

## Каналы передачи данных Pipe

В среде операционной системы Microsoft Windows вам доступно такое удобное средство передачи данных между параллельно работающими процессами, как каналы типа Pipe. Это средство позволяет организовать передачу данных между локальными процессами, а также между процессами, запущенными на различных рабочих станциях в сети.

Каналы типа Pipe больше всего похожи на файлы, поэтому они достаточно просты в использовании.

Через канал можно передавать данные только между двумя процессами. Один из процессов создает канал, другой открывает его. После этого оба процесса могут передавать данные через канал в одну или обе стороны, используя для этого хорошо знакомые вам функции, предназначенные для работы с файлами, такие как ReadFile и WriteFile. Заметим, что приложения могут выполнять над каналами Pipe синхронные или асинхронные операции, аналогично тому, как это можно делать с файлами. В случае использования асинхронных операций необходимо отдельно побеспокоиться об организации синхронизации.

### Именованные и анонимные каналы

Существуют две разновидности каналов Pipe - именованные (Named Pipes) и анонимные (Anonymous Pipes).

Как видно из названия, именованным каналам при создании присваивается имя, которое доступно для других процессов. Зная имя какой-либо рабочей станции в сети, процесс может получить доступ к каналу, созданному на этой рабочей станции.

Анонимные каналы обычно используются для организации передачи данных между родительскими и дочерними процессами, запущенными на одной рабочей станции или на “отдельно стоящем” компьютере.

### Имена каналов

Имена каналов в общем случае имеют следующий вид:

`\\ИмяСервера\pipe\ИмяКанала`

Если процесс открывает канал, созданный на другой рабочей станции, он должен указать имя сервера. Если же процесс создает канал или открывает канал на своей рабочей станции, вместо имени указывается символ точки:

\\.\pipe\ИмяКанала

В любом случае процесс может создать канал только на той рабочей станции, где он запущен, поэтому при создании канала имя сервера никогда не указывается.

## Реализации каналов

В простейшем случае один серверный процесс создает один канал (точнее говоря, одну реализацию канала) для работы с одним клиентским процессом.

Однако часто требуется организовать взаимодействие одного серверного процесса с несколькими клиентскими. Например, сервер базы данных может принимать от клиентов запросы и рассылать ответы на них.

В случае такой необходимости серверный процесс может создать несколько реализаций канала, по одной реализации для каждого клиентского процесса.

## Функции для работы с каналами

В этом разделе мы опишем наиболее важные функции программного интерфейса Microsoft Windows NT, предназначенные для работы с каналами Pipes. Более подробную информацию вы найдете в документации, которая поставляется в составе библиотеки разработчика Microsoft Development Library (MSDN).

### Создание канала

Для создания именованных и анонимных каналов Pipes используются функции CreatePipe и CreateNamedPipe.

### Функция CreatePipe

Анонимный канал создается функцией CreatePipe, имеющей следующий прототип:

```
BOOL CreatePipe(
    PHANDLE hReadPipe, // адрес переменной, в которую будет
                        // записан идентификатор канала для
                        // чтения данных
    PHANDLE hWritePipe, // адрес переменной, в которую будет
                        // записан идентификатор канала для
                        // записи данных
    LPSECURITY_ATTRIBUTES lpPipeAttributes, // адрес переменной
                        // для атрибутов защиты
    DWORD nSize); // количество байт памяти,
```

// зарезервированной для канала

Канал может использоваться как для записи в него данных, так и для чтения. Поэтому при создании канала функция `CreatePipe` возвращает два идентификатора, записывая их по адресу, заданному в параметрах `hReadPipe` и `hWritePipe`.

Идентификатор, записанный по адресу `hReadPipe`, можно передавать в качестве параметра функции `ReadFile` или `ReadFileEx` для выполнения операции чтения. Идентификатор, записанный по адресу `hWritePipe`, передается функции `WriteFile` или `WriteFileEx` для выполнения операции записи.

Через параметр `lpPipeAttributes` передается адрес переменной, содержащей атрибуты защиты для создаваемого канала. В наших приложениях мы будем указывать этот параметр как `NULL`. В результате канал будет иметь атрибуты защиты, принятые по умолчанию.

И, наконец, параметр `nSize` определяет размер буфера для создаваемого канала. Если этот размер указан как нуль, будет создан буфер с размером, принятым по умолчанию. Заметим, что при необходимости система может изменить указанный вами размер буфера.

В случае успеха функция `CreatePipe` возвращает значение `TRUE`, при ошибке - `FALSE`. В последнем случае для уточнения причины возникновения ошибки вы можете воспользоваться функцией `GetLastError`.

## Функция `CreateNamedPipe`

Для создания именованного канала `Pipe` вы должны использовать функцию `CreateNamedPipe`. Вот прототип этой функции:

```
HANDLE CreateNamedPipe(
    LPCTSTR lpName,           // адрес строки имени канала
    DWORD dwOpenMode,         // режим открытия канала
    DWORD dwPipeMode,         // режим работы канала
    DWORD nMaxInstances,      // максимальное количество
                              // реализаций канала
    DWORD nOutBufferSize,     // размер выходного буфера в байтах
    DWORD nInBufferSize,      // размер входного буфера в байтах
    DWORD nDefaultTimeout,    // время ожидания в миллисекундах
    LPSECURITY_ATTRIBUTES lpSecurityAttributes); // адрес
                                                // переменной для атрибутов защиты
```

Через параметр `lpName` передается адрес строки имени канала в форме `\\.\pipe\ИмяКанала` (напомним, что при создании канала имя сервера не

указывается, так как канал можно создать только на той рабочей станции, где запущен процесс, создающий канал).

