• Линейная регрессия. Основные предположения

Линейная регрессия — <u>линейная</u> зависимость одной переменно y от другой или нескольких других переменных x.

$$y = f(x,b) + \varepsilon$$
, где:

$$f(x,b) = b_0 + b_1 x_1 + b_2 x_2 \dots = \sum_{i=1}^{n} b_i x_i = x^T b$$

arepsilon — случайная ошибка модели

Предположения:

- 1) $E(\varepsilon_i) = 0$
- 2) $\sigma^2 = const$

3)
$$\forall i, j (i \neq j) : cov(\varepsilon_i, \varepsilon_j) = 0$$

4) x_i — неслучайная величина

5*) ε имеет нормальное распределение (вроде как необязательное)

• Метод наименьших квадратов и его свойства

МНК – метод основанный на минимизации суммы квадратов отклонений некоторых функций от экспериментальных данных.

В методе мы находим такой b из f(x,b), чтобы f(x,b) была максимально «близко» к y.

$$Xb = f(x,b)$$

$$SS(b) = \sum_{i=1}^{n} (y_i - f(x_i, b_i))^2 = \varepsilon^T \varepsilon = \sum_{i=1}^{n} \varepsilon_i^2$$

$$\hat{b} = \arg\min_{b} SS(b)$$

Ищем b такое, чтобы сумма квадратов отклонений была минимальной

$$\varepsilon = y - Xb \implies SS = \varepsilon^T \varepsilon = (y - Xb)^T (y - Xb)$$

Дифференцируем функцию по вектору параметров b и приравниваем производные к нулю:

$$(X^{T}X)b = X^{T}y => b = (X^{T}X)^{-1}X^{T}y$$

Свойства МНК:

- 1) Несмещенность оценки. Из предположения №1
- 2) Состоятельность. Из предположения №1 и независимости x и arepsilon
- 3) Эффективная. Из предположения №2 и №3
 - Основная теорема о линейной регрессии. Следствия из нее

$$\hat{b}$$
 и $SS(\hat{b})$ – независимы; $SS(\hat{b})$ и $SS(b)$ – $SS(\hat{b})$ – независимы

$$\hat{b} \sim N(b, \sigma^2 X^T X)$$

$$m = rank(X^TX)$$

$$\frac{SS(\hat{b})}{\sigma^2} \sim \chi^2(n-m)$$

$$\frac{SS(b) - SS(\hat{b})}{\sigma^2} \sim \chi^2(m)$$

Следствия:

1)
$$(\hat{b}_i - b_i)\sqrt{\frac{n-m}{A_{ii}^{-1}SS(\hat{b})}} \sim T(n-m)$$
, доверительный интервал для b_i ,

$$t$$
 — критерий (H_0 : $b_i = 0$), где $A = X^T X$

2)
$$\frac{n-m}{m} \cdot \frac{SS(b)-SS(\hat{b})}{SS(\hat{b})} \sim F(m, n-m)$$

• Остаточная дисперсия. Коэффициент детерминации

Остаточная дисперсия - это мера разброса остатков (ошибок) модели, которые не объясняются независимыми переменными. Она является одним из показателей точности модели и может быть использована для оценки качества подгонки модели к данным. Чем меньше остаточная дисперсия, тем лучше модель соответствует данным.

$$\sigma_{\text{oct}}^{2} = \frac{\sum_{i=1}^{n} (y_{i} - \hat{y}_{i})^{2}}{n - m}$$

Коэффициент детерминации (R^2) — это доля дисперсии зависимой переменной, объясняемая рассматриваемой моделью зависимости, то есть объясняющими переменными. Более точно — это единица минус доля необъяснённой дисперсии в дисперсии зависимой переменной.

$$R^2 = 1 - \frac{\sigma^2}{\sigma_v^2}$$

Где σ_y^2 — дисперсия случайной величины y, а σ^2 — условная дисперсия (D(y|x)) зависимой переменной

Проблема применения \mathbb{R}^2 заключается в том, что его значение увеличивается от добавления в модель новых переменных, даже если эти переменные никакого отношения к объясняемой переменной не имеют.