

Cours de système

Qu'est-ce qu'un système d'exploitation ? Introduction à Linux

(cours original de Sébastien Paumier Sebastien.paumier@u-pem.fr)



Organisation du cours

- 12 cours
- 11 TP
- 1 tp noté
- 1 partiel (Support de cours autorisé)

Le niveau de C est simple !!! C'est surtout la rigueur qui compte (tests, commentaires, bonne compréhension des mécanismes)

Bien faire (et refaire) les TP



Objectifs du cours

- savoir ce qu'est un système d'exploitation (OS)
- connaître les grandes questions à se poser pour en concevoir un
- connaître le modèle de Linux
- savoir programmer des applications système
- Comprendre et anticiper les réactions du système



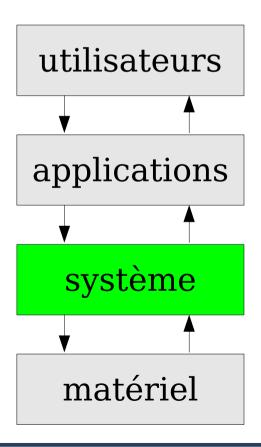
Ressources

- "Systèmes d'exploitation", d'Andrew Tanenbaum
- poly du cours de système de D. Revuz:
 - http://igm.univ-mlv.fr/~dr
- exemples du cours et code du premier noyau:
 - http://igm.univ-mlv.fr/~cherrier/systeme/



Qu'est-ce qu'un OS?

• interface entre les applications et le matériel physique





Missions

- accéder au matériel de façon transparente
 - un programme n'a pas à savoir s'il écrit sur un disque ext3 ou une clé USB fat32
 - La souris en blutooth, usb, ps2,etc
- gérer les ressources (accès physiques, mémoire, CPU)
 - optimiser l'usage de la machine (taux d'occupation du CPU, minimisation des mouvements des têtes de lecture des disques, minimiser le swap, gestion de l'énergie sur les systèmes portables, etc)



Missions

- veiller à la sécurité des applications et des données
- fournir une qualité de service
 - éviter les famines, garantir un accès prioritaire à root, temps de réponse sur un OS temps réel, etc
- être robuste
 - éviter de planter!
 - tolérance à l'erreur (disques défectueux, reboot sauvage, bugs applis, etc)



Missions

- Virtualiser la machine
 - Manipulation de concepts plutôt que la réalité (C:/ eth0 ? Clavier, écran, souris ?)
- Multiplicité, unicité
 - Capable de simuler des ressources inexistantes : mémoire, cartes réseau, écrans, machine
 - Capable d'agréger des ressources multiples en une (supports, trunk de cartes réseau, volume (partitions))



Les types de système

- mono vs multi-utilisateurs
 - un OS de téléphone peut être monoutilisateur
- mono vs multi-tâches
 - DOS était monotâche
- mono vs multi-processeurs
- temps réel: garantit un délai maximal d'exécution quelles que soient les conditions (≠ best effort)



Le multi-utilisateurs

- suppose de pouvoir protéger les données de chacun sur les supports de stockage
- nécessite la notion de droits d'accès
- protège les utilisateurs entre eux
- protège le système:
 - impossible de détruire le système en supprimant par accident une DLL :)
 - Protection contre les programmes malicieux



Le multi-tâches

- suppose de pouvoir protéger les processus les uns des autres
- nécessite la notion de protection de la mémoire
- rendu possible par le mode **protégé** et la mémoire virtuelle paginée du processeur
 - seul le noyau peut accéder à tout
 - les processus ne peuvent physiquement pas sortir de leurs pages mémoire



Le noyau

- espace mémoire protégé+ensemble de programmes qui forment la base minimale de l'OS
- tout ce qui n'est pas un appel système fonctionnera dans l'espace utilisateur
- exemple de choix de conception:
 l'interface graphique
 - dans le *système* sous Windows
 - programme utilisateur (serveur X) sous Linux



Types de noyau

- monolithique: tout est dans le noyau (système de fichiers, pilotes, etc)
 - Linux, FreeBSD
- micro-noyau: seulement le strict minimum (ordonnanceur+mémoire virtuelle)
 - Minix, Mac OS X
- hybride (Windows NT)
- exo-noyau: rien n'est protégé



Pourquoi étudier Linux?

