

# TDA VECTOR DINAMICO

/\*\*

\* **of** file vector\_dinamico.h

\* **brief** fichero cabecera del TDA vector dinamico

\*

\* se crea un vector con capacidad de crecer y decrecer

\*

\*/

# ifndef \_vectorDinamico\_h

# define \_vectorDinamico\_h

/\*\*

\* **brief** TDA Vector\_Dinamico

\*

\* Una instancia **de**  $v$  del tipo de dato abstracto

\* **de** Vector\_Dinamico sobre el tipo **de** float es un

\* array 1-D de un determinado tamaño **de**  $n$ , que

\* puede crecer y decrecer a petición del usuario.

\* Lo podemos representar como:

\*

\*  $\{v[0], v[1], \dots, v[n-1]\}$

\* donde

\*  $v[i]$  es el valor almacenado en la posición  $i$  del vector

\*

\* La eficiencia en espacio es **de**  $O(n)$ .

\*

\* Un ejemplo de uso puede verse en:

\* **include** ejemplo\_vector\_dinamico.cpp

\*

\*/

```
class Vector_Dinamico {
```

private:

1. x x

→ Page rep Vector\_Dinamico Rep del TDA Vector\_Dinamico

✱

\* 0 section inv Vector\_Dinamico Invariante de Representation.

- Un objeto válido de  $r$  del TDA Vector\_Dinamico debe cumplir

\* -  $\partial C$  v. elementos  $\geq 0$

- **PC** v. datos apunta a una zona de memoria con

- ↓ capacidad para albergar  $\infty$  elementos valores

- \* de tipo  $\text{double}$  float

5

d) section  $f$  a Vector\_Dinamico Función de abstracción

- \* Un objeto válido de rep del TDA Vector\_Dinamico

$\mathbf{x}$  representa al vector de tamaño  $n$

→ { v. datos [0], v. datos [1], ..., v. datos [v. elementos - 1] }



\* /

float \* datos; // \*\* < Apunta a los elementos del vector \*\* /

`int nElementos;` // \* < Indica el número de elementos en  
// de datos \*/

public:

//----- Constructores -----

/\*\*

• @brief Constructor por defecto

• @param n indica el número de componentes iniciales

• reservados para el vector

• @note Este constructor también corresponde al de por defecto

\*/

Vector\_Dinamico (int n=0);

Vector\_Dinamico (const Vector\_Dinamico & original);

//----- Destructor -----

~Vector\_Dinamico();

//----- Otras funciones -----

/\*\*

• @brief Número de componentes del vector

• @return Devuelve el número de componentes que puede almacenar en cada instante el vector

• @see resize()

\*/

int size() const;

/\*\*

• @brief Acceso a un elemento

• @param i es la posición del vector donde está el elemento.  $0 \leq i < \text{size}()$

• @return Devuelve la referencia al elemento. Por tanto puede usarse para almacenar un



↓ Valor en esa posición.

\*/

float & operator [] (int i);

/\*

↓ **brief** Acceso a un elemento de un vector constante

↓ **param** i es la posición del vector donde está

↓ el elemento.  $0 \leq i < \text{size}()$

↓ **return** Devuelve la referencia al elemento. Se supone

↓ que el vector no se puede modificar y por

↓ tanto es acceso solo de lectura.

\*/

const float & operator [] (int i) const;

/\*

↓ **brief** Redimensión del vector

↓ **param** n es el nuevo tamaño del vector.  $n \geq 0$

↓ **post** Los valores almacenados antes de la

↓ redimensión no se pierden (excepto los que

↓ se salen del nuevo rango de índices)

\*/

void resize (int n);

/\*

↓ **brief** Operador de asignación

\*/

vector\_dinamico & operator = (const vector\_dinamico & original);

};

