

Universidad Nacional de Tres de Febrero

Alumno: Gonzalo Ezequiel Fontana

Materia: Laboratorio de Creación Algorítmica (LCA)

Docentes: Damian Anache & Ezequiel Abregu

Año lectivo: 2024

Proyecto final: Latidos en la distancia

## Codigo Arduino (Bucles)

```
// Definición de los pines para el primer sensor ultrasónico
const int trigPin1 = 9; // Pin de disparo del sensor 1
const int echoPin1 = 10; // Pin de eco del sensor 1
// Definición de los pines para el segundo sensor ultrasónico
const int trigPin2 = 11; // Pin de disparo del sensor 2
const int echoPin2 = 12; // Pin de eco del sensor 2
void setup() {
 // Iniciar la comunicación serial a 9600 baudios
 Serial.begin(9600);
 // Configurar los pines como salida o entrada según corresponda
 pinMode(trigPin1, OUTPUT);
 pinMode(echoPin1, INPUT);
 pinMode(trigPin2, OUTPUT);
 pinMode(echoPin2, INPUT);
}
void loop() {
 long duration1, distance1, duration2, distance2;
 // Medición del sensor 1
 digitalWrite(trigPin1, LOW); // Apagar el pin de disparo
 delayMicroseconds(2);
                            // Esperar un breve tiempo
 digitalWrite(trigPin1, HIGH); // Activar el pin de disparo
 delayMicroseconds(10);
                             // Mantenerlo activado por un breve tiempo
 digitalWrite(trigPin1, LOW); // Apagar nuevamente el pin de disparo
 duration1 = pulseIn(echoPin1, HIGH); // Medir la duración del eco
 distance1 = (duration1 / 2) / 29.1; // Calcular la distancia en centímetros
```

```
// Medición del sensor 2
 digitalWrite(trigPin2, LOW); // Apagar el pin de disparo
 delayMicroseconds(2);
                            // Esperar un breve tiempo
 digitalWrite(trigPin2, HIGH); // Activar el pin de disparo
                             // Mantenerlo activado por un breve tiempo
 delayMicroseconds(10);
 digitalWrite(trigPin2, LOW); // Apagar nuevamente el pin de disparo
 duration2 = pulseIn(echoPin2, HIGH); // Medir la duración del eco
 distance2 = (duration2 / 2) / 29.1; // Calcular la distancia en centímetros
 // Enviar los datos a Pure Data a través de la comunicación serial
 Serial.print(distance1); // Enviar la distancia del sensor 1
 Serial.print(",");
                      // Separador
 Serial.println(distance2); // Enviar la distancia del sensor 2
 // Esperar un breve tiempo antes de la siguiente medición
 delay(100);
}
Codigo Pure Data (En Progreso)
[pd comport 9600]
[unpack f f]
[route 0]
[expr 60 + (f1 / 2)] // Ajuste de BPM
[metro]
```

```
[bng]
|
[soundfiler] // Archivo de sonido del latido cardíaco
|
[dac~]
```