Параметр `dwOpenMode` задает режим, в котором открывается канал. Остановимся на этом параметре подробнее.

Канал `Pipe` может быть ориентирован либо на передачу потока байт, либо на передачу сообщений. В первом случае данные через канал передаются по байтам, во втором - отдельными блоками заданной длины.

Режим работы канала (ориентированный на передачу байт или сообщений) задается, соответственно, константами `PIPE_TYPE_BYTE` или `PIPE_TYPE_MESSAGE`, которые указываются в параметре `dwOpenMode`. По умолчанию используется режим `PIPE_TYPE_BYTE`.

Помимо способа передачи данных через канал, с помощью параметра `dwOpenMode` можно указать, будет ли данный канал использован только для чтения данных, только для записи или одновременно для чтения и записи. Способ использования канала задается указанием одной из следующих констант:

Константа	Использование канала
<code>PIPE_ACCESS_INBOUND</code>	Только для чтения
<code>PIPE_ACCESS_OUTBOUND</code>	Только для записи
<code>PIPE_ACCESS_DUPLEX</code>	Для чтения и записи

Перечисленные выше параметры должны быть одинаковы для всех реализаций канала (о реализациях канала мы говорили выше). Далее мы перечислим параметры, которые могут отличаться для разных реализаций канала:

Константа	Использование канала
<code>PIPE_READMODE_BYTE</code>	Канал открывается на чтение в режиме последовательной передачи отдельных байт
<code>PIPE_READMODE_MESSAGE</code>	Канал открывается на чтение в режиме передачи отдельных сообщений указанной длины
<code>PIPE_WAIT</code>	Канал будет работать в блокирующем режиме, когда процесс переводится в состояние ожидания до завершения операций в канале
<code>PIPE_NOWAIT</code>	Неблокирующий режим работы канала. Если операция

	не может быть выполнена немедленно, в неблокирующем режиме функция завершается с ошибкой
FILE_FLAG_OVERLAPPED	Использование асинхронных операций (ввод и вывод с перекрытием). Данный режим позволяет процессу выполнять полезную работу параллельно с проведением операций в канале
FILE_FLAG_WRITE_THROUGH	В этом режиме функции, работающие с каналом, не возвращают управление до тех пор, пока не будет полностью завершена операция на удаленном компьютере. Используется только с каналом, ориентированным на передачу отдельных байт и только в том случае, когда канал создан между процессами, запущенными на различных станциях сети

Дополнительно к перечисленным выше флагам, через параметр `dwOpenMode` можно передавать следующие флаги защиты:

Флаг	Описание
WRITE_DAC	Вызывающий процесс должен иметь права доступа на запись к произвольному управляющему списку доступа именованного канала access control list (ACL)
WRITE_OWNER	Вызывающий процесс должен иметь права доступа на запись к процессу, владеющему именованным каналом Pipe
ACCESS_SYSTEM_SECURITY	Вызывающий процесс должен иметь права доступа на запись к управляющему списку доступа именованного канала access control list (ACL)

Подробное описание этих флагов выходит за рамки нашей книги. При необходимости обратитесь к документации, входящей в состав SDK.

Теперь перейдем к параметру `dwPipeMode`, определяющему режим работы канала. В этом параметре вы можете указать перечисленные выше константы `PIPE_TYPE_BYTE`, `PIPE_TYPE_MESSAGE`, `PIPE_READMODE_BYTE`, `PIPE_READMODE_MESSAGE`, `PIPE_WAIT` и `PIPE_NOWAIT`. Для всех реализаций канала необходимо указывать один и тот же набор констант.

Параметр `nMaxInstances` определяет максимальное количество реализаций, которые могут быть созданы для канала. Вы можете указывать здесь значения от 1 до `PIPE_UNLIMITED_INSTANCES`. В последнем случае максимальное количество реализаций ограничивается только наличием свободных системных ресурсов.

Заметим, что если один серверный процесс использует несколько реализаций канала для связи с несколькими клиентскими, то общее количество реализаций может быть меньше, чем потенциальное максимальное количество клиентов. Это связано с тем, что клиенты могут использовать реализации по очереди, если только они не пожелают связаться с серверным процессом все одновременно.

Параметры `nOutBufferSize` и `nInBufferSize` определяют, соответственно, размер буферов, используемых для записи в канал и чтения из канала. При необходимости система может использовать буферы других, по сравнению с указанными, размеров.

Параметр `nDefaultTimeOut` определяет время ожидания для реализации канала. Для всех реализаций необходимо указывать одинаковое значение этого параметра.

Через параметр `lpPipeAttributes` передается адрес переменной, содержащей атрибуты защиты для создаваемого канала. В наших приложениях мы будем указывать этот параметр как `NULL`. В результате канал будет иметь атрибуты защиты, принятые по умолчанию.

В случае успеха функция `CreateNamedPipe` возвращает идентификатор созданной реализации канала, который можно использовать в операциях чтения и записи, выполняемых с помощью таких функций, как `ReadFile` и `WriteFile`.

