





PA-4: 异常和中断 & 外设与 I/O & 游戏移植

 课程名称:
 计算机系统基础

 姓名:
 孙文博

 学号:
 201830210

 邮箱:
 201830210@smail.nju.edu.cn

 实验时间:
 2022.7.20 - 2022.7.31

一、实验目的

通过前三个阶段的 PA,我们已经基本构建了一个能够运算的机器的所有功能。目前为止,NEMU 只能够进行正常的控制流执行。在最后阶段,我们添加异常控制流的支持并使得 NEMU 能够实现和外设的 I/O。最终,我们希望在 NEMU 模拟器上能够运行类似仙剑奇侠传这样的小游戏。

学号: 201830210

二、实验过程

1. 异常和中断

a) 预备知识

从 80286 开始, Intel 统一把由 CPU 内部产生的意外事件,即,"内中断"称为异常;而把来自 CPU 外部的中断请求,即,"外中断"称为中断。而内部异常又分为三类:

- 1. 故障:与指令执行相关的意外事件,如"除数为 0"、"页故障" 等;
- 2. 陷阱: 往往用于系统调用;
- 3. 终止: 指令执行过程中出现的严重错误。

在本实验中,我们对于内部异常,只关注"陷阱"这一类。对于 "故障"和"终止"这两类异常不做模拟,若遇到相应的情况,在 NEMU 中直接通过 assert(0)强行停止模拟器运行。

异常和中断的响应和处理过程可分为两个阶段:第一阶段, CPU 对异常或中断进行响应,打断现有程序运行并调出处理程序; 第二阶段,由操作系统提供的异常或中断处理程序处理完异常事件 后返回用户程序继续执行。

学号: 201830210

b) 代码实现

§4-1.1 通过自陷实现系统调用

- 1. 在 include/config.h 中定义宏 IA32_INTR 并 make clean;
- 2. 在 nemu/include/cpu/reg.h 中定义 IDTR 结构体,并在 CPU STATE 中添加 idtr;
- 3. 实现包括 lidt、cli、sti、int、pusha、popa、iret 等指令;
- 4. 在 nemu/src/cpu/intr.c 中实现 raise_intr()函数;
- 5. 执行 make test_pa-4-1 命令并看到屏幕输出:

```
NEMU load and execute img: ./kernel/kernel.img elf: ./testcase/bin/hello-inline nemu trap output: [src/main.c,82,init_cond] {kernel} Hello, NEMU world! nemu trap output: [src/elf/elf.c,29,loader] {kernel} ELF loading from ram disk. nemu trap output: Hello, world! nemu: HIT GOOD TRAP at eip = 0x0804902d NEMU2 terminated pa201830210@icspa:~/pa_nju$
```

§4-1.2 响应时钟中断

1. 在 include/config.h 中定义宏 HAS_DEVICE_TIMER 并 make clean;

- 2. 在 nemu/include/cpu/reg.h 的 CPU_STATE 中添加 uint8_t intr 成员,模拟中断引脚;
 - 3. 在 nemu/src/cpu/cpu.c 的 init cpu()中初始化 cpu.intr = 0;

- 4. 在 nemu/src/cpu/cpu.c 的 exec()函数 while 循环体, 每次执行完一条指令后调用 do_intr()函数查看并处理中断事件;
 - 5. 执行 make test_pa-4-1:

```
./nemu/nemu --autorun --testcase hello-inline --kernel
NEMU load and execute img: ./kernel/kernel.img elf: ./testcase/bin/hello-inline
nemu trap output: [src/irq/irq_handle.c,54,irq_handle] {kernel} system panic: You
have hit a timer interrupt, remove this panic after you've figured out how the c
ontrol flow gets here.
nemu: HIT BAD TRAP at eip = 0xc003129e
NEMU2 terminated
pa201830210@icspa:~/pa_nju$
```

