

楊仕謙

Shih-Chien Yang



TEL: (C)+886 922-113-493

shihchieny@gmail.com

工作經歷

國家衛生研究院 計畫助理 2020 – 迄今

使用 Python Machine Learning(pytorch、tensorflow)演算法並結合嵌入式系統開發生醫工程軟體應用，如 AI 熱像儀、社交距離監控、復健系統、AI 傷口辨識、健康監測等系統；教導實習生軟體設計課程，以及實作暑期專案

昕奇雲端科技股份有限公司 軟體工程師 2019-2020

使用 C# MVC、jQuery 及 MSSQL 開發及維護自動化帳單產出以及帳務管理系統；開發 OA 系統自動化產生表單，以及 AWS、Zendesk API 串接程式

艾沙技術有限公司 演算法工程師 2018 – 2019

使用 TX2、IPC、Raspberry Pi 開發板，以 Ubuntu 環境開發嵌入式系統；開發 Stereo、ToF、Structure light Camera SDK，並作 3D 攝影機產品測試之用途；開發 3D 人臉辨識出勤系統，使用 CNN 深度學習實現人臉辨識，並取代傳統的打卡系統

經濟部智慧財產局 專利工程師 2013-2016

依據專利法進行專利說明書逐條審讀與註記；利用各國專利索引系統進行專利檢索及侵權分析；專利爭議案之報告撰寫與申請單位面對面答辯

學歷

淡江大學-碩士班 機械與機電工程學系 2011-2013

使用 Virtual Studio C++環境建置程式介面，以 MFC 功能的建置 UI，使用 OpenCV SURF 函式庫與 Kincet 感測器實現同步定位與建圖之演算法(SLAM)，並用 FTP 之方法達到雲端分散式計算之環境，進而增加計算效率，最後配合 Matlab 進行感測器之校準、影片及環境之 3D 建圖

淡江大學-學士班 機械與機電工程學系 2007-2011

使用 Virtual Studio C++ MFC 與 OpenCV SURF 函式庫完成影像特徵偵測方法與 EKF 目標追蹤方法，實現擴增實境系統的電腦繪圖之功能；利用 Protel 99 SE 設計出電路模組，並列印出電路圖；進行曝光、顯影蝕刻、噴漆及鑽孔後，焊接電子元件，並完成電路板

期刊論文及畢業專題

使用 RGB-D 感測器實現機器人同時定位、建圖與移動中建立場景, 2013

“Calibration of RGB-D sensors for Robot SLAM”, Applied Mechanics and Materials, 6 pages. 12/2013

擴增實境之即時無標記追蹤與影像對準, 2011

專業技能

Familiar with C++, Matlab, Fortran, Python, MySQL, MSSQL, OpenCV, Extended Kalman filter (EKF), Speeded Up Robust Features (SURF), Simultaneous Localization and Mapping (SLAM), Microsoft Kinect Sensors, Calibration of RGB-D sensors, Microsoft Office, Dreamweaver, C# MVC, jQuery, SolidWorks, Raspberry PI, Nvidia TX2/NX