	PROTOCOLO DE MANTENIMIENTO PREVENTIVO ROBOT PEGASUS	FCV	
		Versión: 5	R-DIAH201-19
	PROCESO: INGENIERÍA CLÍNICA		Pagina 1 de 1

Marca:	Modelo:			
No. Inv:	Serie:	Fecha Prog.		
Servicio:	Entidad:	D	M	A
Tiempo estandar de ejecucion por equipo: 3 horas		Fecha Ejecutada		
FRECUENCIA () MESES		D	M	A

Orden Trabajo No.	
--------------------------	--


Equipamiento Requerido	
Set de destornilladores	Artículos de limpieza y desinfección (Ver I-DIAH201-07)
Multímetro	Sopladora
Juego de llaves allen milimétricas	

REVISION PRE-ENCENDIDO			
1	Realizar inspección física general del equipo, verificando la presencia de golpes, abolladuras, deterioro en la pintura u otros daños visibles.	Sí <input type="checkbox"/>	No <input type="checkbox"/>
2	Limpieza siguiendo el protocolo de mantenimiento semanal – mensual (R-DIAH 201-36).	Sí <input type="checkbox"/>	No <input type="checkbox"/>
3	Inspección del estado de la punta de carga para guía de bolsas. Cambiar si es necesario.	Sí <input type="checkbox"/>	No <input type="checkbox"/>
4	Limpieza y revisión de filtros y el gabinete eléctrico.	Sí <input type="checkbox"/>	No <input type="checkbox"/>
5	Verificación y lubricación de movimiento de actuadores, correas, rieles con aceite siliconado.	Sí <input type="checkbox"/>	No <input type="checkbox"/>
6	Revisión de estado de espirales de almacenamiento, cambiarlos de ser necesario.	Sí <input type="checkbox"/>	No <input type="checkbox"/>
7	Limpiar las bandas del eje de movimiento cartesiano.	Sí <input type="checkbox"/>	No <input type="checkbox"/>
REVISION ENCENDIDO			
8	Verificación secuencia de encendido.	Sí <input type="checkbox"/>	No <input type="checkbox"/>
9	Respuesta pantalla táctil de computador.	Sí <input type="checkbox"/>	No <input type="checkbox"/>
10	Activación de funciones por medio de los comandos del supervisor (terapia, inventario, carga, desechos, configuración, reinicio, inicio, parada, abrir gabinete de deshecho).	Sí <input type="checkbox"/>	No <input type="checkbox"/>
12	Revisión de cotas de espirales (jano encaje con espiral adecuadamente). Hacer de manera aleatoria. Calibrar de ser necesario.	Sí <input type="checkbox"/>	No <input type="checkbox"/>
13	Revisión de cotas de espiral de carga (jano encaje con pines de carga adecuadamente). Hacer de manera aleatoria. Calibrar de ser necesario.	Sí <input type="checkbox"/>	No <input type="checkbox"/>
14	Revisión de ventosas que estén en buen estado.	Sí <input type="checkbox"/>	No <input type="checkbox"/>
15	Revisión de carga de medicamentos. De no cargar, ajuste de los pines en modo servicio.	Sí <input type="checkbox"/>	No <input type="checkbox"/>
16	Inspeccionar funcionamiento de la batería y/o ups	Sí <input type="checkbox"/>	No <input type="checkbox"/>

Elaborado Por: <i>Tecnólogo Ingeniería Clínica HIC</i>		Aprobado Por: Jefe de Ingeniería Clínica
Revisado Por: Coordinador Ingeniería Clínica		Fecha de Aprobación: 2025-08-29

Fecha de Revisión: 2025-08-29

Todos los derechos reservados. FCV

	PROTOCOLO DE MANTENIMIENTO PREVENTIVO ROBOT PEGASUS	FCV	
		Versión: 5	R-DIAH201-19
	PROCESO: INGENIERÍA CLÍNICA		Pagina 2 de 2