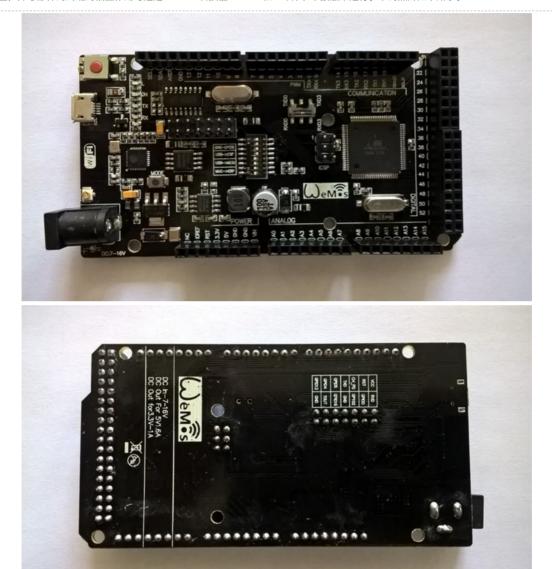
电子 - 与ESP8266的ARDUINO兆控制器

请注意日期为2016年6月30日

在这篇文章中,我会告诉你关于与ESP8266控制器结合的Arduino Mega控制器。

购买此板的历史如下。为了使用DCC++协议管理**铁路**的<mark>面包板模型</mark>,我需要一个Arduino系列卡。首先,我选择了Arduino UNO微控制器,并通过连接到微控制器的计算机的虚拟COM端口(USB端口)来操作列车。但在2017年年初,我发现了一篇文章"基于Roco z21的Arduino",表示可以通过WiFi控制布局,如果你使用Arduino Mega卡,结合ESP8266控制器。

所以,这个主板是由原来的Arduino Mega控制器制成的。ATmega2560控制器移到右侧,ESP8266控制器位于左侧。通过WiFi控制器是一个USB连接器,其被替换为微-B上的常规B型,并与部件的终端的相互作用可通过USB-TTL转换器CH340G和DIP开关8个接触来进行。卡的照片如下所示。



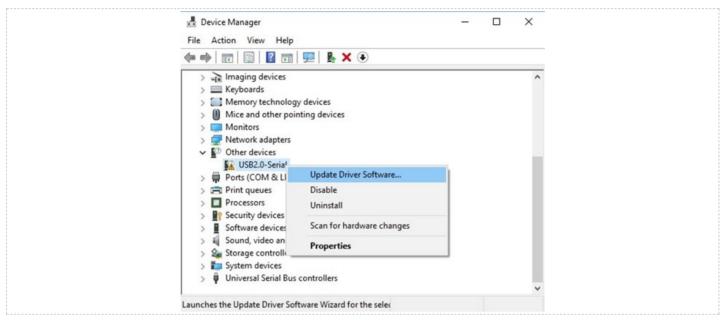
USB端口模式开关可以采用下表所述的模式。

| | 1 | 2 | 3 | 4 | 五 | 6 | 7 | 8 | RXD / TXD |
|--|----|----|----|----|----|----|----|---|-----------|
| USB隔离 | | | | | | | | | 0 |
| USB < - > ATmega2560 | | | ON | ON | | | | | 0 |
| USB < - > ESP8266(固件) | | | | | ON | ON | ON | | 0 |
| USB < - > ESP8266(操作) | | | | | ON | ON | | | 0 |
| ATmega2560 < - > ESP8266 | ON | ON | | | | | | | 0 |
| USB <> ATmega2560 <> ESP8266 | ON | ON | ON | ON | | | | | 3 |