#endif /\*\_vector\_dinamico\_h\_\*/

## Ejemplo: Clase vector dinámico (1/2).

vector_dinamico.h	vector_dinamico.cpp
<pre> #ifndef _vectorDinamico_h #define _vectorDinamico_h  class Vector_Dinamico { private:     float * datos;     int nelementos; public:     // ----- Constructores -----     Vector_Dinamico(int n);     Vector_Dinamico(const Vector_Dinamico&amp; original);     // ----- Destructor -----     ~Vector_Dinamico();     // ----- Otras funciones -----     int size() const;     float&amp; operator[] (int i);     const float&amp; operator[] (int i) const;     void resize(int n);     Vector_Dinamico&amp; operator=         (const Vector_Dinamico&amp; original); };  #endif                 </pre>	<pre> #include &lt;cassert&gt; #include &lt;vector_dinamico.h&gt;  Vector_Dinamico::Vector_Dinamico(int n) {     assert(n&gt;=0);     if (n&gt;0)         datos= new float[n];     nelementos= n; }  /* ----- */  Vector_Dinamico::Vector_Dinamico     (const Vector_Dinamico&amp; original) {     nelementos= original.nelementos;     if (nelementos&gt;0) {         datos= new float[nelementos];         for (int i=0; i&lt;nelementos;++i)             datos[i]= original.datos[i];     }     else datos=0; }                 </pre>

## Ejemplo: Clase vector dinámico (2/2).

vector_dinamico.cpp	vector_dinamico.cpp
<pre> Vector_Dinamico::~Vector_Dinamico() { if (nelementos&gt;0) delete[] datos; }  int Vector_Dinamico::size() const { return nelementos; }  float&amp; Vector_Dinamico::operator[] (int i) {     assert (0&lt;=i &amp;&amp; i&lt;nelementos); return datos[i]; }  const float&amp; Vector_Dinamico::operator[] (int i) const {     assert (0&lt;=i &amp;&amp; i&lt;nelementos); return datos[i]; }  Vector_Dinamico&amp; Vector_Dinamico::operator=     (const Vector_Dinamico&amp; original) {     if (this! = &amp;original) {         if (nelementos&gt;0) delete[] datos;         nelementos= original.nelementos;         datos= new float[nelementos];         for (int i=0; i&lt;nelementos;++i)             datos[i]= original.datos[i];     }     return *this; } </pre>	<pre> void Vector_Dinamico::resize(int n) {     assert (n&gt;=0);     if (n!=nelementos) {         if (n!=0) {             float * nuevos_datos;             nuevos_datos= new float[n];             if (nelementos&gt;0) {                 int minimo;                 minimo= nelementos&lt;n?nelementos:n;                 for (int i= 0; i&lt;minimo;++i)                     nuevos_datos[i]= datos[i];                 delete[] datos;             }             nelementos= n;             datos= nuevos_datos;         }         else {             if (nelementos&gt;0)                 delete[] datos;             datos= 0;             nelementos= 0;         }     } } </pre>



```
#include <iostream>
```

```
/* Ejemplo de uso */
```

```
#include <vector_dinamico.h>
```

```
using namespace std;
```

```
void cargar_indices (vector_dinamico & v)
```

```
{  
    for (int i = 0; i < v.size(); ++i)  
        v[i] = i;  
}
```

```
float maximo (const vector_dinamico & v)
```

```
{  
    float max;  
    if (v.size() == 0) {  
        cerr << "Upps! máximo de ??? asignamos cero" << endl;  
        max = 0.0;  
    }  
    else {  
        max = v[0];  
        for (int i = 1; i < v.size(); ++i)  
            if (max < v[i])  
                max = v[i];  
    }
```

```
    return max;
```

```
}
```

```
int main()
```

```
{
```

```
    vector_dinamico vec;
```

```
cargar_indices (vec);
```

```
cout << "Maximo de " << vec.size() << "elementos:"  
      << maximo (vec) << endl;
```

```
vec.resize (10);
```

```
cargar_indices (vec);
```

```
cout << "Maximo de" << vec.size() << "elementos:"  
      << maximo (vec) << endl;
```

```
return 0;
```

```
{
```