6. 触发 Kernel 中的 panic, 找到该 panic 并移除。

```
delse if (irq >= 1000)

{
    int irq_id = irq - 1000;
    assert(irq_id < NR_HARD_INTR);
    if (irq_id == 0)

4

//panic("You have hit a timer interrupt, remove this panic after you've figured out how the control flow gets here.");
</pre>
```

移除后输出:

```
./nemu/nemu --autorun --testcase hello-inline --kernel
NEMU load and execute img: ./kernel/kernel.img elf: ./testcase/bin/hello-inline
nemu trap output: [src/main.c,82,init_cond] {kernel} Hello, NEMU world!
nemu trap output: [src/elf/elf.c,29,loader] {kernel} ELF loading from ram disk.
nemu trap output: Hello, world!
nemu: HIT GOOD TRAP at eip = 0x0804902d
NEMU2 terminated
pa201830210@icspa:~/pa_nju$
```

2. 外设和 I/O

a) 预备知识

要完成与外设的 I/O, 核心要解决两个问题:

与谁进行 I/O?

I/O 的内容是什么?

对于第一个问题的回答涉及到 I/O 寻址的方式。一种 I/O 寻址方式是端口映射 I/O(Port-mapped I/O)。IA-32 共定义了 65536个 8 位的 I/O 端口。在端口映射的 I/O 方式下,CPU 通过专门的 I/O 指令 in(ins)和 out(outs)来对某一个端口进行读和写。简言之,通过对某一特定端口的读写,就可以完成 CPU 和某特定外设之间的数据交换。至于交换的数据是控制命令、状态还是数据,则不是 CPU 所关心的了。

学号: 201830210

另一种 I/O 寻址方式是内存映射 I/O(memory-mapped I/O)。这种寻址方式将一部分物理内存映射到 I/O 设备空间中,使得 CPU 可以通过普通的访存指令来访问设备。这种物理内存的映射对 CPU 是透明的,CPU 觉得自己是在访问内存,但实际上可能是访问了相应的 I/O 空间。这样以后,访问设备的灵活性就大大提高了。一个例子是物理地址区间 [0xa0000, 0xc0000),这段物理地址区间被映射到 VGA 内部的显存,读写这段物理地址区间就相当于对读写 VGA 显存的数据。例如:

memset((void *)0xa0000, 0, SCR_SIZE);

会将显存中一个屏幕大小的数据清零,即往整个屏幕写入黑色像素,作用相当于清屏。

b) 代码实现

§4-2.3.1 完成串口的模拟

1. 在 include/config.h 中定义宏 HAS_DEVICE_SERIAL 并 make clean;

学号: 201830210

- 2. 实现 in 和 out 指令;
- 3. 实现 serial_printc()函数;
- 4. 运行 hello-inline 测试用例,对比实现串口前后的输出内容的区别:

```
Terminal
                                                                                File Edit View Search Terminal Help
    ./nemu/nemu --autorun --testcase gotbaha --kernel
    NEMU load and execute img: ./kernel/kernel.img elf: ./testcase/bin/gotbaha
    [src/main.c,82,init cond] {kernel} Hello, NEMU world!
    [src/elf/elf.c,29,loader] {kernel} ELF loading from ram disk.
    nemu: HIT GOOD TRAP at eip = 0 \times 080490e3
    NEMU2 terminated
    ./nemu/nemu --autorun --testcase leap-year --kernel
    NEMU load and execute img: ./kernel/kernel.img elf: ./testcase/bin/leap-year
    [src/main.c,82,init_cond] {kernel} Hello, NEMU world!
    [src/elf/elf.c,29,loader] {kernel} ELF loading from ram disk.
    nemu: HIT GOOD TRAP at eip = 0x0804909c
    NEMU2 terminated
    ./nemu/nemu --autorun --testcase matrix-mul-small --kernel
    NEMU load and execute img: ./kernel/kernel.img elf: ./testcase/bin/matrix-mul-s
    mall
    [src/main.c,82,init_cond] {kernel} Hello, NEMU world!
    [src/elf/elf.c,29,loader] {kernel} ELF loading from ram disk.
    nemu: HIT GOOD TRAP at eip = 0 \times 08049125
    NEMU2 terminated
    ./nemu/nemu --autorun --testcase matrix-mul --kernel
    NEMU load and execute img: ./kernel/kernel.img elf: ./testcase/bin/matrix-mul
    [src/main.c,82,init cond] {kernel} Hello, NEMU world!
    [src/elf/elf.c,29,loader] {kernel} ELF loading from ram disk.
5.
```

