

Chương 3: Biểu diễn hệ thống LTI trong miền Z

TS. Trần Văn Hưng
Bộ môn: Kỹ thuật điện tử (P502-A6)
Email: hungtv_ktdt@utc.edu.vn

Nội dung

- 3.1 Khái niệm biến đổi Z và miền hội tụ
- 3.2 Các phương pháp tính biến đổi Z ngược
- 3.3 Các tính chất của biến đổi Z
- 3.4 Phân tích các đặc trưng hệ thống LTI bằng biến đổi Z
- 3.5 Thực hiện hệ thống trong miền Z

Nội dung

3.1 Khái niệm biến đổi Z và miền hội tụ

3.2 Các phương pháp tính biến đổi Z ngược

3.3 Các tính chất của biến đổi Z

3.4 Phân tích các đặc trưng hệ thống LTI bằng biến đổi Z

3.5 Thực hiện hệ thống trong miền Z

3.1 Khái niệm biến đổi Z và miền hội tụ

❖ Biến đổi Z hai phía và một phía

Biến đổi Z hai phía của dãy $x(n)$

$$X(Z) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(n)Z^{-n}$$

$$ZT[x(n)] = X(Z)$$

$$x(n) \xrightarrow{ZT} X(Z)$$

- Biến đổi Z là một chuỗi lũy thừa vô hạn, nó tồn tại chỉ đối với các giá trị của Z mà tại đó chuỗi này hội tụ
- Z là biến số phức, X(Z) là hàm phức

Biến đổi Z một phía của dãy $x(n)$

$$X^1(Z) = \sum_{n=0}^{\infty} x(n)Z^{-n}$$

$$ZT^1[x(n)] = X^1(Z)$$

Định nghĩa miền hội tụ của biến đổi Z

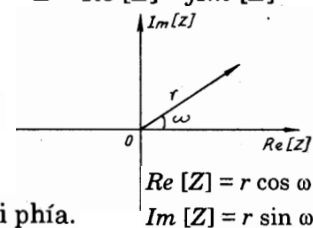
Tập hợp tất cả các giá trị của Z mà tại đó chuỗi

$$X(Z) = \sum_{n=0}^{\infty} x(n)Z^{-n} = ZT^1[x(n)]$$

hội tụ được gọi là miền hội tụ của biến đổi Z hai phía.

Mặt phẳng Z

Z là biến số phức
 $Z = \text{Re}[Z] + j\text{Im}[Z]$



3.1 Khái niệm biến đổi Z và miền hội tụ

❖ Ví dụ: Tìm ZT và miền hội tụ của các dãy sau

$$x_1(n) = \delta(n) \quad x_2(n) = \delta(n-1) \quad x_3(n) = \delta(n-1)$$

$$x_4(n) = \left(\frac{1}{2}\right)^n u(n) \quad x_5(n) = (2)^n u(n) \quad x_6(n) = u(n)$$

$$x_7(n) = u(n-3) \quad x_8(n) = u(n+3) \quad x_9(n) = u(-n)$$

Giải:

$$a. \quad X_1(Z) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x_1(n)Z^{-n} = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} \delta(n)Z^{-n} = 1.Z^0 = 1 \quad ; \forall z$$

$$b. \quad X_2(Z) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x_2(n)Z^{-n} = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} \delta(n-1)Z^{-n} = 1.Z^{-1} = Z^{-1} \quad ; z \neq 0$$

$$c. \quad X_3(Z) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x_3(n)Z^{-n} = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} \delta(n+1)Z^{-n} = 1.Z^1 = Z \quad ; z \neq \infty$$

3.1 Khái niệm biến đổi Z và miền hội tụ

$$X_4(z) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x_4(n).z^{-n} = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} \left(\frac{1}{2}\right)^n u(n).z^{-n} = \sum_{n=0}^{+\infty} \left(\frac{1}{2}z^{-1}\right)^n = \frac{1}{1 - \frac{1}{2}z^{-1}}$$

$$\left|\frac{1}{2}z^{-1}\right| < 1 \rightarrow |z| > \frac{1}{2} \quad RC[X_4(z)] : |z| > \frac{1}{2}$$

$$X_5(z) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x_5(n).z^{-n} = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} 2^n u(n).z^{-n} = \sum_{n=0}^{+\infty} (2z^{-1})^n = \frac{1}{1 - 2z^{-1}}$$

$$|2z^{-1}| < 1 \rightarrow |z| > 2 \quad RC[X_5(z)] : |z| > 2$$

$$X_6(z) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x_6(n).z^{-n} = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} u(n).z^{-n} = \sum_{n=0}^{+\infty} (z^{-1})^n = \frac{1}{1 - z^{-1}}$$

$$|z^{-1}| < 1 \rightarrow |z| > 1 \quad RC[X_6(z)] : |z| > 1$$

3.1 Khái niệm biến đổi Z và miền hội tụ

$$X_7(z) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x_7(n) \cdot z^{-n} = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} u(n-3) \cdot z^{-n} = \sum_{n=3}^{+\infty} z^{-n} \quad \text{Đặt } n=m+3$$

$$X_7(z) = \sum_{m=0}^{+\infty} z^{-(m+3)} = z^{-3} \cdot \sum_{m=0}^{+\infty} z^{-m} = z^{-3} \cdot \frac{1}{1-z^{-1}} = \frac{1}{z^2(z-1)}; \quad |z| > 1$$

