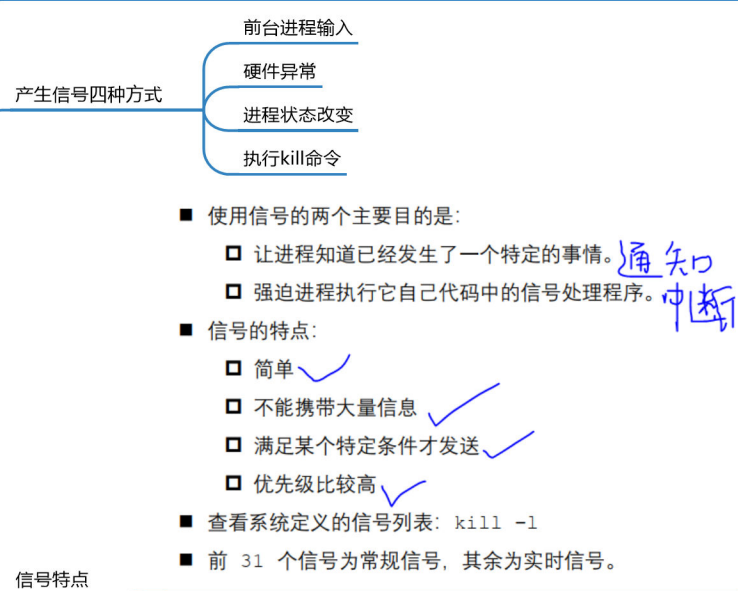




01 / 信号的概念

- 信号是 Linux 进程间通信的最古老的方式之一，是事件发生时对进程的通知机制，有时也称之**为软件中断**。它是在软件层次上对中断机制的一种模拟，是一种异步通信的方式。信号可以导致一个正在运行的进程被另一个正在运行的异步进程中断，转而处理某一个突发事件。
- 发往进程的诸多信号，通常都是源于内核。引发内核为进程产生信号的各类事件如下：
 - 对于前台进程，用户可以通过输入特殊的终端字符来给它发送信号。比如输入 `Ctrl+C` 通常会给进程发送一个中断信号。 **= kill -9**
 - 硬件发生异常，即硬件检测到一个错误条件并通知内核，随即再由内核发送相应信号给相关进程。比如执行一条异常的机器语言指令，诸如被 0 除，或者引用了无法访问的内存区域。
 - 系统状态变化，比如 `alarm` 定时到期将引起 `SIGALRM` 信号，进程执行的 CPU 时间超限，或者该进程的某个子进程退出。
 - 运行 `kill` 命令或调用 `kill` 函数。



```
yygoahead@yygoahead-virtual-machine:~/linux/chapter2/mmap5$ kill -l
1) SIGHUP      2) SIGINT      3) SIGQUIT     4) SIGILL      5) SIGTRAP
6) SIGABRT     7) SIGBUS      8) SIGFPE     9) SIGKILL    10) SIGUSR1
11) SIGSEGV    12) SIGUSR2    13) SIGPIPE   14) SIGALRM   15) SIGTERM
16) SIGSTKFLT  17) SIGCHLD    18) SIGCONT   19) SIGSTOP   20) SIGTSTP
21) SIGTTIN    22) SIGTTOU    23) SIGURG   24) SIGXCPU   25) SIGXFSZ
26) SIGRTLMIN  27) SIGRTMRX  28) SIGWINCH 29) SIGIO     30) SIGPWR
31) SIGSYS     34) SIGRTMIN  35) SIGRTMIN+1 36) SIGRTMIN+2 37) SIGRTMIN+3
38) SIGRTMIN+4 39) SIGRTMIN+5 40) SIGRTMIN+6 41) SIGRTMIN+7 42) SIGRTMIN+8
43) SIGRTMIN+9 44) SIGRTMIN+10 45) SIGRTMIN+11 46) SIGRTMIN+12 47) SIGRTMIN+13
48) SIGRTMIN+14 49) SIGRTMIN+15 50) SIGRTMAX-14 51) SIGRTMAX-13 52) SIGRTMAX-12
53) SIGRTMAX-11 54) SIGRTMAX-10 55) SIGRTMAX-9  56) SIGRTMAX-8  57) SIGRTMAX-7
58) SIGRTMAX-6 59) SIGRTMAX-5  60) SIGRTMAX-4  61) SIGRTMAX-3  62) SIGRTMAX-2
63) SIGRTMAX-1 64) SIGRTMAX
```

