
Grupo de Trenzas y Espacios de Configuración

Edgar Santiago Ochoa Quiroga

eochoa@unal.edu.co

27 de septiembre de 2025

Resumen

Este trabajo estudia el concepto del grupo de trenzas desde múltiples perspectivas, geométrica, algebraica, como espacios de configuración y más que surgen de estas. Discutimos como estas definiciones resultan particulares en dimensión baja B_3 [sujeto a cambios dependiendo de como vaya el avance](#)

1. Introducción

La primera aparición con mención propia de los grupos de trenzas se las debemos a Emil Artin [añadir cita](#), quien en 1925 los introdujo para modelar como se entrelazaban múltiples cuerdas en un espacio euclidiano 3-dimensional, estas cuerdas es lo que conocemos como trenzas. No es sorpresa que el estudio de estos objetos tan naturales en la naturaleza resulte de interés debido a su clara conexión con la teoría nudos. [Agregar contexto historico, preguntas a responder y organizacion del documento aun variable](#)

2. Las Trenzas Geométricas

Dada la naturaleza geométrica del objeto a estudiar, la representación que resulta más satisfactoria e intuitiva de ver en un principio de manera formal es la geométrica.

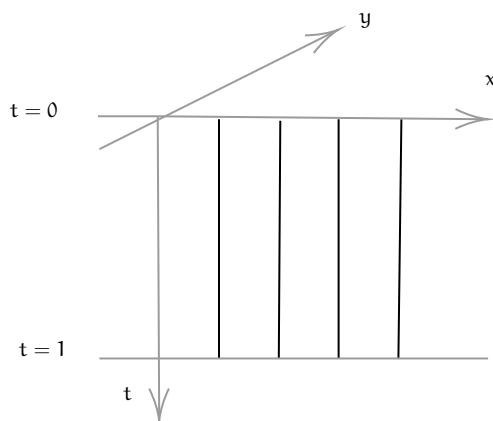
Definición 2.1. Una **trenza geométrica** con $n \geq 1$ cuerdas es un conjunto $b \subset \mathbb{R}^2 \times I$ formado por n intervalos topológicos disyuntos llamados las *cuerdas* de b , tales que la proyección $\mathbb{R}^2 \times I \rightarrow I$, envía cada cuerda de manera homeomorfa a I , y además

$$b \cap (\mathbb{R}^2 \times \{0\}) = \{(i, 0, 0) | i = 1, 2, \dots, n\},$$

$$b \cap (\mathbb{R}^2 \times \{1\}) = \{(i, 1, 1) | i = 1, 2, \dots, n\}.$$

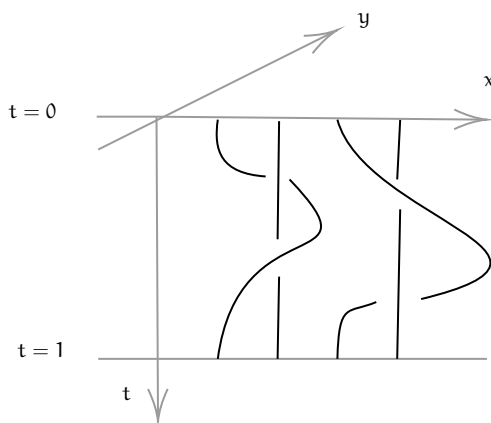
Observe que como cada cuerda va por medio de la proyección de manera homeomorfa a I , esto quiere decir que cada cuerda interseca a $\mathbb{R}^2 \times \{t\}$ de manera única para cada $t \in I$, es decir cada plano tiene exactamente n puntos del conjunto b . Note además que nuestra definición no menciona el punto final de cada una de las cuerdas ni el recorrido que hace.

Ejemplo 2.2. El diagrama donde cada cuerda tiene como punto inicial y final el mismo y donde no hay “giros”.



Note que en este ejemplo sencillo si bien cada cuerda pareciera que se encuentra solo en el plano (x, t) , estas cuerdas se pueden deformar en la dirección del eje y , por lo que debemos ser cuidadosos con estas representaciones.

Ejemplo 2.3. Observe que en este ejemplo los puntos iniciales y finales de cada cuerda son los mismos que el anterior, pero en este caso si hay cuerdas que “giran” al rededor de otras.



A pesar de lo observado anteriormente los puntos finales e iniciales no tienen por que ser los mismos por lo que en general cada cuerda conectara a un punto $(i, 0, 0)$ a un punto $(s(i), 0, 1)$, donde $i, s(i) \in \{1, 2, \dots, n\}$.

