$f: D \to \mathbb{R}$$
.

- a) Sei $c \in \bar{D}$, oder $c = \infty, -\infty$ falls $\lim_{x \to c} f(x) = \infty$ oder $-\infty$, so ist $\lim_{x \to c} \frac{1}{f(x)} = 0$.
- b) $c \in \bar{D} \supset \mathbb{R}$. Falls $\lim_{x \to c} f(x) = 0$ und falls s > 0existiert mit f(x) > 0 für alle $x \in [c - s, c + s], (f(x) < 0)$ dann ist $\lim_{x \to c} \frac{1}{f(x)} = \infty(-\infty)$

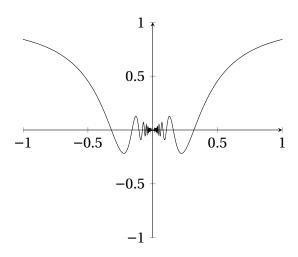


Abbildung 27: $sin(\frac{1}{x})$

c) Falls $\lim_{x \to \infty} = 0$ und falls T > 0 existiert mit f(x) > 0 $f.ax \ge T$, so (f(x) < 0) ist $\lim_{x \to \infty} \frac{1}{f(x)} = \infty(-\infty)$ (Entsprechend für $\lim_{x \to -\infty}$)

4.17 Beispiel

a)
$$f(x) = \frac{1}{x}, D =]0, \infty[$$

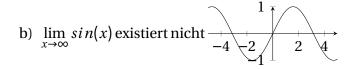
$$\lim_{x \to 0} f(x) = \infty$$

•
$$f(x) = \frac{1}{x}, D =]-\infty, 0[$$

$$\lim_{x \to 0} f(x) = -\infty$$

•
$$f(x) = \frac{1}{x}, D =]0, \infty[$$

$$\lim_{x \to 0} f(x) = \infty$$



c)
$$P(x) = ak_x^k + ... + a_0$$
.

$$\lim_{x \to \infty} P(x) = \begin{cases} \infty, \text{falls} & a_k > 0 \\ -\infty, \text{falls} & a_k < 0 \end{cases}$$

$$\lim_{x \to -\infty} P(x) = \begin{cases} \infty, \text{falls} & a_k < 0 \text{ k ungerade } \\ -\infty, \text{falls} & a_k < 0 \text{ k gerade oder } \\ a_k < 0 \text{ k ungerade } \end{cases}$$

d) P(x) wie in c) $Q(x) = b_l^l + \ldots + b_0$ $\lim_{x \to \infty} \frac{P(x)}{Q(x)} = \begin{cases} \infty, & \text{falls } a_k \text{ und } b_k \text{ gleiche Vorzeichen} \\ -\infty, & \text{falls } a_k \text{ und } b_k \text{ verschiedene Vorzeichen} \end{cases}$

e)
$$\lim_{x \to \infty} \frac{e^x}{x^n} = \infty \ \forall L > 0 \exists M \forall x \gg M : f(x) \gg L$$

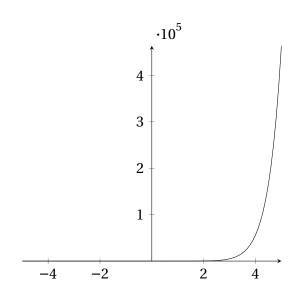


Abbildung 28: $\frac{e^x}{x^n}$

Sei
$$L \ge 0, x > 0$$
.
 $e^x = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{x^k}{k!} > \frac{x^{n+1}}{(n+1)!}$
 $\frac{e^x}{x^n} > \frac{x}{(n+1)!}$
Ist $x \ge (n+1)!L =: M$, so ist $\frac{e^x}{x^n} > L$.

f)
$$\lim_{x \to \infty} \frac{x^n}{e^x} = 0$$
. Folgt aus e) und 4.16a)

5 Stetigkeit

5.1 Definition

 $f: D \to \mathbb{R}$.

- a) f ist stetig an $c \in D$, fallse $\lim_{x \to c} f(x) = f(c)$.
- b) f heißt (absolut) stetig, falls f an allen $c \in D$ stetig ist.

5.2 Satz

$$f: D \to \mathbb{R}, c \in D$$
.

Existiert Konstante $\mathbf{K} > 0$ mit $|f(x) - f(c)| \le \mathbf{K} \cdot |x - c|$ für alle $x \in D$, dann ist f stetig in c.

Beweis.

Sei $\varepsilon > 0$.

Wähle
$$\delta = \frac{\varepsilon}{\mathbf{K}}$$
. Ist $|x - c| \le \delta$, so ist $|f(x) - f(c)| \le \mathbf{K} \cdot |x - c| \le \mathbf{K} \cdot \delta - \varepsilon$.
 $4.7 \lim_{x \to c} f(x) = f(c)$.

5.3 Beispiel

- a) Polynome sind auf ganz \mathbb{R} stetig
- b) $f(x) = \begin{cases} 0, \text{ falls} & , x \neq 0 \\ 1, \text{ falls} & , x = 0 \end{cases}$ f ist nicht steig in 0. $a_n = \frac{1}{n}, a_n \to 0$ $f(a_n) = 0$ $(f(f(a_n)) \to 0 \neq f(0)$

c)
$$f(x) = \begin{cases} 0, \text{ falls} &, x > 0 \\ 1, \text{ falls} &, x < 0 \end{cases}$$

5.3 Beispiel 5 Stetigkeit

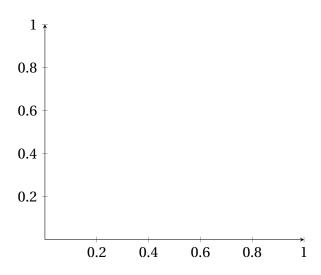


Abbildung 29: Abschnittsweise definierte Funktion

f ist nicht stetig in 0. $\begin{array}{c}
4 \\
2 \\
-5-2 \\
-4
\end{array}$

d)
$$f(x) = \begin{cases} \sin(\frac{1}{x}), \text{ falls} &, x \neq 0 \\ 0, \text{ falls} &, x = 0 \end{cases}$$
 $\lim_{x \to 0} \sin(\frac{1}{x}) \text{ ex. nicht.}$

f ist nicht stetig in 0. $\begin{array}{c|c}
0/5 \\
-1 & -0.5.5 \\
-1
\end{array}$

e)
$$f(x) = \begin{cases} x \cdot \sin(\frac{1}{x}), \text{ falls} & , x \neq 0 \\ 0, \text{ falls} & , x = 0 \end{cases}$$
 $\lim_{x \to 0} x \cdot \sin(\frac{1}{x}) = 0 = f(0)$

f ist stetig in 0. $\lim_{x \to 0} \frac{1}{x} = 0$ $\lim_{x \to 0} \frac{1$

f)
$$f(x) = \sin(x)$$

 $g(x) = \sin(x)$ Sind stetig auf \mathbb{R} : Fúr alle $x, c \in \mathbb{R}$ gilt: $|\sin(x) - \sin(c)| \le |x - c|$.
 $\sin(x)$ ist stetig auf \mathbb{R} (5.2, **K** =1)

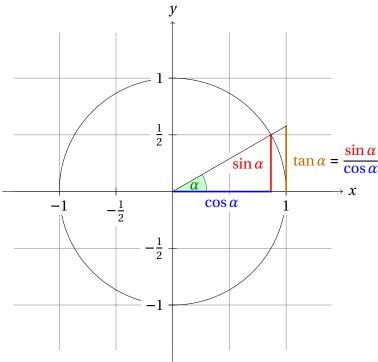


Abbildung 30: Sinus und Cosinus am Einheitskreis

5.4 Satz (Rechenregeln für Stetigkeit)

 $f,g:D\to\mathbb{R},c\in D,$

sind f und g stetig in c, dann auch $f \pm / \cdot$ und |f|. Ist $g(x) \ne 0$ für alle $x \in D$, so ist auch $\frac{f}{g}$ stetig in c.

Beweis. Folgt aus 4.8

5.5 Satz

 $D, D' \subseteq \mathbb{R}, F : D \to \mathbb{R},$

 $g: D' \to \mathbb{R}$, $f(D) \subseteq D'$.. Ist f stetig in $c \in D$ und ist g stetig in $f(c) \in D'$, so ist $g \circ f$ stetig in c,

Beweis. $(a_n) \rightarrow c, a_n \in D$.

f stetig: $f(a_n) \rightarrow f(c)$

5.6 Beispiel

5 Stetigkeit

g stetig in f(c): $(g \circ f)(a_n)(a_n)(g \circ f)(c)$

5.6 Beispiel

a) $f(x) = \sin(\frac{1}{|x^2-1|})$, $D = \mathbb{R} \setminus \{1, -1\}$. f ist stetig auf D. Folgt aus 5.3_{a),f und 5.4,5.5}.

b)
$$f(x) = \begin{cases} x \cdot \sin(\frac{1}{x}) & \text{falls } x \neq 0 \\ 0 & \text{falls } x = 0 \end{cases}$$
 stetig auf \mathbb{R} , 5.3e) für $c = 0$ für $c \neq 0$. 5.3,5.4,5.5

c)
$$f(x) = \tan(x) \left(= \frac{\sin(x)}{\cos(x)}\right)$$

 $D = \mathbb{R} \setminus \left\{\frac{\pi}{2} + k\pi : k \in \mathbb{Z}\right\} f$ stetig auf D

5.7 Satz

Sei
$$f(x) = \sum_{i=0}^{\infty} a_i (x-a)^i$$

eine Potenzreihe mit Konvergenzradius R. Dann ist f stetig m]a - R[=: D $c \in D \lim_{x \to c} f(x)$

$$= \lim_{x \to c} f(x) \lim_{n \to \infty} \sum_{i=0}^{\infty} a_i (x - a)^i$$

$$\lim_{n \to \infty} \lim_{x \to c} \sum_{i=0}^{\infty} a_i (x - a)^i$$

$$= \lim_{n\to\infty} \sum_{i=0}^{\infty} a_i (x-a)^i = f(c)$$

5.8 Korollar

 $f(x = \exp(x) = e^x$ ist stetig auf \mathbb{R}

5.9 Satz (Nullstellensatz für stetige Funktionen)

$$f: D \to \text{stetig}, [u, v] \subset D, u < v$$

Es gelte $f(v) \cdot f(v) < 0$

(d.h f(u) > 0, f(v) > 0, oder f(u) > 0, f(v) < 0) Dann existiert $w \in]u, v[mit f(v) = 0]$

[3]

Beweis. O.B.d.A., f(n) < 0 < f(v).

Bijektionsverfahren:

$$c$$
 $v = b$

Falls f(c) < 0, so a = c, sonst b = c. Liefert Folgen (a_n) , (b_n) und eindeutig bestimmte $w \in [\, u,v \,]$ mit $a_n \leq a_{n+1} \, w \leq b_{n+1} \leq b_n$ für alle n

$$f(a_n) < 0$$

$$f(b_n) \ge 0$$

für alle n. $\lim_{n\to\infty} a_n = \lim_{n\to\infty} b_n = wf$ ist stetig in $w \Rightarrow \lim_{n\to\infty} f(a_n) = \lim_{n\to\infty} f(b_n) = f(b_n) = f(b_n)$

$$f(a_n) < 0 \forall n \to \lim_{n \to \infty} f(a_n) \le 0.$$

$$f(b_n) \ge 0 \forall n \to \lim_{n \to \infty} f(b_n) \ge 0.$$

$$\Rightarrow 0 = \lim(a_n) = \lim(b_n) = f(w).$$

$$\Rightarrow 0 = \lim(a_n) = \lim(b_n) = f(w).$$

Korollar (Zwischenwertsatz)

 $f: D \to \mathbb{R}$ stetig, $[u, v] \subseteq D$

Dann nimmt f in [u, v] jeden Wert zwischen f(u) und f(v) an (und evtl. weitere)

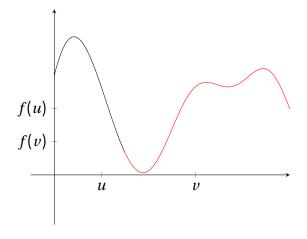


Abbildung 31: Zwischenwerte

Beweis. O.B.d.A f(u) < f(v)

Sei f(u) < b < f(w) b beliebig, aber dann fest.

Definiere g(x) = f(x) - b stetig g(u) = f(u) - bg(v) = f(v) - b5.9 (angewandt auf g): Ex. $w \in]u, v[$ mit g(w) = 0,d.h f(w) = b.

5.11 Satz (Min-Max-Theorem)

 $a, b \in \mathbb{R}, a < b, f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$

(Wichtig: abgeschlossenes Intervall)

Dann hat f ein Maximum und ein Minimum auf [a,b], d.h es existieren $x_{min}, x_{max} \in [a,b]$ mit $f(x_{max}) \leq f(x) \leq f(x_m ax)$ für alle $x \in [a,b]$ (Beweis mit Bisektionsverfahren, [4])

Zur Erinnerung

$$f: D \to D'$$
 bijektiv, dann existiert Umkehrfunktion $f^{-1}D' \to D$ mit $f \circ f^{-1} = id_{D'}$ und $f^{-1} \circ f = id_D$ zum Beispiel $f(x) = x^2$ $f: [0, \infty[\to [0, \infty[$ bijektiv $f^{-1}: [0, \infty[\to [0, \infty[$ $f^{-1}(x) = +\sqrt{x}$

5.12 Definition

 $f: D \to \mathbb{R}$ heißt (streng) monoton wachsend (oder steigend), falls gilt:

Sind $x, y \in D$, x < y, so ist $f(x) \le f(y)(f(x) < f(y))$

Entsprechend: *streng monoton fallend. f* heißt (*streng) monoton*, dalls sie entweder (streng) monoton wachsend oder (steng) monoton fallend ist.

5.13 Satz

D Intervall (rechte linke Grenze) ∞ , $-\infty$ möglich), $fD \to \mathbb{R}$ stetig. Dann gilt: f ist injektiv auf $D \Leftrightarrow f$ ist streng monoton auf D.

Beweis. ← ✓

 \Rightarrow : Angenommen f ist nicht streng monoton auf D.

