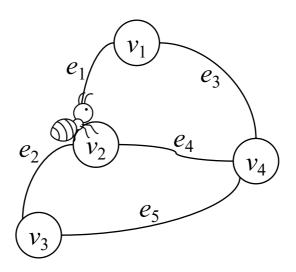


2连通和遍历

遍历——上帝视角

■ 它能爬到所有顶点吗?如何爬?



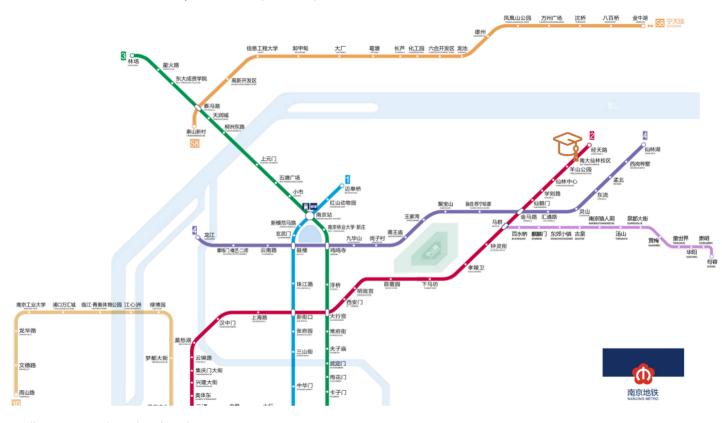
遍历——蚂蚁视角

■ 我能爬到所有顶点吗?如何爬? v_1 v_3 e_2 v_4 e_4

遍历——蚂蚁视角

■ 确保爬过(有可能爬到的)所有顶点, 并减少不必要的重复爬行 v_1 v_3 e_2 v_4 e_4

遍历——第一人称视角



https://www.njmetro.com.cn/njdtweb/dtweb/images/map_new.jpg

本次课的主要内容

- 2.1 连通和DFS
- 2.2 割点和割边
- 2.3 距离和BFS

本次课的主要内容

2.1 连通和DFS

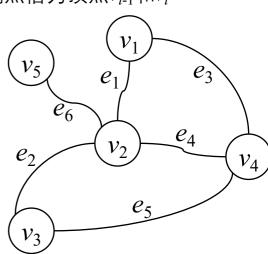
- 2.2 割点和割边
- 2.3 距离和BFS

■ **路线**:以顶点开始、顶点和边交替出现、以顶点结束的序列 $v_0, e_1, v_1, \dots e_l, v_l$,其中每条边 e_i 的两个端点恰为顶点 v_{i-1} 和 v_i

起点: v₀

终点: v₁

长度: l



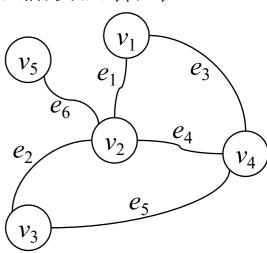
■ 路线:以顶点开始、顶点和边交替出现、以顶点结束的序列 v_0 , e_1 , v_1 , ... e_l , v_l , 其中每条边 e_i 的两个端点恰为顶点 v_{i-1} 和 v_i

起点: v₀

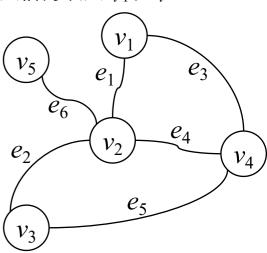
终点: v₁

长度: l

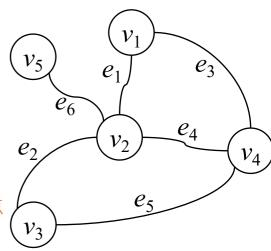
■ 平凡路线: l = 0



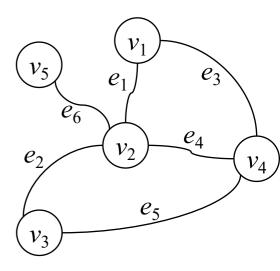
- 路线:以顶点开始、顶点和边交替出现、以顶点结束的序列 v_0 , e_1 , v_1 , ... e_l , v_l , 其中每条边 e_i 的两个端点恰为顶点 v_{i-1} 和 v_i
 - 起点: v₀
 - 终点: v₁
 - 长度: l
- 平凡路线: l=0
- **迹**:路线,且边在序列中不重复出现



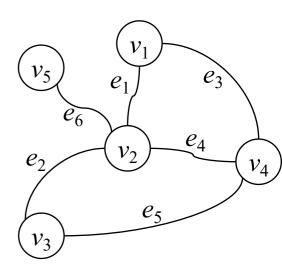
- 路线:以顶点开始、顶点和边交替出现、以顶点结束的序列 $v_0, e_1, v_1, \dots e_l, v_l$,其中每条边 e_i 的两个端点恰为顶点 v_{i-1} 和 v_i
 - 起点: v₀
 - 终点: v_i
 - 长度: l
- 平凡路线: l=0
- 迹:路线,且边在序列中不重复出现
- **路**:迹,且顶点在序列中不重复出现
 - 内顶点:路中除起点和终点以外的其它顶点



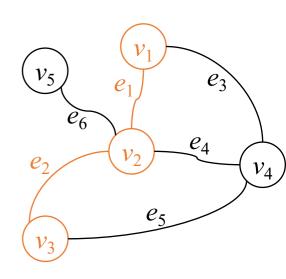
- 若图中存在*u-v*路线,一定存在*u-v*迹吗?
 - v_3 , e_2 , v_2 , e_4 , v_4 , e_3 , v_1 , e_1 , v_2 , e_4 , v_4
- 若图中存在*u-v*迹,一定存在*u-v*路吗?



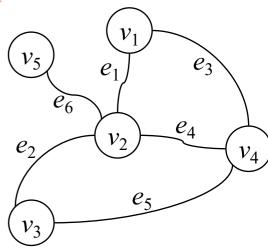
- 若图中存在*u-v*路线,一定存在*u-v*迹吗?
 - \bullet $v_3, e_2, v_2, e_4, v_4, e_3, v_1, e_1, v_2, e_4, v_4$
- 若图中存在*u-v*迹,一定存在*u-v*路吗?
- 若图中存在*u-v*路线和*v-w*路线, 一定存在*u-w*路线吗?



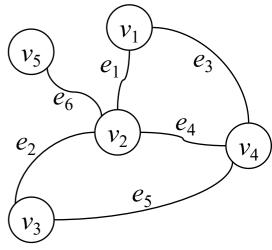
■ 顶点u和v**连通**:存在u-v路



- 顶点u和v连通:存在u-v路
- 连通关系是定义在顶点集上的等价关系。

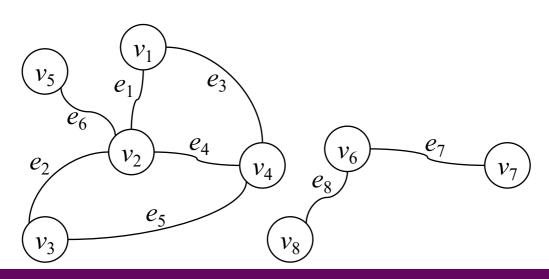


- 顶点*u*和*v*连通:存在*u-v*路
- 连通关系是定义在顶点集上的等价关系。
- 图*G = <V*, *E*>**连通**: *V*中每对顶点都连通



■ **连通分支**:极大连通子图

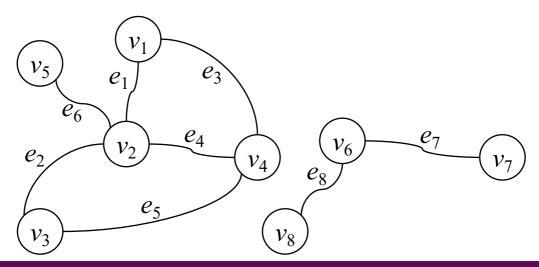
■ 平凡连通分支:连通分支, 且阶为1



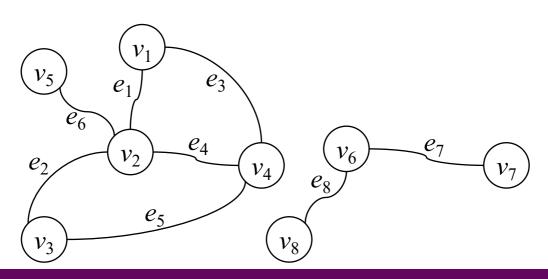
■ 连通分支:极大连通子图

■ 平凡连通分支:连通分支,且阶为1

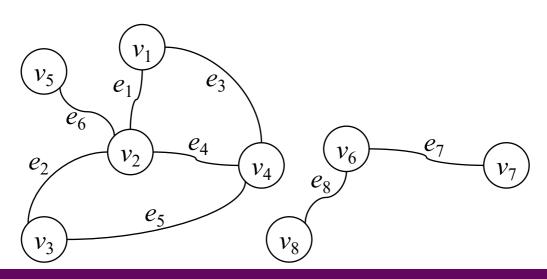
■ 顶点集V上的连通关系将V划分为等价类, 每个等价类V_i的点导出子图G[V_i]形成一个连通分支



■ 若图G连通,则G连通吗?若G不连通,则G连通吗?



