

法律声明

本课件包括演示文稿、示例、代码、题库、视频和声音等内容,深度之眼和讲师 拥有完全知识产权;只限于善意学习者在本课程使用,不得在课程范围外向任何 第三方散播。任何其他人或者机构不得盗版、复制、仿造其中的创意和内容,我 们保留一切通过法律手段追究违反者的权利。

课程详情请咨询

■ 微信公众号: 深度之眼

■ 客服微信号: deepshare0920



公众号



微信



导师: 余老师





- 1/Batch Normalization 概念
- 2/ PyTorch的Batch Normalization 1d/2d/3d 实现



Batch Normalization

Batch Normalization: 批标准化

批: 一批数据,通常为mini-batch

标准化:0均值,1方差

优点:

- 1. 可以用更大学习率,加速模型收敛
- 2. 可以不用精心设计权值初始化
- 3. 可以不開dropout或较小的dropout
- 4. 可以不用L2或者较小的weight decay
- 5. 可以不具LRN(local response normalization)



Batch Normalization

计算方式

affine transfrom

增强Capacity

Input: Values of
$$x$$
 over a mini-batch: $\mathcal{B} = \{x_{1...m}\}$;

Parameters to be learned: γ , β

Output: $\{y_i = \mathrm{BN}_{\gamma,\beta}(x_i)\}$

$$\mu_{\mathcal{B}} \leftarrow \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m x_i \qquad \text{// mini-batch mean}$$

$$\sigma_{\mathcal{B}}^2 \leftarrow \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m (x_i - \mu_{\mathcal{B}})^2 \qquad \text{// mini-batch variance}$$

$$\widehat{x}_i \leftarrow \frac{x_i - \mu_{\mathcal{B}}}{\sqrt{\sigma_{\mathcal{B}}^2 + \epsilon}} \qquad \text{// normalize}$$

Algorithm 1: Batch Normalizing Transform, applied to activation x over a mini-batch.

// scale and shift

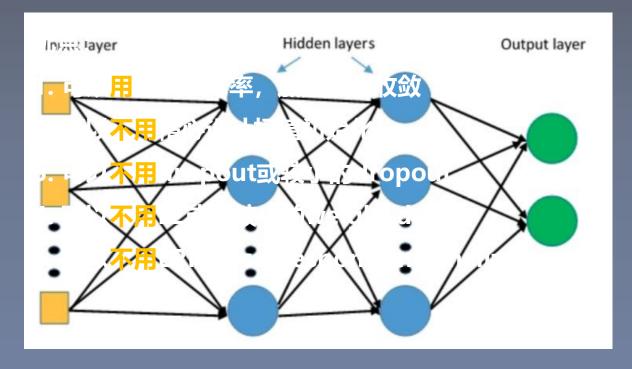
 $y_i \leftarrow \gamma \widehat{x}_i + \beta \equiv BN_{\gamma,\beta}(x_i)$

deepshare.net 深度之眼

Batch Normalization

Internal Covariate Shift (ICS)

$$H_{11} = \sum_{i=0}^{n} X_i * W_{1i}$$
 $D(H_{11}) = \sum_{i=0}^{n} D(X_i) * D(W_{1i})$
 $= n * (1 * 1)$
 $= n$
 $std(H_{11}) = \sqrt{D(H_{11})} = \sqrt{n}$
 $D(H_1) = n * D(X) * D(W) = 1$
 $D(W) = \frac{1}{n} \Rightarrow std(W) = \sqrt{\frac{1}{n}}$



 $X \quad W_1 \quad H_1 \quad W_2 \quad H_2 \quad W_3 \quad out$



Batch Normalization

_BatchNorm

- nn.BatchNorm1d
- nn.BatchNorm2d
- nn.BatchNorm3d

参数:

- num_features: 一个样本特征数量(最重要)
- e p s: 分母修正项
- momentum: 指数加权平均估计当前mean/var
- affine: 是否需要affine transform
- track_running_stats: 是训练状态, 还是测试状态

__init__(self, num_features, eps=1e-5, momentum=0.1, affine=True, track_running_stats=True)



Batch Normalization

- nn.BatchNorm1d
- nn.BatchNorm2d
- nn.BatchNorm3d

主要属性:

- running mean:均值
- running_var: 方差
- weight: affine transform中的gamma
- · bias: affine transform中的beta

$$\widehat{x}_i \leftarrow \frac{x_i - \mu_{\mathcal{B}}}{\sqrt{\sigma_{\mathcal{B}}^2 + \epsilon}}$$
$$y_i \leftarrow \gamma \widehat{x}_i + \beta \equiv BN_{\gamma,\beta}(x_i)$$

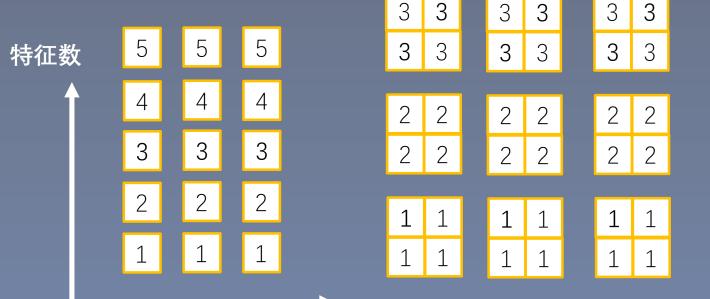
训练:均值和方差采用指数加权平均计算

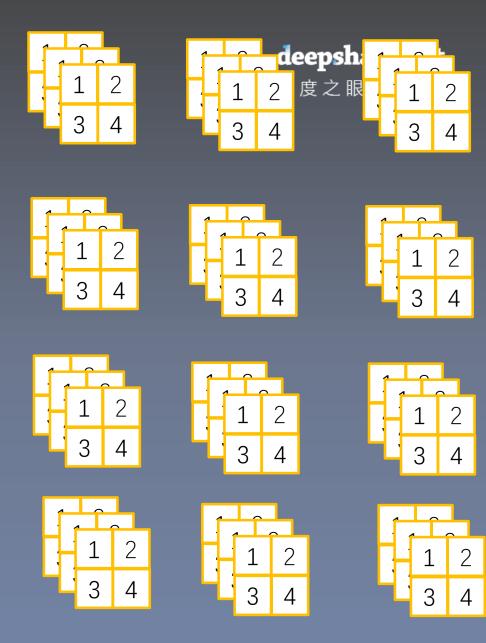
测试: 当前统计值

running_mean = (1 - momentum) * pre_running_mean + momentum * mean_t running_var = (1 - momentum) * pre_running_var + momentum * var_t

Batch Normalization

- nn.BatchNorm1d input= B*特征数*1d特征
- nn.BatchNorm2d input= B*特征数*2d特征
- nn.BatchNorm3d input= B*特征数*3d特征





结语-

在这次课程中,学习了Batch Normalization

在下次课程中, 我们将会学习

其它 Normalization





deepshare.net

深度之眼

联系我们:

电话: 18001992849

邮箱: service@deepshare.net

Q Q: 2677693114



公众号



客服微信