Dann existieren $x_1, x_2, x_3, x_4 \in D$. mit $x_1 < x_2$ und $f(x_1) < f(x_2)$ und $x_3 < x_4$ und $f(x_3) > f(x_4)$

 $(f(x_1) = f(x_2)$ bzw. $f(x_3) = f(x_4)$ nicht möglich, da f injektiv) Jetzt muss man Fallunterscheidungen machen.

z.B

$$x_1 < x_2 < x_3 < x_4, \ f(x_1) < f(x_3) < f(x_2)$$

5.14 Satz (Stetigkeit der Umkehrfunktion)

D Intervall, $f: D \rightarrow f(D) =: D'$

eine stetige, streng monotone (also bijektive) Funktion. Dann ist die Umkehrfunktion $f^{-1}D' \to D$ stetig.

Beweis: [5] f streng monoton wachsend (fallend) $\Rightarrow f-1$ streng monoton wachsend

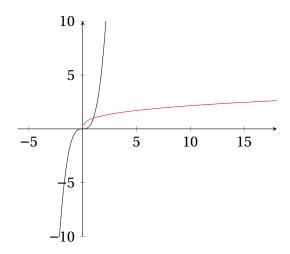


Abbildung 32: Eine Funktion und ihre Umkehrfunktion

(fallend)

5.15 Korollar 5 Stetigkeit

5.15 Korollar

Ist
$$n \in \mathbb{N}$$
 $\begin{cases} \text{gerade} \\ \text{ungerade} \end{cases}$, so $\text{ist } f(x) = x^n \text{ stetig und bijektiv } \begin{cases} [0, \infty[\to [0, \infty[\\ \mathbb{R} \to \mathbb{R} \end{cases}] \end{cases}$

Die Umkehrfunktion $f^{-1} = \sqrt[n]{x}$ ist stetig und bijektiv $\begin{cases} [0, \infty[\to [0, \infty[\\ \mathbb{R} \to \mathbb{R} \end{cases}] & \text{Nach 5.8 ist} \\ \exp(x) \text{ stetig auf } \mathbb{R}. \text{ Nach 3.5b) ist } \exp(x) > 0 \text{ für alle } x \in \mathbb{R}. \text{ Für } x > 0, \text{ so ist } \exp(x) = 1 + \\ x + \frac{x^2}{2} + \frac{x^2}{3!} + \dots \ge 1, \text{ Ist } x > y \text{ so ist } \exp(y) = \exp(x + (y - x)) = \exp(x) \cdot \exp(y - x) > \exp(x) \cdot \exp(y - x) = \exp(x) \cdot \exp(x) \cdot \exp(y - x) = \exp(x) \cdot \exp(x) \cdot \exp(x) = \exp(x) = \exp(x) \cdot \exp(x) = \exp(x) =$

5.16 Satz

 $\exp : \mathbb{R} \to]0, \infty[$ ist streng monoton wachsend und bijektiv. Die Umkehrfunktion heißt $\ln(x) :]0, \infty[\to \mathbb{R}$ ist stetig und streng monoton wachsend und bijektiv. Es gilt: $\ln(x \cdot y) = \ln(x) + \ln(y)$ für alle x, y > 0, $\ln(1) = 0$

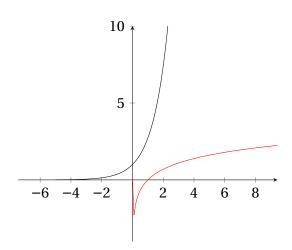


Abbildung 33: $\exp(x)$ und $\ln(x)$

Beweis. exp streng monoton steigen s.V,

$$\lim_{x \to \infty} \exp(x) = \infty \tag{4.17e}$$

 $\lim_{x \to \infty} \exp(x) = \lim_{x \to \infty} \exp(-x) = \lim_{x \to \infty} \frac{1}{\exp(x)} = 0 \text{ Also: exp: } \mathbb{R} \to]0, \infty[\text{ bijektiv } \\ \ln :]0, \infty[\to \mathbb{R}, \text{ streng monoton wachsend, stetig, bijektiv } (5.14).$

 $x, y > 0. \exists a, b \in \mathbb{R} \text{ mit } x \in \exp(a), y = \exp(b).$

$$\ln(xy) = \ln(\exp(a) \cdot \exp(b))$$
$$= \ln(\exp(a+b)) = a+b$$
$$= \ln(x) + \ln(y)$$

5.17 Satz

$$\lim_{x \to \infty} \frac{\ln(x)}{x^n} = 0 \text{ (für jedes } k \in \mathbb{N})$$
(D.h. $(\ln(n) \in o(n))$

Beweis.
$$x = \exp(y), x \le 1, \text{ d.h } y \le 0.$$

$$\frac{\ln(x)}{x^k} = \frac{y}{(\exp(y)^k)} \le \frac{y}{\exp(y)} \to 04.17e)$$

5.18 Definition

Für a > 0 setze $a^x = \exp(x \cdot \ln(a)) \underbrace{(\exp(\ln(a)))}_{0} a \le e : e^x = \exp(x), a^x$, falls a > 0

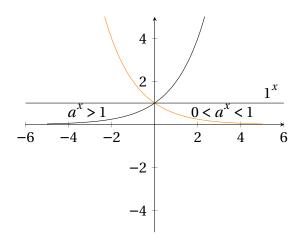


Abbildung 34: Verschiedene Arten Exponentialfunktionen

5.19 Satz **5 STETIGKEIT**

5.19 Satz

Sei a > 0

a) $a^x : \mathbb{R} \to]0, \infty[$ ist streng monoton wachsend für alle a > 1 und streng monoton fallend für 0 < a < 1.

b)
$$a^x$$
, $a^y = a^{x+y}$
 $(a^{x^y} = a^{xy})$ für alle $x, y \in \mathbb{R}$

c) Für $x = \frac{p}{q} \in Q(p \in \mathbb{Z}, q > 0)$ stimmt Def. von a^x entsprechend. 5.18 mit der der üblichen Definition $a^{\frac{p}{q}} = \sqrt[q]{a^p}$ überein.

Beweis. Folgt aus Definition mit 3.5

5.20 Bemerkung

Ist
$$x \in \mathbb{R}$$
 und (x_n) Folge mit $x_n \in \mathbb{Q}$, $\lim_{n \to \infty} x_n = x$,
so $\lim_{n \to \infty} a^{x_n} = a^x$ (Stetigkeit)
D.h a^x lässt sich durch $a^{x_n}, x_n \in \mathbb{Q}$, beliebig gut approximieren

5.21 Definition

Für a > 0, $a \ne 1$, heißt die Umkehrfunktion von a^x Logarithmus zur Basis a(a = 2, a = e, a = 10 wichtig) $\log_a(x)$ $\log_e(x) = \ln(x)$

5.22 Satz

Seien $a, b > 0, a \ne 1 \ne b, x, y > 0$

(a)
$$\log_a(x \cdot y) = \log(x) + \log(y)$$

(b)
$$\log_a(x^y) = y \cdot \log(x)$$

(c)
$$\log_a(x) = \log_a(b) \cdot \log_b(x)$$

(d) Sind a,b > 1, so
$$O(\log_a(n)) = O(\log_b(n))$$

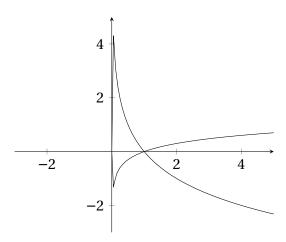


Abbildung 35: Logithmen mit Basen > 1 und < 1

Beweis. a) wie 5.10
b)
$$a^{y \cdot \log_a(a^y)} = (a^{\log_a(x)})^y = x^y$$

$$\Rightarrow \log_a(x^y) = \log_a(a^{y \cdot \log_a(x)}) = y \cdot \log_a(x)$$
c) $\log_a(x) = \log_a(b^{\log_a(x)}) \stackrel{b}{=} \log_b(x) \cdot \log_a(b)$
d) Folgt aus c), da $\log_a(b) > 0$

6 Differenzierbare Funktionen

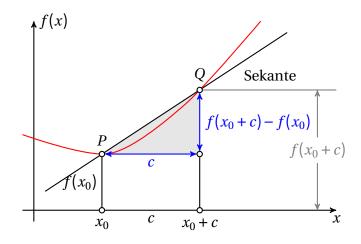


Abbildung 36: Steigung am Steigungsdreieck

Sekante durch (c,f(c)), (x,f(x))

Steigung der Sekante:

$$x \neq c$$
: $\frac{f(x)-f(c)}{x-c} = s(x)$ definiert auf $\mathbb{R} \setminus \{c\}$
Differenzenquotient

Falls $\lim_{x\to c} \frac{f(x)-f(c)}{x-c}$ existiert: Steigung der Tangente an Graph von f in (c,f(c))) (Änderungsrate von f in (c, f(c))

6.1 **Definition**

 \mathscr{I} Intervall, $f: \mathscr{I} \to \mathbb{R}$, $c \in \mathscr{I}$

a) f heßt differenzierbar (diffbar) an der Stelle c, falls $\lim_{x\to c} \frac{f(x)-f(c)}{x-c}$ existiert. Grenzwert heißt Ableitung oder Differential quotient von f an der Stelle c.

$$f'(c) = \left(\frac{df}{dx}(c)\right) \qquad \left[f'(c) = \lim_{n \to 0} \frac{f(c+h) - f(c)}{h}, \ h := x - c\right]$$

b) f heißt differenzierbar auf \mathcal{I} , falls f in jedem Punkt von \mathcal{I} differenzierbar ist.

$$f': \begin{cases} \mathscr{I} \to R \\ x \to f(x) \end{cases}$$

6.2 Beispiel

a) $f(x) = a \cdot x^n, n \in \mathbb{N} a \in \mathbb{R}$. $x \neq c : \frac{ax^n - ac^n}{x - c} = \frac{a(x - c)(x^{n-1}...)}{x - c}$ $\lim_{x \to c} \frac{ax^n - ac^n}{x - c} = \lim_{x \to c} \frac{a(x - c)(x^{n-1}...)}{x - c} = a \cdot n \cdot c^{n-1} = f(x)$. $f'(x) = a \cdot n \cdot x^{n-1}$ Gilt auch für n = 0. (f konstant auf f' = 0)

b)
$$f(x) = |x|$$

f ist diffbar in 0?

Zu zeigen
$$\lim_{x\to 0} \frac{|x|-0}{x-0}$$
 existiert nicht.
Sei (a_n) Folge, $a_n < 0$, $\lim_{n\to \infty} a_n = 0$ (z.B $a_n = -\frac{1}{n}$)

$$\lim_{n \to \infty} \frac{|a_n|}{a_n} = -1$$

$$b_n > 0, \lim b_n = 0 \text{(z.B } b_n = \frac{1}{n})$$

$$\lim_{n \to \infty} \frac{|b_n|}{b_n} = \lim_{n \to \infty} \frac{b_n}{b_n} = 1$$

$$f'(0) \text{ existiert nicht!}$$

6.3 Satz

 $f: \mathscr{I} \to \mathbb{R}$ in $c \in \mathscr{I}$ diffbar. Dann gilt für alle $x \in \mathscr{I}$: $f(x) = f(c) + f'(c) \cdot (x - c) + \mathscr{R}(x) \cdot (x - c),$

wobei $\mathcal{R}, \mathcal{I} \to \mathbb{R}$ stetig in c, $\lim_{x \to c} \mathcal{R}(c) = 0$ D.h.: f lässt sich in der Nähe von c sehr gut durch eine lineare Funktion (d.h Graph

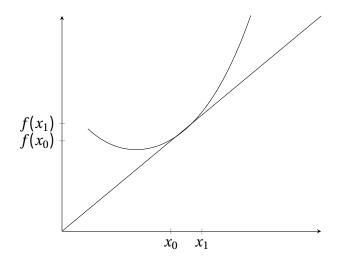


Abbildung 37: Sekante an Funktion

ist Gerade) approximieren.

6.4 Korollar

 $f: \mathcal{I} \to \mathbb{R}$ diffbar in $c \Rightarrow f$ ist steig in c. Beweis folgt aus 6.3

Beachte: Umkehrung von 6.4 gilt im Allgemeinen nicht. 6.2b).

Diffbare Funktionen sind stetig, aber sie haben keine Knicke im Graphen.

