



Министерство науки и высшего образования Российской Федерации  
Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение  
высшего образования  
«Московский государственный технический университет  
имени Н.Э. Баумана  
(национальный исследовательский университет)»  
(МГТУ им. Н.Э. Баумана)

**Факультет:** «Информатика и системы управления»

**Кафедра:** «Программное обеспечение ЭВМ и информационные технологии  
(ИУ-7)»

## **Лабораторная работа №5**

**Тема:** Построение и программная реализация алгоритмов численного  
интегрирования.

Выполнил: **Варин Д.В.**

Группа: **ИУ7-46Б**

Оценка (баллы): \_\_\_\_

Преподаватель: **Градов В. М.**

*Москва,  
2021 г.*

**Цель работы:** Получение навыков построения алгоритма вычисления двукратного интеграла с использованием квадратурных формул Гаусса и Симпсона.

### Задание

Построить алгоритм и программу для вычисления численного интеграла при фиксированном значении параметра  $\tau$

$$\epsilon(\tau) = \frac{4}{\pi} \int_0^{\frac{\pi}{2}} d\phi \int_0^{\frac{\pi}{2}} [1 - \exp(-\tau \frac{1}{R})] \cos\theta \sin\theta d\theta d\varphi$$

$$\frac{1}{R} = \frac{2\cos\theta}{1 - \cos^2\theta \sin^2\varphi}$$

Применить метод последовательного интегрирования.

По одному направлению использовать формулу Гаусса, а по другому - формулу Симпсона.

### Входные данные

1. Количество узлов сетки: N, M;
2. Значение параметра  $\tau$  ;
3. Методы для направлений при последовательном интегрировании.

### Выходные данные

1. Значение интеграла при заданном параметре;
2. График зависимости  $\epsilon(\tau), t \in [0.05, 10]$  ;

### Описание алгоритма

Полагая, что:

$$\int_{-1}^1 t^k dt = \sum_{i=1}^n A_i t_i^k, k=0, 1, \dots, 2n-1$$

Данная система даёт 2n соотношений для определения 2n неизвестных  $A_i u t_i$

$$\int_{-1}^1 t^k dt = \frac{1 - (-1)^{k+1}}{k+1} = \begin{cases} \frac{2}{k+1}, \text{при } k \text{ четном} \\ 0, \text{при } k \text{ нечетном} \end{cases}$$

Система:

$$\begin{cases} \sum_{i=1}^n A_i = 2 \\ \sum_{i=1}^n A_i t_i = 0 \\ \sum_{i=1}^n A_i t_i^2 = \frac{2}{3} \\ \dots\dots\dots \\ \sum_{i=1}^n A_i t_i^{2n-1} = 0 \end{cases}$$

Указанная система является нелинейной, и её решения находятся довольно трудно.

Воспользуемся полиномами Лежандра:

$$P_n(x) = \frac{1}{2^n n!} \frac{d^n}{dx^n} [(x^2 - 1)^n], n=0, 1, 2, \dots$$

Узлами формулы Гаусса являются нули данного полинома, а  $A_i$  можно найти из заданной выше системы уравнений.

При вычислении интеграла на произвольном интервале  $[a, b]$ , для применения квадратурной формулы Гаусса необходимо выполнить преобразование переменной следующим образом:

$$x = \frac{b+a}{2} + \frac{b-a}{2} t$$

В таком случае получаем конечную формулу для произвольного интервала интегрирования  $[a, b]$ :

$$\int_a^b f(x) dx = \frac{b-a}{2} \sum_{i=1}^n A_i f(x_i)$$

Также, для произвольного интервала формула Симпсона:

$$\int_a^b f(x) dx \approx \frac{h}{3} \sum_{i=0}^{\frac{N}{2}-1} (f_{2i} + 4f_{2i+1} + f_{2i+2})$$

Указанные методы можно применять для приближённой оценки двукратного интеграла. Для прямоугольной области будем иметь:

$$I = \int_c^d \int_a^b f(x, y) dx dy = \int_a^b F(x) dx$$

При этом:

$$F(x) = \int_c^d f(x, y) dy$$

По каждой из осей введём некоторую сетку узлов. Каждый однократный интеграл будем вычислять по квадратурным формулам. Для разных направлений можем использовать квадратурные формулы разных порядков точности.

Для формулы Гаусса будем иметь:

$$I = \iint_G f(x, y) dx dy = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^m A_i B_{ij} f(x_i, y_j)$$

$A_i, B_{ij}$  — известные постоянные

## Результаты работы программы

Алгоритм вычисления  $n$  корней полинома Лежандра  $n$ -ой степени.