此时不再通过 NEMU trap 输出。

§4-2.3.2 通过硬盘加载程序

1. 在 include/config.h 中定义宏 HAS_DEVICE_ID 并 make clean;

学号: 201830210

- 2. 修改 Kernel 中的 loader(),使其通过 ide_read()和 ide_write()接口实现从模拟硬盘加载用户程序;
- 3. 通过 make test_pa-4-2 执行测试用例,验证加载过程是否正确:

```
Terminal
File Edit View Search Terminal Help
./nemu/nemu --autorun --testcase gotbaha --kernel
NEMU load and execute img: ./kernel/kernel.img elf: ./testcase/bin/gotbaha
[src/main.c,82,init cond] {kernel} Hello, NEMU world!
[src/elf/elf.c,26,loader] {kernel} ELF loading from hard disk.
nemu: HIT GOOD TRAP at eip = 0x080490e3
NEMU2 terminated
./nemu/nemu --autorun --testcase leap-year --kernel
NEMU load and execute img: ./kernel/kernel.img elf: ./testcase/bin/leap-year
[src/main.c,82,init_cond] {kernel} Hello, NEMU world!
[src/elf/elf.c,26,loader] {kernel} ELF loading from hard disk.
nemu: HIT GOOD TRAP at eip = 0x0804909c
NEMU2 terminated
./nemu/nemu --autorun --testcase matrix-mul-small --kernel
NEMU load and execute img: ./kernel/kernel.img elf: ./testcase/bin/matrix-mul-s
[src/main.c,82,init cond] {kernel} Hello, NEMU world!
[src/elf/elf.c,26,loader] {kernel} ELF loading from hard disk.
nemu: HIT GOOD TRAP at eip = 0 \times 08049125
NEMU2 terminated
./nemu/nemu --autorun --testcase matrix-mul --kernel
NEMU load and execute img: ./kernel/kernel.img elf: ./testcase/bin/matrix-mul
[src/main.c,82,init_cond] {kernel} Hello, NEMU world!
 [src/elf/elf.c,26,loader] {kernel} ELF loading from hard disk.
```

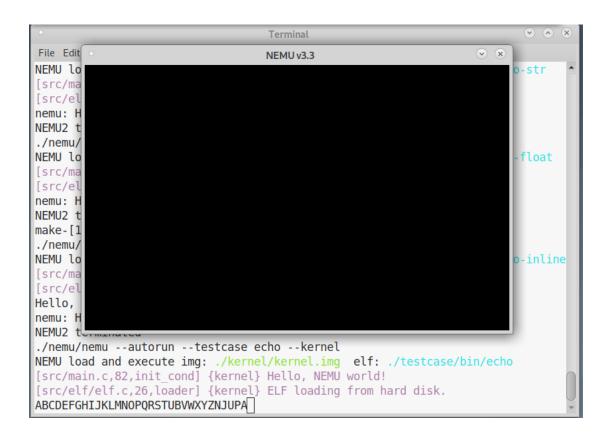
此时 ELF 从模拟硬盘加载。

§4-2.3.3 完成键盘的模拟

1. 在 include/config.h 中定义宏 HAS_DEVICE_KEYBOARD 并 make clean;

2. 通过 make test_pa-4-2 运行 echo 测试用例; (可以通过关闭窗口或在控制台 Ctrl-c 的方式退出 echo):