- 若图G连通,则 \overline{G} 连通吗?若G不连通,则 \overline{G} 连通吗?
- 自补图是连通图吗?



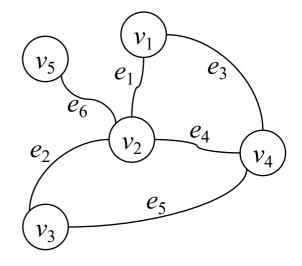
■ 如何判定两个顶点是否连通? ■ 如何判定一个图是否连通? v_1 v_3 e_2 v_4 e_4

- 深度优先搜索 (DFS) 算法
 - 从图中的一个指定顶点出发,有序地遍历和该顶点连通的所有顶点
 - 遍历顶点的顺序是优先向图的"深处"访问,即倾向于远离出发点

算法 1: DFS

输入:图 $G = \langle V, E \rangle$,顶点 u

- 1 u.visited \leftarrow true;
- 2 foreach $(u,v) \in E$ do
- 3 if v.visited = false then
- 4 DFS(G, v);

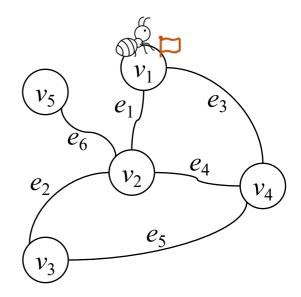


- 深度优先搜索 (DFS) 算法
 - 从图中的一个指定顶点出发,有序地遍历和该顶点连通的所有顶点
 - 遍历顶点的顺序是优先向图的"深处"访问,即倾向于远离出发点

算法 1: DFS

输入:图 $G = \langle V, E \rangle$, 顶点 u

- 1 u.visited \leftarrow true;
- 2 foreach $(u,v) \in E$ do
- 3 if v.visited = false then
- 4 DFS(G, v);

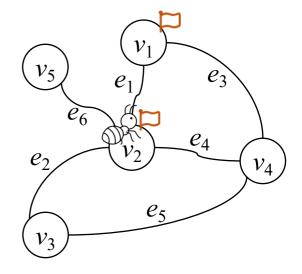


- 深度优先搜索 (DFS) 算法
 - 从图中的一个指定顶点出发,有序地遍历和该顶点连通的所有顶点
 - 遍历顶点的顺序是优先向图的"深处"访问,即倾向于远离出发点

算法 1: DFS

输入:图 $G = \langle V, E \rangle$, 顶点 u

- 1 u.visited \leftarrow true;
- 2 foreach $(u,v) \in E$ do
- 3 if v.visited = false then
- 4 DFS(G, v);

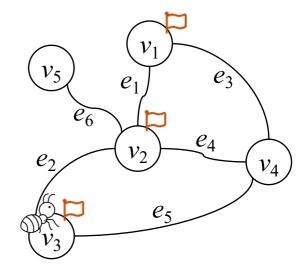


- 深度优先搜索 (DFS) 算法
 - 从图中的一个指定顶点出发,有序地遍历和该顶点连通的所有顶点
 - 遍历顶点的顺序是优先向图的"深处"访问,即倾向于远离出发点

算法 1: DFS

输入:图 $G = \langle V, E \rangle$, 顶点 u

- 1 u.visited \leftarrow true;
- 2 foreach $(u,v) \in E$ do
- 3 if v.visited = false then
- 4 DFS(G, v);

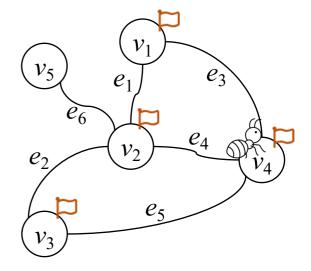


- 深度优先搜索 (DFS) 算法
 - 从图中的一个指定顶点出发,有序地遍历和该顶点连通的所有顶点
 - 遍历顶点的顺序是优先向图的"深处"访问,即倾向于远离出发点

算法 1: DFS

输入:图 $G = \langle V, E \rangle$, 顶点 u

- 1 u.visited \leftarrow true;
- 2 foreach $(u,v) \in E$ do
- 3 if v.visited = false then
- 4 DFS(G, v);

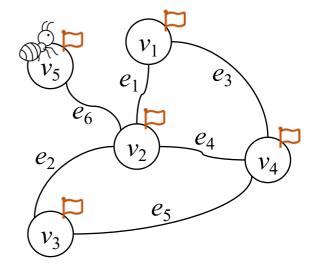


- 深度优先搜索 (DFS) 算法
 - 从图中的一个指定顶点出发,有序地遍历和该顶点连通的所有顶点
 - 遍历顶点的顺序是优先向图的"深处"访问,即倾向于远离出发点

算法 1: DFS

输入:图 $G = \langle V, E \rangle$,顶点 u

- 1 u.visited \leftarrow true;
- 2 foreach $(u,v) \in E$ do
- 3 if v.visited = false then
- 4 DFS(G, v);

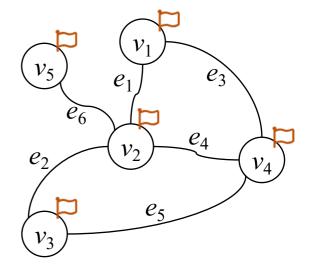


- 深度优先搜索 (DFS) 算法
 - 从图中的一个指定顶点出发,有序地遍历和该顶点连通的所有顶点
 - 遍历顶点的顺序是优先向图的"深处"访问,即倾向于远离出发点
- 时间复杂度:O(n+m)

算法 1: DFS

输入:图 $G = \langle V, E \rangle$, 顶点 u

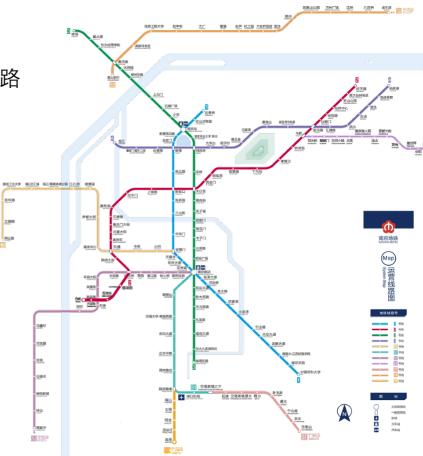
- 1 u.visited \leftarrow true;
- 2 foreach $(u,v) \in E$ do
- 3 if v.visited = false then
- 4 DFS(G, v);



本次课的主要内容

- 2.1 连通和DFS
- 2.2 割点和割边
- 2.3 距离和BFS

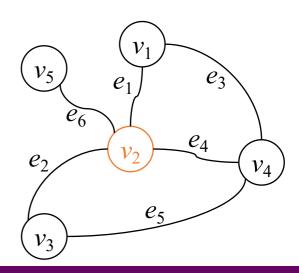
■ 哪座地铁站、哪段线路 最薄弱?



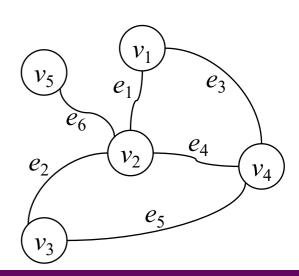
■ **割点** (关节点)

• 狭义定义:对于连通图 $G = \langle V, E \rangle$ 和顶点 $v \in V, G - v$ 不连通

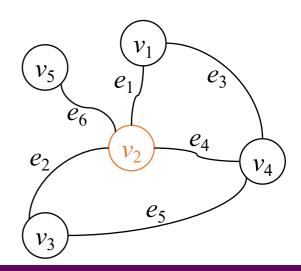
• 广义定义:对于图 $G = \langle V, E \rangle$ 和顶点 $v \in V$, G - v的连通分支数量大于G



■ 割点的度的下界是多少?



