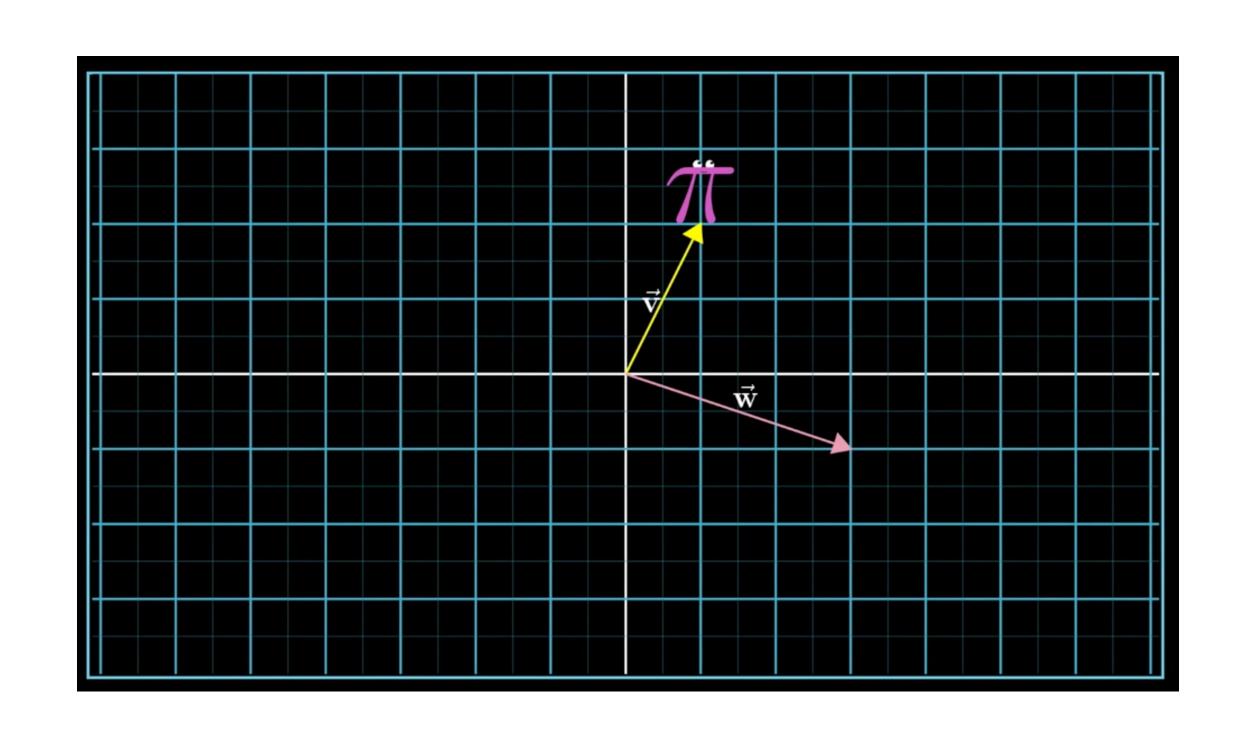
Artificial Intelligence

向量,矩阵与Numpy

大纲

向量,矩阵与 Numpy

- 向量
- 定义
- 向量运算
 - 加法,减法,数乘,内积,叉积,外积 (张量积)
- 矩阵
- 定义
- 矩阵运算
 - 加法,减法,与数相乘,矩阵相乘
- Numpy
 - Numpy 实现基本线性代数运算



