

#### Tesi in Metodi per il Ritrovamento dell'informazione ANALISI DELLA SOSTENIBILITÀ DEI SISTEMI DI RACCOMANDAZIONE A STATO DELL'ARTE E PROPOSTA DI UN ADDESTRAMENTO SOSTENIBILE

Relatore: Prof. Pasquale Lops Relatore: Prof. Cataldo Musto Correlatore: Dott. Giuseppe Spillo Laureando: Emanuele Fontana

Università degli Studi di Bari Aldo Moro

### Sostenibilità e Al

 Sostenibilità: Capacità di soddisfare i bisogni delle generazioni presenti senza compromettere le generazioni future. Esempio di impegno è l'Agenda 2030 dell'ONU.



- **Sostenibilità ambientale**: Uno degli aspetti della sostenibilità. Riduzione delle emissioni di CO2, rispetto delle risorse naturali e dell'ambiente.
- Transport de l'addestramento si considera l'impatto ambientale in termini di emissioni di CO2 e consumo di energia.
- 🕌 Red Al: non considerara l'impatto ambientale (massime prestazioni)

## **Recommender Systems - Introduzione**

- Software che suggerisce all'utente elementi di interesse basandosi sulle preferenze e i comportamenti passati.
- Basati su Intelligenza Artificiale.









Alcuni famose piattaforme che utilizzano sistemi di raccomandazione

## **Recommender Systems - Tipologie**

- Source Collaborative Filtering: basato sulle preferenze degli utenti
- Content-based Filtering: basato sulla descrizione del contenuto degli item.
- Mrowledge-aware: utilizzano conoscenza esterna (es. knowledge graph)
- 🔀 **Hybrid**: combinazione delle precedenti.

## Recommender Systems - Sostenibilità

Ad oggi i sistemi di raccomandazione non considerano l'impatto ambientale in fase di addestramento, sono dunque modelli Red Al che puntano alle massime prestazioni senza considerare l'impatto ambientale in termini di CO2.

#### **DOMANDA**

E' possibile migliorare la sostenibilità di un sistema di raccomandazione migliorando il trade-off tra prestazioni e emissioni di CO2?

## Domande di ricerca e lavoro svolto

- RQ1: Qual è il trade-off tra emissioni e performance dei modelli di raccomandazione a stato dell'arte<sup>1</sup>?
- RQ2: E' possibile usare un criterio di early-stopping basato sulle emissioni per migliorare il trade-off tra emissioni e performance dei modelli di raccomandazione a stato dell'arte?
- RQ3: Quali parametri possono essere utilizzati in questi criteri per migliorare il trade-off?

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Modelli classici a cui fare riferimento

#### CodeCarbon

Per il tracking delle emissioni è stata usata la libreria Python **CodeCarbon**, la quale usa l'equivalente di anidride carbonica ( $CO_2$ eq) per misurare le emissioni mediante la seguente formula.

$$emission = CI \cdot PC \tag{1}$$

dove Cl è il Carbon Intensity e PC è il Power Consumption (cioè l'energia consumata). I valori di Cl dipendono dalle diverse fonti di energia utilizzate durante la computazione (es. energia solare, energia eolica, etc.). Se s è la fonte di energia,  $e_s$  sono le emissioni per KW/h di energia e  $p_s$  è la percentuale di energia prodotta dalla fonte s, allora il Cl è dato da:

$$CI = \sum_{s \in S} \mathbf{e}_s \cdot \mathbf{p}_s \tag{2}$$

#### Dataset e modelli utilizzati

#### **Dataset**

Nome	Utenti	Item	Preferenze
MovieLens10M	69,878	10,677 film	10,000,054
MovieLens1M	6,040	3,706 film	1,000,209
<b>∜</b> LastFM	120,322	3,123,496 canzoni	65,133,026

Tabella: Descrizione dataset

#### Modelli

- Modelli di raccomandazione Collaborative Filtering: BPR, DMF, LINE, MultiDAE, LightGCN, ItemKNN,NFCF, DGCF
- Modelli di raccomandazione Knowledge-Aware: CKE, KGCN, KGNNLS, CFKG

<sup>\*</sup>I dataset sono stati ridotti selezionando un numero limitato di utenti e di item a causa delle limitazioni dell'infrastruttura utilizzata.

### Come sono stati valutati i modelli?

- **Recall**: capacità di raccomandare item rilevanti
- NDCG: considera l'ordine degli item raccomandati
- Average Popularity: misura quanto sono popolari in media gli item raccomandati
- 🥱 Gini Index: misura la distribuzione degli item raccomandati

# **RQ1 Benchmarking - Emissioni**

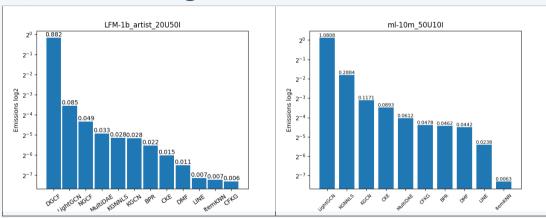
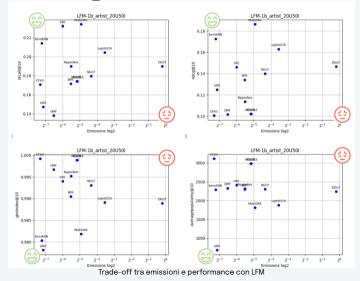