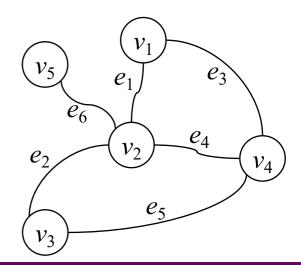
- 割点的度的下界是多少?
- 割点的等价定义:对于连通图 $G = \langle V, E \rangle$ 和顶点 $v \in V$, $v \in G$ 的 割点当且仅当存在V的两个不相交的非空子集 V_i 和 V_j , 对于任意 顶点 $u \in V_i$ 和 $w \in V_j$, 每条u-w路都经过v。



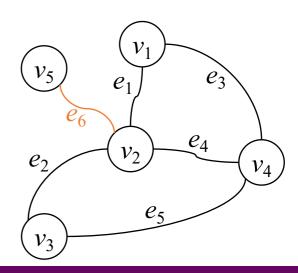
- 割点的度的下界是多少?
- 割点的等价定义:对于连通图 $G = \langle V, E \rangle$ 和顶点 $v \in V$, $v \in G$ 的割点当且仅当存在V的两个不相交的非空子集 V_i 和 V_j , 对于任意顶点 $u \in V_i$ 和 $w \in V_j$, 每条u-w路都经过v。
- 若顶点v是连通图G的割点,则v也是σ的割点吗?

随堂小测

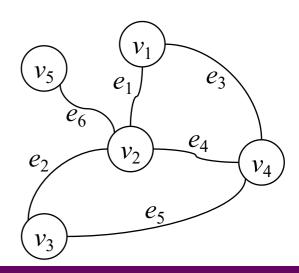
Kara A Ma



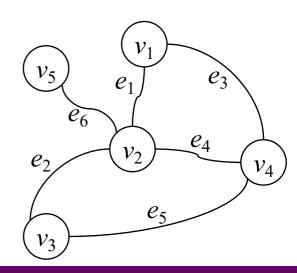
- 割边 (桥)
 - 广义定义:对于图 $G = \langle V, E \rangle$ 和边 $e \in E$, G e的连通分支数量大于G



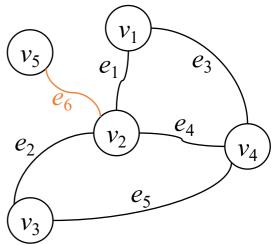
■ 割点关联的边是割边吗?割边的端点是割点吗?



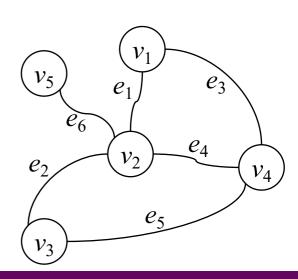
- 割点关联的边是割边吗?割边的端点是割点吗?
- 有割点的图一定有割边吗?有割边的图一定有割点吗?



- 割点关联的边是割边吗?割边的端点是割点吗?
- 有割点的图一定有割边吗?有割边的图一定有割点吗?
- 割边的等价定义:对于连通图 $G = \langle V, E \rangle$ 和边 $e \in E$, $e \in G$ 的割 边当且仅当存在V的两个不相交的非空子集 V_i 和 V_j ,对于任意顶点 $u \in V_i$ 和 $w \in V_j$, 每条u-w路都经过e。

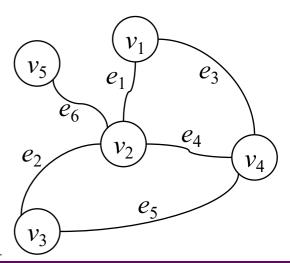


- 如何判定一个顶点是否为割点?
- 如何找出图中的所有割点?



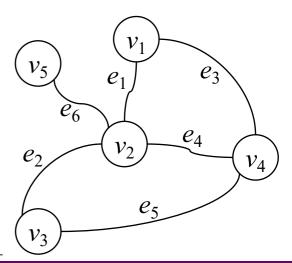
■ 扩展DFS算法

```
算法 2: DFSCV
   输入: 连通图 G = \langle V, E \rangle, 顶点 u
   初值: time 初值为 0; V 中所有顶点的 visited 初值为 false, parent
          初值为 null, children 初值为 0, isCutVertex 初值为 false
1 time \leftarrow time + 1;
2 u.d \leftarrow time;
u.low \leftarrow u.d;
4 u.visited \leftarrow true;
5 foreach (u, v) \in E do
       if v.visited = false then
6
           v.parent \leftarrow u;
7
           u.\text{children} \leftarrow u.\text{children} + 1;
 8
           DFSCV(G, v);
 9
           u.low \leftarrow min\{u.low, v.low\};
10
           if u.parent = null \perp u.children > 2 then
11
               u.isCutVertex \leftarrow true:
12
           else if u.parent \neq null \ \mathbb{L} \ v.low \geq u.d then
13
               u.isCutVertex \leftarrow true;
14
       else if v \neq u.parent then
15
           u.low \leftarrow min\{u.low, v.d\};
16
```



■ 扩展DFS算法:记录每个顶点被访问的次序

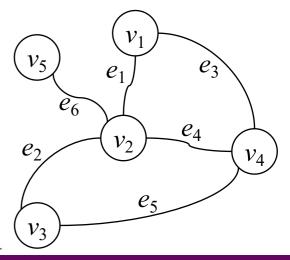
```
算法 2: DFSCV
   输入: 连通图 G = \langle V, E \rangle, 顶点 u
   初值: time 初值为 0; V 中所有顶点的 visited 初值为 false, parent
          初值为 null, children 初值为 0, isCutVertex 初值为 false
1 time \leftarrow time + 1;
2 u.d \leftarrow time:
3 u.low \leftarrow u.d:
4 u.visited \leftarrow true;
5 foreach (u, v) \in E do
       if v.visited = false then
           v.parent \leftarrow u;
 7
           u.children \leftarrow u.children + 1:
 8
           DFSCV(G, v);
 9
           u.low \leftarrow min\{u.low, v.low\};
10
           if u.parent = null \perp u.children > 2 then
11
               u.isCutVertex \leftarrow true:
12
           else if u.parent \neq null \ \mathbb{L} \ v.low \geq u.d then
13
               u.isCutVertex \leftarrow true:
14
       else if v \neq u.parent then
15
           u.low \leftarrow min\{u.low, v.d\};
16
```



■ 扩展DFS算法:记录每个顶点被访问的次序,以及它的父顶点

```
算法 2: DFSCV
   输入: 连通图 G = \langle V, E \rangle, 顶点 u
   初值: time 初值为 0; V 中所有顶点的 visited 初值为 false, parent
          初值为 null, children 初值为 0, isCutVertex 初值为 false
1 time \leftarrow time + 1;
2 u.d \leftarrow time;
3 u.low \leftarrow u.d:
4 u.visited \leftarrow true;
5 foreach (u, v) \in E do
       if v.visited = false then
           v.parent \leftarrow u;
           u.children \leftarrow u.children + 1:
 8
           DFSCV(G, v);
 9
           u.low \leftarrow min\{u.low, v.low\};
10
           if u.parent = null \perp u.children > 2 then
11
               u.isCutVertex \leftarrow true:
12
           else if u.parent \neq null \ \mathbb{L} \ v.low \geq u.d then
13
               u.isCutVertex \leftarrow true:
14
       else if v \neq u.parent then
15
           u.low \leftarrow min\{u.low, v.d\};
16
```

(根顶点:首个被访问的顶点)



■ 扩展DFS算法:记录每个顶点被访问的次序,以及它的父顶点

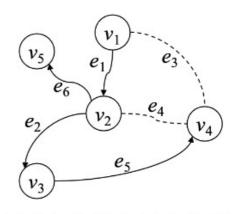
■ DFS树

• 树边:从父顶点访问子顶点经过的边

后向边: 其它边

	d	parent	children	low
v_1	1	null	1	1
v_2	2	v_1	2	1
v_3	3	v_2	1	1
v_4	4	v_3	0	1
v_5	5	ν_2	0	5

(a) 顶点的属性值



(b) 树边(实线)和后向边(虚线)

