

# Diagonalisation

***Objectif :***

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ -1 & 0 & -1 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$

*Diagonaliser un endomorphisme de  $\mathbb{R}^2$ ,  $\mathbb{R}^3$  ou  $\mathbb{R}^4$  donné par sa matrice dans la base canonique de  $\mathbb{R}^n$ .*

# Diagonalisation

1) Calcul du polynôme caractéristique de A :

$$P_A = \det(A - X.I_n)$$

$$P_A = \begin{vmatrix} 2-X & 1 & 1 \\ -1 & -X & -1 \\ 1 & 1 & 2-X \end{vmatrix}$$

# Diagonalisation

On remarque que la somme sur chaque colonne vaut  $2-X$ , on ajoute donc chaque ligne à la première...

$$P_A = \begin{vmatrix} 2-X & 1 & 1 \\ -1 & -X & -1 \\ 1 & 1 & 2-X \end{vmatrix}$$

$$= \begin{vmatrix} 2-X & 2-X & 2-X \\ -1 & -X & -1 \\ 1 & 1 & 2-X \end{vmatrix}$$

$L1 \leftarrow L1 + L2 + L3$

# Diagonalisation

$$P_A = \begin{vmatrix} 2-X & 2-X & 2-X \\ -1 & -X & -1 \\ 1 & 1 & 2-X \end{vmatrix} \quad \text{On met } 2-X \text{ en facteur}$$

# Diagonalisation

$$P_A = (2-X) \left| \begin{array}{ccc} 1 & 1 & 1 \\ -1 & -X & -1 \\ 1 & 1 & 2-X \end{array} \right| \quad \text{et on « creuse » la matrice}$$

# Diagonalisation

$$P_A = \left| \begin{array}{ccc} 2-X & 2-X & 2-X \\ -1 & -X & -1 \\ 1 & 1 & 2-X \end{array} \right|$$

On met 2-X en facteur  
et on creuse la  
matrice

$$= (2-X) \left| \begin{array}{ccc} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1-X & 0 \\ 0 & 0 & 1-X \end{array} \right|$$

L2 ← L2 + L1

L3 ← L3 - L1

# Diagonalisation

$$P_A = (2-X) \left| \begin{array}{ccc} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1-X & 0 \\ 0 & 0 & 1-X \end{array} \right|$$

La matrice est alors triangulaire, son déterminant est le produit des coefficients diagonaux.

# Diagonalisation

$$P_A = (2-X) \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1-X & 0 \\ 0 & 0 & 1-X \end{vmatrix}$$

La matrice est alors triangulaire, son déterminant est le produit des coefficients diagonaux.

$$P_A = (2-X)(1-X)^2$$



# Diagonalisation

$$P_A = (2-X)(1-X)^2$$

Le polynôme caractéristique est scindé sur  $\mathbb{R}$  donc par critère,  $A$  est trigonalisable.

2 est valeur propre simple

1 est valeur propre double

# Diagonalisation

$$E_1 = \ker(A - I_3)$$

$$E_2 = \ker(A - 2I_3)$$

On calcule les sous-espaces propres en commençant par les valeurs propres multiples pour pouvoir appliquer le critère de diagonalisation .

(Les valeurs propres simples sont toujours sympathiques!)

# Diagonalisation

$$E_1 = \ker(A - I_3)$$

Le sous-espace propre est obtenu par résolution d'un système linéaire.

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -1 & -1 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \cdot X = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

(Par la méthode du pivot de Gauss par exemple...)

# Diagonalisation

$$E_1 = \ker(A - I_3)$$

$$\begin{pmatrix} \color{red}{1} & 1 & 1 \\ -1 & -1 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} \color{red}{1} & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$C2 \leftarrow C1 - C2$

$C3 \leftarrow C1 - C3$

# Diagonalisation

$$E_1 = \ker(A - I_3)$$

$$\begin{pmatrix} \color{red}{1} & 1 & 1 \\ -1 & -1 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} \color{red}{1} & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$A - I_3$  est échelonnée sur 1

colonne donc

$$\text{rg}(A - I_3) = 1$$

D'après le théorème du rang :

$$\begin{aligned} \dim(E_1) &= \dim(\mathbb{R}^3) - \text{rg}(A - I_3) \\ &= 3 - 1 = 2 \end{aligned}$$

# Diagonalisation

Le polynôme caractéristique de  $A$  est scindé sur  $R$

$\dim(E_1)=2$  qui est aussi la multiplicité de la valeur propre 1

$\dim(E_2)=1$  qui est aussi la multiplicité de la valeur propre 1

**Par critère**  $A$  est diagonalisable sur  $R$



# Diagonalisation

Pour réaliser la diagonalisation, il faut calculer explicitement les sous-espaces propres :

# Diagonalisation

$$(A - I_3) = \begin{pmatrix} \color{red}{1} & 1 & 1 \\ -1 & -1 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} \color{red}{1} & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$C2 \leftarrow C2 - C1$

$C3 \leftarrow C3 - C1$

D'où  $E_1 = \text{vect} \left\{ \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$



# Diagonalisation

$$E_2 = \ker(A - 2I_3)$$

Obtenu par résolution du système linéaire :

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ -1 & -2 & -1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \cdot X = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

# Diagonalisation

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ -1 & -2 & -1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} ; \quad \begin{matrix} \text{C3} & \text{(C2-C3)} & \text{C1} \end{matrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & -1 & -1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} ; \quad \begin{matrix} \text{C3} & \text{(C2-C1)} & \text{(C1-C2+C3)} \end{matrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

D'où  $E_2 = \text{vect} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$

1 est valeur propre de  
multiplicité 2 et de sous  
espace propre

$$E_1 = \text{vect} \left\{ \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$$

2 est valeur propre de  
multiplicité 1 et de sous  
espace propre

$$E_2 = \text{vect} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$$

D'où  $A = PDP^{-1}$  avec

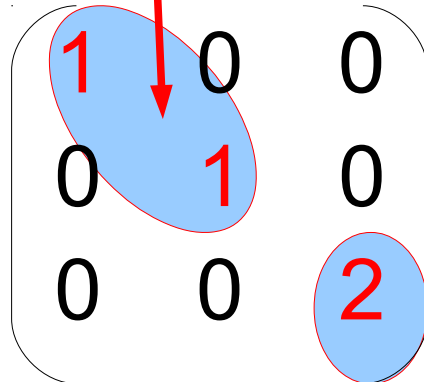
1 est valeur propre de  
multiplicité 2 et de sous  
espace propre

2 est valeur propre de  
multiplicité 1 et de sous  
espace propre

$$E_1 = \text{vect} \left\{ \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$$

$$E_2 = \text{vect} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$$

D'où  $A = PDP^{-1}$  avec

$$D = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$


1 est valeur propre de  
multiplicité 2 et de sous  
espace propre

2 est valeur propre de  
multiplicité 1 et de sous  
espace propre

$$E_1 = \text{vect} \left\{ \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$$

$$E_2 = \text{vect} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$$

D'où  $A = PDP^{-1}$  avec

$$D = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

Et  $P =$

$$P = \begin{pmatrix} -1 & -1 & 1 \\ 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$