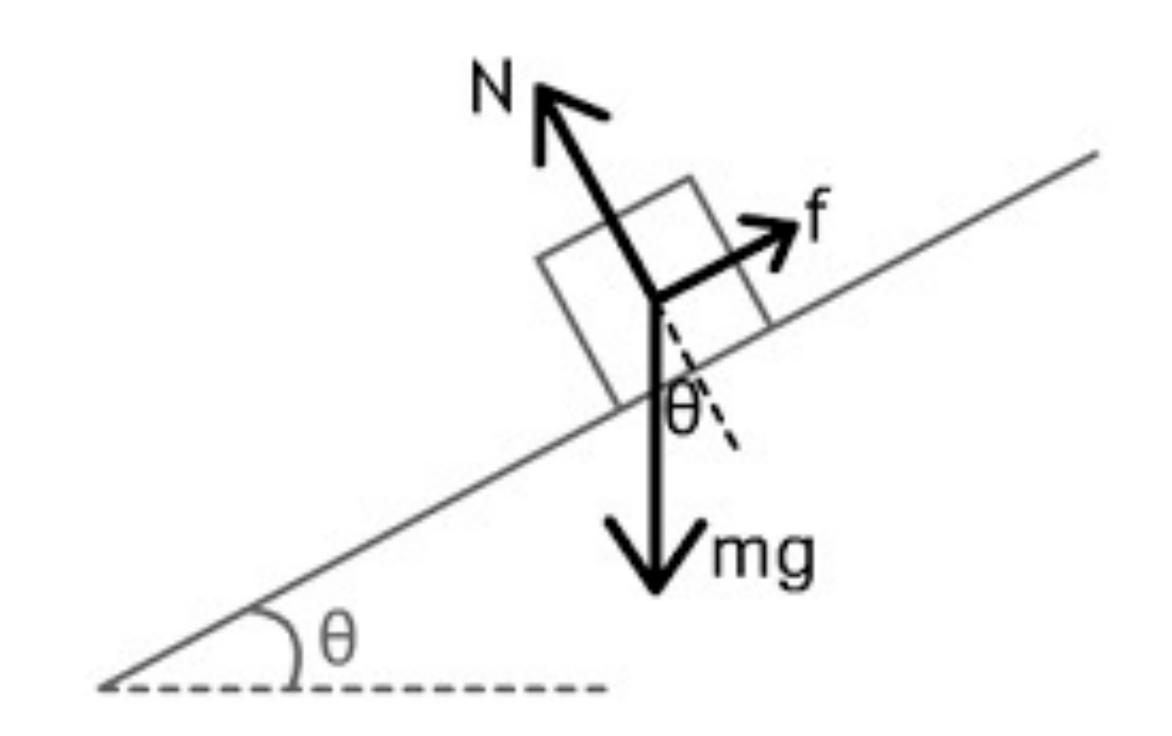
向量的定义

- 向量是具有大小和方向的量,又称矢量
- , 只有大小的量, 称为标量

• 物理里面最常见的矢量就是力

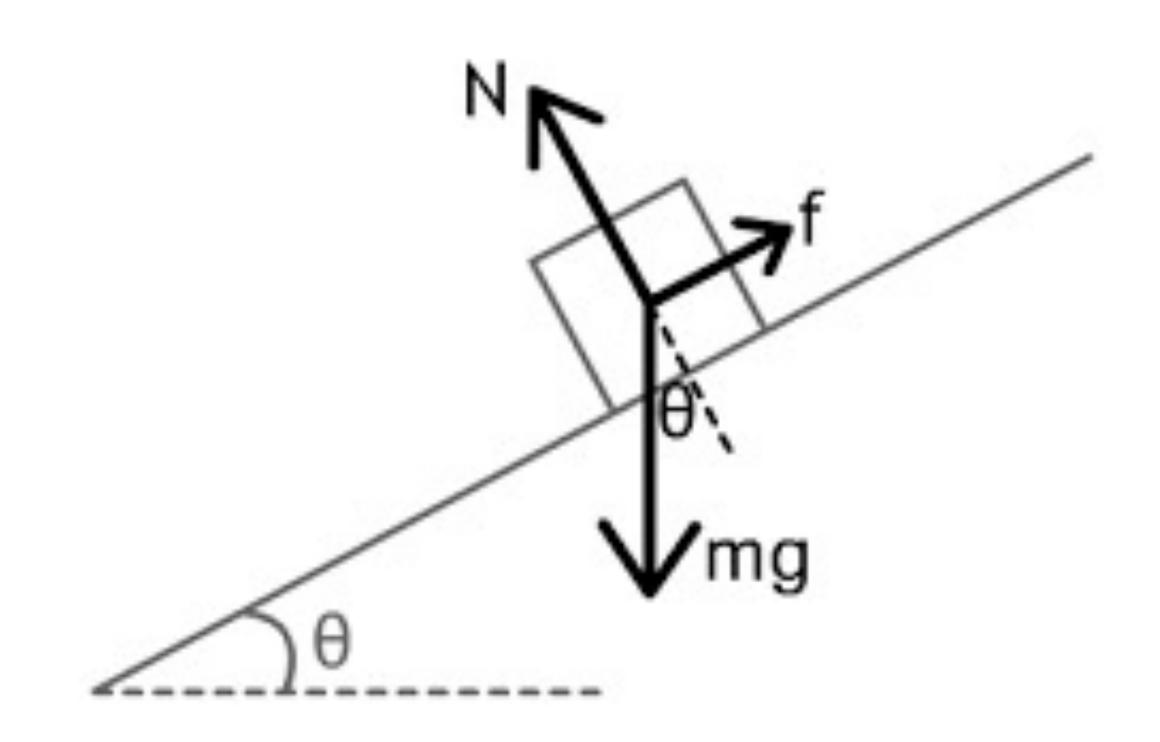
$$F = m \vec{a}$$

• 想一下物理里面,还有哪些量是矢量?