■ 扩展DFS算法:记录每个顶点被访问的次序,以及它的父顶点

■ DFS树

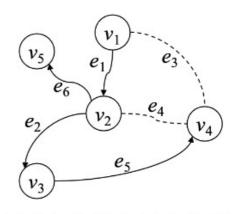
• 树边:从父顶点访问子顶点经过的边

• 后向边:其它边

■ 基于父顶点和子顶点可以分别递归定义**祖先顶点**和**后代顶点**。

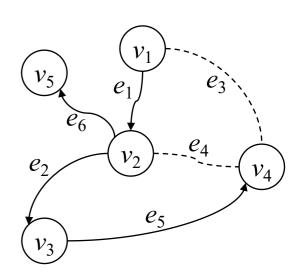
	d	parent	children	low
v_1	1	null	1	1
v_2	2	v_1	2	1
v_3	3	v_2	1	1
v_4	4	v_3	0	1
v_5	5	v_2	0	5





(b) 树边(实线)和后向边(虚线)

■ 后向边关联一对祖先-后代顶点。

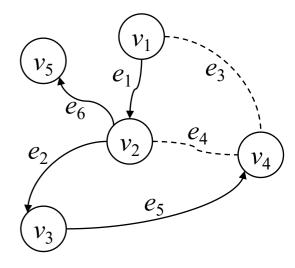


- 后向边关联一对祖先-后代顶点。
- 每个顶点有3种状态
 - 白: visited = false (DFS调用前)
 - 灰: visited = true, 且DFS调用未结束
 - 黑: visited = true, 且DFS调用已结束

算法 1: DFS

输入:图 $G = \langle V, E \rangle$, 顶点 u

- 1 u.visited \leftarrow true;
- 2 foreach $(u,v) \in E$ do
- 3 if v.visited = false then
- 4 DFS(G, v);

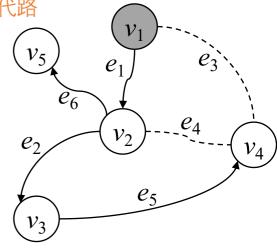


- 后向边关联一对祖先-后代顶点。
- 每个顶点有3种状态
 - 白: visited = false (DFS调用前)
 - 灰: visited = true, 且DFS调用未结束
 - 黑: visited = true, 且DFS调用已结束
- 任意时刻,所有灰点组成一条祖先-后代路

算法 1: DFS

输入: 图 $G = \langle V, E \rangle$, 顶点 u

- 1 u.visited \leftarrow true;
- 2 foreach $(u,v) \in E$ do
- 3 if v.visited = false then
- 4 DFS(G, v);

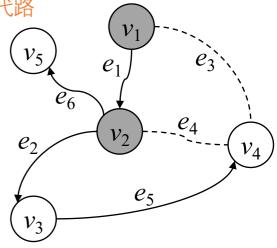


- 后向边关联一对祖先-后代顶点。
- 每个顶点有3种状态
 - 白: visited = false (DFS调用前)
 - 灰: visited = true, 且DFS调用未结束
 - 黑: visited = true,且DFS调用已结束
- 任意时刻,所有灰点组成一条祖先-后代路

算法 1: DFS

输入:图 $G = \langle V, E \rangle$, 顶点 u

- 1 u.visited \leftarrow true;
- 2 foreach $(u,v) \in E$ do
- $\mathbf{3}$ if v.visited = false then
- 4 DFS(G, v);

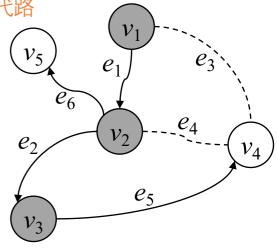


- 后向边关联一对祖先-后代顶点。
- 每个顶点有3种状态
 - 白: visited = false (DFS调用前)
 - 灰: visited = true, 且DFS调用未结束
 - 黑: visited = true, 且DFS调用已结束
- 任意时刻,所有灰点组成一条祖先-后代路

算法 1: DFS

输入:图 $G = \langle V, E \rangle$, 顶点 u

- 1 u.visited \leftarrow true;
- 2 foreach $(u,v) \in E$ do
- $\mathbf{3}$ if v.visited = false then
- 4 DFS(G, v);

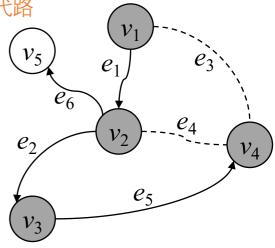


- 后向边关联一对祖先-后代顶点。
- 每个顶点有3种状态
 - 白: visited = false (DFS调用前)
 - 灰: visited = true, 且DFS调用未结束
 - 黑: visited = true, 且DFS调用已结束
- 任意时刻,所有灰点组成一条祖先-后代路

算法 1: DFS

输入:图 $G = \langle V, E \rangle$, 顶点 u

- 1 u.visited \leftarrow true;
- 2 foreach $(u,v) \in E$ do
- $\mathbf{3}$ if v.visited = false then
- 4 DFS(G, v);

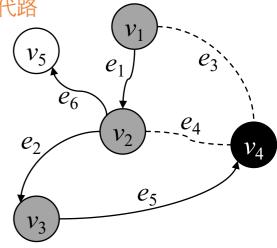


- 后向边关联一对祖先-后代顶点。
- 每个顶点有3种状态
 - 白: visited = false (DFS调用前)
 - 灰: visited = true, 且DFS调用未结束
 - 黑: visited = true, 且DFS调用已结束
- 任意时刻,所有灰点组成一条祖先-后代路

算法 1: DFS

输入: 图 $G = \langle V, E \rangle$, 顶点 u

- 1 u.visited \leftarrow true;
- 2 foreach $(u,v) \in E$ do
- 3 if v.visited = false then
- 4 DFS(G, v);

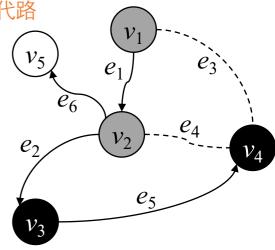


- 后向边关联一对祖先-后代顶点。
- 每个顶点有3种状态
 - 白: visited = false (DFS调用前)
 - 灰: visited = true, 且DFS调用未结束
 - 黑: visited = true, 且DFS调用已结束
- 任意时刻,所有灰点组成一条祖先-后代路

算法 1: DFS

输入:图 $G = \langle V, E \rangle$, 顶点 u

- 1 u.visited \leftarrow true;
- 2 foreach $(u,v) \in E$ do
- $\mathbf{3}$ if v.visited = false then
- 4 DFS(G, v);

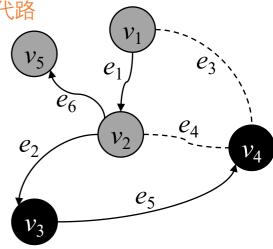


- 后向边关联一对祖先-后代顶点。
- 每个顶点有3种状态
 - 白: visited = false (DFS调用前)
 - 灰: visited = true, 且DFS调用未结束
 - 黑: visited = true, 且DFS调用已结束
- 任意时刻,所有灰点组成一条祖先-后代路

算法 1: DFS

输入: 图 $G = \langle V, E \rangle$, 顶点 u

- 1 u.visited \leftarrow true;
- 2 foreach $(u,v) \in E$ do
- $\mathbf{3}$ if v.visited = false then
- 4 DFS(G, v);

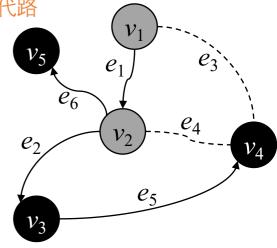


- 后向边关联一对祖先-后代顶点。
- 每个顶点有3种状态
 - 白: visited = false (DFS调用前)
 - 灰: visited = true, 且DFS调用未结束
 - 黑: visited = true, 且DFS调用已结束
- 任意时刻,所有灰点组成一条祖先-后代路

算法 1: DFS

输入:图 $G = \langle V, E \rangle$, 顶点 u

- 1 u.visited \leftarrow true;
- 2 foreach $(u,v) \in E$ do
- $\mathbf{3}$ if v.visited = false then
- 4 DFS(G, v);

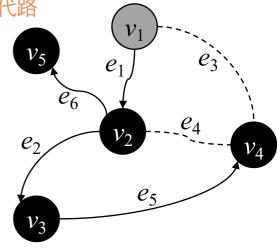


- 后向边关联一对祖先-后代顶点。
- 每个顶点有3种状态
 - 白: visited = false (DFS调用前)
 - 灰: visited = true, 且DFS调用未结束
 - 黑: visited = true, 且DFS调用已结束
- 任意时刻,所有灰点组成一条祖先-后代路