$$X_8(z) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x_8(n) \cdot z^{-n} = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} u(n+3) \cdot z^{-n} = \sum_{n=-3}^{+\infty} z^{-n}$$

$$X_8(z) = \sum_{m=0}^{+\infty} z^{-(m-3)} = z^3 \cdot \sum_{m=0}^{+\infty} z^{-m} = z^3 \cdot \frac{1}{1-z^{-1}} = \frac{z^4}{z-1}; \quad |z| > 1$$

$$X_9(z) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x_9(n) \cdot z^{-n} = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} u(-n) \cdot z^{-n} = \sum_{n=-\infty}^0 z^{-n} = \sum_{m=0}^{+\infty} z^m = \frac{1}{1-z}; \quad |z| < 1$$

3.1 Khái niệm biến đổi Z và miền hội tụ

Miền hội tụ của hệ thống: $X(Z) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(n)Z^{-n} = X_1(Z) + X_2(Z)$

$$X_1(Z) = \sum_{n=0}^{\infty} x(n)Z^{-n} \quad X_2(Z) = \sum_{n=-\infty}^{-1} x(n)Z^{-n}$$

$$RC[X(Z)] = RC[X_1(Z)] \cap RC[X_2(Z)]$$

Ví dụ: $x(n) = \left(\frac{3}{4}\right)^{|n|}$ với mọi n

Hãy tìm biến đổi Z hai phía và miền hội tụ.

Giải:

$$ZT[x(n) = X(Z)] = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \left(\frac{3}{4}\right)^{|n|} Z^{-n} = \sum_{n=0}^{\infty} \left(\frac{3}{4} Z^{-1}\right)^n + \sum_{n=-\infty}^{-1} \left[\left(\frac{3}{4}\right)^{-1} Z^{-1}\right]^n$$

$$X_1(Z) = \sum_{n=0}^{\infty} \left(\frac{3}{4} Z^{-1}\right)^n = \frac{1}{1 - \frac{3}{4} Z^{-1}} \quad \text{với } \left|\frac{3}{4} Z^{-1}\right| < 1 \quad |Z| > \frac{3}{4}$$

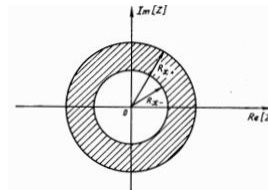
3.1 Khái niệm biến đổi Z và miền hội tụ

$$X_2(Z) = \sum_{n=-\infty}^{-1} \left(\frac{3}{4} Z^{-1} \right)^n = \sum_{l=1}^{\infty} \left\{ \left[\frac{3}{4} Z^{-1} \right]^{-1} \right\}^l = \sum_{l=1}^{\infty} \left(\frac{3}{4} Z \right)^l = \frac{\frac{3}{4} Z}{1 - \frac{3}{4} Z}$$

với $\left| \frac{3}{4} Z \right| < 1 \quad |Z| < \frac{4}{3}$

$$X(Z) = X_1(Z) + X_2(Z) = \frac{1 - \left(\frac{3}{4} \right)^2}{\left(1 - \frac{3}{4} Z^{-1} \right) \left(1 - \frac{3}{4} Z \right)}$$

$\frac{3}{4} < |Z| < \frac{4}{3}$



3.1 Khái niệm biến đổi Z và miền hội tụ

❖ Điểm cực và điểm không (Poles & Zeros):

$$X(z) = \frac{N(z)}{D(z)}$$

▪ Điểm không:

Tại các điểm $Z = Z_{or}$ ta có $X(Z_{or}) = 0$ gọi là các không của $X(Z)$

Vậy nghiệm của $N(Z)$ chính là không của $X(Z)$

▪ Điểm cực:

Tại các điểm $Z = Z_{pk}$ ta có $X(Z_{pk}) = \infty$ gọi là các cực của $X(Z)$

Vậy nghiệm của $D(Z)$ chính là cực của $X(Z)$

❖ Ví dụ: $x(n) = \delta(n) + 3\delta(n-1) + 2\delta(n-2)$

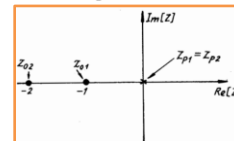
Hãy tìm $X(Z)$, miền hội tụ và các cực các không của $X(Z)$

$$ZT[x(n)] = X(Z) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(n)Z^{-n} = 1 + 3Z^{-1} + 2Z^{-2}$$

$$X(Z) = Z^{-2} (Z^2 + 3Z + 2) = Z^{-2} (Z + 1)(Z + 2)$$

$$X(Z) = \frac{(Z + 1)(Z + 2)}{Z^2} \quad X(Z) \text{ có hai không tại } Z_{01} = -1 \text{ và } Z_{02} = -2$$

một cực kép tại $Z = 0$; $Z_{p1} = Z_{p2} = 0$



Nội dung

3.1 Khái niệm biến đổi Z và miền hội tụ

3.2 Các phương pháp tính biến đổi Z ngược

3.3 Các tính chất của biến đổi Z

3.4 Phân tích các đặc trưng hệ thống LTI bằng biến đổi Z

3.5 Thực hiện hệ thống trong miền Z

3.3 Các phương pháp tính biến đổi Z ngược

❖ **Biểu thức của biến đổi Z ngược:**

$$x(n) = \frac{1}{2\pi j} \oint_C X(Z) Z^{n-1} dZ$$

C là đường cong khép kín bao quanh gốc tọa độ của mặt phẳng phức theo chiều dương (ngược chiều kim đồng hồ)