При ошибке функция `CreateNamedPipe` возвращает значение `INVALID_HANDLE_VALUE`. Код ошибки вы можете уточнить, вызвав функцию `GetLastError`.

## Использование функции CreateFile

Функция CreateFile, предназначенная для работы с файлами, может также быть использована для создания новых каналов и открытия существующих. При этом вместо имени файла вы должны указать этой функции имя канала Pipe.

## Пример использования функции CreateNamedPipe

Приведем пример использования функции CreateNamedPipe для создания именованного канала Pipe с именем \$MyPipe\$, предназначенным для чтения и записи данных, работающем в блокирующем режиме и допускающем создание неограниченного количества реализаций:

```
HANDLE hNamedPipe;  
LPSTR lpszPipeName = "\\.\pipe\\$MyPipe$";  
hNamedPipe = CreateNamedPipe(  
    lpszPipeName,  
    PIPE_ACCESS_DUPLEX,  
    PIPE_TYPE_MESSAGE | PIPE_READMODE_MESSAGE | PIPE_WAIT,  
    PIPE_UNLIMITED_INSTANCES,  
    512, 512, 5000, NULL);
```

Через создаваемый канал передаются сообщения (так как указана константа PIPE\_TYPE\_MESSAGE). Данная реализация предназначена только для чтения (константа PIPE\_READMODE\_MESSAGE).

При создании канала мы указали размер буферов ввода и вывода, равный 512 байт. Время ожидания операций выбрано равным 5 секунд. Атрибуты защиты не указаны, поэтому используются значения, принятые по умолчанию.

## Установка соединения с каналом со стороны сервера

После того как серверный процесс создал канал, он может перейти в режим соединения с клиентским процессом. Соединение со стороны сервера выполняется с помощью функции ConnectNamedPipe.

Прототип функции ConnectNamedPipe представлен ниже:

```
BOOL ConnectNamedPipe(  
    HANDLE hNamedPipe,          // идентификатор именованного канала  
    LPOVERLAPPED lpOverlapped); // адрес структуры OVERLAPPED
```

Через первый параметр серверный процесс передает этой функции идентификатор канала, полученный от функции CreateNamedPipe.

Второй параметр используется только для организации асинхронного обмена данными через канал. Если вы используете только синхронные операции, в качестве значения для этого параметра можно указать NULL.

В случае успеха функция ConnectNamedPipe возвращает значение TRUE, а при ошибке - FALSE. Код ошибки можно получить с помощью функции GetLastError.

В зависимости от различных условий функция ConnectNamedPipe может вести себя по разному.

Если параметр lpOverlapped указан как NULL, функция выполняется в синхронном режиме. В противном случае используется асинхронный режим.

Для канала, созданного в синхронном блокирующем режиме (с использованием константы PIPE\_WAIT), функция ConnectNamedPipe переходит в состояние ожидания соединения с клиентским процессом. Именно этот режим мы будем использовать в наших примерах программ, исходные тексты которых вы найдете ниже.

Если канал создан в синхронном неблокирующем режиме, функция ConnectNamedPipe немедленно возвращает управление с кодом TRUE, если только клиент был отключен от данной реализации канала и возможно подключение этого клиента. В противном случае возвращается значение FALSE. Дальнейший анализ необходимо выполнять с помощью функции GetLastError XE "GetLastError". Эта функция может вернуть значение ERROR\_PIPE\_LISTENING (если к серверу еще не подключен ни один клиент), ERROR\_PIPE\_CONNECTED XE "ERROR\_PIPE\_CONNECTED" (если клиент уже подключен) или ERROR\_NO\_DATA (если предыдущий клиент отключился от сервера, но клиент еще не завершил соединение).

Ниже мы привели пример использования функции ConnectNamedPipe:

```
HANDLE hNamedPipe;  
LPSTR lpszPipeName = "\\.\pipe\\$MyPipe$";  
hNamedPipe = CreateNamedPipe(  
    lpszPipeName,  
    PIPE_ACCESS_DUPLEX,  
    PIPE_TYPE_MESSAGE | PIPE_READMODE_MESSAGE | PIPE_WAIT,  
    PIPE_UNLIMITED_INSTANCES,  
    512, 512, 5000, NULL);  
fConnected = ConnectNamedPipe(hNamedPipe, NULL);
```

В данном случае функция ConnectNamedPipe перейдет в состояние ожидания, так как канал был создан для работы в синхронном блокирующем режиме.



## Установка соединения с каналом со стороны клиента

Для создания канала клиентский процесс может воспользоваться функцией `CreateFile`. Как вы помните, эта функция предназначена для работы с файлами, однако с ее помощью можно также открыть канал, указав его имя вместо имени файла. Забегая вперед, скажем, что функция `CreateFile` позволяет открывать не только файлы или каналы `Pipe`, но и другие системные ресурсы, например, устройства и каналы `Mailslot`.

Функция `CreateFile` была нами описана в предыдущем томе “Библиотеки системного программиста”, однако для удобства мы повторим прототип этой функции и ее краткое описание:

Итак, прототип функции `CreateFile`:

```
HANDLE CreateFile(
    LPCTSTR lpFileName,      // адрес строки имени файла
    DWORD   dwDesiredAccess, // режим доступа
    DWORD   dwShareMode,     // режим совместного использования файла
    LPSECURITY_ATTRIBUTES lpSecurityAttributes, // дескриптор
                                                // защиты
    DWORD   dwCreationDistribution, // параметры создания
    DWORD   dwFlagsAndAttributes,   // атрибуты файла
    HANDLE  hTemplateFile); // идентификатор файла с атрибутами
```

Раньше при работе с файлами через параметр `lpFileName` вы передавали этой функции адрес строки, содержащей имя файла, который вы собираетесь создать или открыть. Строка должна быть закрыта двоичным нулем. Если функция `CreateFile` работает с каналом `Pipe`, параметр `lpFileName` определяет имя канала.