6.5 Satz (Ableitungsregeln)

 \mathscr{I} Intervall, $c \in \mathscr{I}$. Für a)-c) seien $f, g : \mathscr{I} \to \mathbb{R}$ diffbar in c

a) $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$, so $\alpha f + \beta g$ diffbar in c,

$$(\alpha f + \beta g)'(c) = \alpha \cdot f'(c) + \beta \cdot g'(c)$$

b) (Produktregel) $f \cdot g$ diffbar in c,

$$(f \cdot g)'(c) = f(c) \cdot g'(c) + f'(c) \cdot g(c)$$

c) (Quotientenregel) Ist $g(x) \neq 0$ auf \mathcal{I} , so

$$\frac{f'}{g}(c) = \frac{f'(c) \cdot g(c) - f(c) \cdot g'(c)}{g(c)^2}$$

d) (Kettenregel) \mathscr{I}_1 Intervall, $f:\mathscr{I}\to\mathscr{I}_1$, diffbar in $c,g:\mathscr{I}\to\mathbb{R}$ diffbar in f(c), so $g\circ f$ diffbar in c, und

$$(g \circ f)' = g'(f(c)) \cdot f'(c)$$

Beweis. Nur b):
$$\lim_{x \to c} \frac{f(x) \cdot g(x) - f(c) \cdot g(c)}{x - c} = \lim_{x \to c} \frac{f(x)(g(x) - g(c)) + g(c)(f(x) - f(c))}{x - c} = \lim_{x \to c} f(x) \cdot \lim_{x \to c} \frac{g(x) - g(c)}{x - c} + g(c) \cdot \lim_{x \to c} \frac{f(x) - f(c)}{x - c} = f(c)g'(c) + g(c)f'(c).$$

6.6 Beispiel

a)
$$f(x) = a_n \cdot x^n + a_{n-1} \cdot x^{n-1} + \dots + a_0$$

 $f'(x) = a_n \cdot n \cdot x^{n-1} \cdot x^{n-2} + \dots + a_1$
6.5a) 6.2a)

b)
$$f(x) = \frac{1}{x^n} = x^{-n} (n \in \mathbb{N})$$

 $\mathscr{I} =]0, \infty[$
 $f'(x) = \frac{0 \cdot x^n - 1 \cdot x^{n-1}}{x^{2n}} = \frac{-n}{x^{n+1}} = (-n) \cdot x^{-n-1} \text{ gilt auch auf }] - \infty, 0[$
6.5c)

c)
$$h(x) = (x^2 + x + 1)^2$$

 $(6.5d): f(x) = x^2 + x + 1)$
 $g(x) = x^2$
 $h'(x) = 2 \cdot (x^2 + x + 1) \cdot (2x + 1)$

6.7 Satz

a)
$$\lim_{x \to 0} \frac{\sin(x)}{1}$$

b)
$$\lim_{x\to 0} \frac{1-\cos(x)}{x} = 0$$

Beweis.

a) Elementargeometrisch + Additionstheoreme 1.7 (Man zeig: $\cos(x) < \frac{\sin(x)}{x} < 1$ für $0 < x < \frac{\pi}{2}$

b)
$$\frac{1-\cos(x)}{x} = \frac{(1-\cos(x))}{x(1+\cos(x))} = \frac{1-\cos(x)}{x(1+\cos(x))} = \frac{\sin^2(x)}{x} \cdot \frac{x}{1+\cos(x)} \to 0$$

6.8 Satz

a)
$$f(x) = \sin(x)$$
, so $f'(x) = \cos(x)$

b)
$$f(x) = \cos(x)$$
, so $f'(x) = -\sin(x)$

c)
$$f(x) = \tan(x)$$
, so $f'(x) = 1 + \tan^2(x)$

Beweis. a),
$$c \in \mathbb{R}$$

 $\sin'(c) = \lim_{h \to 0} \frac{\sin(h+c) + \sin(c)}{h}$
 $\lim_{h \to 0} \frac{\sin(c) \cdot \cos(h) + \cos(c) \cdot \sin(h) - \sin(c)}{h}$

$$= \frac{\sin(c)\cdot\cos(h)-1}{h} + \lim_{h\to 0} \frac{\cos(c)\sin(h)}{h} = \sin(c)\cdot 0 + \cos(c)\cdot 1 = \cos(c) \text{ b) analog}$$
c) $f(x) = \frac{\sin(x)}{\cos(x)}$ Quotientenregel + a)b) + $\sin^2(x)$ + $\cos^2(x)$ = 1.

6.9 Beispiel

a)
$$f(x) = \begin{cases} 1 & \text{für } x < 0 \\ \cos(x) & \text{für } x > 0 \end{cases}$$

 $f \text{ ist diffbar für alle } x \neq 0$

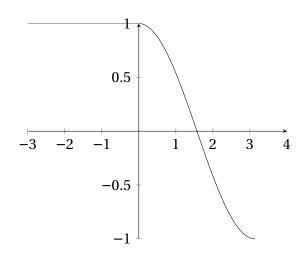


Abbildung 38: Abschnittsweise definierte cosinus Funktion

$$\lim_{x \to 0} \frac{f(x) - f(0)}{x}$$

$$\lim_{x \to 0^+} \frac{\cos(x) - 1}{x} = 0$$

$$\lim_{x \to 0^-} \frac{1 - 1}{x} = 0$$

$$\lim_{x \to 0} \frac{f(x) - f(0)}{x} = 0 = f'(0)$$

b)
$$f(x) = \sin^2(x^3) = (\sin(x^3))^2$$

 $f'(x) = 2 \cdot \sin(x^3) \cdot (\sin(x^3))' = 6 \cdot \sin(x^3) \cdot \cos(x^3) \cdot x^2$

6.10 Satz

Im Inneren ihres Konvergenzintervalls definieren Potenzreihen eine Funktion

Sei
$$f(x) = \sum_{k=0}^{\infty} a_k (x-a)^k$$

eine Potenzreihe um a mit Konvergenzradius $\mathbf{R} > 0$.

Dann ist f in]a-R, a+R[diffbar und es gilt : $\sum_{k=1}^{\infty} k \cdot a_k \cdot (x-a)^{k-1} = f'(x)$. (gliedweise Ableitung)

(Beweis [7])

6.11 Korollar

$$(\exp(x))' = \exp(x)$$

Beweis.
$$\exp(x) = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{x^k}{k!}$$
 für alle $x \in \mathbb{R}$

$$\left(\frac{x^k}{k!}\right) = \frac{k \cdot x^{k-1}}{k!} = \frac{x^{k-1}}{(k-1)!}$$

$$k = 1 \dots$$

Beweis folgt.

6.12 Satz (Ableitung der Umkehrfunktion)

 $f: \mathscr{I} \to \mathscr{I}_1$ bijektiv, $\mathscr{I}, \mathscr{I}_1$ Intervall (linke und rechte Grenze darf nicht $-\infty/\infty$ sein) Sei f in $c \in \mathscr{I}$ diffbar und $f'(c) \neq 0$.

Dann ist $f': \mathscr{I}_1 \to \mathscr{I}$ in $f(c) \in \mathscr{I}_1$ diffbar, und es gilt: $(f^{-1})'(f(c)) = \frac{1}{f(c)}$ Ist f überall auf \mathscr{I} diffbar und $f'(y) \neq 0$ für alle $y \in \mathscr{I}$, so ist f^{-1} auf \mathscr{I}_1 diffbar und es gilt:

$$(f^{-1})'(x) = \frac{1}{f'(f^{-1}(x))}$$

für alle $x \in \mathcal{I}$.

Beweisidee: f^{-1} diffbar an Stelle f(c), falls $f'(c) \neq 0$. Grund: Graph von f' = Graph von f gespiegelt an Winkelhalbierende s(x) = x.

$$(f^{-1}\circ f)(x)=x$$

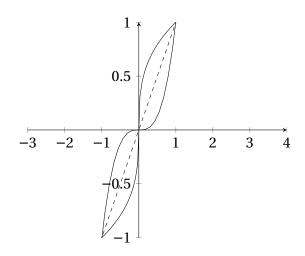


Abbildung 39: Zwei Funktionen an der Winkelhalbierenden

Ableiten mit Kettenregel.

$$f^{-1}(f(x)) \cdot f'(x) = 1$$
. Beweis folgt.

6.13 Bemerkung

Bedingung $f'(c) \neq 0$ in 6.12 ist notwendig.

Bedingung
$$f'(c) \neq 0$$
 in 6.12 ist notwendig.

$$f : \begin{cases} \mathbb{R} \to R \\ x \to x^3 \end{cases} \text{ bijektiv}$$

$$f'(0) = 0.$$

$$f^{-1}(x) = \sqrt[3]{x} = x^{\frac{1}{3}}$$

$$\lim_{x \to 0} \frac{x^{\frac{1}{3}} - 0}{x - 0} = \lim_{x \to 0} \frac{1}{x^{\frac{2}{3}}} = \infty$$

$$(f'(x) = 3x^2)$$

$$(f^{-1})'(0) \text{ existiert nicht. (jedenfalls nicht als reelle Zahl!)}$$

6.14 Satz

$$f(x)$$
 $f'(x)$

 a) a^x
 $(a \in \mathbb{R}, a > 0), x \in \mathbb{R}$
 $\ln(a) \cdot a^x$

 b) $\ln(x)$
 auf $]0, \infty[$
 $\frac{1}{x}$

 c) $\log_{10}(x)$
 (konst. $a > 0, a \ne 1$) auf $]0, \infty[$
 $\frac{1}{\ln(a) \cdot x}$

 d) $x \cdot (\ln(x) - 1)$
 auf $]0, \infty[$
 $\ln(x)$

 e) $x^b \cdot (b \in \mathbb{R})$
 auf $]0, \infty[$
 $b \cdot x^{b-1}$

Beweis. a)

$$f(x) = \exp(x \cdot \ln(a))$$

$$f'(x) = \exp(x \cdot \ln(a)) \cdot \ln(a) = a^{x} \cdot \ln(a)$$
Kettenregel

b) $\ln(x)' = 1$

Kettenregel
b)
$$\ln(x)' = \frac{1}{6.12} \frac{1}{\exp'(\ln(x))} = \frac{1}{6.11} \frac{1}{x}$$

c) $\log'_a(x) = \frac{1}{6.12} \frac{1}{\ln(a) \cdot a^{\log_a(x)}} = \frac{1}{\ln(a) \cdot x}$

6.15 Satz (logarithmische Abbildung)

 $f: \mathcal{I} \to]0, \infty[$ diffbar.

$$(\ln(f(x)))' = \frac{f'(x)}{f(x)}$$

Beweis: Kettenregel und 6.14b)

6.16 Beispiel

$$f(x) = e^{x} \cdot (\sin(x) + 2) \cdot x^{6} \text{ für } x \neq 0$$

$$\ln(f(x)) = x + \ln(\sin(x) + 2) + 6 \cdot \ln(x)$$

$$\ln(f(x))' = 1 + \frac{\cos(x)}{2} + \frac{6}{2}$$

$$\ln(f(x)) = 1 + \frac{\cos(x)}{\sin(x)} + \frac{1}{x}$$

$$\ln(f(x))' = 1 + \frac{\cos(x)}{\sin(x)} + \frac{6}{x}$$

$$f'(x) = \left(1 + \frac{\cos(x)}{\sin(x) + 2} + \frac{6}{x}\right) \cdot e^x \cdot (\sin(x) + 2) \cdot x^6$$

Definition 6.17

 $f: D \to \mathbb{R}$ hat lokales Maximum

6.18 Satz

 $f: D \to \mathbb{R}$ diffbar.

Hat f in $c \in D$ lokales Minimum/Maximum, so f'(c) = 0

Beweis.

c lokale Max.stelle.

f'(c) existiert nach Voraussetzung.

$$f'(c) = \lim_{x \to c^+} \frac{f(x) - f(c)}{x - c} \le 0.$$

$$f'(c) = \lim_{x \to c^{-}} \frac{f(x) - f(c)}{x - c} \ge 0.$$

$$\Rightarrow f'(c) = 0.$$

Vorsicht: f'(c) = 0 ist nicht hinreichend für lokale Maxima/Minima.

z.B
$$f(x) = x^3$$
 $f'(x) = 3x^2$ $f'(0) = 0$

f hat kein Maximum oder Minimum in 0

Globale Max/Min von f auf [a, b]:

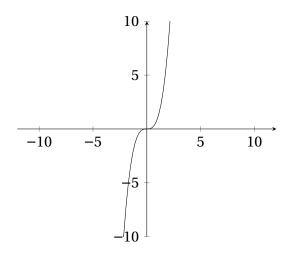


Abbildung 40: Ableitung keine Hinreichende Bedingung für Minima/Maxima

- Bestimme $c \in]a, b[$ mit f'(c) = 0 Teste, ob lokale Max/Min.
- Teste Intervallgrenzen a und b.

74

6.19 Satz (Mittelwertsatz)

 $\mathcal{I} = [a, b], a < b, a, b \in \mathbb{R}$ $f : \mathcal{I} \to \mathbb{R}$ stetig und diffbar auf]a, b[. Dann existiert $c \in]a, b[$ mit $f'(c) = \frac{f(b) - f(a)}{b - a}$

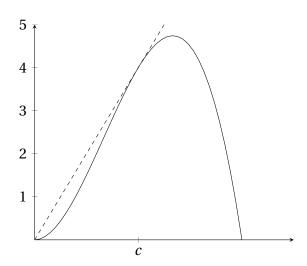


Abbildung 41: Eine Funktion und ihrer Steigung an der Stelle c

Beweis. Setze $s(x) = f(a) + \frac{f(b) - f(a)}{b - a} \cdot (x - a)$ (Sekante durch (a, f(a)), (b, f(b))Def. h(x) = f(x) - s(x). h(a) = h(b) = 0. Zeige: $\exists c \in]a, b[$ mit h'(c) = 0. Fertig, denn

$$h'(x) = f'(x) - s'(x) = f'(x) - \frac{f(b) - f(a)}{b - a}$$
$$h'(c) = 0 \Rightarrow f'(c) = \frac{f(b) - f(a)}{b - a}$$

Ist h konstant, so kann man jedes $c \in]a, b[$ wählen. Also sei h nicht konstant. h ist stetig auf [a.b]. 5.11. h nimmt auf [a,b]] globales Max. und Min. an: $x_{max}, x_{min}, x_{max} \neq x_{min}$, da h nicht konstant h(a) = h(b) O.B.d.A

$$x_{max} \in]a, b[.6.18:h'(x_{max}) = 0$$

Speziell: $f(a) = f(b) \Rightarrow$ $\exists c \in]a, b[$ mit f'(c) = 0 Satz von Rolle

6.20 Korollar

 $\mathcal{I} = [a, b].a < b, f : I \to \mathbb{R}$ stetig, diffbar in]a, b[. (auch $\mathcal{I} = \mathbb{R}$ oder $[a, \infty],]-\infty, b]$ erlaubt)

- a) Ist f'(x) = 0 für alle $x \in]a, b[$, so ist f konstant auf [a, b],
- b) Ist $f'(x) \ge 0$ für alle $x \in]a, b[$, so ist f (streng) monoton wachsend auf \mathscr{I}
- c) Ist $f(x) \le 0$ für alle $x \in]a, b[$ so ist f (streng) monoton fallend auf \mathscr{I} .

Beweis.

Wähle u < v, $u, v \in [a, b]$ beliebig.

Wende 6.19 auf [u, v] an. $\exists c \in]u, v[$ mit

$$f'(c) = \frac{f(v) - f(u)}{v - u}$$

Daraus folgt im Fall

- a) f(v) = f(u)
- b) $f(v) \ge f(u)$
- c) $f(v) \le f(u)$

Bedingung für strenge Montonie nur hinreichend, nicht notwendig $f(x) = x^3$ streng monoton steigend f'(0) = 0

6.21 Korollar

 $\mathscr{I} = [a, b], a < b \text{ wie in 6.20.}$ $c \in]a, b[.f : \mathscr{I} \to \mathbb{R} \text{ sei stetig in } \mathscr{I}.$ $f \text{ auf } \mathscr{I}_0 =]a, b[\setminus \{c\} \text{ diffbar}$ Existiert $\lim_{x \to c} f'(x)$ auf \mathscr{I}_0 , so existiert f'(c) und $f'(c) = \lim_{x \to c} f'(x)$.