Процедура вычисления корней полиному Лежандра произвольной степени выполняется численным методом, например, можно применить метод половинного деления. Сам полином строиться по рекуррентной формуле:

$$P_m(x) = \frac{1}{m} [(2m-1)x P_{m-1}(x) - (m-1)P_{m-2}(x)]$$

Это рекуррентное соотношение является одним из полезных свойств полинома Лежандра.

Для начала процесса используются полиномы  $P_0(t)$  и  $P_1(t)$ :

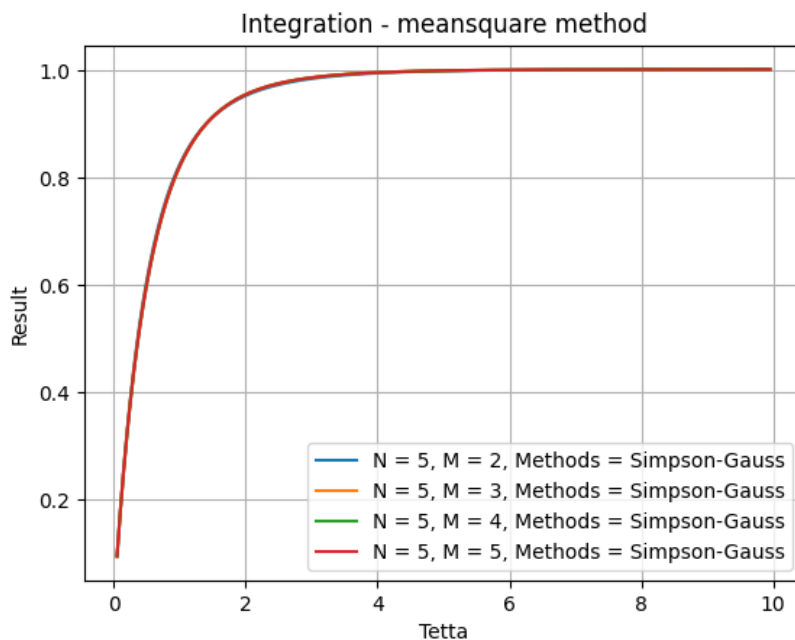
$$P_0(x) = 1$$

$$P_1(x) = x$$

Процедура повторяется до тех пор, пока не будут найдены все  $n$  корней полинома. При этом учитывается свойство полиномов, согласно которому все эти корни располагаются на интервале  $[-1; 1]$ , и они все действительны и различны, то есть кратные корни отсутствуют.

Влияние количества выбираемых узлов сетки на точность (узлы по каждому направлению)

При использовании метода Симпсона как внешнего метода интегрирования и при задании для него 5 узлов, метод Гаусса с различным количеством узлов будет давать одни и те же результаты.



Если для метода Симпсона зададим меньшее количество узлов, то получим расхождение с физическим смыслом задачи — большой «вклад» будет вносить метод, который является внешним.

