

## Operační systémy 1

# Meziprocesová komunikace (IPC)

Petr Krajča



Katedra informatiky  
Univerzita Palackého v Olomouci

- procesy oddělené, potřeba kooperace
  - sdílení informací
  - zrychlení výpočtu (rozdělení úlohy na podúlohy)
  - souběžné činnosti
  - modularita
  - oddělení privilegií
- základní kategorie:
  - synchronizace
  - sdílená paměť
  - zasílání zpráv
  - vzdálené volání procedur
- rozlišujeme různé charakteristiky
  - zda komunikují dva příbuzné (mající společného rodiče) nebo zcela cizí procesy
  - zda komunikující proces může jen číst či jen zapisovat data
  - počet procesů zapojených do komunikace
  - zda jsou komunikující procesy synchronizovány, např. čtecí proces čte, až je co číst
  - zda jsou v rámci jednoho systému

- procesy sdílí úsek paměti  $\Rightarrow$  nutná spolupráce se správou paměti
- čtení i zápis, náhodný přístup
- deklarace, že paměť je sdílená + namapování do adresního prostoru
- velikost úseku paměti i adresa zaokrouhleny na násobky stránek paměti (typicky 4 KB)
- paměť může být namapována na různé adresy!!!

## Windows

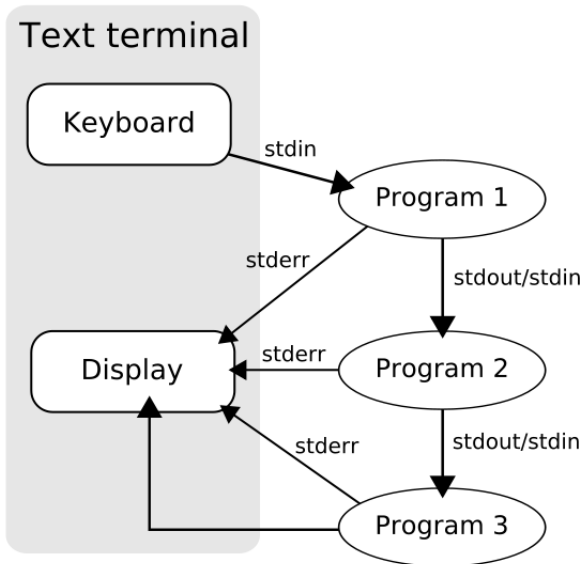
- používá se mechanismus pro mapování souborů do paměti
- `CreateFileMapping`, `MapViewOfFile`
- lze použít i stránkový soubor

## Unix

- `shmget` – vytvoří/najde úsek sdílené paměti s daným klíčem (nastaví oprávnění)
- `shmat` a `shmdt` – namapuje/odmapuje sdílenou paměť z adresního prostoru

- mechanismus podobný přerušení (asynchronní volání)
- základní forma komunikace v unixech
- proces může definovat vlastní handlersy těmto signálům
- procesu je možné zaslat jeden z celočíselných signálů
- některé speciální určení (případně nastavené implicitní handlersy)
  - SIGINT – ukočení procesu (Ctl+C)
  - SIGQUIT – ukočení procesu (Ctl+/) + Core dump
  - SIGSTOP – pozastavení procesu (Ctl+Z)
  - SIGCONT – pokračování pozastaveného procesu
  - SIGCHLD – změna stavu potomka
  - SIGKILL – nezablokovatelný signál ukončující proces
  - SIGFPE, SIGBUS, ... – oznamování systémových chyb
  - SIGUSR1, SIGUSR2 – uživatelské signály
  - SIGALRM – alarm
  - SIGPIPE – přerušená roura
- race-conditions
- nelze zasílat složitější zprávy

- typická vlastnost unixových OS (ale podpora i ve Windows)
- mechanismus umožňující jednosměrnou komunikaci mezi procesy
- komunikace dvou procesů (jeden zapisující konec, druhý čtecí konec)
- First-In-First-Out
- umožňuje propojit vstupy výstupy procesů  $\Rightarrow$  kompozice do větších celků
- v shellu: `cat foo.log | grep "11/11/2011" | wc -l`
- využití společně se standardním vstupem (stdin) a výstupem (stdout)
- typické použití:
  - rodičovský proces vytvoří rouru voláním `pipe` (dva popisovače souborů – zápis a čtení)
  - po zavolání `fork()` potomek dědí oba tyto popisovače
  - rodič i potomek zavírají nepotřebné popisovače
  - je možné zapisovat/číst z/do jednotlivý popisovačů souborů
- u procesu lze přenastavit popisovače pro stdin a stdout, aby ukazovaly na konec roury
- rodič může propojit dva potomky (oba dědí popisovače)



```
int fds[2];           // deskriptory souboru pro oba konce roury
pipe(fds);           // vytvori rouru
pid = fork();        // vytvori potomka
if (pid == 0) {
    close(fds[1]);    // zavre nepotrebný zapisovací konec

    // presmerujeme std. vstup na cteci konec roury
    dup2(fds[0], STDIN_FILENO);
    execlp("sort", "sort", NULL); // spusti sort
} else {
    close(fds[0]);    // zavre nepotrebný cteci konec

    // otevře zapisovací konec roury pro zapis
    FILE *stream = fdopen(fds[1], "w");
    fprintf(stream, "foo\nbar\nbaz\n");
    fflush(stream);

    close(fds[1]);    // zavre i zapisovací konec roury
    waitpid(pid, NULL, 0);
}
```