6.22 Satz (Regeln von L'Hôpital)

a) \mathscr{I} Intervall, $c \in \mathscr{I}$, $f, g : \mathscr{I} \setminus \{c\} \to \mathbb{R}$ diffbar. Es gelte g'(x) > 0 für alle $x \in \mathscr{I} \setminus \{c\}$

Oder : g'(x) > 0 für alle $x \in \mathcal{I} \setminus \{c\}$

Es gelte $\lim_{x \to c} f(x) = \lim_{x \to c} g(x) = 0$ oder ∞

Existiert $\lim_{x\to c} \frac{f'(x)}{g'(x)} = L$, so ist $\lim_{x\to c} \frac{f(x)}{g(x)} = L$

b) $f, g : [a, \infty[\to \mathbb{R} \text{ diffbar.}]$ Es gelte g'(x) > 0 für alle $x \in [a, \infty[$

oder
$$g'(x) < 0$$
 für alle $x \in [a, \infty[$ und $\lim_{x \to \infty} f(x) = \lim_{x \to \infty} g(x) = 0$ oder ∞
Existiert $\lim_{x \to \infty} \frac{f'(x)}{g'(x)} = L$, so ist
$$\lim_{x \to \infty} \frac{f(x)}{g(x)} = L.$$

6.23 Beispiel

a)
$$\lim_{x\to\infty} \frac{\ln(1+ax)}{x} = ?(a \in \mathbb{R})$$
 Zähler definiert für alle $x \in \mathbb{R}$ mit $1+ax > 0$ 6.22a): $\lim_{x\to 0} \frac{\ln(1+ax)}{x}$ $\lim_{x\to 0} \frac{\frac{a}{1+ax}}{1} = a$

b)
$$\lim_{x \cdot \ln(x)}$$

$$\lim_{x \to 0^{+}} -\frac{-ln(x)}{\frac{1}{x}} = \lim_{6.22} \frac{\frac{1}{x}}{x \to 0^{0}} = \lim_{x \to 0} -\frac{\frac{1}{x}}{\frac{1}{x^{2}}} = \lim_{x \to 0^{+}} -x = 0$$

c)
$$\lim_{x \to 0} x^{x} = \lim_{x \to 0} \exp(x \cdot \ln(x))$$
$$= \exp_{\text{stetig}} \exp(\lim_{x \to 0} x \cdot \ln(x)) = \exp(0) = 1.$$
(Deshalb definiert man $0^{0} = 1$)

d)
$$\lim_{x \to \infty} = \frac{\ln(x)}{x} = \frac{1}{6.22}$$

 $\lim_{x \to \infty} \frac{\frac{1}{x}}{1} = \frac{1}{x} = 0$ (schon in 5.17)

7 Das bestimmte Integral

Ziel: Bestimmung des Flächeninhalts zwischen Graph einer Funktion und x-Achse zwischen zwei Grenzen a und b (sofern möglich).

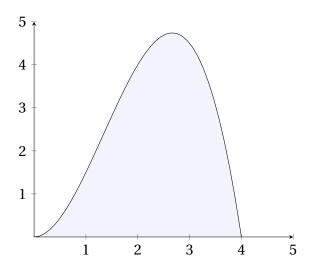


Abbildung 42: Flächeninhalt unter einer Funktion \boldsymbol{f}

7.1 Definition

a) $a,b\in\mathbb{R}, a< b.f:[a,b]\to\mathbb{R}$ heißt *Treppenfunktion*, falls es $a=a_0< a_1<\ldots< a_n=b$ gibt, so dass f auf jedem offenem Intervall $]a_i,a_{i+1}[/,,i=0\ldots,n-1]$, konstant ist. (Wert an den a_i beliebig.)

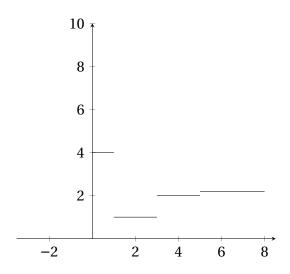


Abbildung 43: Treppenfunktion

b) f wie in a).

$$\int_{a}^{b} f dx = \int_{a}^{b} f(x) dx := \sum_{i=0}^{n-1} c_{i} (a_{i+1} - a_{i})$$

wobei $f(x) = c_i$ auf $]a_i, a_{i+1}[.$

Integral von f über [a, b] (Integral kann negativ sein)

7.2 Definition

 $a, b \in \mathbb{R}.a < b.$

 $f:[a,b] \to \mathbb{R}$ heißt Regelfunktion (oder integrierbare Funktion) \Leftrightarrow $\forall \varepsilon > 0 \exists$ Treppenfunktion $g:[a,b] \to \mathbb{R}$ (abh. von ε): $|f(x)-g(x)| \ge \varepsilon$ für alle $x \in [a,b]$. Bedeutung:

Gleichmäßige Approximierbarkeit durch Treppenfunktion.

7.3 Satz

 $\mathcal{I} = [a, b], a, b \in \mathbb{R}, a < b.$

a) Jede Regelfunktion f auf $\mathscr I$ ist beschränkt d.h. $\exists m, M \in \mathbb R : m \le f(x) \le M$ für alle $x \in [a,b]$.

b) Summe, Produkt und Betrag von Regelfunktionen ist wieder eine Regelfunktion

Beweisidee für a),b):

Man beweist 7.3 zunächst für Treppenfunktionen. Für b): Bestimme gemeinsame Verfeinerung der Intervallunterteilung der beiden Treppenfunktionen Dann auf Regelfunktionen übertragen.

7.4 Satz

Jede stetige Funktion auf [a, b] ist Regelfunktion Beweis: [8] 7.4 gilt auch für soge-

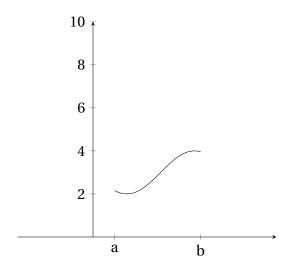


Abbildung 44: Treppenfunktion

nannte *stückweise stetige* Funktionen auf [a, b][a, b] ist Vereinigung *endlicher* Teilintervalle, auf denen Funktion stetig ist.

7.5 Beispiel

a)
$$f(x) = x^2$$
, $\mathscr{I} = [0, t]$
Definition für $x \in \mathbb{N}$ Treppenfunktion.
 $f_n : [0, t] \to \mathbb{R}$

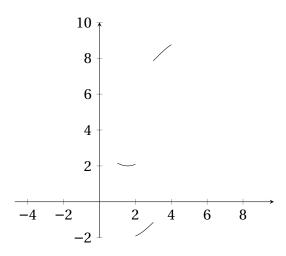


Abbildung 45: Abschnittsweise stetige Funktion

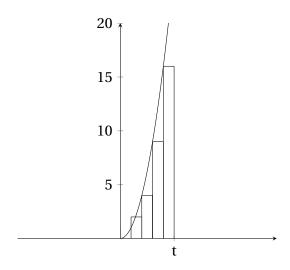
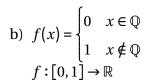


Abbildung 46: Treppenfunktion (Untersumme) von x^2

$$\begin{split} f_n(x) &= \begin{cases} \left(\frac{it^2}{n}\right) & \text{falls } x \in \left[\frac{it}{n}, \frac{(i+1)t}{n}\right] \text{für ein } i \in \{0, \dots, n-1\} \\ t^2 & \text{falls } x = t \end{cases} \\ x &\in [0, t] \colon |f(x) - f_n(x)| = ? \\ x &= t \colon |f(t) - f_n(x)| = 0. \\ 0 &\le x < t \colon \text{Dann } x \in \left[\frac{it}{n}, \frac{(i+1)t}{n}\right] \text{ für alle } i \in \{0, \dots, n-1\}. \\ |f(x) - f_n(x)| &= |x^2 - \left(\frac{it}{n}\right)^2| \le \left(\frac{(i+1)t}{n}\right)^2 - \left(\frac{it}{n}\right)^2 = \frac{2it + t^2}{n^2} \le \frac{2t}{n} + \frac{t^2}{n^2} \xrightarrow[n \to \infty]{} 0 \end{split}$$



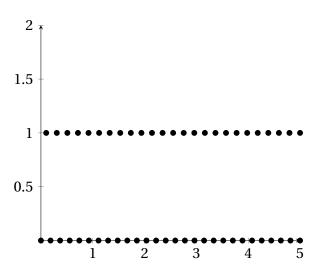


Abbildung 47: Nicht integrierbare Funktion

7.6 Lemma

f Regelfunktion auf [a, b]

a) $(f_n)_n$ Folge von Treppenfunktion, die *gleichmäßig* gegen f konvergiert, dass heißt es existiert Nullfolge $(a_n)_n$, $a \ge 0$, und $|f_n(x) - f(x)| \le a_n$ für alle $x \in [a, b]$. Dann konvergiert die Folge

$$\underbrace{\left(\int_{a}^{b} f_{n}(x)dx\right)_{n}}_{\in \mathbb{D}}$$

b) Sind $(f_n)_n$ und $(g_n)_n$ zwei Folgen von Treppenfunktionen die gegen f gleichmäßig konvergieren, so:

(WHK, 7.20)
$$\lim_{n \to \infty} \int_{a}^{b} f_n(x) dx = \lim_{n \to \infty} \int_{a}^{b} g_n(x) dx$$

Definition 7.7

 $f:[a,b]\to\mathbb{R}$ Regelfunktion, $(f_n)_n$ Folge von Treppenfunktionen, die gleichmäßif gegen f konvergiert (wie in 7.6 a).

Definition (bestimmtes) Integral:

$$\int_{a}^{b} f(x)dx = \lim_{n \to \infty} \int_{a}^{b} f_{n}(x)dx$$

Treppenfunktion:

$$\sum_{i=0}^{n-1} c_i(x_m - x_i)$$

$$a = x_0 \qquad b = x_n$$

$$a = x_i \qquad a = x_{i+1}$$

7.8 Beispiel

$$f(x) = x^2 \text{ auf } [0, t]$$

 $f_n \text{ wie in 7.5.}$

$$\int_{a}^{b} f_{n}(x)dx = \sum_{i=0}^{n-1} \left(\frac{it}{n}\right)^{2} \cdot \frac{t}{n} = \sum_{i=0}^{n+1} i^{2} \cdot \frac{t^{2}}{n^{3}} = \frac{t^{3}}{n^{3}} \cdot \sum_{i=0}^{n-1} i^{2}$$

Per Induktion nach n kann man zeigen : $\sum_{i=0}^{n-1} i^2 = \frac{(n-1)n(2n-1)}{6}$

Also:
$$\int_0^t f_n(x) dx = \frac{t^3}{n^3} \cdot \frac{(n-1)n(2n-1)}{6}$$

 $\lim_{n \to \infty} \int_0^t f_n(x) dx = \frac{t^3}{6} \cdot 2 = \frac{t^3}{3}$ Falls $t > 0 - \frac{t^3}{3}$

7.9 Satz (Rechenregeln für Integrale)

f, g Regelfunktionen auf [a, b].

(a)
$$\int_{a}^{b} (f+g)(x)dx = \int_{a}^{b} f(x)dx + \int_{a}^{b} g(x)dx$$
$$\int_{a}^{b} a \cdot f(x)dx = a \cdot \int_{a}^{b} f(x)dx$$

(b)
$$f(x) \le g(x)$$
 für alle $x \in [a, b] \Rightarrow \int_a^b f(x) dx \le \int_a^b g(x) dx$

(c)
$$\left| \int_{a}^{b} f(x) dx \right| \le \int_{a}^{b} |f(x)| dx$$

Sei $m \le f(x) \le M$ für alle $x \in [a, b]$:

(d)
$$m(b-a) \le \int_a^b f(x)dx \le M(b-a)$$

(e)
$$a < c < b$$
, so $\int_a^c f(x)dx = \int_c^b f(x)dx$

7.10 Beispiel

$$a < b \cdot \int_{a}^{b} x^{2} dx = \frac{b^{3}}{3} - \frac{a^{3}}{3}$$

$$(o < a < b :) 7.9e \int_{a}^{b} x^{2} dx = \int_{0}^{b} x^{2} dx - \int_{0}^{a} x^{2} dx = \frac{b^{3}}{3} - \frac{a^{3}}{3})$$
Analog für die Fälle $a \le 0 < b$ und $a < b \le 0$

7.11 Satz (Mittelwertsatz der Integralrechnung)

 $f:[a.b] \to \mathbb{R}$ stetig.

Dann existiert $c \in [a, b]$ mit $\int_{b}^{a} f(x)dx = f(c) \cdot (b - a)$

Beweis. f ist stetig nimmt also das Maximum von m an Stelle x_{min} und Maximum M an der Stelle x_{max} an. (5.11)

7.9d):
$$m(b-a) \le \int_{a}^{b} f(x)dx$$

 $f(x_{min}) = m \le \frac{1}{b-a} \cdot \int_{a}^{b} f(x)dx \le M = f(x_{max})$

Zwischenwertsatz für stetige Funktionen 5.10: $\exists c$ zwischen x_{min} und x_{max} (d.h $c \in$

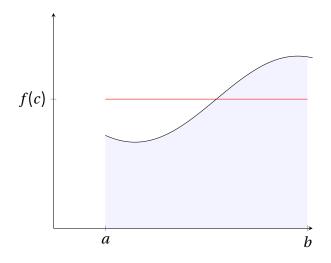


Abbildung 48: Mittelwertsatz der Integralrechnung

[a, b]) mit
$$f(c) = \frac{1}{b-a} \int_{a}^{b} f(x) dx$$

Der Hauptsatz der Differential- und Integralrechnung

Definition 8.1

a) Sei [a, b] abgeschlossenes, beschränktes (d.h $a, b \in \mathbb{R}, a < b$) Intervall. $f:[a,b] \to \mathbb{R}$ integrierbar,

$$\int_{a}^{b} f(t)dt = -\int_{b}^{a} f(t)dt$$
$$\int_{a}^{a} f(t)dt = 0$$

$$\int_{a}^{a} f(t)dt = 0$$

Definition 8.2

Sei \mathscr{I} beliebiges Intervall ($-\infty$ bzw. ∞ als linke/rechte Grenze erlaubt).

