$Solutions \ Exercices \ MP/MP^*$ 

# Table des matières

1	Algèbre Générale	2
2	Séries numériques et familles sommables	2
3	Probabilités sur un univers dénombrable	2
4	Calcul matriciel	2
5	Réduction des endomorphismes	3
6	Espaces vectoriels normés	6
7	Fonction d'une variable réelle	46
8	Suites et séries de fonctions	50
9	Séries entières	50
10	Intégration	50
11	Espaces préhilbertiens	50
<b>12</b>	Espaces euclidiens	50
13	Calcul différentiel	50
14	Équation différentielles linéaires	50

- 1 Algèbre Générale
- 2 Séries numériques et familles sommables
- 3 Probabilités sur un univers dénombrable
- 4 Calcul matriciel

# 5 Réduction des endomorphismes

Solution 5.1. Si on a (i), soit x un vecteur propre associé à  $\rho(u) = \rho e^{i\theta}$ . On a  $||u(x)|| = ||\rho(u)x|| = \rho(u)||x||$  et comme  $x \neq 0$ , on a  $\rho(u) \leq |||\rho(u)||| < 1$  d'où (ii).

Si (ii), on utilise la décomposition de Dunford u = n + d avec n nilpotent, d diagonalisable et dn = nd. Soit  $m = \dim(E)$ . Pour tout  $p \geqslant m$ , on a

$$u^{p})\sum_{k=0}^{p} \binom{p}{k} n^{k} d^{p-k} = \sum_{k=0}^{m-1} \binom{p}{k} n^{k} \underbrace{d^{p-k}}_{p \to +\infty} 0$$

En effet, on a  $k \ge m-1$  fixé, il existe une base  $\mathcal{B}$  de E telle que

$$\binom{p}{k} \operatorname{mat}_{\mathcal{B}}(d^p) = \binom{p}{k} \operatorname{diag}(\lambda_1^p, \dots, \lambda_m^p) \xrightarrow[p \to +\infty]{} 0$$

 $car |\lambda_i| < 1 \ pour \ tout \ i \in \{1, \dots, m\} \ et$ 

$$\binom{p}{k} \underset{p \to +\infty}{\sim} \frac{p^k}{k!} = \underset{p \to +\infty}{o} \left(\frac{1}{\rho(u)^p}\right)$$

donc on a (iii).

Si (iii), soit x un vecteur propré associé à  $\lambda \in \mathbb{C}$ , on a  $u^p \xrightarrow[p \to +\infty]{} 0$  donc en particulier,  $u^p(x) = \lambda^p \xrightarrow[p \to +\infty]{} 0$ , donc  $\rho(u)^p \xrightarrow[p \to +\infty]{} 0$  et  $\rho(u) \geqslant 0$  donc  $\rho(u) < 1$ . Posons encore u = d + n la décomposition de Dunford de u. Soit  $\varepsilon > 0$ , il existe  $\mathcal{B}_0 = (e_1, \ldots, e_n)$  base de E dans laquelle les coefficients de  $\text{mat}_{\mathcal{B}_0}(n)$  sont en module  $\leqslant \varepsilon$ . Définissons sur E

$$\left\| \sum_{i=1}^{m} x_i e_i \right\|_{\infty} = \max_{1 \leqslant i \leqslant m} |x_i|$$

Soit  $M = \max_{\mathcal{B}_0}(u) = (m_{i,j})_{1 \leq i,j \leq m}$  triangulaire supérieure avec  $m_{ii} = \lambda_i$  et pour tout  $j \neq i$ ,  $|m_{i,j}| < \varepsilon$ . Soit donc  $x = \sum_{i=1}^m x_i e_i \in \mathbb{C}^m$ , on a

$$||Mx||_{\infty} = \max_{1 \le i \le n} \left[ \sum_{j=1}^{m} m_{i,j} x_j \right]_{(|\lambda_i| + (m-1)\varepsilon)||x||_{\infty}}$$

donc

$$|||u||| \leq \underbrace{\rho(u)}_{\leq 1} + (m-1)\varepsilon$$

et on choisit

$$\varepsilon < \frac{1 - \rho(u)}{\underbrace{m - 1}_{>0}}$$

d'où ||u|| < 1 et donc on a (i) et finalement on a bien l'équivalence.

Remarque 5.1.  $u \mapsto \rho(u)$  n'est pas une norme car pour u nilpotente non nulle,  $\rho(u) = 0$ .

**Solution 5.2.** Supposons (i), soit Y un vecteur propre de A avec  $AY = \lambda Y$  pour  $\lambda \in \mathbb{C}$ . Pour tout  $k \in \mathbb{N}, BA^kY = \lambda^k BY$  et il existe  $k_0 \in \mathbb{N}$  tel que  $\lambda^{k_0} BY \neq 0$  et  $BY \neq 0$  donc on a (ii).

Si (ii), supposons qu'il existe  $Y \in \mathbb{C}^n \setminus \{0\}$  tel que  $\varphi = 0$ . On note

$$\chi_A = \prod_{i=1}^r (X - \lambda_i)^{m_i}$$

avec les  $\lambda_i$  distincts. Alors  $Y = \sum_{i=1}^r Y_i$  où  $Y_i \in \ker(A - \lambda_i I_n)$ . Il existe  $i_0 \in \{1, \ldots, n\}$  tel que  $Y_{i_0} \neq 0$  car  $Y \neq 0$ . On a alors, pour  $t \in \mathbb{R}$ ,

$$B \exp(tA)Y = \sum_{i=1}^{r} B \exp(t\lambda_i)Y_i = 0$$

Pour tout  $k \in \{0, \dots, r-1\}$ , on a  $\varphi^{(k)}(t) = \sum_{i=1}^r B\lambda_i^k \exp(t\lambda_i) Y_i = 0$ . Pour t = 0 on a  $\sum_{i=1}^r \lambda_i^k BY_i = 0$  ce qui, pour t = 0, donne le système

$$\begin{cases}
BY_1 + \dots + BY_r &= 0 \\
\lambda_1 BY_1 + \dots + \lambda_r BY_r &= 0 \\
\vdots &\vdots \\
\lambda_1^{r-1} BY_1 + \dots + \lambda_r^{r-1} BY_r &= 0
\end{cases}$$

Pour tout  $P \in \mathbb{C}_{r-1}[X]$ , on a donc  $\sum_{i=1}^r P(\lambda_i)BY_i = 0$ . Pour  $i \in \{0, \dots, r-1\}$  et  $P = \prod_{i \neq j} \frac{(X-\lambda_j)}{\lambda_i - \lambda_j}$ , on obtient pour tout  $i \in \{1, \dots, r\}$ ,  $BY_i = 0$ . En particulier,  $BY_{i_0} = 0$  et  $Y_{i_0}$  est un vecteur propre de A car non nul. C'est une contradiction. On a donc (iii).

Soit  $Y \in \mathbb{C}^n \setminus \{0\}$ , supposons que pour tout  $k \in \{0, ..., n-1\}$ ,  $BA^kY = 0$ . Soit  $k \geqslant n$ , il existe  $(Q_k, R_k) \in \mathbb{C}[X] \times \mathbb{C}_{n-1}[X]$  tel que

$$X^k = Q_k \chi_A + R_k$$

et le théorème de Cayley-Hamilton donne donc  $A^k = R_k(A)$  d'où  $BA^kY = BR_k(A)Y = 0$ . Alors pour tout  $t \in \mathbb{R}$ ,

$$B \exp(tA)Y = B \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{t^k A^k}{k!} Y$$
$$= \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{t^k (BA^k Y)}{k!}$$
$$= 0$$

Par contraposée, on a bien ce qu'il faut, d'où l'équivalence.

# 6 Espaces vectoriels normés

# Solution 6.1.

1.  $A(x,y) \in \mathbb{R}^2$  fixé, la fonction

$$\varphi: \mathbb{R} \to \mathbb{R}$$

$$t \mapsto x\cos(t) + y\sin(2t)$$

est bornée, donc le sup sur  $\mathbb{R}$  existe. Pour la séparation, prendre t=0 et  $t=\frac{\pi}{4}$ . Pour l'inégalité triangulaire, montrer l'inégalité à t fixé puis passer au sup sur  $\mathbb{R}$ .

2. Si  $|x| + |y| \le 1$ , alors  $N(x,y) \le 1$  donc on a la première inclusion. Si  $N(x,y) \le 1$ , utiliser t=0 pour avoir  $|x| \le 1$  et  $t=\frac{\pi}{4}$  puis  $t=-\frac{\pi}{4}$  pour pouvoir justifier

$$|2y| \leqslant \left| x \frac{\sqrt{2}}{2} + y \right| + \left| y - x \frac{\sqrt{2}}{2} \right| \leqslant 2$$

et donc  $|y| \leq 1$ . D'où la deuxième inclusion.

3. On fixe  $(x,y) \in S_N(0,1) \cap (\mathbb{R}_+)^2$ .  $\varphi$  est  $2\pi$ -périodique,  $\varphi(\pi-t) = \varphi(t)$  et  $\sup_{t \in \mathbb{R}} |\varphi(t)| = 1$ . On peut donc se limite à un intervalle de longueur  $2\pi$  pour l'étude de  $\varphi$ .

On note que si  $t \in [-\pi, 0]$ ,  $\cos(t)$  et  $\sin(2t)$  sont de signes opposés. Donc

$$|\varphi(t)| \leqslant x|\cos(t)| + y|\sin(2t)| = |\varphi(-t)|$$

 $et -t \in [0, \pi]$ . Donc le sup est atteint sur  $[0, \pi]$ .

On note maintenant, comme  $|\varphi(\pi - t)| = |\varphi(t)| \ sur \ [0, \frac{\pi}{2}], \ que \ si \ t \in [\frac{\pi}{4}, \frac{\pi}{2}],$ 

$$0 \leqslant \varphi(t) = x \underbrace{\cos(t)}_{\in [0, \frac{\sqrt{2}}{2}]} + y \sin(2t) \leqslant x \underbrace{\cos(\frac{\pi}{2} - t)}_{\in [\frac{\sqrt{2}}{2}, 1]} + y \sin(2 \times (\frac{\pi}{2} - t)) = \varphi(\frac{\pi}{2} - t)$$

Donc le sup est atteint sur  $[0, \frac{\pi}{4}]$ . Soit maintenant  $t_0 \in [0, \frac{\pi}{4}]$  tel que  $\varphi(t_0)$  réalise le sup (existe car  $\varphi$  est continue sur un compact). Comme c'est aussi le sup sur  $\mathbb{R}$  qui est ouvert, on a la condition d'Euler du premier ordre :  $\varphi'(t_0) = 0$ .

On a donc  $x\cos(t_0) + y\sin(2t_0) = 1$  et  $-x\sin(t_0) + 2y\cos(2t_0) = 0$ . On en déduit les valeurs de x et y en fonction de  $t_0$ , en faisant attention que  $\cos(t_0) \neq 0$  sinon  $\sin(t_0) = 0$  aussi ce qui n'est pas le cas, et au cas où  $t_0 = 0$ .

Réciproquement, s'il existe  $t_0 \in [0, \frac{\pi}{4}]$  tel que x et y s'écrivent de la façon demandée, alors  $t_0$  est l'unique point satisfaisant  $\varphi(t_0) = 1$  et  $\varphi'(t_0) = 0$ . Mais alors le sup de  $\varphi$  sur  $[0, \frac{\pi}{4}]$  est atteint en un point  $t_1$  qui vérifie les mêmes choses, donc  $t_1 = t_0$  d'où N(x, y) = 1.

# Solution 6.2.

1. Pour l'inégalité triangulaire, introduire la forme bilinéaire symétrique positive sur E

$$\varphi: E \times E \rightarrow \mathbb{R}$$

$$(f,g) \mapsto f(0)g(0) + \int_0^1 f'(t)g'(t)dt$$

Alors  $N(f) = \sqrt{\varphi(f,f)}$  et on utilise l'inégalité de Minkowski.

- 2. Pour  $x \in [0,1]$ , écrire |f(x)| = |f(0) + f(x) f(0)|,  $f(x) f(0) = \int_0^x f'(t)dt$ , utiliser Cauchy-Schwarz avec f' et 1 puis que  $\sqrt{a} + \sqrt{b} \leqslant \sqrt{2}\sqrt{a+b}$ , pour enfin passer au sup sur x.
- 3. Utiliser, pour  $n \in \mathbb{N}^*$ , la fonction

$$f_n: [0,1] \rightarrow \mathbb{R}$$

**Solution 6.3.** Si f est ouverte,  $f(\mathbb{R}^n)$  est un sous-espace vectoriel ouvert de  $\mathbb{R}^p$ . Donc f est surjective.

Si f est surjective, on prend F un supplémentaire de  $\ker(f)$  dans  $\mathbb{R}^n$  avec  $\dim(\ker(f)) = n - p$  et  $\dim(F) = p$ . Soit  $(e_1, \ldots, e_p)$  une base de F et  $(e_{p+1}, \ldots, e_n)$  une base de  $\ker(f)$ . On vérifie que  $(f(e_1, \ldots, f(e_p))$  est une base de  $\mathbb{R}^p$ . On définit

$$N_1: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$$

$$\sum_{i=1}^n x_i e_i \mapsto \max_{1 \leq i \leq n} |x_i|$$

norme sur  $\mathbb{R}^n$  et

$$N_2: \mathbb{R}^p \to \mathbb{R}$$

$$\sum_{i=1}^p y_i f(e_i) \mapsto \max_{1 \le i \le p} |y_i|$$

norme sur  $\mathbb{R}^p$ .

Soit  $\Theta$  un ouvert de  $\mathbb{R}^n$ , soit  $y_0 \in f(\Theta)$ , il existe  $x_0 \in \Theta$ :  $y_0 = f(x_0)$ . Si  $x_0 = \sum_{i=1}^n \alpha_i e_i$ , alors  $y_0 = \sum_{i=1}^p \alpha_i f(e_i)$ . Comme  $\Theta$  est un ouvert, il existe  $r_0 > 0$  tel que

$$B_{N_1}(x_0,r_0)\subset\Theta$$

Soit  $y = \sum_{i=1}^{p} \beta_i f(e_i) \in \mathbb{R}^p$ , si  $N_2(y - y_0) < r_0$ , pour tout  $i \in \{1, \dots, p\}, |\beta_i - \alpha_i| < r_0$  et

$$y = f\left(\sum_{i=1}^{p} \beta_i e_i + \sum_{i=p+1}^{n} \alpha_i e_i\right) \stackrel{def}{=} f(x)$$

avec  $N_1(x-x_0) = \max_{1 \leq i \leq p} |\beta_i - \alpha_i| < r_0$ . Ainsi  $x \in \Theta$  et  $y \in f(\Theta)$ , donc  $B_{N_2}(y_0, r_0) \subset f(\Theta)$  et  $f(\Theta)$  est un ouvert.

# Solution 6.4.

1. Classique.

2.

$$|f(x)| \le |f(0)| + |f(x) - f(0)| \le |f(0)| + \kappa(f)x \le N(f)$$

 $car \ x \leq 1$ ,  $donc \ N_{\infty} \leq N$ . Pour la non-équivalence, prendre

$$f_n: [0,1] \rightarrow \mathbb{R}$$

$$t \mapsto t^n$$

3. On a  $|f(0)| \leq N_{\infty}(f)$  donc  $N(f) \leq N'(f)$ . Ensuite,  $N_{\infty} \leq N$  donne  $N' \leq N + \kappa \leq 2N$ .

Donc N est N' sont équivalentes.

Remarque 6.1. Exemple de normes qui, en dimension infinie, ne se dominent pas mutuellement. On prend  $(e_i)_{i\in I}$  une base (de Hamel),  $J=(i_n)_{n\in\mathbb{N}}\subset I$  dénombrable. Si  $x=\sum_{i\in I}x_ie_i$ , on peut vérifier que

$$N_1(x) = \sum_{n \in \mathbb{N}} |x_{i_n}| + \sum_{i \in I \setminus J} |x_i|$$

et

$$N_2(x) = \sum_{n \in \mathbb{N}} n|x_{i_{2n}}| + \sum_{n \in \mathbb{N}} \frac{1}{n+1} |x_{i_{2n+1}}| + \sum_{i \in I \setminus J} |x_i|$$

ne se dominent pas.

Solution 6.5. Il existe  $\alpha > 0$  tel que  $B_{\|\cdot\|_{\infty}}(I_n, \alpha) \subset G$ . Soient  $i \neq j$  et  $\lambda \in \mathbb{C}$ . Il existe  $p \in \mathbb{N}^*$  tel que  $\frac{|\lambda|}{p} < \alpha$ . Alors

$$\left\| T_{i,j} \left( \frac{\lambda}{p} \right) - I_n \right\|_{\infty} = \left| \frac{\lambda}{p} \right| < \alpha$$

donc  $T_{i,j}(\lambda) \in G$  ( $T_{i,j}$  est la matrice de transvection :  $T_{i,j}(\lambda) = I_n + \lambda E_{i,j}$ ).

Ainsi,

$$T_{i,j}(\lambda) = \left(T_{i,j}\left(\frac{\lambda}{p}\right)\right)^p \in G$$

 $Soit \ \delta = \rho e^{\mathrm{i}\theta} \in \mathbb{C}^*. \ On \ a \lim_{n \to +\infty} \rho^{\frac{1}{p}} e^{\mathrm{i}\frac{\theta}{p}} = 1 \ donc \ il \ existe \ p \in \mathbb{N}^* \ tel \ que \ |\rho^{\frac{1}{p}} e^{\mathrm{i}\frac{\theta}{p}} - 1| < \alpha.$ 

On a alors

$$\left\| D_n \left( \rho^{\frac{1}{p}} e^{\mathrm{i} \frac{\theta}{p}} \right) - I_n \right\|_{\infty} < \alpha$$

donc  $D_n(\delta) = D_n(\rho^{\frac{1}{p}}e^{i\frac{\theta}{p}})^p \in G$  (matrice de dilatation).

Comme les matrices de transvection et de dilatation engendrent  $GL_n(\mathbb{C})$ , on a bien  $G = GL_n(\mathbb{C})$ .

Remarque 6.2. C'est faux sur  $\mathbb{R}$ . Contre-exemple : matrices de déterminant positif.