$$\tau = 1$$

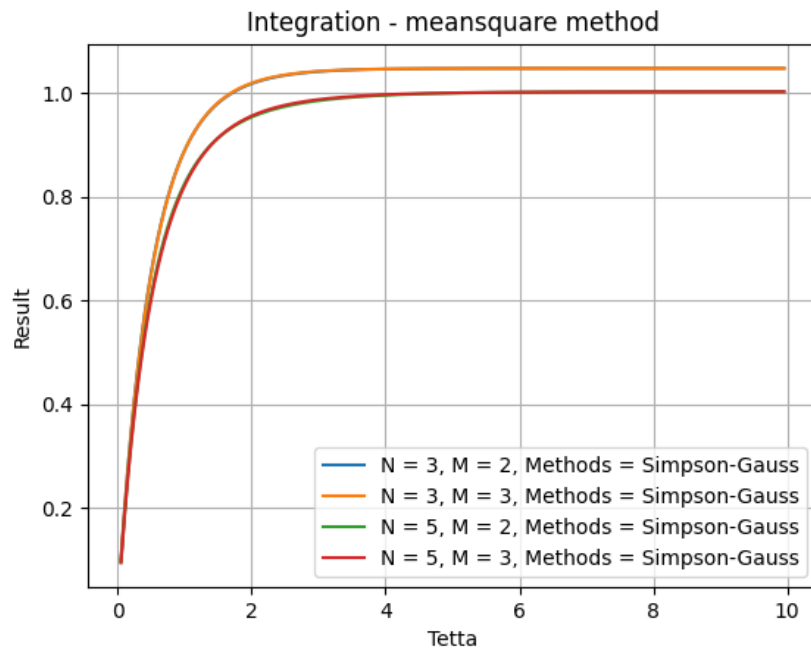
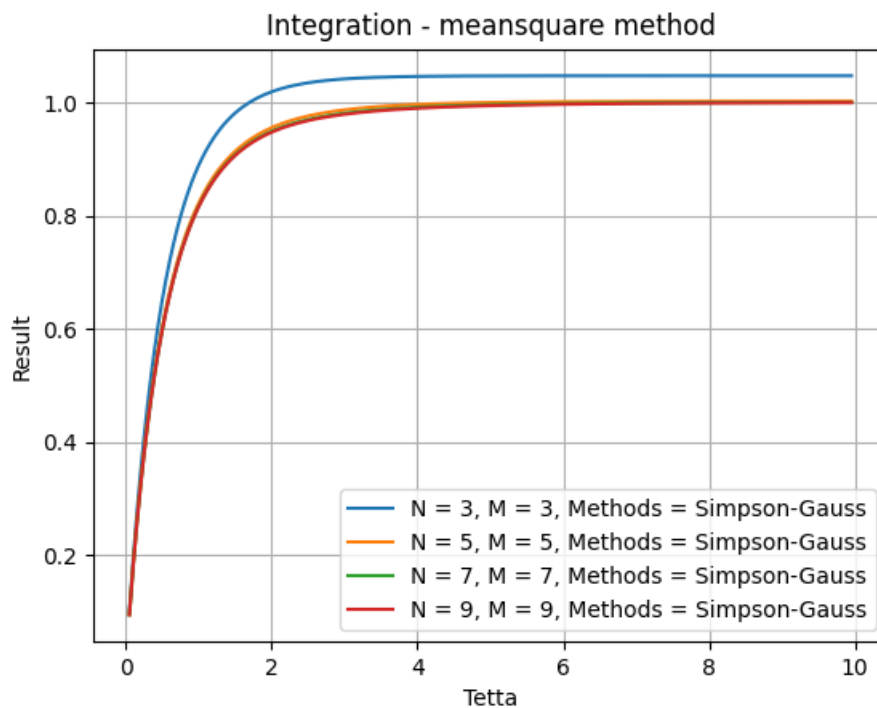


График зависимости  $\varepsilon(\tau)$



Оптимальное значение достигнуто при размере сетки 5x5.  $\tau=1$

## Листинг кода

Программа написана на языке Python3 и состоит из 3х модулей.

```
main.py from math import pi

import view
import integral

def main() -> None:
    tetta = [0.05, 0.05, 10.0]

    ns, ms = [], []
    md1s, md2s = [], []
    ints = []

    terminate = '0'
    while terminate == '0':
        try:
            ns.append(int(input("Input N: ")))
            ms.append(int(input("Input M: ")))
            param = float(input("Enter parameter: "))
            print("Entry integration mode (0 - Gauss, 1 - Simpson)")
            md1s.append(int(input("Outer integration mode: ")))
            md2s.append(int(input("Inner integration mode: ")))
        except ValueError:
            print("Invalid input data. Program is terminated.")
            return

        lm = [[0, pi / 2], [0, pi / 2]]

        ints.append(integral.Integral(lm, [ns[-1], ms[-1]], [md1s[-1],
md2s[-1]]))

        print("Result with {} as a parameter is {:.5f}".format(tetta, ints[-1]
(param)))

        terminate = input("If you want stop execution, entry not 0?: ")
        view.plot(ints, tetta, ns, ms, md1s, md2s)

if __name__ == '__main__':
    main()
```

```
view.py import matplotlib.pyplot as plt
def plot(fs, sc, ns, ms, md1s, md2s) -> None:
    plt.clf()

    plt.title("Integration - meansquare method")
    plt.xlabel("Tetta")
    plt.ylabel("Result")
    plt.grid()

    for i in range(len(fs)):
        x, y = [], []
        j = sc[0]
        while j < sc[2]:
            x.append(j)
            y.append(fs[i](j))
            j += sc[1]

        plt.plot(x, y, label=get_label(ns[i], ms[i], md1s[i], md2s[i]))
    plt.legend()
    plt.show()
```

```

integral.py from math import cos, sin, exp, pi
from scipy.special import roots_legendre
from typing import Callable as Call, List

class Integral:
    def __init__(self, lm: List[List[float]], n: List[int], fn: List[int]):
        self.lm = lm
        self.n = n
        self.func_one = Integral.simpson if (fn[0]) else Integral.gauss
        self.func_two = Integral.simpson if (fn[1]) else Integral.gauss

    def __call__(self, p: float) -> float:
        f = Integral.__integrated(p)

        inner = lambda x: self.func_two(lambda val_one: f(x, val_one), self.lm[1][0],
self.lm[1][1], self.n[1])
        integ = lambda: self.func_one(inner, self.lm[0][0], self.lm[0][1], self.n[0])

        return integ()

    @staticmethod
    def simpson(f: Call[[float], float], a: float, b: float, n: int) -> float:
        if n < 3 or n % 2 == 0:
            raise Exception("Wrong value n")

        h = (b - a) / (n - 1.0)
        x = a
        res = 0.0
        for i in range((n - 1) // 2):
            res += f(x) + 4 * f(x + h) + f(x + 2 * h)
            x += 2 * h
        return res * h / 3

    @staticmethod
    def gauss(f: Call[[float], float], a: float, b: float, n: int) -> float:
        def pToV(p: float, c: float, d: float) -> float:
            return (d + c) / 2 + (d - c) * p / 2

        x, w = roots_legendre(n)
        return sum([(b - a) / 2 * w[i] * f(pToV(x[i], a, b)) for i in range(n)])

    @staticmethod
    def __integrated(p: float) -> Call[[float, float], float]:
        t = lambda x, y: 2 * cos(x) / (1 - sin(x) ** 2 * cos(y) ** 2)
        return lambda x, y: 4 / pi * (1 - exp(-p * t(x, y))) * cos(x) * sin(x)