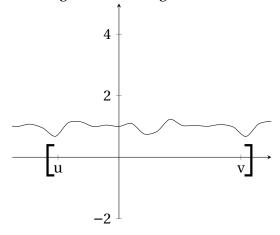
7.8
$$x > 0$$

 $x > 0 \int_0^x t^2 dt = \boxed{\frac{x^3}{3}}$
 $\left(\frac{x^3}{3}\right)' = x^2$
Kein Zufall
 $x \le 0$
 $\int_0^x t^2 dt = -\int_0^0 = -(-\frac{x^3}{3}) = \frac{x^3}{3}$
 $\int_a^b t^2 = \frac{b^3}{3} - \frac{a^3}{3}$ gilt für alle $a, b \in \mathbb{R}$

a) $f: \mathscr{I} \to \mathbb{R}$ heißt *lokal integrierbar*,wenn f auf jedem ageschlossenem beschränktem Teilintervall [u, v] von \mathscr{I} integrierbar ist.

(Ist ${\mathcal I}$ selbst abgeschlossen und beschränkt, so "lokal integrierbar "= "integrier-

Abbildung 49: Lokal Integrierbar von u bis v



bar ")

b) $F: \mathscr{I} \to \mathbb{R}$ heißt Stammfunktion der lokal Integrierbaren Funktion $f: \mathscr{I} \to \mathbb{R}$, wenn gilt

$$\int_{a}^{V} f(t)dt = F(v) - F(u)$$

für alle $u, v \in \mathcal{I}$.

Eine Stammfunktion von f wird auch als *unbestimmtes Integral* von f bezeichnet $F = \int f(t)dt$

8.3 Bemerkung

Ist f lokal integrierbar auf \mathcal{I} , so gilt

$$\int_{u}^{v} f(t)dt + \int_{v}^{w} f(t)dt = \int_{u}^{w} f(t)dt$$

für alle $u, v, w \in \mathcal{I}$ (nicht notwendig u < v < w)

Folgt aus 7.9 + 8.1

8.4 Beispiel

a) $f(x) = x^2$ lokal integrierbar auf \mathbb{R} .

Stammfunktion von f.

$$F(x) = \frac{x^3}{3}$$

$$\int_a^b F(b) - F(a)$$

b)
$$f(x) = \begin{cases} 0 & \text{für } x < 0 \\ 1 & \text{für } x \ge 0 \end{cases}$$

Heaviside - Funktion

f ist lokal integrierbar auf \mathbb{R} $\xrightarrow{4}$ $\xrightarrow{2}$ $\xrightarrow{-5-2}$ $\xrightarrow{5}$

Stammfunktion von *f*:

$$F(x) = \begin{cases} 0 & \text{für } x < 0 \\ x & \text{für } x \ge 0 \end{cases} \xrightarrow{\begin{array}{c} 4 & 7 \\ 2 & 7 \\ -5 & -2 \\ -4 & 5 \end{array}}$$

Zeige: $\forall u, v \in \mathbb{R}$:

$$\int_{u}^{v} f(t)dt = F(v) - F(u)$$

$$(u < v < 0) \qquad \int_{u}^{v} f(t)dt = 0F(v) - F(u)$$

$$(u < 0 < v) \qquad \int_{u}^{v} f(t)dt = 0 = \int_{0}^{v} f(t)dt = 1 \cdot v = F(v) - F(u)$$

$$(0 < u < v) \qquad \int_{u}^{v} f(t)dt = 1 \cdot (v - u)F(v) - F(u)$$

$$(u \ge 0) \qquad \int_{u}^{v} f(t)dt = -(F(u) - F(v)) = F(v) - F(u)$$

8.5 Satz

Sei $\mathcal{I} \neq \emptyset$ Intervall, $f: \mathcal{I} \to \mathbb{R}$ lokal "Integrierbar"

- a) Ist *F* Stammfunktion von *f* , so auch G(x) = F(x) + c für jedes $c \in \mathbb{R}$.
- b) Sind *F* und *G* Stammfunktionen von *f* , so ist F(x) = G(x) + c für ein $c \in \mathbb{R}$
- c) Sei $x_0 \in \mathcal{I}$ beliebig, aber fest gewählt. Dann ist $F(x) = \int_{x_0}^x f(t) dt$ eine Stammfunktion von f.

(Beachte

$$\int_{x_0}^x f(t)dt = \int_{x_0'}^x f(t)dt + \int_{x_0'}^x f(t)dt$$

)

Beweis. a),b)

F Stammfunktion, $c \in \mathbb{R}G(x) = F(x) + c$ ist Stammfunktion von f:

$$G(v) - G(u) = F(v) = F(u) = \int_{u}^{v} f(t)dt$$

Umgekehrt: Seien F, G zwei Stammfunktionen von f. Sei $x_0 \in \mathcal{J}$ halte es fest.

$$G(x) - G(x_0) = \int_{x_0}^{x} f(t)dt = F(x) - F(x_0) \text{ für alle } x \in \mathcal{J}$$

$$G(x) = F(x) + \underbrace{G(x_0) - F(x_0)}_{=:c} \text{ für alle } x \in \mathcal{J} \text{ c) } u, v \in \mathcal{J}$$

$$F(v) - F(u) = \int_{x_0}^{v} f(t)dt = \int_{x_0}^{u} f(t)dt = + \int_{x_0}^{x_0} f(t)dt + \int_{x_0}^{v} f(t)dt = \int_{u}^{x_0} f(t)dt$$

8.6 Satz

Jede Stammfunktion einer lokal integrierbaren Funktion ist stetig.

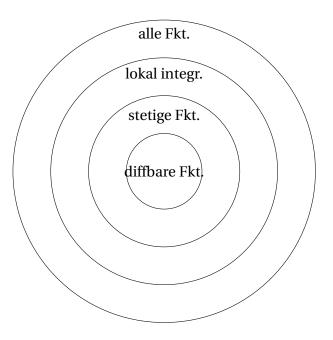


Abbildung 50: Die Welt der Funktionen

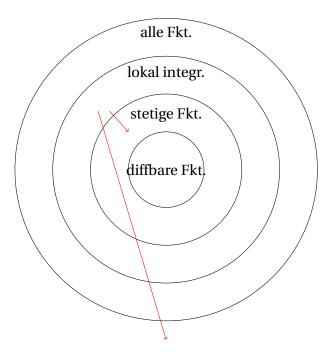


Abbildung 51: Stammfunktionbildung

Beweis. $f: \mathcal{J} \to \mathbb{R}$ lokal integrierbar

 $x_0 \in \mathcal{J}$. Zeige: F ist stetig in x_0 (Stammfunktion von f).

Betrachte f auf $[x_0 - 1, x_0 + 1] \cap \mathcal{J}$ Sei $|f(x)| \le M$ für alle $\in \mathcal{J}_0.(7.3a)$ $|F(x) - F(x_0)| = |\int\limits_{x_0}^x f(t)dt| \underset{7.9c}{\ge} \int\limits_{x_0}^x |f(t)dt| \underset{7.9d}{\ge} M \cdot |x - x_0|$ für alle $x \in \mathcal{J}_0$. F stetig in x_0 nach 5.2

8.7 Definiton

 $f: \mathcal{J} \to \mathbb{R}$ heißt stetig differenzierbar, falls f differenzierbar ist und die Ableitung f' stetig ist.

[Beachte: Nicht jede differenzierbare Funktion ist stetig diffbar

Bsp:
$$f(x) = \begin{cases} x^2 \cdot \sin(\frac{1}{x}) & \text{für } x \neq 0 \\ 0 & \text{für } x = 0 \end{cases}$$

f' nicht stetig in 0

8.8 Satz (Hauptsatz der Differential- und Integralrechnung)

 \mathcal{J} beliebiges Intervall, $f: \mathcal{J} \to \mathbb{R}$.

a) Ist f stetig, so ist jede Stammfunktion F von f differejzierbar auf \mathscr{J} und es gilt F' = f.

$$\left(\int f(t)dt\right)' = f$$

Dass heißt
$$F(x) = \int_{x_0}^{x} f(t)dt \Rightarrow F'(x) = f(x)$$

b) Ist f stetig diffbar auf \mathcal{J} , so ist f Stammfunktion von f', dass heißt.

(b)
$$\int_{x_0}^x f'(dt) = f + c$$

$$\forall u, v \in \mathcal{J}$$
:

$$\int_{u}^{v} f'(t)dt = f(v) - f(u) = f(x)\Big|_{u}^{v}$$

$$\begin{array}{ccc}
\text{(f)} & & \longrightarrow & F = \int f(t)dt \\
F' = f & \longleftarrow & & \longrightarrow
\end{array}$$

$$f'$$
 \leftarrow ①stetig diffbar
$$F = \int f'(t)dt = f + c$$

Beweis. a) Sei $c \in \mathcal{J}$.

Zu zeigen:
$$\lim_{x \to c} \frac{F(x) - F(c)}{x - c} = f(c), x \neq c, x \in \mathcal{J}$$
:

$$\frac{F(x)-F(c)}{x-c} = \frac{1}{\text{E. St. fkt. von f}} \int_{c}^{x} f(t)dt$$

Mittelwertsatz der Integralrechnung (7.11). Es existiert $\Theta(x)$ zwischen x und c mit

$$\int_{x}^{c} f(t)dt = f(\Theta(x)) \cdot (x - c)$$

$$\frac{F(x)-F(c)}{x-c} = \frac{1}{x-c} \cdot f(\Theta(x)) \cdot (x-c)$$

$$= f(\Theta(x)) \xrightarrow[\Theta(x)\to c]{x\to c, \text{ so}} f(c), \text{ da } f \text{ stetig} b) f' \text{ ist stetig.}$$

Sei F eine Stammfunktion von f'. Nach a): F' = f'.

$$(F-f)'=0.$$

6.20a)
$$F - f = c$$
 konstant, dass heißt $F = f + c$

8.9 Beispiele

Zu. 8.8a):

a)
$$g(x) = \int_1^x e^{t^2} \cdot (\sin(t) + \cos(\frac{t}{2})) dt$$
 8.8a) : $g'(x) = e^{x^2} \cdot (\sin(x) + \cos(\frac{x}{2}))$

b)
$$g(x) = \int_0^{x^2} e^t \cdot \sin(t) dt$$

 $F(x) = \int_0^x e^t \cdot \sin(t) dt$
 $h(x) = x^2$
 $g = F(h(x)) = (F \circ h)(x)$
 $g'(x) = F'(h(x)) \cdot h'(x) = e^{x^2} \cdot \sin(x^2) \cdot 2x$

8.10 Beispiel

zu 8.8b)

a) $n \in \mathbb{N}_0$: $\int ax^n dx = a \cdot \frac{x^{n+1}}{n+1} + c \operatorname{denn}\left(a \frac{x^{n+1}}{n+1}\right)' = ax^n$ $\operatorname{d.h}: \int_u^v a \cdot x^n dx = \frac{a}{n+1}(v^{n+1} - u^{n+1})$ $\operatorname{Damit}: \int \sum_{i=0}^n a_i \cdot x^i = \sum_{i=0}^n a_i \frac{x^{i+1}}{(i+1)}$

b)
$$n \ge -2$$
, so

$$\int \frac{1}{x^n} dx = \frac{1}{n+1} \cdot \frac{1}{x^{1-n}} + c$$

c) Für
$$x > 0$$
 ist $\ln(x)' \frac{1}{x}$ (6.14b)
Also $\int \frac{1}{x} dx = \ln(x) + c$ auf $]0, \infty[$
Auf $]-\infty, 0[$ gilt $\int \frac{1}{x} dx = \ln(|x|) + c$

d)
$$\int \ln(x)dx = x \cdot \ln(x) - x + c$$
 auf $]0, \infty[$ (6.14d)

e)
$$\int e^x dx = e^x + c$$

f)
$$\int \sin(x)dx = -\cos(x) + c \int \cos(x)dx = \sin(x) + c$$

8.11 Satz (Partielle Integration)

Seien f und g stetig diffbare Funktionen auf Intervall \mathcal{J} . Dann:

$$fg'dx = f \cdot g - \int f' \cdot g dx$$

Für bestimmte Integrale heißt das:

$$\int_{u}^{v} f(x) \cdot g'(x) dx = \underbrace{f \cdot g}_{f(v) \cdot g(v) - f(u) \cdot g(u)} \left| - \int_{y}^{u} f'(x) g(x) dx \right|$$

Für alle $u, v \in \mathcal{J}$

Beweis. 8.8b)

$$(f \cdot g)' = f \cdot g' + f' \cdot g$$

$$\int (f \cdot g' + f' \cdot g) dx = f \cdot g + c$$

$$\int f \cdot g' + \int f' g \cdot g = f \cdot g$$

8.12 Beispiele

a)
$$\int \underbrace{x}_{f} \cdot \underbrace{\cos(x)}_{g'} dx = x \cdot \sin(x) - \int \sin(x) dx = x \cdot \sin(x) + \cos(x) + c$$

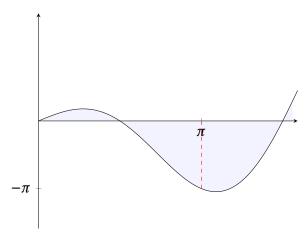


Abbildung 52:
$$\int_0^{\pi} x \cdot \cos(x) dx = 2$$

b)
$$\int \ln(x)dx = \int \underset{f'}{\underset{\uparrow}{\text{1}}} \cdot \ln(x)dx = x \cdot \ln(x) - \int x \cdot \frac{1}{x}dx = x \ln(x) - x + c$$
 (vgl. 8.10d)

c)
$$\int \cos^2(x) dx = \cos(x) \cdot \sin(x) + \int \sin(x) dx$$

$$\int \cos^2(x) dx = \cos(x) \cdot \sin(x) + \int 1 - \cos^2(x) dx$$

$$= \cos(x) \cdot \sin(x) + x - \int \cos^x(x) dx$$

$$\Rightarrow 2 \cdot \int \cos^2(x) dx = \cos(x) \cdot \sin(x) + x + c$$
(*)

8.13 Satz (Integration durch Substitution)

 \mathscr{I} , \mathscr{I} Intervalle $f:\mathscr{I}\to\mathscr{I}$ stetig diffbar, $g:\mathscr{I}\to\mathbb{R}$ stetig mit Stammfunktion G. Dann ist:

$$\int g(f(x)) \cdot f'(x) dx = G(f(x)) + c$$

Für das bestimmte Integral heißt das:

$$\int_{u}^{v} g(f(x)) \cdot f'(x) dx = G(f(v)) - G(f(u)) = \int_{f(u)}^{f(v)} g(t) dt$$

für alle $u, v \in \mathcal{I}$

Beweis. $G \circ f$ diffbar: 8.8a)

Kettenregel:

$$(G \circ f)'(x) = G'(f(x)) - f'(x)$$

$$= g(f(x)) \cdot f'(x)$$
stetig

Hauptsatz $G \circ f$ ist Stammfunktion von $g(f(x)) \cdot f'(x)$

Bemerkung: 8.13 kann in 2 Arten angewandt werden:

1.Art: Mann hat ein Integral der Form

$$\int g(f(x)) \cdot f'(x) dx$$

Berechne

$$\int g(t)dt = \int_{x_0}^{x} g(t)dt = G(x)$$
und ersetze
x durch f(x)

2.Art:

Man will $\int g(t)dt$ berechnen

Ersetze t durch f(x) (Substitution)

$$\left[\frac{dt}{dx} = f'(x) \to dt = f'(x)dx\right]$$

und dt durch f'(x)dx ersetzen.

$$\rightarrow \int g(f(x)) \cdot f'(x) dy$$

Hoffnung: ↑ ist einfacher zu berechnen.