**Solution 6.6.** Si f n'est pas continue en 0, il existe  $\varepsilon_0 > 0$  tel que pour tout  $\alpha > 0$ , il existe  $h \in E$  avec  $||h|| \le \alpha$  et  $||f(h)|| > \varepsilon_0$ . On prends  $\alpha_n = \frac{1}{n+1}$ , d'où  $||nh_n|| \le 1$  mais  $\underbrace{||f(nh_n)||}_{\le M} > n\varepsilon_0 \xrightarrow[n \to +\infty]{} +\infty$ . Donc f est continue en 0. Comme f est linéaire, pour tout  $x \in E$ ,

$$\lim_{\|h\| \to 0} f(x+h) = \lim_{\|h\| \to 0} f(x) + f(h) = f(x)$$

donc f est continue.

On a f(px) = p(fx) pour tout  $p \in \mathbb{Z}$  puis  $qf(\frac{p}{q}x) = f(px) = pf(x)$  pour tout  $(p,q) \in \mathbb{Z} \times \mathbb{N}^*$  donc pour tout  $r \in \mathbb{Q}$ , f(rx) = rf(x). Soit  $\lambda \in \mathbb{E}$ , il existe une suite de rationnels telle que

 $\lim_{n\to+\infty} r_n = \lambda$ . Comme f est continue, on a

$$f(\lambda x) = \lim_{n \to +\infty} f(r_n x)$$
$$= \lim_{n \to +\infty} r_n f(x)$$
$$= \lambda f(x)$$

Donc f est linéaire.

Remarque 6.3. Soit  $e_0 = 1$  et  $e_1 = \sqrt{2}$  et  $(e_i)_{i \in I}$  une  $\mathbb{Q}$ -base de  $\mathbb{R}$   $(0 \in I)$ . On définie

$$f\left(\sum_{i\in I}\lambda_i e_i\right) = \lambda_0 e_0 + \sqrt{2} \sum_{i\in I\setminus\{0\}} \lambda_i e_i$$

f vérifie f(x+y)=f(x)+f(y), mais si  $(r_n)_{n\in\mathbb{N}}$  est une suite de rationnels tendant vers  $\sqrt{2}$ ,  $f(r_n)=r_n\to\sqrt{2}\neq f(\sqrt{2})=2$ .

# Solution 6.7.

- 1. On a  $\alpha(A) \subset \overline{A}$  donc  $\overline{\overline{A}} \subset \overline{A}$  donc  $\alpha(\alpha(A)) \subset \alpha(A)$ . Comme  $\alpha(A)$  est un ouvert inclus dans  $\overline{\overline{A}} \subset \overline{A}$  donc  $\alpha(A) \subset \alpha(\alpha(A))$ .
- 2. Si  $\beta(A) = \overline{\mathring{A}}$ , on montre aussi que  $\beta(\beta(A)) = \beta(A)$ . On a donc  $A, \overline{A}, \mathring{A}, \overline{\mathring{A}}, \overline{\mathring{A}}, \overline{\mathring{A}}$  et  $\overline{\mathring{A}}$  et c'est tout.

#### Solution 6.8.

1.  $Si d_A = d_B$ ,

$$\overline{A} = \{x \in E \mid d_A(x) = 0\} = \{x \in E \mid d_B(x) = 0\} = \overline{B}$$

Réciproquement, soit  $x \in E$  et  $\varepsilon > 0$ , il existe  $a_1 \in \overline{A}$ ,  $||x - a_i|| \le d_{\overline{A}}(x) + \frac{\varepsilon}{2}$  (par définition de l'inf). Il existe  $a_2 \in A$ ,  $||a_1 - a_2|| \le \frac{\varepsilon}{2}$  (par définition de la fermeture). Ainsi,

$$d_A(x) \le ||x - a_2|| \le ||x - a_1|| + ||a_1 - a_2|| \le d_{\overline{A}}(x) + \varepsilon$$

Ceci valant pour tout  $\varepsilon > 0$ ,  $d_A(x) \leq d_{\overline{A}}(x)$ . Comme  $A \subset \overline{A}$ ,  $d_{\overline{A}} \leq d_A$ , on  $a d_A = d_{\overline{A}} = d_{\overline{B}} = d_B$ .

2. Soit  $x \in A$ , on a  $d_B(x) = |d_B(x) - d_A(x)| \leqslant \rho(A, B)$  donc  $\sup_{x \in A} d_B(x) \leqslant \rho(A, B)$ , de même pour  $\sup_{y \in B} d_A(y)$  donc on on a un première inégalité.

Réciproquement, soit  $x \in E$  et  $\varepsilon > 0$ , il existe  $a \in A$  et  $b \in B$  tel que  $||x - a|| \le d_A(x) + \varepsilon$  et  $||x - b|| \le d_B(x) + \varepsilon$ . On a alors

$$d_A(x) \le ||x - a|| \le ||a - b|| + ||x - b|| \le d_B(x) + \varepsilon + \alpha(A, B)$$

Ceci vaut pour tout  $\varepsilon > 0$ , donc  $d_A(x) \leq d_B(x) + \alpha(A, B)$ . De même,  $d_B(x) \leq d_A(x) + \alpha(A, B)$  donc  $\rho(A, B) \leq \alpha(A, B)$ .

# Solution 6.9.

- 1. Soit  $(y_n)_{n\in\mathbb{N}}\in P(F)^{\mathbb{N}}$  qui converge vers  $y\in\mathbb{C}$  donc il existe  $(x_n)\in F^{\mathbb{N}}$  telle que l'on ait pour tout  $n\in\mathbb{N}$ ,  $P(x_n)=y_n$ .  $(x_n)_{n\in\mathbb{N}}$  est bornée car  $\lim_{z\to+\infty}|P(z)|=+\infty$  (car P est non constant), donc on peut extraire (Bolzano-Weierstrass)  $x_{\sigma(n)}\to x$  et  $x\in F$  car F est fermé. Par continuité de  $z\mapsto P(z)$  sur  $\mathbb{C}$ , on a  $y=P(x)\in P(F)$ .
- 2. Soit  $\Theta$  un ouvert de  $\mathbb{C}$ , soit  $y \in P(\Theta)$ ,  $\exists x \in \Theta$  tel que P(x) = y et il existe r > 0,  $B(x,r) \subset \Theta$ . Soit  $y' \in \mathbb{C}$ , supposons que pour tout  $x' \in \mathbb{C}$  tel que P(x') = y', on a |x x'| > r. Soit  $Q(X) = P(X) y' = a \prod_{i=1}^{n} (X x_i)$  non constant où a est le coefficient dominatrice de P. Par hypothèse, pour tout  $i \in \{1, \ldots, n\} : |x_i x| > r$  (car  $P(x_i) = y'$ ), ainsi

$$|Q(x)| = |y - y'| \geqslant |a|r^n$$

Par contraposée, si  $|y-y'| \leq \frac{|a|r^n}{2}$ , alors il existe  $x' \in \mathbb{C}$  tel que P(x') = y' et |x'-x| < r. Ainsi,  $x' \in B(x,r) \subset \Theta$  et  $y' \in P(\Theta)$ . Donc  $B(y,|a|r^n) \subset P(\Theta)$  et  $P(\Theta)$  est un ouvert.

# Solution 6.10.

1. Si  $P \notin \mathcal{S}$ , il existe  $z_0 \in \mathbb{C} \setminus \mathbb{R}$  tel que  $P(z_0) = 0$  et  $|\Im(z_0)|^n > 0 = P(z_0)$ . Par contraposée, si pour tout  $z \in \mathbb{C}$ ,  $|P(z)| \geqslant |\Im(z)|^n$ , alors  $P \in \mathcal{S}$ .

Réciproquement, si  $P = \prod_{i=1}^{n} (X - \lambda_i) \in \mathcal{S}$  avec  $(\lambda_i)_{1 \leq i \leq n}$  réels, soit  $z = a + ib \in \mathbb{C}$ . On

$$|P(z)| = \prod_{i=1}^{n} |a - \lambda_i + ib| \geqslant |b|^n$$

2. Soit  $(P_p)_{p\in\mathbb{N}}\in\mathcal{S}^{\mathbb{N}}$  telle que  $P_p\xrightarrow[p\to+\infty]{}P\in F$ . Soit  $z\in\mathbb{C}$ , on a pour tout  $p\in\mathbb{N}$ ,  $|P_p(z)|\geqslant |\Im(z)|^n$  donc quand  $p\to+\infty$ ,  $|P(z)|\geqslant |\Im(z)|^n$  donc  $P\in\mathcal{S}$  et S est fermé.

3. Soit  $(M_p)_{p\in\mathbb{N}}$  une suite de matrice trigonalisable sur  $\mathbb{R}$  qui converge vers  $M\in\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ . Ib bite  $\chi_p$  le polynôme caractéristique de  $M_p$ . Pour tout  $p\in\mathbb{N}$ ,  $\chi_p\in\mathcal{S}$  et  $\chi_p\xrightarrow[p\to+\infty]{}\chi_M$ . Comme  $\mathcal{S}$  est fermé,  $\chi_M\in\mathcal{S}$  et M est trigonalisable sur  $\mathbb{R}$ .

#### Solution 6.11.

- \$\varphi\$ est linéaire et dim(\$\mathbb{K}\_{m-1}[X]\$ × \$\mathbb{K}\_{n-1}[X]\$) = m + n + = dim(\$\mathbb{K}\_{n+m-1}[X]\$).
   \$Si\$ \$\varphi\$ est bijective, elle est surjective et il existe \$(U,V)\$ ∈ \$\mathbb{K}[X]^2\$ tel que \$UA + BV = 1\$ et d'après le théorème de Bézout, on a \$A \lambda B = 1\$.
   \$Réciproquement, \$si\$ \$\varphi\$ n'est pas surjective, il existe \$(U,V)\$ ∈ \$(\mathbb{K}\_{m-1}[X] \times \mathbb{K}\_{n-1}[X]\$)\{(0,0)\}\$ tel que \$\varphi(U,V)\$ = 0 d'où \$AU = -BV\$. Soit \$\delta = A \lambda B\$, on écrit \$A = \delta A\_1\$ et \$B = \delta B\_1\$ avec \$A\_1 \lambda B\_1 = 1\$ et on a \$A\_1U = -B\_1V\$. D'après le théorème de Gauss, on a \$A\_1 \ | V\$ et \$B\_1 \ | U\$. \$Si\$ \$U = 0\$, on a \$V = 0\$ et de même si \$V = 0\$, on a \$U = 0\$. On peut donc supposer \$U \neq 0\$ et \$V \neq 0\$, et on a alors \$\delta g(A\_1) \leq \delta g(V)\$ \leq \$n 1 < n = \delta g(A)\$ mais \$A = \delta A\_1\$ donc \$\delta g(\delta) \geq 1\$.</li>
- 2.  $\Phi$  est continue car  $R_{A,B}$  est un polynôme en les coefficients de A et B.
- 3. Comme on est dans  $\mathbb{C}$ ,  $\Delta = \{P \in \mathbb{C}_p[X] \mid P \wedge P' = 1\} = \{P \in \mathbb{C}_p[X] \mid R_{P,P'} \neq 0\}$ .  $\Phi_{P,P'}$  est continue d'après la question précédente,  $\delta = \Phi_{P,P'}^{-1}(\mathbb{C}^*)$  donc  $\Delta$  est ouvert. Sur  $\mathbb{R}$ , on n'a pas la caractérisation de scindé à racines simples si et seulement si  $P \wedge P' = 1$  (contre-exemple :  $P = X^2 + 1$ ). Dans  $\mathbb{R}_3[X]$ , X est scindé à racines simples et  $X(1 + \varepsilon X)^2 \xrightarrow{\varepsilon \to 0} X$  et  $-\frac{1}{\varepsilon}$  est racine double, donc  $\Delta$  n'est pas ouvert.

Remarque 6.4. On peut cependant considérer

$$\Delta_n = \{ P \in \mathbb{C}_p[X] \mid P \text{ scind\'e à racines simples sur } \mathbb{R} \text{ et } \deg(P) = n \}$$

Si  $\lambda_1 < \lambda_2 < \dots < \lambda_n$  sont les racines (distinctes) de R sur  $\mathbb{R}$ , on choisit  $\alpha_0 \in ]-\infty, \lambda_1, \alpha_n \in ]\lambda_n, +\infty[$  et  $\alpha_i \in ]\lambda_i, \lambda_{i+1}[$  si  $i = 1, \dots, n-1$ .

Pour tout  $k \in \{0, ..., n-1\}$ , on a  $P(\alpha_k)P(\alpha_{k+1}) < 0$  (car les racines de P provoquent des changements de signe). Soit

$$\Psi: \mathbb{R}_n[X] \to \mathbb{R}^n$$

$$Q \mapsto (Q(\alpha_k)Q(\alpha_{k+1}))_{0 \le k \le n-1}$$

 $\Psi$  est continue sur  $\mathbb{R}_n[X]$  et  $\Psi(P) \in (\mathbb{R}_+^*)^n$  qui est ouvert, donc il existe r > 0 tel que si ||P - Q|| < r, alors  $\Psi(Q) \in (\mathbb{R}_+^*)^n$ . Donc Q change n fois de signe, et admet au moins n racines. Mais  $\deg(Q) = n$ , donc Q est scindé à racines simples sur  $\mathbb{R}$ , donc  $\Delta_n$  est ouvert dans  $\{P \in \mathbb{R}[X] \mid \deg(P) = n\}$ . Remarque 6.5.

 $\{M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C}) \mid M \text{ diagonalisable à racines simples}\} = \{M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C}) \mid \chi_M \text{ sciné à racines simples}\}$  est un ouvert de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  car  $M \mapsto \chi_M$  est continue sur  $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ , et c'est aussi vrai sur  $\mathbb{R}$ .

#### Solution 6.12.

1. Soit

$$f: \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \to \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$$

$$A \mapsto A^n$$

f est continue et  $F = f^{-1}(\{0\})$  donc  $F = \overline{F}$ .

Soit  $M_0 \in F$ ,  $X^n$  annule  $M_0$  donc  $M_0$  est trigonalisable : on écrit  $M_0$  dans une base où les coefficients diagonaux sont tous nuls. Soit alors  $M_{\varepsilon}$  la même matrice dans la même base en rajoutant simplement  $\varepsilon$  en première position de la diagonale. Alors  $M_{\varepsilon} \xrightarrow[\varepsilon \to 0]{} M_0$  et  $M_{\varepsilon} \notin F$  donc  $\mathring{F} = \emptyset$ . Notons que cela signifie que F est dense.

2. La norme dérive du produit scalaire  $(A|B) \mapsto \operatorname{Tr}(A^{\mathsf{T}}B)$ . Soit  $M \in F$ , on a  $||M - I_n||^2 = ||M||^2 + ||I_n||^2 - 2(M|I_n)$ . On a  $(M|I_n) = \operatorname{Tr}(M) = 0$  car M est nilpotente. Donc  $||M - I_n||^2$  est minimale pour  $||M||^2$  minimale, donc pour  $M = 0 \in F$ . Donc  $d(I_n, F) = ||I_n|| = \sqrt{n}$  (et la distance est atteinte pour  $0_{\mathcal{M}_n(\mathbb{R})}$ ).

# Solution 6.13.

- 1.  $A \mapsto \det(A)$  est continue et  $GL_n(\mathbb{K}) = \det^{-1}(\mathbb{K}^*)$  est donc ouvert. Si  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ , pour  $p \in \mathbb{N}$ , on pose  $A_p = A \frac{1}{p+1}I_n$ . Comme  $\operatorname{Sp}(A)$  est fini, il existe  $N \in \mathbb{N}$ , tel que pour tout  $p \geqslant N$ ,  $\frac{1}{p+1} \notin \operatorname{Sp}(A)$ . Donc pour tout  $p \geqslant N$ ,  $A_p \in GL_n(\mathbb{K})$ , et  $A_p \xrightarrow[p \to +\infty]{} A$  donc  $GL_n(\mathbb{K})$  est dense dans  $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ .
- 2. On fixe  $B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ . Soit  $A \in GL_n(\mathbb{K})$ . On écrit  $BA = A^{-1}(AB)A$  donc AB et BA sont semblables donc  $\chi_{AB} = \chi_{BA}$ . Comme, à B fixé,  $A \mapsto \chi_{AB}$  et  $A \mapsto \chi_{BA}$  sont continues sur  $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ , on a le résultat par densité.

# Solution 6.14.

1. On  $a \ v_p \circ (id_E - u) = (id_E - u) \circ v_p = \frac{1}{p} (id_E - u^p), \ donc \ \|v_p \circ (id_E - u)\| \leqslant \frac{1}{p} (\|id_E\| + \|u^p\|) \xrightarrow[p \to +\infty]{} 0.$ Soit  $x \in \ker(u - id_E) \cap \operatorname{Im}(u - id_E), \ on \ a \ u(x) = x \ et \ il \ existe \ y \in E, \ x = (u - id_E)(y).$ On  $a \ v_p(x) = \frac{1}{p} (px) = x \ et \ v_p(x) = v_p \circ (u - id_E)(y) \xrightarrow[p \to +\infty]{} 0 \ d'où \ x = 0.$  Le théorème

2. Soit  $x \in E$ , on écrit  $x = x_1 + x_2$  avec  $\Pi(x) = x_1$  et  $x_2 = (u - id_E)(y_2)$ . Alors  $v_p(x) = x_1 + v_p \circ (u - id_E)(y_2) \xrightarrow[p \to +\infty]{} x_1 = \Pi(x)$ .

# Solution 6.15.

1. Pour tout  $x \in A$ ,  $f_n(x) \in A$  car A est convexe. Soit  $(x,y) \in A^2$ , on a

$$||f_n(x) - f_n(y)|| = \left(1 - \frac{1}{n}\right)||f(x) - f(y)|| \le \left(1 - \frac{1}{n}\right)||x - y||$$

Donc  $f_n$  est  $(1-\frac{1}{n})$ -lipschitzienne. On forme

du rang permet de conclure.

$$g_n: A \to \mathbb{R}$$

$$x \mapsto ||f_n(x) - x||$$

qui est continue. Soit  $x_n \in A$  telle que  $g_n(x_n) = \min_{x \in A} g_n(x)$  (existe car A est compact et  $g_n$  continue). On a  $x_n \in A$ , d'où  $f_n(x_n) \in A$  et

$$g_n(f_n(x_n)) = \|f_n(f_n(x_n)) - f_n(x_n)\| \le \left(1 - \frac{1}{n}\right) \|f_n(x_n) - x_n\| = \left(1 - \frac{1}{n}\right) g_n(x_n)$$

Si  $g_n(x_n) \neq 0$ , alors on aurait  $g_n(f(x_n)) < g_n(x_n)$  ce qui n'est pas possible. Donc  $g_n(x_n) = 0$  et  $f_n(x_n) = x_n$ .