# TDA CONJUNTO DE REALES

```
/**
 * @file conjunto_reales.h
 * @brief Fichero Cabecera del TDA Conjunto Reales
 *
 */
#define _conjunto_reales_h
#define _conjunto_reales_h

#include <vector_dinamico.h>
#include <cassert>

/**
 * @brief TDA Conjunto Reales
 *
 * Una instancia de c del tipo de dato abstracto
 * @c Conjunto Reales es un conjunto de números de tipo float.
 *
 * El número de elementos del conjunto se denomina cardinal
 * o tamaño del conjunto. Un conjunto de tamaño cero se
 * denomina vacío.
 *
 * Lo podemos representar como
 *
 *  $\{e_1, e_2, e_3, \dots, e_n, e_n\}$ 
 *
 * donde n es el número de elementos del conjunto.
 *
 * La eficiencia en espacio es de  $O(n)$ 
 *
 */
```

# class Conjunto\_Reales {

private:

- /\*
  - \* @page repConjunto\_Reales Rep del TDA Conjunto\_Reales
  - \*
    - \* @section invConjunto\_Reales Invariante de Representación
    - \*
      - \* Un objeto válido de rep del TDA Conjunto\_Reales debe cumplir
        - \* - @c rep.v.size() >= rep.nelementos
        - \* - @c rep.nelementos >= 0
        - \* - @c rep.v[i] < rep.v[j] para todo i, j tal que
          - \* i < j < rep.nelementos
    - \* @section faConjuntoReales Función de abstracción
    - \*
      - \* Un objeto válido de rep del TDA ~~Conjunto\_Reales~~ representa al vector {rep.v[0], ..., rep.v[rep.nelementos]}

Vector\_Dinamico v; /\*  $\Delta$  almacena los elementos del conjunto \*/  
int nelementos; /\*  $\Delta$  Número de posiciones de v usadas \*/

- /\*
  - \* @brief Localizador de una posición en @c v
  - \*
    - \* @param val es el valor del elemento a localizar en la matriz.
    - \* @retval pos, posición donde se encuentra el @a valor (si está) ó la posición donde debería insertarse (si no está)
    - \* @return si el valor @a val está en el vector devuelve true
    - \* @note La eficiencia es logarítmica (usa búsqueda binaria)

bool posicion\_elemento (int & pos, float val) const;



public:

Conjunto Reales(): elementos(0) {}

// Conjunto Reales (const Conjunto-Reales & c);

// ~Conjunto-Reales();

// Conjunto Reales & operator = (const Conjunto-Reales & c);

/\*\*

\* @brief Añadir un elemento

\* @param f valor a insertar en el conjunto

\* @return true si el número de elementos ha aumentado y  
false si el elemento ya estaba en el conjunto.

\*

\*/

bool insertar(float f);

/\*\*

\* @brief Eliminar un elemento

\* @param f valor a eliminar del conjunto

\* @return true si el número de elementos ha disminuido y  
false si el elemento no estuviera en el conjunto

\*

\*/

bool borrar(float f);

/\*\*

\* @brief Consultar la existencia de un elemento

\* @param f valor a consultar en el conjunto

\* @return true si el elemento está en el conjunto, false  
en caso contrario

\*

\*/

bool pertenece(float f) const { int pos;

return posicion elemento(pos, f); }



/\*\*

\* @brief Valor del  $i$ -ésimo elemento

\*

\* @param  $i$  indica el elemento del conjunto que queremos obtener

\* @pre  $0 \leq i < \text{size}()$

\* @return devuelve el valor del  $i$ -ésimo elemento

\*/

```
float elemento (int i) const { assert ( $0 \leq i &\amp; i < \text{v.size}()$ );  
    return v[i]; }
```

/\*\*

\* @brief Conjunto vacío

\* @return true si el conjunto está vacío ( $\text{size}() == 0$ )

\*/

```
bool vacío() const { return elementos == 0; }
```

/\*\*

\* @brief Cardinal del conjunto

\* @return Devuelve el número de elementos del conjunto

\*/

```
int size() const { return elementos; }
```

```
};
```

```
#endif /* _conjunto_reales_h */
```