8.14 Satz

f ist stetig diffbar auf \mathcal{I} , f stetig auf \mathcal{I} .

- a) Ist $f(x) \neq 0$ auf \mathscr{I} , so $\int \frac{f'(x)}{f(x)} dx = \ln(|f(x)|) + c$ dass heißt $\int_a^b \frac{f'(x)}{f(x)} = \ln(|f(b)|) - \ln(|f(a)|)$ für alle $a, b \in \mathscr{I}$
- b) $\int_{a}^{b} g(x+c)dx = \int_{a+c}^{b+c} g(x)dx$ für alle c mit $a+c, b+c \in \mathcal{I}$.
- c) $\int_{a}^{b} g(c \cdot x) dx = \frac{1}{c} \int_{a \cdot c}^{b \cdot c} g(x) dx \text{ für alle } c \neq 0 \text{ mit } a \cdot c, b \cdot c \in \mathscr{I}$

Beweis. a) Setze $g(x) = \frac{1}{x}$.

Also: $G(x) = \ln(|x|) + c$ für alle $x \neq 0$.

8.13
$$\int \frac{f'(x)}{f(x)} dx = \ln(|f(x)|) + c$$
 b) Setze $f(x) = x + c$, 8.13

c) Setze
$$f(x) = x \cdot c$$
, 8.13²

8.15 Beispiel

a)
$$\int \tan(x)dx = \int \frac{\sin(x)}{\cos(x)} = -\int \frac{-(\cos(x))'}{\cos(x)} dx = -\ln(|\cos(x)|) + c^3$$

b)
$$x \cdot \sin(x^2) dx = \frac{1}{2} \int 2x \sin(x^2) dx = \frac{1}{8.13} - \frac{1}{2} \cos(x^2) + c$$

c)
$$\int \frac{x}{x^2 + a^2} dx = \frac{1}{2} \int \frac{2x}{x^2 + a^2} dx = \ln(x^2 + a^2) + cauf \mathbb{R} (a \neq 0)$$

d)
$$\int_{-1}^{1} \sqrt{1-t^2} dt$$
 Fläche des Halbkreises vom Radius 1.

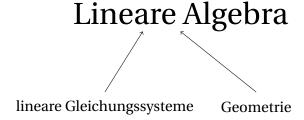
²Beachte f'(x) = c

³Gilt auf jedem Intervall] $k\pi + \frac{\pi}{2}$, $(k+1)\pi + \frac{\pi}{2}$ [

Substitution
$$t = \sin(x)$$

$$\frac{dt}{dx} = \cos(x), dt = \cos(x)dx$$

$$\int_{-1=\sin(-\frac{\pi}{2})}^{1=\sin(\frac{\pi}{2})} \sqrt{1-t^2} \int_{-\frac{\pi}{2}}^{8.13} \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \sqrt{1-\sin(x)^2} \cdot \cos(x) dx = \int \cos^2(x) dx \int_{-\frac{\pi}{2}}^{8.11c} \frac{\cos(x) \cdot \sin(x)}{2} dx = \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \cos(x) dx = \int_{-\frac{$$



9 Matrizen und lineare Gleichungssysteme

9.1 Definition

$$K = \mathbb{Q}$$
, \mathbb{R} , \mathbb{C}

a) Eine $m \times n$ Matrix A über k ist rechteckiges Schema.

$$Spalten \downarrow A = \begin{cases} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{cases} \xrightarrow{Zeilen}$$

mit m Zeilen und n Spalten, $a_{ij} \in K$.

(Bezeichnung der Indizes ist Standard! 1.Index : Zeile, 2.Index : Spalte) (m,n) heißt *Typ* der Matrix.

Schreibweise:

$$A = (a_{ij})_{\substack{i=1...m\\j=1...n}}, A = (a_{ij})$$

- b) $\mathcal{M}_{m,n}(K)$ =Menge aller $m \times n$ -Matrizen über K (quadratische Matrizen)
- c) $A = (a_{ij}) \in \mathcal{M}_{n,m}(K)$.. Definiere $A^t = (b_{ij}) \in M_{n,m}(k)$ mit $b_{ij} = a_{ij}$ für $i = 1 \dots m, j = 1 \dots n$

 A^{t} ist die zu A *transponierte* Matrix.

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ a_{31} & a_{32} & \dots & a_{3n} \\ \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} a_{11} & a_{21} & \dots & a_{m1} \\ a_{12} & a_{22} & \dots & a_{m2} \\ a_{13} & a_{23} & \dots & a_{m3} \\ \vdots & \ddots & \ddots & \dots \\ a_{1n} & a_{2n} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

(Manchmal A^T statt A^t oder andere Schreibweise)

 $1 \times n$ -Matrix $(a_11, \dots 1_1n)$ Zeilenvektor

$$m \times 1$$
--Matrix Spaltenvektor $\begin{pmatrix} a_{11} \\ a_{21} \\ \vdots \\ a_{m1} \end{pmatrix}$

9.2 Definition

 $A = (a_{ij}), B(b_{ij}) \in \mathcal{M}_{m,n}(K)$ (beide vom gleichen Typ!) $a \in K$.

a)
$$A + B := (a_{ij} + b_{ij})_{\substack{i=1...m \\ j=1...n}}$$

Summe von Matrizen

b)
$$a \cdot A = (a \cdot a_{ij})_{\substack{i=1...m \\ j=1...n}}$$
 (skalares) Vielfaches von A.

Für Matrizen unterschiedlichen Typs ist keine Summe definiert.

Beispiel:
$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \end{pmatrix} B = \begin{pmatrix} -2 & 5 & 3 \\ \frac{1}{2} & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$A + B = \begin{pmatrix} -1 & 7 & 6 \\ \frac{9}{2} & 5 & 6 \end{pmatrix}$$

$$A + B^{t} \text{ nicht definiert}$$

$$B^{t} = \begin{pmatrix} -2 & \frac{1}{2} \\ 5 & 0 \\ 3 & 0 \end{pmatrix}$$

$$A + A = 2A = \begin{pmatrix} 2 & 4 & 6 \\ 8 & 10 & 12 \end{pmatrix} \text{ Produkt:}$$

- Produkt von Matrizen gleichen Typs durch komponentenweise Multiplikation (kaum Anwendungen)
- wichtig ist Produkt von $m \times n$ -Matrizen mit $n \times p$ Matrizen:

9.3 Definition

$$m, n, p \in \mathbb{N}$$
.
 $A = (a_{ij}) \in \mathcal{M}_{m,n}(K)$
 $B = (b_{ij}) \in \mathcal{M}_{n,p}(K)$

Das *Produkt*
$$A \cdot B$$
 von A und $B = (d_{ik})_{\substack{i = \dots m \\ k = 1 \dots p}}$
mit $d_{ik} = a_{i1} \cdot b_{1k} + a_{i2} \cdot b_{2k} + \dots + a_{i} n \cdot b_{nk} = \sum_{j=1}^{n} a_{ij} \cdot b_{jk}$
 $(m \times n \text{ multiplizieren mit } n \times p \to m \times p)$

Beachte: Produkt von $m \times n$ - mit $r \times p$ -Matrix ist nicht definiert falls $n \neq r$

9.4 Beispiel

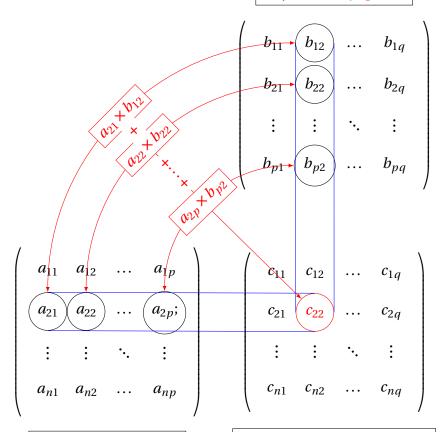
a)
$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ -1 & 0 & 2 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_3(\mathbb{R}), B = \begin{pmatrix} 2 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{2,3}(\mathbb{R})$$

$$A \cdot B = \begin{pmatrix} 5 & 6 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{2,3}(\mathbb{R})$$

b)
$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R}), B = \begin{pmatrix} 2 & 3 \\ 4 & 5 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$$

Abbildung 53: Matrix Multiplikation

B: p Reihen q Spalten



A: n Reihen p Spalten

 $C = A \times B : n$ Zeilen q Spalten

$$A \cdot B = \begin{pmatrix} 10 & 13 \\ 22 & 29 \end{pmatrix}, B \cdot A = \begin{pmatrix} 11 & 16 \\ 19 & 28 \end{pmatrix}, AB \neq BA!,$$
$$A^{2} = A \cdot A = \begin{pmatrix} 7 & 10 \\ 15 & 22 \end{pmatrix}$$

c)
$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}1, 3(\mathbb{R}), B \in \mathcal{M}_{1,2}(\mathbb{R})$$
 wie in a)
 $A \cdot B = \begin{pmatrix} 5 & 6 & 0 \end{pmatrix}$
 $B \cdot A^t = B \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 8 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix}$

d)
$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{\infty, \ni}(\mathbb{R})$$

$$A \cdot B = (5) \in \mathcal{M}_1(\mathbb{R})(=\mathbb{R})$$

$$B \cdot A = \begin{pmatrix} 2 & 4 & 5 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 3 \end{pmatrix}$$

e)
$$A \in \mathcal{M}_{m,n}(K)$$

 $E_m \cdot A = A$
 $A \cdot E_n = A \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 2 & 3 & 1 \\ -1 & 2 & 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 3 & 1 \\ -1 & 2 & 5 \end{pmatrix}$
 $A \in \mathcal{M}_n(K)$
 $E_n \cdot A = A \cdot E_n = A$.
 $a \cdot A = \begin{pmatrix} a & \cdots & 0 \\ \vdots & a & \vdots \\ 0 & \cdots & a \end{pmatrix} \cdot A$

9.5 Satz (Rechenregeln von Matrizen)

$$A, A_1, A_2 \in \mathcal{M}_{m,n}(K),$$

 $B, B_1, B_2 \in \mathcal{M}_{n,r}(K),$
 $C \in \mathcal{M}_{r,s}(K), a \in K.$

(a)
$$(A_1 + A_2) \cdot B = A_1 \cdot B + A_2 \cdot B$$

(b)
$$A \cdot (B_1 + B_2) = A \cdot B_1 + A \cdot B_2$$

(c)
$$(a \cdot A) \cdot B = A \cdot (aB) = a(A \cdot B)$$

(d)
$$\underbrace{(A \cdot B) \cdot C}_{m \times r} = \underbrace{A}_{m \times n} \underbrace{(B \cdot C)}_{n \times s}$$

$$\underbrace{m \times s}_{m \times s} = \underbrace{m \times n}_{m \times s}$$

$$(A \cdot B)^{t} = B^{t} \cdot A^{t}$$

(e)
$$(A \cdot B)^{t} = B^{t} \cdot A^{t}$$

Beweis. Nur d)
$$A = (a_i j)_{\substack{i=1...m \\ j=1...n}}$$

 $B = (b_i j)_{\substack{i=1...n \\ j=1...r}}$

$$C = (c_{i}j)_{k=1...r}$$

$$j=1...s$$

$$A \cdot B = (d_{ik})_{i=1...m}$$

$$k=1...r$$

$$d_{ik} = \sum_{j=1}^{n} a_{ij}b_{jk}$$

$$B \cdot C = (e_{jl})_{j=1...n}$$

$$l=1...s$$

$$e_{jl} = \sum_{k=1}^{r} b_{ij}c_{jk}$$

$$(A \cdot B) \cdot C$$

Eintrag an der Stelle (i, l):

$$\sum_{k=1}^{r} d_{ik} \cdot c_{kl} = \sum_{k=1}^{r} \left(\sum_{j=1}^{n} a_{ij} \cdot b_{jk} \right) \cdot c_{kl} = \sum_{k=1}^{r} \sum_{j=1}^{n} a_{ij} \cdot b_{jk} \cdot c_{kl}$$

$$A \cdot (B \cdot C) \text{ Eintrag an Stelle } (i, l):$$

$$\sum_{j=1}^{n} a_{ij} \cdot e_{jl} = \sum_{j=1}^{n} a_{ij} \cdot \left(\sum_{k=1}^{r} b_{ij} \cdot c_{kl} \right) = \sum_{j=1}^{n} \left(\sum_{k=1}^{r} a_{ij} b_{ij} \cdot c_{kl} \right) = \sum_{k=1}^{r} \sum_{j=1}^{n} a_{ij} b_{ij} \cdot c_{kl}$$

9.6 Definition

Allgemeine Form eines lineares Gleichungssystem (LGS) über K:

$$a_{11}x_1 + \dots + a_{1n}x_n = b_1$$

$$\vdots \quad \vdots \quad \vdots \qquad \vdots$$

$$a_{m1} + \dots + a_{mn}x_n = b_m$$
m Gleichungen, n unbekannte x_1, \dots, x_n

$$(n = 2||3: x, y||z)$$

Koeffizienten $a_{ij} \in K$, rechte Seite $b_1 \dots n_m \in K$ (fest).

$$x = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \in M_n 1(K) = K^n$$

(Elemente der $K^n = K \times K ... \times K$ werden als Spalten geschrieben) heißt Lösung von (*) wenn $x_1 ... x_n$ sämtliche Gleichungen erfüllen.

