

楊仕謙 Ben Yang



TEL: (C) +886 922-113-493
TEL:(C) +1 857-310-8054
shihchieny@gmail.com

工作經歷

- 2019 – 迄今 昕奇雲端科技股份有限公司
工程師
- 使用C# MVC、jQuery及MSSQL開發及維護自動化帳單產出系統、帳務管理系統
 - 開發OA系統自動化產生表單，以及AWS、Zendesk API串接程式
- 2018 – 2019 艾沙技術有限公司
演算法工程師
- 使用TX2、IPC、Raspberry Pi開發板，以Ubuntu環境開發嵌入式系統
 - 開發Stereo、ToF、Structure light Camera SDK，並作3D攝影機產品測試之用途
 - 開發3D人臉辨識出勤系統，使用CNN深度學習實現人臉辨識，並取代傳統的打卡系統
- 2013 – 2016 經濟部智慧財產局
專利工程師
- 依據專利法進行專利說明書審讀與註記
 - 專利索引系統進行專利檢索及侵權分析
 - 專利爭議案之報告撰寫與申請單位答辯
- 2009 – 2010 淡江大學-電腦維修隊
電腦維修員
- 設定Microsoft系統建置與教職員
 - 資訊中心之電腦、印表硬體設備的維護
 - 協助解決資訊相關問題

學歷

- 2011 – 2013 機械與機電工程學系 淡江大學-碩士班
- Kincet感測器實現同步定位與建圖之演算法(SLAM)
 - 使用Virtual Studio C++環境建置程式介面
 - 利用MFC功能的建置UI
 - 使用基本的OpenCV之函數搭配使該程式能直接在UI上直覺式的操作

- 利用OpenCV中的SURF函式庫協助同步定位與建圖之演算法 (SLAM)
- 用FTP之方法達到雲端分散式計算之環境，進而增加計算效率
- 利用FTP的方式將數據傳至其他電腦去分開處理演算法
- 配合Matlab進行感測器之校準、影片及環境之3D建圖
- 利用Matlab去處理攝影機之歪斜校準及內幕參數校準
- 將程式得到之數據利用Matlab製作成影片及3D建圖

2007 – 2011 機械與機電工程學系 淡江大學-學士班

- 完成特徵點偵測與追蹤，擴增實境系統的電腦繪圖之功能
 - 使用SURF影像特徵偵測方法與EKF目標追蹤方法
 - 使用Virtual Studio C++ MFC與OpenCV SURF函式庫
- 電路板製程
 - 利用Protel 99 SE 設計出電路模組，並列印出電路圖；進行曝光、顯影蝕刻、噴漆及鑽孔後，焊接電子元件，並完成電路板

期刊及畢業專題

2013 “Calibration of RGB-D sensors for Robot SLAM”, Applied Mechanics and Materials, 6 pages. 12/2013

2011 擴增實境之即時無標記追蹤與影像對準

專業技能

Familiar with C++, Matlab, Fortran, Python, MySQL, MSSQL, OpenCV, Extended Kalman filter (EKF), Speeded Up Robust Features (SURF), Simultaneous Localization and Mapping (SLAM), Microsoft Kinect Sensors, Calibration of RGB-D sensors, Microsoft Office, Dreamweaver, C# MVC, jQuery