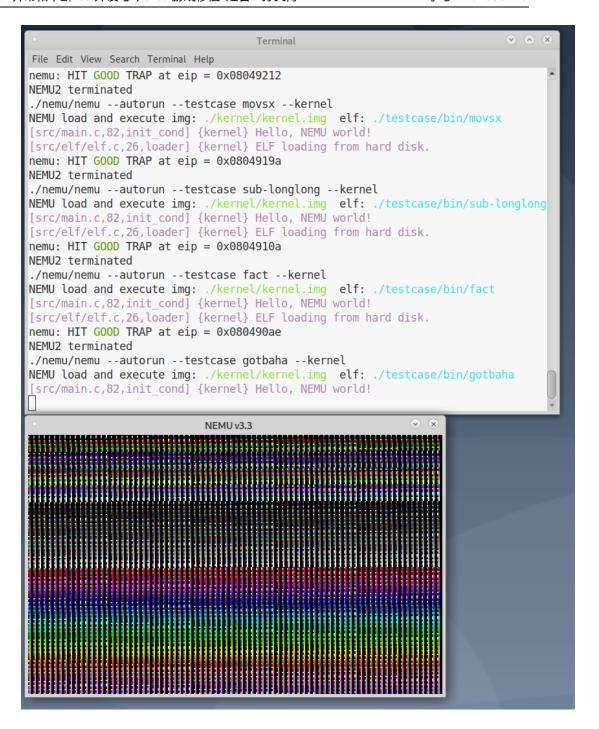
学号: 201830210



此时 NEMU 实现的功能是输出键盘上键入字母的大写模式。

§4-2.3.4 实现 VGA 的 MMIO

- 1. 在 include/config.h 中定义宏 HAS_DEVICE_VGA;
- 2. 在 nemu/src/memory/memory.c 中添加 mm_io 判断和对应的 读写操作;
- 3. 在 kernel/src/memory/vmem.c 中完成显存的恒等映射;
- 4. 通过 make test_pa-4-2 执行测试用例,观察输出测试颜色信息,并通过 video_mapping_read_test():



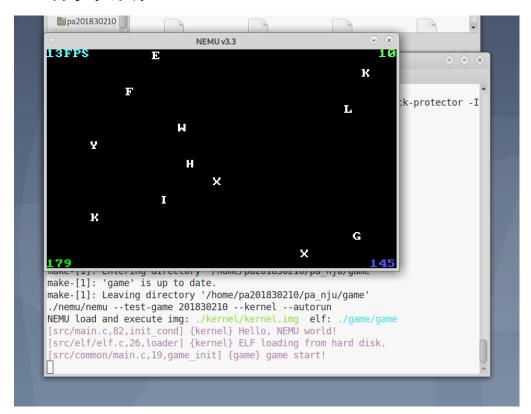
3. 游戏移植

根据手册完成了两款游戏的移植,其中包括对文件系统的模拟等等步骤,遗憾的是打字小游戏可以正常运行,但是仙剑奇侠传还是卡在了菜单界面(应该是 NEMU 性能不够),以后有时间

的话希望还可以进一步魔改 NEMU, 跑起我的 PAL!

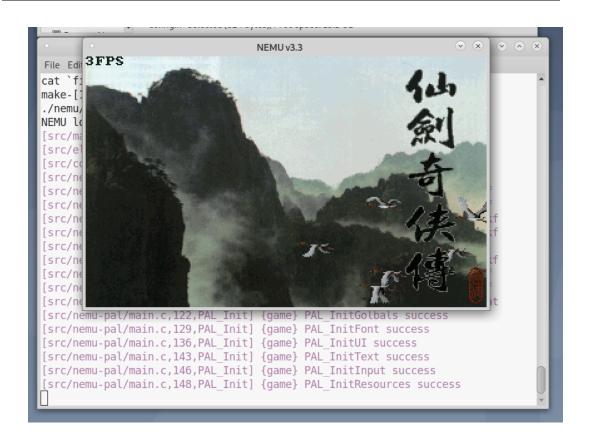
学号: 201830210

打字小游戏:



仙剑奇侠传:





三、思考题

§4-1.3.1 通过自陷实现系统调用

1. 详细描述从测试用例中的 int \$0x80 开始一直到 HIT_GOOD_TRAP 为止的详细的系统行为(完整描述控制的转移过程,即相关函数的调用和关键参数传递过程),可以通过文字或画图的方式来完成;

答: 执行 int \$0x80 时,调用了 int 指令,通过解析操作码,获取中断号 0x80, 随后将其作为参数,调用 raise_sw_intr()函数,该函数更新 eip 地址后,便调用 raise_intr()函数。

在 raise_intr 函数中的 intr_no 依然是 0x80。随后,依次将 eflags, CS 和 eip 的值压栈, 并从 IDTR 总读出 IDT 的首地址, 根据中断号 0x80 在 IDT 中索引得到一个门描述符, 把门描述符的段选择符装载入 CS 寄存器, 接着 调用 load_sreg 函数加载 cs 的隐藏部分。根据段选择符中 type 的信息判断 是中断还是陷阱。如果是中断便把 IF 清零。最后把 offset 赋给 eip, raise_intr 的使命也就终结了。

随后返回 int 指令,由于 return 0,此时的 eip 便是中断处理程序的入口地址。执行到这一步后,便是操作系统(kernel)的工作了通过入口地址的信息,跳转到 kernel/src/irq/do_irq.S 的入口函数 vecsys(),执行pushl0x80 后,压入错误码和异常号,跳转到 asm_do_irq 中,执行三个阶段:

准备阶段: 执行 pushal 和 pushl %esp, 在内核栈中保存各寄存器内容 (现 场信息)。代码将会把用户进程的通用寄存器保存到堆栈上, 这些寄存器的内容 连同之前保存的错误码,以及 eflags, CS, eip 形成了 trap frame

处理阶段: 执行 call irq_handle,调用函数 irq_handle,此时传入的是TrapFrame 的变量*tf,根据 tf读出 irq确定异常事件的类型,由于是0x80, kernel 调用 do_syscall()函数。在 do_syscall()函数中,根据 hello-inline 中传入的参数 tf->eax,为 4,因此调用 sys_write 函数,该函数根据 tf指针把 TrapFrame 的 ebx, ecx, edx 传入 fs_write()函数调用,从而在屏幕输出 hello world。

恢复阶段:返回到 do_irq.S 中,执行 popa 和 iret,是恢复用户进程的 现场,kernel 将根据之前保存的 trap frame 中的内容,恢复用户进程的 通用寄存器,最后通过 iret 指令恢复用户进程的 eip, CS, eflags。系统调用结束此后,cpu.eip 回到 int 指令的后一条指令,便继续执行 hello-inline 的代码。最后,HIT GOOD TRAP。

学号: 201830210

2. 在描述过程中,回答 kernel/src/irq/do_irq. S 中的 push %esp 起什么作用,画出在 call irq_handle 之前,系统栈的内容和 esp 的位置,指出 TrapFrame 对应系统栈的哪一段内容。

答: (1) push %esp 的作用是把执行完 pusha 后的 esp 压栈,而这个 esp 指向的 是 TrapFrame 的首地址,因此这个步骤是在把 TrapFrame 的指针作为参数传给 irq_handl。

(2) 在 call irq_handle 之前,系统栈的内容如下:

ESP →	返回地址	
	保存的 ebp	
	eflags	
	CS	
	eip	
	0	
	0x80	
TrapFrame	eax	
	ecx	
	edx	
	ebx	
	ebp	
	esi	
	edi	
ESP →		

§4-1.3.2 响应时钟中断

1. 详细描述 NEMU 和 Kernel 响应时钟中断的过程和先前的系统调用过程不同之处在哪里?相同的地方又在哪里?可以通过文字或画图的方式来完成。

学号: 201830210

答: 首先 raise_intr 做的是把 EIP 指向 kernel 代码,真正处理时钟中断是在 kernel 代码, raise 函数的作用就是把操作系统喊过来。