## Ejemplo: Clase Conjunto\_Reales (1/2).

conjunto_reales.h	conjunto_reales.cpp
<pre> #ifndef _conjunto_reales_h #define _conjunto_reales_h  #include &lt;vector_dinamico.h&gt; #include &lt;cassert&gt;  class Conjunto_Reales { private:     Vector_Dinamico v;     int nelementos;     bool posicion_elemento(int&amp; pos, float val) const; public:     Conjunto_Reales(): nelementos(0) {}     // Conjunto_Reales(const Conjunto_Reales&amp; c);     // ~Conjunto_Reales();     // Conjunto_Reales&amp; operator=     // (const Conjunto_Reales&amp; c);     bool insertar(float f);     bool borrar(float f);     bool pertenece(float f) const         { int pos; return posicion_elemento(pos,f); }     float elemento(int i) const {         { assert(0&lt;=i &amp;&amp; i&lt;=v.size()); return v[i]; }     }     bool vacio() const { return nelementos==0; }     int size() const { return nelementos; } };  #endif /* _conjunto_reales_h */ </pre>	<pre> #include &lt;cassert&gt; #include &lt;conjunto_reales.h&gt;  bool Conjunto_Reales::posicion_elemento(int&amp; pos, float val) const {     int izq=0, der=nelementos-1, centro;      while (der-izq&gt;=0) {         centro=(izq+der)/2;         if (val&lt;v[centro])             der=centro-1;         else if (val&gt;v[centro])             izq=centro+1;         else {             pos=centro;             return true;         }     }     pos= izq;     return false; } </pre>

## Ejemplo: Clase Conjunto\_Reales (2/2).

conjunto_reales.cpp	conjunto_reales.cpp
<pre>bool Conjunto_Reales::insertar(float f) {     int pos;     if (posicion_elemento(pos,f))         return false;     else {         if (v.size()==nelementos)             if (v.size()==0)                 v.resize(1);             else v.resize(2*v.size());         for (int j=nelementos; j&gt;pos; --j)             v[j]=v[j-1];         v[pos]= f;         nelementos++;         return true;     } }</pre>	<pre>bool Conjunto_Reales::borrar(float f) {     int pos;     if (posicion_elemento(pos,f)) {         nelementos--;         for (int j=pos;j&lt;nelementos;++j)             v[j]=v[j+1];         if (nelementos&lt;v.size()/4)             v.resize(v.size()/2);         return true;     }     else return false; }</pre>



## T.DA VECTOR DISPERSO

/\*\*  
\* *file* vector\_disperso.h

\* *brief* Archivo cabecera del TDA vector disperso

\*  
\* Se crea un vector con múltiples elementos dispersos en un  
\* rango amplio de su índice  
\*  
\*/

#ifndef - vector\_disperso.h

#define - vector\_disperso.h

/\*\*

\*  
\*

\* Una instancia *de*  $v$  del tipo de dato abstracto *de* Vector Disperso

\* sobre el tipo *de* float es un array 1-D con índices enteros

\* positivos sin limitación de rango.

\* Este tipo de dato se diseña especialmente para los problemas

\* en los que el vector almacena en la mayoría de sus posiciones

\* un valor predeterminado *de*  $d$ , mientras que modifica un

\* pequeño conjunto de ellas. Lo podemos representar como:

\*  $\{(i[0], v[0]), (i[1], v[1]), \dots, (i[n-1], v[n-1]), (x, d)\}$

\*  
\*

\* La eficiencia en espacio es *de*  $O(n)$ , donde *de*  $n$  es el

\* número de posiciones del vector que almacenan un valor

\* distinto de *de*  $d$

\*  
\*

\*  
\*

\*/

# Class Vector\_Disperso {

private:

/\*  $\varnothing$ page repVector\_Disperso Rep del TDA Vector\_Disperso

\*  $\varnothing$ section invVector\_Disperso Invariante de la representación

\*

\* Un objeto válido rep del TDA Vector\_Disperso debe cumplir

\* -  $\varnothing$  rep.nelementos  $\geq 0$

\* -  $\varnothing$  rep.reservados  $\geq 0$

\* -  $\varnothing$  rep.datos apunta a una zona de memoria con

\* capacidad para albergar  $\varnothing$  reservados valores de tipo  
 $\varnothing$  Elemento

