



# Projektarbeit NN

Florian Braun



# Inhaltsverzeichnis

1. Vorführung
2. Funktionsweise des Neuronalen Netzwerkes
  - a. Fehlerfunktionen
  - b. Delta-Regel
  - c. Backpropagation
3. Funktion des Neuronalen Netzwerkes im Programm
4. Quelle

# Fehlerfunktion MAE

- Durchschnitt des Betrages der Differenz
- Änderung des Fehlers ist linear
- Beispiel:  $y_1 = \{0\}$ ,  $\hat{y}_1 = \{1\}$ ,  $y_2 = \{0\}$ ,  $\hat{y}_2 = \{2\}$
- $E_1 = |0-1| = 1$
- $E_2 = |0-2| = 2$
- 

$$\text{MAE} = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N |y_i - \hat{y}_i|$$

Vorteile: geringer Rechenaufwand

# Fehlerfunktion MSE

Quadratische Abweichung

Änderung des Fehlers ist quadratisch

- Beispiel:  $y_1 = \{0\}$ ,  $\hat{y}_1 = \{1\}$ ,  $y_2 = \{0\}$ ,  $\hat{y}_2 = \{2\}$
- $E_1 = (0 - 1)^2 = 1$
- $E_2 = (0 - 2)^2 = 4$

Aufwändiger als MAE durch Quadrierung

Abweichungen haben größeren Einfluss als bei MAE

$$\text{MSE} = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N (y_i - \hat{y}_i)^2$$

# Fehlerfunktion RMSE

- Ähnlich wie MSE
- Änderung über  $\hat{y}$  ist geringer
- Beispiel:  $y_1 = \{0\}$ ,  $\hat{y}_1 = \{1\}$ ,  $y_2 = \{0\}$ ,  $\hat{y}_2 = \{2\}$
- $E_1 = |(0 - 1)|^2 = 1$
- $E_2 = |(0 - 2)|^2 = 4$

Hoher Rechenaufwand

$$\text{RMSE} = \sqrt{\frac{1}{N} \sum_{i=1}^N (y_i - \hat{y}_i)^2}$$

|

# Delta-Regel

Bestimmt die Änderung für ein Gewicht bei einem einzelnen Perzeptron

$$w_{ij\_neu} = w_{ij\_alt} + w\_delta$$

$$w\_delta = f' * -n * e_j * o_i$$

n: Lernrate

e : Fehler eines Neurons

o : Ausgabe eines Neurons

f' : Ableitung der Aktivierungsfunktion

# Backpropagation

Bestimmt die Änderung für ein Gewicht bei einem MLP

$$\Delta w_{ij} = -\eta \frac{\partial E}{\partial w_{ij}} = -\eta \delta_j o_i$$

mit

$$\delta_j = \begin{cases} \varphi'(\text{net}_j)(o_j - t_j) & \text{falls } j \text{ Ausgabeneuron ist,} \\ \varphi'(\text{net}_j) \sum_k \delta_k w_{jk} & \text{falls } j \text{ verdecktes Neuron ist.} \end{cases}$$

Dabei ist

$\Delta w_{ij}$  die Änderung des Gewichts  $w_{ij}$  der Verbindung von Neuron  $i$  zu Neuron  $j$ ,

$\eta$  eine feste Lernrate, mit der die Stärke der Gewichtsänderungen bestimmt werden kann,

$\delta_j$  das Fehlersignal des Neurons  $j$ , entsprechend zu  $\frac{\partial E}{\partial \text{net}_j}$ ,

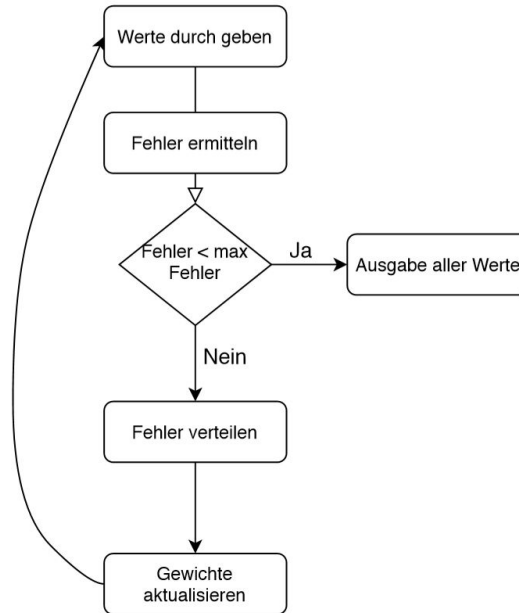
$t_j$  die Soll-Ausgabe des Ausgabeneurons  $j$ ,

$o_i$  die Ausgabe des Neurons  $i$ ,

$o_j$  die Ist-Ausgabe des Ausgabeneurons  $j$  und

$k$  der Index der nachfolgenden Neuronen von  $j$ .

# Funktion des Neuronalen Netzes im Programm





# Funktion des Neuronalen Netzes im Programm

```
def train(self, inp, expected):  
    self.output = self.pass_values(expected, inp)  
    total_error = self.calculate_total_error(self.output, expected)  
    self.total_error.append(total_error)  
    self.back_propagation(total_error)  
    self.update_weights()  
    self.clear_e()
```

# Funktion des Neuronalen Netzes im Programm

```
def back_propagation(self, total_error):
    key_list = list(self.neurons.keys())
    key_list.reverse()
    for key in key_list:
        for neuron in self.neurons[key]:
            if key == key_list[0]:
                neuron.e = neuron.activation_function_derivatives(neuron.scalar_product()) * total_error

            for input in neuron.get_input_cnts():
                neuron2 = input.get_input_neuron()
                neuron2.e += neuron.e * input.get_weight() * neuron2.activation_function_derivatives(
                    neuron2.scalar_product())
```

# Funktion des Neuronalen Netzes im Programm

```
def update_weights(self):  
    for key in list(self.neurons.keys()):  
        for neuron in self.neurons[key]:  
            for cnt in neuron.get_input_cnts():  
                inp = cnt.get_input_neuron().generate_output()  
                cnt.update_weight(-neuron.e * self.eta * inp)
```

# Quellen

<https://medium.com/@george.drakos62/how-to-select-the-right-evaluation-metric-for-machine-learning-models-part-1-regression-metrics-3606e25beae0>

<https://de.wikipedia.org/wiki/Backpropagation>