向量的定义

- 想一下物理里面,还有哪些量是矢量?
- 力矩 M = r * F
- 位移 r
- 速度 v
- 加速度 a
- 动量 p = mv
- •



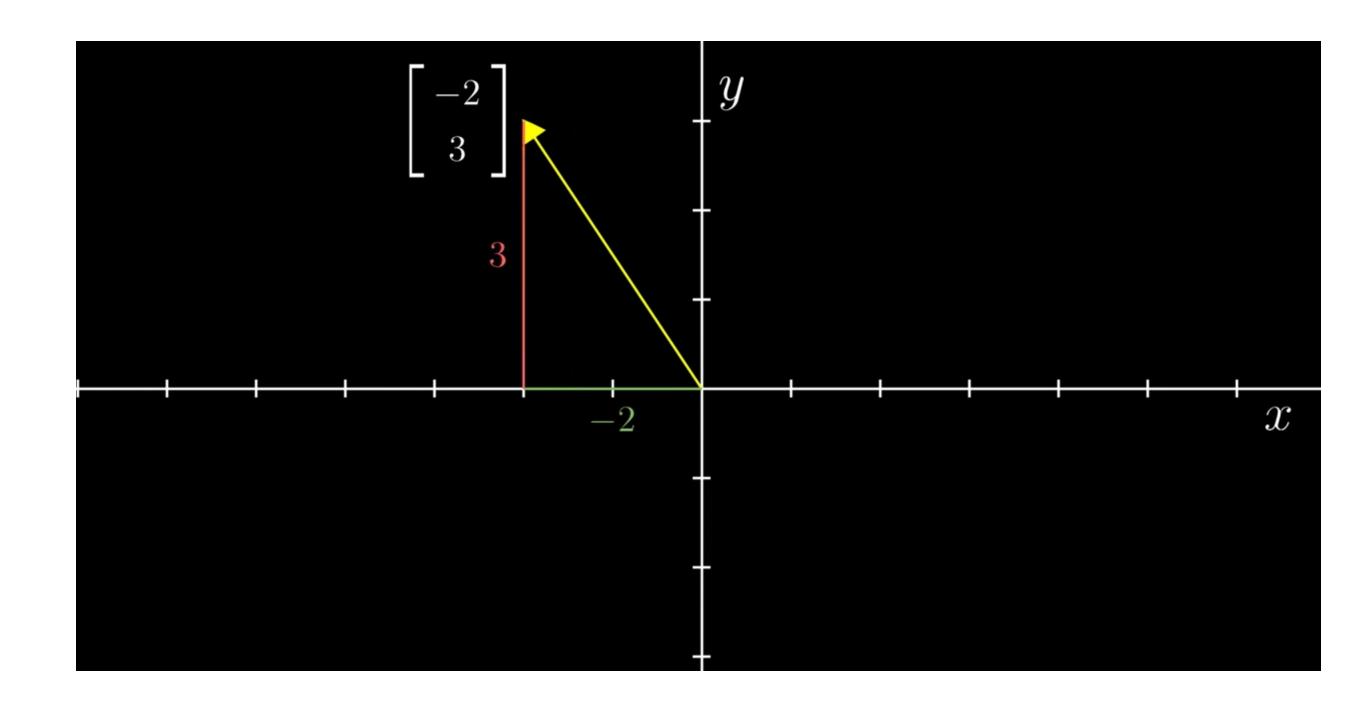
向量的定义

- 如何定量的用数学方式表达向量的大小与方向呢?
- 将向量进行正交分解!
- 分解成不同标准正交向量上的投影。

$$\vec{\mathbf{x}} = \lambda_1 \overrightarrow{e_1} + \lambda_2 \overrightarrow{e_2}$$

• 因为都是在固定的坐标系下定量表示, x 就可以用数组的方式来表示:

$$\vec{x} = \begin{pmatrix} \lambda_1 \\ \lambda_2 \end{pmatrix}$$

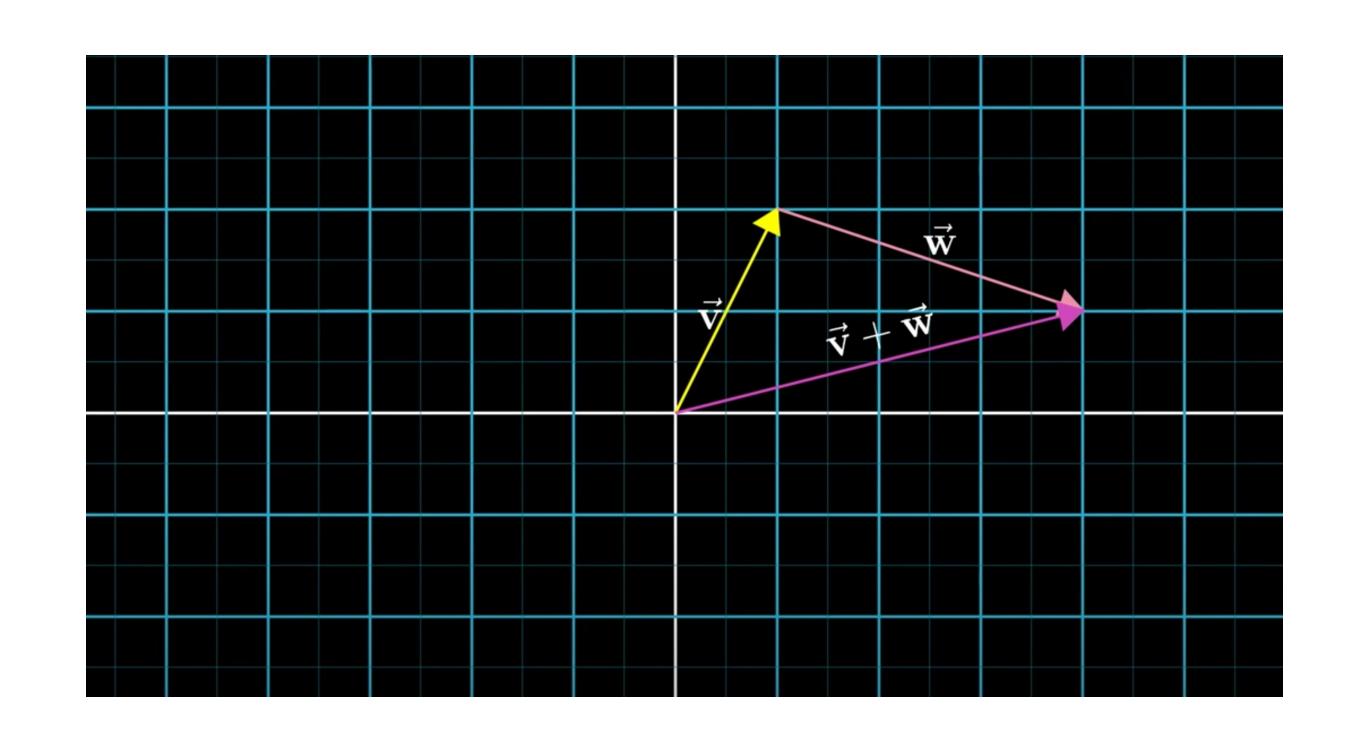


向量的运算-加法

•
$$\vec{\mathbf{v}} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}, \vec{\mathbf{w}} = \begin{pmatrix} 3 \\ -1 \end{pmatrix}$$

- 几何方式:
 - 三角形法则
- 代数方式:

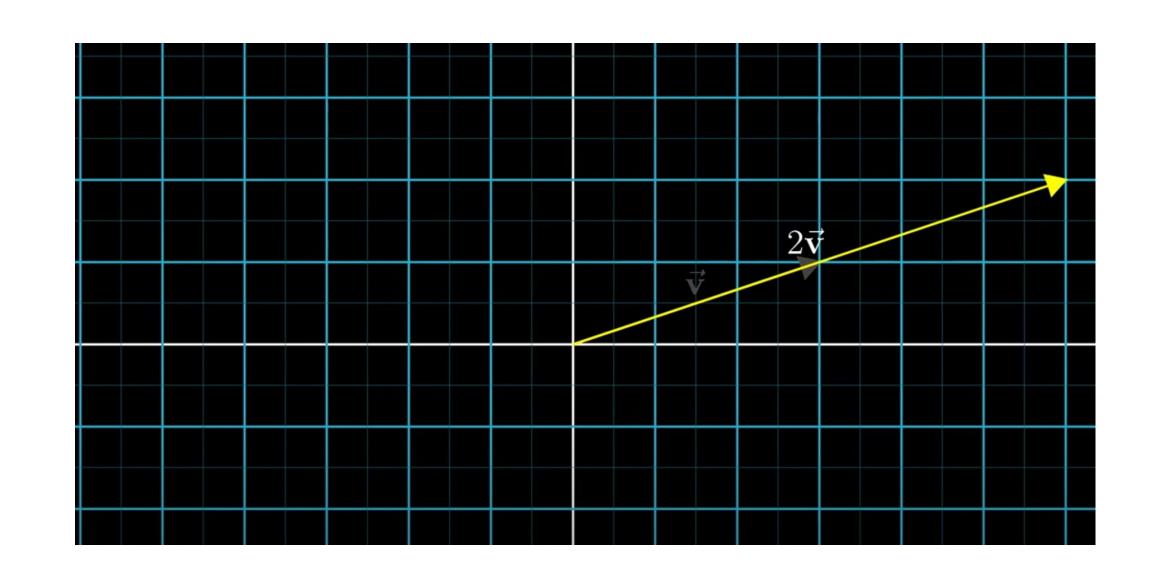
$$\vec{\mathbf{v}} + \vec{\mathbf{w}} = \begin{pmatrix} 1+3\\2-1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4\\1 \end{pmatrix}$$