前31个信号为非实时信号，后边31个信号是预留信号。

编号	信号名称	对应事件	默认动作
1	SIGHUP	用户退出了shell时，由该shell启动的所有进程将收到这个信号	终止进程
2	SIGINT	当用户按下了<ctrl-c>组合键时，用户终端向正在运行中的由该终端启动的程序发出此信号	终止进程
3	SIGQUIT	用户按下<ctrl+\>组合键时产生该信号，用户终端向正在运行中的由该终端启动的程序发出些信号	终止进程
4	SIGILL	CPU检测到某进程执行了非法指令	终止进程并产生core文件
5	SIGTRAP	该信号由断点指令或其他 trap指令产生	终止进程并产生core文件
6	SIGABRT	调用abort函数时产生该信号	终止进程并产生core文件
7	SIGBUS	非法访问内存地址，包括内存存对齐出错	终止进程并产生core文件
8	SIGFPE	在发生致命的运算错误时发出，不仅包括浮点运算错误，还包括溢出及除数为0等所有的算法错误	终止进程并产生core文件

编号	信号名称	对应事件	默认动作
9	SIGKILL	无条件终止进程。该信号不能被忽略、处理和阻塞	终止进程，可以杀死任何进程
10	SIGUSR1	用户定义的信号。即程序员可以在程序中定义并使用该信号	终止进程
11	SIGSEGV	指示进程进行了无效内存访问(段错误)	终止进程并产生core文件
12	SIGUSR2	另外一个用户自定义信号，程序员可以在程序中定义并使用该信号	终止进程
13	SIGPIPE	broken pipe向一个没有读端的管道写数据	终止进程
14	SIGALRM	定时超时，超时的时间 由系统调用alarm设置	终止进程
15	SIGTERM	程序结束信号，与SIGKILL不同的是，该信号可以被阻塞和终止，通常用来表示程序正常退出，执行shell命令kill时，缺省产生这个信号	终止进程
16	SIGSTKFLT	Linux早期版本出现的信号，现仍保留向后兼容	终止进程

编号	信号名称	对应事件	默认动作
17	SIGCHLD	子进程结束时，父进程会收到这个信号	忽略这个信号
18	SIGCONT	如果进程已停止，则使其继续运行	继续/忽略
19	SIGSTOP	停止进程的执行。信号不能被忽略、处理和阻塞	为终止进程
20	SIGTSTP	停止终端交互进程的运行，按下<ctrl+z>组合键时发出这个信号	暂停进程
21	SIGTTIN	后台进程读终端控制	暂停进程
22	SIGTTOU	该信号类似于SIGTTIN，在后台进程要向终端输出数据时发出	暂停进程
23	SIGURG	套接字上有紧急数据时，向当前正在运行的进程发出些信号，报告有紧急数据到达，如网络外部数据到达	忽略该信号
24	SIGXCPU	进程执行时间超过了分配给该进程的-CPU时间，系统产生该信号并发送给该进程	终止进程

03 / 信号的5种默认处理动作

- 查看信号的详细信息：`man 7 signal`
- 信号的 5 中默认处理动作
 - Term 终止进程
 - Ign 当前进程忽略掉这个信号
 - Core 终止进程，并生成一个Core文件**→用于调试**
 - Stop 暂停当前进程
 - Cont 继续执行当前被暂停的进程
- 信号的几种状态：**产生、未决、递达**
- SIGKILL 和 SIGSTOP 信号不能被捕捉、阻塞或者忽略，只能执行默认动作。

信号的状态

```
1 #include <stdio.h>
2 #include <string.h>
3 int main(){
4     char * buf;
5     strcpy(buf,"hello");
6     return 0;
7 }
```

编写一个存在指针越界的程序

gcc core.c -g 对其进行可调试编译

yygoahead@yygoahead-virtual-machine:~/linux/chapter2/signals\$ ulimit -a

core file size (blocks, -c) 0

更改core文件存储大小

ulimit -c 1024

运行错误程序，生成调试文件core

gdb a.out

```
(gdb) core-file core
[New LWP 113842]
Core was generated by './a.out'.
Parent process
Program terminated with signal SIGSEGV, segmentation fault.
#0 0x00000000004004de in main () at core.c:5
5     strcpy(buf,"hello");
```

```
1 #include <sys/types.h>
2 #include <signal.h>
3 int kill(pid_t pid, int sig);
4 功能：给某个进程pid，发送某个信号sig(linux函数)
5 参数：
6     pid:目标进程号
7     sig:将信号发送给指定进程
8     -0: 发给当前进程组的所有进程
9     -1: 将信号发送给所有有权接收信号的进程
10    <-1:给进程组的组号等于pid绝对值的进程组发送信号
11    sig:信号的编号或宏值(建议使用宏值)，0表示不发送任何信号
12 #include <signal.h>
13 int raise(int sig);
14 功能：给当前进程发送信号
15 参数：
16     sig:要发送的信号
17 返回值：
18     成功为0，失败为-1
19 #include <stdlib.h>
20 void abort(void);
21 功能：发送SIGABRT信号给当前的进程，杀死当前的进程
```