Tabella: Emissioni di CO2

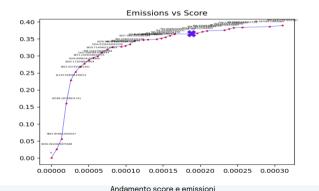
# **RQ1 Benchmarking - Trade-off**



## **RQ2 Addestramento sostenibile - Introduzione**

Sull'asse delle x troviamo le emissioni, sull'asse delle y lo score. Quando la derivata è al di sotto di una certa soglia S per un certo numero di epoche consecutive E l'addestramento termina (comportamento asintotico). Approssimazione della derivata della curva:

$$\frac{f(x_{i+1})-f(x_i)}{x_{i+1}-x_i}$$



# **RQ2 Addestramento sostenibile - Esplorazione**

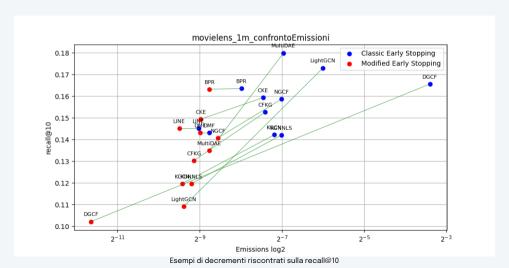
Modello	Emissioni criterio classico (g)	Emissioni criterio nuovo (g)	Riduzione	% riduzione emissioni
DMF	2.2927	1.97	0.32	14.21
LINE	1.91	1.38	0.53	27.69
NGCF	7.76	2.66	5.09	65.71
DGCF	94.90	10.46	84.44	88.97

Tabella: Esempi di confronto emissioni

Metrica	Modello	Score criterio classico	Score criterio nuovo	Riduzione	% riduzione score
	DMF	0.14	0.14	0.0	0.0
recall@10	LINE	0.15	0.15	0.0	0.0
recallero	NGCF	0.15	0.14	0.01	6.67
	DGCF	0.17	0.10	0.07	41.18

Tabella: Esempi di confronto score

## **RQ2 Addestramento sostenibile - Esplorazione**



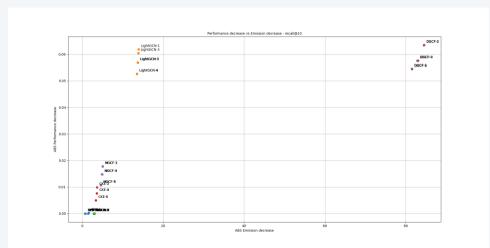
# **RQ3 Addestramento sostenibile - Confronto criteri**

Sono stati eseguiti diversi esperimenti sul dataset MovieLens1M per confrontare diverse configurazioni dei parametri di soglia e di epoche, di seguito alcuni esempi

Modello	(Soglia,Epoche)	Riduzione emissioni	Riduzione score recall@10
DMF	(40,5)	0.30	0
DIVIE	(30,7)	0.31	0
LINE	(40,5)	0.48	0
LINE	(30,7)	0.47	0
NGCF	(40,5)	5.0	0.02
NGCF	(30,7)	4.63	0.01
DGCF	(40,5)	84.48	0.06
	(30,7)	81.52	0.05

Tabella: Esempi di risultati ottenuti

# **RQ3 Addestramento sostenibile - Confronto criteri**



# RQ3 Addestramento sostenibile - Risultati confronto criteri

Modello	Parametro più impattante	Migliori risultati
BPR	Soglia	Soglia 40 e 6 epoche
CFKG	Soglia	Soglia 40 e 6 epoche
CKE	Epoche consecutive	Soglia 40 e 6 epoche
DMF	Nessuno predominante	Soglia 40 e 7 epoche
KGCN	Epoche consecutive	Soglia 40 e 5 epoche
KGNNLS	Soglia	Soglia 40 e 5 epoche
LINE	Soglia	Soglia 40 e 7 epoche
MultiDAE	Soglia	Soglia 40 e 7 epoche
LightGCN	Soglia	Soglia 40 e 6 epoche
NGCF	Epoche consecutive	Soglia 40 e 5 epoche
DGCF	Epoche consecutive	Soglia 40 e 6 epoche

Tabella: Parametri più impattanti e migliori risultati per ciascun modello

# RQ3 Addestramento sostenibile - Risultati confronto criteri

Tipo di Modello	Parametro predominante	Numero di Modelli	Modelli
Collaborative Filtering	Soglia	5	BPR, DMF, LightGCN, MultiDAE, LINE
Collaborative Filtering	Epoche	2	NGCF, DGCF
Knowledge-Aware	Soglia	2	CFKG, KGNNLS
Knowledge-Aware	Epoche	2	CKE, KGCN

Tabella: Riassunto dei parametri dominanti per tipo di modello

#### Conclusioni

#### Benchmarking

Si dimostra come pesso i modelli più complessi hanno emissioni maggiori non giustificate da un miglioramento delle performance elevato.

#### Addestramento sostenibile

E' possibile ridurre le emissioni di un modello di raccomandazione senza perdere in modo significativo di performance

## Sviluppi futuri

#### Benchmarking

E' necessario effettuare più esperimenti variando dataset, modelli e hardware per avere una visione più completa del problema.

#### Addestramento sostenibile

Eseguire più esperimenti con altri dataset e altri hardware per confermare o meno i risultati ottenuti.

#### Iperparametri

Tutti gli esperimenti sono stati effettuati con iperparametri di default. Dunque tutta la fase di benchmarking e di addestramento sostenibile potrebbe essere rivista anche in termini di ricerca degli iperparametri migliori.

# Grazie per l'attenzione! 🚀

Relatore: Prof. Pasquale Lops Relatore: Prof. Cataldo Musto Correlatore: Dott. Giuseppe Spillo Laureando: Emanuele Fontana

Università degli Studi di Bari Aldo Moro