Параметр `dwDesiredAccess` определяет тип доступа, который должен быть предоставлен к открываемому файлу. В нашем случае этот тип доступа будет относиться к каналу `Pipe`. Здесь вы можете использовать логическую комбинацию следующих констант:

Константа	Описание
0	Доступ запрещен, однако приложение может определять атрибуты файла, канала или устройства, открываемого при помощи функции <code>CreateFile XE "CreateFile"</code>
GENERIC_READ	Разрешен доступ на чтение из файла или канала <code>Pipe</code>
GENERIC_WRITE	Разрешен доступ на запись в файл или канал <code>Pipe</code>

Тип доступа, указанный при помощи параметра `dwDesiredAccess`, не должен противоречить типу доступа для канала, заданного при его создании функцией `CreateNamedPipe`.

С помощью параметра `dwShareMode` задаются режимы совместного использования открываемого или создаваемого файла. Для этого параметра вы можете указать комбинацию следующих констант:

Константа	Описание
0	Совместное использование файла запрещено
FILE_SHARE_READ	Другие приложения могут открывать файл с помощью функции <code>CreateFile</code> для чтения
FILE_SHARE_WRITE	Аналогично предыдущему, но на запись

Через параметр `lpSecurityAttributes` необходимо передать указатель на дескриптор защиты или значение `NULL`, если этот дескриптор не используется. В наших приложениях мы не работаем с дескриптором защиты.

Параметр `dwCreationDistribution` определяет действия, выполняемые функцией `CreateFile`, если приложение пытается создать файл, который уже существует. Для этого параметра вы можете указать одну из следующих констант:

Константа	Описание
CREATE_NEW	Если создаваемый файл уже существует, функция <code>CreateFile</code> возвращает код ошибки
CREATE_ALWAYS	Существующий файл перезаписывается, при этом содержимое старого файла теряется
OPEN_EXISTING	Открывается существующий файл. Если файл с указанным именем не существует, функция <code>CreateFile</code> возвращает код ошибки
OPEN_ALWAYS	Если указанный файл существует, он открывается. Если файл не существует, он будет создан
TRUNCATE_EXISTING	Если файл существует, он открывается, после чего длина файла устанавливается равной нулю.

	Содержимое старого файла теряется. Если же файл не существует, функция CreateFile возвращает код ошибки
--	--

Параметр dwFlagsAndAttributes задает атрибуты и флаги для файла.

При этом можно использовать любые логические комбинации следующих атрибутов (кроме атрибута FILE\_ATTRIBUTE\_NORMAL, который можно использовать только отдельно):

Атрибут	Описание
FILE_ATTRIBUTE_ARCHIVE	Файл был архивирован (выгружен)
FILE_ATTRIBUTE_COMPRESSED	Файл, имеющий этот атрибут, динамически сжимается при записи и восстанавливается при чтении. Если этот атрибут имеет каталог, то для всех расположенных в нем файлов и каталогов также выполняется динамическое сжатие данных
FILE_ATTRIBUTE_NORMAL	Остальные перечисленные в этом списка атрибуты не установлены
FILE_ATTRIBUTE_HIDDEN	Скрытый файл
FILE_ATTRIBUTE_READONLY	Файл можно только читать
FILE_ATTRIBUTE_SYSTEM	Файл является частью операционной системы

В дополнение к перечисленным выше атрибутам, через параметр dwFlagsAndAttributes вы можете передать любую логическую комбинацию флагов, перечисленных ниже:

Флаг	Описание
FILE_FLAG_WRITE_THROUGH	Отмена промежуточного кэширования данных для уменьшения вероятности потери данных при аварии
FILE_FLAG_NO_BUFFERING	Отмена промежуточной буферизации или кэширования. При использовании этого флага необходимо выполнять чтение

	и запись порциями, кратными размеру сектора (обычно 512 байт)
FILE_FLAG_OVERLAPPED	Асинхронное выполнение чтения и записи. Во время асинхронного чтения или записи приложение может продолжать обработку данных
FILE_FLAG_RANDOM_ACCESS	Указывает, что к файлу будет выполняться произвольный доступ. Флаг предназначен для оптимизации кэширования
FILE_FLAG_SEQUENTIAL_SCAN	Указывает, что к файлу будет выполняться последовательный доступ от начала файла к его концу. Флаг предназначен для оптимизации кэширования
FILE_FLAG_DELETE_ON_CLOSE	Файл будет удален сразу после того как приложение закроет его идентификтор. Этот флаг удобно использовать для временных файлов
FILE_FLAG_BACKUP_SEMANTICS	Файл будет использован для выполнения операции выгрузки или восстановления. При этом выполняется проверка прав доступа
FILE_FLAG_POSIX_SEMANTICS	Доступ к файлу будет выполняться в соответствии со спецификацией POSIX

И, наконец, последний параметр `hTemplateFile` предназначен для доступа к файлу шаблона с расширенными атрибутами создаваемого файла.