\* -  $\varnothing$   $0 \leq \text{rep.datos}[i].\text{indice} < \text{rep.datos}[j].\text{indice}$  para  
todo  $\varnothing$   $i, j$ , tal que  $\varnothing$   $0 \leq i < j < \text{rep.nelementos}$

\*  $\varnothing$ section fVector\_Disperso Función de abstracción

\*

\* Un objeto válido rep del TDA Vector\_Disperso representa

\* al vector:

\* { ( rep.datos[0].indice, rep.datos[0].valor ), ... ,

\* ( rep.datos[rep.nelementos-1].indice, rep.datos[rep.nelementos-1]

\* .valor ), ( \*, rep.valor\_por\_defecto ) }

\*

\* /



/\*\*

✓ **brief** Posición en el vector

\* El tipo **Elemento** almacena una pareja de valores que indica el índice y el valor correspondiente de una posición en el vector

\*

\*/

**struct Elemento {**

**int indice;** /\* < Posición en el vector \*/

**float valor;** /\* < Valor almacenado en la posición de índice del vector \*/

**};**

**Elemento \* datos;** /\* < Matriz de posiciones usadas en el vector \*/

**int nelementos;** /\* < Número de elementos usados en la matriz de datos \*/

**int reservados;** /\* < Número de posiciones reservadas en de datos \*/

**float valor\_por\_defecto;** /\* < Valor en las posiciones fuera de de datos \*/

/\*\*

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24
20	0	0	0	0	0	0	0	0	50	0	0	0	0	-1	0	0	0	0	0	0	0	0	28	0

Vector disperso con 4 posiciones válidas:

índice  $i=0$  con valor 20 || índice  $i=14$  con valor -1

índice  $i=9$  con valor 50 || índice  $i=23$  con valor 28

Representación:

{ (0, 20), (9, 50), (14, -1), (23, 28), (0) }

Elemento 1

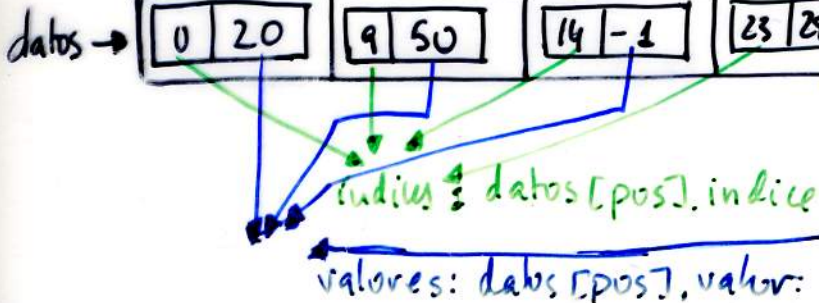
Elemento 2

Elemento 3

Elemento 4

valor por defecto

pos=0	pos=1	pos=2	pos=3	pos=4	pos=5	pos=6
0   20	9   50	14   -1	23   28			



nelementos = 4

reservados = 7

valor\_por\_defecto = 0.0



## Ejemplo: Clase Vector Disperso (1/3).

<i>vector_disperso.h</i>	<i>vector_disperso.cpp</i>
<pre> #ifndef _vector_disperso_h #define _vector_disperso_h  class Vector_Disperso { private:     struct Elemento {         int indice;         float valor;     };     Elemento * datos; int nelementos; int reservados;     float valor_por_defecto;     bool posicion_indice(int&amp; pos, int i) const;     void resize(int n); public:     Vector_Disperso(float defecto);     Vector_Disperso(const Vector_Disperso&amp; orig);     ~Vector_Disperso();     Vector_Disperso&amp; operator=         (const Vector_Disperso&amp; original);     float get_default() const;     float get(int i) const;     void set(int i, float f);     int num_no_default() const;     void datos_posicion (int i, int &amp;indice, float&amp; valor) const; };  #endif /* _vector_disperso_h */ </pre>	<pre> bool Vector_Disperso::posicion_indice(int&amp; pos, int i) const {     int izq=0, der=nelementos-1, centro;      while (der-izq&gt;=0) {         centro=(izq+der)/2;         if (i&lt;datos[centro].indice)             der=centro-1;         else if (i&gt;datos[centro].indice)             izq=centro+1;         else {             pos=centro;             return true;         }     }     pos= izq;     return false; }  void Vector_Disperso::resize(int n) {     assert(n&gt;=nelementos &amp;&amp; n&gt;0);     Elemento * nuevos_datos= new Elemento[n];     for (int j= 0; j&lt;nelementos ;++j)         nuevos_datos[j]= datos[j];     delete[] datos;     datos= nuevos_datos;     reservados=n; } </pre>