$$IZT[X(Z)] = x(n)$$

cặp biến đổi Z như sau:

$$ZT[x(n)] = X(Z) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(n) Z^{-n}$$

$$IZT[X(Z)] = x(n) = \frac{1}{2\pi j} \oint_C X(Z) Z^{n-1} dZ$$

❖ **Có 3 phương pháp tính IZT**

- Phương pháp thặng dư
- Khai triển theo chuỗi lũy thừa z , z^{-1}
- Khai triển thành phân thức tối giản

Phương pháp thặng dư (1/3)

$$x(n) = \frac{1}{2\pi j} \oint_c X(Z) Z^{n-1} dZ = \sum_k \text{Res} \left[X(Z) Z^{n-1} \mid Z = Z_{pk} \right]$$

Z_{pk} là các cực của $X(Z) Z^{n-1}$ nằm trong đường cong khép kín c

$\text{Res} \left[X(Z) Z^{n-1} \mid Z = Z_{pk} \right]$ đọc là thặng dư của $X(Z) Z^{n-1}$ tại cực $Z = Z_{pk}$

nếu $X(Z) Z^{n-1}$ là một hàm hữu tỷ của Z thì

$$X(Z) Z^{n-1} = \frac{\psi(Z)}{(Z - Z_{pk})^{s_k}} \quad Z_{pk} \text{ là một cực bội bậc } s_k \text{ của } X(Z) Z^{n-1}$$

Ví dụ $X(Z) = \frac{1}{1 - \frac{1}{2}Z^{-1}}$; $RC [X(Z)] : |Z| > \frac{1}{2}$
Hãy tìm biến đổi Z ngược.

Giải :
$$x(n) = \frac{1}{2\pi j} \oint_c X(Z) Z^{n-1} dZ = \frac{1}{2\pi j} \oint_c \frac{Z^n}{Z - \frac{1}{2}} dZ$$

Phương pháp thặng dư (2/3)

$$X(Z) Z^{n-1} = \frac{Z^n}{Z - \frac{1}{2}}$$

với $n \geq 0$ ta có:

$$Z_{p1} = \frac{1}{2} ; s_1 = 1 : \text{một cực đơn}$$

$$\Psi(Z) = Z^n$$

$$\text{Res} \left[X(Z) Z^{n-1} \mid Z = 1/2 \right] = \psi \left(\frac{1}{2} \right)$$

$$x(n) = \psi(Z_{p1}) = \left(\frac{1}{2} \right)^n$$

Với $n < 0$: Ta đặt $n = -m$

$$x(-m) = \frac{1}{2\pi j} \oint_c \frac{1}{Z^m (Z - \frac{1}{2})} dZ$$

có một cực đơn tại $Z_{p1} = \frac{1}{2}$

một cực bội bậc m tại $Z_{p2} = 0$

tính thặng dư của $X(Z) Z^{n-1}$

$$X(Z) Z^{n-1} = \frac{1}{Z^m (Z - \frac{1}{2})} ; m > 0$$

Tại cực đơn $Z_{p1} = \frac{1}{2}$ và $s_1 = 1$

$$\psi(Z) = \frac{1}{Z^m} = Z^{-m}$$

$$\text{Res} \left[X(Z) Z^{n-1} \mid Z = 1/2 \right] = \psi \left(\frac{1}{2} \right) = \left(\frac{1}{2} \right)^{-m} = 2^m$$

Phương pháp thặng dư (3/3)

Tại cực bội bậc m $Z_{p2} = 0$ và $s_2 = m$:

$$\psi(Z) = \frac{1}{\left(Z - \frac{1}{2}\right)} = \left(Z - \frac{1}{2}\right)^{-1}$$

$$\text{Res}\left[X(Z)Z^{m-1} \mid Z=0\right] = \frac{1}{(m-1)!} \frac{d^{m-1}\psi(Z)}{dZ^{m-1}} \Big|_{Z=0} = \frac{1}{(m-1)!} \left[-\frac{(m-1)!}{(1/2)^m} \right] = -2^m$$

Kết quả với $n < 0$ ta có:

$$x(-m) = \text{Res}\left[X(Z)Z^{m-1} \mid Z = \frac{1}{2}\right] + \text{Res}\left[X(Z)Z^{m-1} \mid Z = 0\right] = 2m - 2m = 0$$

Đổi biến $-m = n = 0$ ta có :

$$x(n) = 0 \quad \text{với} \quad n < 0$$

Kết quả cuối cùng

$$x(n) = \begin{cases} \left(\frac{1}{2}\right)^n & \text{với } n \geq 0 \\ 0 & \text{với } n < 0 \end{cases}$$

Khai triển thành chuỗi lũy thừa

$$X(Z) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \alpha_n Z^{-n}$$

khai triển $X(Z)$

$$X(Z) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(n) Z^{-n}$$

định nghĩa

$$x(n) = \alpha_n$$

tức là các hệ số của Z^{-n} chính là các giá trị của $x(n)$

Nhận xét: Phương pháp này sử dụng phép chia, có khối lượng tính toán lớn, vì vậy thường dùng cho máy tính