В случае успешного завершения функция `CreateFile` возвращает идентификатор созданного или открытого файла (или каталога), а при работе с каналом `Pipe` - идентификатор реализации канала.

При ошибке возвращается значение `INVALID_HANDLE_VALUE` (а не `NULL`, как можно было бы предположить). Код ошибки можно определить при помощи функции `GetLastError`.

В том случае, если файл уже существует и были указаны константы `CREATE_ALWAYS` или `OPEN_ALWAYS`, функция `CreateFile` не возвращает код ошибки. В то же время в этой ситуации функция `GetLastError` возвращает значение `ERROR_ALREADY_EXISTS`.

Приведем фрагмент исходного текста клиентского приложения, открывающего канал с именем `$MyPipe$` при помощи функции `CreateFile`:

```
char    szPipeName[256];
HANDLE hNamedPipe;
strcpy(szPipeName, "\\.\pipe\\$MyPipe$");
hNamedPipe = CreateFile(
    szPipeName, GENERIC_READ | GENERIC_WRITE,
    0, NULL, OPEN_EXISTING, 0, NULL);
```

Здесь канал открывается как для записи, так и для чтения.

## **Отключение серверного процесса от клиентского процесса**

Если сервер работает с несколькими клиентскими процессами, то он может использовать для этого несколько реализаций канала, причем одни и те же реализации могут применяться по очереди.

Установив канал с клиентским процессом при помощи функции `ConnectNamedPipe`, серверный процесс может затем разорвать канал, вызвав для этого функцию `DisconnectNamedPipe`. После этого реализация канала может быть вновь использована для соединения с другим клиентским процессом.

Прототип функции `DisconnectNamedPipe` мы привели ниже:

```
BOOL DisconnectNamedPipe(HANDLE hNamedPipe);
```

Через параметр `hNamedPipe` функции передается идентификатор реализации канала `Pipe`, полученный от функции `CreateNamedPipe`.

В случае успеха функция возвращает значение `TRUE`, а при ошибке - `FALSE`. Код ошибки можно получить от функции `GetLastError`.

## **Закрывание идентификатора канала**

Если канал больше не нужен, после отключения от клиентского процесса серверный и клиентский процессы должны закрыть его идентификатор функцией `CloseHandle`:

```
CloseHandle(hNamedPipe);
```

## **Запись данных в канал**

Запись данных в открытый канал выполняется с помощью функции WriteFile, аналогично записи в обычный файл:

```
HANDLE hNamedPipe;  
DWORD  cbWritten;  
char    szBuf[256];  
WriteFile(hNamedPipe, szBuf, strlen(szBuf) + 1,  
          &cbWritten, NULL);
```

Через первый параметр функции WriteFile передается идентификатор реализации канала. Через второй параметр передается адрес буфера, данные из которого будут записаны в канал. Размер этого буфера указывается при помощи третьего параметра. Предпоследний параметр используется для определения количества байт данных, действительно записанных в канал. И, наконец, последний параметр задан как NULL, поэтому запись будет выполняться в синхронном режиме.

Учтите, что если канал был создан для работы в блокирующем режиме, и функция WriteFile работает синхронно (без использования вывода с перекрытием), то эта функция не вернет управление до тех пор, пока данные не будут записаны в канал.

## **Чтение данных из канала**

Как и следовало ожидать, для чтения данных из канала можно воспользоваться функцией ReadFile, например, так:

```
HANDLE hNamedPipe;  
DWORD  cbRead;  
char    szBuf[256];  
ReadFile(hNamedPipe, szBuf, 512, &cbRead, NULL);
```

Данные, прочитанные из канала hNamedPipe, будут записаны в буфер szBuf, имеющий размер 512 байт. Количество действительно прочитанных байт данных будет сохранено функцией ReadFile в переменной cbRead. Так как последний параметр функции указан как NULL, используется синхронный режим работы без перекрытия.

## **Другие функции**

Среди других функций, предназначенных для работы с каналами Pipe, мы рассмотрим функции CallNamedPipe, TransactNamedPipe, PeekNamedPipe, WaitNamedPipe, SetNamedPipeHandleState, GetNamedPipeInfo, GetNamedPipeHandleState.

## Функция CallNamedPipe

Обычно сценарий взаимодействия клиентского процесса с серверным заключается в выполнении следующих операций:

- подключение к каналу с помощью функции CreateFile;
- выполнение операций чтения или записи такими функциями как ReadFile или WriteFile;
- отключение от канала функцией CloseHandle.

Функция CallNamedPipe позволяет выполнить эти операции за один прием, при условии что канал открыт в режиме передачи сообщений и что клиент посылает одно сообщение серверу и в ответ также получает от сервера одно сообщение.

Ниже мы привели прототип функции CallNamedPipe:

```
BOOL CallNamedPipe(  
    LPCTSTR lpNamedPipeName, // адрес имени канала  
    LPVOID lpOutBuffer,      // адрес буфера для записи  
    DWORD nOutBufferSize,    // размер буфера для записи  
    LPVOID lpInBuffer,        // адрес буфера для чтения  
    DWORD nInBufferSize,     // размер буфера для чтения  
    LPDWORD lpBytesRead,      // адрес переменной для записи  
                                // количества прочитанных байт данных  
    DWORD nTimeout);          // время ожидания в миллисекундах
```

Перед вызовом функции CallNamedPipe вы должны записать в параметр lpNamedPipeName указатель на текстовую строку, содержащую имя канала Pipe. При формировании этой строки вы должны руководствоваться теми же правилами, что и при использовании функции CreateFile.