有一个函数指针指向的函数会处理, irq_handle.c 里面创建了一个关于系统调用的链表数组, 链表结构, 但是每一个元素对应一个系统调用号的数组。

相同之处:整个过程就是 push 现场之后,在 irq_handle.c 里面看是哪个系统调用;都是通过 int \$80 这样的形式陷入 kernel 层次的代码(只是模拟层面是用 C 语言的 if-else,本质上是一样的),由 kernel 来处理中断。

不同之处: 我们观察 HIT_BAD_TRAP 的地方(如下),可以看到我们模拟的 C 代码层面的陷入内核代码,即调用 do_syscall 函数, push 现场之后。

```
学号: 201830210
```

```
void irg handle(TrapFrame *tf) {
   int irg = tf->irg;

if (irg < 0) {
    panic("Unhandled exception!");
} else if (irg = 0x80) {
    do_syscall(tf);
} else if (irg < 1000) {
    panic("Unexpected exception #3d at eip = %x", irg, tf->eip);
} else if (irg >= 1000) {
    int irg_id = irg - 1000;
    assert(irg_id < NR_HARD_INTR);
    if(irg_id == 0) {
        // panic("You have hit a timer interrupt, remove this panic after you've figured out how the
}

struct IRQ_t *f = handles[irg_id];

while (f != NULL) { /* call handlers one by one */
        f ->routine();
        f = f ->next;
}
}
```

如果是时钟中断, 我们发现这里有一个 panic:

```
#define panid(format, ...) \
do { \
    cli(); \
    Log("\33[1;31msystem panid: " format, ## __VA_ARGS__); \
    HIT_BAD_TRAP; \
} while(0)
```

就是强制 HIT_BAD_TRAP 了, 这是不同的地方。

§4-2.3. 外设与 I/O

针对 echo 测试用例,在实验报告中,结合代码详细描述:

1. 注册监听键盘事件是怎么完成的?

答: 开启 HAS_DEVICE_KEYBOARD 后,在 testcase/srt/echo.c 中, main 函数通过 调用add_irq_handler,将 IRQ_t 类型的指针存入 handles 数组,从而完成注 册监听键盘事件。

学号: 201830210

从键盘按下一个键到控制台输出对应的字符,系统的执行过程是什么?如果涉及与之前报告重复的内容,简单引用之前的内容即可。

答:对键盘展开模拟时,键盘事件首先在 nemu/src/device/sdl.c 中由 NEMU_SDL_Thread()线程捕获。当检测到相应事件后,将对应键的扫描码作为 参数传送给 keyboard.c 中的模拟键盘函数。模拟键盘缓存扫描码,并通过中断 请求的方式通知 CPU 有按键或抬起的事件,键盘的中断请求号为 1。

CPU 收到中断请求后调用 Kernel 的中断响应程序。在响应程序中,Kernel 会查找是否有应用程序注册了对键盘事件的响应,若有,则通过调用注册的响应函数的方式来通知应用程序。此时在应用程序的键盘响应函数中,可以通过 in 指令从键盘的数据端口读取扫描码完成数据交换。键盘数据端口约定为 0x60,键盘扫描码的编码方式参照这个约定。

四、实验总结

长达一个学期的 PA 实验最终还是要落下帷幕了,当然我们在 这半年多的时间里见识到的也不过是 NEMU 的一部分,这里不得不 再次感谢创始人 yzh 学长及他的团队,感谢参与实验的老师和助教 们,单独夸一夸 wl 男神真的很能体谅我们的时间安排,不到最后一 刻永远可以慢慢的做自己的 PA。相识即缘分,这一路走来确实不容 易,未来也不会忘记。那么就祝老师们和学长的事业可以蒸蒸日 上,也希望未来自己可以从事一份喜欢的工作吧! ♥

学号: 201830210