

1. Napisz funkcję `silnia()`, która obliczy silnię liczby $n \in \mathbb{Z}$:

- Obliczenia wykonaj przy użyciu jednej pętli `for`,
- Zmienna, przechowująca wynik działania funkcji deklarowana jest przed pętlą `for` i inicjowana jest wartością 1. W pętli zmienna ta jest mnożona przez indeks pętli i przypisywana jest do siebie samej (wykorzystaj operator mnożenia z przypisaniem `*=`),
- Nie korzystaj z instrukcji warunkowej, w celu obliczenia silni liczby 0,
- Niech funkcja zwraca wynik w postaci liczby typu `long int` (dlaczego nie `int`?),
- Funkcja powinna przyjmować jeden argument typu `int`,
- Stwórz prototyp funkcji w nagłówku programu.

Czy konieczne jest podawanie nazwy zmiennej w argumencie funkcji? Czy potrafisz wskazać zalety wypisania prototypów funkcji przed funkcją `main`?

2. Wykorzystaj napisaną funkcję obliczającą silnię, aby napisać funkcję obliczającą eksponentę dowolnej liczby rzeczywistej. Niech funkcja zwraca wynik typu `double`, natomiast przyjmuje dwa argumenty: wykładnik eksponenty `double x` oraz dokładność numeryczną wyznaczenia eksponenty `double eps`. Przykładowa deklaracja wygląda następująco: `double my_exponent(double x, double eps)`.

a. W celu obliczenia eksponenty najwygodniej skorzystać z rozwinięcia funkcji w szereg Taylora:

$$e^x = \exp(x) = \sum_{i=0}^N \frac{x^i}{i!} = 1 + x + \frac{x^2}{2} + \frac{x^3}{6} + \dots, N \in \mathbb{Z}.$$

b. Szereg Taylora jest zbieżny dla x bliskiego 0, dlatego np. dla $x > 1$ dokładność obliczonej przez nas eksponenty byłaby bardzo niska, a wręcz dla dużych x dostalibyśmy ciąg rozbieżny. Zapewnienie zbieżności naszego algorytmu można zapewnić wykorzystując własność potęgowania. Jeśli $x > 1$, to:

$$\exp(x) = \exp(y) \exp(z),$$

gdzie y – część całkowita liczby x : $y = x - x \bmod 1$ oraz $z = x - y$.

Wystarczy wtedy rozwinąć w szereg eksponentę części ułamkowej x , a na koniec pomnożyć wynik rozwinięcia w szereg przez całkowitą potęgę liczby $e = 2,7128 \dots$.

- Część całkowitą można łatwo dostać wykorzystując rzutowanie liczby typu `double` na `int`: `int y = (int) x;`
- `double z = x - y;`

c. Obliczenia przeprowadź dla N takiego, że $\frac{z^N}{N!} < \text{eps}$. Ten warunek oznacza, że jeśli N -ty element rozwinięcia funkcji $\exp(z)$ w szereg Taylora jest mniejszy niż zadana

przez użytkownika dokładność, to algorytm obliczania eksponenty się przerywa i funkcja zwraca wynik.

- d. Na koniec porównaj wynik działania swojej funkcji z wbudowaną funkcją `exp(double)` zdefiniowaną z biblioteki `math.h`.

Implementacja zadania w języku C może przebiegać następująco:

- Tworzymy nagłówek funkcji: `double my_exponent(double x, double eps)`,
- Tworzymy zmienną `int y=(int) x` – przechowuje część całkowitą wykładnika eksponenty
- Tworzymy kolejną zmienną `double z=x-y` – przechowuje część ułamkową wykładnika eksponenty,
- `N`, dla którego sumujemy elementy rozwinięcia w szereg Taylora znajdujemy, wykorzystując pętlę `while`, która wykonywać się będzie dopóki $\text{fabs}(\text{pow}(z, N)/\text{silnia}(N)) < \text{eps}$. Zmienna `N` na początku działania pętli ma wartość 0, natomiast zwiększa się o 1, po każdym wykonaniu pętli. Pętlę można przerwać instrukcją `break` albo definiując odpowiedni warunek w wywołaniu pętli,
- Po znalezieniu `N`, tworzymy pętlę `for`, w której sumujemy kolejne składniki szeregu Taylora. Indeks pętli zmienia się od 0 do `N` włącznie. Wynik sumowania przechowujemy w zmiennej `suma`. Zmienną tę deklarujemy przed utworzeniem pętli `for` i inicjujemy wartością 0,
- Ostateczny wynik otrzymujemy mnożąc wynik działania funkcji `pow(M_E, y)` przez zmienną `suma` (`M_E` to stała matematyczna zdefiniowana w bibliotece `math.h`, natomiast `pow` to funkcja obliczająca potęgę, zdefiniowana w tej samej bibliotece. Przyjmuje dwa argumenty, z których pierwszy jest podstawą potęgi, a drugi jest wykładnikiem potęgi),
- Na koniec zwracamy wartość instrukcją `return`.