Ist $b_1 = \dots b_m = 0$, so heißt (*) homogenes LGS, sonst inhomogenes LGS.

$$A = \begin{pmatrix} a_1 1 & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{m1} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{m,n}(K)$$

Koeffizientenmatrix des LGS $b = \begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{m,1} = K^m$ (rechte Seite)

(*), lässt sich schreiben in *Matrizenform*: $A \cdot x = b$:

$$\begin{pmatrix} a_{11}x_1 + \dots + a_{1n}x_n \\ \vdots \\ a_{m1}x_n + \dots + a_{mn}x_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix}$$

Sins $s_1, ..., s_n$ die Spaltenvektoren von A, d.h. $s_i = \begin{pmatrix} a_{1i} \\ a_{2i} \\ \vdots \\ a_{mi} \end{pmatrix}$, so lässt sich (*) schreiben

als
$$x_1 \cdot s_1 + \dots + x_n \cdot s_n = b$$

$$\begin{pmatrix} x_1 a_{11} \\ \vdots \\ x_1 a_{m1} \end{pmatrix} + \dots + \begin{pmatrix} x_1 a_{mn} \\ \vdots \\ x_n a_{mn} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix}$$

Spaltenform des LGS Beachte: Homogenes LGS hat immer mindestens eine Lösung

(triviale Lösung)

$$x = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} Null-L\"{o}sung$$

Fragen:

- (1) Wann hat LGS mindestens eine Lösung?
- (2) Wenn es Lösungen gibt, wie bestimmt man alle?

Antwort: Gauß Algorithmus (C.F.Gauß 1777-1855)

Lösungsmenge eines LGS ändert sich nicht bei :

- Addition der Vielfachen einer Gleichung zu einer anderen Gleichung
- Multiplikation einer Gleichung mit Zahl ≠ 0.
- Vertauschen zweier Gleichungen

Was passiert dann:

Aus Ax = b wird

102

$$A'x = b'$$

Die Menge der x, die ax = b erfüllen, stimmt mit der überein, die A'x = b' erfüllen. Ziel des Gauß Algorithmus: Mit obigen Umformungen einfache Form A' zu finden. Beispiel:

$$2x + 3y = 4$$

 $x + y = -2$

$$2x + 3y = 4$$

$$2x + 3y = 4$$
(-2)fache 1.Gl. zu 2.Gl. addieren

$$x + y = -2$$

 $y = 8$ $y = 8$, $x + 8 = -2$ $x = -10$, eindeutige Lösung

9.7 Definition

Unter *elementaren Zeilenumformungen* an einer Matrix versteht man folgende Operationen:

- Addition des skalaren vielfachem einer Zeile zu anderen
- Multiplikation einer Zeile mit Zahl ≠ 0
- Vertauschen von zwei Zeilen

Analog: *Elementare Spaltenumformungen* (wird nicht für :GS benötigt — außer ggf. Spaltenvertauschung)

9.8 Definition

Ist Ax = b ein LGS, so nennt man $(A, b) \in \mathcal{M}_{m,n+1}(K)$ die *erweiterte Koeffizientenmatrix*. b als letzte Spalte an A anhängen.

9.9 Bemerkung

Führt man an (A, b) elementare Zeilenumformungen durch und erhält man dabei Matrix (A', b'), so ist $x \in k^n$ ist Lösung von $A \cdot x = b$ genau dann wenn x Lösung von A'x = b'.

Beispiel 9.6:

$$(A,b) = \begin{pmatrix} 2 & 3 & 4 \\ 1 & 1 & -2 \end{pmatrix} \leadsto (A'b') = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -2 \\ 0 & 1 & 8 \end{pmatrix}$$

9.10 Algorithmus zur Transformation einer Matrix auf Zeilenstufenform mit elementaren Zeilenumformungen 9 Matrizen und lineare Gleichungssysteme

Kernstück des Gauß-Algorithmus:

Jede Matrix B lässt sich durch elementare Zeilenumformungen auf Zeilenstufenform

(Treppenform) bringen
$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$
 Beispiel:
$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 \\ 0 & 0 & | 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & | 1 \end{pmatrix}$$

9.10 Gauß Algorithmus

Sei B eine (m, n)-Matrix über K, Ist B Nullmatrix, so fertig. Sei also im Folgenden B nicht Nullmatrix.

- (1) Suche erste Spalte j_1 , die nicht nur Nullen enthält.
- (2) Eventuell durch Zeilenvertauschung: Eintrag a am der Stelle (i, j_1) ist $\neq 0$
- (3) Multipliziere die 1. Zeile mit $\frac{1}{a}$, Jetzt: Eintrag 1 an der Stelle (i, j_1) .
- (4) Durch Addition geeigneter Vielfacher der ersten Zeilen zu den übrigen Zeilen alle Einträge in der Spalte j_1 unterhalb der ersten Zeile gleich 0 sind. Ab jetzt wird Zeile 1 nicht mehr benutzt. Sie bleibt unverändert.
- (5) Suche erste Spalte $j_2(>j_1)$, der unterhalb der ersten Zeile einen Eintrag $\neq 0$ enthält.
- (6) Wie in (2) imd (3) Eintrag 1 an Stelle $(2, j_2)$
- (7) Wie in (4) alle Einträge in Spalte j_2 unterhalb der 2. Zeile zu Null machen. Ab jetzt wird Zeile 2 nie mehr benutzt.

So fortfahrend erhält man Zeilenstufenform.

9.11 Beispiel

$$B = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 6 & 1 \\ 0 & 2 & 2 & 3 \\ 0 & 3 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 1/3 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{Vert. 1Z./2.Z.}} \begin{pmatrix} 0 & 2 & -2 & 3 \\ 0 & 0 & 6 & 1 \\ 0 & 3 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 1/3 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{1Z.x·1/2}} \begin{pmatrix} 0 & 1 & -1 & 3/2 \\ 0 & 0 & 6 & 1 \\ 0 & 3 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 1/3 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{3Z.+(-3)·1.Z.}} B = \begin{pmatrix} 0 & 1 & -1 & 3/2 \\ 0 & 0 & 6 & 1 \\ 0 & 0 & 4 & -9/2 \\ 0 & 0 & 2 & 1/3 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{1/6·2. Z.}} \begin{pmatrix} 0 & 1 & -1 & 3/2 \\ 0 & 0 & 1 & 1/6 \\ 0 & 0 & 4 & -9/2 \\ 0 & 0 & 2 & 1/3 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{1/6·2. Z.}} \begin{pmatrix} 0 & 1 & -1 & 3/2 \\ 0 & 0 & 1 & 1/6 \\ 0 & 0 & 0 & -1/6 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

9.12 Gauß-Algorithmus

Gegeben sei LGS $A x = b m \times nn \times 1 = m \times 1$

Wende Algorithmus 9.10 auf (A,b) an, bis man Matrix (\tilde{A}, b') erhält, so dem \tilde{A} Zeilenstufenform hat (letzte Spalte b' muss nicht mehr bearbeitet werden).

Man kann noch Spaltenvertauschung am \tilde{A} vornehmen,

Beachte: Vertauschung von Spalte i und k bedeutet vertauschung von x_i und x_k (Buch führen). Dann kann Matrix (A', b') erhalten werden wobei

$$(A',b') = \begin{pmatrix} 1 & a'_{12} & \dots & \dots & a'_{1n} & b'_{1} \\ 0 & 1 & a'_{23} & \dots & \dots & a'_{2n} & b'_{2} \\ 0 & 0 & 1 & \dots & \dots & a'_{3n} & b'_{3} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & b'_{m} \end{pmatrix}$$

Neues LGS A'x' = b

 $x = \begin{pmatrix} x_1' \\ \vdots \\ x_n' \end{pmatrix}$ entsteht aus x. durch Permutation der Einträge entsprechend der durchge-

führten Spaltenvertauschungen.

Lösungsmenge des LGS A'x' = b' ist leicht zu ermitteln:

(1) Ist r < m und einer der Einträge $b'_r + a$, b'_m ungleich 0 ist, so ist LGS nicht lösbar.

(2) Ist
$$r = m \begin{pmatrix} 1 & * & * & * & b'_1 \\ 0 & 1 & * & * & \vdots \\ 0 & 0 & 1 & * & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & 1 & b'_m \end{pmatrix}$$
oder $r < m$ und $b'_{r+1} = \dots = b'_m = 0$

$$\begin{pmatrix} 1 & * & * & * & b'_1 \\ 0 & 1 & * & * & \vdots \\ 0 & 0 & 1 & * & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & 0 & b'_m \end{pmatrix}$$

(betrachte dann nur die ersten r Gleichungen),so gibt es mindestens eine Lösung:

(2a)
$$r < n$$
:

Wähle x_{r+1}, \ldots, x'_n beliebig uas K. Dann:

$$x'_{r} = b'_{r} - \sum_{j=r+1}^{n} a'_{rj} x'_{j}$$

$$\vdots$$

$$x'_{1} = b'_{1} - \sum_{j=r+1}^{n} a'_{1j} x'_{j}$$

(rekursive Bestimmung der Lösungsmenge).

(2b)
$$r = n$$

$$\begin{pmatrix}
1 & * & \cdots & * & \vdots \\
0 & 1 & \cdots & * & \vdots \\
\vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\
0 & 0 & 0 & 0 & 0
\end{pmatrix}$$

Dann sind x'_1, \ldots, x'_r eindeutig bestimmt.

$$x'_{n} = b'_{n}$$

$$x'_{n-1} = b'_{n-1} - a_{n-1}x'_{n}$$

$$\vdots = \vdots$$

$$x'_{1} = b'_{1} - \sum_{j=2}^{n} a'_{ij} \cdot x'_{j}$$

9.13 Beispiel

$$x_{1} + 2x_{2} - 3x_{3} = 5$$
a) $2x_{1} - x_{2} + 4x_{3} = 0$

$$x_{1} + x_{2} + 2x_{3} = 1$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & -3 & 5 \\ 2 & -1 & 4 & 0 \\ 1 & 1 & 2 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{2Z.+(-2)\cdot 1.Z} \begin{pmatrix} 1 & 2 & -3 & 5 \\ 0 & -5 & 10 & -10 \\ 0 & -1 & 5 & -4 \end{pmatrix} \xrightarrow{-\frac{1}{5}\cdot 2.Z} \begin{pmatrix} 1 & 2 & -3 & 5 \\ 0 & 1 & -2 & 2 \\ 0 & -1 & 5 & -4 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{3.Z+2.Z} \begin{pmatrix} 1 & 2 & -3 & 5 \\ 0 & 1 & -2 & 2 \\ 0 & 0 & 3 & -2 \end{pmatrix} \xrightarrow{\frac{1}{3}\cdot 3.Z} \begin{pmatrix} 1 & 2 & -3 & 5 \\ 0 & 1 & -2 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & -\frac{2}{3} \end{pmatrix}$$

$$x_{3} = -\frac{2}{3}$$

$$x_{2} = 2 + 2x_{3} = 2 - \frac{4}{3} = \frac{2}{3}$$

$$x_{1} = 5 - \frac{4}{3} - 2 = \frac{5}{3} \text{ eindeutige Lösung: Lösungsmenge } \mathbb{L} = \left\{ \begin{pmatrix} -\frac{2}{3} \\ \frac{2}{3} \\ \frac{5}{2} \end{pmatrix} \right\}$$

b)
$$x_1 + 2x_2 \quad x_3 + x_4 = 0$$

$$x_1 - x_2 + 2x_3 - x_4 = 6$$

$$\begin{pmatrix} 1 + 2 & 1 & +1 & 0 \\ 1 & -1 & +2 & -1 & 6 \end{pmatrix} \longrightarrow \begin{pmatrix} 1 & +2 & 1 & +1 & 0 \\ 0 & 1 & -\frac{1}{3} & +\frac{2}{3} & -2 \end{pmatrix}$$
(Fall 2a)
$$x_4, x_3 \text{ frei wählbar}$$

$$x_2 = -2 + \frac{1}{3}x_3 - \frac{2}{3}x_4$$

$$x_1 = -2x_2 - x_3 - x_4$$

$$= -2 \cdot \left(-2 + \frac{1}{3}x_3 - \frac{2}{3}x_4\right) - x_3 - x_4$$

$$= 4 - \frac{5}{3} + \frac{1}{3}x_4$$

$$= 4 - \frac{5}{3}x_3 + \frac{1}{3}x_4$$

$$= 4 - \frac{5}{3}x_3 + \frac{1}{3}x_4$$

$$= 4 - \frac{5}{3}x_3 + \frac{1}{3}x_4$$

$$= 2x_3 + \frac{1}{3}x_4 + \frac{$$

$$x_{1} + x_{2} = 1$$
c) $2x_{1} + x_{2} = 2$

$$x_{1} - x_{2} = -1$$

$$\begin{pmatrix} 1 & +1 & 1 \\ 2 & 1 & 2 \\ 1 & -1 & -1 \end{pmatrix} \longrightarrow \begin{pmatrix} 1 & +1 & 1 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & -2 & -2 \end{pmatrix} \longrightarrow \begin{pmatrix} 1 & +1 & 1 \\ 0 & - & 0 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix}$$

LGS nicht lösbar (Fall 1)

$$x_1 + x_2 = 1$$
d) $2x_1 + x_2 = 2$

$$x_1 - x_2 = 1$$

$$\begin{pmatrix} 1 & +1 & 1 \\ 2 & 1 & 2 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix} \longrightarrow \begin{pmatrix} 1 & +1 & 1 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & -2 & -0 \end{pmatrix} \longrightarrow \begin{pmatrix} 1 & +1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -0 \end{pmatrix}$$

$$LGS \ eindeutig \ l\ddot{o}sbar$$

$$x_2 = 0$$

$$x_2 = 0$$

$$x_1 = 1 - x_2 = 1$$

$$\mathbb{L} = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\} \text{ (Fall 2b)}$$

e)
$$\begin{array}{ccccc} x_1 & -x_2 & +x_3 & = 1 \\ -2x_1 & +2x_2 & -2x_3 & = 3 \\ & \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & = 1 \\ -2 & 2 & -2 & = 3 \end{pmatrix} & \longrightarrow & \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & = 1 \\ 0 & 0 & 0 & = 5 \end{pmatrix}$$
LGS ist nicht lösbar

 x_2 frei wählbar

$$x_{3} = -\frac{1}{3}$$

$$x_{1} = \frac{1}{3} - x_{2}$$

$$\mathbb{L} = \left\{ \begin{pmatrix} \frac{1}{3} - x_{2} \\ x_{2} \\ -\frac{1}{3} \end{pmatrix} : x_{2} \in K \right\}$$

g) LGS über ℂ

Nicht mehr Klausurrelevant

10 Der Vektorraum \mathbb{R}^+ (Nicht mehr Klausurrelevant)

$$n \in \mathbb{N} \quad \mathbb{R}^n = \left\{ \begin{pmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix} : a_1 \in \mathbb{R} \right\}$$

Spaltenvektoren der Länge $n: \begin{pmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix} = (a_1, \dots, a_n)^t$

 a_1, \ldots, a_n Komponente der Spaltenvektoren.