Soit  $y_n$  un autre point fixe, on a

$$||f_n(x_n) - f_n(y_n)|| = ||x_n - y_n|| \le \left(1 - \frac{1}{n}\right) ||x_n - y_n||$$

 $donc \ x_n = y_n.$ 

2. On a  $(x_n)_{n\in\mathbb{N}}\in A^{\mathbb{N}}$  et on extrait (car A est compact) et on a

$$x_{\sigma(n)} \xrightarrow[n \to +\infty]{} x \in A$$

On a

$$f_{\sigma(n)}(x_{\sigma(n)}) = x_{\sigma(n)} = \underbrace{\frac{1}{\sigma(n)} f(x_0)}_{n \to +\infty} + \underbrace{\left(1 - \frac{1}{\sigma(n)}\right) f(x_{\sigma(n)})}_{n \to +\infty}$$

par continuité de f. Donc f(x) = x.

3. Soit  $(x,y) \in A^2$ , points fixes de f, et  $t \in [0,1]$ , on pose z = tx + (1-t)y. On a

$$||x - y|| = ||f(x) - f(y)||$$

$$\leq ||f(x) - f(z)|| + ||f(z) - f(y)||$$

$$\leq ||x - z|| + ||z - y||$$

$$= (1 - t)||x - y|| + t||x - y||$$

$$= ||x - y||$$

On a donc égalité partout : ||f(x) - f(y)|| = ||f(x) - f(z)|| + ||f(z) - f(y)|| et ||f(x) - f(z)|| = ||x - z||, ||f(z) - f(y)|| = ||z - y|| car f est 1-lipschitzienne.

Comme la norme est euclidienne, il existe  $\lambda \in \mathbb{R}_+$  tel que  $f(x) - f(z) = \lambda(f(z) - f(y))$ d'où  $f(x) + \lambda f(y) = (\lambda + 1)f(z)$  d'où  $f(z) = \frac{x + \lambda y}{\lambda + 1} = t'x + (1 - t')y$  avec  $t' = \frac{1}{\lambda + 1} \in [0, 1]$ . En reportant, on a

$$||f(x) - f(z)|| = ||x - t'x - (1 - t')y|| = (1 - t')||x - y|| = ||x - z|| = (1 - t)||x - y||$$
  
Si  $x \neq y$ , alors  $t = t'$  et  $f(z) = tx + (1 - t)y = z$ .

4. Soit dans  $\mathbb{R}^2$ ,  $\overline{B_{\|\cdot\|}(0,1)} = [-1,1]^2 = A$ . Soit

$$f: \quad A \quad \to \quad A$$
$$(x,y) \quad \mapsto \quad (x,|x|)$$

On a

$$||f(x_1, y_1) - f(x_2, y_2)||_{\infty} = ||(x_1, |x_1|)(x_2, |x_2|)||_{\infty}$$

$$= \max\{|x_1 - x_2|, ||x_1| - |x_2||\}$$

$$= |x_1 - x_2|$$

$$\leq ||(x_1, y_1) - (x_2, y_2)||_{\infty}$$

Donc f est 1-lipschitzienne, on a f(x,y) = (y,x) si et seulement si y = |x|. Donc ici, F n'est pas convexe.

# Solution 6.16.

1. On a pour tout  $(x,y) \in E^2$ , f(x+y) = f(x) + f(y) et par récurrence, pour tout  $n \in \mathbb{Z}$ , f(nx) = nf(x). Pour  $r = \frac{p}{q} \in \mathbb{Q}$ , on a f(qrx) = qf(rx) = f(px) = pf(x) donc f(rx) = rf(x). Par densité de  $\mathbb{Q}$  dans  $\mathbb{R}$  et continuité de f, on a pour tout  $\lambda \in \mathbb{R}$ ,  $f(\lambda x) = \lambda f(x)$ . Donc f est linéaire.

Pour  $\mathbb{K} = \mathbb{C}$ , cela ne marche pas. Contre-exemple : la conjugaison dans  $\mathbb{C}$ .

2. On étudie la série, pour x fixé de terme général

$$||v_{n+1}(x) - v_n(x)|| = \frac{1}{2^n} ||f(2^{n+1}x) - 2f(2^nx)|| \le \frac{M}{2^{n+1}}$$

qui est donc convergente. Donc  $(v_n)_{n\in\mathbb{N}}$  converge.

- 3. On a  $v_0(x) = f(x)$ , donc  $\sum_{n=0}^{+\infty} v_{n+1}(x) v_n(x) = g(x) f(x)$ . f étant continue,  $v_n$  l'est aussi, et pour tout  $n \in \mathbb{N}$ , comme pour tout  $x \in E$ ,  $||(v_{n+1} v_n)(x)|| \leq \frac{M}{2^{n+1}}$ , donc g est continue.
- 4. On a, pour tout  $(x,y) \in E^2$

$$||v_n(x+y) - v_n(x) - v_n(y)|| = ||\frac{1}{2^n} f(2^n(x+y)) - \frac{1}{2^n} (f(2^nx) + f(2^ny))|| \le \frac{M}{2^n}$$

Donc quand  $n \to +\infty$ , g(x+y) = g(x) + g(y).

On a pour tout  $x \in E$ ,

$$||g(x) - f(x)|| = \left\| \sum_{n=0}^{+\infty} v_{n+1}(x) - v_n(x) \right\| || \leqslant \sum_{n=0}^{+\infty} ||v_{n+1}(x) - v_n(x)|| \leqslant \sum_{n=0}^{\infty} \frac{M}{2^n} = M$$

Soit maintenant h linéaire continue telle que h-f soit bornée, soit  $M'=\sup_{x\in E}\|h(x)-f(x)\|$ . On a donc

$$||v_n(x) - h(x)|| = \left\| \frac{1}{2^n} f(2^n x) - \frac{1}{2^n} h(2^n x) \right\| \leqslant \frac{M'}{2^n}$$

 $car\ h\ est\ linéaire.\ Donc\ quand\ n\to +\infty,\ g(x)=h(x)\ car\ \lim_{n\to +\infty}v_n(x)=g(x).$ 

**Solution 6.17.** En particulier, pour t = f(0),  $f^{-1}(\{f(0)\}) = \{x \in E \mid f(x) = f(0)\}$  est borné (car compact). Donc il existe A tel que  $f^{-1}(\{f(0)\}) \subset \overline{B(0,A)}$ . Par contraposée, pour tout  $x \in E$ , si ||x|| > A, alors  $f(x) \neq f(0)$ .

On montre alors que  $E \setminus \overline{B(0,A)}$  est connexe par arcs (faire le tour de la boule par l'extérieur).

f étant continue, d'après le théorème des valeurs intermédiaires, on a soit pour tout  $x \in E \setminus \overline{B(0,A)}$ , f(x) > f(0) soit f(x) < f(0). Quitte à remplacer f par -f, on se place dans le cas f(x) > f(0). Comme on est en dimension finie sur  $\overline{B(0,A)}$  compact, f atteint son minimum et ce minimum est plus petit que f(0), c'est donc un minimum global.

Remarque 6.6. C'est faux pour n = 1. Contre-exemple :  $f = id_{\mathbb{R}}$ .

**Solution 6.18.** Si c'était le cas, on prend un cercle C compact (et connexe par arcs). f(C) est compact connexe par arc dans  $\mathbb{R}$ . On note f(C) = [a,b] (avec a < b car f injective). Si  $x \in C$  est tel que  $f(x) = \frac{a+b}{2}$ , on  $\underbrace{f(C \setminus \{x\})}_{connexe\ par\ arc} = \underbrace{[a,b] \setminus \left\{\frac{a+b}{2}\right\}}_{pas\ connexe\ par\ arc}$  donc une telle fonction n'existe pas.

#### Solution 6.19.

1. Pour tout  $n \in \mathbb{N}$ ,  $||e_n||_{l^1} = 1$  et  $|K_n| = |\varphi(e_n)| \leq |||\varphi|||$  donc  $(K_n)_{n \in \mathbb{N}}$  est bornée. On note  $M = \sup |K_n| \leq |||\varphi|||$ .

Soit maintenant  $u = (u_n)_{n \in \mathbb{N}} \in l^1$ . On a, pour  $N \in \mathbb{N}$ ,

$$\left\| u - \sum_{n=0}^{N} u_n e_n \right\|_{1} \leqslant \sum_{n=N+1}^{\infty} |u_n| \xrightarrow[N \to +\infty]{} 0$$

(reste d'une série convergente). Par continuité de  $\varphi$ , on a donc

$$|\varphi(u)| \leqslant \sum_{n=0}^{\infty} |u_n||K_n| \leqslant M||u||_1$$

Ainsi,  $\|\varphi\| \leqslant M$  et donc  $\|\varphi\| = M$ .

2. F est linéaire et une isométrie d'après la question précédente, donc injective. Soit  $(K_n)_{n\in\mathbb{N}} \in l^{\infty}$ . On définit

$$\varphi: l^1 \to \mathbb{R}$$

$$u = (u_n)_{n \in \mathbb{N}} \mapsto \sum_{n=0}^{\infty} u_n K_n$$

Elle est bien définie car  $\sum_{n=0}^{+\infty} |u_n| < +\infty$  et  $(K_n)_{n \in \mathbb{N}}$  est bornée. Elle est linéaire, et continue car  $|\varphi(u)| \leq \|(K_n)_{n \in \mathbb{N}}\|_{\infty} \|u\|_1$ .

Enfin, pour tout  $n \in \mathbb{N}$ ,  $\varphi(e_n) = K_n$ . Donc  $F(\varphi) = (K_n)_{n \in \mathbb{N}}$  et F est surjective. Donc F est une isométrie bijective et le dual topologique de  $l^1$  est équivalent à  $l^{\infty}$ .

# Solution 6.20.

1. Soit  $\varphi$  une forme linéaire non nulle telle que  $K = \ker(\varphi)/Si$  F est dense,  $\varphi$  est discontinue. Soit  $(a,b) \in (E \setminus H)^2$  et  $(x_n)_{n \in \mathbb{N}} \in H^{\mathbb{N}}$  qui converge vers b-a (existe car H est dense). La suite  $(a+x_n)_{n \in \mathbb{N}}$  converge vers b. Pour  $n \in \mathbb{N}$ , on a  $\varphi(a+x_n) = \varphi(a) \neq 0$ , et pour  $t \in [0,1]$ ,  $\varphi(t(a+x_n)+(1-t)(a+x_{n+1})) = \varphi(a) \neq 0$ . Donc  $[a+x_n,a+x_{n+1}] \subset E \setminus H$ . Soit  $\gamma:[0,1] \to E \setminus H$  telle que

$$\begin{cases} \gamma(t) = \alpha_n t + \beta_n \in [a + x_n, a + x_{n+1}] \subset E \setminus H & si \ t \in [1 - \frac{1}{n}, 1 - \frac{1}{n+1}] \\ \gamma(1) = b \\ \gamma(t) = a + tx_0 & si \ t \in [0, \frac{1}{2}] \end{cases}$$

On cherche à définir  $\alpha_n$  et  $\beta_n$ : on veut  $\gamma(1-\frac{1}{n})=a+x_n$  et  $\gamma(1-\frac{1}{n+1})=a+x_{n+1}$  (pour la continuité en se raccordant au  $x_n$ ). En résolvant le système, on trouve  $\alpha_n=n(n+1)(x_n-x_{n+1})$  et  $\beta_n=a+x_n-(n-1)(n+1)(x_n-x_{n+1})$ .

Soit alors  $\varepsilon > 0$ , il existe  $N \in \mathbb{N}$  tel que pour tout  $n \ge N$ :  $||x_n + a - b|| < \varepsilon$  et pour tout  $n \ge N$ , pour tout  $t \in [1 - \frac{1}{n}, 1 - \frac{1}{n+1}[, \gamma(t) \in [a + x_n, a + x_{n+1}] \subset B(b, \varepsilon)$  par convexité de la boule. Donc  $\lim_{t \to 1} \gamma(t) = b$  et  $\gamma$  est continue. Donc  $E \setminus H$  est connexe par arcs.

- 2. Soit φ une forme linéaire telle que ker(f) = H est fermé. Alors φ est continue (à redémontrer). Soit x ∈ E \ H, on a φ(x)φ(-x) < 0 et d'après le théorème des valeurs intermédiaires, si E \ H était connexe par arcs, φ s'annulerait sur E \ H ce qui n'est pas vrai. Donc E \ H n'est pas connexe par arcs.</p>
- Si K = C, si H est dense alors E \ H est connexe par arc d'après la première question.
   Si H est fermé, soit φ une forme linéaire continue telle que ker(f) = H. Soit (x<sub>1</sub>, x<sub>2</sub>) ∈ (E \ H)<sup>2</sup>.
  - $Si \frac{\varphi(x_1)}{\varphi(x_2)} \notin \mathbb{R}_{-}^*$ , alors pour tout  $t \in [0,1]$ ,  $\varphi(\underbrace{tx_1 + (1-t)x_2}_{\in E \setminus H}) \neq 0$  et on peut relier directement  $x_1$  et  $x_2$ .
  - Sinon, il existe  $\theta \in \mathbb{R}$ ,  $(\rho, \rho') \in (\mathbb{R}_+^*)^2$  avec  $\varphi(x_1) = \rho e^{i\theta}$  et  $\varphi(x_2) = \rho' e^{i(\theta + \pi)}$ . Alors  $x_3 = ix_1$  est tel que  $[x_1, x_3] \subset E \setminus H$  et  $[x_2, x_3] \subset E \setminus H$  (on contourne l'origine par une rotation de l'angle  $\frac{\pi}{2}$ ). Par conséquent, on peut utiliser  $x_3$  pour relier  $x_1$  et  $x_2$  donc  $E \setminus H$  est connexe par arcs.

# Solution 6.21. Soit

$$\varphi: \mathbb{R}_+^* \to \mathbb{R}$$
$$x \mapsto ((x, \sin(\frac{1}{x})))$$

 $\varphi$  est continue et  $\Gamma)\varphi(\mathbb{R}_+^*)$  est connexe par arcs.

 $On \ a \ \overline{\Gamma} = \Gamma \cup \Gamma' \ avec \ \Gamma' = \{(0,y) \ \big| \ y \in [-1,1]\}. \ En \ effet, \ pour \ tout \ y \in [-1,1], \ on \ pose \\ x_k = \frac{1}{\arcsin(y) + 2k\pi}. \ On \ a \ \sin(\frac{1}{x_k}) = y \xrightarrow[k \to +\infty]{} y \ donc \ (0,y) = \lim_{k \to +\infty} (x_k, \sin(\frac{1}{x_k})) \in \overline{\Gamma}.$ 

Réciproquement, si  $(x,y) \in \overline{\Gamma}$ , il existe  $(x_k) \in (\mathbb{R}_+^*)^{\mathbb{N}}$  avec  $x = \lim_{k \to +\infty} x_k$  et  $y = \lim_{k \to +\infty} \sin(\frac{1}{x_k})$ . Si x > 0, par continuité,  $y = \sin(\frac{1}{x})$  et  $(x,y) \in \Gamma$ . Si x = 0,  $y \in [-1,1]$  donc  $(x,y) \in \Gamma'$ .

 $Si \overline{\Gamma}$  est connexe par arcs, il existe

$$\begin{array}{cccc} \gamma: & [0,1] & \to & \overline{\Gamma} \\ & t & \mapsto & (x(t),y(t)) \end{array}$$

continue telle que  $\gamma(0) = (0,0)$  et  $\gamma(1) = (\frac{1}{\pi},0)$ . La première projection  $t \mapsto x(t)$  est continue avec x(0) = 0 et  $x(1) = \frac{1}{\pi}$ . On définit maintenant  $t_1 = \sup\{t \in [0,1] \mid x(t) = 0\}$ . Par continuité,  $x(t_1) = 0$  et donc  $t_1 < 1$ . Donc pour tout  $t > t_1$ , x(t) > 0 et  $\gamma(t) = (x(t), \sin(\frac{1}{x(t)}))$  pour  $t > t_1$  et  $\gamma(t_1) = (0, y_1)$  avec  $y_1 \in [-1, 1]$ .

Or, -1 et 1 n'appartiennent pas simultanément à  $]y_1 - \frac{1}{2}, y_1 + \frac{1}{2}[$ . On peut supposer que  $1 \notin ]y_1 - \frac{1}{2}, y_1 + \frac{1}{2}[$ . Comme  $\gamma$  est continue, il existe  $t_2 > t_1$  tel que pour tout  $t \in ]t_1, t_2]$ ,  $\sin(\frac{1}{x(t)}) \in ]y_1 - \frac{1}{2}, y_1 + \frac{1}{2}[$ . Or  $x(t_2) > 0$  et  $x(t_1) = 0$  donc il existe  $k \in \mathbb{N}^*$ ,  $t_0 \in ]t_1, t_2]$  tel que  $x(t_0) = \frac{1}{2k\pi + \frac{\pi}{2}}$  (théorème des valeurs intermédiaires). Mais alors  $\sin(\frac{1}{x(t_0)}) = 1 \notin ]y_1 - \frac{1}{2}, y_1 + \frac{1}{2}[$  ce qui contredit ce qui précède.

Donc  $\overline{\Gamma}$  n'est pas connexe par arcs.

#### Solution 6.22.

1. Pour tout  $n \in \mathbb{N}$ ,  $u_n \in K$  car  $u_n$  est le barycentre de  $(a, T(a), \dots, T^n(a))$  et K est convexe. Comme K est compact, on peut extraire  $u_{\sigma(n)} \xrightarrow[n \to +\infty]{} u \in K$ . Alors

$$(id_E - T)(u_{\sigma(n)}) = \frac{1}{\sigma(n) + 1}(id_E - T^{\sigma(n)+1})(a)$$

d'où

$$||(id_E - T)(u_{\sigma(n)})|| \leqslant \frac{1}{\sigma(n) + 1} \times 2M \xrightarrow[n \to +\infty]{} 0$$

avec  $M = \sup_{x \in K} ||x||$  (existe car K est compact donc borné). Par continuité de T, on a T(u) = u.