Khai triển thành phân thức tối giản

Nội dung PP:

$$X(Z) = \frac{N(Z)}{D(Z)} \quad \begin{array}{l} N(Z) \text{ là đa thức bậc } M. \\ D(Z) \text{ là đa thức bậc } N. \end{array}$$

Nếu $M \geq N$ chia đa thức $N(Z)$ cho $D(Z)$

$$X(Z) = S(Z) + \frac{P(Z)}{Q(Z)}$$

$$S(Z) = B_{M-N} Z^{M-N} + B_{M-N-1} Z^{M-N-1} + \dots + B_1 Z + B_0$$

Nếu $M < N$

$$S(Z) = 0 \text{ và } X(Z) = \frac{P(Z)}{Q(Z)}$$

Trường hợp $X(Z)$ chỉ có các cực đơn

$$X(Z) = \frac{P(Z)}{Q(Z)} = \sum_{k=1}^N \frac{A_k}{(Z - Z_{pk})}$$

$$A_k = (Z - Z_{pk}) \frac{P(Z)}{Q(Z)} \Big|_{Z = Z_{pk}}$$

Khai triển thành phân thức tối giản

Nội dung PP:

Trường hợp $X(Z)$ có một cực bội

Giả sử $X(Z)$ có một cực bội bậc s là Z_{pl} các cực còn lại là cực đơn

$$X(Z) = \frac{P(Z)}{Q(Z)} = \sum_{\substack{k=1 \\ k \neq l}}^{N-s} \frac{A_k}{(Z - Z_{pk})} + \sum_{j=1}^s \frac{c_j}{(Z - Z_{pl})^j}$$

$$A_k = (Z - Z_{pk}) \frac{P(Z)}{Q(Z)} \Big|_{Z = Z_{pk}}$$

$$c_j = \frac{1}{(s-j)!} \frac{d^{s-j}}{dZ^{s-j}} \left[(Z - Z_{pl})^s \frac{P(Z)}{Q(Z)} \right] \Big|_{Z = Z_{pl}}$$

Trường hợp $X(Z)$ có L cực bội

Giả sử $X(Z)$ có L cực bội bậc s_1, s_2, \dots, s_L , các cực còn lại là cực đơn

$$X(Z) = \frac{P(Z)}{Q(Z)} = \sum_{k=1}^{\textcircled{N}} \frac{A_k}{(Z - Z_{pk})} + \sum_{i=1}^L \sum_{j=1}^{s_i} \frac{c_{jsi}}{(Z - Z_{pli})^j}$$

$$A_k = (Z - Z_{pk}) \frac{P(Z)}{Q(Z)} \Big|_{Z = Z_{pk}}$$

$$\textcircled{N} = N - \sum_{i=1}^L s_i$$

Z_{pk} là các cực đơn.

$$c_{jsi} = \frac{1}{(s_i - j)!} \frac{d^{s_i-j}}{dZ^{s_i-j}} \left[(Z - Z_{pli})^{s_i} \frac{P(Z)}{Q(Z)} \right] \Big|_{Z = Z_{pli}}$$

Z_{pli} là các cực bội bậc s_i

Khai triển thành phân thức tối giản

Áp dụng công thức:

$$\text{IZT} \left[\frac{Z}{Z - Z_{pk}} \right] = (Z_{pk})^n u(n)$$

$$\text{IZT} \left[\frac{1}{Z - Z_{pk}} \right] = (Z_{pk})^{n-1} u(n-1)$$

$$\text{IZT} \left[\frac{Z}{(Z - Z_{pk})^{m+1}} \right] = \frac{n(n-1)\dots(n-m+1)}{m!} Z_{pk}^{n-m} u(n) \quad \text{với } |Z| > |Z_{pk}|$$

$$\text{IZT} \left[\frac{Z}{(Z - Z_{pk})^{m+1}} \right] = -\frac{n(n-1)\dots(n-m+1)}{m!} Z_{pk}^{n-m} u(-n-1) \quad \text{với } |Z| < |Z_{pk}|$$

Khai triển thành phân thức tối giản

Ví dụ 01:

$$X(Z) = \frac{Z+2}{2Z^2 - 7Z + 3} \quad \text{Hãy tìm } x(n)$$

Giải:

$$X(Z) = \frac{Z+2}{2(Z - \frac{1}{2})(Z-3)} = \sum_{k=1}^2 \frac{A_k}{(Z - Z_{pk})}$$

$$A_1 = (Z - Z_{p1}) \frac{P(Z)}{Q(Z)} \Big|_{Z=Z_{p1}} = \left(Z - \frac{1}{2} \right) \frac{Z+2}{2\left(Z - \frac{1}{2} \right)(Z-3)} \Big|_{Z=1/2} = -\frac{1}{2}$$

$$A_2 = (Z - Z_{p2}) \frac{P(Z)}{Q(Z)} \Big|_{Z=Z_{p2}} = (Z-3) \frac{Z+2}{2\left(Z - \frac{1}{2} \right)(Z-3)} \Big|_{Z=3} = 1$$

$$\begin{aligned} X(Z) &= \frac{-\frac{1}{2}}{Z - \frac{1}{2}} + \frac{1}{Z-3} & x(n) &= -\frac{1}{2} \left(\frac{1}{2} \right)^{n-1} u(n-1) + 3^{n-1} u(n-1) \\ & & &= 3^{n-1} u(n-1) - \left(\frac{1}{2} \right)^n u(n-1) \end{aligned}$$