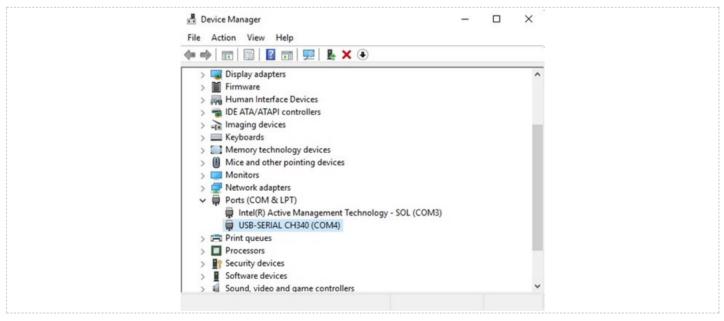
为了测试电路板的操作,有必要测试每个控制器的操作,以及控制器相互之间的交互。要验证,您将需要:

- Mega-WiFi板本身。
- 一台带有Windows操作系统的电脑。
- USB-microUSB电缆。
- USB-TTL转换器CH340驱动程序。
- Arduino IDE软件环境(旧版本可以从版本档案中下载)。
- 测试固件Arduino兆丰和ESP8266。
- 文书回形针。

首先,您需要**安装电路板的驱动程序**,或者更确切地说,安装控制器CH340的驱动程序。为此,使用USB电缆将卡连接到计算机,打开*设备管理器*,找到连接的未知USB设备并更新驱动程序,使用下载和解压缩的驱动程序CH340指定驱动程序的源文件夹。



安装驱动程序后,设备将作为USB-SERIAL CH340(COMx)出现在设备管理器中。需要找到该设备并写出该卡所连接的虚拟COM端口的编号,例如COM4。

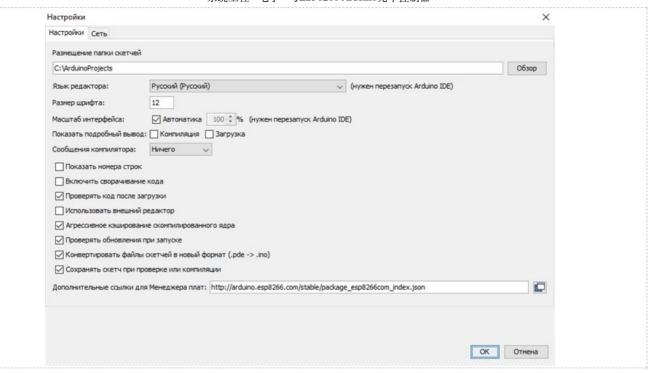


董事会是可见后,可以从电脑断开连接,但你要记住,任何USB端口和连接是为了只包括港口费用 - 如果你把其他的COM端口号可能会改变。

现在您可以**安装和配置Arduino IDE软件环境**。在下载正确版本的程序(例如1.8.3)并将其安装到您的计算机上之后,您需要对其进行配置。为此,您必须执行以 下操作:

- 1. 为您的项目创建一个文件夹,例如C:\ArduinoProjects。
- 2. 解压缩归档文件Arduino Mega和ESP8266.zip。
- 3. 运行Arduino IDE。
- 4. 打开设置通过文件 > 设置。
- 5. 在skins 文件夹的位置,指定C:\ArduinoProjects。
- 6. 在卡管理员字段的其他链接中,输入

http://arduino.esp8266.com/stable/package_esp8266com_index.json。



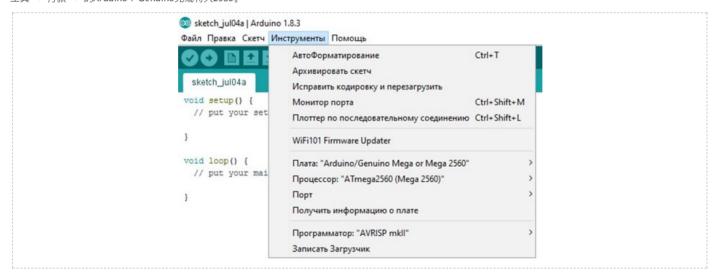
- 7. 单击 确定保存设置。
- 8. 通过*工具 > 卡 > 卡管理器*打开*卡管理器*。
- 9. *通过ESP8266 Comunity*找到esp8266的列表,并安装所需版本的软件包,例如2.3.0。
- 10. 关闭Arduino IDE程序。