Observe que la secuencia $(s(1), s(2), \dots, s(n))$ es una permutacion del conjunto $\{1, 2, \dots, n\}$, por lo que para una trenza b cualquiera, decimos que la secuencia $(s(1), s(2), \dots, s(n))$ es la **permutacion subyacente** de b . En particular note que para los ejemplos anteriores tenemos la misma permutación subyacente $(1, 2, 3, 4)$.

Con esto en mente es natural preguntarse de que manera podemos ver si dos trenzas son “equivalentes” en algún sentido, para esto introducimos la noción de *isotopia*.

Definición 2.4. Dos trenzas b y b' son isotopicas si existe una función continua $F : b \times I \rightarrow \mathbb{R}^2 \times I$, tal que para cada $s \in I$, la función $F_s := F(-, s)$ es un embedimiento el cual su imagen es una trenza geométrica de n cuerdas, $F_0 = \text{Id}_b$ y $F_1(b) = b'$. Tanto F como la familia de trenzas geométricas $\{F_s(b)\}_{s \in I}$ se conocen como una isotopía de b a b' .

Note que esta noción es muy parecida a una homotopía. Por lo que naturalmente podemos verificar la siguiente propiedad.

Proposición 2.5. La isotopía entre trenzas geométricas define una relación de equivalencia.

Demostración. [la escribo luego](#) □

Dadas las similitudes con la noción de homotopía, podemos pensar en una forma de definir un “producto” trenzas geométricas con n cuerdas.

Definición 2.6. Dadas 2 trenzas geométricas con n cuerdas b_1, b_2 , definimos su producto como el conjunto de puntos $(x, y, t) \in \mathbb{R}^2 \times I$ tales que si $t \in [0, 1/2]$ entonces $(x, y, 2t) \in b_1$, y en caso donde $t \in [1/2, 1]$ tenemos que $(x, y, 2t - 1) \in b_2$.

Note que el producto de dos trenzas geométricas de ese estilo claramente será otra trenza, ya que lo único que estamos haciendo es unir el final de una con el inicio de la otra. La siguiente proposición nos permitiera definirla como un producto sobre las clases de trenzas geométricas con n cuerdas

Proposición 2.7. Dadas b_1, b_2, b'_1, b'_2 , donde b_i es isotópica a b'_i para $i = 1, 2$, entonces $b_1 b_2$ es isotópica a $b'_1 b'_2$

Demostración. [luego](#) □

Dado esto podemos observar que esta operación es asociativa y además tiene un elemento neutro. Este elemento neutro será denotado como 1_n y es presentador por la trenza geométrica dibujada de el ejemplo 2.2. en su expresión de conjunto sería

$$1_n = \{1, 2, \dots, n\} \times \{0\} \times I.$$

2.1. Diagramas de Trenzas

[seguir otro día pg16](#)

3. El Grupo de Trenzas de Artin

Luego de nuestro paso por la idea geométrica y teniendo en cuenta que definimos el grupo de trenzas geométricas, en esta sección abordaremos las trenzas desde un punto de vista netamente algebraico.

Definición 3.1. El grupo de trenzas de Artin B_n es el grupo generado por $n-1$ generadores σ_i con $i = 1, 2, \dots, n-1$ y las relaciones

$$\sigma_i \sigma_j = \sigma_j \sigma_i,$$

para todo $i, j = 1, 2, \dots, n-1$ con $|i-j| \geq 2$, y

$$\sigma_i \sigma_{i+1} \sigma_i = \sigma_{i+1} \sigma_i \sigma_{i+1},$$

para $i = 1, 2, \dots, n-2$.

Referencias

- [1] C. Kassel and V. Turaev, *Braid Groups*. With the graphical assistance of O. Dodane. Graduate Texts in Mathematics, vol. 247. Springer, New York, 2008. doi:10.1007/978-0-387-68548-9.
- [2] J. S. Birman and T. E. Brendle, Braids: A Survey. *arXiv Mathematics e-prints*, September 2004. <https://arxiv.org/abs/math/0409205>.
- [3] E. Artin, *Theorie der Zöpfe*, Abh. Math. Sem. Univ. Hamburg **4** (1925), 47–72.
- [4] E. Artin, *Theory of braids*, Ann. of Math. (2) **48** (1947), 101–126.
- [5] E. Artin, *Braids and permutations*, Ann. of Math. (2) **48** (1947), 643–649.