			A. 均方误差 B. 交叉熵损失	
1. 下列哪个是 Pytho	on 中的全局变量声	明关键字?	C. 平均绝对误差 D. 对比损失	
A. global B. var C. let D. const			答案: B	
答案: A			12. 计算机视觉中,边缘检测的目的是?	
2. 在 Python 中,怎样定义一个空字典?			A. 检测图像中的纹理 B. 检测图像中的边缘	
A) {} B) []	C) ()	D) None	C. 检测图像中的颜色 D. 检测图像中的运动	
答案: A			答案: B	
3. 在 Python 中,如	何实现异常处理?		13. 哪种算法常用于图像分割?	
A. tryexcept B. catchfinally			A. 霍夫变换 B. 直方图均衡化	
C. ifelse D). switchcase		C. 阈值分割 D. 特征匹配	
答案: A			答案: C	
4. MySQL 中,如何实现表的连接查询?			14. 哪种算法常用于情感分析?	
A. JOIN	B. UNION		A. 决策树 B. 支持向量机	
C. INTERSECT D	O. EXCEPT		C. 循环神经网络 D. 所有上述选项	
答案: A			答案: D	
5. TCP和 UDP协议工作在 OSI 模型的哪一层?			填空题	
A. 传输层 B. 网络层			1. 在 Python 中,用于计算最大公约数的函数是。	
C. 数据链路层 D). 物理层		答案: gcd	
答案: A			2. 机器学习中,用于处理线性关系问题的简单算法是	0
6. 哪种网络设备用于在不同网络之间转发数据包?			答案: 线性回归	
A. 路由器 B. 交换机			3. 计算机视觉中,用于检测图像中的角点的特征点检测算法	是_
C. 集线器 D). 网桥		答案: Harris 角点检测	
答案: A			4. 机器学习中,用于评估分类模型性能的指标是。	
7. 在数据结构中,栈的后进先出特性是指?			答案:准确率、精确率、召回率	
A. LIFO B. FIFO	C. FILO	D. LILO	5. Python 中,用于创建字典的语法是。	
答案: A			答案: {key1: value1, key2: value2}	
8. 快速排序算法的时间复杂度在最好情况下是?			6. 数据结构中,用于存储键值对的数据结构是。	
A. O(n) B. O(n log r	n) C. O(n^2)	D. O(2^n)	答案:字典	
答案: B			7. 计算机视觉中,用于检测人脸的特征点检测算法是	0
9. 机器学习中的监督学习指的是什么?			答案: Haar 特征	
A. 有标签数据的学习 B. 无标签数据的学习			1. Python 中的列表是动态数组 。(对)	
C. 半监督学习	D. 强化学习		2. 计算机视觉中的 SIFT 算法对旋转不变。(对)	
答案: A			3. 机器学习中的决策树可以处理非数值型数据。(对)	
10. 神经网络中的反向传播算法主要用于什么?			4. 数据结构中的二叉搜索树在最坏情况下搜索时间复杂度	.为
A. 特征提取	B. 参数初始化		O(log n)。(错)	
C. 梯度下降	D. 模型评估		5. Python 中的 is 操作符用于比较两个对象的值是否相等。	措)

11. 哪种损失函数常用于二分类问题?

答案: C

6. MySQL 中的索引可以提高查询速度。(对)

Python 中的*操作符可以用于解包列表。(对)

1. 问:在数据结构中,什么是递归,它有什么优缺点?

答:递归是一种在函数中调用自身的方法,用于解决可以分解为相似子问题的问题。优点包括代码简洁和对分治算法的自然表达;缺点包括可能导致栈溢出和性能问题。

2. 问:机器学习中,过拟合和欠拟合分别指什么?

答:过拟合是指模型在训练数据上表现太好,在新数据上表现差; 欠拟合是指模型在训练数据上就表现不佳,没有捕捉到数据的基本 关系。

3. 问: 计算机视觉中,什么是特征检测,它的目的是什么?

答:特征检测是指在图像中识别出独特的点或区域,如角点、边缘等,目的是为了后续的图像分析和理解提供关键信息。

4. 问: Python 中 list 和 tuple 有什么区别?

答: list 是可变的,可以修改其元素,而 tuple 是不可变的,一旦创建就不能更改。tuple 比 list 在某些情况下更节省空间和时间。

5. 问: 计算机网络中,什么是 NAT 技术,它如何工作?

答: NAT (网络地址转换) 技术用于将一个 IP 地址空间的地址转换成另一个 IP 地址空间的地址,它允许多个设备共享一个公共 IP 地址。