Khai triển thành phân thức tối giản

Ví dụ 02:

$$X(Z) = \frac{Z}{\left(Z - \frac{1}{2}\right)(Z - 1)^2}$$

Hãy tìm $x(n)$

Giải:

$$\begin{aligned} X(Z) &= \sum_{k=1}^1 \frac{A_k}{(Z - Z_{pk})} + \sum_{i=1}^2 \frac{c_i}{(Z - Z_{pi})^i} \\ &= \frac{A_1}{Z - \frac{1}{2}} + \frac{c_1}{Z - 1} + \frac{c_2}{(Z - 1)^2} \\ A_1 &= 2 \quad c_1 = -2 \quad c_2 = 2 \end{aligned}$$

$$X(Z) = \frac{2}{\left(Z - \frac{1}{2}\right)} - \frac{2}{(Z - 1)} + \frac{2}{(Z - 1)^2} = X_1(Z) + X_2(Z) + X_3(Z)$$

$$IZT[X_1(Z)] = 2\left(\frac{1}{2}\right)^{n-1} u(n-1)$$

$$IZT[X_2(Z)] = -2u(n-1)$$

$$IZT[X_3(Z)] = 2(n-1)u(n-2)$$

$$x(n) = 2\left(\frac{1}{2}\right)^{n-1} u(n-1) - 2u(n-1) + 2(n-1)u(n-2)$$

Nội dung

3.1 Khái niệm biến đổi Z và miền hội tụ

3.2 Các phương pháp tính biến đổi Z ngược

3.3 Các tính chất của biến đổi Z

3.4 Phân tích các đặc trưng hệ thống LTI bằng biến đổi Z

3.5 Thực hiện hệ thống trong miền Z

3.3 Các tính chất của biến đổi Z

❖ Tính tuyến tính

$$x(n) = ax_1(n) + bx_2(n)$$

$$X(z) = ZT[x(n)] = aX_1(Z) + bX_2(Z)$$

$$RC[X(Z)] = RC[X_1(Z)] \cap RC[X_2(Z)]$$

❖ Trễ

$$ZT[x(n)] = X(Z)$$

$$\text{Nếu ta có dãy } y(n) = x(n - n_0)$$

$$ZT[x(n - n_0)] = Z^{-n_0} X(Z)$$

Ví dụ

Hãy tìm biến đổi Z ngược của các $X(Z)$

$$\text{a) } X_1(Z) = \frac{Z^4}{Z-1} \quad \text{b) } X_2(Z) = \frac{Z^{-4}}{Z-a}$$

Giải :

$$IZT[X_1(Z)] = IZT\left[Z^3 \frac{Z}{Z-1}\right]$$

$$IZT\left[\frac{Z}{Z-1}\right] = u(n)$$

$$ZT[u(n)] = \frac{Z}{Z-1}$$

$$ZT[u(n+3)] = Z^3 \frac{Z}{Z-1}$$

$$IZT[X_1(Z)] = u(n+3)$$

$$IZT[X_2(Z)] = IZT\left[Z^{-5} \frac{Z}{Z-a}\right]$$

$$IZT\left[\frac{Z}{Z-a}\right] = a^n u(n)$$

$$IZT\left[Z^{-5} \frac{Z}{Z-a}\right] = a^{n-5} u(n-5)$$

3.3 Các tính chất của biến đổi Z

❖ Nhân với hàm số mũ a^n

$$ZT[x(n)] = X(Z)$$

$$y(n) = a^n x(n)$$

$$ZT[a^n u(n)] = X\left(\frac{Z}{a}\right)$$

$$RC\left[X\left(\frac{Z}{a}\right)\right] : |a|R_{x-} < |Z| < |a|R_{x+}$$

Ví dụ

Cho các dãy sau đây:

$$\text{a) } x_1(n) = 2^n u(n)$$

$$\text{b) } x_2(n) = 3^n 2^n u(n)$$

$$\text{c) } x_3(n) = \left(\frac{1}{3}\right)^n 2^n u(n)$$

$$\text{d) } x_4(n) = e^{j\frac{\pi}{2}n} 2^n u(n)$$

Hãy tìm biến đổi Z

❖ Đạo hàm của biến đổi Z

$$ZT[nx(n)] = -Z \frac{dX(Z)}{dZ}$$

❖ Tích chập 2 dãy

$$x_3(n) = x_1(n) * x_2(n)$$

$$X_3(Z) = X_1(Z) \cdot X_2(Z)$$

$$RC[X_3(Z)] = RC[X_1(Z)] \cap RC[X_2(Z)]$$

❖ Tương quan của 2 tín hiệu

$$r_{xy}(n) = \sum_{m=-\infty}^{\infty} x(m)y(m-n)$$

$$R_{xy}(Z) = X(Z)Y\left(\frac{1}{Z}\right)$$

3.3 Các tính chất của biến đổi Z

Bảng tổng kết một số tính chất của biến đổi Z

Miền n	Miền Z	Miền hội tụ
$x_1(n) = \frac{1}{2\pi j} \oint_c X_1(Z) Z^{n-1} dZ$	$X_1(Z) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x_1(n) Z^{-n}$	$R_{x_{1-}} < Z < R_{x_{1+}}$
$x_2(n) = \frac{1}{2\pi j} \oint_c X_2(Z) Z^{n-1} dZ$	$X_2(Z) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x_2(n) Z^{-n}$	$R_{x_{2-}} < Z < R_{x_{2+}}$
$ax_1(n) + bx_2(n)$	$aX_1(Z) + bX_2(Z)$	$RC[X_1(Z)] \cap RC[X_2(Z)]$
$x(n - n_0)$	$Z^{-n_0} X(Z)$	$R_{x-} < Z < R_{x+}$
$a^n x(n)$	$X(a^{-1} Z)$	$ a R_{x-} < Z < a R_{x+}$
$nx(n)$	$-Z \frac{dX(Z)}{dZ}$	$R_{x-} < Z < R_{x+}$
$x^*(n)$	$X^*(Z^*)$	$R_{x-} < Z < R_{x+}$
$x(-n)$	$X\left(\frac{1}{Z}\right)$	$\frac{1}{R_{x+}} < Z < \frac{1}{R_{x-}}$
$x(0)$ (nếu $x(n)$ là nhân quả)	$\lim_{z \rightarrow \infty} X(Z)$	

3.3 Các tính chất của biến đổi Z

Bảng tổng kết một số tính chất của biến đổi Z

$Re[x(n)] = \frac{x(n) + x^*(n)}{2}$	$\frac{1}{2} [X(Z) + X^*(Z^*)]$	$R_{x-} < Z < R_{x+}$
$Im[x(n)] = \frac{x(n) - x^*(n)}{2}$	$\frac{1}{2} [X(Z) - X^*(Z^*)]$	$R_{x-} < Z < R_{x+}$
$x_1(n) * x_2(n)$	$X_1(Z) \cdot X_2(Z)$	$RC[X_1(Z)] \cap RC[X_2(Z)]$
$x_1(n) \cdot x_2(n)$	$\frac{1}{2\pi j} \oint_c X_1(v) X_2\left(\frac{Z}{v}\right) v^{-1} dv$	$RC[X_1(Z)] \cap RC[X_2(Z)]$
$r_{x_1 x_2} = \sum_{m=-\infty}^{\infty} x_1(m) x_2(m-n)$	$R_{x_1 x_2}(Z) = X_1(Z) X_2\left(\frac{1}{Z}\right)$	$RC[X_1(Z)] \cap RC\left[X_2\left(\frac{1}{Z}\right)\right]$

3.3 Các tính chất của biến đổi Z

Một số biến đổi Z thông dụng

Miền n	Miền Z	Miền hội tụ
$\delta(n)$	1	Toàn bộ mặt phẳng Z
$\delta(n - n_0)$	Z^{-n_0}	Toàn bộ mặt phẳng Z trừ tại 0 nếu $n_0 > 0$ trừ tại ∞ nếu $n_0 < 0$
$u(n)$	$\frac{1}{1 - Z^{-1}}$	$ Z > 1$
$u(-n - 1)$	$\frac{1}{1 - Z^{-1}}$	$ Z < 1$
$nu(n)$	$\frac{Z^{-1}}{(1 - Z^{-1})^2}$	$ Z > 1$
$a^n u(n)$	$\frac{1}{1 - aZ^{-1}}$	$ Z > a$
$-a^n u(-n - 1)$	$\frac{1}{1 - aZ^{-1}}$	$ Z < a$
$na^n u(n)$	$\frac{aZ^{-1}}{(1 - aZ^{-1})^2}$	$ Z > a$
$-na^n u(-n - 1)$	$\frac{aZ^{-1}}{(1 - aZ^{-1})^2}$	$ Z < a$
$(\cos \omega_0 n) \cdot u(n)$	$\frac{1 - Z^{-1} \cos \omega_0}{1 - 2Z^{-1} \cos \omega_0 + Z^{-2}}$	$ Z > 1$

3.3 Các tính chất của biến đổi Z

Một số biến đổi Z thông dụng

Miền n	Miền Z	Miền hội tụ
$(\sin \omega_0 n) \cdot u(n)$	$\frac{Z^{-1} \sin \omega_0}{1 - 2Z^{-1} \cos \omega_0 + Z^{-2}}$	$ Z > 1$
$a^n (\cos \omega_0 n) \cdot u(n)$	$\frac{1 - aZ^{-1} \cos \omega_0}{1 - 2aZ^{-1} \cos \omega_0 + a^2 Z^{-2}}$	$ Z > a $
$a^n (\sin \omega_0 n) \cdot u(n)$	$\frac{aZ^{-1} \sin \omega_0}{1 - 2aZ^{-1} \cos \omega_0 + a^2 Z^{-2}}$	$ Z > a $

