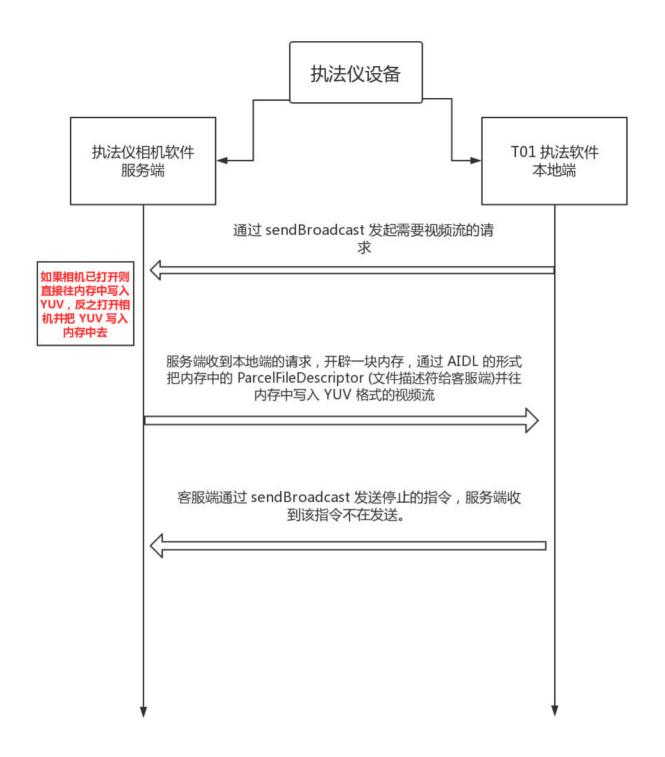
执法仪相机视频流传输协议说明

简介说明

由于项目需求,需要在执法仪本地录像的时候,执法软件能正常的使用设备本身的 Camera 资源。由于 Android 系统自身不允许多个软件同时使用 Camera 资源,故开发一套**内存共享**子码流传输协议,当执法软件需要视频流的时候,向执法仪设备请求往 MemoryFile 中写入 YUV 格式的视频流,执法软件每隔一段时间循环的去指定的内存中read YUV 视频流。

完整代码入口

流程图



效果图

- 本地相机未打开 效果图未显示
- 本地相机打开
- 效果图未显示请点击这里

简要流程及示例代码说明

1. 执法仪服务端收到客户端的开启视频流写入内存的指令

2. 服务端获取开启视频的条件

```
private void sendVideoFrame(Intent intent) {
       if (intent != null && intent.getExtras() != null) {
           Bundle extras = intent.getExtras();
           //获取需要预览的宽
           Constants.PREVIEWHEIGHT = extras.getInt(Constants.Config.PREVIEW_WIDTH,
1280);
           //获取需要预览的高
           Constants.PREVIEWHEIGHT = extras.getInt(Constants.Config.PREVIEW_HEIGHT,
720);
           //需要绑定对方服务的进程
           Constants.BIND_OTHER_SERVICE_PCK =
extras.getString(Constants.Config.BIND_OTHER_SERVICE_PCK, "");
           //需要绑定对方服务的全路径
           Constants.BIND_OTHER_SERVICE_CLASS =
extras.getString(Constants.Config.BIND_OTHER_SERVICE_CLASS, "");
           //需要开启 Camera ID 的前置还是后置 0: 后置 1: 前置
           Constants.CAMERA_ID = extras.getInt(Constants.Config.CAMERA_ID, 0);
       }
   }
```

3. 服务器是否开启相机,如果已经开启则不需要开启

```
//是否摄像头
if (mCamera == null)
    openCamera();
```

4. 服务端初始化一块内存, 用于写入 YUV 视频流。

```
mMemoryFile = initMemoryFile(Constants.MEMORY_FILE_NAME, Constants.MEMORY_SIZE);
```

5. 绑定对方服务, 提供文件描述符号

```
/**
    * 绑定对方服务, 提供 文件描述符
    private void bindOtherService() {
       try {
            if (TextUtils.isEmpty(Constants.BIND_OTHER_SERVICE_PCK) ||
TextUtils.isEmpty(Constants.BIND_OTHER_SERVICE_CLASS))
                throw new NullPointerException("PCK or CLSS is null ?");
           Intent intent = new Intent();
           ComponentName cmp = new ComponentName(Constants.BIND_OTHER_SERVICE_PCK,
Constants.BIND_OTHER_SERVICE_CLASS);
           intent.setComponent(cmp);
           context.bindService(intent, mCameraServiceConnection,
Context.BIND_AUTO_CREATE);
       } catch (Exception e) {
           Log.e(TAG, e.getMessage());
       }
   }
```

6. 绑定对方服务成功,交于文件描述符 ParcelFileDescriptor

7. 发送数据,当标志位为 byte[0] == 0 代表服务端可将 YUV 写入内存, == 1 ,代表客服端可以读取可用的 YUV 数据。

```
/**
    读标志位 写入视频流

* @param memoryFile
```

```
public void writeBytes(MemoryFile memoryFile) {
       try {
           if (mYUVQueue.size() > 0) {
               BufferBean mBufferBean = new BufferBean(Constants.BUFFER_SIZE);
               memoryFile.readBytes(mBufferBean.isCanRead, 0, 0, 1);
               //当第一位为 0 的时候,代表客服端已经读取了,可以正常将视频流写入内存中
               if (mBufferBean.isCanRead[0] == 0) {
                   //拿到视频流
                   byte[] video = mYUVQueue.poll();
                   if (video != null)
                       //将视频流写入内存中
                       memoryFile.writeBytes(video, 0, 0, video.length);
                   //标志位复位,等待客服端读取视频流
                   mBufferBean.isCanRead[0] = 1;
                   memoryFile.writeBytes(mBufferBean.isCanRead, 0, 0, 1);
               } else {
                   Log.d(TAG, "readShareBufferMsg isCanRead:" +
mBufferBean.isCanRead[0] + ";length:"
                           + mBufferBean.mBuffer.length);
               }
           }
       } catch (IOException e) {
           e.printStackTrace();
           {\tt sendBroadcast(Constants.ACTION\_FEEDBACK,\ e.getMessage());}
       }
   }
```

8. 开启成功或者失败等其他错误消息反馈给客服端

9. 服务端收到客服端停止写入 YUV 的命令