Wie bei Matrizen:

$$\begin{pmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_1 + b_1 \\ \vdots \\ a_n + b_n \end{pmatrix}$$
 (Multiplikation entspricht der Matrixmultiplikation und ist nicht möglich falls $n > 1$)

Multiplikation eines Spaltenvektors mit einer Zahl (Skalar)

$$a \cdot \begin{pmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} aa_1 \\ \vdots \\ aa_n \end{pmatrix}$$

Addition+Abbildung: $\mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^n$

 $\operatorname{\mathbb{R}}^n$ mit Addition und Multiplikation mit Skalaren : $\operatorname{\mathbb{R}}$ -Vektorraum

Die Vektoren im \mathbb{R}^1 (= \mathbb{R}), \mathbb{R}^2 und \mathbb{R}^3 entsprechen Punkten auf der Zahlengerade, Ebene, dreidimensionalen Raums. Punkte des \mathbb{R}^2 , \mathbb{R}^3 lassen sich identifizieren mit, *Ortsvektoren* Pfeile mit Beginn in 0 (Komp = 0) und Ende im entsprechenden Punkt Addition von Spaltenvektoren entspricht der Addition von Ortsvektoren entsprechend der Parallelogrammregel. Multiplikation mit Skalaren a :

Streckung (falls |a| > 1)

Stauchung (falls $0 \ge |a| \ge 1$)

Richtungspunkt, falls a < 0 TODO: Steckung und Stauchung

Abbildung 54: Ein Vektor dargestellt durch seinen Ortsvektor

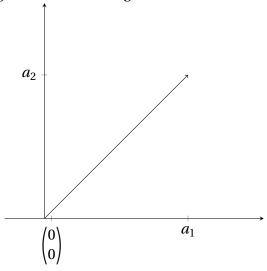
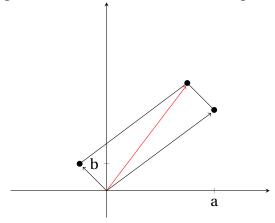


Abbildung 55: Vektoraddition durch Parallelogrammbildung



10.1 Satz (Rechenregeln in \mathbb{R}^n)

Seien $u, v, w \in \mathbb{R}^n$, $a, b \in \mathbb{R}$ Dann gilt:

a)

(1.1)
$$u + (v + w) = (u + v) + w$$

(1.2)
$$v + 0 = 0 + v = v, \text{wobei } 0 \text{ Nullvektor}$$

 \mathbb{R}^n kommutative

$$(1.3) v + -v = 0$$

Gruppe

$$(1.4) u + v = v + u$$

$$(a+b)v = av + bv$$

$$(2.2) a(u+v) = au + av$$

$$(a \cdot b)v = a(bv)$$

$$(2.4) 1v = v$$

b) $0 \cdot v = 0 \text{ und } a \cdot 0 = 0$

Beweis folgt aus entsprechenden Rechenregeln in 0

10.2 Definition

Eine nicht-leere Teilmenge $\mathcal{U} \supset \mathbb{R}^n$ heißt Unterraum (oder Teilraum von \mathbb{R}^n), falls gilt:

- (1) $\forall u_1, u_2 \in \mathcal{U} : u_1 + u_2 \in \mathcal{U}$ (Abgeschlossenheit bezüglich +)
- (2) $\forall u \in \mathcal{U} \forall a \in \mathbb{R} : au \in \mathcal{U}$ (Abgeschlossenheit bezüglich Mult. mit Skalaren)

 $\mathcal U$ enthält Nullvektor $\{0\}$ Unterraum von $\mathbb R^n$ (Nullraum) $\mathbb R^n$ ist Unterraum von $\mathbb R$

10.3 Beispiele

$$(a_1 v, a_2 v \in G, (a_1 + a_2)v \in$$

a) $0 \neq \nu \in \mathbb{R}^2$ $G = \{a\nu : a \in \mathbb{R}\}$ ist Unterraum von $\mathbb{R}^n G$ 2.1 in 10.2

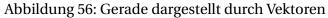
$$av \in G, b \in \mathbb{R}(ba)v \in G$$

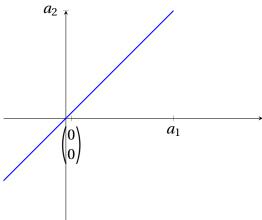
G = Ursprungsgerade durch
$$\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$
 und v = $\begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \end{pmatrix}$ n = 2:

b) $v, w \in \mathbb{R}^n$

 $E = \{av + bw : a, b \in \mathbb{R}\}$ ist Unterraum von \mathbb{R}^n

112





$$v = o, w = o : E = \{o\}$$

 $v \neq o \quad w \notin \{av : a \in \mathbb{R}\}$

$$E = \mathbb{R}^2$$
 $n = 3$: Ebene durch $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ und durch v, w

Ist $w \in \{av : a \in \mathbb{R}\}$, so ist E = G (aus a))

c)
$$v, w \neq 0$$

 $G' = \{w + av : a \in \mathbb{R}\}$

 $[v \in G' \Leftrightarrow \exists a \in \mathbb{R} : w + av \in o \Leftrightarrow \exists a \in \mathbb{R} : w = (-a)v \in G]$

10.4 **Satz**

Seien $\mathcal{U}_1, \mathcal{U}_2$ Unterräume von \mathbb{R}^n

- a) $\mathcal{U}_1 \cap \mathcal{U}_2$ ist Unterraum von \mathbb{R}^n
- b) $\mathcal{U}_1 \cup \mathcal{U}_2$ ist im Allgemeinen KEIN Unterraum von \mathbb{R}^n
- c) $\mathcal{U}_1 + \mathcal{U}_2 := \{u_1 + u_2 : u_1 : \mathcal{U}_1, u_2 : \mathcal{U}_2\}$ (Summe von \mathcal{U}_1 und \mathcal{U}_2) ist Unterraum von \mathbb{R}^n .
- d) $\mathcal{U}_1 \subseteq \mathcal{U}_1 + \mathcal{U}_2$ $\mathcal{U}_2 \subseteq \mathcal{U}_1 + \mathcal{U}_2$ und $\mathcal{U}_1 + \mathcal{U}_2$ ist der kleinste Unterraum von \mathbb{R}^n , der \mathcal{U}_1 und \mathcal{U}_2 enthält. (d.h ist w Unterraum von \mathbb{R}^n mit $\mathcal{U}_1, \mathcal{U}_2 \in w$, so $\mathcal{U}_1 + \mathcal{U}_2 \subseteq W$)

Beweis. a) √

b) TODO

c) TODO

10.5 Beispiel

a) **??**b)
$$G_1 = \{av : a \in \mathbb{R}\}$$

 $G_2 = \{aw : a\}$
 $G_1 + G_2 = E$

b)
$$\mathbb{R}^3$$

$$E_1 = \left\{ r \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + s \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \colon r, s \in \mathbb{R} \right\}$$

$$= \left\{ \begin{pmatrix} r \\ 0 \\ s \end{pmatrix} \colon r, s \in \mathbb{R} \right\}$$

$$E_2 = \left\{ t \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + u \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$$

$$= \left\{ \begin{pmatrix} u \\ t + u \\ u \end{pmatrix} \right\}$$

 $E_1 + E_2$ Unterräume von \mathbb{R}^3 (10.3.b)

$$E_1 \cap E_2 = ?$$

$$v \in E_1 \cap E_2 \iff v = \begin{pmatrix} r \\ 0 \\ s \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} u \\ t+u \\ u \end{pmatrix} \iff r = u, t+u = 0, s = u$$

$$E_1 \cap E_2 = \left\{ \begin{pmatrix} u \\ 0 \\ u \end{pmatrix} : u \in \mathbb{R} \right\}$$
$$= \left\{ u \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} : u \in \mathbb{R} \right\}$$

$$E_{1} + E_{2} = ?$$

$$E_{1} + E_{2} = \mathbb{R}^{3}, \text{ denn} :$$
Es gilt sogar:
$$\mathbb{R}^{3} = E_{1} + G_{2}, \text{ wobei}$$

$$G_{2} = \left\{ t \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} : t \in \mathbb{R} \right\} \subseteq E_{@}$$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = x \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} z \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + y \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ 0 \\ z \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ y \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = (x - y) \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + (z - y) \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + y \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} x - y \\ 0 \\ z - y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} y \\ y \\ y \end{pmatrix}$$

10.6 Definition

a) $v_1, \ldots, v_m \in \mathbb{R}^n$, $a_1, \ldots a_m \in \mathbb{R}$ Dann heißt $a_1v_1 + \ldots + a_mv_m = \sum_{i=1}^m a_iv_i$ Linearkombination von v_1, \ldots, v_m (mit Koeffizienten a_1, \ldots, a_m).

[Zwei formal verschiedene Linearkombinationen der gleichen v_1, \ldots, v_m können den gleichen Vektor darstellen

$$1 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} + 3 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = 2 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + 3 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 5 \end{pmatrix} \end{bmatrix}$$

b) Ist $M \subseteq \mathbb{R}^n$, so ist der von M *erzeugte* (oder *aufgespannte*) Unterraum $\langle M \rangle_{\mathbb{R}}$ (oder $\langle M \rangle$) die Menge aller (endlichen) Linearkombinationen, die man mit Vektoren aus M bilden kann.

Moliden kann.
$$\langle M \rangle_{\mathbb{R}} = \left\{ \sum_{i=1}^{n} a_i v_i : n \in \mathbb{N}, a_i \in \mathbb{R}, v_i \in M \right\} \text{ falls } M \neq \emptyset$$
$$\langle \emptyset \rangle_{\mathbb{R}} := \{ \emptyset \}$$

$$M = \{v_1, \dots v_m\}$$
, so TODO...

10.7 Beispiel

a)
$$e_i = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^n$$

$$\langle e_1, \dots e_n \rangle = \mathbb{R}^n$$

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = x_1 e_1 + x_2 e_2 + \dots + x_n e_n$$

b)
$$\mathcal{U} = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 4 \end{pmatrix} \right\rangle_{\mathbb{R}}$$
Ist $\mathcal{U} = \mathbb{R}^3$?

Für welche $\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3$ gibt es geeignete Skalare $a, b, c \in \mathbb{R}$ mit $a \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} + b \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} + c \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 4 \end{pmatrix}$?

$$a +3b +2c = x$$

$$2a +2b +3c = y$$

$$3a +b +4c = z$$

LGS für die Unbekannten a, b, c mit variabler rechter Seite : Gauß

$$\begin{pmatrix} 1 & 3 & 2 & x \\ 2 & 2 & 3 & y \\ 3 & 1 & 4 & z \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 3 & 2 & x \\ 2 & -4 & -1 & y - 2x \\ 0 & -8 & -2 & z - 3x \end{pmatrix}$$

$$\rightarrow \begin{pmatrix}
1 & 3 & 2 & x \\
0 & 1 & \frac{1}{4} & \frac{2x-y}{4} \\
0 & 0 & 0 & x-2y+z
\end{pmatrix}$$

LGS ist lösbar $\Leftrightarrow x - 2y + z = 0$.

LITERATUR

Dass heißt
$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathcal{U} \iff x - 2y = z = 0$$

$$\mathcal{U} = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} : x - 2y + z = 0, x, y, z \in \mathbb{R} \right\}$$

$$= \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ -x + 2y \end{pmatrix} : x, y \in \mathbb{R} \right\}$$

$$\begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 4 \end{pmatrix} \in \mathcal{U}$$

Lösungen des LGS: c frei wählen, b, a ergeben sich, (falls x-2y+z=0) z.B $c=0,b=\frac{1}{2}x-\frac{1}{4}y,a=x-3b=-\frac{1}{2}x+\frac{3}{4}y$

Ist x - 2y + z = 0, so ist

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \left(-\frac{1}{2}x + \frac{3}{4}y\right) \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} + \left(\frac{1}{2}x - \frac{1}{4}y\right) \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} + \frac{1}{4} \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\mathcal{U} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} + \frac{1}{4} \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} + \frac{1}{4} \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} + \frac{1}{4} \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} + \frac{1}{4} \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} + \frac{1}{4} \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} + \frac{1}{4} \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} + \frac{1}{4} \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} +$$

Literatur

- [1] Kreußler, Phister Satz 33.16
- [2] WHK 5.37
- [3] WHK 6.21

LITERATUR

- [4] WHK 6.24
- [5] WHK 6.25
- [6] WHK 6.25
- [7] WHK 7.32
- [8] WHK 7.19