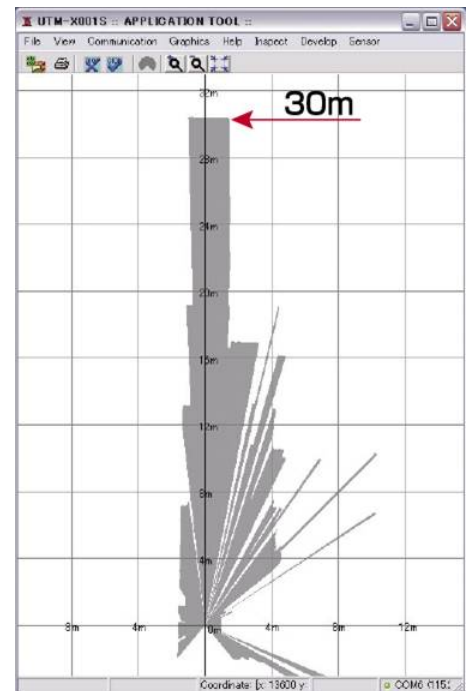


UTM-30LX 2维激光扫描测距仪



特点

- 高精度、高分辨率、宽视场，非常适用于机器人在未知的环境中自主移动
- 紧凑型设计可节约安装空间，轻重量和低功耗可节约更多的能源，使工作时间更长
- 可户外使用
- 非接触式测量视场范围内的物体尺寸和位置

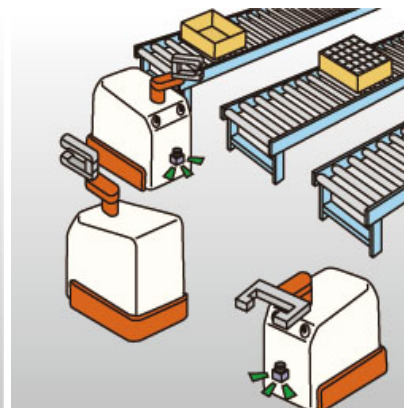
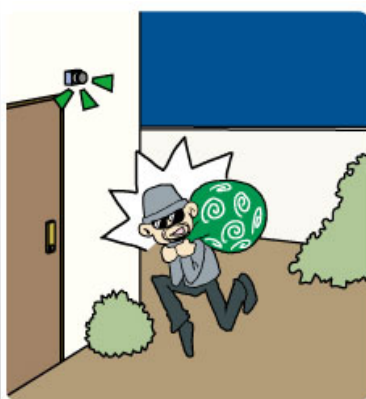


应用

- 机器人环境识别
- 建筑物入侵保护（安防）
- 自动门/行为方式识别
- 自动驾驶车辆（AGV）障碍检测

简介

HOKUYO公司UTM-30LX 2D激光扫描测距产品拥有30m, 270°测量范围，DC12V输入，25ms扫描时间，可工作在100,000lx光强下，IP64防护等级，非接触式测量。可用于户外高速运动机器人避障和位置识别；高精度、高分辨率、宽视场设计给自主导航机器人提供了良好的环境识别能力；紧凑型设计节约了安装空间，低重量、低功耗；



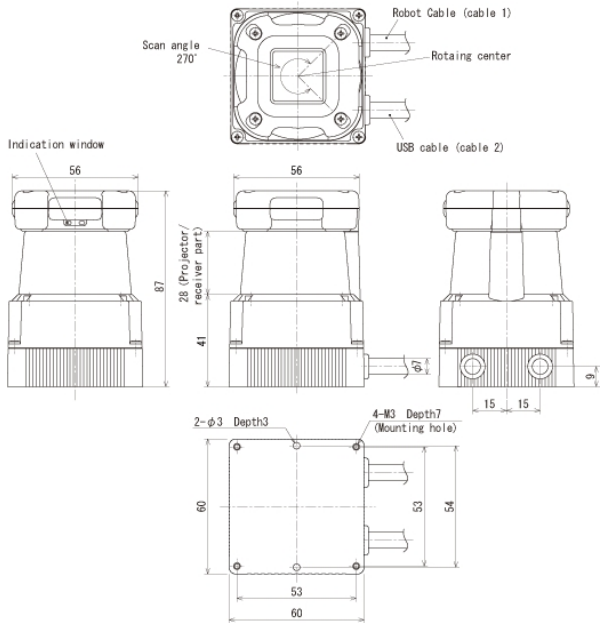
UTM-30LX 2维激光扫描测距仪



CN1/CN2 通讯端口

序号	信号	颜色
1	12 VDC	棕
2	0 V	蓝
3	同步输出	绿
4	COM	白

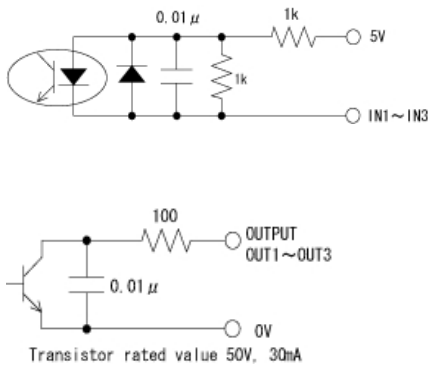
CN1: 电源和输出
CN2: Type-A(4pin), USB 通讯



性能参数

UTM-30LX	
电源	12VDC \pm 10%(消耗电流: Max:1A, 典型: 0.7A)
激光光源	半导体激光二极管 (λ =785nm), 激光安全等级 1(FDA)
测量距离	0.1 to 30m, Max.60m, 270°
精度	0.1 to 10m: \pm 30mm; 10 to 30m: \pm 50mm
角度分辨率	0.25° (360°/1,440 steps)
扫描时间	25msec/scan
噪音	< 25dB
接口	USB2.0 (全速)
同步输出	NPN 开集电极
指令系统	专用指令 SCIP Ver.2.0
连接	电源和同步输出: 2m flying lead wire USB: 2m 电缆, A 型连接器
环境温湿度	-10 to +50 degrees C, < 85%RH (无凝露)
振动	双振幅 1.5mm 10 to 55Hz, 每轴 2 个小时
冲击	196m/s ² , 10 次, X, Y, Z 方向
重量	约 370g (包括电缆)

输入/输出接口电路



- 注: -户外的直接太阳强光照射可能会产生测量误差
-请单独给传感器供电, USB 仅作通讯接口用, 不负责供电
- USB 不支持即插即用
-参数有可能随时改变, 敬请更新