2. Posons  $F' = \{u \in K \mid T(u) = u\}$  fermé car  $K' = K \cap \left(\underbrace{(id_E - T)^{-1}}_{continu} \{0\}\right)$ . Donc K' est compact et non vide d'après la première question. De plus, pour tout  $(u_1, u_2) \in K'^2$ , pour tout  $t \in [0, 1]$ , par linéarité de T, on a

$$T(tu_1 + (1-t)u_2) = tu_1 + (1-t)u_2$$

donc K' convexe. De plus, comme  $U \circ T = T \circ U$ , pour tout  $u \in K'$ , on a T(U(u)) = U(T(u)) = U(u) donc  $U(u) \in K'$ . On applique alors la question 1 à K' est il existe  $y \in K'$ : U(y) = y et T(y) = y.

#### Solution 6.23.

- 1. C'est le théorème du rang car  $\operatorname{rg}(u) \leqslant n \leqslant p-2$ , et  $H = \{(\alpha_1, \ldots, \alpha_p) \mid \sum_{i=1}^p \alpha_i = 0\}$  est de dimension p-1 donc  $H \cap \ker(u) \neq \{0\}$  (formule de Grassmann).
- 2. On a

$$\sum_{i=1}^{p} (\lambda_i + t\alpha_i) x_i = \sum_{i=1}^{p} \lambda_i x_i + t \sum_{i=1}^{p} \alpha_i x_i = x$$

et

$$\sum_{i=1}^{p} (\lambda_i + t\alpha_i) = \sum_{i=1}^{p} \lambda_i + t \sum_{i=1}^{p} \alpha_i = 1$$

Soit  $I_{+} = \{i \in \{1, \dots, p\} \mid \alpha_{i} > 0\}$  et  $I_{-} = \{i \in \{1, \dots, p\} \mid \alpha_{i} < 0\}$ . On a  $I_{+} \neq \emptyset$  et  $I_{-} \neq \emptyset$  car  $\sum_{i=1}^{p} \alpha_{i} = 0$  et  $(\alpha_{1}, \dots, \alpha_{p}) \neq (0, \dots, 0)$ . Soit  $t \geqslant 0$ . Pour tout  $i \in I_{+}$ ,  $\lambda_{i} + t\alpha_{i} \geqslant 0$ . Pour  $i \in I_{-}$ ,  $\lambda_{i} + t$   $\alpha_{i} \geqslant 0$  si et seulement si  $t \leqslant -\frac{\lambda_{i}}{\alpha_{i}}$ . Prenons alors

$$t = \min_{i \in I_{-}} \left( -\frac{\lambda_i}{\alpha_i} \right)$$

On au aussi pour tout  $i \in I_-$ ,  $\lambda_i + t\alpha_i \geqslant 0$  et il existe  $i_0 \in I_-$  tel que  $\lambda_{i_0} + t\alpha_{i_0} = 0$ .

3. Par récurrence descendante, on se ramène à n+1 points car si x est barycentre de p points avec  $p \ge n+2$ , alors il est barycentre de p-1 points.

4. Soit  $A = \{(\lambda_1, \dots, \lambda_{n+1}) \in \mathbb{R}^{n+1}_+ \mid \sum_{i=1}^{n+1} \lambda_i = 1\}$  fermé et borné en dimension finie donc compact. Soit

$$f: A \times K^{n+1} \to \operatorname{conv}(K)$$
$$((\lambda_1, \dots, \lambda_n), (x_1, \dots, x_{n+1})) \mapsto \sum_{i=1}^{n+1} \lambda_i x_i$$

f est surjective et continue, donc conv(K) est l'image continue d'un compact donc conv(K) est compact.

**Solution 6.24.** Pour tout  $u \in A_p$ ,  $\operatorname{Sp}(u) \subset \{\alpha_1, \ldots, \alpha_r\}$  distincts et u est diagonalisable. Réciproquement, si u est diagonalisable et  $\operatorname{Sp}(u) \subset \{\alpha_1, \ldots, \alpha_r\}$  alors dans une base la matrice de u est diagonale avec des  $\alpha_i$  (éventuellement plusieurs selon leur multiplicités), donc  $u \in A_p$ .

Si  $u \in A_p$ , on écrit donc le polynôme caractéristique de u

$$\chi_u = \prod_{i=1}^r (X - \alpha_i)^{m_i}$$

avec  $0 \le m_i \le \dim(E) = n$  et  $\sum_{i=1}^r m_i = n$ .  $u \mapsto \chi_u$  est continue. Pour  $(m_1, \dots, m_r) \in \{0, \dots, n\}^r$  tel que  $\sum_{i=1}^r m_i = n$ , notons

$$A_{m_1,...,m_r} = \left\{ u \in A_p \mid \chi_u = \prod_{i=1}^r (X - \alpha_i)^{m_i} \right\}$$

et

$$\left[u \mapsto \chi_u(A_p)\right] = \left\{ \bigcup_{(m_1, \dots, m_r) \in D_{n,r}} \left\{ \prod_{i=1}^r (X - \alpha_i)^{m_i} \right\} \right\}$$

οù

$$D_{n,r} = \{(m_1, \dots, m_r) \in \{0, \dots, n\}^r \mid \sum_{i=1}^r m_i = n\}$$

Donc d'après la contraposée du théorème des valeurs intermédiaires, si  $(m_1, \ldots, m_r) \neq (m'_1, \ldots, m'_r)$ , alors  $A_{m_1, \ldots, m_r}$  et  $A_{m'_1, \ldots, m'_r}$  ne sont pas dans la même composante connexe par arcs car

$$\left[u \mapsto \chi_u \left(A_{m_1,\dots,m_p} \bigcup A_{m'_1,\dots,m'_r}\right)\right] = \underbrace{\left\{\prod_{i=1}^r (X - \alpha_i)^{m_i}\right\}\right\} \bigcup_{pas \ connexe \ par \ arcs}}_{pas \ connexe \ par \ arcs}$$

 $Si \ \gamma \colon [0,1] \to A_p \ est \ continue, \ t \mapsto \chi_{\gamma(t)} = a_0(t) + a_1(t)X + \dots + a_{n-1}(t)X^{n-1} + X^n \ est$  continue  $sur \ [0,1] \ et \ prend \ un \ nombre \ fini \ de \ valeurs \ donc \ est \ constante.$   $a_i \colon [0,1] \to \mathbb{R} \ continues \ et$  prend  $un \ nombre \ fini \ de \ valeurs \ donc \ est \ constante.$ 

Soit  $u_0 \in A_{m_1,\dots,m_r}$ , soit  $u \in A_{m_1,\dots,m_r}$ , alors il existe une base  $\mathcal{B}_0$  base de E telle que  $\operatorname{mat}_{\mathcal{B}_0}(u_0) = M_0$  soit diagonale avec des  $\alpha_1$  sur les  $m_1$  premières lignes de la diagonale,  $\alpha_2$  sur les  $m_2$  lignes suivantes, etc. Soit  $M = \operatorname{mat}_{\mathcal{B}_0}(u)$ . M est semblable à  $M_0$  donc il existe  $P \in GL_n(\mathbb{C})$  telle que  $M = PM_0P^{-1}$ .

Or  $GL_n(\mathbb{C})$  est connexe par arcs, donc il existe  $\varphi \colon [0,1] \to GL_n(\mathbb{C})$  continue telle que  $\varphi(0) = P$  et  $\varphi(1) = I_n$ . On pose alors

$$\Phi: [0,1] \rightarrow A_{m_1,\dots,m_r}$$

$$t \mapsto \varphi(t)M_0\varphi^{-1}(t)$$

Alors  $A_{m_1,...,m_r}$  est connexe par arcs.

Le nombre de composantes est donc égal au cardinal de

$$D_{n,r} = \{(m_1, \dots, m_r) \in \{0, \dots, n\}^r \mid \sum_{i=1}^r m_i = n\}$$

qui vaut  $\binom{m+r-1}{r-1}$  possibilités (place n points sur une droite et les séparer avec r-1 barres : le nombre de points dans chaque segment donne un  $m_i$ , il y a m+r-1 possibilités pour placer les r-1 barres).

# Solution 6.25.

- 1. Pour tout  $i \in \{1, ..., n\}$ ,  $|AX|_i = \sum_{j=1}^n \underbrace{a_{i,j} x_j}_{>0} \geqslant 0$ . Si  $|AX|_i = 0$  alors pour tout  $j \in \{1, ..., n\}$ ,  $\underbrace{a_{i,j}}_{>0} x_j = 0$  donc  $x_j = 0$ , impossible car  $X \neq 0$ .
- 2. Si |AX| = A|X|. On a pour tout  $i \in \{1, ..., n\}$ ,

$$\left| \sum_{j=1}^{n} a_{i,j} x_j \right| = \sum_{j=1}^{n} a_{i,j} |x_j|$$

donc les  $(a_{i,j}x_j)_{1 \leq j \leq n}$  ont tous même argument. On prend  $\theta = \arg(x_j)$ .

3. K est fermé et borné en dimension finie : c'est un compact. On a  $I_x \neq \emptyset$  car  $AX \geqslant 0$  donc  $0 \in I_x$ . Soit  $(t_n)_{n \in \mathbb{N}} \in I_x^{\mathbb{N}}$  convergeant vers  $t \in \mathbb{R}$ . Pour tout  $k \in \mathbb{N}$ ,  $AX - t_k X \geqslant 0$ 

donc pour tout  $i \in \{1, ..., n\}$ ,  $(AX - t_k X)_i \ge 0$  et par passage à la limite,  $AX - tX \ge 0$  donc  $I_x$  est fermé.

 $Si \ t \in I_x$ ,

$$|tX|_1 = t = \sum_{i=1}^n t \underbrace{x_i}_{\geqslant 0} \leqslant \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n a_{i,j} x_j \leqslant n \max_{1 \leqslant i,j \leqslant n} |a_{i,j}|$$

 $car \sum_{j=1}^{n} x_j = 1$ . On note  $M = n \max_{1 \le i, j \le n} |a_{i,j}|$ .

- 4. Pour tout  $x \in K$ ,  $\theta(X) \leqslant M$  donc  $\theta$  est bien borné sur K. Par définition de  $r_0$ , il existe  $(X_k)_{k \in \mathbb{N}} \in K^{\mathbb{N}}$  tel que  $\lim_{k \to +\infty} \theta(X_k) = r_0$ . On note  $\theta(X_k) = t_k$ . Comme K est compact, il existe  $\sigma \colon \mathbb{N} \to \mathbb{N}$  strictement croissante telle que  $X_{\sigma(k)}$  converge vers  $X^+ \in K$ . A priori,  $\theta(X^+) \leqslant r_0$ . On a  $AX_{\sigma(k)} t_{\sigma(k)}X_{\sigma(k)} \geqslant 0$  pour tout  $k \in \mathbb{N}$  donc par passage à la limite,  $AX^+ r_0X^+ \geqslant 0$  et donc  $r_0 \leqslant \theta(X^+)$  donc  $r_0 = \theta(X^+)$ .
- 5. Soit  $Y = A^+ r_0 X^+ \geqslant 0$ . Si  $Y \neq 0$ , alors AY > 0 d'après la question 1 donc

$$AY = A\underbrace{(AX^+)}_{>0} - r_0\underbrace{(AX^+)_{>0}}_{>0} > 0$$

On a  $AY > \varepsilon AX^+$  si et seulement si pour tout  $i \in \{1, ..., n\}$ ,  $|AY|_i > \varepsilon |AX^+|_i$  (car AY > 0). On pose alors

$$\varepsilon = \frac{1}{2} \min_{1 \le i \le n} \frac{|AY|_i}{|AX^+|_i}$$

On a alors  $AY - \varepsilon AX^+ > 0$  d'où

$$A \underbrace{\frac{AX^{+}}{\|AX^{+}\|_{1}}}_{\in K} - (r_{0} + \varepsilon) \frac{AX^{+}}{\|AX^{+}\|_{1}} > 0$$

 $donc \ r_0 + \varepsilon \in I_{\frac{AX^+}{\|AX^+\|_1}} \ c'est-\grave{a}-dire$ 

$$r_0 + \varepsilon \leqslant \theta \left( \frac{AX^+}{\|AX^+\|_1} \right) \leqslant r_0$$

ce qui est impossible. Nécessairement Y=0.

6. Pour tout  $i \in \{1, \ldots, n\}$ , on a

$$|AV|_i = \left|\sum_{j=1}^n a_{i,j} v_j\right| \leqslant \sum_{i=1}^n a_{i,j} |v_j| = (A|V|)_i$$

donc  $|\lambda| = |AV| \leqslant A|V|$ . De plus,  $|V| \in K$  donc  $|\lambda| \leqslant \theta(|V|) \leqslant r_0$ . Notons que cela implique que le rayon spectral de A est  $\rho(A)$  est plus petit que  $r_0$  et que l'on a même égalité.

7. Si  $|\lambda| = r_0$ , on a  $|\lambda| = \theta(|V|) = r_0$  et d'après la question 5 on a  $A|V| = r_0|V| = |AV|$ .

D'après la question 2, il existe  $\theta \in \mathbb{R}$  tel que  $V = e^{i\theta}|V|$ . Or

$$AV = \lambda V = e^{i\theta} A|V| = e^{i\theta} r_0|V|$$

et comme  $|K| \in K, |V| \neq 0$  et on a donc  $\lambda = r_0$ .

8. Soit  $V \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{C})$  tel que  $||V||_1 = 1$  et  $AV = r_0V$ . D'après la question précédente, on a  $V = e^{i\theta}|V|$  et  $A|V| = r_0|V|$ . Soit alors  $t \in \mathbb{R}$ , on a

$$A(X^{+} + t|V|) = r_0(X^{+} + t|V|)$$

Notons maintenant que si  $Y \ge 0$  avec  $Y \ne 0$  vérifie  $AY = r_0Y$ , alors Y > 0. En effet, d'après la première question, AY > 0. On a  $r_0 \ne 0$  car sinon  $\operatorname{Sp}_{\mathbb{C}} = \{0\}$  et  $A^n = 0$  ce qui est impossible car ses coefficients sont strictement positifs. D'où Y > 0.

Ainsi, par définition de  $X^+$ , on a  $X^+ > 0$  et |V| > 0. On a alors

$$(X^+)_i + t|v_i| \geqslant 0$$

si et seulement si

$$t \geqslant -\frac{|X^+|_i}{|v_i|}$$

On prend

$$t = \min_{1 \leqslant i \leqslant n} - \frac{|X^+|_i}{|v_i|}$$

Finalement, on a  $X^+ + t|V| \ge 0$  et une de ses coordonnées vaut 0 (car on a pris le minimum sur les i). Nécessairement,  $X^+ + t|V| = 0$  (car  $A(X^+ + t|V|) = r_0(X^+ + t|V|)$ ) et donc  $|V| \in \mathbb{R}X^+$ . Donc  $V = e^{i\theta}|V| \in \mathbb{C}X^+$  et ainsi

$$\dim(\ker(A - r_0 I_n)) = 1$$

Solution 6.26. Soit

$$\varphi: \ U \times V \ \to \ \mathbb{R}$$
$$(x,y) \ \mapsto \ \|x-y\|$$

On a

 $|\varphi(x,y)-\varphi(x',y')| = |||x-y|| - ||x'-y'|| \le ||(x-y)-(x'-y')|| \le ||x-x'|| + ||y-y'|| \le 2||(x,y)-(x',y')||_{\infty}$ donc  $\varphi$  est continue.

 $U \times V$  est compact, donc il existe  $(x_1, y_1) \in (U \times V)$  telle que  $\varphi(x_1, y_1) = \min_{(x,y) \in U \times V} \varphi(x,y)$ . Comme U et V sont disjoints,  $x_1 \neq y_1$  et  $\varphi(x_1, y_1) = 0$ .

Soit  $\alpha = \frac{d(U,V)}{3}$ . On pose  $U' = \{x \in E \mid d(x,U) < \alpha\}$  et  $V' = \{x \in E \mid d(x,V) < \alpha\}$ .  $x \mapsto \|x\|$  est continue car 1-lipschitzienne donc U' est V' sont des ouverts et on a bien  $U \subset U'$  et  $V \subset V'$ . Soit ensuite  $x \in U' \cap V'$ , on a  $d(x,U) < \alpha$  et  $d(x,V) < \alpha$  donc il existe  $(u,v) \in U \times V$ ,  $d(x,u) < \alpha$  et  $d(x,v) < \alpha$ . Alors  $d(u,v) \leqslant 2\alpha$  ce qui est absurde. Donc  $U' \cap V' = \emptyset$ .

# Solution 6.27.

1. f est 1-lipschitzienne donc est continue. On forme

$$g: K \to \mathbb{R}$$
 
$$x \mapsto \|x - f(x)\|$$

g est continue, K est compact donc il existe  $a \in K$  tel que  $g(a) = \min_{x \in K} g(x)$ . Si  $a \neq f(a)$ , alors  $||f(a) - f^2(a)|| = g(f(a)) < ||a - f(a)|| = g(a)$  ce qui est impossible par définition de a. Donc f(a) = a. S'il existe  $a' \neq a$  tel que f(a') = a', alors ||f(a) - f(a')|| = ||a - a'|| < ||a - a'|| ce qui est impossible. Donc a est unique.