Кроме имени канала, вы также должны подготовить буфер, содержащий передаваемые через канал данные. Адрес и размер этого буфера следует указать функции CallNamedPipe, соответственно, через параметры lpOutBuffer и nOutBufferSize.

Данные, полученные от сервера в ответ на посланное ему сообщение, будут записаны в буфер, который вы тоже должны подготовить заранее. Адрес

этого буфера необходимо указать через параметр `lpInBuffer`, а размер буфера - через параметр `nInBufferSize`.

В переменную, адрес которой указан через параметр `lpBytesRead`, записывается количество байт, полученных через канал от сервера.

Параметр `nTimeout` определяет, в течении какого времени функция `CallNamedPipe` будет ожидать доступности канала `Pipe`, прежде чем она вернет код ошибки. Помимо численного значения в миллисекундах, вы можете указать в этом параметре одну из следующих констант:

Константа	Описание
<code>NMPWAIT_NOWAIT</code>	Ожидание канала <code>Pipe</code> не выполняется. Если канал не доступен, функция <code>CallNamedPipe</code> сразу возвращает код ошибки
<code>NMPWAIT_WAIT_FOREVER</code>	Ожидание выполняется бесконечно долго
<code>NMPWAIT_USE_DEFAULT_WAIT</code>	Ожидание выполняется в течении периода времени, указанного при вызове функции <code>CreateNamedPipe</code>

В случае успешного завершения функция `CallNamedPipe` возвращает значение `TRUE`, а при ошибке - `FALSE`. Код ошибки можно получить, вызвав функцию `GetLastError`.

Заметим, что может возникнуть ситуация, при которой длина сообщения, полученного от сервера, превосходит размер буфера, предусмотренного процессом. В этом случае функция `CallNamedPipe` завершится с ошибкой, а функция `GetLastError` вернет значение `ERROR_MORE_DATA`. Не существует никакого способа получить через канал оставшуюся часть сообщения, так как перед возвращением управления функция `CallNamedPipe` закрывает канал с сервером.

## Функция `TransactNamedPipe`

Функция `TransactNamedPipe`, также как и функция `CallNamedPipe`, предназначена для выполнения передачи и приема данных от клиентского процесса серверному. Однако эта функция более гибкая в использовании, чем функция `CallNamedPipe`.



Прежде всего, перед использованием функции TransactNamedPipe клиентский процесс должен открыть канал с сервером, воспользовавшись для этого, например, функцией CreateFile.

Кроме того, клиентский процесс может выполнять обмен данными с сервером, вызывая функцию TransactNamedPipe много раз. При этом не будет происходить многократного открытия и закрытия канала.

Прототип функции TransactNamedPipe представлен ниже:

```
BOOL TransactNamedPipe(  
    HANDLE hNamedPipe, // идентификатор канала Pipe  
    LPVOID lpvWriteBuf, // адрес буфера для записи  
    DWORD cbWriteBuf, // размер буфера для записи  
    LPVOID lpvReadBuf, // адрес буфера для чтения  
    DWORD cbReadBuf, // размер буфера для чтения  
    LPDWORD lpcbRead, // адрес переменной, в которую будет  
        // записано количество действительно прочитанных байт  
    LPOVERLAPPED lpov); // адрес структуры типа OVERLAPPED
```

Через параметр hNamedPipe вы должны передать функции TransactNamedPipe идентификатор предварительно открытого канала. Канал следует открыть в режиме передачи сообщений.

Параметры lpvWriteBuf и cbWriteBuf задают, соответственно, адрес и размер буфера, содержимое которого будет передано через канал.

Ответное сообщение, полученное от сервера, будет записано в буфер с адресом lpvReadBuf. Размер этого буфера следует передать функции TransactNamedPipe через параметр cbReadBuf.

После того как функция TransactNamedPipe вернет управление, в переменную, адрес которой передавался через параметр lpcbRead, будет записан размер принятого от сервера сообщения в байтах.

Если операция передачи данных через канал должна выполняться с перекрытием (асинхронно), вы должны подготовить структуру типа OVERLAPPED и передать ее адрес через параметр lpov. В противном случае параметр lpov должен быть задан как NULL.

В случае успешного завершения функция TransactNamedPipe возвращает значение TRUE, а при ошибке - FALSE. Код ошибки можно получить, вызвав функцию GetLastError.

Если возникает ситуация, при которой длина сообщения, полученного от сервера, превосходит размер буфера, предусмотренного процессом, функция

TransactNamedPipe завершится с ошибкой, а функция GetLastError вернет значение ERROR\_MORE\_DATA. Оставшуюся часть сообщения можно прочитать с помощью такой функции, как ReadFile.

## Функция PeekNamedPipe

Чтение данных из канала функцией ReadFile вызывает удаление прочитанных данных. В противоположность этому, функция PeekNamedPipe позволяет получить данные из именованного или анонимного канала без удаления, так что при последующих вызовах этой функции или функции ReadFile будут получены все те же данные, что и при первом вызове функции PeekNamedPipe.

