1차원 나비에-스토크스 방정식 해 구하기

1. 1차원 나비에-스토크스 방정식 설정

3차원 NS 방정식:

$$ho\left(rac{\partial \mathbf{u}}{\partial t} + (\mathbf{u}\cdot
abla)\mathbf{u}
ight) = -
abla p + \mu
abla^2\mathbf{u} + \mathbf{f},$$

비압축성 조건: $\nabla \cdot \mathbf{u} = 0$.

1차원 단순화 (x축, $\mathbf{u}=(u,0,0)$, $\frac{\partial}{\partial u}=0$, $\frac{\partial}{\partial z}=0$):

$$ho\left(rac{\partial u}{\partial t}+urac{\partial u}{\partial x}
ight)=-rac{\partial p}{\partial x}+\murac{\partial^2 u}{\partial x^2}+f_x,$$

비압축성 조건 (특수 경우): $rac{\partial u}{\partial x}=0$.

2. 항 분리 과정 (상세)

각 항을 명확히 분리하여 분석합니다. 스토크스 흐름 가정(대류항 무시, $f_x=0$)을 적용한 후 진행합니다.

관성항 (Inertial Term):

$$\rho \frac{\partial u}{\partial t}$$

시간에 따른 속도의 변화, 유체의 관성 효과를 나타냅니다.

대류항 (Convective Term):

$$\rho u \frac{\partial u}{\partial x}$$

비선형 항으로, 유체의 자가이동에 의한 운동량 전달. 스토크스 가정에서 ≈ 0 으로 무시.

압력항 (Pressure Term):

$$-\frac{\partial p}{\partial x}$$

압력 구배에 의한 힘, 1차원에서 x 방향으로 작용.

점성항 (Viscous Term):

$$\mu \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}$$

유체의 점성에 의한 내부 마찰력, 2차 공간 미분으로 표현.

외력항 (External Force Term):

 f_x

외부 힘(예: 중력), 스토크스 가정에서 $f_x=0$ 으로 간주.

스토크스 가정 적용 후:

$$ho rac{\partial u}{\partial t} = -rac{\partial p}{\partial x} + \mu rac{\partial^2 u}{\partial x^2}.$$

3. 연립방정식 구성

1차원 NS 방정식은 단일 방정식으로 간소화되며, 압력 p와 속도 u의 관계를 명시하려면 연립 형태로 간주:

모멘텀 방정식:

$$ho rac{\partial u}{\partial t} +
ho u rac{\partial u}{\partial x} = -rac{\partial p}{\partial x} + \mu rac{\partial^2 u}{\partial x^2} + f_x,$$

비압축성 조건 (특수 경우):

$$\frac{\partial u}{\partial x} = 0,$$

(유속이 x에 무관하거나 경계 조건으로 처리).

스토크스 가정 적용:

$$\rho \frac{\partial u}{\partial t} = -\frac{\partial p}{\partial x} + \mu \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}.$$

4. 편미분 및 선형 변환 과정

해를 구하기 위해 편미분과 선형 변환을 순서대로 적용합니다.

단계 1: 비선형 항 제거 (선형화)

대류항 $ho u rac{\partial u}{\partial x}$ 을 스토크스 가정 $(u rac{\partial u}{\partial x} pprox 0)$ 으로 무시:

$$horac{\partial u}{\partial t}=-rac{\partial p}{\partial x}+\murac{\partial^2 u}{\partial x^2}.$$

단계 2: 편미분 방정식 분석

시간 미분 $(\frac{\partial u}{\partial t})$ 과 2차 공간 미분 $(\frac{\partial^2 u}{\partial x^2})$ 포함. 압력 항은 독립 변수로 처리.

단계 3: 변수를 분리 (Separation of Variables)

u(x,t) = X(x)T(t)로 가정:

$$ho rac{\partial (XT)}{\partial t} = -rac{\partial (XTp)}{\partial x} + \mu rac{\partial^2 (XT)}{\partial x^2}.$$

시간 미분: $ho X rac{dT}{dt}$

공간 미분: $-\frac{\partial p}{\partial x}XT + \mu T\frac{d^2X}{dx^2}$

분리 상수 λ 적용:

$$rac{1}{T}rac{dT}{dt}=rac{\mu}{
ho}rac{1}{X}rac{d^2X}{dx^2}-rac{1}{
ho X}rac{\partial p}{\partial x}=-\lambda.$$

단계 4: 시간 및 공간 방정식

시간 방정식:

$$rac{dT}{dt} = -\lambda T \quad \Rightarrow \quad T(t) = T_0 e^{-\lambda t}.$$

공간 방정식:

압력 $\frac{\partial p}{\partial r}$ 를 상수 $(p=p_0)$ 로 가정 후:

$$rac{d^2X}{dx^2} - rac{
ho\lambda}{\mu}X = 0.$$

특성 방정식:
$$r^2-rac{
ho\lambda}{\mu}=0$$
, $r=\pm\sqrt{rac{
ho\lambda}{\mu}}$.

해:
$$X(x)=Ae^{\sqrt{rac{
ho\lambda}{\mu}}x}+Be^{-\sqrt{rac{
ho\lambda}{\mu}}x}$$
 .

단계 5: 경계조건 적용

평판 경계, x = 0에서 u = 0, x = L에서 u = 0:

$$X(0) = 0$$
: $A + B = 0 \rightarrow B = -A$.

$$X(L)=0$$
: $Ae^{\sqrt{rac{
ho\lambda}{\mu}}L}-Ae^{-\sqrt{rac{
ho\lambda}{\mu}}L}=0$.

비자명식 해:
$$\sqrt{rac{
ho\lambda}{\mu}}L=n\pi$$
, $\lambda_n=rac{\mu n^2\pi^2}{
ho L^2}$.

전체 해:

$$u(x,t) = \sum_{n=1}^{\infty} igg(A_n e^{\sqrt{rac{
ho \lambda_n}{\mu}}x} + B_n e^{-\sqrt{rac{
ho \lambda_n}{\mu}}x}igg) e^{-\lambda_n t}.$$

단계 6: 초기 조건 맞춤

초기 조건 $u(x,0)=u_0(x)$ 로 푸리에 계수 A_n,B_n 결정.

5. 선형 변환 요약

- 1. 비선형 대류항을 스토크스 가정으로 선형화.
- 2. 변수 분리 후 시간/공간 방정식으로 변환.
- 3. 경계조건으로 고유값 문제 해결.

4. 초기 조건으로 계수 결정.

6. 밀레니엄 문제: 3D 전역 해 미해결성 (2025 업데이트)

3D NS 방정식의 글로벌 부드러운 해 존재 여부, 2025년 10월 14일 오전 5:15 KST 기준 미해결. 1 차원 단순화는 로컬 해 가능하나, 3D 비선형 blow-up 증명 불가.

7. 결론

항 분리와 연립방정식으로 1차원 NS 방정식 구성, 스토크스 가정 하 선형화. 편미분 후 변수 분리로 해 도출, 경계조건 적용으로 구체화. 3D 해는 경계 조건 필요, 수치적 접근(FDM, FEM) 대안. 밀레니엄 문제 해결은 비선형성 해결 필요. 추가 데이터로 구체적 해 도출 가능.