2. S'il existe  $n_0 \in \mathbb{N}$  tel que  $u_{n_0} = a$  alors pour tout  $n \ge n_0$ ,  $u_n = a$  et  $\lim_{n \to +\infty} u_n = a$ . Si pour tout  $n \in \mathbb{N}$ ,  $u_n \ne a$ , alors pour tout  $n \in \mathbb{N}$ , on a

$$||u_{n+1} - a|| = ||f(u_n) - f(a)|| < ||u_n - a||$$

donc la suite  $(\|u_n - a\|)_{n \in \mathbb{N}}$  est strictement décroissante dans  $\mathbb{R}_+$  donc elle converge vers  $l \geqslant 0$ . Par compacité de K, il existe une extraction  $\sigma$  telle que  $\lim_{n \to +\infty} u_{\sigma(n)} = \alpha \in K$ . Par continuité,

$$\lim_{n \to +\infty} ||u_{\sigma(n)} - a|| = ||\alpha - a|| = l$$

et

$$\lim_{n \to +\infty} \| \underbrace{u_{\sigma(n)+1}}_{f(u_{\sigma(n)})} - f(a) \| = \| f(\alpha) - f(a) \| = l = \| \alpha - a \|$$

par continuité de f. Ainsi, on  $a \alpha = a$  et l = 0 donc  $\lim_{n \to +\infty} u_n = a$ .

3. f est  $C^1$  sur  $\mathbb{R}$ . Soit  $x < y \in \mathbb{R}^2$ , il existe  $z \in ]x,y[$  tel que (égalité des accroissements finis)

$$\left| \frac{f(x) - f(y)}{x - y} \right| = |f'(z)| = \left| \frac{z}{\sqrt{z^2 + 1}} \right| < 1$$

donc f vérifie bien l'hypothèse de contraction. Cependant, pour tout  $a \in \mathbb{R}$ , on a  $\sqrt{a^2+1} > a$  donc pas de point fixe. La démonstration tombe en défaut car  $\mathbb{R}$  n'est pas compact.

**Solution 6.28.** La condition est équivalente à pour tout  $(M_1, M_2, M_3) \in K_1 \times K_2 \times K_3$ ,  $M_1, M_2$  et  $M_3$  ne sont pas alignés.

On forme alors

$$f: K_1 \times K_2 \times K_3 \to \mathbb{R}_+$$
  
 $(M_1, M_2, M_3) \mapsto R(M_1, M_2, M_3)$ 

où  $R(M_1, R_2, M_3)$  est le rayon du cercle circonscrit au triangle formé par  $M_1, M_2$  et  $M_3$ .

On note  $M_i = (x_i, y_i)$  et  $\Delta_i$  la médiatrice de  $[M_j M_k]$ . Établissons une équation de  $\Delta_i$ . On a  $M = (x, y) \in \Delta_i$  si et seulement si  $\|M\vec{M}_j\|_2^2 = \|M\vec{M}_k\|_2^2$  si et seulement si  $(M\vec{M}_j + M\vec{M}_k)$   $\|M\vec{M}_j - M\vec{M}_k\|_2 = \|M\vec{M}_k\|_2^2$  si et seulement si  $(M\vec{C}_i \mid M_j\vec{M}_k) = 0$  où  $C_i$  est le milieu de  $[M_j M_k]$ , si et seulement si (calculer le produit scalaire)

$$\left(\frac{x_j + x_k}{2} - x\right)(x_k - x_j) + \left(\frac{y_j + y_k}{2} - y\right)(y_k - y_j) = 0$$

Soit alors  $M_0 = (x_0, y_0)$  le centre du cercle circonscrit.  $M_0 \in \Delta_i \cap \Delta_j$  avec  $i \neq j$ . Par exemple,  $M_0 \in \Delta_3 \cap \Delta_1$  si et seulement si

$$\begin{cases} \left(\frac{x_2 + x_1}{2} - x_0\right)(x_2 - x_1) + \left(\frac{y_2 + y_1}{2} - y_0\right)(y_2 - y_1) &= 0\\ \left(\frac{x_3 + x_2}{2} - x_0\right)(x_3 - x_2) + \left(\frac{y_3 + y_2}{2} - y_0\right)(y_3 - y_2) &= 0 \end{cases}$$

si et seulement si  $(L_2 \leftarrow L_1(x_3 - x_2) + L_2(x_1 - x_2))$ 

$$\begin{cases} x_0(x_1 - x_2) + y_0(y_1 - y_2) &= \frac{x_1^2 - x_2^2 + y_1^2 - y_2^2}{2} \\ x_0(x_2 - x_3) + y_0(y_2 - y_3) &= \frac{x_2^2 - x_3^2 + y_2^2 - y_3^2}{2} \end{cases}$$

 $si\ et\ seulement\ si\ (L_1 \leftarrow L_2(y_2 - y_1) + L_1(y_2 - y_3))$ 

$$\begin{cases} x_0 = \frac{x_1^2 - x_2^2 + y_1^2 - y_2^2}{2} (y_2 - y_3) - (y_1 - y_2) \frac{x_2^2 - x_3^2 + y_2^2 - y_3^2}{2} \\ (x_1 - x_2) (y_2 - y_3) - (x_2 - x_3) (y_1 - y_2) \end{cases}$$

$$y_0 = \frac{\frac{x_2^2 - x_3^2 + y_2^2 - y_3^2}{2} (x_1 - x_2) - (x_2 - x_3) \frac{x_1^2 - x_2^2 + y_1^2 - y_2^2}{2} }{(x_1 - x_2) (y_2 - y_3) - (x_2 - x_3) (y_1 - y_2)}$$

et  $R(M_1, M_2, M_3) = \sqrt{(x_0 - x_3)^2 + (y_0 - y_3)^2}$ . En reportant, f est continue sur  $K_1 \times K_2 \times K_3$  compact donc f atteint son minimum.

# Solution 6.29.

1. Pour tout  $f \in E$ , T(f) est  $C^1$  et (T(f))' = f, T(f)(0) = 0. T est clairement linéaire, soit ensuite  $x \in [0,1]$ , on a

$$|T(f)(x)| = \left| \int_0^x f(t)dt \right| \le \int_0^x |f(t)|dt \le x ||f||_{\infty} \le ||f||_{\infty}$$

Donc  $||T(f)||_{\infty} \le ||f||_{\infty}$  donc T est continue et  $||T||| \le 1$ . Pour f = 1, on a  $||f||_{\infty} = 1$  et pour tout  $x \in [0,1]$ , T(f)(x) = x donc  $||T(1)||_{\infty} = 1$ . Ainsi, |||T||| = 1.

2.  $id_E - T$  est continue. Soit  $(f, g) \in E^2$ , on a g = f - T(f) si et seulement si g = y' - y et y(0) = 0. On  $a g(x)e^{-x} = \underbrace{e^{-x}(y'(x) - y(x))}_{(e^{-x}y(x))'}$  donc en intégrant de 0 à x on a

$$y(x) = e^x \int_0^x e^{-t} g(t) dt$$

Donc T(f) vérifie le problème de Cauchy si et seulement si pour tout  $x \in \mathbb{R}$ ,  $T(f)(x) = e^x \int_0^x e^{-t} g(t) dt$  si et seulement si pour tout  $x \in [0,1]$ ,

$$f(x) = g(x) + e^x \int_0^x e^{-t} g(t) dt$$

Donc  $id_E - T$  est bijective. Enfin, on a pour tout  $x \in [0, 1]$ ,

$$|f(x)| \le |g(x)| + \left| \int_0^x g(t)e^{x-t}dt \right| \le ||g||_{\infty}(1+xe^x) \le ||g||_{\infty}(1+e)$$

Ainsi,

$$||f||_{\infty} = ||(id_E - T)^{-1}(g)||_{\infty} \le ||g||_{\infty}(1 + e)$$

 $donc (id_E - T)^{-1}$  est continue. Ainsi,  $id_E - T$  est un homéomorphisme.

# Solution 6.30.

- $(i) \Rightarrow (ii) \ f^{-1}(K)$  est fermé car f est continue. K est borné, donc il existe M > 0, tel que pour tout  $y \in K$ ,  $||y|| \leqslant M$ . Donc pour tout  $x \in f^{-1}(K)$ ,  $||f(x)|| \leqslant M$ . Par contraposée de (i) pour A = M + 1, il existe B > 0 tel que  $||f(x)|| < A \Rightarrow ||x|| < B$ . Donc pour  $x \in f^{-1}(K)$ , ||x|| < B donc  $f^{-1}(K)$  est borné. C'est donc un compact.
- (ii)  $\Rightarrow$  (i) Soit  $A \geqslant 0$ . Soit  $K = \overline{B(0,A)}$  compact car fermé et borné en dimension finie. D'après (ii),  $f^{-1}(K)$  est compact donc borné : il existe B > 0 tel que pour tout  $x \in f^{-1}(K)$ ,  $||x|| \leqslant B$ . Par contraposée, si ||x|| > B alors  $x \notin f^{-1}(K)$  et  $f(x) \notin K$  donc ||f(x)|| > A. Ainsi,  $\lim_{||x|| \to +\infty} ||f(x)|| = +\infty$ .

Remarque 6.7. Exemple pour l'exercice précédent : les fonctions polynômiales non constantes. Contreexemple : l'exponentielle, cf  $\exp([0,1]) = \mathbb{R}_{-}$  non compact.

# Solution 6.31.

1. Soit  $(x,y) \in K^2$  compact. Soit  $\sigma$  un extraction telle que

$$(f^{\sigma(n)}(x), f^{\sigma(n)}(y)) \xrightarrow[n \to +\infty]{} (l, l') \in K^2$$

On a

$$f^{\sigma(n+1)}(x) - f^{\sigma(n)}(x) \xrightarrow[n \to +\infty]{} 0$$

de même pour y. Soit  $\varepsilon > 0$ ,

$$\begin{cases}
\exists N_1 \in \mathbb{N}, \forall n \geqslant N_1, ||f^{\sigma(n+1)}(x) - f^{\sigma(n)}(x)|| \leqslant \varepsilon \\
\exists N_1 \in \mathbb{N}, \forall n \geqslant N_1, ||f^{\sigma(n+1)}(y) - f^{\sigma(n)}(y)|| \leqslant \varepsilon
\end{cases}$$

Pour  $N = \max(N_1, N_2)$  et  $p = \sigma(N+1) - \sigma(N) \in \mathbb{N}^*$ , on a

$$d(x, f^p(x)) \leqslant d(f^{\sigma(n+1)}(x), f^{\sigma(n)}(x)) \leqslant \varepsilon$$

et de même pour y avec le même p.

2. On a

$$d(x,y)\leqslant d(f(x),f(y))\leqslant d(f^p(x),f^p(y))\leqslant d(f^p(x),x)+d(x,y)+d(y,f^p(y))\leqslant 2\varepsilon+d(x,y)$$

Ceci valant pour tout  $\varepsilon > 0$ , on a égalité tout du long. On a donc notamment, ||x - y|| = ||f(x) - f(y)|| et donc f est une isométrie.

3. f est 1-lipschitzienne donc continue. Donc f(K) est compact donc fermé. Il suffit donc de montrer que f(K) est dense dans K. Soit  $x \in K$  et  $\varepsilon > 0$ , il existe  $p \in \mathbb{N}^*$  tel que  $||x - \underbrace{f^p(x)}|| \leqslant \varepsilon$  d'après la première question. Donc f(K) est dense dans K et  $f(K) = \overline{f(K)} = K$ .

Remarque 6.8. Exemple pour l'exercice précédent : une rotation sur la sphère unité.

# Solution 6.32. Soit

$$f: K \to \mathbb{R}$$
 
$$M \mapsto f(M) = rayon \ du \ cercle \ circonscrit \ au \ triangle \ MAB$$

On a F = f(K). Soit (C, i, j) un repère orthonormé où C est le milieu de [AB] et  $A(-\alpha, 0)$  et  $B(\alpha, 0)$  avec  $\alpha > 0$ . La médiatrice  $\Delta$  de [A, B] a pour équation x = 0. Si M(x, y), soit  $\varphi(M)$  le centre du cercle circonscrit. On a  $\varphi(M) \in \Delta$  donc  $\varphi(M)(0, y_1)$  et  $\varphi(M)$  appartient à la médiatrice de [MA]. On a  $y_1 \neq 0$  car  $M \notin (AB)$ .

Notons M' le milieu de [MA]. On a  $M'(\frac{x-\alpha}{2}, \frac{y}{2})$  d'où  $M'\vec{\varphi(M)} \cdot \vec{MA} = 0$  d'où (en développant le produit scalaire),

$$y_1 = \left( (\alpha + x) \left( \frac{\alpha - x}{2} \right) - \frac{y^2}{2} \right) \left( -\frac{1}{y} \right)$$

 $\varphi$  est donc continue donc f également et f(K) = F est compact.

# Solution 6.33.

- 1. Soit  $\lambda \in \operatorname{Sp}(\tau)$  et  $P \in \mathbb{R}[X] \setminus \{0\}$  avec  $\tau(P) = \lambda P$ . Si P n'est pas constant, notons  $\alpha \in \mathbb{C}$  alors  $P(\alpha) = 0$ . Alors  $P(\alpha + 1) = 0$ . En itérant, pour tout  $n \in \mathbb{N}$ ,  $P(\alpha + n) = 0$ , impossible car P n'est pas constant donc pas nul. Finalement, P est constant et  $\lambda = 1$ :  $\operatorname{Sp}(\tau) = \{1\}$ .
- 2.  $f: x \mapsto P(x)e^{-x}$  est continue et  $\lim_{x \to +\infty} f(x) = 0$  donc le sup est bien défini. Il est ensuite facile de vérifier que ||P|| est une norme.
- 3. On a

$$\|\tau(P)\| = \sup_{x\geqslant 0} |P(x+1)e^{-x}| = \sup_{x'\geqslant 1} |P(x')e^{-x'}e| \leqslant \sup_{x'\geqslant 0} |P(x')e^{-x'}e| \leqslant e\|P\|$$

4. Utiliser P = X.

# Solution 6.34.

1. Pour x fixé,  $\min(x, \varphi(t)) = \frac{x+\varphi(t)-|x-\varphi(t)|}{2}$  est continue. Donc T(f) est définie. Si  $x \leqslant \varphi(0)$ ,  $T(f)(x) = \int_0^1 x f(t) dt = x \int_0^1 f(t) dt$  et si  $x \geqslant \varphi(1)$ ,  $T(f)(x) = \int_0^1 \varphi(t) f(t) dt = x \int_0^1 f(t) dt$  et si  $\varphi(0) \leqslant x \leqslant \varphi(1)$ , il existe un unique  $t_1 = \varphi^{-1}(x)$  (car  $\varphi$  induit un homeomorphisme de [0,1] dans  $\varphi([0,1])$ ). Si  $t \leqslant t_1$ , on a  $\varphi(t) \leqslant x$ , donc  $\min(x,\varphi(t)) = \varphi(t)$ . Si  $t \geqslant t_1$ , on a  $\min(x,\varphi(t)) = x$ . On a donc

$$T(f)(x) = \int_{0}^{t_{1}} \varphi(t)f(t)dt + \int_{t_{1}}^{1} xf(t)dt$$

$$= \underbrace{\int_{0}^{\varphi^{-1}(x)} \varphi(t)f(t)dt}_{=F_{1}(\varphi^{-1}(x))} + x\underbrace{\int_{\varphi^{-1}(x)}^{1} f(t)dt}_{=F_{2}(\varphi^{-1}(x))}$$

et f et  $\varphi$  étant continues,  $F_1$  et  $F_2$  sont continues.

Donc T(f) continue et T linéaire, c'est un endomorphisme de E.

2. On a

$$|T(f)(x)| \le ||f||_{\infty} \underbrace{\int_{0}^{1} \min(x, \varphi(t)) dt}_{=A(x)}$$

donc

$$||T(f)||_{\infty} \leqslant ||f||_{\infty} ||A||_{\infty}$$

donc T est continue et  $||T|| \le ||A||_{\infty}$ . De plus pour f = 1, on a  $||T|| = ||A||_{\infty}$ .

3. On a

$$A(x) = \int_0^1 \min(x, \varphi(t)) dt = \begin{cases} x & \text{si } x \leq \varphi(0) \\ \int_0^1 \varphi(t) dt & \text{si } x \geq \varphi(1) \end{cases}$$

Dans tous les cas,

$$||A||_{\infty} \leqslant \int_0^1 \varphi(t)dt$$

donc

$$||A||_{\infty} = \int_0^1 \varphi(t)dt$$

# Solution 6.35.

1.  $\varphi$  est une forme linéaire, et on a

$$|\varphi(P)| \leqslant \sum_{k \in \mathbb{N}} \left| \frac{a_k}{2^k} \right| \leqslant 2||P|_{\infty}$$

donc  $\varphi$  est continue et  $\|\|\varphi\|\| \leqslant 2$ . Pour  $p \neq 0$ ,  $|\varphi(P)| < 2\|P\|_{\infty}$ : pour avoir égalité, il faudrait pour tout  $k \in \mathbb{N}$ ,  $a_k = constante \neq 0$  ce qui n'est pas possible. Pour  $P_n = \sum_{k=0}^n X^k$ , on a  $\|P_n\|_{\infty} = 1$  et  $\lim_{n \to +\infty} |\varphi(P_n)| \xrightarrow[n \to +\infty]{} 2$  donc  $\|\|\varphi\|\| = 2$ . De plus,  $\ker(\varphi) = \varphi^{-1}(\{0\})$  est fermé.

2. Soit  $P = \sum_{k \in \mathbb{N}} a_k X^k \in \ker(\varphi)$ . On a  $\varphi(P) = 0$  d'où  $a_0 = -\sum_{k=1}^{+\infty} \frac{a_k}{2^k}$  (et il existe  $N_0 \in \mathbb{N}, \forall n \geqslant N_0, a_n = 0$ ). On a donc

$$P(X) - 1 = (a_0 - 1) + \sum_{k \in \mathbb{N}^*} a_k X^k$$

et si  $||P-1||_{\infty} \leqslant \frac{1}{2}$ , on a

$$\begin{cases} |a_0 - 1| \leqslant \frac{1}{2} \\ \forall k \in \mathbb{N}^*, |a_k| \leqslant \frac{1}{2} \end{cases}$$

et

$$|a_0| = \left| \sum_{k=1}^{+\infty} \frac{a_k}{2^k} \right| \leqslant \sum_{k=1}^{+\infty} \frac{|a_k|}{2^k} \leqslant \sum_{k=1}^{+\infty} \frac{1}{2^{k+1}} = \frac{1}{2}$$

 $Et \frac{1}{2} \leqslant 1 - |a_0| \leqslant |1 - a_0| \leqslant \frac{1}{2}$ .  $Donc |a_0| = \frac{1}{2}$  et  $|1 - a_0| = \frac{1}{2}$ .

$$a_0 = \frac{1}{2}e^{i\theta} \Rightarrow \left|1 - \frac{1}{2}e^{i\theta}\right|^2 = \frac{1}{4}$$

$$\Rightarrow \left(1 - \frac{1}{2}\cos(\theta)\right)^2 + \left(\frac{1}{2}\sin(\theta)\right)^2 = \frac{1}{4}$$

$$\Rightarrow 1 - \cos(\theta) + \frac{1}{4} = \frac{1}{4}$$

$$\Rightarrow \cos(\theta) = 1$$

et donc  $a_0 = \frac{1}{2}$ .