向量的运算-数乘

- $\vec{\mathbf{v}} * \lambda = ?$
- 几何方式:
 - 拉伸
- 代数方式:

$$\vec{\mathbf{v}} * \lambda = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} * \lambda = \begin{pmatrix} \lambda x_1 \\ \lambda x_2 \end{pmatrix}$$



向量的运算-减法

•
$$\vec{\mathbf{v}} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$
, $\vec{W} = \begin{pmatrix} 3 \\ -1 \end{pmatrix}$.

• $\vec{x} \vec{v} - \vec{w}$

$$\vec{v} - \vec{w} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -3 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 \\ 3 \end{pmatrix}$$

• 几何上?

向量的运算-内积的定义

•
$$\vec{\mathbf{v}} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$
, $\vec{W} = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$.

•
$$\langle \vec{v}, \vec{w} \rangle = \vec{v} \cdot \vec{w} = 1 * 2 + 2 * 1 = 4$$

- 几何上:
- $\vec{\mathbf{v}} \cdot \vec{\mathbf{w}} = |\vec{\mathbf{v}}| * |\vec{\mathbf{w}}| * \cos\theta$
- Why?

向量的运算-模长(大小)

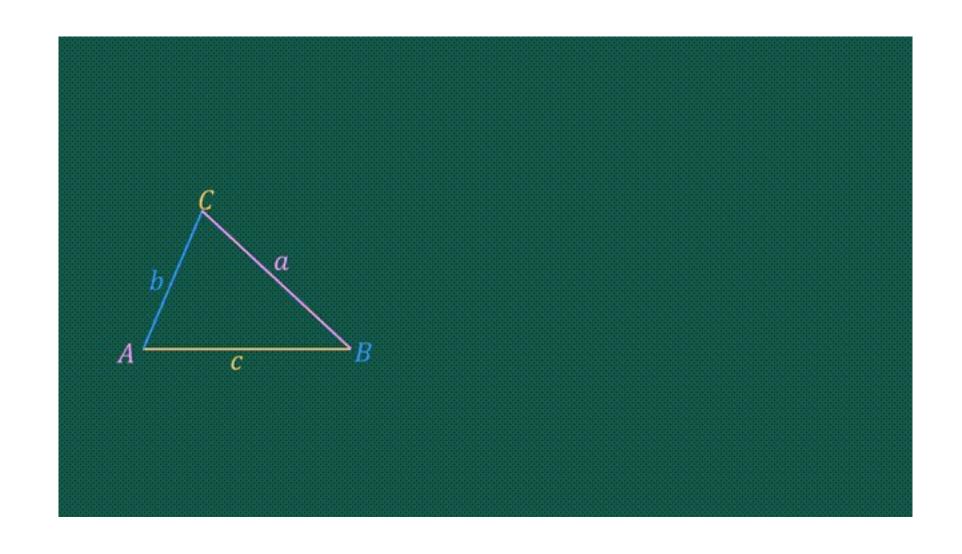
$$\bullet \quad \vec{\mathbf{v}} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

•
$$|\vec{v}| = \sqrt{1^2 + 2^2} = \sqrt{5}$$

- 对于一般向量 $\vec{a} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$,大小为
- $|\vec{a}| = \sqrt{x_1^2 + x_2^2}$
- 所以向量的模长就是指向量对应的标量 大小
- 范数阅读

向量的运算-内积的定义

- $\vec{\mathbf{v}} \cdot \vec{\mathbf{w}} = |\vec{\mathbf{v}}| * |\vec{\mathbf{w}}| * \cos\theta$
- 证明余弦定理: $a^2 = b^2 + c^2 2bc$ * cosA



$$a^{2} = b^{2} + c^{2} - 2bc * cosA$$

$$|\vec{a}|^{2} = |\vec{b}|^{2} + |\vec{c}|^{2} - 2|\vec{b}||\vec{c}|cosA$$

$$2|\vec{b}||\vec{c}|cosA = |\vec{b}|^{2} + |\vec{c}|^{2} - |\vec{a}|^{2}$$

$$2|\vec{b}||\vec{c}|cosA = |\vec{b}|^{2} + |\vec{c}|^{2} - |\vec{b} - \vec{c}|^{2}$$

$$\vec{b} \cdot \vec{c} = |\vec{b}||\vec{c}|cosA$$

即证:

$$\vec{\mathbf{v}} \cdot \vec{\mathbf{w}} = |\vec{\mathbf{v}}| * |\vec{\mathbf{w}}| * cos\theta$$