Nội dung

3.1 Khái niệm biến đổi Z và miền hội tụ

3.2 Các phương pháp tính biến đổi Z ngược

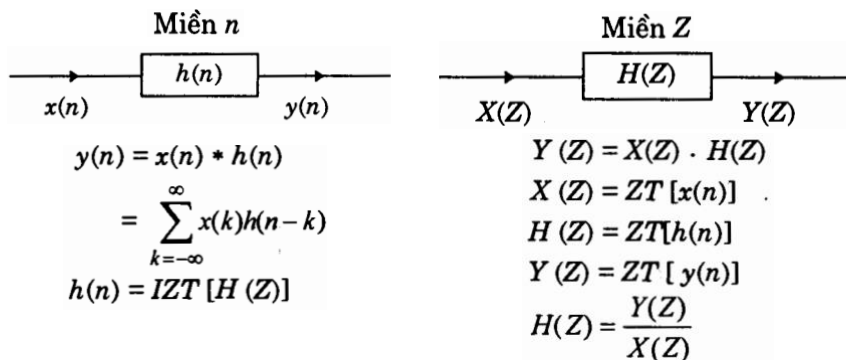
3.3 Các tính chất của biến đổi Z

3.4 Phân tích các đặc trưng hệ thống LTI bằng biến đổi Z

3.5 Thực hiện hệ thống trong miền Z

3.4 Phân tích HT LTI bằng biến đổi Z

❖ Hàm truyền đạt của HT rời rạc



❖ Với hệ thống mô tả bằng PTST

$$\sum_{k=0}^N a_k y(n-k) = \sum_{r=0}^M b_r x(n-r)$$

$$Y(Z) \sum_{k=0}^N a_k Z^{-k} = X(Z) \sum_{r=0}^M b_r Z^{-r}$$

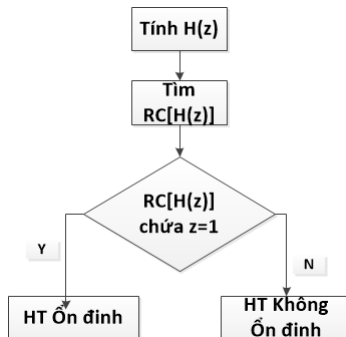
$$\Rightarrow H(Z) = \frac{Y(Z)}{X(Z)} = \frac{\sum_{r=0}^M b_r Z^{-r}}{\sum_{k=0}^N a_k Z^{-k}}$$

3.4 Phân tích HT LTI bằng biến đổi Z

❖ Độ ổn định của hệ thống

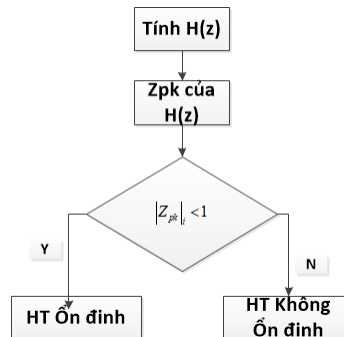
HT Tuyến tính bất biến

- Điều kiện ổn định: Vòng tròn đơn vị ($z=1$) nằm trong miền hội tụ của $H(z)$



HT tuyến tính bất biến & NQ

- Điều kiện ổn định: Tất cả các cực của $H(z)$ đều nằm bên trong vòng tròn đơn vị ($z=1$)



3.4 Phân tích HT LTI bằng biến đổi Z

❖ Tiêu chuẩn ổn định Jury

$$H(z) = \frac{\sum_{r=0}^M b_r z^{-r}}{\sum_{k=0}^N a_k z^{-k}} = \frac{\sum_{r=0}^M b_r z^{N-r}}{\sum_{k=0}^N a_k z^{N-k}}$$

$$\text{Gọi: } D(Z) = \sum_{k=0}^N a_k Z^{N-k}$$

Xây dựng bảng gồm $2N-3$ hàng

Hàng	Hệ số				
1	a_N	a_1	a_2	a_N
2	a_N	a_{N-1}	a_{N-2}	a_1
3	c_0	c_1	c_2	c_{N-1}
4	c_{N-1}	c_{N-2}	c_{N-3}	c_0
5	d_0	d_1	d_2	d_{N-2}
6	d_{N-2}	d_{N-3}	d_{N-4}	d_0
.
.
.
$2N-3$	r_0	r_1	r_2	

$$1. D(Z) \Big|_{Z=1} > 0$$

$$2. D(Z) \Big|_{Z=-1} > 0 \text{ với } N \text{ chẵn}$$

$$D(Z) \Big|_{Z=-1} < 0 \text{ với } N \text{ lẻ}$$

$$3. 1 > |a_N|$$

$$|c_0| > |c_{N-1}|$$

$$|d_0| > |d_{N-2}|$$

$$.....$$

$$|r_0| > |r_2|$$

$$c_i = \det \begin{bmatrix} a_N & a_{N-i} \\ a_N & a_i \end{bmatrix}$$

$$d_i = \det \begin{bmatrix} c_0 & c_{N-1-i} \\ c_{N-1} & c_i \end{bmatrix}$$

3.4 Phân tích HT LTI bằng biến đổi Z

❖VD01:

Cho hệ thống TTBB có PTSP:

$$y(n) = ay(n-1) + x(n) \quad a > 0$$

- Tìm hàm truyền đạt $H(z)$
- Tìm đáp ứng xung $h(n)$
- Xét tính ổn định

Tìm $H(Z)$:

$$Y(Z) = aZ^{-1}Y(Z) + X(Z)$$

$$H(Z) = \frac{Y(Z)}{X(Z)} = \frac{1}{1 - aZ^{-1}} = \frac{Z}{Z - a}$$

đáp ứng xung $h(n)$

$$h(n) = \text{IZT}[H(Z)]$$

$$h(n) = a^n u(n) \quad |Z| > a$$

$$h(n) = -a^n u(-n-1) \quad |Z| < a$$

độ ổn định

$H(Z)$ chỉ có một điểm cực $Z_{p1} = a$
hệ thống ổn định nếu $a < 1$

3.4 Phân tích HT LTI bằng biến đổi Z

❖VD02:

$$H(Z) = \frac{1}{4 + 3Z^{-1} + 2Z^{-2} + Z^{-3} + Z^{-4}}$$

Hãy xét sự ổn định

$$2N-3 = 2 \cdot 4 - 3 = 5 \text{ hàng}$$

Hệ số	a0	a1	a2	a3	A4
Hàng 1	1	3/4	1/2	1/4	1/4
Hàng 2	1/4	1/4	1/2	3/4	1
Hàng 3	15/16	11/16	6/16	1/16	
Hàng 4	1/16	6/16	11/16	15/16	
Hàng 5	224/256	159/256	79/256		

Cả 3 điều kiện đều thỏa mãn nên hệ thống ổn định

$$H(Z) = \frac{1/4}{1 + \frac{3}{4}Z^{-1} + \frac{1}{2}Z^{-2} + \frac{1}{4}Z^{-3} + \frac{1}{4}Z^{-4}}$$

$$= \frac{\frac{1}{4}Z^4}{Z^4 + \frac{3}{4}Z^3 + \frac{1}{2}Z^2 + \frac{1}{4}Z + \frac{1}{4}}$$

$N = 4$: là số chẵn.

$$1. D(Z) \Big|_{Z=1} = 1 + \frac{3}{4} + \frac{1}{2} + \frac{1}{4} + \frac{1}{4} = \frac{11}{4} > 0$$

$$2. D(Z) \Big|_{Z=-1} = 1 - \frac{3}{4} + \frac{1}{2} - \frac{1}{4} + \frac{1}{4} = \frac{5}{2} > 0$$

$$3. 1 > \frac{1}{4} \Rightarrow 1 > |a_4|$$

$$\frac{15}{16} > \frac{1}{16} \Rightarrow |c_0| > |c_3|$$

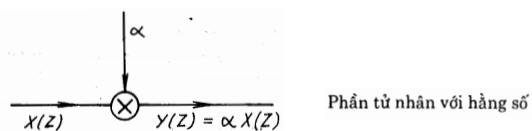
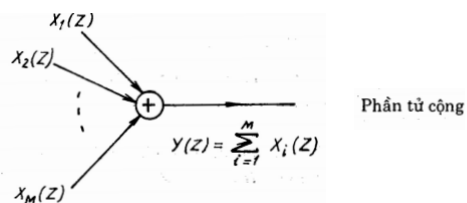
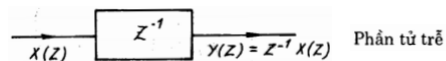
$$\frac{224}{256} > \frac{79}{256} \Rightarrow |d_0| > |d_2|$$

Nội dung

- 3.1 Khái niệm biến đổi Z và miền hội tụ
- 3.2 Các phương pháp tính biến đổi Z ngược
- 3.3 Các tính chất của biến đổi Z
- 3.4 Phân tích các đặc trưng hệ thống LTI bằng biến đổi Z
- 3.5 Thực hiện hệ thống trong miền Z**

3.5 Thực hiện hệ thống trong miền Z

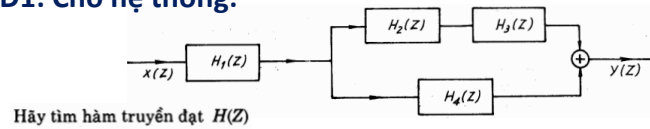
❖ Các phần tử thực hiện hệ thống



Bài toán tổng hợp hệ thống tương tự trong miền n (dạng I & II)

3.5 Thực hiện hệ thống trong miền Z

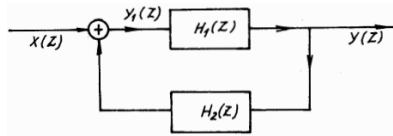
❖ VD1: Cho hệ thống:



Hãy tìm hàm truyền đạt $H(Z)$

$$H(Z) = H_1(Z) [H_2(Z) \cdot H_3(Z) + H_4(Z)]$$

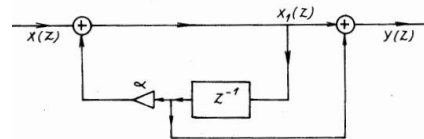
❖ VD2: Cho hệ thống:



Hãy tìm hàm truyền đạt $H(Z)$

$$H(Z) = \frac{Y(Z)}{X(Z)} = \frac{H_1(Z)}{1 - H_1(Z)H_2(Z)}$$

❖ VD3: Cho hệ thống:



Hãy tìm hàm truyền $H(Z)$ và đáp ứng xung $h(n)$.

$$H(Z) = \frac{Y(Z)}{X(Z)} = \frac{1 + Z^{-1}}{1 - \alpha Z^{-1}}$$

$$h(n) = \alpha^n u(n) + \alpha^{n-1} u(n-1)$$