Еще одно отличие заключается в том, что функция PeekNamedPipe никогда не переходит в состояние ожидания, сразу возвращая управление вне зависимости от того, есть данные в канале или нет.

Прототип функции PeekNamedPipe представлен ниже:

```
BOOL PeekNamedPipe(  
    HANDLE hPipe,          // идентификатор канала Pipe  
    LPVOID lpvBuffer,      // адрес буфера для прочитанных данных  
    DWORD cbBuffer,        // размер буфера прочитанных данных  
    LPDWORD lpcbRead,      // адрес переменной, в которую будет  
                          // записано количество действительно  
                          // прочитанных байт данных  
    LPDWORD lpcbAvail,     // адрес переменной, в которую будет  
                          // записано общее количество байт данных,  
                          // доступных в канале для чтения  
    LPDWORD lpcbMessage); // адрес переменной, в которую будет  
                          // записано количество непрочитанных  
                          // байт в данном сообщении
```

Через параметр hPipe функции PeekNamedPipe нужно передать идентификатор открытого анонимного или именованного канала Pipe.

Данные, полученные из канала, будут записаны в буфер lpvBuffer, имеющий размер cbBuffer байт. При этом количество действительно прочитанных байт будет сохранено в переменной, адрес которой передается функции PeekNamedPipe через параметр lpcbRead.

В случае успешного завершения функция PeekNamedPipe возвращает значение TRUE, а при ошибке - FALSE. Код ошибки можно получить, вызвав функцию GetLastError.

## Функция WaitNamedPipe

С помощью функции `WaitNamedPipe` процесс может выполнять ожидание момента, когда канал `Pipe` будет доступен для соединения:

```
BOOL WaitNamedPipe(
    LPCTSTR lpszPipeName, // адрес имени канала Pipe
    DWORD dwTimeout);     // время ожидания в миллисекундах
```

Через параметр `lpszPipeName` задается имя канала, для которого выполняется ожидание готовности к соединению. Время ожидания в миллисекундах задается через параметр `dwTimeout`.

Помимо численного значения в миллисекундах, вы можете указать в этом параметре одну из следующих констант:

Константа	Описание
NMPWAIT_WAIT_FOREVER	Ожидание выполняется бесконечно долго
NMPWAIT_USE_DEFAULT_WAIT	Ожидание выполняется в течении периода времени, указанного при вызове функции CreateNamedPipe

Если канал стал доступен до истечения периода времени, заданного параметром `dwTimeout`, функция `WaitNamedPipe` возвращает значение `TRUE`. В противном случае возвращается значение `FALSE` и вы можете воспользоваться функцией `GetLastError`.

## Функция SetNamedPipeHandleState

При необходимости вы можете изменить режимы работы для уже созданного канала Pipe. Для этого предназначена функция `SetNamedPipeHandleState`, прототип которой мы привели ниже:

[illegible]

Параметр `hNamedPipe` задает идентификатор канала `Pipe`, режим работы которого будет изменен.

Новый режим работы записывается в переменную, адрес которой задан через параметр `lpdwMode`. Вы можете указать одну из следующих констант, определяющих режим работы канала:

Константа	Использование канала
<code>PIPE_READMODE_BYTE</code>	Канал открывается на чтение в режиме последовательной передачи отдельных байт
<code>PIPE_READMODE_MESSAGE</code>	Канал открывается на чтение в режиме передачи отдельных сообщений указанной длины
<code>PIPE_WAIT</code>	Канал будет работать в блокирующем режиме, когда процесс переводится в состояние ожидания до завершения операций в канале
<code>PIPE_NOWAIT</code>	Неблокирующий режим работы канала. Если операция не может быть выполнена немедленно, в неблокирующем режиме функция завершается с ошибкой

Константы `PIPE_WAIT` и `PIPE_NOWAIT`, задающие блокирующий и неблокирующий режим соответственно, можно комбинировать при помощи логической операции ИЛИ с константами `PIPE_READMODE_BYTE` и `PIPE_READMODE_MESSAGE`.

Если текущий режим работы канала изменять не нужно, для параметра `lpdwMode` следует указать значение `NULL`.

Теперь рассмотрим назначение параметра `lpcbMaxCollect`.

Если при открытии канала клиентским процессом функцией `CreateFile` не была указана константа `FILE_FLAG_WRITE_THROUGH`, то данные передаются пакетами, которые собираются из отдельных сообщений. Размер такого пакета как раз и определяет параметр `lpcbMaxCollect`.

В том случае, когда вы не собираетесь изменять размер пакета, укажите для параметра `lpcbMaxCollect` значение `NULL`.

Параметр `lpdwCollectDataTimeout` задает максимальный интервал между передачами данных по сети. Если функция `SetNamedPipeHandleState` изменяет параметры канала со стороны сервера, или если сервер и клиент работают на одном и том же компьютере, параметр `lpdwCollectDataTimeout` должен быть задан как `NULL`.

В случае успешного завершения функция `SetNamedPipeHandleState` возвращает значение `TRUE`, а при ошибке - `FALSE`. Код ошибки можно получить, вызвав функцию `GetLastError`.

## Функция `GetNamedPipeHandleState`

С помощью функции `GetNamedPipeHandleState` процесс может определить состояние канала `Pipe`, зная его идентификатор.