向量的运算-内积的几何意义与应用

- 几何意义:一个向量在另一个向量投影的积
- 应用:
 - 1. 计算有用功
 - 2. 计算向量夹角
 - 3. 计算数据相关性
 - 4. 人脸识别等
 - **5.** . . .

$$a^2 = b^2 + c^2 - 2bc * cosA$$

$$|\vec{a}|^2 = |\vec{b}|^2 + |\vec{c}|^2 - 2|\vec{b}||\vec{c}|\cos A$$

$$2|\vec{b}||\vec{c}|\cos A = |\vec{b}|^2 + |\vec{c}|^2 - |\vec{a}|^2$$

$$2|\vec{b}||\vec{c}|\cos A = |\vec{b}|^2 + |\vec{c}|^2 - |\vec{b} - \vec{c}|^2$$

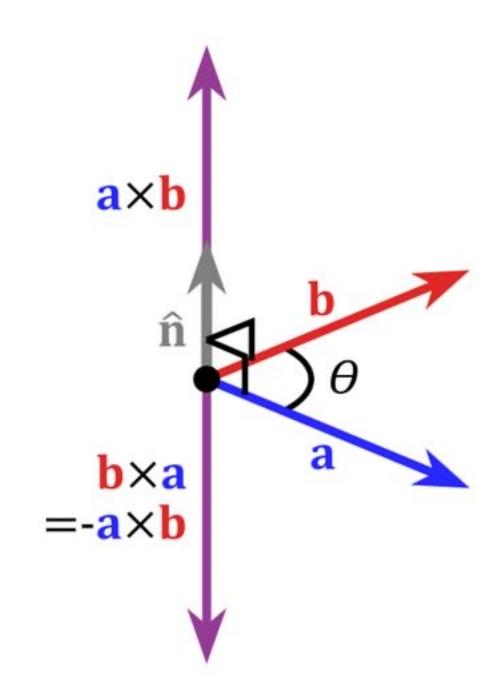
$$\vec{b} \cdot \vec{c} = |\vec{b}| |\vec{c}| \cos A$$

即证:

$$\vec{\mathbf{v}} \cdot \vec{\mathbf{w}} = |\vec{\mathbf{v}}| * |\vec{\mathbf{w}}| * \cos\theta$$

向量的运算-叉积的定义

- 两个向量叉积的结果是垂直于两个向量组成平面的法向量
- 大小 $|a \times b| = |a||b|sin\theta$ 等于 a,b向量 围成平行四边形的面积
- 方向根据右手螺旋定则