- v Linuxu velikost bufferu 64 KB
- pokud je plný, zapisující proces je pozastaven; pokud je prázdný, čtecí proces je pozastaven
- více čtenářů/písařů  $\implies$  race-condition (operace nemusí být atomické)

## Pojmenované roury (FIFO)

- soubor, který se chová jako roura
- volání a program `mkfifo`
- umožňuje komunikaci nepříbuzných procesů

## Pseudo-roury

- systém emulující roury (MS-DOS), ale vytváří mezi-soubory
- `dir | sort | more`
- $\implies$  `dir > 1.tmp && sort <1.tmp >2.tmp && more <2.tmp`



- message passing
- obecný mechanismus komunikace mezi procesy ( $\implies$  různé varianty)
- vhodný pro počítače se sdílenou pamětí i pro distribuované systémy
- základní operace:
  - `send(dest, message)`
  - `receive(src, message)`
- send i receive  $\implies$  jako blokuující/neblokuující operace
  - send i receive blokuující – synchronizace
  - send neblokuující, receive blokuující – příjemce čeká na zprávu
  - send i receive neblokuující

## Adresace

- přímá – vhodné pro kooperující procesy
- nepřímá
  - zprávy jsou zasílány do fronty (mailbox), odkud jsou vyzvedány příjemcem
  - různé varianty 1:1, 1:N, N:1, M:N

- zprávy – hlavička + tělo zprávy  $\implies$  (odlišnost od volání)
- tělo zprávy: pevná vs. proměnlivá velikost
- hlavička: typ zprávy, zdroj, cíl, délka zprávy, (kontrolní informace, priorita)

### Vzájemné vyloučení

- zasíláním zpráv lze implementovat vzájemné vyloučení
- využívá se blokujícího receive
- společná schránka obsahuje žádnou nebo jednu zprávu  $\implies$  token udávající, že lze vstoupit do kritické sekce
  - pokud je ve schránce jedna zpráva  $\implies$  doručena právě jednomu procesu, ostatní jsou blokovány
  - pokud je fronta prázdná, všechny (ostatní) procesy jsou blokovány

```
void p() {  
    message msg;  
    while (1) {  
        receive(box, msg);  
        // kriticka sekce  
        send(box, msg);  
    }  
}  
  
void main() {  
    create_mailbox(box);  
    send(box, null);  
    par_begin(p(), p(), p());  
}
```

## POSIX Message Queue

- nepoužívá se často, není součástí std. knihovny (librt)
- velikost fronty a zpráv pevná (definovaná při otevření)
- mq\_open, mq\_send, mq\_receive
- v současnosti se používá spíš D-BUS, ZeroMQ

## Windows

- událostmi řízený systém
- zprávy zasílané jednotlivým oknům (všechno je okno)
- smyčka událostí součástí funkce WinMain

```
int WINAPI WinMain(HINSTANCE hInstance, HINSTANCE hPrevInstance,  
    LPSTR lpCmdLine, int nCmdShow)  
{  
    MSG msg;  
    while(GetMessage(&msg, NULL, 0, 0) > 0)  
    {  
        TranslateMessage(&msg);  
        DispatchMessage(&msg);  
    }  
    return msg.wParam;  
}
```

- Remote Procedure Calls
  - klient volá zástupnou proceduru (stub)
  - zástupná funkce provede převod parametrů a odešle zprávu
  - systém předá zprávu cílovému počítači
  - server zpracuje příchozí zprávu (provede převod parametrů)
  - provede se procedura
  - odpověď je vrácena opačným způsobem
- různé implementace – CORBA, .NET Remoting, Java Remote Method Invocation, XML-RPC, SOAP
- Windows: DDE, COM, clipboard, Mailslots, pojmenované roury (i přes síť)
- (unixové) sockety – jako síťové rozhraní, ale lokální ( $\Rightarrow$  rychlejší)