要测试ATmega2560控制器的性能, 请执行以下操作:

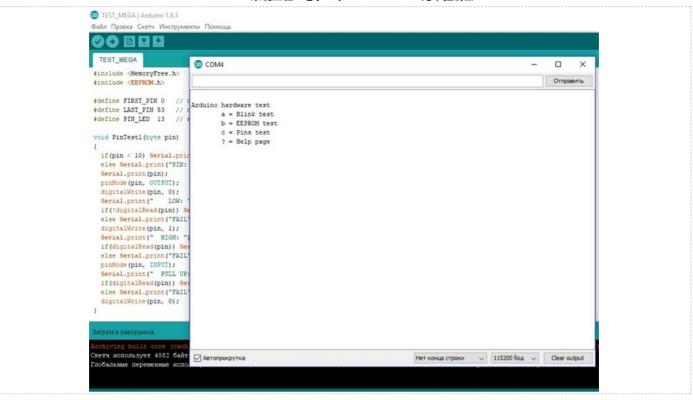
1. 使用回形针,将DIP开关的滑块切换到下表所示的位置。

| | 1 | 2 | 3 | 4 | 五 | 6 | 7 | 8 | RXD / TXD |
|------------|---|---|----|----|---|---|---|---|-----------|
| USB <> | | | ON | ON | | | | | 0 |
| ATmega2560 | | | | | | | | | |

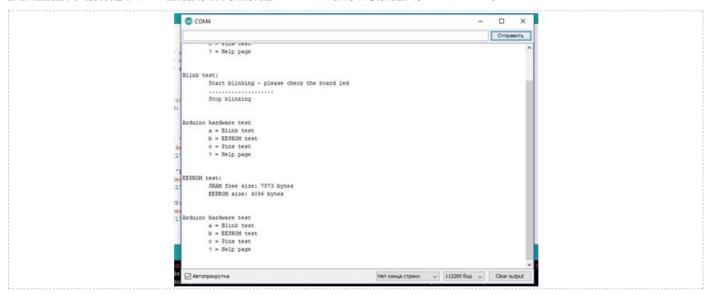
- 2. 使用USB电缆将卡连接到计算机。
- 3. 运行Arduino IDE。
- 4. 选择主板的Arduino / Genuino兆或特大2560通过 工具 - > 付款 - > 的Arduino / Genuino兆或特大2560。



- 5. 当通过工具 > 端口 > COM4安装卡驱动程序时,选择从设备管理器写入的COM端口。
- 6. 开放测试程序TEST_MEGA通过文件 > 文件夹草图 > TEST_MEGA。
- 7. 通过"草绘" >"下载"将固件下载到控制器。
- 8. 经过固件成功下载到控制器打开监听端口通过工具 > 端口监视器。
- 9. 在端口监视器中,您需要选择一个115200波特的传输速率,之后测试程序的菜单应该出现在监视器窗口中。



- 10. 在*端口监控*输入栏中输入英文字母"a",然后按下*发送*,响应命令,控制器将进入带有内置LED的闪烁模式20秒。
- 11. 在端口监视器中,需要发送命令"b"-控制器将给出可用存储器SRAM = 7873的大小和总存储器大小EEPROM = 4096。