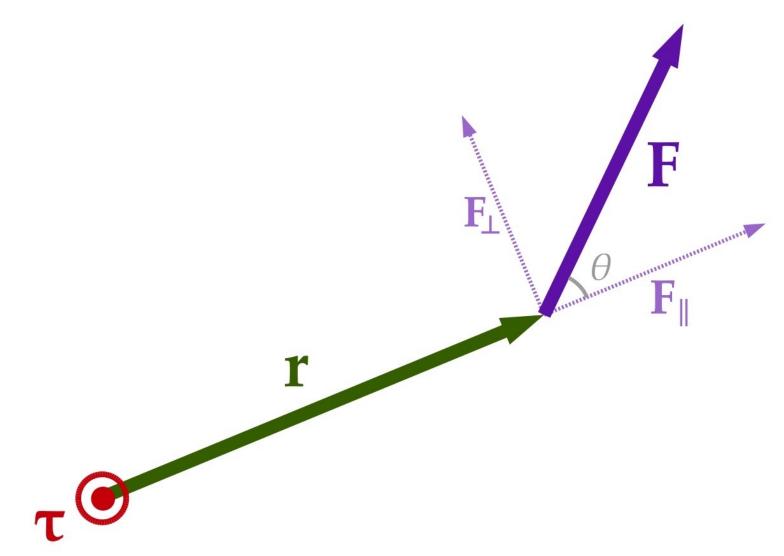


向量的运算-叉积的坐标表示

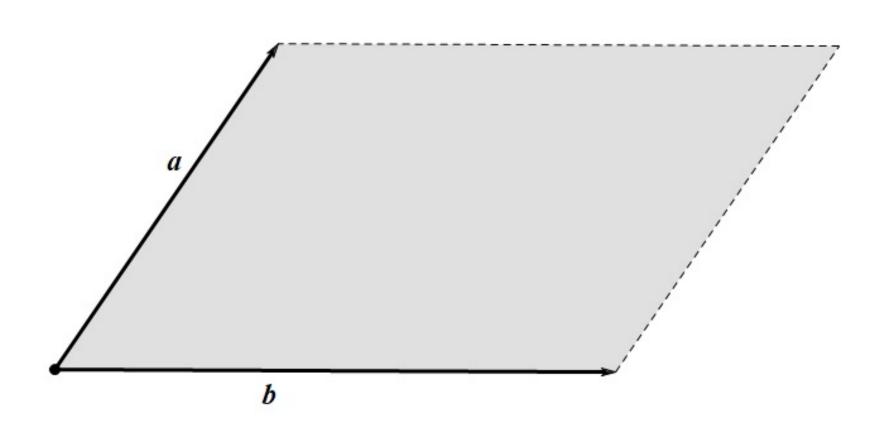
- $a = \{a_x, a_y, a_z\}, b = \{b_x, b_y, b_z\}$
- $a \times b = (a_x i + a_y j + a_z k) \times (b_x i + b_y j + b_z k) = a_x b_x (i \times i) + a_x b_y (i \times j) + a_x b_z (i \times k) +$ $a_y b_x (j \times i) + a_y b_y (j \times j) + a_y b_z (j \times k) + a_z b_x (k \times i) + a_z b_y (k \times j) + a_z b_z (k \times k)$
- 因为 $i \times i = j \times j = k \times k = 0$, $i \times j = k$, $j \times k = i$, $k \times i = j$, $j \times i = -k$, $k \times j = -i$, $i \times k = -j$
- $a \times b = (a_y b_z a_z b_y)i + (a_z b_x a_x b_z)j + (a_x b_y a_y b_x)k$

$$a \times b = \begin{vmatrix} i & j & k \\ a_x & a_y & a_z \\ b_x & b_y & b_z \end{vmatrix}$$

向量的运算-叉积的应用



知乎 @Vector Li



算力矩

向量的运算-外积(张量积)的定义

•
$$a = \begin{bmatrix} a_x \\ a_y \\ a_z \end{bmatrix}$$
, $b = \begin{bmatrix} b_x \ b_y \ b_z \end{bmatrix}$.

$$\bullet \quad a \otimes b = \begin{vmatrix} a_x b_x & a_x b_y & a_x b_z \\ a_y b_x & a_y b_y & a_y b_z \\ a_z b_x & a_z b_y & a_z b_z \end{vmatrix}$$

向量的运算-总结

- 向量的内积是降维操作,向量的叉积是向量
- ,向量的外积是升维操作。

矩阵的定义

• 矩阵是m*n的二维数组,记作:

$$\bullet \ \ A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{bmatrix}$$

矩阵的应用场景:图像视频,数据处理(表格数据),图的矩阵表达,数据压缩,物理和工程都大量应用。

矩阵间的运算-加法与减法

已知
$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{bmatrix}$$
, $B = \begin{bmatrix} b_{11} & b_{12} \\ b_{21} & b_{22} \end{bmatrix}$

• 矩阵加法:

•
$$A + B = \begin{bmatrix} a_{11} + b_{11} & a_{12} + b_{12} \\ a_{21} + b_{21} & a_{22} + b_{22} \end{bmatrix}$$

• 矩阵减法:

•
$$A - B = \begin{bmatrix} a_{11} - b_{11} & a_{12} - b_{12} \\ a_{21} - b_{21} & a_{22} - b_{22} \end{bmatrix}$$

矩阵的乘法

已知
$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{bmatrix}$$
, b, $\vec{c} = \begin{bmatrix} c_1 \\ c_2 \end{bmatrix}$

• 矩阵与数相乘:

• A * b =
$$\begin{bmatrix} b * a_{11} & b * a_{12} \\ b * a_{21} & b * a_{22} \end{bmatrix}$$

• 矩阵与向量相乘:

•
$$A * \vec{c} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{bmatrix} * \begin{bmatrix} c_1 \\ c_2 \end{bmatrix} =$$

$$\begin{bmatrix} a_{11} * c_1 + a_{12} * c_2 \\ a_{21} * c_1 + a_{22} * c_2 \end{bmatrix}$$

已知 A 是 m*n 的矩阵, \vec{c} 是 n*1的向量。则 $A*\vec{c}$ 是 m*1的向量

物理意义:

矩阵对向量的乘法,是对向量进行的线性变换。 在线性空间中,可以分解成旋转与拉伸操作。

矩阵的乘法

已知
$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{bmatrix}$$
, $B = \begin{bmatrix} b_{11} & b_{12} \\ b_{21} & b_{22} \end{bmatrix}$.

则

$$A * B = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{bmatrix} * \begin{bmatrix} b_{11} & b_{12} \\ b_{21} & b_{22} \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} a_{11}b_{11} + a_{12}b_{21} & a_{11}b_{12} + a_{12}b_{22} \\ a_{21}b_{11} + a_{22}b_{21} & a_{21}b_{12} + a_{22}b_{22} \end{bmatrix}$$

已知 $A \stackrel{\cdot}{=} m * n$ 的矩阵, $B \stackrel{\cdot}{=} n * k$ 的矩阵, 则结果是 m * k 的 C 矩阵。

- 矩阵 A 是一种线性变换,矩阵 B 也是一种线性变换。则 A * B 得到的 C 矩阵是合成前两个线性变换的结果
- 注意: 矩阵乘法并不满足交换律。

$$A * B \neq B * A$$

Numpy 是什么

NumPy is a <u>library</u> for the <u>Python</u> programming language, adding support for large, multidimensional arrays and matrices, along with a large collection of highlevel mathematical functions to operate on these arrays.



Numpy 是什么

- 如何用 Python 计算向量与矩阵的运算
- 任务:
 - 1. 实现向量的加分,减法,模长,内积, 叉积,外积
 - 2. 实现矩阵的加法,减法,乘法(数乘,向量,矩阵)
 - 3. 大量的循环,执行速度较慢
 - 4. Numpy 是底层用C语言运算的,向量运算库,做了非常多的优化。

```
def dot_product(a,b):
  result = 0
  for i in range(len(a)):
     result +=a[i]*b[i]
  return result
def matrix_multiply(a,b):
  a_{row} = len(a)
  a_column = len(a[0])
  b_{column} = len(b[0])
  matrix = []
  for i in range(a_row):
     row_ = []
     for k in range(b_column):
       dot_product = 0
       for j in range(a_column):
          dot_product += a[i][j]*b[j][k]
       row_.append(dot_product)
     matrix.append(row_)
  return matrix
```

- 下载安装
 - 命令行安装:
 - 切换到对应的 conda 环境
 - conda activate env_name
 - pip 安装
 - pip install numpy
 - 测试:
 - import numpy as np
 - a = np.array([1,2,3])
 - print(a)

- 向量的创建:
 - a = np.array([2,3,6])
 - b = np.arrange(5)
 - c = np.linspace(0, 2*np.pi, 5)
 - d = np.array([[11, 12, 13, 14, 15], [16, 17, 18, 19, 20], [21, 22, 23, 24, 25], [26, 27, 28, 29, 30], [31, 32, 33, 34, 35]])
 - e = np.zeros((2,3))
 - f = np.ones((3,1))
 - g = np.random.rand(3,2)
 - h = np.random.randint(0,10,(3,2))

- 获取向量的值与属性
 - 直接print()
 - 切片 [:,2],[1:3,2:5],[::2,::2] 等
 - 形状与维度
 - a.shape
 - a.ndim

- Numpy的数学运算
 - +,-,*,/,//,%o,**
 - <<,>>,&,^\,~
 - ==, >,<,>=,<=,!=
 - a.dot(b), np.cross(a,b),np.linalg.norm(a),
 np.outer(a,b)
 - 函数的向量化运算:
 - np.sin(), np.cos(), np.tan() ...

- Numpy的其他操作
 - max, min, sum
 - 布尔屏蔽
 - a = np.arange(0,100,10)
 - print(a[a>=50])
 - Where函数
 - a = np.arange(0, 100, 10)
 - b = np.where(a < 50)
 - c = np.where(a >= 50)[0]
 - print(b) # >>>(array([0, 1, 2, 3, 4]),)
 print(c) # >>>[5 6 7 8 9]

Numpy 的应用场景

- 向量,矩阵的科学运算
 - 序列运算
 - 解线性方程组
 - 数学建模
 - 机器学习
 - 深度学习
 - •

- > 数据类型相关
- > 可选的Scipy加速支持(numpy.dual)
- > 具有自动域的数学函数 (numpy.emath)
- > 浮点错误处理
- > 离散傅立叶变换(numpy.fft)
- > 财金相关
- > 实用的功能
- > 特殊的NumPy帮助功能
- > 索引相关
- > 输入和输出
- > 线性代数(numpy.linalg)
- > 逻辑函数
- > 操作掩码数组
- > 数学函数