kill函数

```
1 #include <sys/types.h>
2 #include <signal.h>
3 #include <stdio.h>
4 #include <unistd.h>
5 int main(){
6     pid_t pid=fork();
7     if (pid>0){
8         //父进程
9         printf("parent process\n");
10        sleep(2);
11        printf("kill child process\n");
12        kill(pid,9);
13    }else{
14        //子进程
15        int i=0;
16        for (;i<5;i++){
17            printf("child process\n");
18            sleep(1);
19        }
20    }
21 }
```

yygoahead@yygoahead-virtual-machine:~/linux/chapter2/signals\$ gcc kill.c -o kill

yygoahead@yygoahead-virtual-machine:~/linux/chapter2/signals\$./kill

parent process

child process

kill child process

子进程未全部执行完就被杀死了

```
1 #include <unistd.h>
2 unsigned int alarm(unsigned int seconds);
3 功能：设置定时器，函数调用时开始倒计时，倒计时结束时，
4 函数会向当前进程发送一个信号，SIGALRM，该函数不阻塞
5 参数：
6     seconds:倒计时的时长，单位为秒，如果参数设置为0，定时器无效，
7     不发送信号，也可以通过传入0取消一个定时器。
8 返回值：倒计时剩余的时间
9     之前没有定时器返回0，
10    之前有定时器则返回之前定时器的剩余时间
11 SIGALRM:默认终止当前的进程，每个进程有且只有一个定时器。
12 alarm(10);//返回0
13 alarm(5);//此时会覆盖上一个定时器，并且返回上一个定时器剩余时间
```

```
1 #include <unistd.h>
2 #include <stdio.h>
3 int main(){
4     int second=alarm(5);
5     printf("second=%d\n",second);
6     sleep(2);
7     second=alarm(5);//重新从5秒计时
8     printf("second=%d\n",second);
9     while (1){
10        printf("still alive\n");
11        sleep(1);
12    }
13    return 0;
14 }
```

yygoahead@yygoahead-virtual-machine:~/linux/chapter2/signals\$./alarm

second=0

seconds=3

still alive

still alive

still alive

still alive

still alive

Alarm clock

alarm函数

```
1 //1秒也能数多少秒；
2 /*
3 实际运行的时间并不是alarm的1秒，在程序结束后还会有清空缓存区的操作等，
4 由于计时器的1秒中还包括io操作，所以实际上比真正单纯计数要少很多，而且
5 在程序运行结束后还会刷新缓存区，因此可能实际只运行了实际时间是1秒，但是
6 最终等程序结束后刷新缓存区总共用了3.4秒
7 实际时间=内核时间+用户时间+消耗的时间
8 定时器与进程的状态无关，无论阻塞还是就绪计时仍在进行
9 */
10 #include <unistd.h>
11 #include <stdio.h>
12 int main(){
13     alarm(1);
14     int i=0;
15     while (1){
16         printf("i=%d\n",i++);
17     }
18     return 0;
19 }
```

另外可以重定向至文件中，降低io次数

./alarm>>a.txt

```
1 #include <sys/time.h>
2 int gettimeofday(struct timeval *curr_value,
3 struct timeval *new_value,
4 struct timeval *old_value);
5 功能：设置定时器，可以替代alarm，精度可以达到us，可以实现周期性的定时
6 参数：
7     which:定时器以什么时间计时
8     TIMER_REAL: 真实时间，时间到达发送SIGALRM
9     TIMER_VIRTUAL: 用户时间，时间到达发送SIGVTALRM
10    TIMER_PROF: 进程在用户态和核心态消耗的时间，时间到达发送SIGPROF
11    new_value:设置定时器属性
12    struct timeval { //定时器的结构体
13        struct timeval it_interval; //每个阶段的时间，间隔时间
14        struct timeval it_value; //延迟多久执行定时器
15    };
16    struct timeval { //时间的结构体
17        time_t tv_sec; //多少秒数
18        suseconds_t tv_usec; //多少微秒数
19    };
20    old_value: 记录上一次定时的时间参数，不使用时指定NULL
21 返回值：成功0，失败-1
```

```
1 #include <sys/time.h>
2 #include <stdio.h>
3 #include <stdlib.h>
4 #include <unistd.h>
5 //3秒后每2秒定时一次
6 int main(){
7     struct timeval new_value;
8     //设置间隔时间
9     new_value.it_interval.tv_sec=2;
10    new_value.it_interval.tv_usec=0;
11    new_value.it_value.tv_sec=3;
12    new_value.it_value.tv_usec=0;
13    int res=setitimer(TIMER_REAL,&new_value,NULL);//非阻塞
14    if (res==1){
15        perror("setitimer");
16        exit(0);
17    }
18    while (1){
19        printf("still alive\n");
20        sleep(1);
21    }
22    return 0;
23 }
```

该函数是非阻塞的函数，因此会直接向下运行，而不是等待延时三秒

而延时三秒后实际上发送一个SIGALRM信号，造成进程终止，而后边的周期定时并没有起到作用，需要后边进行信号捕捉。

Linux多进程开发

进程间通信

信号

kill函数

alarm函数

setitimer函数