```

## Ответы на контрольные вопросы

### 1. В каких ситуациях теоретический порядок квадратурных формул численного интегрирования не достигается?

теоретический порядок квадратурных формул численного интегрирования не достигается в том случае, если подынтегральная функция не имеет соответствующих производных. В лекции нам был приведён пример о том, что, если на отрезке интегрирования не существуют 3-я и 4-я производные, то порядок точности формулы Симпсона будет только 2-ой,  $O(h^2)$ .

## 2. Построить формулу Гаусса численного интегрирования при одном узле.

$$\sum_{i=1}^1 A_i = 2, \text{ значит } A_1 = 2$$
$$P_1(x) = x, \text{ значит } x_1 = 0(1)$$

Для произвольного интервала будем иметь:

$$x = \frac{b+a}{2} + \frac{b-a}{2}t, \text{ где } t - \text{ нуль полинома Лежандра}$$

Таким образом, будем иметь:

$$\int_a^b f(x) dx = \frac{b-a}{2} \int_{-1}^1 f\left(\frac{b+a}{2} + \frac{b-a}{2}t\right) dt$$

Также отметим, что:

$$\int_{-1}^1 f(t) dt = A_1 f(x_1)(2)$$

При фактах (1) и (2) приходим к конечной формуле:

$$\int_a^b f(x) dx = (b-a) f\left(\frac{b+a}{2}\right)$$

## 3. Построить формулу Гаусса численного интегрирования при двух узлах.

$$\text{В данном случае: } A_0 = 1, A_1 = 1, t_0 = \frac{-1}{\sqrt{3}}, t_1 = \frac{1}{\sqrt{3}}$$

Получаем:

$$\int_a^b f(x) dx = \frac{b-a}{2} \left( f\left(\frac{b+a}{2} + \frac{b-a}{2} \frac{-1}{\sqrt{3}}\right) + f\left(\frac{b+a}{2} + \frac{b-a}{2} \frac{1}{\sqrt{3}}\right) \right)$$

## 4. Получить обобщенную кубатурную формулу, на основе формулы трапеций с тремя узлами по каждому направлению.

$$\int_c^d \int_a^b f(x, y) dx dy = \int_a^b F(x) dx$$

Где

$$F(x) = \int_c^d f(x, y) dy$$

Так будем иметь следующее:

$$\int_c^d \int_a^b f(x, y) dx dy = h_x \left( \frac{1}{2} F(x_0) + F(x_1) + \frac{1}{2} F(x_2) \right)$$

$$\text{Где } h_x = \frac{b-a}{N}, N - \text{ количество узлов по направлению}$$



Тогда:

$$\int_c^d \int_a^b f(x, y) dx dy = h_x h_y \cdot \left( \frac{1}{2} \right) \left( \frac{1}{2} f(x_0, y_0) + f(x_0, y_1) + \frac{1}{2} f(x_0, y_2) \right) + \left( \frac{1}{2} f(x_1, y_0) + f(x_1, y_1) + \frac{1}{2} f(x_1, y_2) \right) + \frac{1}{2} \cdot \left( \frac{1}{2} f(x_2, y_0) + f(x_2, y_1) + \frac{1}{2} f(x_2, y_2) \right)$$

Где  $h_y = \frac{d-c}{M}$ , где  $M$  — количество узлов по направлению