算法 1: DFS

输入:图 $G = \langle V, E \rangle$, 顶点 u

- 1 u.visited \leftarrow true;
- 2 foreach $(u,v) \in E$ do
- $\mathbf{3}$ if v.visited = false then
- 4 DFS(G, v);

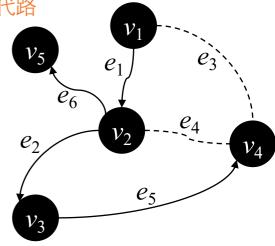


- 后向边关联一对祖先-后代顶点。
- 每个顶点有3种状态
 - 白: visited = false (DFS调用前)
 - 灰: visited = true, 且DFS调用未结束
 - 黑: visited = true, 且DFS调用已结束
- 任意时刻,所有灰点组成一条祖先-后代路

算法 1: DFS

输入:图 $G = \langle V, E \rangle$, 顶点 u

- 1 u.visited \leftarrow true;
- 2 foreach $(u,v) \in E$ do
- $\mathbf{3}$ if v.visited = false then
- 4 DFS(G, v);

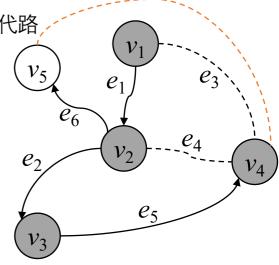


- 后向边关联一对祖先-后代顶点。
- 每个顶点有3种状态
 - 白: visited = false (DFS调用前)
 - 灰: visited = true, 且DFS调用未结束
 - 黑: visited = true, 且DFS调用已结束
- 任意时刻,所有灰点组成一条祖先-后代路
- 后向边的首次访问必从灰到灰(祖先)
 - 为什么不能到白?

算法 1: DFS

输入: 图 $G = \langle V, E \rangle$, 顶点 u

- 1 u.visited \leftarrow true;
- 2 foreach $(u,v) \in E$ do
- 3 if v.visited = false then
- 4 DFS(G, v);

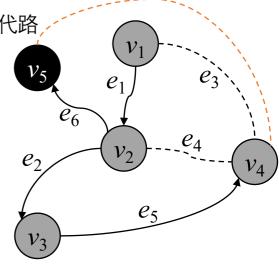


- 后向边关联一对祖先-后代顶点。
- 每个顶点有3种状态
 - 白: visited = false (DFS调用前)
 - 灰: visited = true, 且DFS调用未结束
 - 黑: visited = true, 且DFS调用已结束
- 任意时刻,所有灰点组成一条祖先-后代路
- 后向边的首次访问必从灰到灰(祖先)
 - 为什么不能到黑?

算法 1: DFS

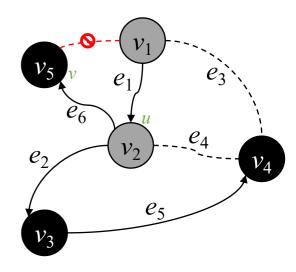
输入:图 $G = \langle V, E \rangle$,顶点 u

- 1 u.visited \leftarrow true;
- 2 foreach $(u,v) \in E$ do
- 3 if v.visited = false then
- 4 DFS(G, v);



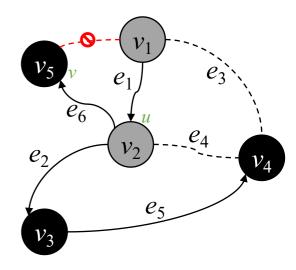
■ 扩展DFS算法:判定非根顶点是否为割点

```
算法 2: DFSCV
   输入: 连通图 G = \langle V, E \rangle, 顶点 u
   初值: time 初值为 0; V 中所有顶点的 visited 初值为 false, parent
          初值为 null, children 初值为 0, isCutVertex 初值为 false
1 time \leftarrow time + 1;
2 u.d \leftarrow time;
3 u.low \leftarrow u.d:
4 u.visited \leftarrow true;
5 foreach (u, v) \in E do
       if v.visited = false then
           v.parent \leftarrow u;
 7
           u.children \leftarrow u.children + 1:
 8
           DFSCV(G, v);
 9
           u.low \leftarrow min\{u.low, v.low\};
10
           if u.parent = null \perp u.children > 2 then
11
               u.isCutVertex \leftarrow true:
12
           else if u.parent \neq null \ \mathbb{L} \ v.low \geq u.d then
13
               u.isCutVertex \leftarrow true:
14
       else if v \neq u.parent then
15
           u.low \leftarrow min\{u.low, v.d\};
16
```



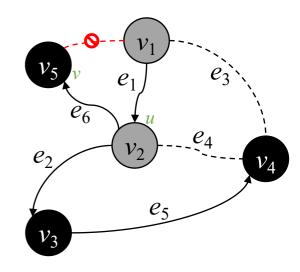
■ 扩展DFS算法:判定非根顶点是否为割点

```
算法 2: DFSCV
   输入: 连通图 G = \langle V, E \rangle, 顶点 u
   初值: time 初值为 0; V 中所有顶点的 visited 初值为 false, parent
          初值为 null, children 初值为 0, isCutVertex 初值为 false
1 time \leftarrow time + 1;
2 u.d \leftarrow time;
3 u.low \leftarrow u.d:
4 u.visited \leftarrow true;
                                             u割开了谁和谁?
5 foreach (u, v) \in E do
       if v.visited = false then
          v.parent \leftarrow u;
 7
          u.children \leftarrow u.children + 1:
 8
          DFSCV(G, v);
 9
          u.low \leftarrow min\{u.low, v.low\};
10
          if u.parent = null \perp u.children > 2 then
11
              u.isCutVertex \leftarrow true:
12
          else if u.parent \neq null \ \mathbb{L} \ v.low \geq u.d then
13
              u.isCutVertex \leftarrow true:
14
       else if v \neq u.parent then
15
          u.low \leftarrow min\{u.low, v.d\};
16
```



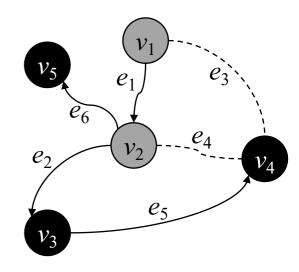
■ 扩展DFS算法:判定非根顶点是否为割点

```
算法 2: DFSCV
   输入: 连通图 G = \langle V, E \rangle, 顶点 u
   初值: time 初值为 0; V 中所有顶点的 visited 初值为 false, parent
         初值为 null, children 初值为 0, isCutVertex 初值为 false
1 time \leftarrow time + 1;
2 u.d \leftarrow time;
3 u.low \leftarrow u.d:
                                       low:该顶点及其后
4 u.visited \leftarrow true:
                                       代顶点诵讨后向边关
5 foreach (u, v) \in E do
                                       联的邻点的最小d值
      if v.visited = false then
          v.parent \leftarrow u;
 7
          u.children \leftarrow u.children + 1:
 8
         DFSCV(G, v);
 9
          u.low \leftarrow min\{u.low, v.low\};
10
          if u.parent = null \perp u.children > 2 then
11
             u.isCutVertex \leftarrow true:
12
          else if u.parent \neq null \ \mathbb{L} \ v.low > u.d then
13
             u.isCutVertex \leftarrow true:
14
      else if v \neq u.parent then
15
          u.low \leftarrow min\{u.low, v.d\};
16
```



■ 扩展DFS算法:判定非根顶点是否为割点

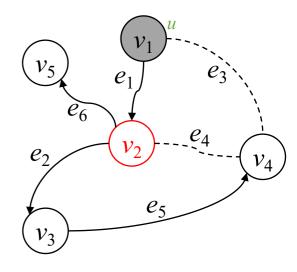
```
算法 2: DFSCV
  输入: 连通图 G = \langle V, E \rangle, 顶点 u
  初值: time 初值为 0; V 中所有顶点的 visited 初值为 false, parent
         初值为 null, children 初值为 0, isCutVertex 初值为 false
1 time \leftarrow time + 1;
2 u.d \leftarrow time;
3 u.low \leftarrow u.d:
                                      low:该顶点及其后
4 u.visited \leftarrow true:
                                      代顶点诵讨后向边关
5 foreach (u, v) \in E do
                                      联的邻点的最小d值
      if v.visited = false then
         v.parent \leftarrow u;
7
         u.children \leftarrow u.children + 1:
8
         DFSCV(G, v);
9
                                                        树边(u, v)
         u.low \leftarrow min\{u.low, v.low\};
10
         if u.parent = null \perp u.children > 2 then
11
             u.isCutVertex \leftarrow true:
12
         else if u.parent \neq null \ \mathbb{L} \ v.low > u.d then
13
             u.isCutVertex \leftarrow true:
14
      else if v \neq u.parent then
15
                                                         后向边(u, v)
         u.low \leftarrow min\{u.low, v.d\};
16
```