12. 在*端口监视器中*. 您需要发送命令"c"-控制器将测试输出的状态并输出结果表。

```
⊚ com4
                                                                                                                                                                                                               short circuit on GND or VCC and between pins:
PIN: 0 LOW: FAIL HIGH: OK FULL UP: OK
PIN: 1 LOW: OK HIGH: FAIL PULL UP: FAIL
PIN: 2 LOW: OK HIGH: OK FULL UP: OK
                                                                   HIGH: OK
                     PIN:
                                            LOW: OK
                                                                                            PULL UP: OK
                                                                  HIGH: OK
HIGH: OK
HIGH: OK
HIGH: OK
HIGH: OK
HIGH: OK
                                            LOW: OK
                                                                                             PULL UP: OK
                                           TOM: OK
TOM: OK
TOM: OK
TOM: OK
TOM: OK
                                                                                           PULL UP: OK
PULL UP: OK
PULL UP: OK
PULL UP: OK
PULL UP: OK
PULL UP: OK
PULL UP: OK
                     PIN: 11
                                            LOW: OK
                                                                   HIGH: OK
                                                                                            PULL UP: OK
                                            LOW: OK
                                                                   HIGH: OK
                                                                                            PULL UP: OK
                                           TOM: OK
TOM: OK
TOM: OK
TOM: OK
TOM: OK
TOM: OK
                                                                  HIGH: OK
HIGH: OK
HIGH: OK
HIGH: OK
HIGH: OK
HIGH: OK
HIGH: OK
                                                                                           FULL UP: OK
PULL UP: FAIL
PULL UP: OK
                     PIN: 13
                                            LOW: OK
                                                                   HIGH: OK
                                                                                            PULL UP: OK
                     PIN: 21
                                            LOW: OK
                                                                   HIGH: OK
                                                                                            PULL UP: OK
                                                                                                                                 OK
                     PIN: 22
PIN: 23
PIN: 24
PIN: 25
                                           LOW: OK
LOW: OK
LOW: OK
LOW: OK
                                                                   HIGH: OK
                                                                                            PULL UP: OK
                                                                  HIGH: OK
HIGH: OK
HIGH: OK
```

在表中,除0,1和13以外的所有引脚必须处于OK状态。在引脚0,1,13上检测到故障,由于0和1引脚被串口占用,在13端口有一个内置的LED。

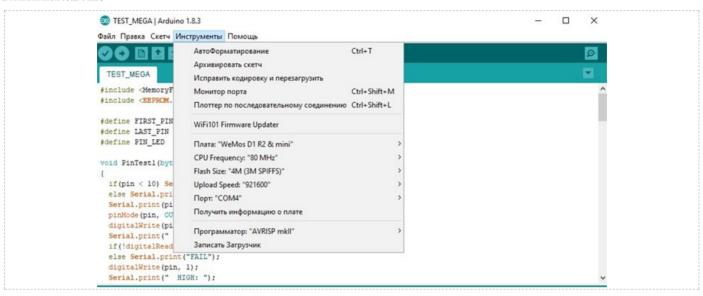
13. 所有的检查都被执行-控制器必须与计算机的USB端口断开。

要测试ESP8266的操作, 请执行以下操作:

1. 使用回形针,将DIP开关的滑块切换到下表所示的位置。

| | 1 | 2 | 3 | 4 | 五 | 6 | 7 | 8 | RXD / TXD |
|-----------------------------|---|---|---|---|----|----|----|---|-----------|
| USB < - > ESP8266(固件) | | | | | ON | ON | ON | | 0 |

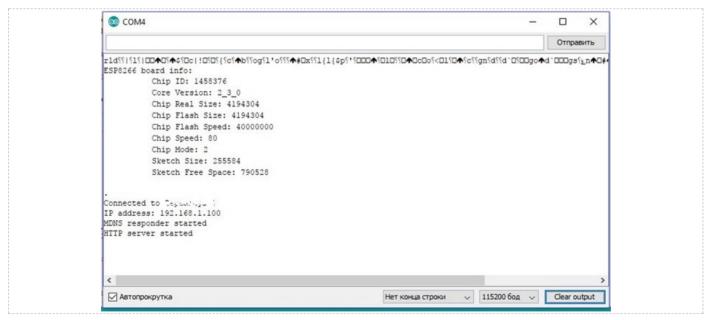
- 2. 使用USB电缆将卡连接到计算机。
- 3. 该方案的Arduino IDE选择板WeMos D1 R2 & 迷你经由工具 > 付款 > WeMos D1 R2 & 迷你。
 - 注。推荐的电路板Olimex MOD-WIFI-ESP8266 (-DEV) 不适用。
- 4. 按照图检查控制器设置。