• logiciel libre (ouvert et gratuit)

cf. Halloween Documents

- très portable (PC, smartphones, embarqué, top500 etc)
- interface simple et élégante (les appels systèmes)
- met en œuvre beaucoup de notions intéressantes: *processus, droits d'accès, mémoire virtuelle, journalisation, temps réel, modules dynamiques, etc*
- formidable mutualisation d'expertise



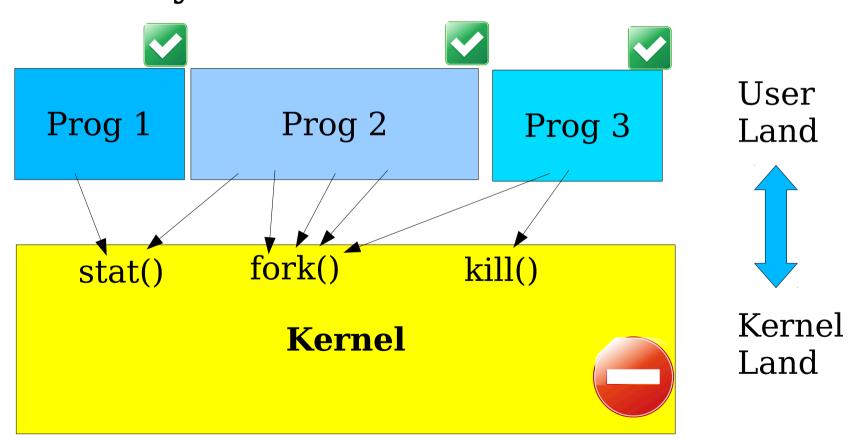
Primitives systèmes

- Accès aux fonctionnalités du système
- Atomiques
- Décrites dans le chapitre 2 du man
- Retour à tester, toujours...
- Les bibliothèques habituelles se servent des primitives pour rendre leurs services (stdio.h, etc)
- Attention aux différences (open et fopen, printf ou write sur 1 ou 2,...)



Primitives, User et Kernel land

Les primitives (ou appels systèmes) =
 API du système





Un peu d'histoire

- 1969: UNIX (Thompson et Ritchie)
- 1987: Minix (Tanenbaum)
- 1991: premier noyau Linux (Torvalds)
- 1994: v1.0 qui donne le premier système GNU/Linux
- depuis, de nombreuses distributions:
 - Debian, Ubuntu, Fedora, SuSE, Red Hat, Mandriva, Slackware, ArchLinux, Gentoo, etc



Un peu d'histoire

- 1950-1975 mainframe, principalement entreprises et grandes structures
- 1975 micro informatique : geek, fortunés ou bricoleurs
- 1981 IBM PC : professionalisation, bureautique.
- ~1990 et + réseau, Internet



Architecture Linux

- noyau monolithique qui gère le matériel, la mémoire, l'ordonnancement des tâches
- séparation en couches (noyau, libs, applications)
- séparation en deux espaces distincts:
 - espace utilisateur (user land)
 - espace noyau (kernel land)
- basée sur un contrôle matériel: le <u>mode</u> <u>protégé</u> du processeur



Mode protégé

- Apparait dès 1982 sur PC (utilisé par Windows à partir de 1992, réllement sur NT)
- Niveaux de privilège (**Ring 0** (dit noyau ou superviseur) à **3** (utilisateur))
- Commutation de contexte
- OS sérieux : Lie les privilèges logiciels à ceux du processeur pour implémenter de la sécurité



Un modèle en couches

- la portabilité est assurée par les couches basses
- possible grâce un langage puissant inventé pour écrire UNIX: le C
- un binaire n'est pas portable, mais il suffit de recompiler une application pour la porter sur un OS compatible
- pas besoin de toucher au code!
- concept ancêtre de l'idée de machine virtuelle, de l'abstraction



Un modèle en couches

- du très bon génie logiciel, car on a des interfaces propres qui permettent de faire abstraction des couches plus basses
- polymorphisme qui facilite la portabilité et l'extensibilité:
 - pour un nouveau processeur, il suffit de changer les codes assembleur bas niveau
 - pour un nouveau système de fichier, il suffit d'implémenter les variantes de

read, write, open...

fs/



Un modèle en couches

- on obtient des codes plus sûrs, car pour court-circuiter une couche, il faudrait la maîtriser parfaitement
- exemple de bug dû à un mélange entre la couche système et la libc:

```
int main(int argc,char* argv[]) {
   if (argc!=2) return 1;
   int fd=open(argv[1],O_CREAT|O_TRUNC|O_WRONLY,0700);
   FILE* f=fdopen(fd,"w");
   close(fd);
   fprintf(f,"0ooops\n");
   fclose(f);
   return 0;
}
```



Modes réel et protégé

- mode réel (par défaut au boot):
 - on peut exécuter n'importe quelle instruction
 - accès total à la mémoire physique
- mode protégé <u>basé sur un contrôle</u> matériel (utilisé dans les OS modernes):
 - protection de la mémoire, ce qui permet la mémoire virtuelle et la pagination
 - commutation de contexte
 - 4 niveaux de privilèges

boot/boot.s



Protection de la mémoire

- idée: interdire à un programme d'accéder à de la mémoire qui ne lui appartient pas, s'il n'a pas le bon niveau de privilège
- en mode protégé, tous les accès mémoire sont contrôlés par le processeur par rapport à une zone autorisée
- en cas de violation, Linux tue le programme fautif avec un signal SIGSEGV: segmentation fault

kernel/traps.c



Commutation de contexte

- changement de contexte:
 - sauver l'état du processus courant (valeurs des registres)
 - restaurer l'état d'un autre processus P
 - reprendre l'exécution de P où elle s'était arrêtée
- permet de donner l'illusion du multitâches
- opération critique si trop lente ou trop fréquente

include/linux/sched.h



Bascule noyau/utilisateur

- quand un processus utilisateur doit accéder au système physique, pour des raisons de protection, il doit demander au noyau de le faire pour lui
- d'où l'obligation de changer de contexte en copiant des choses entre user land et kernel land
- très coûteux, donc on préfère bufferiser autant que possible
- exemple: copie d'un fichier