## Ejemplo: Clase Vector Disperso (2/3).

<i>vector_disperso.cpp</i>	<i>vector_disperso.cpp</i>
<pre> Vector_Disperso::Vector_Disperso(float defecto) {     datos=new Elemento[1];     nelementos=0;     reservados=1;     valor_por_defecto= defecto; }  Vector_Disperso::Vector_Disperso(const Vector_Disperso&amp; orig) {     valor_por_defecto= orig.valor_por_defecto;     reservados= nelementos= orig.nelementos;     if (nelementos&gt;0) {         datos= new Elemento[nelementos];         for (int i=0; i&lt;nelementos;++i)             datos[i]= orig.datos[i];     }     else datos=0; } </pre>	<pre> Vector_Disperso::Vector_Disperso() {     datos=0;     nelementos=reservados=0;     valor_por_defecto= 0.0; }  Vector_Disperso::~~Vector_Disperso() {     if (reservados&gt;0)         delete[] datos; }  Vector_Disperso&amp; Vector_Disperso::operator=     (const Vector_Disperso&amp; orig) {     if (this!= &amp;original) {         if (reservados&gt;0)             delete[] datos;         valor_por_defecto= orig.valor_por_defecto;         reservados= nelementos= orig.nelementos;         if (nelementos&gt;0) {             datos= new Elemento[nelementos];             for (int i=0; i&lt;nelementos;++i)                 datos[i]= orig.datos[i];         }         else datos=0;     }     return *this; } </pre>



## Ejemplo: Clase Vector Disperso (3/3).

<i>vector_disperso.cpp</i>	<i>vector_disperso.cpp</i>
<pre> <b>int</b> Vector_Disperso::num_no_default() <b>const</b> {     <b>return</b> nelementos; }  <b>void</b> Vector_Disperso::datos_posicion(<b>int</b> i, <b>int</b>&amp; indice, <b>float</b>&amp; valor) <b>const</b> {     <b>assert</b> (0&lt;=i &amp;&amp; i&lt;nelementos);     indice= datos[i].indice;     valor= datos[i].valor; }  <b>float</b> Vector_Disperso::get_default() <b>const</b> {     <b>return</b> valor_por_defecto; }  <b>float</b> Vector_Disperso::get(<b>int</b> i) <b>const</b> {     <b>int</b> pos;     <b>if</b> (posicion_indice(pos,i))         <b>return</b> datos[pos].valor;     <b>else return</b> valor_por_defecto; } </pre>	<pre> <b>void</b> Vector_Disperso::set(<b>int</b> i, <b>float</b> f) {     <b>int</b> pos;      <b>if</b> (posicion_indice(pos,i)){         <b>if</b> (f!=valor_por_defecto)             datos[pos].valor= f;         <b>else</b> {             nelementos= nelementos-1;             <b>for</b> (<b>int</b> j=pos;j&lt;nelementos;++j)                 datos[j]=datos[j+1];             <b>if</b> (nelementos&lt;reservados/4)                 resize(reservados/2);         }     }     <b>else</b> {         <b>if</b> (f!=valor_por_defecto) {             <b>if</b> (nelementos==reservados)                 resize(reservados*2);             <b>for</b> (<b>int</b> j=nelementos; j&gt;pos; --j)                 datos[j]= datos[j-1];             datos[pos].indice= i;             datos[pos].valor= f;             ++nelementos;         }     } } </pre>