- 5. 在*文件 > 草图文件夹中*打开测试程序TEST_ESP8266 > TEST_ESP8266。
- 6. 在该程序的第7和第8行中,不要使用省略号,而需要插入家庭WiFi网络的名称及其密码。
- 7. 通过"*草绘*" >" *下载*"将固件下载到控制器。
- 8. 成功下载后,从计算机上拔下卡。
- 9. 使用回形针,将DIP开关的滑块切换到下表所示的位置。

| | 1 | 2 | 3 | 4 | 五 | 6 | 7 | 8 | RXD / TXD |
|--------------------------|---|---|---|---|----|----|---|---|-----------|
| USB < - > ESP8266(操作) | | | | | ON | ON | | | 0 |

- 10. 使用USB电缆将卡连接到计算机。
- 11. 使用端口监视器来查看控制器发出的问题。



价值观*芯片的实际尺寸*(实际内存大小)和*芯片尺寸的闪存*(固件下显示的内存大小)必须相同。 有必要写出控制器从WiFi开关接收到的IP地址-这个地址将在下一次测试中需要。

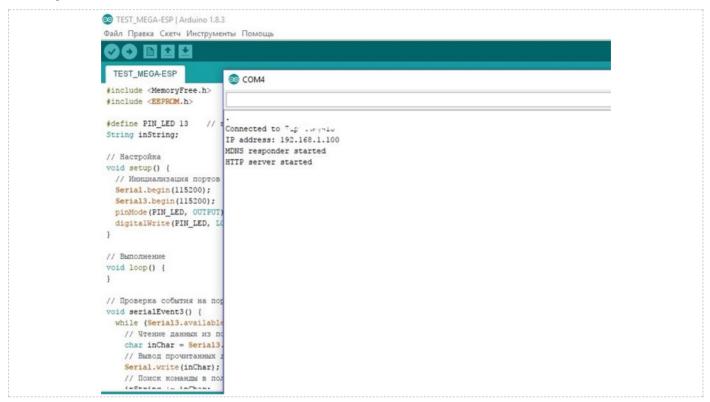
12. 进行检查 - 控制器必须从计算机的USB端口断开。

要测试ATmega2560和ESP8266控制器的交互,您需要执行以下操作:

1. 使用回形针,将DIP开关的滑块切换到下表所示的位置。

| | 1 | 2 | 3 | 4 | 五 | 6 | 7 | 8 | RXD / TXD |
|------------------|----|----|----|----|---|---|---|---|-----------|
| USB < - > | | | | | | | | | |
| ATmega2560 | ON | ON | ON | ON | | | | | 3 |
| < - > ESP8266 | | | | | | | | | |

- 2. 使用USB电缆将卡连接到计算机。
- 3. 该方案的Arduino IDE选择板的Arduino / Genuino米加或兆2560经由工具 > 付款 > 的Arduino / Genuino米加或兆2560。
- 4. 开放测试程序TEST_MEGA-ESP通过文件 > 文件夹草图 > TEST_MEGA-ESP。
- 5. 通过"草绘" >"下载"将固件下载到控制器。
- 6. 经过固件成功下载到控制器打开监听端口通过工具 > 端口监视器。
- 7. Arduino Mega控制器必须从ESP8266控制器的通信端口读取数据,并将其输出到端口监视器窗口。



8. 在浏览器页面中打开在*端口监视器中*发出的IP地址。



- 9. 在打开的页面中交替地按ON和OFF按钮,并监视内置在板上的LED的状态。LED应该打开命令ON和OFF命令*关闭*。
- 10. 进行检查 控制器必须从计算机的USB端口断开。

该费用可以在网上商店RobotDyn,eBay或AliExpress上找到关键词"ATmega2560 ESP8266 CH340G"。费用的价格范围从10美元到25美元,取决于性能的质量和卖家的贪婪。我以11美元的价格买了AliExpress的费用。

可以从这个链接阅读董事会的另一个审查。

This is interesting 1 person finds this interesting