算法与复杂性报告 2: 连连看 516030910259 刘欣鹏

1. 问题描述

给定一个连连看棋盘,棋盘上每个点都有各种图案(用非 0 数字表示,该位置上的数字为 0 则说明该位置上没有图案)。输入棋盘上的任意两个坐标,判断这两个坐标对应的图案是否可以消除,消除的条件是图案相同且图案间连线的转角数不得超过 2。

2. 输入数据

in.dat

x y //规模

.....//x 行 y 列数据,用非负数表示棋盘各个位置的情况, 0 表示没有图案 p g //第一个位置的坐标

mn //第二个位置的坐标

3. 算法思想

算法的基本框架为广度优先搜索算法。对于搜索队列中的每个状态,记录以下变量: qx, qy 表示当前状态下的坐标; face 记录当前状态下连线的朝向,向下为 1,向上为 2,向右为 3,向左为 4; change 记录从 p,q 到当前状态发生转角的次数。

对于当前状态,设其指针为 I,查询与其相邻的四个结点,若该结点被从该方向访问过的状态为未达状态,则将该节点的相应状态加入队列尾端,指针为 r。若 face[r]!=face[l],则 change[r]=change[l+1],否则,change[r]=change[l]。若 change[r]>2,则将其从队尾删除。否则,标记该节点被从该方向访问过的状态为已达状态。

若当前状态坐标与t1,t2 横纵坐标差的绝对值和为1,则可能可以从当前状态抵达最终状态。若 change[l]<2,则可抵达最终状态,返回 Yes;若 change[l]=2,则若 face[l]与从当前状态抵达最终状态的方向一致,返回 Yes,否则返回 No。

4. 实现代码

```
#include <iostream>
#include <cmath>
using namespace std;
int main() {
     freopen("data.in", "r", stdin);
    int n, m, i, j, k, l, r, s1, s2, t1, t2, x, y;
    int qx[50001], qy[50001], change[50001], face[50001], a[102][102];
     bool used[4][102][102];
    cin >> n >> m;
     for (i = 1; i \le n; i++)
           for (j = 1; j \le m; j++)
                      cin >> a[i][j];
    for (i = 0; i \le n + 1; i++) a[i][0] = a[i][m + 1] = 0;
     for (i = 0; i \le m + 1; i++) a[0][i] = a[n + 1][i] = 0;
     for (i = 0; i \le n + 1; i++)
           for (j = 0; j \le m + 1; j++)
                      for (k = 0; k<4; k++)
                                 used[k][i][j] = false;
     cin >> s1 >> s2 >> t1 >> t2;
    //读入数据及初始化
```

```
if (a[s1][s2] != a[t1][t2]) {
     cout << "No!" << endl;
     return 0;
}
//若两位置图案不一致,则不可消除
r = 0; l = -1;
qx[0] = s1; qy[0] = s2;
used[0][s1][s2] = used[1][s1][s2] = used[2][s1][s2] = used[3][s1][s2] = true;
change[0] = 0;
while (I<r) {
     x = qx[++I]; y = qy[I];
     if (abs(x - t1) + abs(y - t2) <= 1) {
               //若坐标差绝对值之和为1,则可能抵达最终态
               if (change[I]<2) {</pre>
                          cout << "Yes!" << endl;
                          return 0;
               }//若此前转角数小于 2,则必可抵达
               else {
                          if (face[I] == 0 \&\& x + 1 == t1 || face[I] == 1 \&\& x - 1 == t1 || face[I]
== 2 && y + 1 == t2 || face[I] == 3 && y - 1 == t2) {
                                    cout << "Yes!" << endl;
                                    return 0;
                          }//若此前转角数等于 2,则需要当前连线不增加拐角才能抵达
               }
     }
     if (x + 1 \le n + 1 & a[x + 1][y] == 0 & [used[0][x + 1][y]] 
               //若新状态未被抵达
               if (I == 0 || I!= 0 && face[I]!= 0 && change[I]<2 || I!= 0 && face[I] == 0) {
                          //若抵达新状态后转角数<=2,则可添加此状态到搜索队列
                          r++;
                          qx[r] = x + 1; qy[r] = y;
                          face[r] = 0;
                          if (I == 0) change[r] = 0;
                          //初始特殊情况
                          else if (face[l] != 0) change[r] = change[l] + 1;
                          //若 I 与 r 对应状态朝向不同,则拐角增加
                          else change[r] = change[l];
                          //若 l 与 r 对应状态朝向相同,则拐角数不变
                          used[0][x + 1][y] = true;
               }
     }//其他情况与此相似
     if (x - 1 >= 0 \&\& a[x - 1][y] == 0 \&\& !used[1][x - 1][y]) {
               if (| == 0 || | ! = 0 && face[|] != 1 && change[|] <2 || | ! = 0 && face[|] == 1) {
```

```
qx[r] = x - 1; qy[r] = y;
                               face[r] = 1;
                               used[1][x - 1][y] = true;
                               if (I == 0) change[r] = 0;
                               else if (face[l] != 1) change[r] = change[l] + 1;
                               else change[r] = change[l];
                    }
          }
          if (y + 1 \le m + 1 \&\& a[x][y + 1] == 0 \&\& !used[2][x][y + 1]) {
                    if (I == 0 || I!= 0 && face[I]!= 2 && change[I]<2 || I!= 0 && face[I] == 2) {
                               qx[r] = x; qy[r] = y + 1;
                               face[r] = 2;
                               used[2][x][y + 1] = true;
                               if (I == 0) change[r] = 0;
                               else if (face[l] != 2) change[r] = change[l] + 1;
                               else change[r] = change[l];
                    }
          }
          if (y - 1 \ge 0 \&\& a[x][y - 1] == 0 \&\& !used[3][x][y - 1]) {
                    if (| == 0 || | ! = 0 && face[|] != 1 && change[|] <2 || | ! = 0 && face[|] == 1) {
                               r++;
                               qx[r] = x; qy[r] = y - 1;
                               face[r] = 3;
                               used[3][x][y-1] = true;
                               if (I == 0) change[r] = 0;
                               else if (face[I] != 3) change[r] = change[I] + 1;
                               else change[r] = change[l];
                               }
          }
    }
    //广度优先搜索
    cout << "No!" << endl;
    //若未搜索到终态,则不可消除
    return 0;
}
5.
    时间复杂度分析
         状态共 4*n*m 种,每种状态入队一次,出队一次,对每个状态的操作所需时间为 O(1),
    故最终总时间复杂度为 O(m*n)。
6. 实例
    6.1. 实例 1
    In.dat:
         5 6
         010223
```

```
0 0 0 0 3 0
0 3 2 1 4 5
5 3 4 2 0 1
0 2 1 0 0 2
1 4
5 6
```

运行结果:

■ 选择C:\Users\hp\s

```
5 6
0 1 0 2 2 3
0 0 0 0 3 0
0 3 2 1 4 5
5 3 4 2 0 1
0 2 1 0 0 2
1 4
5 6
No!
```

6.2. 实例 2

In.dat:

5 6

010223

000030

032145

5 3 4 2 0 1

021002

5 2

5 6

运行结果:

