

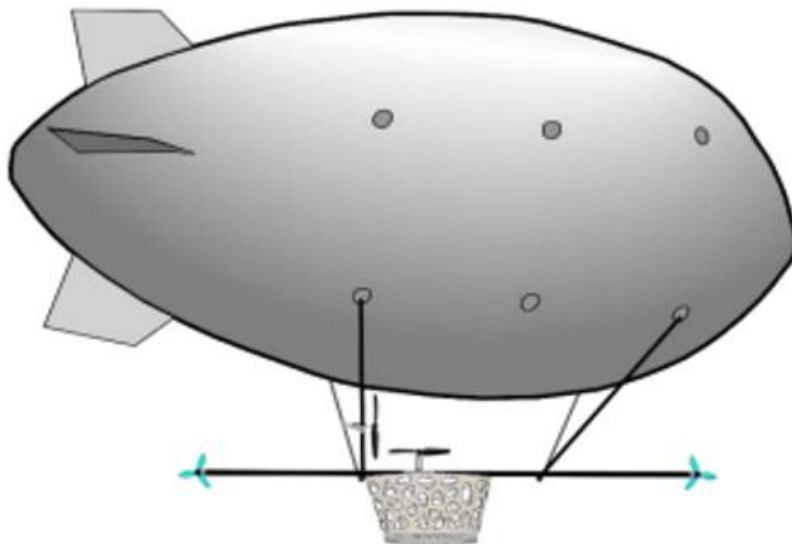
Fonctionnement du dirigeable

1. Mettre en place la nacelle

Dans un premier temps, il vous faut mettre en place la nacelle. Pour cela, la nacelle comporte 5 tiges :

- 1 principale sur la longueur
- 2 à l'arrière
- 2 à l'avant

Il vous faut juste accrocher les 4 (2 avant et 2 arrière) aux attaches faites comme ceci :



2. Se Connecter à la Raspberry

Ensuite, il vous reste plus qu'à connecter la batterie au connectique fait pour sur la LiPoSHIM :



Une fois que cela est fait, il faut attendre que la Raspberry créer le serveur. Afin de savoir si la Raspberry est prête à être utilisée, il vous faut regarder le voyant vert sur celle-ci. Tant qu'il clignote, la carte créer le serveur. Une fois que le voyant reste allumé en vert continue, la Raspberry est prête à être utilisée. Pour la suite il vous faut un ordinateur ou un téléphone. Vous devez vous connecter via WIFI à l'aide de votre appareil. Le réseau se nomme « IDFly », le mot de passe est « idflyproject ». La connexion peut prendre un peu de temps. Lorsque vous êtes connecté au réseau, ne paniquez pas si vous n'avez pas de WIFI, c'est normal, vous êtes en connexion directe avec la Raspberry Pi.

3. Visualiser le Serveur

Afin de visualiser le serveur, il vous faut tout simplement aller sur un navigateur web de préférence « Chrome ». Il vous faut ensuite taper l'adresse suivante : <http://168.254.57.68:9999> OU <http://168.254.57.68:8000> . Deux ports (8000 et 9999) on été créé afin de pouvoir visualiser simultanément la caméra en direct et pouvoir contrôler le dirigeable sur une des deux interfaces (mobile ou ordinateur). Si vous voulez accéder au visuel ordinateur, il vous faut juste taper l'adresse ci-dessus. Si vous voulez accéder à la version mobile il vous faut taper : <http://168.254.57.68:9999/phone> OU <http://168.254.57.68:8000/phone> . Si vous voulez accéder à la caméra en direct, vous devez soit aller à <http://168.254.57.68:9999> OU <http://168.254.57.68:8000> puis aller en bas de la page et y accéder via le lien ou alors vous pouvez taper http://168.254.57.68:9999/get_frame OU http://168.254.57.68:8000/get_frame .

ATTENTION : afin de pouvoir à la fois contrôler le dirigeable et visualiser la caméra en même temps il faut que ceux-ci aient un port différent. Par exemple vous contrôlez le dirigeable à l'aide du port 9999 et la caméra avec 8000 ou inversement.

4. Problème

Normalement, tout devrez maintenant fonctionner. En cas de problème sur la Raspberry, une image a été créée dans le dossier afin de pouvoir la flasher sur une autre carte SD et faire fonctionner le tout sur une autre Raspberry.

Si vous arrivez à vous connecter à la Raspberry Pi donc que vous avez passé la partie 2. mais que le serveur ne s'ouvre pas il se peut que si vous êtes sur téléphone la 4g soit activée, désactivez la. Si vous êtes sur ordinateur ou téléphone et que le serveur ne s'ouvre pas il se peut que le câble qui relie la

caméra à la Raspberry Pi soit mal branché, dans ce cas débranchez-le et rebranchez-le.

En cas de problème outre ceux énoncés ci-dessus, vous pouvez me contacter à l'adresse mail suivante : flomarice.siccardi@gmail.com .