Прототип функции `GetNamedPipeHandleState` мы привели ниже:

```
BOOL GetNamedPipeHandleState(  
    HANDLE    hNamedPipe,        // идентификатор именованного канала  
    LPDWORD   lpState,           // адрес флагов состояния канала  
    LPDWORD   lpCurInstances,   // адрес количества реализаций  
    LPDWORD   lpMaxCollectionCount, // адрес размера пакета  
                                // передаваемых данных  
    LPDWORD   lpCollectDataTimeout, // адрес максимального  
                                // времени ожидания  
    LPTSTR    lpUserName,        // адрес имени пользователя  
                                // клиентского процесса  
    DWORD     nMaxUserNameSize); // размер буфера для  
                                // имени пользователя клиентского процесса
```

Идентификатор канала, для которого нужно определить состояние, передается функции `GetNamedPipeHandleState` через параметр `hNamedPipe`.

Через параметр `lpState` нужно передать указатель на переменную типа `DWORD`, в которую будет записан один из флагов состояния канала:

Флаги состояния	Описание
<code>PIPE_WAIT</code>	Канал будет работать в блокирующем режиме, когда процесс переводится в состояние ожидания до завершения операций в канале
<code>PIPE_NOWAIT</code>	Неблокирующий режим работы канала. Если операция не может быть выполнена немедленно, в неблокирующем

	режиме функция завершается с ошибкой
--	--------------------------------------

Если информация о состоянии канала не требуется, в качестве значения для параметра lpState следует использовать константу NULL.

В переменную, адрес которой передается через параметр lpCurInstances, записывается текущее количество реализаций канала. Если эта информация вам не нужна, передайте через параметр lpCurInstances значение NULL.

Параметры lpMaxCollectionCount и lpCollectDataTimeout позволяют определить, соответственно, размер пакета передаваемых данных и максимальное время ожидания между передачами.

Через параметр lpUserName вы должны передать указатель на буфер, в который функция GetNamedPipeHandleState запишет имя пользователя клиентского процесса. Размер этого буфера задается в параметре nMaxUserNameSize.

При необходимости вы можете задать значения параметров lpMaxCollectionCount, lpCollectDataTimeout и lpUserName как NULL. В этом случае соответствующая информация не будет извлекаться.

В случае успешного завершения функция GetNamedPipeHandleState возвращает значение TRUE, а при ошибке - FALSE. Код ошибки можно получить, вызвав функцию GetLastError.

## Функция GetNamedPipeInfo

Еще одна функция, позволяющая получить информацию об именованном канале по его идентификатору, называется GetNamedPipeInfo:

```

BOOL GetNamedPipeInfo(
    HANDLE hNamedPipe,           // идентификатор канала
    LPDWORD lpFlags,             // адрес флагов типа канала
    LPDWORD lpOutBufferSize,     // адрес размера выходного буфера
    LPDWORD lpInBufferSize,     // адрес размера входного буфера
    LPDWORD lpMaxInstances);    // адрес максимального количества
                                // реализаций канала

```

Параметр hNamedPipe задает идентификатор именованного канала Pipe, для которого требуется получить информацию.

Через параметр lpFlags функции GetNamedPipeInfo необходимо передать адрес переменной типа DWORD или NULL, если флаги определять не требуется. Ниже мы привели возможные значения флагов:

Флаг	Описание
PIPE_CLIENT_END	Идентификатор ссылается на клиентскую часть канала
PIPE_SERVER_END	Идентификатор ссылается на серверную часть канала
PIPE_TYPE_MESSAGE	Канал работает в режиме передачи сообщений

В переменные, адреса которых задаются через параметры `lpOutBufferSize` и `lpInBufferSize`, функция `GetNamedPipeInfo` заносит размеры входного и выходного буфера, соответственно. Если эта информация не нужна, передайте через параметры `lpOutBufferSize` и `lpInBufferSize` значение `NULL`.

И, наконец, через параметр `lpMaxInstances` передается адрес переменной, в которую будет записано максимальное значение реализаций, которое можно создать для данного канала. Если после вызова функции `GetNamedPipeInfo` в этой переменной записано значение `PIPE_UNLIMITED_INSTANCES`, количество реализаций ограничивается только свободными системными ресурсами.

В случае успешного завершения функция `GetNamedPipeInfo` возвращает значение `TRUE`, а при ошибке - `FALSE`. Код ошибки можно получить, вызвав функцию `GetLastError`.

## Pipe в Java

PipedReader, PipedWriter

```
try {
    // Connect to the pipe
    RandomAccessFile pipe = new
RandomAccessFile("\\\\.\\pipe\\testpipe", "rw");
    String echoText = "Hello word\n";
    // write to pipe
    pipe.write ( echoText.getBytes() );
    // read response
    String echoResponse = pipe.readLine();
    System.out.println("Response: " + echoResponse );
    pipe.close();
} catch (Exception e) {
    // TODO Auto-generated catch block
    e.printStackTrace();
}
```

## Windows Pipe в Java

```
try {
    // Connect to the pipe
    RandomAccessFile pipe = new
    RandomAccessFile("\\\\.\\pipe\\testpipe", "rw");
    String echoText = "Hello word\n";
    // write to pipe
    pipe.write ( echoText.getBytes() );
    // read response
    String echoResponse = pipe.readLine();
    System.out.println("Response: " + echoResponse );
    pipe.close();

} catch (Exception e) {
    // TODO Auto-generated catch block
    e.printStackTrace();
}
```