■ 扩展DFS算法:判定根顶点是否为割点

```
算法 2: DFSCV
   输入: 连通图 G = \langle V, E \rangle, 顶点 u
   初值: time 初值为 0; V 中所有顶点的 visited 初值为 false, parent
          初值为 null, children 初值为 0, isCutVertex 初值为 false
1 time \leftarrow time + 1;
2 u.d \leftarrow time;
3 u.low \leftarrow u.d:
4 u.visited \leftarrow true;
5 foreach (u, v) \in E do
       if v.visited = false then
           v.parent \leftarrow u;
 7
           u.children \leftarrow u.children + 1:
 8
           DFSCV(G, v);
 9
           u.low \leftarrow min\{u.low, v.low\};
10
           if u.parent = null \perp u.children > 2 then
11
               u.isCutVertex \leftarrow true;
12
           else if u.parent \neq null \ \mathbb{L} \ v.low \geq u.d then
13
               u.isCutVertex \leftarrow true:
14
       else if v \neq u.parent then
15
           u.low \leftarrow min\{u.low, v.d\};
16
```

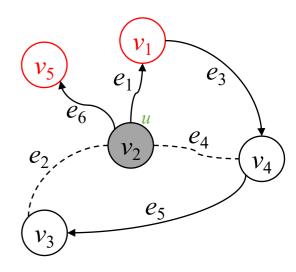
若顶点u是根顶点,则u是割点的充要条件是它有至少2个子顶点。



■ 扩展DFS算法:判定根顶点是否为割点

算法 2: DFSCV 输入: 连通图 $G = \langle V, E \rangle$, 顶点 u初值: time 初值为 0; V 中所有顶点的 visited 初值为 false, parent 初值为 null, children 初值为 0, isCutVertex 初值为 false 1 $time \leftarrow time + 1$; 2 $u.d \leftarrow time$; 3 $u.low \leftarrow u.d$: 4 u.visited \leftarrow true; 5 foreach $(u, v) \in E$ do if v.visited = false then $v.parent \leftarrow u;$ 7 u.children $\leftarrow u$.children + 1: 8 DFSCV(G, v); 9 $u.low \leftarrow min\{u.low, v.low\};$ 10 if $u.parent = null \perp u.children > 2$ then 11 $u.isCutVertex \leftarrow true;$ 12 else if $u.parent \neq null \ \mathbb{L} \ v.low \geq u.d$ then 13 $u.isCutVertex \leftarrow true$: 14 else if $v \neq u.parent$ then 15 $u.low \leftarrow min\{u.low, v.d\};$ 16

若顶点u是根顶点,则u是割点的充要条件是它有至少2个子顶点。

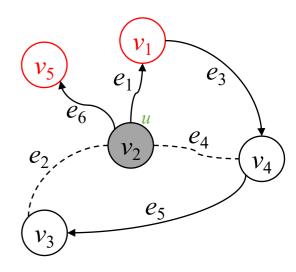


算法 2: DFSCV

■ 扩展DFS算法:判定根顶点是否为割点

```
输入: 连通图 G = \langle V, E \rangle, 顶点 u
   初值: time 初值为 0; V 中所有顶点的 visited 初值为 false, parent
          初值为 null, children 初值为 0, isCutVertex 初值为 false
1 time \leftarrow time + 1;
2 u.d \leftarrow time;
3 u.low \leftarrow u.d:
4 u.visited \leftarrow true;
                                             u割开了谁和谁?
5 foreach (u, v) \in E do
       if v.visited = false then
           v.parent \leftarrow u;
 7
          u.children \leftarrow u.children + 1:
 8
          DFSCV(G, v);
 9
           u.low \leftarrow min\{u.low, v.low\};
10
           if u.parent = null \perp u.children > 2 then
11
              u.isCutVertex \leftarrow true;
12
           else if u.parent \neq null \ \mathbb{L} \ v.low \geq u.d then
13
               u.isCutVertex \leftarrow true:
14
       else if v \neq u.parent then
15
           u.low \leftarrow min\{u.low, v.d\};
16
```

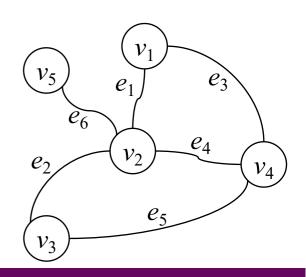
若顶点u是根顶点,则u是割点的充要条件是它有至少2个子顶点。



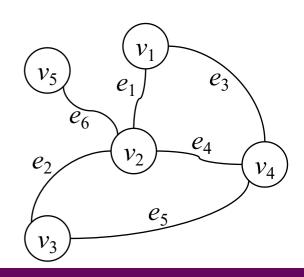
本次课的主要内容

- 2.1 连通和DFS
- 2.2 割点和割边
- 2.3 距离和BFS

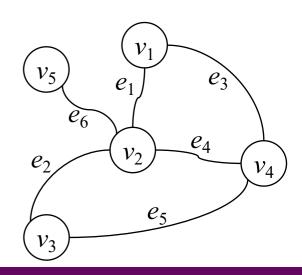
■ 顶点u和v间的**最短路**:长度最小的u-v路



- 顶点u和v间的最短路:长度最小的u-v路
- 两个顶点间一定有最短路吗?若有,唯一吗?

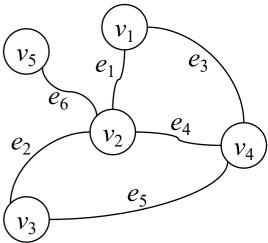


- 顶点*u*和*v*间的最短路:长度最小的*u-v*路
- 两个顶点间一定有最短路吗?若有,唯一吗?
- 顶点u和v间的**距离**: u和v间的最短路的长度,记作dist(u, v)
 - 不连通: dist = ∞

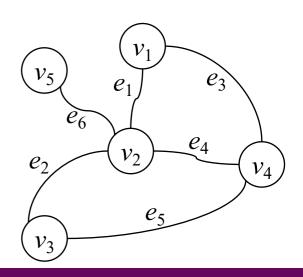


- 顶点*u*和v间的最短路:长度最小的*u-v*路
- 两个顶点间一定有最短路吗?若有,唯一吗?
- 顶点u和v间的距离:u和v间的最短路的长度,记作dist(u, v)
 - 不连通: dist = ∞

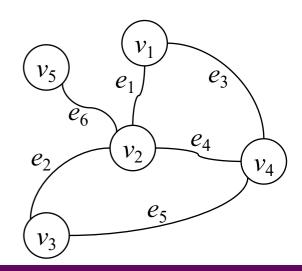
■ 证明:对于连通图 $G = \langle V, E \rangle$ 和顶点 $u,v,w \in V$, $dist(u,v) + dist(v,w) \ge dist(u,w)$ 。



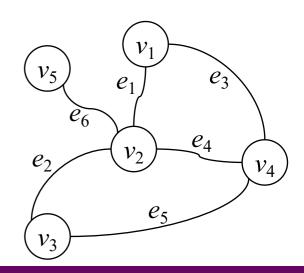
■ 顶点v的**离心率**:v和所有顶点间的距离的最大值,记作ecc(v)



- 顶点v的离心率:v和所有顶点间的距离的最大值,记作ecc(v)
- 证明:对于连通图 $G = \langle V, E \rangle$ 和两个相邻顶点 $u,v \in V$, $|ecc(u) ecc(v)| \leq 1$ 。



- 顶点v的离心率:v和所有顶点间的距离的最大值,记作ecc(v)
- 证明:对于连通图 $G = \langle V, E \rangle$ 和两个相邻顶点 $u,v \in V$, $|ecc(u) ecc(v)| \leq 1$ 。
- 证明:对于连通图 $G = \langle V, E \rangle$ 和两个顶点 $u,v \in V$, $|\operatorname{ecc}(u) \operatorname{ecc}(v)| \leq \operatorname{dist}(u,v)$ 。