Przykład:

Spróbujmy obliczyć $\exp(2,5)$ z dokładnością $\text{eps} = 0.001$.

Rozwiązanie:

$$\exp(2,5) = \exp(2) \cdot \exp(0,5) = \exp(2) \cdot \sum_{i=0}^N \frac{0,5^i}{i!}.$$

Ponieważ $\frac{z^N}{N!} < \text{eps}$ dla $N = 5$, to ostateczny wzór na obliczenie eksponenty z zadanej wartości to:

$$\exp(2,5) \approx e \cdot e \cdot \left(1 + 0,5 + \frac{0,5^2}{2} + \frac{0,5^3}{6} + \frac{0,5^4}{24} + \frac{0,5^5}{120} \right).$$

Uwaga! Powyższa implementacja jest dokładnie tą, która została użyta w bibliotece `math.h`!

Czy potrafisz uogólnić napisaną funkcję tak, żeby obliczenia przeprowadzać dla $x \in \mathbb{C}$? (To jest pytanie wykraczające, nad którym można się zastanowić w domu).

3. Napisz funkcję, która będzie obliczała moment rzędu n oraz moment centralny rzędu k zestawu danych zapisanych w tabeli.

- a. Niech funkcja będzie postaci `void statystyka(double tab[], int n, int k, double tab_momenty[])`, gdzie
- `tab[]` – tablica o rozmiarze 20, do której przypisujemy liczby z rozkładu jednorodnego przy użyciu funkcji `rand()` z biblioteki standardowej,
 - `n` – rząd momentu rozkładu
 - `k` – rząd momentu centralnego
 - `tab_momenty[]` – tablica, w której będziemy przechowywać wartość momentu (pierwszy element tablicy) oraz wartość momentu centralnego (drugi element)
- b. Estymatorem momentu rzędu n rozkładu prawdopodobieństwa zmiennej losowej x jest:

$$\hat{E}[x^n] = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N x_i^n,$$

natomiast estymatorem momentu centralnego rzędu k jest:

$$\hat{E}[x - \hat{E}[x]]^k = \frac{1}{N-1} \sum_{i=1}^N (x_i - \hat{E}[x])^k,$$

gdzie i – numer pomiaru, N – liczba pomiarów w zestawie danych, x_i – jeden z pomiarów zmiennej x . Sumowanie najwygodniej przeprowadzić w pętli `for`, której indeks zmienia się od 0 do $N - 1$. Aby obliczyć moment centralny, należy wcześniej obliczyć średnią arytmetyczną, używając innej pętli `for`.

- c. Moment proszę zapisać do pierwszego elementu tablicy `tab_momenty` (pamiętajmy, że pierwszy element tablicy ma indeks 0), natomiast moment centralny do drugiego elementu tablicy `tab_momenty`.

Proszę zauważyć, że pomimo tego, że funkcja `statystyka` nie zwraca wartości explicite (jest typu `void`), to wynik działania funkcji zostaje zachowany dzięki przekazanej w postaci argumentu funkcji zmiennej tablicowej. Jest to dobry sposób zwrócenia przez funkcję kilku wartości tego samego typu. Jeśli chcialibyśmy, żeby funkcja zwróciła kilka wartości **różnego typu**, możemy to zrobić poprzez **strukturę**, o której będziemy się uczyć w niedalekiej przyszłości!