Par ailleurs, on a

$$\frac{1}{2} = \sum_{k=1}^{+\infty} \frac{|a_k|}{2^k} = \sum_{k=1}^{+\infty} \frac{1}{2^{k+1}}$$

Donc pour tout  $k \in \mathbb{N}$ ,  $|a_k| = \frac{1}{2}$ , impossible car  $P \in \mathbb{C}[X]$ , ainsi  $||P - 1||_{\infty} > \frac{1}{2}$ .

3. On définit, pour  $n \ge 1$ ,  $P_n = \frac{1}{2} + \sum_{k=1}^n (-\frac{1}{2} + \varepsilon_n) X^k$  avec  $\varepsilon_n \in \mathbb{R}$  tel que  $P_n \in \ker(\varphi)$ . On a

$$P_n \in \ker(\varphi) \Rightarrow \frac{1}{2} + \sum_{k=1}^n \left( -\frac{1}{2} + \varepsilon_n \right) \frac{1}{2^k} = 0$$
$$\Rightarrow \varepsilon_n = -\frac{1}{2^{n+1}} \times \frac{1}{1 - \frac{1}{2^n}}$$

et donc  $\varepsilon_n \xrightarrow[n \to +\infty]{} 0$  (et  $\varepsilon_n < 0$ ). On a donc  $||P_n - 1||_{\infty} = \frac{1}{2} - \varepsilon_n \xrightarrow[n \to +\infty]{} \frac{1}{2}$ . Donc  $d(1, \ker(\varphi)) = \frac{1}{2}$  et cette distance n'est pas atteinte.

**Solution 6.36.** Prouvons d'abord l'existence. Soit  $M \in \mathbb{R}^n$ , on définit  $r(M) = \sup\{\|M - A\| \mid A \in K\}$  et  $\varphi \colon A \mapsto \|M - A\|$  est continue sur K compact donc le sup est en fait un max. On a notamment  $r(M) = \{R > 0 \mid K \subset B(M, R)\}$ . Soit

$$r: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$$

$$M \mapsto r(M)$$

Soit  $(M, M') \in (\mathbb{R}^n)^2$ . Pour tout  $A \in K$ , on a

$$||M - A|| \le ||M - M'|| + ||M' - A|| \le ||M - M'|| + r(M')$$

En particulier, on a

$$r(M) \leqslant ||M - M'|| + r(M')$$

et en échangeant M et M', on a  $|r(M) - r(M')| \leq \|M - M'\|$ . Donc r est 1-lipschitzienne donc continue. Soit  $A_0 \in K$ ,  $R(M) \geq \|M - A_0\| \geq \|M\| - \|A_0\| \xrightarrow{\|M\| \to +\infty} +\infty$ . Donc il existe  $M_0 \in \mathbb{R}^n$  tel que  $r(M_0) = \min_{M \in \mathbb{R}^n} r(M) = r_0$ , d'où l'existence d'une boule fermée de rayon minimal.

Pour l'unicité, soit  $(M_1, M_2) \in (\mathbb{R}^n)^2$  tel que  $r(M_1) = r(M_2) = r_0$ . On suppose que  $||M_1 - M_2|| = \varepsilon > 0$ . Soit  $M_3$  le milieu de  $[M_1M_2]$ . On a  $K \subset B_{M_1,r_0} \cap B_{M_2,r_0}$ . On prend  $r^2 + \left(\frac{\varepsilon}{2}\right)^2 = r_0^2$  d'où

$$r = \sqrt{r_0^2 - \frac{\varepsilon^2}{4}} < r_0$$

Soit  $M \in B(M_1, r_0) \cap B(M_2, r_0)$ , on a

$$||M - M_3||^2 = \frac{1}{4} (||M - M_1 + M - M_2||^2)$$

$$= \frac{1}{4} (2||M - M_1||^2 + 2||M - M_2||^1 - \underbrace{||M_1 - M_2||^2}_{=\varepsilon^2})$$

$$\leqslant \frac{1}{4} (2r_0^2 + 2r_0^2 - \varepsilon^2)$$

$$\leqslant r_0^2 - \frac{\varepsilon^2}{4} = r^2$$

Donc  $B_1 \cap B_2 \subset \overline{B(M_3,r)}$  d'où  $K \subset \overline{B(M_3,r)}$ , ce qui est absurde car  $r < r_0$ . Donc  $M_1 = M_2$ .

**Solution 6.37.**  $\varphi$  est évidemment définie et linéaire. Soit  $f \in \mathcal{C}^0([0,1],\mathbb{R})$ .

$$\begin{aligned} |\varphi(f)| &= \left| \int_0^{\frac{1}{2}} f - \int_{\frac{1}{2}}^1 f \right| \\ &\leqslant \left| \int_0^{\frac{1}{2}} f \right| + \left| \int_{\frac{1}{2}}^1 f \right| \\ &\leqslant \int_0^{\frac{1}{2}} |f| + \int_{\frac{1}{2}}^1 |f| \\ &\leqslant \int_0^1 ||f||_{\infty} = ||f||_{\infty} \end{aligned}$$

$$f_n(t) = \begin{cases} 1 & \text{si } t \in [0, \frac{1}{2} - \frac{1}{n}] \\ (\frac{1}{2} - t)n & \text{si } t \in [\frac{1}{2} - \frac{1}{n}, \frac{1}{2} + \frac{1}{n}] \\ -1 & \text{si } t \in [\frac{1}{2} + \frac{1}{n}, 1] \end{cases}$$

On a bien  $||f_n||_{\infty} = 1$ .

#### Solution 6.38.

- 1. Non car on applique l'application trace.
- 2. On a le résultat par récurrence.
- 3. On a

$$(n+1)||v^n|| = ||u \circ v^n \circ v - v^n \circ v \circ r|| \leqslant 2||u|| ||v|| ||v^n||$$

Si pour tout  $n \in \mathbb{N}$ , on a  $v^n = 0$ , alors pour tout  $n \in \mathbb{N}$ ,

$$n + 1 \leq 2||u|| ||v||$$

ce qui est impossible. Donc il existe  $n \in \mathbb{N}^*$  tel que  $v^n = 0$ . Alors  $u \circ v^n - v^n \circ u = nv^{n-1} = 0$  donc  $v^{n-1} = 0$  et de proche en proche v = 0: contradiction.

4. Pour tout  $P \in \mathbb{R}[X]$ ,

$$(D \circ T - T \circ D)(P) = (XP)' - XP' = P$$

donc  $D \circ T - T \circ D = id$ . D'après ce qui précède, T et D ne peuvent pas être continus simultanément.

#### Solution 6.39.

1.  $\sum_{k\geqslant 0} (A-I_n)^k$  converge absolument car  $||A-I_n||^k \leqslant \alpha_k$  et  $\alpha <$ . Si AX = 0,  $||(A-I_n)X|| = ||X|| \leqslant \alpha ||X||$  donc ||X|| = 0 et X = 0 donc  $A \in GL_n(\mathbb{C})$ , idem pour B. On a alors

$$A\sum_{k=0}^{+\infty} (I_n - A)^k = ((A - I_n) + I_n)\sum_{k=0}^{+\infty} (I_n - A)^k = I_n$$

par téléscopage. Donc

$$A^{-1} = \sum_{k=0}^{+\infty} (I_n - A)^k$$

et

$$|||A^{-1}||| \le \sum_{k=0}^{+\infty} \alpha^k = \frac{1}{1-\alpha}$$

et de même pour B. On écrit alors

$$ABA^{-1}B^{-1} - I_n = (AB - BA)A^{-1}B^{-1} = ((A - I_n)(B - I_n) - (B - I_n)(A - I_n))A^{-1}B^{-1}$$

d'où

$$|||ABA^{-1}B^{-1} - I_n||| \le \frac{2|||A - I_n||| |||B - I_n|||}{(1 - \alpha)(1 - \beta)}$$

- 2. On prend  $\alpha = \beta = \frac{1}{4}$ .
- 3. Pour tout  $M \in G$ , il existe r > 0 tel que  $B(M,r) \cap G = \{M\}$ . Montrons que G est discret si et seulement si  $I_n$  est isolé. En effet, si  $I_n$  est isolé, il existe  $r_0 > 0$  tel que  $B(I_n, r_0) \cap G = \{I_n\}$ . Soit  $M \in G$ , alors pour tout  $M' \in G$ ,  $M M' = M(I_n M^{-1}M')$  d'où  $I_n M^{-1}M' = M^{-1}(M M')$ . Si

$$||M - M'|| < \frac{r_0}{||M^{-1}||}$$

on a  $||I_n - M^{-1}M'|| < r_0$  et donc M' = M et M est isolé. Ainsi G est isolé. La réciproque est évidente.

C est dans le commutant si et seulement si C commute avec A et B si et seulement si

$$\begin{cases} ACA^{-1}C^{-1} = I_n \\ BCB^{-1}C^{-1} = I_n \end{cases}$$

Notons maintenant que

$$\overline{B_{\|\cdot\|}(I_n,\frac{1}{4})}\cap G=\mathcal{A}$$

est fini. En effet, si cet ensemble était infini, il existerait  $(M_p)_{p\in\mathbb{N}}$  une suite injective dans  $\mathcal{A}$ . La suite étant bornée, on peut extraite  $(M_{\sigma(p)})_{p\in\mathbb{N}}$  qui converge et alors pour tout  $p\in I_n$ 

$$\underbrace{M_{\sigma(p)}M_{\sigma(p+1)}^{-1}}_{\stackrel{pto+\infty}{\longrightarrow}I_n} \in G \setminus \{I_n\}$$

ce qui est impossible car  $I_n$  est isolé.

Comme  $A \in \mathcal{A} \setminus \{I_n\}$ , il existe  $C \in \mathcal{A} \setminus \{I_n\}$  telle que  $||C - I_n||$  soit minimale et  $||C - I_n|| \leq \frac{1}{4}$ . D'après la question 2 on a

$$|||ACA^{-1}C^{-1} - I_n||| < |||C - I_n|||$$

et même chose pour B. Donc nécessairement,  $ACA^{-1}C^{-1} = I_n$  et de même pour B. Ainsi, C commute avec toutes les matrices de G.

# Solution 6.40.

1.  $\mathbb{C}_{n-1}[A]$  est un sous-espace vectoriel de dimension finie donc c'est un fermé. Par division euclidienne par  $\chi_A$ , d'après le théorème de Cayley-Hamilton,  $\mathbb{C}[A] = \mathbb{C}_{n-1}[A]$ . Comme

$$\exp(A) = \lim_{n \to +\infty} \sum_{k=0}^{n} \frac{A^{k}}{k!}$$

 $\exp(A) \in \mathbb{C}[A] = \mathbb{C}_{n-1}[A].$ 

2. Si A est diagonalisable, il existe  $P \in GL_n(\mathbb{C})$  tel que

$$A = P^{-1} \operatorname{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n) P$$

et donc

$$\exp(A) = P^{-1} \operatorname{diag}(e^{\lambda_1}, \dots, e^{\lambda_n}) P$$

 $et \exp(A)$  est diagonalisable.

 $Si \exp(A)$  est diagonalisable, on utilise la décomposition de Dunford : A = D + N avec DN = ND, D diagonalisable et N nilpotente. On a donc

$$\exp(A) = \exp(D) \underbrace{\exp(N)}_{=\sum_{k=0}^{n-1} \frac{N^k}{k!}} = \exp(D) + \exp(D) \left( \sum_{k=1}^{n-1} \frac{N^k}{k!} \right) = \exp(D) + N'$$

avec N' nilpotente et  $\exp(D)$  est diagonalisable d'après le sens direct. N' commute avec  $\exp(D)$ . Par unicité de la décomposition de Dunford,  $\exp(A)$  étant diagonalisable, on a N' = 0. Comme  $\exp(D)$  est inversible,

$$N \times \sum_{k=1}^{n-1} \frac{N^{k-1}}{k!} = 0$$

avec N'' nilpotente.  $I_n + N''$  est donc inversible et ainsi N = 0 et A est diagonalisable.

3. D'après ce qui précède,  $\exp(A) = I_n$  est diagonalisable et

$$\operatorname{Sp}_{\mathbb{C}}(\exp(A)) = \{e^{\lambda} \mid \lambda \in \operatorname{Sp}_{\lambda}(\mathbb{C})\} = \{I_n\}$$

 $Donc \operatorname{Sp}_{\mathbb{C}}(A) \subset 2i\pi \mathbb{Z}.$ 

Réciproquement, si A est diagonalisable avec  $\operatorname{Sp}(A) \subset 2i\pi\mathbb{Z}$ , en diagonalisant, on a bien  $\exp(A) = I_n$ .

4. Sur  $\mathbb{R}$ , si A est diagonalisable,  $\exp(A)$  l'est aussi. Cependant, la réciproque n'est pas vrai, par exemple

$$M = \begin{pmatrix} 2i\pi & 0 \\ 0 & -2i\pi \end{pmatrix} \text{ semblable à } \begin{pmatrix} 0 & -4\pi^2 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = A$$

On a  $\chi_M = X^2 + 4\pi^2$ ,  $\exp(A) = I_2$  et A n'est pas diagonalisable sur  $\mathbb{C}$ .

### Solution 6.41.

1. On 
$$a \ln(1-x) = P(x) + x^2 O(1)$$
 et  $\exp(y) = Q(y) + y^n O(1)$  d'où

$$\exp(\ln(1+x)) = 1 + x = Q(\ln(1+x)) + \underbrace{\ln(1+x)^n O(1)}_{O(x^n)}$$

alors  $1 + x = Q(P(x) + O(x^n)) + O(x^n) = Q(P(x)) + O(x^n)$ . Soit  $B(X) = Q(P(X)) + O(x^n) \in \mathbb{R}[X]$ , on a  $\frac{B(x)}{x^n} = O(1)$  donc  $X^n \mid B$  et

$$Q(P(X)) = 1 + X + B(X) = 1 + X + X^{n}A(X)$$

2. On a  $N^n = 0$  donc P(N) est aussi nilpotente et on a

$$\exp(P(N)) = \sum_{k=0}^{n-1} \frac{P(N)^k}{k!} = Q(P(N)) = I_n + N + 0$$

3. Soit  $M \in GL_n(\mathbb{C})$  et sa décomposition de Dunford : M = D + N avec D diagonalisable, N nilpotente et DN = ND. On a  $Sp(D) = Sp(M) \subset \mathbb{C}^*$  et on écrit

$$M = D\left(I_n + \underbrace{D^{-1}N}_{nilpotente}\right)$$

$$= \exp(P(D^{-1}N))$$

 $si\ D = P_1\operatorname{diag}(\lambda_1,\ldots,\lambda_n)P_1^{-1}$ , pour tout  $k \in \{1,\ldots,n\}$  il existe  $\mu_k \in \mathbb{C}$  tel que  $\lambda_k = \exp(\mu_k)$  (car exp est surjectif sur  $\mathbb{C}^*$ ). Alors

$$D = \exp(P_1 \operatorname{diag}(\mu_1, \dots, \mu_n) P_1^{-1}) \in \mathbb{C}[D]$$

puis

$$M = \exp\left(P_1 \operatorname{diag}(\mu_1, \dots, \mu_n) P_1^{-1}\right) \exp\left(P(D^{-1}N)\right)$$
$$= \exp\left(P_1 \operatorname{diag}(\mu_1, \dots, \mu_n) P_1^{-1} + P(D^{-1}N)\right)$$

car les matrices commutent.

Donc exp est surjective.

Solution 6.42. On 
$$a \ A \subset \overline{A}$$
,  $0 = \lim_{n \to +\infty} (\frac{2}{n})^{2n} \in \overline{A}$  et  $e = \lim_{n \to +\infty} (1 + \frac{1}{n})^{n+1} \in \overline{A}$ .

Si 
$$n \geqslant 2$$
 et  $p \geqslant 2$ ,  $(\frac{1}{n} + \frac{1}{p})^{n+p} \leqslant 1$ . Donc si  $(\frac{1}{n} + \frac{1}{p})^{n+p} \geqslant 1$ , alors  $n = 1$  ou  $p = 1$ .

 $Si \ x > e, \ \grave{a} \ partir \ d'un \ certain \ rang, \ on \ a \ (1+\frac{1}{n})^{n+1} \leqslant \frac{e+x}{2} \ et \ si \ x \notin A, \ x \notin \overline{A}. \ Si \ 1 \leqslant x < e,$   $\grave{a} \ partir \ d'un \ certain \ rang, \ on \ a \ (1+\frac{1}{n})^{n+1} > x \ donc \ si \ x \notin A, \ x \notin \overline{A}.$ 

Soit x < 1, si  $n \ge 2$  et  $p \ge 3$  ou  $n \ge 3$  et  $p \ge 2$ , on a  $\frac{1}{n} + \frac{1}{p} \leqslant \frac{5}{6}$  et

$$\left(\frac{1}{n} + \frac{1}{p}\right)^{n+p} = \exp\left((n+p)\ln\left(\frac{1}{n} + \frac{1}{p}\right)\right)$$

$$\leqslant \exp\left((n+p)\ln\left(\frac{5}{6}\right)\right)$$

$$\leqslant \max\left(\underbrace{\left(\frac{5}{6}\right)^n}_{n \to +\infty}, \underbrace{\left(\frac{5}{6}\right)^p}_{p \to +\infty}\right)$$

Il existe  $N_0$  tel que pour tout  $n \geqslant N_0$ ,  $(\frac{5}{6})^n \leqslant \frac{x}{2}$ . Si n ou p est plus grand que  $N_0$ , on a donc

$$\left(\frac{1}{n} + \frac{1}{p}\right)^{n+p} \leqslant \frac{x}{2}$$

Donc il n'y a qu'un nombre fini d'éléments de A plus grand que  $\frac{x}{2}$ . Ainsi,

$$\overline{A} = A \cup \{e, 0\}$$

Solution 6.43. On note

$$\mathbb{V} = \bigcup_{m \geqslant 1} \mathbb{U}_m = \left\{ e^{\frac{2ik\pi}{m}} \mid m \geqslant 1, k \in \{0, \dots, m-1\} \right\}$$

Soit  $M \in H$ .  $X^m - 1$  est scindé à racines simples sur  $\mathbb{C}$  donc M est diagonalisable sur  $\mathbb{C}$  avec ses valeurs propres dans  $\mathbb{V}$ . Réciproquement, si M est diagonalisable sur  $\mathbb{C}$  et  $\mathrm{Sp}_{\mathbb{C}}(M) \subset \mathbb{V}$ . Alors pour tout  $\lambda \in \mathrm{Sp}_{\mathbb{C}}(M)$ ,  $\exists m_{\lambda} \in \mathbb{N}^*, \lambda \in \mathbb{U}_{m_{\lambda}}$  et soit  $m = \mathrm{ppcm}_{\lambda \in \mathrm{Sp}_{\mathbb{C}}(M)}(m_{\lambda})$ . Alors  $M^m = I_n$ .