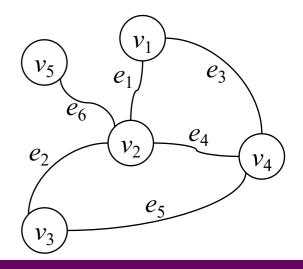
- 顶点v的离心率:v和所有顶点间的距离的最大值,记作ecc(v)
- 证明:对于连通图 $G = \langle V, E \rangle$ 和两个相邻顶点 $u,v \in V$, $|ecc(u) ecc(v)| \leq 1$ 。
- 证明:对于连通图 $G = \langle V, E \rangle$ 和两个顶点 $u,v \in V$, $|\operatorname{ecc}(u) \operatorname{ecc}(v)| \leq \operatorname{dist}(u,v)$ 。

图G的

■ **中心点**:离心率最小的顶点

■ **半径**:中心点的离心率,记作rad(G)

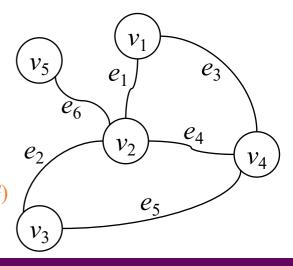
■ **中心**:所有中心点形成的集合



- 顶点v的离心率:v和所有顶点间的距离的最大值,记作ecc(v)
- 证明:对于连通图 $G = \langle V, E \rangle$ 和两个相邻顶点 $u,v \in V$, $|ecc(u) ecc(v)| \leq 1$ 。
- 证明:对于连通图 $G = \langle V, E \rangle$ 和两个顶点 $u,v \in V$, $|\operatorname{ecc}(u) \operatorname{ecc}(v)| \leq \operatorname{dist}(u,v)$ 。

图G的

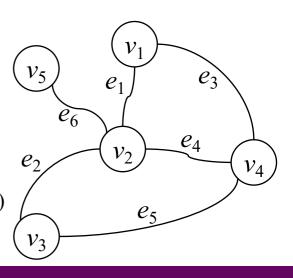
- 中心点:离心率最小的顶点
- 半径:中心点的离心率,记作rad(G)
- 中心:所有中心点形成的集合
- **边缘点**:离心率最大的顶点
- **直径**:边缘点的离心率,记作diam(G)



- 顶点v的离心率:v和所有顶点间的距离的最大值,记作ecc(v)
- 证明:对于连通图 $G = \langle V, E \rangle$ 和两个相邻顶点 $u,v \in V$, $|ecc(u) ecc(v)| \leq 1$ 。
- 证明:对于连通图 $G = \langle V, E \rangle$ 和两个顶点 $u,v \in V$, $|ecc(u) ecc(v)| \leq dist(u, v)$ 。

图G的

- 中心点:离心率最小的顶点
- 半径:中心点的离心率,记作rad(G)
- 中心:所有中心点形成的集合
- 边缘点:离心率最大的顶点
- 直径:边缘点的离心率,记作diam(G)
- 连通图的直径是图中哪条路的长度?



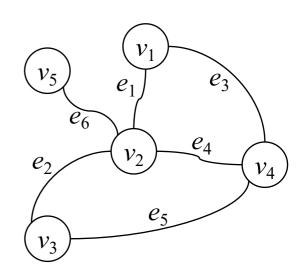
■ 对于连通图G, rad $(G) \le diam(G) \le 2rad(G)$ 。

■ 对于连通图G, $rad(G) \leq diam(G) \leq 2rad(G)$ 。

取中心点w:

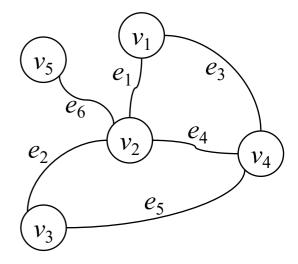
$$\begin{split} \operatorname{diam}(G) &= \operatorname{dist}(u,v) \\ &\leq \operatorname{dist}(u,w) + \operatorname{dist}(w,v) \\ &\leq \operatorname{ecc}(w) + \operatorname{ecc}(w) \\ &= 2 \cdot \operatorname{ecc}(w) \\ &= 2 \cdot \operatorname{rad}(G) \,. \end{split}$$

- 如何计算两个顶点间的距离?
- 如何计算一个顶点和图中所有顶点间的距离?



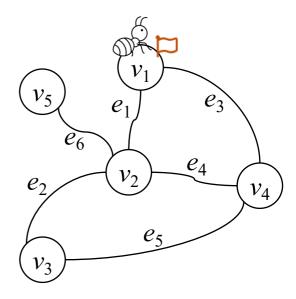
- 宽度优先搜索 (BFS) 算法
 - 从图中的一个指定顶点出发,有序地遍历和该顶点连通的所有顶点
 - 遍历顶点的顺序是优先向图的"浅处"访问,即倾向于贴近出发点

算法 3: BFS 输入: 图 $G = \langle V, E \rangle$,顶点 u初值: V 中所有顶点的 visited 初值为 false,d 初值为 ∞ ; Q 初值 为空队列 1 u. visited \leftarrow true; 2 $u.d \leftarrow 0$; 3 入队列 (Q, u); 4 while Q 非空 do 5 $v \leftarrow \text{ BND}(Q)$; 6 foreach $(v, w) \in E$ do 7 | if w. visited \leftarrow true; 8 | w. visited \leftarrow true; 9 | w. d \leftarrow v. d \leftarrow 1; 10 | v. NM v. NM v. NM v. Since v. Here v. Since v

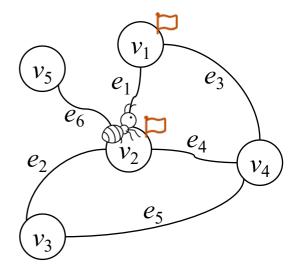


- 宽度优先搜索 (BFS) 算法
 - 从图中的一个指定顶点出发,有序地遍历和该顶点连通的所有顶点
 - 遍历顶点的顺序是优先向图的"浅处"访问,即倾向于贴近出发点

算法 3: BFS 输入: 图 $G = \langle V, E \rangle$,顶点 u初值: V 中所有顶点的 visited 初值为 false,d 初值为 ∞ ; Q 初值 为空队列 1 u. visited \leftarrow true; 2 $u.d \leftarrow 0$; 3 入队列 (Q, u); 4 while Q 非空 do 5 $v \leftarrow \text{ BNM }(Q)$; 6 for each $(v, w) \in E$ do 7 | if w. visited \leftarrow true; 8 | w. visited \leftarrow true; 9 | w. visited \leftarrow true; 10 | v. visited v. visited

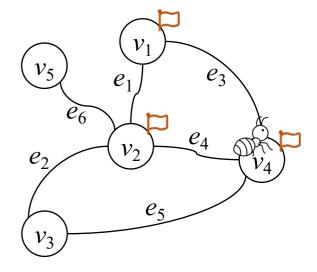


- 宽度优先搜索 (BFS) 算法
 - 从图中的一个指定顶点出发,有序地遍历和该顶点连通的所有顶点
 - 遍历顶点的顺序是优先向图的"浅处"访问,即倾向于贴近出发点



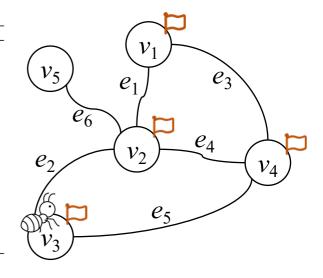
- 宽度优先搜索 (BFS) 算法
 - 从图中的一个指定顶点出发,有序地遍历和该顶点连通的所有顶点
 - 遍历顶点的顺序是优先向图的"浅处"访问,即倾向于贴近出发点

算法 3: BFS 输入: 图 $G = \langle V, E \rangle$,顶点 u初值: V 中所有顶点的 visited 初值为 false,d 初值为 ∞ ; Q 初值 为空队列 1 u.visited \leftarrow true; 2 $u.d \leftarrow 0$; 3 入队列 (Q, u); 4 while Q 非空 do 5 $v \leftarrow \text{ BLM}$ Q; 6 foreach $(v, w) \in E$ do 7 $v \in \text{ BLM}$ v



- 宽度优先搜索 (BFS) 算法
 - 从图中的一个指定顶点出发,有序地遍历和该顶点连通的所有顶点
 - 遍历顶点的顺序是优先向图的"浅处"访问,即倾向于贴近出发点