Bascule noyau/utilisateur

 version basique, utilisant la bufferisation par défaut de la libc:

```
int main(int argc,char* argv[]) {
  int c;
  while ((c=fgetc(stdin))!=EOF) {
    fputc(c,stdout);
  }
  return 0;
}
```

```
$>man gcc | time ./io_buf > err
0.01user 0.00system 0:00.57elapsed 2%CPU (0avgtext+0avgdata 0maxresident)k
0inputs+1280outputs (0major+234minor)pagefaults 0swaps
```



Bascule noyau/utilisateur

version non bufferisée, qui coûte très

cher:

```
int main(int argc,char* argv[]) {
  setvbuf(stdin,NULL,_IONBF,0);
  setvbuf(stdout,NULL,_IONBF,0);
  int c;
  while ((c=fgetc(stdin))!=EOF) {
     fputc(c,stdout);
  }
  return 0;
}
```

```
$>man gcc | time ./io_buf > err
0.01user 0.00system 0:00.57elapsed 2%CPU (Oavgtext+Oavgdata Omaxresident)k
0inputs+1280outputs (Omajor+234minor)pagefaults Oswaps

$>man gcc | time ./io_unbuf > err
0.34user 1.62system 0:02.09elapsed 93%CPU (Oavgtext+Oavgdata Omaxresident)k
0inputs+1280outputs (Omajor+228minor)pagefaults Oswaps
```



Mode noyau/utilisateur

- grâce au mode protégé, les programmes utilisateur n'ont physiquement pas accès à l'espace du noyau
- mais en mode noyau, on a tous les droits!
- le code du noyau étant critique, on met un maximum de choses en dehors
 - exemple: on peut redémarrer un serveur graphique planté sans devoir rebooter



Problème de maintenance

- si on ne peut pas toucher au noyau, on doit le changer ou le recompiler, puis rebooter à chaque mise à jour de n'importe quel morceau!
 - il fût un temps où il fallait recompiler à chaque update d'un driver...
- pour simplifier cela, introduction de codes noyau chargeables dynamiquement: les *modules*



Problème de maintenance

- même philosophie avec les bibliothèques partagées et l'édition de liens dynamiques
- on peut changer un morceau de code sans devoir tout réinstaller ou recompiler, et bien souvent, sans rebooter
 - propriété vitale pour certains systèmes critiques (banques, hopitaux, etc)



Les appels système

- interface simple et élégante pour communiquer de façon homogène
- les diamants:

```
ssize_t read(int fd,void* buf,size_t n);
ssize_t write(int fd,const void* buf,size_t n);
```

- lire ou écrire des octets vers on ne sait pas quoi (et on ne veut surtout pas savoir!):
 - fichier ordinaire, fichier spécial, terminal, socket, tube, périphérique, etc



Les appels système

- peuvent (presque tous) être appelés comme des fonctions
- peuvent être invoqués par syscall, en utilisant les constantes définies dans sys/syscall.h de la forme sys_read
- attention: certains appels sont wrappés par la libc
 - ne pas mélanger les appels wrappés et les appels directs avec syscal1!



Bug

 un processus qui a le même pid que son père ?

```
int main(void) {
   getpid();
   int i=syscall(SYS_fork);
   if (0==i)
      /* Big problem: the son prints the same value
      * for getpid() and getppid() */
      printf("__son : %d father : %d__\n", getpid(), getppid());
   else
      printf("<<father : %d son : %d>>\n", getpid(), i);
   return 0;
}
```



Violation du modèle en couches

explication dans la page man de getpid:

NOTES

Depuis la glibc version 2.3.4, la fonction enveloppe de la glibc pour getpid() faisait un cache des PID, de façon à éviter des appels système supplémentaires quand un processus appelle getpid() de façon répétée. Normalement, ce cache n'est pas visible, mais son fonctionnement correct repose sur la gestion du cache dans les fonctions enveloppes pour fork(2), vfork(2) et clone(2): si une application se passe des enveloppes de la glibc pour ces appels système en appelant syscall(2), alors un appel à getpid() dans le fils renverra la mauvaise valeur (pour être précis : il renverra le PID du processus père). Consultez également clone(2) pour une discussion sur un cas ou getpid() peut renvoyer une mauvaise valeur quand clone(2) est appelé via la fonction enveloppe de la glibc.

• toujours lire les docs en entier!!!



Un outil ouvert

Linux Performance Observability Tools