Soit  $A \in \overline{H}$ , il existe  $(M_p)_{p \in \mathbb{N}} \in H^{\mathbb{N}}$  telle que  $\lim_{p \to +\infty} M_p = A$ . Comme le polynôme caractéristique est une fonction continue des coefficients, pour tout  $\lambda \in \operatorname{Sp}_{\mathbb{C}}(A)$ , on a

$$\lim_{p \to +\infty} \chi_{M_p}(\lambda) = \chi_A(\lambda) = 0$$

Or

$$|\chi_{M_p}(\lambda)| = |\lambda - \lambda_{1,p}| \dots |\lambda - \lambda_{n,p}| \geqslant d(\lambda, \mathbb{U})^n$$

avec  $\lambda_{i,p} \in \mathbb{V}$  pour tout  $i \in \{1, \ldots, n\}$ . Donc  $d(\lambda, \mathbb{U}) = 0$  et comme  $\mathbb{U}$  est fermé,  $\lambda \in \mathbb{U}$ .

Réciproquement, soit  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  tel que  $\operatorname{Sp}_{\mathbb{C}}(A) \subset \mathbb{U}$ . Soit

$$\left\{e^{\mathrm{i}\theta_1},\ldots,e^{\mathrm{i}\theta_r}\right\}$$

les valeurs propres distinctes de A de multiplicités  $m_1, \ldots, m_r$ . Il existe  $Q \in GL_n(\mathbb{C})$  tel que

$$A = Q \operatorname{diag}(\underbrace{e^{i\theta_1}, \dots, e^{i\theta_1}}_{m_1 \text{ fois}}, \dots, \underbrace{e^{i\theta_r}, \dots, e^{i\theta_r}}_{m_r \text{ fois}})Q^{-1}$$

 $On \ a$ 

$$\theta = \lim_{k \to +\infty} \frac{2\pi}{k} \lfloor k \frac{\theta}{2\pi} \rfloor$$

donc on peut former, pour  $p \in \mathbb{N}^*$ ,

$$A = Q \operatorname{diag}(\underbrace{e^{i\theta_{1,p}}, \dots, e^{i\theta_{1,p}}}_{m_1 \text{ fois}}, \dots, \underbrace{e^{i\theta_{r,p}}, \dots, e^{i\theta_{r,p}}}_{m_r \text{ fois}})Q^{-1}$$

avec  $\theta_{i,p} = \frac{2\pi}{p} \lfloor p \frac{\theta_j}{2\pi} \rfloor + \frac{2j\pi}{p}$ . Pour p suffisamment gand, les  $(\theta_{j,p})$  sont deux à deux distincts donc  $A_p$  est diagonalisable et  $A_p \in H$ , et donc  $A \in \overline{H}$ .

# Solution 6.44.

- On a l'inégalité triangulaire et l'homogénéité. On a cependant N<sub>a</sub>(X<sup>k</sup>) = |a<sub>k</sub>| et pour tout k ∈ N, X<sup>k</sup> ≠ 0. Donc N<sub>a</sub> est une norme implique que a ne s'annule pas sur N. Réciproquement, si pour tout k ∈ N, a<sub>k</sub> ≠ 0, si P ≠ 0, il existe k ∈ N avec p<sub>k</sub> et donc N<sub>a</sub>(P) > 0. Donc N<sub>a</sub> est une norme si et seulement si pour tout k ∈ N, a<sub>k</sub> ≠ 0.
- 2. Si  $N_a$  et  $N_b$  sont équivalentes, alors il existe  $(\alpha, \beta) \in (\mathbb{R}_+^*)^2$  tel que pour tout  $k \in \mathbb{N}$ ,

$$\beta N_b(X^k) \leqslant N_a(X^k) \leqslant \alpha N_b(X^k)$$

d'où

$$\beta|b_k| \leqslant N_a(X^k) \leqslant \alpha|b_k|$$

Donc a = O(b) et b = O(a).

Réciproquement, si a = O(b) et b = O(a), alors on a l'inégalité précédente sur les  $a_k$  et  $b_k$ , d'où

$$\beta \sum_{k=0}^{+\infty} |p_k b_k| \leqslant \sum_{k=0}^{+\infty} |p_k a_k| \leqslant \alpha \sum_{k=0}^{+\infty} |p_k b_k|$$

et donc pour tout  $P \in \mathbb{C}[X]$ 

$$\beta N_b(P) \leqslant N_a(P) \leqslant \alpha N_b(P)$$

et  $N_a$  et  $N_b$  sont équivalentes.

3.  $\Delta$  est continue pour  $N_a$  si et seulement s'il existe  $c \geqslant 0$  tel que pour tout  $P \in \mathbb{C}[X]$ ,  $N_a(\Delta P) \leqslant CN_a(P)$ . Si  $\Delta$  est continue alors il existe  $c \geqslant 0$  tel que  $N_a(kX^k) \leqslant cN_a(X^k)$  alors pour tout  $k \in \mathbb{N}^*$ ,

$$|ka_{k-1}| \leqslant c|a_k| \tag{6.1}$$

Réciproquement, si on a (6.1), pour tout  $P \in \mathbb{C}[X] = N_a(\Delta P) \leqslant cN_a(P)$ . Pour tout  $k \in \mathbb{N}$ ,  $a_k = k!$ , (6.1) est vérifiée pour c = 1. Si  $b_k = 1$  pour tout  $k \in \mathbb{N}$ , (6.1) n'est pas vérifiée donc  $\Delta$  n'est pas continue pour  $N_b$ .

### Solution 6.45.

1. On a d(x,A)=0 si et seulement si  $\inf_{a\in A}\|x-a\|=0$  si et seulement si  $\varepsilon>0, \exists a\in A: \|x-a\|<\varepsilon$  si et seulement si  $x\in\overline{A}$ .

On a  $A \subset \overline{A}$  donc  $d(x, \overline{A}) \leq d(x, A)$ . Soit  $\varepsilon > 0$ , il existe  $a' \in \overline{A}$  tel que  $||x - a'|| < d(x, \overline{A}) + \varepsilon$  et il existe  $a \in A$  tel que  $||a - a'|| < \varepsilon$ . Ainsi,

$$d(x, A) \le ||x - a|| \le d(x, \overline{A}) + 2\varepsilon$$

Ceci calant pour tout  $\varepsilon > 0$ , on a  $d(x, A) \leq d(x, \overline{A})$  et donc on a égalité.

2.  $A \times B \subset \overline{A} \times \overline{B}$  donc  $d(A, B) \geqslant d(\overline{A}, \overline{B})$ . De plus, pour tout  $\varepsilon > 0$ , il existe  $(a', b') \in \overline{A} \times \overline{B}$  tel que  $||a' - b'|| < d(\overline{A}, \overline{B}) + \varepsilon$  et il existe  $(a, b) \in A \times B$  tel que  $||a - a'|| < \varepsilon$  et  $||b - b'|| \varepsilon$ . En utilisant l'inégalité triangulaire, on a donc

$$d(A, B) \le ||a - b|| < d(\overline{A}, \overline{B}) + 3\varepsilon$$

Ceci valant pour tout  $\varepsilon > 0$ , on a bien l'égalité.

Solution 6.46.  $\varphi_{x_0}$  est une forme linéaire. Elle est continue si et seulement C > 0 tel que pour tout  $P \in \mathbb{C}[X]$ ,

$$|P(x_0)| \leqslant C||P||_{\infty}$$

Si 
$$P = \sum_{k=0}^{n} a_k X^k$$
, on a

$$|P(x_0)| \le ||P||_{\infty} \sum_{k=0}^{n} |x_0|^k$$

$$Si |x_0| < 1$$
, on a

$$|P(x_0)| \le ||P||_{\infty} \frac{1}{1 - |x_0|}$$

donc  $\varphi_{x_0}$  est continue et si  $x_0 = |x_0|e^{i\theta_0}$ , soit  $n \in \mathbb{N}$  et  $P_n = \sum_{k=0}^n e^{-ik\theta_0} X^k$ , on  $a \|P_n\|_{\infty} = 1$  et

$$|\varphi_{x_0}(P_n)| = \sum_{k=0}^n |x_0|^k \xrightarrow[n \to +\infty]{} \frac{1}{1 - |x_0|}$$

 $donc \| \varphi_{x_0} \| = \frac{1}{1 - |x_0|}.$ 

$$Si |x_0| \geqslant 1$$
,

$$|\varphi_{x_0}(P_n)| = \sum_{k=0}^n |x_0|^k \xrightarrow[n \to +\infty]{} +\infty$$

donc  $\varphi_{x_0}$  n'est pas continue.

**Solution 6.47.** Pour le sens indirect, soit  $\lambda \in \operatorname{Sp}_{\mathbb{C}}(M)$ . Pour tout  $p \in \mathbb{N}$ ,  $\lambda \in \operatorname{Sp}_{\mathbb{C}}(M_p)$  donc  $\det(M_p - \lambda I_n) = 0$ . Par continuité du déterminant, on a  $0 = \det(M_p - \lambda I_n) \xrightarrow[p \to +\infty]{} \det(-\lambda I_n)$ . Donc  $\lambda = 0$  et  $\operatorname{Sp}_{\mathbb{C}}(M) = \{0\}$  donc M est nilpotente.

Pour le sens direct, soit  $u \in \mathcal{L}(\mathbb{C}^n)$  canoniquement associée à M. On trigonalise u sur une base  $\mathcal{B} = (\varepsilon_1, \dots, \varepsilon_n)$  avec  $u(\varepsilon_1) = 0, u(\varepsilon_2) = a_{1,2}\varepsilon_1, \dots, u(\varepsilon_n) = a_{1,n}\varepsilon_1 + \dots + a_{n-1,n}\varepsilon_{n-1}$ . Posons pour  $i \in \{1, \dots, n\}$ ,  $\varepsilon_{i,p} = \frac{\varepsilon_i}{p^{i-1}}$ . On pose  $\mathcal{B}_p = (\varepsilon_{1,p}, \dots, \varepsilon_{n,p})$  et  $M_p = \operatorname{mat}_{B_p}(u)$ , semblable à M et  $M_p \xrightarrow[p \to +\infty]{} 0$  car  $\|M_p\| \leqslant \frac{1}{p} \|M_1\|$ .

**Solution 6.48.** On pose  $u \in \mathcal{L}(\mathbb{C}^n)$  canoniquement associée à M.

Pour le sens indirect, si M n'est pas diagonalisable, il existe une base  $B = (\varepsilon_1, \dots, \varepsilon_n)$  de  $\mathbb{C}^n$  telle que

$$mat_{\mathcal{B}}(u) = D + N$$

où D est diagonale et N est nilpotente (décomposition de Dunford). En reprenant les bases  $\mathcal{B}_p$  définies à l'exercice précédent, on a

$$\operatorname{mat}_{\mathcal{B}_p}(u) = D + N_p \xrightarrow[p \to +\infty]{} D$$

 $Si D \in S_M$ , alors M est diagonalisable ce qui est exclu par hypothèse. Donc  $S_M$  n'est pas fermé.

Pour le sens direct, si M est diagonalisable, soit  $(M_p)_{p\in\mathbb{N}}\in (S_M)^{\mathbb{N}}$  avec  $M_p\xrightarrow[p\to+\infty]{}M'$ . Soit  $\lambda\in\mathbb{C}$ . On a  $\chi_{M_p}(\lambda)=\det(\lambda I_n-M_p)=\chi_M(\lambda)$  car M et  $M_p$  sont semblables. Par continuité du déterminant, on a  $\chi_{M'}(\lambda)=\chi_M(\lambda)$ , donc  $\chi_{M'}=\chi_M$ . De plus,  $A\mapsto \Pi_M(A)$  (polynôme minimal) est continue sur  $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  et pour tout  $p\in\mathbb{N}$ , on a  $\Pi_M(M_p)=0$  donc  $\Pi_M(M')=0$ . M' est donc annulée

par  $\Pi_M$ , donc M' est diagonalisable et comme  $\chi_M = \chi_{M'}$ , M et M' ont les mêmes valeurs propres avec les mêmes multiplicités. Donc  $M' \in S_M$ .

Remarque 6.9. Le polynôme caractéristique est une fonction continue de la matrice, mais c'est faux pour le polynôme minimal, par exemple pour

$$M_p = \begin{pmatrix} \frac{1}{p} & 0\\ 0 & \frac{2}{p} \end{pmatrix}$$

On a  $M_p \xrightarrow[p \to +\infty]{} 0$  et  $\Pi_{M_p} = (X - \frac{1}{p})(X - \frac{2}{p}) \xrightarrow[p \to +\infty]{} X^2 \neq X = \Pi_{M_\infty}$  donc  $\lim_{p \to +\infty} \Pi_{M_p} \neq \prod_{\substack{\lim \\ p \to +\infty}} M_p$ .

Solution 6.49. On note  $A_h = \{ |\varphi(x) - \varphi(y)| \mid (x, y) \in I^2 \text{ et } |x - y| \leqslant h \}.$ 

- 1.  $\omega_{\varphi}$  est bien défini car  $|\varphi(x) \varphi(y)| \leq 2||\varphi||_{\infty}$ ). Si  $0 < h \leq h'$ , alors  $A_h \subset A_{h'}$  donc  $\sup(A_h) \leq \sup(A_{h'})$  donc  $\omega_{\varphi}(h) \leq \omega_{\varphi}(h')$ .
- 2. Soit  $(h, h') \in (\mathbb{R}_+^*)^2$ , soit  $(x, y) \in I^2$  tel que  $|x y| \leq h + h'$  (où on peut supposer que  $x \leq y$ ).
  - Si  $y \in [x, x + h]$ , alors  $|x y| \le h$  donc  $|\varphi(x) \varphi(y)| \le \omega_{\varphi}(h) \le \omega_{\varphi}(h) + \omega_{\varphi}(h')$
  - $Si \ y \in [x+h, x+h+h'], \ |\varphi(x)-\varphi(y)| \leqslant |\varphi(x)-\varphi(x+h)| + |\varphi(x+h)-\varphi(y)| \leqslant \omega_{\varphi}(h) + \omega_{\varphi}(h') \ car \ |x-(x+h)| \leqslant h \ et \ |x+h-y| \leqslant h'.$

Donc  $\omega_{\varphi}(h+h') \leqslant \omega_{\varphi}(h) + \omega_{\varphi}(h')$ .

3. Par récurrence sur  $n \in \mathbb{N}$ , on a  $\omega_{\varphi}(nh) = n\omega_{\varphi}(h)$ . Si  $\lambda \in \mathbb{R}_{+}^{*}$ , on a  $\lambda h \leqslant (\lfloor \lambda \rfloor + 1)h$  et par croissance et ce qui précède, on a

$$\omega_{\varphi}(\lambda h) \leqslant (\lfloor \lambda \rfloor + 1)\omega_{\varphi}(h) \leqslant (\lambda + 1)\omega_{\varphi}(h)$$

- 4. Soit  $\varepsilon > 0$ .  $\varphi$  étant uniformément continue, il existe  $\alpha > 0$  tel que pour tout  $(x,y) \in I^2$ , si  $|x y|\alpha$  on a  $|\varphi(x) \varphi(y)| \le \varepsilon$  et on a pour  $h \le \alpha$ ,  $\omega_{\varphi}(h) \le \varepsilon$  d'où  $\lim_{h \to 0} \omega_{\varphi}(h) = 0$ . Soit alors  $h_0 > 0$  fixé et h > 0,
  - $si h_0 \leqslant h$ , on  $a 0 \leqslant \omega_{\varphi}(h) \omega_{\varphi}(h_0) \leqslant \omega_{\varphi}(h h_0)$ .
  - $si h \leqslant h_0$ , on  $a 0 \leqslant \omega_{\varphi}(h_0) \omega_{\varphi}(h) \leqslant \omega_{\varphi}(h_0 h)$ .

Dans tous les cas, on a  $|\omega_{\varphi}(h) - \omega_{\varphi}(h_0)| \leq \omega_{\varphi}(|h_0 - h|)$ . Donc on a bien  $\lim_{h \to h_0} \omega_{\varphi}(h) = \omega_{\varphi}(h_0)$ . Donc  $\omega_{\varphi}$  est continue (et même uniformément).

Solution 6.50. G est borné car si  $M \in G$ ,  $||M||| \leq ||I_n||| + \mu = 1 + \mu$ . Montrons donc que si  $G_0$  est un sous-groupe borné de  $GL_n(\mathbb{C})$ , alors les valeurs propres de ses éléments sont de module 1, et ceux-ci sont diagonalisables.