算法 3: BFS 输入: 图 $G = \langle V, E \rangle$,顶点 u初值: V 中所有顶点的 visited 初值为 false,d 初值为 ∞ ; Q 初值 为空队列 1 u.visited \leftarrow true; 2 $u.d \leftarrow 0$; 3 入队列 (Q, u); 4 while Q 非空 do 5 $v \leftarrow \text{ BLM}$ Q; 6 foreach $(v, w) \in E$ do 7 $v \in \text{ BLM}$ $v \in E$ foreach $v \in E$ $v \in E$



- 宽度优先搜索 (BFS) 算法
 - 从图中的一个指定顶点出发,有序地遍历和该顶点连通的所有顶点
 - 遍历顶点的顺序是优先向图的"浅处"访问,即倾向于贴近出发点

算法 3: BFS **输入:**图 $G = \langle V, E \rangle$, 顶点 u v_1 初值: V 中所有顶点的 visited 初值为 false, d 初值为 ∞ ; Q 初值 为空队列 1 u.visited \leftarrow true: $\mathbf{2} \ u.d \leftarrow 0$: 3 入队列 (Q, u); e_4 4 while Q 非空 do $v \leftarrow$ 出队列 (Q): foreach $(v, w) \in E$ do if w.visited = false then 7 $w.visited \leftarrow true$: $w.d \leftarrow v.d + 1$: V_3 入队列 (Q, w);

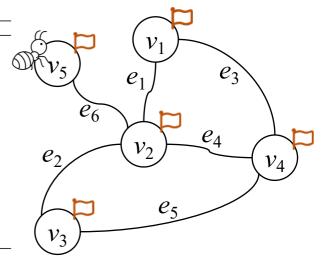
- 宽度优先搜索 (BFS) 算法
 - 从图中的一个指定顶点出发,有序地遍历和该顶点连通的所有顶点
 - 遍历顶点的顺序是优先向图的"浅处"访问,即倾向于贴近出发点
- 时间复杂度: O(n+m)

```
算法 3: BFS
  输入:图 G = \langle V, E \rangle, 顶点 u
                                                                                                           v_1
  初值: V 中所有顶点的 visited 初值为 false, d 初值为 \infty; Q 初值
        为空队列
1 u.visited \leftarrow true;
\mathbf{2} \ u.d \leftarrow 0:
3 入队列 (Q, u);
                                                                                                                       e_4
4 while Q 非空 do
                                                                                   e_{2}
     v \leftarrow 出队列 (Q):
     foreach (v, w) \in E do
         if w.visited = false then
7
             w.visited \leftarrow true:
             w.d \leftarrow v.d + 1:
                                                                                    \nu_3
             入队列 (Q, w);
```

- 宽度优先搜索 (BFS) 算法
 - 从图中的一个指定顶点出发,有序地遍历和该顶点连通的所有顶点
 - 遍历顶点的顺序是优先向图的"浅处"访问,即倾向于贴近出发点
- 时间复杂度: O(*n* + *m*)
- 可否省略visited属性?

```
算法 3: BFS
输入: 图 G = \langle V, E \rangle,顶点 u
初值: V 中所有顶点的 visited 初值为 false,d 初值为 \infty; Q 初值 为空队列

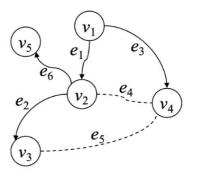
1 u.visited \leftarrow true;
2 u.d \leftarrow 0;
3 入队列 (Q, u);
4 while Q 非空 do
5 v \leftarrow \text{ LLMM}(Q);
6 for each (v, w) \in E do
7 | if w.visited \leftarrow true;
8 | w.visited \leftarrow true;
9 | w.visited \leftarrow true;
10 | v.visited v.v
```



- 宽度优先搜索 (BFS) 算法
 - 从图中的一个指定顶点出发,有序地遍历和该顶点连通的所有顶点
 - 遍历顶点的顺序是优先向图的"浅处"访问,即倾向于贴近出发点
- 时间复杂度: O(n+m)
- 可否省略visited属性?
- BFS树

	d	parent
v_1	1	null
v_2	2	v_1
v_3	3	v_2
v_4	2	v_1
v_5	3	v_2

(a) 顶点的属性值

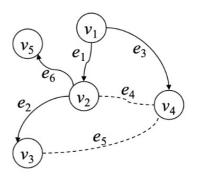


(b) 树边(实线)和其它边(虚线)

■ 按BFS算法的访问顺序,所有顶点的d属性值组成非减序列。

	d	parent
v_1	1	null
v_2	2	v_1
v_3	3	v_2
v_4	2	v_1
v_5	3	v_2

(a) 顶点的属性值

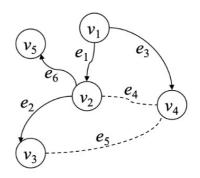


(b) 树边 (实线) 和其它边 (虚线)

- 按BFS算法的访问顺序,所有顶点的d属性值组成非减序列。
- 在BFS树中,以根顶点为起点的每条路都是最短路。

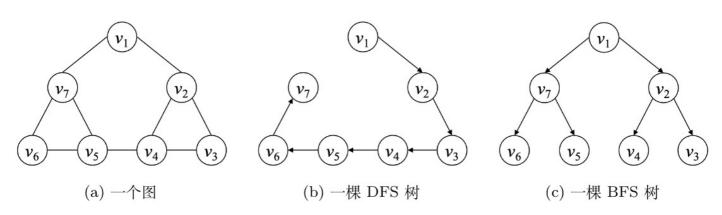
	d	parent
v_1	1	null
v_2	2	v_1
v_3	3	v_2
v_4	2	v_1
v_5	3	v_2

(a) 顶点的属性值

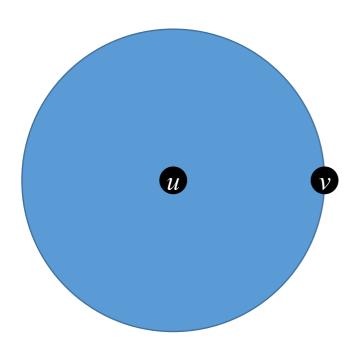


(b) 树边(实线)和其它边(虚线)

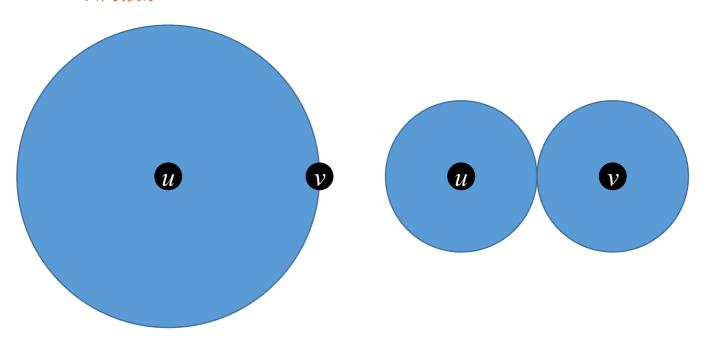
■ DFS树和BFS树的对比



■ 单向搜索



- 单向搜索
- 双向搜索



书面作业

■ 练习2.1、2.2、2.3、2.8、2.11

实战应用

若间接认识也算认识,则两个人互相"认识"可以如下递归定义:他们互相直接 认识,或者认识同一个人。基于该定义,回答下述问题。

练习 2.1. n 位同学互相认识,其中至少有几对同学互相直接认识?

练习 2.2. 2n+1 位同学中,每位同学至少直接认识 n 位其他同学,这 2n+1 位同学互相认识吗?

练习 2.3. n 位同学中,只有 2 位同学直接认识的其他同学数量是奇数,这 2 位同学互相认识吗?

实战应用

基于练习 2.1-2.3对"认识"的定义,回答下述问题。

练习 2.8. n 位同学互相认识但非全部互相直接认识 $(n \ge 3)$, 能否找出 3 位同学, 其中 2 对互相直接认识,1 对互相不直接认识?

实战应用

某国的任意两座城市间,或者开通了直飞航线,或者开通了直达班车,但不兼有两者。请证明或否定下述结论。

练习 2.11. 若存在两座城市,无法通过至多一次转机到达,则任意两座城市间,可通过至多两次转车到达。

练习 2.12. 若存在两座城市,无法通过至多两次转机到达,则任意两座城市间,可通过至多一次转车到达。

练习 2.13. 若对于每座城市,都存在另一座无法通过至多一次转机到达的城市,则存在一座城市,到其它每座城市,都可通过至多一次转车到达。