 $En\ effet,\ soit\ M\in G\ et\ \lambda\in \operatorname{Sp}(M),\ soit\ X\ un\ vecteur\ propre\ associ\'e.\ On\ a\ \|MX\|=|\lambda|\|X\|\leqslant \|M\|\|X\|\ donc\ |\lambda|\leqslant \|M\|\|\leqslant \sup_{M\in G}\|M\|.\ Pour\ tout\ k\in \mathbb{Z},\ M^k\in G\ et\ \lambda^k\in \operatorname{Sp}(M^k),\ donc\ si\ |\lambda|>1,\ on\ a\lim_{k\to +\infty}|\lambda|^k=+\infty,\ et\ si\ |\lambda|^\lambda<1,\ on\ a\lim_{k\to -\infty}|\lambda|^k=+\infty.\ Comme\ G\ est\ born\'e,\ |\lambda|=1.$ 

On utilise ensuite la décomposition de Dunford pour M: M=D+N avec DN=ND, D diagonalisable et N nilpotente. Grâce au binôme de Newton, pour  $k\geqslant r$  p\*r est l'indice de nilpotence de N, on a

$$M^k = \sum_{p=0}^k \binom{k}{p} N^p D^{k-p} = \underbrace{D^k}_{born\acute{e}} + kND + \sum_{p=2}^{r-1} \underbrace{\binom{k}{p}}_{\substack{N^p \ born\acute{e} \ car \ \mathrm{Sp}(D) \subset \mathbb{U}}} N^p \underbrace{D^{k-p}}_{born\acute{e} \ car \ \mathrm{Sp}(D) \subset \mathbb{U}}$$

Donc

$$M^k \underset{k \to +\infty}{\sim} \underbrace{\frac{k^{r-1}}{(r-1)!} \underbrace{N^{r-1}}_{\neq 0} D^{k-r+1}}_{non\ horn \ is\ N \neq 0}$$

Donc N = 0 et M = D est diagonalisable.

Revenons donc à l'exercice. Soit  $M \in G$  et  $\lambda = e^{i\theta} \in \operatorname{Sp}(M)$  avec  $\theta \in ]-\pi, pi]$ . Si X est un vecteur propre associé à  $\lambda$ , on a

$$(\lambda - 1)||X|| = ||(M - I_n)X|| \le \mu ||X||$$

 $donc |\lambda - 1| = 2 |\underbrace{\sin(\frac{\theta}{2})}_{\geqslant 0}| \leqslant \mu. \ Donc \ \theta \in [-\theta_0, \theta_0] \ où \ \theta_0 = \arcsin(\frac{\mu}{2}) \in [0, \pi[.$ 

 $Si \ \frac{\theta}{\pi} \notin \mathbb{Q}, \ e^{\mathrm{i}k\pi} \in \mathrm{Sp}(M^k), \ |e^{\mathrm{i}k\theta}-1| \leqslant \mu. \ Alors \ \{k\theta+2l\pi \ \big| \ (k,l) \in \mathbb{Z}^2\} \ est \ un \ sous-groupe \ de \\ (\mathbb{R},+) \ non \ monogène \ et \ donc \ dense, \ et \ alors \ (e^{\mathrm{i}k\theta})_{k\in\mathbb{Z}} \ est \ dense \ dans \ \mathbb{U}, \ donc \ il \ existe \ k_0 \in \mathbb{Z} \ tel \ que \\ |e^{\mathrm{i}k_0\theta}+1| = |2-(1-e^{\mathrm{i}k_0\theta_0})| < 2-\mu, \ ce \ qui \ est \ impossible \ car \ |2-(1-e^{\mathrm{i}k_0\theta})| \geqslant 2-|1-e^{\mathrm{i}k_0\theta_0}| \geqslant 2-\mu.$ 

Ainsi,  $\frac{\theta}{\pi} \in \mathbb{Q}$  et il existe  $m \in \mathbb{N}^*$  tel que  $\lambda = e^{i\theta} \in \mathbb{U}_m$ . Ce n'est pas forcément le même m pour tout les M dans G. Notons alors pour

$$\lambda \in \bigcup_{M \in G} \operatorname{Sp}(M) = \mathcal{A}$$

 $\omega(\lambda)$  l'ordre (multiplicatif) de  $\lambda$  dans  $\mathbb{U}$ .

 $Si\ \omega(\lambda) = m,\ on\ a\ gr(\lambda) = \mathbb{U}_m\ donc\ il\ existe\ k \in \mathbb{Z}\ tel\ que\ \lambda^k = e^{\frac{2i\pi}{m}} \in \mathcal{A}\ (car\ \lambda^k \in \mathbb{Sp}(M^k)).$  Supposons que  $\{\omega(\lambda)\ |\ \lambda \in \mathcal{A}\}\ non\ borné.$  Alors il existe  $(m_k)_{k\in\mathbb{N}}\ tel\ que\ m_k \xrightarrow[k \to +\infty]{} +\infty$  et  $e^{\frac{2i\pi}{m_k}} \in \mathcal{A}$ . Alors

$$\underbrace{e^{2i\lfloor\frac{m_k}{2}\rfloor\frac{\pi}{m_k}}}_{\substack{k\to+\infty}} \in \mathcal{A}$$

ce qui est impossible car  $|\lambda + 1| \ge 2 - \mu > 0$ . On peut donc noter

$$m = \underset{\lambda \in \mathcal{A}}{\vee} \omega(\lambda)$$

et pour tout  $M \in G$ , pour tout  $\lambda \in \operatorname{Sp}(M)$ ,  $\lambda^m = 1$ . Or M est diagonalisable, donc  $M^m = I_n$ .

Solution 6.51. Si  $M \in \mathcal{G}_q$ ,  $P(X) = X^q - 1$  annule M donc M est diagonalisable à valeurs propres dans  $\mathbb{U}_q$ . Réciproquement, si M est diagonalisable et  $\mathrm{Sp}_{\mathbb{C}}(M) \subset \mathbb{U}_q$  alors il existe  $P \in GL_n(\mathbb{C})$  avec

$$M = P \operatorname{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n) P^{-1}$$

et donc

$$M^q = P \operatorname{diag}(\lambda_1^q, \dots, \lambda_n^q) P^{-1} = I_n$$

Si  $M \in \mathcal{G}_q$  n'est pas une homothétie, il existe  $\lambda \neq \mu \in \operatorname{Sp}_{\mathbb{C}}(M)^2$  et  $P \in GL_n(\mathbb{C})$  tel que

$$M = P \begin{pmatrix} \lambda & & \\ & \mu & \\ & & \ddots & \end{pmatrix} P^{-1}$$

Soit  $k \in \mathbb{N}^*$  tel que

$$M = P \begin{pmatrix} \lambda & \frac{1}{k} \\ \mu & \\ & \ddots & \end{pmatrix} P^{-1} \xrightarrow[k \to +\infty]{} M$$

Or

$$\begin{pmatrix} \lambda & \frac{1}{k} \\ 0 & \lambda \end{pmatrix} \text{ est semblable } \begin{pmatrix} \lambda & 0 \\ 0 & \mu \end{pmatrix}$$

 $car \chi_A = (X - \lambda)(X - \mu) \ donc \ est \ diagonalisable. \ Donc \ M_k \sim M \ \ et \ M_k \in \mathcal{G}_q \ \ et \ M \ \ n'est \ pas \ isolé.$ 

Montrons le petit lemme suivante : soit  $\|\cdot\|$  une norme sur  $\mathbb{C}^n$  et  $\|\cdot\|$  la norme subordonnée, soit  $\lambda \in \mathbb{C}$  et  $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  et  $\varepsilon > 0$ . Si  $\|M - \lambda I_n\| \le \varepsilon$  alors  $\operatorname{Sp}_{\mathbb{C}}(M) \subset \overline{B(\lambda, \varepsilon)}$ . En effet, soit Xun vecteur propre de M associé à  $\mu \in \operatorname{Sp}_{\mathbb{C}}(M)$ . On a

$$\|(M - \lambda I_n)X\| = |\mu - \lambda|\|X\| \leqslant \|M - \lambda I_n\|\|X\| \leqslant \varepsilon \|X\|$$

 $donc \ |\mu - \lambda| \leqslant \varepsilon.$ 

Pour  $\varepsilon = \sin(\frac{\pi}{q}) > 0$  et  $\lambda \in \mathbb{U}_q$ ; si  $M \in B_{\|\cdot\|}(\lambda I_n, \varepsilon) \cap \mathcal{G}_q$  alors pour tout  $\mu \in \operatorname{Sp}_{\mathbb{C}}(M)$ , on a  $|\lambda - \mu| \leq \sin(\frac{\pi}{q})$  donc  $\lambda = \mu$ . Donc si  $M = \lambda I_n$  alors M est isolé (avec  $\lambda \in \mathbb{U}_q$ ). Donc les matrices scalaires sont isolées.

# 7 Fonction d'une variable réelle

**Solution 7.1.** Tout d'abord,  $deg(L_n) = n$  et son coefficient dominant et  $\frac{(2n)!}{2^n(n!)^2}$ .

1. Soit  $f \in C^0([0,1], \mathbb{R})$ . -1 et 1 sont racines d'ordre n de  $P_n$  donc pour tout  $k \in \{0, \ldots, n-1\}$   $P_n^{(k)}(-1) = P_n^{(k)}(-1) = 0$ . Ainsi, on a par intégrations par parties successives :

$$(f|L_n) = (-1)^n \int_{-1}^1 f^{(n)}(t) P_n(t) dt$$

Notamment, si  $P \in \mathbb{R}_{n-1}[X]$ ,  $P^{(n)} = 0$  et  $(P|L_n) = 0$ . En particulier, pour tout m < n,  $\deg(L_m) \leq n - 1$  et  $(L_m|L_n) = 0$  donc  $(L_n)_{n \in \mathbb{N}}$  est orthogonale. Notons dès maintenant que l'on peut calculer la norme de  $L_n$  grâce aux intégrales de Wallis :

$$||L_n||_2^2 = (L_n|L_n)$$

$$= (-1)^n \int_{-1}^1 L_n^{(n)} (t^2 - 1)^n dt$$

$$= \frac{(2n)!}{2^{2n} (n!)^2} \int_{-1}^1 (1 - t^2)^n dt$$

On pose  $t = \cos(\theta)$  d'où  $dt = -\sin(\theta)d\theta$ , d'où

$$\int_{-1}^{1} (1 - t^2)^n dt = \int_{0}^{\pi} \sin(\theta)^{2n+1} d\theta$$
$$= 2I_{2n+1} \text{ Wall is}$$

On a classiquement  $I_{n+2} = \frac{n+1}{n+2}I_n$ . D'où

$$I_{2n+1} = \frac{2n}{2n+1} \times \frac{2n-2}{2n-1} \times \dots \times \frac{2}{3} \times \underbrace{I_1}_{} = 1$$
$$= \frac{2^{2n}(n!)^2}{(2n+1)!}$$

d'où

$$||L_n||_2^2 = \frac{(2n)!}{2^{2n}(n!)^2} \times 2 \times \frac{2^{2n}(n!)^2}{(2n+1)!} = \frac{2}{2n+1}$$

- 2. On utilise la formule de Leibniz en écrivant  $X^2 1 = (X+1)(X-1)$ .
- 3. On montre le résultat par récurrence sur  $k \in \{0, ..., n\}$  en invoquant le théorème de Rolle. On trouve donc que  $L_n = P_n^{(n)}$  s'annule au moins n fois sur ]-1, 1[. Or  $\deg(L_n) = n$ , donc ces zéros sont simples et ce sont les seuls.

4.  $(L_0, \ldots, L_n)$  est une base de  $\mathbb{R}_n[X]$  (étagée en degré). Donc il existe  $(\alpha_{n,0}, \ldots, \alpha_{n,k}) \in \mathbb{R}^{k+1}$  tel que  $XL_{n-1} = \sum_{k=0}^n \alpha_{n,k} L_k$ . Si  $k \leq n-3$ , on a

$$(XL_{n-1}L_k) = \alpha_{n,k} ||L_k||_2^2 = (L_{n-1}XL_k) = 0$$

 $car \deg(XL_k) = k + 1 \leqslant n - 2$ . Donc

$$XL_{n-1} = \alpha_{n,n-2}L_{n-2} + \alpha_{n,n-1}L_{n-1} + \alpha_{n,n}L_n$$

Pour calculer les coefficients, on fait tout simplement les produits scalaires :

$$(Xl_{n-1}|L_{n-1}) = \int_{-1}^{1} tL_{n-1}(t)^2 dt$$

Or  $P_n$  est paire, donc  $L_n$  est de la parité de n et donc  $L_n^2$  est paire puis  $XL_n^2$  est impaire. Donc  $\alpha_{n,n-1} = 0$ .

$$(XL_{n-1}|L_{n-2}) = \alpha_{n,n-2} \underbrace{\|L_{n-2}\|_{2}^{2}}_{=\frac{2}{2n-3}}$$

$$= (-1)^{n} \int_{-1}^{1} P_{n-1}(t) \underbrace{(XL_{n-2})^{(n-1)}(t)}_{\frac{(2n-4)!(n-1)}{2n-2(n-2)!}}$$

Par ailleurs,

$$(-1)^{n-1} \int_{-1}^{1} P_{n-1}(t)dt = \frac{1}{2^{n-1}(n-1)!} \underbrace{\int_{-1}^{1} (1-t^2)^{n-1}dt}_{2I_{2n-1}}$$
$$= \frac{1}{2^{n-1}(n-1)!} \times 2 \times \frac{2^{2n-2}(n-1)!)^2}{(2n-1)!}$$
$$= \frac{2^n(n-1)!}{(2n-1)!}$$

donc  $\frac{\alpha_{n,n-2}}{\alpha_{n,n}} = \frac{n-1}{n}$ . D'où le résultat.

## Solution 7.2. On forme

$$g: [a,b] \rightarrow \mathbb{R}$$

$$x \mapsto \underbrace{\Delta f(x_0, \dots, x_{n-1}, x)}_{\varphi(x)} - \underbrace{\prod_{i=0}^{n-1} (x - x_i) A}_{P(x)}$$

On a  $g(x_n) = 0$ . On suppose les  $(x_i)_{1 \le i \le n}$  distincts, et on pose

$$A = \frac{V(x_0, \dots, x_n)}{\prod_{i=0}^{n-1} (x_n - x_i)}$$

g est de classe  $C^n$  et pour tout  $i \in \{0, ..., n\}$ , on a  $g(x_i) = 0$ . Donc il existe  $\xi \in ]a, b[$  tel que  $g^{(n)}(\xi) = 0$  (théorème de Rolle appliqué n fois.  $\deg(P) = n$  et son coefficient dominant est A donc  $P^{(n)}(\xi) = An! = \varphi^{(n)}(\xi)$ .

On développe maintenant  $\varphi(x)$  par rapport à la dernière colonne :

$$\varphi(x) = f(x) \times V_n(x_0, \dots, x_{n-1}) + Q(X)$$

avec  $deg(Q) \leq n-1$  et  $V_n(x_0, \dots, x_{n-1}) = \prod_{0 \leq j < i \leq n-1} (x_i - x_j)$  (déterminant de Vandermonde). On a donc

$$\varphi^{(n)}(x) = f^{(n)}(x) \prod_{0 \le j < i \le n-1} (x_j - x_i)$$

et en reportant, on a

$$\frac{f^{(n)}(\xi)}{n!} = \frac{A}{\prod_{0 \le i < j \le n-1} (x_j - x_i)} = \Delta f(x_0, \dots, x_n)$$

Solution 7.3. On utilise le développement de Taylor avec reste intégral.

$$f(0) = f\left(\frac{1}{2}\right) - \frac{1}{2}f'\left(\frac{1}{2}\right) + \int_{\frac{1}{2}}^{0} -tf''(t)dt$$

et de même

$$f(1) = f\left(\frac{1}{2}\right) - \frac{1}{2}f'\left(\frac{1}{2}\right) + \int_{\frac{1}{2}}^{1} (1-t)f''(t)dt$$

D'où

$$A(f) = f(0) - f\left(\frac{1}{2}\right) + f(1) - f\left(\frac{1}{2}\right)$$

$$= \int_0^{\frac{1}{2}} t f''(t) dt + \int_{\frac{1}{2}}^1 (1 - t) f''(t) dt$$

$$\leq \int_0^{\frac{1}{2}} t dt + \int_{\frac{1}{2}}^1 (1 - t) dt$$

$$= \frac{1}{4}$$

Et c'est atteint pour  $f(t) = \frac{t^2}{4}$ .

**Solution 7.4.** Pour tout  $(x,h) \in \mathbb{R}^2$ , f(x+h) - f(x-h) = 2hf'(x) donc

$$f'(x) = \frac{1}{2}(f(x+1) - f(x-1)) \tag{7.1}$$

donc f' est  $C^1$  et donc f est  $C^2$ . On fixe alors x et on dérive deux fois (7.1) en fonction de h. On a alors

$$f''(x+h) = f''(x-h)$$

pour tout  $(x,h) \in \mathbb{R}^2$  donc f'' est constante et f est polynômiale de degré 2.

Réciproquement, si  $f(x) = ax^2 + bx + c$ , on a bien la relation de l'énoncé.

# Solution 7.5.

1. Soit a > 0,

$$\tau_a: \mathbb{R} \to [a, +\infty[$$

$$x \mapsto \frac{f(x) - f(a)}{x - a}$$

est croissante. Donc il existe  $l = \lim_{x \to +\infty} \tau_a(x) \in \overline{\mathbb{R}}$ . On écrit alors

$$\frac{f(x)}{x} = \frac{f(x) - f(a)}{x - a} \times \frac{x - a}{x} + \frac{f(a)}{x} \xrightarrow[x \to +\infty]{} l$$

- 2. S'il existe  $a < b \in (\mathbb{R}_+^*)^2$  tel que f(a) < f(b), alors  $\tau_a(b) > 0$ . Comme  $\tau_a$  est croissante,  $l \ge \tau_a(b) > 0$ . Par contraposée, si  $l \ge 0$ , f est décroissante.
- 3. Posons pour tout  $x \in \mathbb{R}_+^*$ ,  $\varphi(x) = f(x) lx$ . Pour x < y, on a

$$\frac{\varphi(y) - \varphi(x)}{y - x} = \frac{f(y) - f(x)}{y - x} - l \leqslant 0$$

Donc  $\varphi$  est décroissante et  $\lim_{x \to +\infty} \varphi(x) \in \overline{\mathbb{R}}$  existe.

- 8 Suites et séries de fonctions
- 9 Séries entières
- 10 Intégration
- 11 Espaces préhilbertiens
- 12 Espaces euclidiens
- 13 Calcul différentiel
- 14 Équation différentielles linéaires